Полупространства (halfspaces) Линейная регрессия Логистическая регрессия Итоги

Машинное обучение. Линейные модели

Алексей Колесов

Белорусский государственный университет

11 сентября 2019 г.

Линейные модели

- часто используются
- простой алгоритм обучения
- интерпретируемы

Линейные модели

Класс аффинных функций:

$$H_d = \{h_{w,b} : w \in \mathbb{R}^d, b \in \mathbb{R}\}\$$

где

$$h_{w,b}(x) = \langle w, x \rangle + b = \left(\sum_{i=1}^d w_i x_i\right) + b$$

или в другой нотации:

$$H_d = \{x \mapsto \langle w, x \rangle + b : w \in \mathbb{R}^d, b \in \mathbb{R}\}$$

Линейные модели

Семейства гипотез обычно строятся как композиции функции $\phi: \mathbb{R} o Y$ и H_d

- ullet для бинарной классификации: $\phi = \mathrm{sign}$
- ullet для регрессии: $\phi = \operatorname{id}$

Однородные линейные функции

- $h_w(x) = \langle w, x \rangle$ называется однородной (гомогенной) линейной функцией
- зачастую b (bias) вносят в w, и добавляют во все x_i константный признак (1)

$$w' = (b, w_1, \dots, w_d) \in \mathbb{R}^{d+1}$$

 $x' = (1, x_1, \dots, x_d) \in \mathbb{R}^{d+1}$

тогда

$$h_{w,b}(x) = \langle w, x \rangle + b = h_{w'}(x) = \langle w', x' \rangle$$

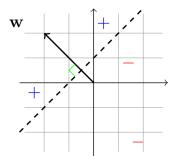
Содержание

- 1 Полупространства (halfspaces)
 - Линейное программирование
 - Алгоритм Perceptron
- 2 Линейная регрессия
 - Метод наименьших квадратов (МНК)
 - Многомерная линейная регрессия
 - Проблема мультиколлинеарности
 - Гребневая регрессия
- ③ Логистическая регрессия
- 4 Итоги

Класс гипотез: полупространства

Решаем задачу бинарной классификации: $X=\mathbb{R}^d$, $Y=\{-1,1\}$

$$\mathsf{HS}_d = \mathsf{sign} \circ H_d = \{x \mapsto \mathsf{sign}(h_{w,b}(x)) : h_{w,b} \in H_d\}$$



Гарантии

- изучаемый с помощью ERM-парадигмы, если размер выборки $\Omega\left(\frac{d+\log(1/\delta)}{\epsilon}\right)\Rightarrow$ хотим алгоритм для нахождения ERM-гипотезы
- агностический случай вычислительно сложен $^1 \Rightarrow$ обычно заменяют функцию потерь
- рассмотрим алгоритмы в случае предположения о реализуемости (разделимая выборка)

¹Ben-David & Simon 2001

Задача линейного программирования

Задача линейного программирования — задача максимизации линейной функции при линейных ограничениях:

$$\max_{w \in \mathbb{R}^d} \langle u, w \rangle$$
 $Aw \geqslant v$

- ullet $w \in \mathbb{R}^d$ искомый вектор переменных
- $A \in \mathbb{R}^{m \times d}$
- $v, u \in \mathbb{R}^d$

Задачи эффективно разрешимы (за полиномиальную от m, d и длины чисел сложность)

Сведение к ЛП: постановка

Цель: свести нахождение ERM-гипотезы для класса HS_d в случае разделимой выборки к задаче линейного программирования

Дано:

$$S = \{(x_i, y_i)\}_{i=1}^m$$
 — выборка

Хотим: найти w (рассмотрим однородный случай), такой что:

$$sign(\langle w, x_i \rangle) = y_i, \forall i = 1, \dots, m$$

Сведение к ЛП

Ищем w, такой что:

$$sign(\langle w, x_i \rangle) = y_i, \forall i = 1, \dots, m$$

По-другому:

$$y_i\langle w, x_i\rangle > 0, \ \forall i=1,\ldots,m$$

Обозначим за w^* вектор, который удовлетворяет предыдущему свойству (такой есть, так как выборка разделима)

Сведение к ЛП

Знаем, что есть w^* , такой что:

$$y_i\langle w^*, x_i\rangle > 0$$
, $\forall i = 1, \ldots, m$

Пусть:

$$\gamma = \min_{i} (y_i \langle w^*, x_i \rangle)$$
$$\overline{w} = \frac{w^*}{\gamma}$$

