

アルゴリズムとデータ構造

基数探索（その1）

目次

- 基数探索
- 離散探索木
- トライ

基数探索

- これまでの探索法
 - 探索の各ステップでキー全体を比較
- 基数探索法
 - 一度に探索キーの「部分」(ビットやバイト)を比較

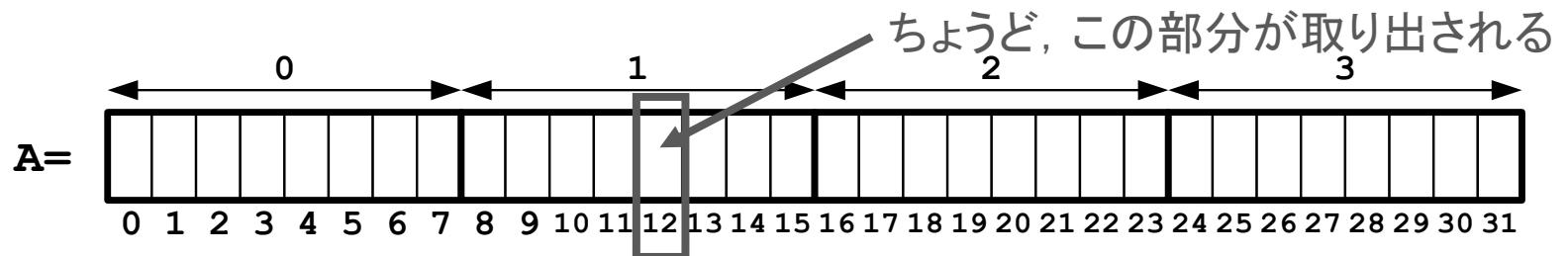
ビット, バイト, ワード

- 2進数AのBビット目を取り出したいとき,

```
#define bitsword 32
```

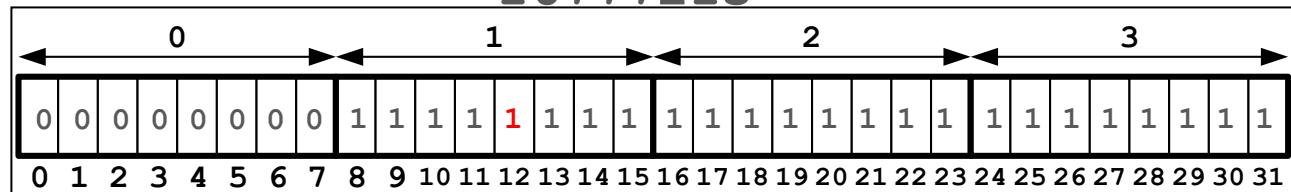
```
#define digit(A, B) (((A) >> (bitsword - ((B)+1))) & 1)
```

Aの12ビット目を取り出すとき, B=12として



ビット, バイト, ワード

16777215 =



radix_test.c

```
#include <stdio.h>
#define bitsword 32
#define digit(A, B) (((A) >> (bitsword - ((B)+1))) & 1)

int main(void)
{
    int b, d;

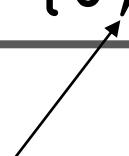
    d = 16777215;
    b = digit(d, 12);
    printf("12th bit of %d = %d\n", d, b);
    return 0;
}
```

```
$ ./radix_test
12th bit of 16777215 = 1
$
```

記号表抽象データ型

- 次のように、NULLitemを定義し、searchが失敗したときには、NULLitemを返すようにする

```
Item NULLitem = {0, "NULL"};
```



ここでは、NULLitemのキーの値は、0と定義する

記号表抽象データ型

ItemD.h

```
typedef int Key;
typedef struct { Key key; char information[10]; } Item;

#define key(A) (A.key)
#define less(A, B) (A < B)
#define exch(A, B) { Item t = A; A = B; B = t; }
#define compexch(A, B) if (less(B, A)) exch(A, B)
#define eq(A, B) (A == B)

#define bitsword 17
#define digit(A, B) (((A) >> (bitsword - ((B)+1))) & 1)

#ifndef _ITEM_D_
extern Item NULLitem;
#endif

Key ITEMrand(void);
int ITEMscan(Key *) ;
void ITEMshow(Item);
```

ItemD.hで、これらを定義しておく
bitswordを17にしておく(これで、約
100,000までの数を表現できる)