Имеем:

$$y_i\langle \overline{w}, x_i
angle = rac{1}{\gamma} \langle w^*, x_i
angle \geqslant 1$$
, $orall i = 1, \ldots, m$

- ullet доказали, что если выборка разделима, то $\exists w \in \mathbb{R}^d$, такой что $y_i \langle w, x_i \rangle \geqslant 1 \ \forall i=1,\ldots,m$
- w, удовлетворяющий этим условиям, задаёт ERM-гипотезу в классе линейных моделей
- можно найти с помощью задачи ЛП

- ullet доказали, что если выборка разделима, то $\exists w \in \mathbb{R}^d$, такой что $y_i \langle w, x_i \rangle \geqslant 1 \ \forall i=1,\ldots,m$
- w, удовлетворяющий этим условиям, задаёт ERM-гипотезу в классе линейных моделей
- можно найти с помощью задачи ЛП
 - A матрица, в которой каждая строка объект x_i , умноженный на y_i

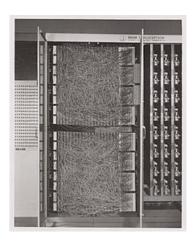
- ullet доказали, что если выборка разделима, то $\exists w \in \mathbb{R}^d$, такой что $y_i \langle w, x_i \rangle \geqslant 1 \ \forall i=1,\ldots,m$
- w, удовлетворяющий этим условиям, задаёт ERM-гипотезу в классе линейных моделей
- можно найти с помощью задачи ЛП
 - A матрица, в которой каждая строка объект x_i , умноженный на y_i
 - v вектор из m единиц

- ullet доказали, что если выборка разделима, то $\exists w \in \mathbb{R}^d$, такой что $y_i \langle w, x_i \rangle \geqslant 1 \ \forall i=1,\ldots,m$
- w, удовлетворяющий этим условиям, задаёт ERM-гипотезу в классе линейных моделей
- можно найти с помощью задачи ЛП
 - A матрица, в которой каждая строка объект x_i , умноженный на y_i
 - v вектор из m единиц
 - и произвольный (например, нулевой) вектор

Алгоритм Perceptron: общее описание

- итеративный алгоритм, предложенный Розенблатом в 1958-м году
- ullet начинает с $w^{(1)}$ нулевого вектора
- на каждом шаге находит неправильно классифицируемый объект и «подправляет» w
- останавливается, когда найдена ERM-гипотеза

Mark I Perceptron



Алгоритм Perceptron: шаг

Пусть на шаге t имеем $w^{(t)}$ и объект x_i , который классифицируется неверно:

$$sign(\langle w^{(t)}, x_i \rangle) \neq y_i$$

Положим:

$$w^{(t+1)} = w^{(t)} + y_i x_i$$

Алгоритм Perceptron: обоснование шага

Шаг алгоритма:

$$w^{(t+1)} = w^{(t)} + y_i x_i$$
, при чём $\operatorname{sign}(\langle w^{(t)}, x_i \rangle) \neq y_i$

Мы хотим, чтоб $\forall i = 1, \ldots, m$:

$$y_i\langle w, x_i\rangle > 0$$

Распишем:

$$y_i\langle w^{(t+1)}, x_i\rangle = y_i\langle w^{(t)} + y_ix_i, x_i\rangle = y_i\langle w^{(t)}, x_i\rangle + ||x_i||^2$$

Алгоритм Perceptron

Алгоритм 1 Batch perceptron

```
S
Вход: Разделимая тренировочная
                                                           выборка
     \{(x_1, y_1), \ldots, (x_m, y_m)\}\
Выход: w, такой что y_i \langle w, x_i \rangle > 0 \ \forall i = 1, ..., m
 1: w^{(1)} = (0, \dots, 0)
 2: for t = 1, 2, ... do
         if \exists i, т.ч. y_i \langle w^{(t)}, x_i \rangle \leq 0 then
 3:
              w^{(t+1)} = w^{(t)} + v_i x_i
 4:
 5:
         else
              return w^{(t)}
 6.
 7:
         end if
 8: end for
```

Теорема о сходимости алгоритма Perceptron

Teopeмa о сходимости алгоритма Perceptron

Пусть $S=\{(x_1,y_1),\ldots,(x_m,y_m)\}$ — линейно разделимая выборка. Обозначим $B=\min\{||w||:y_i\langle w,x_i\rangle\geqslant 1\ \forall i\in[m]\}$, $R=\max_i||x_i||$. Тогда алгоритм 1 завершает свою работу не более, чем через $(RB)^2$ итераций, и итоговый вектор w удовлетворяет условию $y_i\langle w,x_i\rangle>0$ для всех объектов выборки.

- ullet докажем, что если алгоритм остановился на итерации T, то $T\leqslant (RB)^2$
- пусть w^* вектор, доставляющий минимум в определении $B = \min\{||w||: y_i\langle w, x_i\rangle \geqslant 1 \ \forall i \in [m]\}$
- докажем,

$$\frac{\langle w^*, w^{(t+1)} \rangle}{||w^*||||w^{(t+1)}||} \geqslant \frac{\sqrt{t}}{RB}$$

Хотим:

$$\frac{\langle w^*, w^{(t+1)} \rangle}{\|w^*\| \|w^{(t+1)}\|} \geqslant \frac{\sqrt{t}}{RB}$$

Имеем:

•
$$||w^*|| = B$$

Докажем:

•
$$\langle w^*, w^{(t+1)} \rangle \geqslant t$$

$$\bullet \|w^{(t+1)}\| \leqslant \sqrt{t}R$$

Хотим:

$$\langle w^*, w^{(t+1)} \rangle \geqslant t$$

Имеем: w^* — вектор, доставляющий минимум в определении $B = \min\{||w|| : y_i \langle w, x_i \rangle \geqslant 1 \ \forall i \in [m]\}$

Доказательство:

- $w^{(1)} = (0, ..., 0) \Rightarrow \langle w^*, w^{(t+1)} \rangle = 0 \geqslant 0$
- пусть на итерации t мы выбрали (x_i, y_i) :

$$\langle w^*, w^{(t+1)} \rangle - \langle w^*, w^{(t)} \rangle = \langle w^*, w^{(t+1)} - w^{(t)} \rangle \langle w^*, w^{(t+1)} - w^{(t)} \rangle = \langle w^*, y_i x_i \rangle = y_i \langle w^*, x_i \rangle \geqslant 1$$

Хотим:

$$||w^{(t+1)}|| \leqslant \sqrt{t}R$$

Имеем:

$$R = \max_i ||x_i||$$

Доказательство:

$$\|w^{(t+1)}\|^2 = \|w^{(t)} + y_i x_i\|^2 = \|w^{(t)}\| + 2y_i \langle w^{(t)}, x_i \rangle + y_i^2 \|x_i\|^2$$
 $2y_i \langle w^{(t)}, x_i \rangle < 0$ (по построению алгоритма)
 $\|w^{(t+1)}\|^2 \leqslant \|w^{(t)}\|^2 + R^2$
 $\|w^{(1)}\|^2 = 0 \Rightarrow \|w^{(t+1)}\|^2 \leqslant tR^2$

Доказательство алгоритма

Имеем:

- $\langle w^*, w^{(t+1)} \rangle \geqslant t$
- $||w^{(t+1)}|| \leqslant \sqrt{t}R$
- $||w^*|| = B$

Таким образом:

$$\frac{\langle w^*, w^{(t+1)} \rangle}{\|w^*\| \|w^{(t+1)}\|} \geqslant \frac{\sqrt{t}}{RB}$$

Алгоритм 1 завершает свою работу не более, чем за $(RB)^2$ итераций

- алгоритм прост в реализации
- гарантировано находит решение
- В может быть экспоненциально большим относительно d
- на практике В невелико

Итоги

- в случае разделимой выборки решать задачу просто, в случае неразделимой — сложно
- что делать, если выборка неразделима?
- решений несколько, какое выбрать?

Метод наименьших квадратов (МНК Многомерная линейная регрессия Проблема мультиколлинеарности Гребневая регрессия Итоги

Содержание

- Полупространства (halfspaces)
 - Линейное программирование
 - Алгоритм Perceptron
- 2 Линейная регрессия
 - Метод наименьших квадратов (МНК)
 - Многомерная линейная регрессия
 - Проблема мультиколлинеарности
 - Гребневая регрессия
- ③ Логистическая регрессия
- 4 Итоги

Задачи восстановления регрессии

- задачи машинного обучения, где $Y = \mathbb{R}$ традиционно называют задачами восстановления регрессии²
- функция потерь должна отличаться от 0-1 loss
- ullet зачастую разумным выбором является квадратичная функция потерь $L_S(h) = \sum\limits_{i=1}^m (h(x_i) y_i)^2$
- обучение с такой функцией потерь называется **метод** наименьших квадратов (least squares)

²Francis Galton «Regression towards mediocrity in heredity stature»

Метод наименьших квадратов

- ullet Рассмотрим $H=\{h_lpha(x)\}$, где $lpha\in\mathbb{R}^d$ параметры модели
- $RSS_S(h) = \sum_{i=1}^m w_i (h_\alpha(x_i) y_i)^2$, где w_i степень важности объекта; такая функция потерь называется остаточная сумма квадратов (residual sum of squares)
- $MSE_S(h) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} (h_\alpha(x_i) y_i)^2$ mean square error
- ullet обучение по правилу $A(S)=h_{lpha^*}$, где $lpha^*=\operatorname{argmin}_lpha\operatorname{RSS}_S(h_lpha)$ называется методом наименьших квадратов (least sqaures)

МНК: минимизация

Хотим минимизировать $\sum_{i=1}^m w_i (h_{\alpha}(x_i) - y_i)^2$.

Если h достаточно гладкая, то можно решить:

$$\frac{\partial RSS_S}{\partial \alpha} = 2 \sum_{i=1}^m w_i \left(h_{\alpha}(x_i) - y_i \right) \frac{\partial h_{\alpha}}{\partial \alpha}(x_i) = 0$$

Метод максимального правдоподобия

Метод максимального правдоподобия (Maximum likelihood estimation)

Пусть дана выборка (x_1,\ldots,x_m) из распределения вероятности P_{α} , где α — неизвестный вектор параметров. Тогда оценка $\alpha^*=rgmax P((x_1,\ldots,x_m)|\alpha)$ называется **оценкой**

максимального правдоподобия

- состоятельная
- асимптотически эффективная
- асимптотически нормальная



$MHK = MM\Pi$

Теорема о ММП оценке в случае гауссовского шума

Пусть разметочная функция f имеет вид:

$$f(x_i) = h_{\alpha}(x_i) + \epsilon_i$$

где ϵ_i — независимые нормальные случайные величины с нулевым средним и дисперсией σ_i^2 . Тогда МНК-решение и ММП-оценка для α совпадает, в случае, если веса объектов w_i обратно пропорциональны дисперсии шума σ_i^2

Доказательство

Запишем функцию правдоподобия:

$$P(\epsilon_1,\ldots,\epsilon_m|\alpha) = \prod_{i=1}^m \frac{1}{\sigma_i \sqrt{2\pi}} exp\left(-\frac{1}{2\sigma_i^2} (h_\alpha(x_i) - y_i)^2\right)$$

Прологарифмируем:

$$\ln P(\epsilon_1,\ldots,\epsilon_m|\alpha) = \operatorname{const}(a) - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^m \frac{1}{\sigma_i^2} (h_\alpha(x_i) - y_i)^2$$

Итоги

- w_i можно рассматривать как меру точности измерения признака i
- если предположение теоремы выполнено, то МНК-оценка имеет высокое качество
- если не выполнено, то сколько угодно плохое

Многомерная линейная регрессия

- ullet пусть $X=\mathbb{R}^d$ и H линейные функции: $h_w(x)=\langle w,x
 angle$
- $MSE_S(h) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m (\langle w, x_i \rangle y_i)^2$
- МНК оценка выражается из уравнения:

$$\frac{2}{m}\sum_{i=1}^{m}(\langle w,x_i\rangle-y_i)x_i=0$$

Или в матричном виде

Матричная постановка задачи

Имеем:
$$\frac{2}{m}\sum_{i=1}^{m}(\langle w,x_i\rangle-y_i)x_i=0$$

Положим:
$$A = \left(\sum\limits_{i=1}^m x_i x_i^T\right)$$
, $b = \sum\limits_{i=1}^m y_i x_i$, решаем $Aw = b$

$$A = XX^{T} = \begin{pmatrix} \vdots & & \vdots \\ x_{1} & \dots & x_{m} \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vdots & & \vdots \\ x_{1} & \dots & x_{m} \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix}^{T}$$
$$b = Xy = \begin{pmatrix} \vdots & & \vdots \\ x_{1} & \dots & x_{m} \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_{1} \\ \vdots \\ y_{m} \end{pmatrix}$$

Полиномиальная регрессия

- ullet пусть $X=\mathbb{R}$, положим $x_i'=(1,x_i,x_i^2,\dots,x_i^d)$
- полученная модель называется моделью полиномиальной регрессии
- \bullet X^T в этом случае называется

Полиномиальная регрессия

- ullet пусть $X=\mathbb{R}$, положим $x_i'=(1,x_i,x_i^2,\ldots,x_i^d)$
- полученная модель называется моделью полиномиальной регрессии
- ullet в этом случае называется матрицей Вандермонда

Криволинейная регрессия

- ullet пусть $X=\mathbb{R}^d$, т.е. $x_i=(x_i^{(1)},\ldots,x_i^{(d)})$
- ullet пусть $X' = \mathbb{R}^{d'}$, $x_i' = (\phi_1(x_i), \dots, \phi_{d'}(x_i))$
- линейная модель на пространством X' называется моделью криволинейной регрессии
- X'^T обобщённая матрица Вандермонда

Нормальная система уравнений

Имеем:

$$A = XX^{T} = \begin{pmatrix} \vdots & & \vdots \\ x_{1} & \dots & x_{m} \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vdots & & \vdots \\ x_{1} & \dots & x_{m} \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix}^{T}$$
$$b = Xy = \begin{pmatrix} \vdots & & \vdots \\ x_{1} & \dots & x_{m} \\ \vdots & & \vdots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_{1} \\ \vdots \\ y_{m} \end{pmatrix}$$

Хотим решить задачу:

$$XX^Tw = Xy$$

Нормальная система уравнений

Хотим решить задачу:

$$XX^Tw = Xy$$

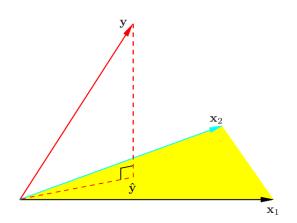
Если XX^T невырождена, то: $w=(XX^T)^{-1}Xy$ Матрица $(XX^T)^{-1}X$ называется псевдообратной для прямоугольной матрицы X^T .

$$MSE_{S}(h_{w}) = ||X(XX^{T})^{-1}Xy - y||^{2} = ||P_{X}y - y||^{2}$$

где, $P_X = X^T (XX^T)^{-1} X$ — проекционная матрица на пространство строк матрицы X

Метод наименьших квадратов (МНК) Многомерная линейная регрессия Проблема мультиколлинеарности Гребневая регрессия Итоги

Геометрическая интерпретация



Сингулярное разложение

SVD-разложение (singular value decomposition)

Произвольную матрицу X размера $d \times m$ можно разложить в произведение трёх матриц:

$$X = UDV^T$$

- $U = (u_1, ..., u_d)$ имеет размеры $d \times d$ ($U^T U = I$), столбцы собственные векторы XX^T
- D диагональная размера $d \times m$, на главной диагонали корни собственных чисел XX^T , X^TX ; число ненулевых таких значений равно рангу X, X^TX , XX^T (в случае \mathbb{R})
- $V = (v_1, ..., v_m)$ имеет размер $m \times m$, $(V^T V = I)$; столбцы собственные векторы $X^T X$.

Решение MHK через SVD

Решаем:

$$XX^Tw = Xy$$

Имеем:

$$w=(XX^T)^{-1}Xy$$
 $(X^T)^+=(XX^T)^{-1}X-$ псевдообратная для X^T

SVD для X^T

$$X = UDV^T \Rightarrow X^T = VD^TU^T$$

Значит:

$$(X^T)^+ = (UDV^TVD^TU^T)^{-1}UDV^T$$

Замечание про D

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 & 0 \end{pmatrix} D^{T} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} DD^{T} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix}$$

$$D^{+} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 & 0 \\ 0 & 0 & 1/3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} (D^{T})^{+} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1/2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1/3 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Псевдообратная матрица через SVD

$$(X^T)^+ = (UDV^TVD^TU^T)^{-1}UDV^T$$
 (1)

$$(X^T)^+ = (U(DD^T)U^T)^{-1}UDV^T$$
 (2)

$$(X^{T})^{+} = (U^{T})^{-1}(DD^{T})^{-1}U^{-1}UDV^{T}$$
(3)

$$(X^T)^+ = U(DD^T)^{-1} U^T U D V^T$$
 (4)

$$(X^T)^+ = U(DD^T)^{-1}DV^T$$
 (5)

$$(X^T)^+ = U(D^T)^+ V^T$$
 (6)

MHK-решение через SVD

Решение, через SVD:

$$w = (XX^T)^{-1}Xy = U(D^T)^+V^Ty = \sum_{i=1}^d \frac{1}{\sqrt{\lambda_i}}u_i(v_i^Ty)$$
 u_i — столбцы матрицы U v_i^T — строки матрицы V^T

Проекционный оператор через SVD:

$$P_X y = X^T (XX^T)^{-1} X y = VD^T U^T U (D^T)^+ V^T = \sum_{i=1}^d v_i (v_i^T y)^{-1} V^T = \sum_{i=1}^d v_i (v_i^T y)^{-1}$$

Норма вектора:

$$||w||^2 = ||(D^T)^+ V^T y||^2 = \sum_{i=1}^d \frac{1}{\lambda_i} (v_i^T y)^2$$

Стандартизация данных

- разные признаки в разных масштабах (единицах измерения)
- ullet проводят **стандартизацию** данных: $f_i = (f_i \overline{f_i})/\sigma_i$
- такое же преобразование при применении

Проблема мультиколлинеарности

- ullet если XX^T неполного ранга, её нельзя обратить
- на практике, чаще ранг полный, но матрица близка к матрице неполного ранга — проблема мультиколлинеарности (матрица плохо обусловлена, неполоного псевдоранга)
- случается, если объекты сконцентрированы около пространства меньшей размерности, чем *d*
- малые собственные значения

Метод наименьших квадратов (МНК) Многомерная линейная регрессия Проблема мультиколлинеарности Гребневая регрессия Итоги

Проблемы с мультиколлинеарностью

- повышается разброс коэффициентов (см. формулу для w)
- повышается неустойчивость решения
- понижается обобщающая способность алгоритма

Метод наименьших квадратов (МНК) Многомерная линейная регрессия Проблема мультиколлинеарности Гребневая регрессия Итоги

Методы борьбы с проблемой

- регуляризация
- преобразование признаков
- отбор признаков

Гребневая регрессия (ridge regression)

Изменим функцию потерь:

$$L_S(h_w) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} (\langle w, x_i \rangle - y_i)^2 + \tau \|w\|^2$$

Тогда решение:

$$w = (XX^T + \tau I)^{-1}Xy$$

Через SVD:

$$||w||^2 = ||(D^T)^+ V^T y||^2 = \sum_{i=1}^d \frac{1}{\lambda_i + \tau} (v_i^T y)^2$$

Происходит сжатие весов (weight decay)



Выбор au

- ullet слишком большой и слишком маленький параметр au плохо
- вопрос: как выбирать
- ответ: см. следующие лекции
- ответ 2: пытаются выбрать τ так, что получить обусловленность матрицы в заранее заданном диапазоне

Лассо Тибширани

$$\begin{cases} L_{\mathcal{S}}(h_w) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} (\langle w, x_i \rangle - y_i)^2 \to \min \\ \sum_{i=1}^{d} |w_i| \leqslant \psi \end{cases}$$

$$\bullet \ w_i = w_i^+ - w_i^-$$

•
$$w_i^+ \ge 0$$

•
$$w_i^- \geqslant 0$$

•
$$\sum_{i=1}^{d} w_i^+ + w_i^- \leq \psi$$

Least absolute shrinkage and selection operator (LASSO)



Итоги

- МНК-оценка лучшая, если шумы гауссовы
- Метод хорошо изучен, допускает много обобщений
- Оценка неустойчива к шумным выбросам
- Для борьбы с мультиколлинеарностью зачастую используют ridge regression, иногда LASSO

Содержание

- Полупространства (halfspaces)
 - Линейное программирование
 - Алгоритм Perceptron
- 2 Линейная регрессия
 - Метод наименьших квадратов (МНК)
 - Многомерная линейная регрессия
 - Проблема мультиколлинеарности
 - Гребневая регрессия
- ③ Логистическая регрессия
- 4 Итоги

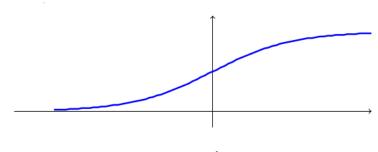
Логистическая регрессия

- вернёмся к задаче классификации
- эмпирический риск:

$$L_{S}(h) = \frac{|\{i \in [m] : h(x_{i}) \neq y_{i}\}|}{m} = \frac{|\{i \in [m] : y_{i}\langle w, x_{i}\rangle < 0\}|}{m}$$

- классификация слишком жёсткая
- будем считать, что $\phi(x)=\sigma(x)=\dfrac{1}{1+exp(-x)}$, т.е. $H_d=\{x\mapsto\sigma(\langle w,x\rangle+b):w\in\mathbb{R}^d,b\in\mathbb{R}\}$

Сигмоидальная функция



$$\sigma(x) = \frac{1}{1 + exp(-x)}$$

Экспоненциальные функции распределения

Экспоненциальные функции распределения

Плотность распределения p(x), $x \in \mathbb{R}^d$ называется экспоненциальной, если:

$$p(x) = \exp\left(\theta^T x \cdot a(\delta) + b(\delta, \theta) + d(x, \delta)\right)$$

- ullet $heta \in \mathbb{R}^d$ сдвиг
- a, b, d произвольные числовые функции

Многие известные распределения экспоненциальны: равномерное, пуассоновское, биномиальное Нормальное тоже является с $\theta = \Sigma^{-1}\mu$, $\delta = \Sigma$

Оптимальный байесовский классификатор

Оптимальный байесовский классификатор

Классификатор:

$$f_D(x) = \underset{y}{\operatorname{argmax}} D(x, y) = \underset{y}{\operatorname{argmax}} P(y|x)$$

называется оптимальным байесовским классификатором

Обоснование логистической регрессии

Теорема об оптимальности логистической регрессии

Пусть

- среди признаков есть константа
- плотности правдоподобия классов P(x|y) являются экспоненциальными с равными разбросами

Тогда

- байесовское правило линейно $a(x) = \text{sign}(\langle w, x \rangle)$
- $P(y|x) = \sigma(y\langle w, x \rangle)$

Доказательство

$$\frac{P(+1|x)}{P(-1|x)} = \frac{P(x|y=1)P(y=1)P(x)}{P(x|y=-1)P(y=-1)P(x)}$$

Распишем

$$\exp\left(\alpha(\delta)(\theta_+ - \theta_-)^\mathsf{T} x + b(\delta, \theta_+) - b(\delta, \theta_-) + \ln \frac{P(y=1)}{P(y=-1)}\right)$$

А значит

$$\frac{P(+1|x)}{P(-1|x)} = \exp(\langle w, x \rangle)$$

$$P(+1|x) = \sigma(\langle w, x \rangle)$$

$$P(-1|x) = \sigma(-\langle w, x \rangle)$$

Решение для w

- как найти вектор w?
- функция логарифма правдоподобия

$$L(w) = \sum_{i=1}^{m} \ln \sigma(y_i \langle wx_i \rangle) + C \to \max$$

• полученная функция выпуклая, мы научимся находить максимум подобных функций через несколько лекций

Итоги

- регрессия может помочь решить задачу классификации
- при определённых предположениях решение логистической регрессии ведёт себя оптимально
- даёт возможность вычислять вероятность классов
- позволяет решать задачу скоринга

Содержание

- Полупространства (halfspaces)
 - Линейное программирование
 - Алгоритм Perceptron
- 2 Линейная регрессия
 - Метод наименьших квадратов (МНК)
 - Многомерная линейная регрессия
 - Проблема мультиколлинеарности
 - Гребневая регрессия
- Погистическая регрессия
- 4 Итоги

Итоги

- рассмотрели семейство линейных моделей
- разобрали два ERM-алгоритма для нахождения линейной модели в случае разделимой выборки: сведение к задаче линейного программирования и алгоритм Perceptron
- рассмотрели задачу линейной регрессии и предложили методы для борьбы с проблемой мультиколлинеарности: гребневая регрессия и Лассо
- ввели понятие логистической регрессии

Литература

- Shai Shalev-Shwartz and Shai Ben-David Understanding Machine Learning: From theory to algorithms (глава 9)
- К.В.Воронцов Лекции по алгоритмам восстановления регрессии http://www.machinelearning.ru/wiki/images/a/aa/Voron-ML-Regression.pdf