記号表抽象データ型

ItemD.c

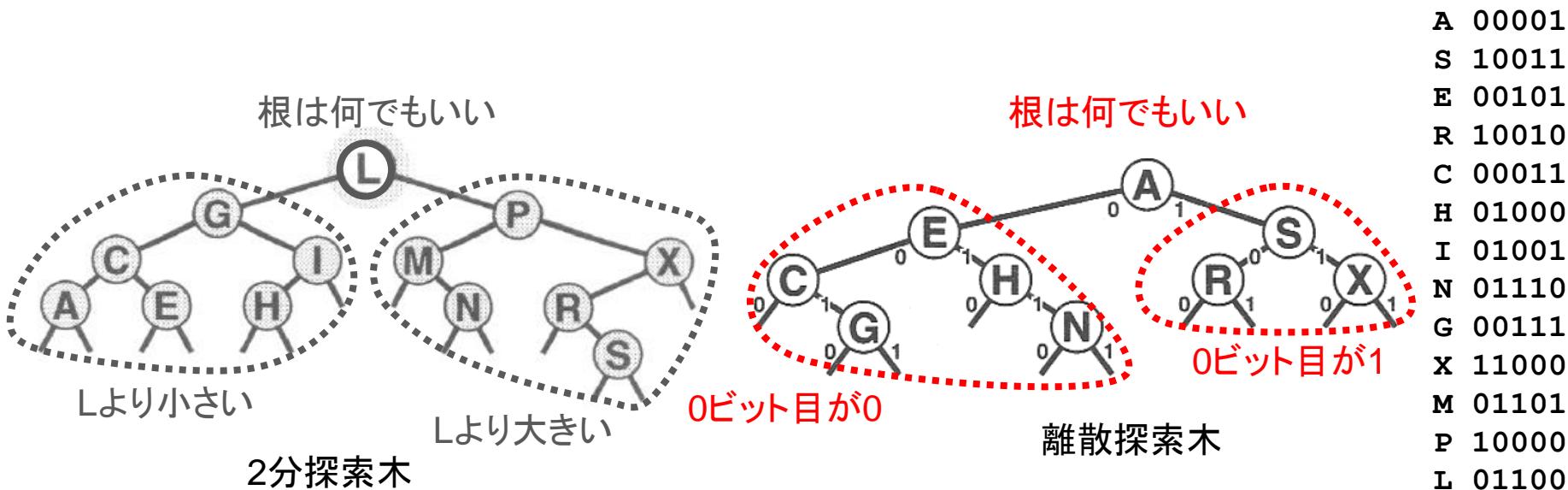
```
#define _ITEM_D_
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include "ItemD.h"

Item NULLitem = {0, "NULL"};  
  
Key ITEMrand(void)
    { return rand()%100000+1; }
int ITEMscan(Key *x)
    { return scanf("%d", x); }
void ITEMshow(Item x)
    { printf("%3d ", key(x)); }
```

ItemD.cでNULLitemをグローバル変数として定義し、適当な値に初期化する

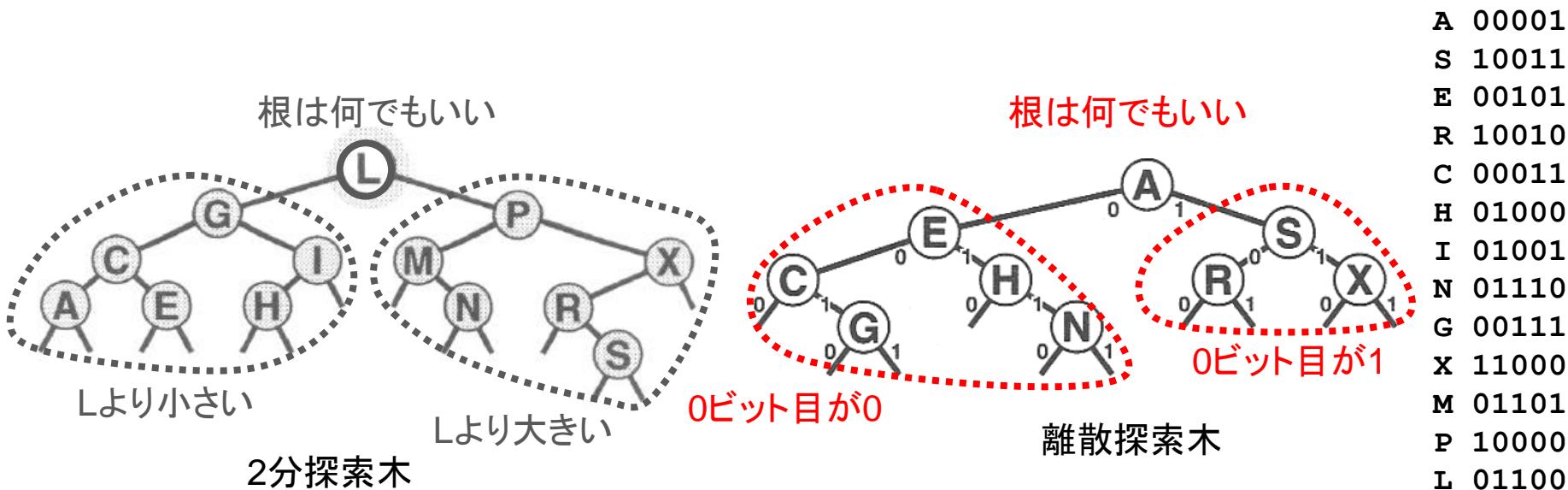
離散探索木

- 2分探索木において、木の分岐をキーの各ビットの順で行う木



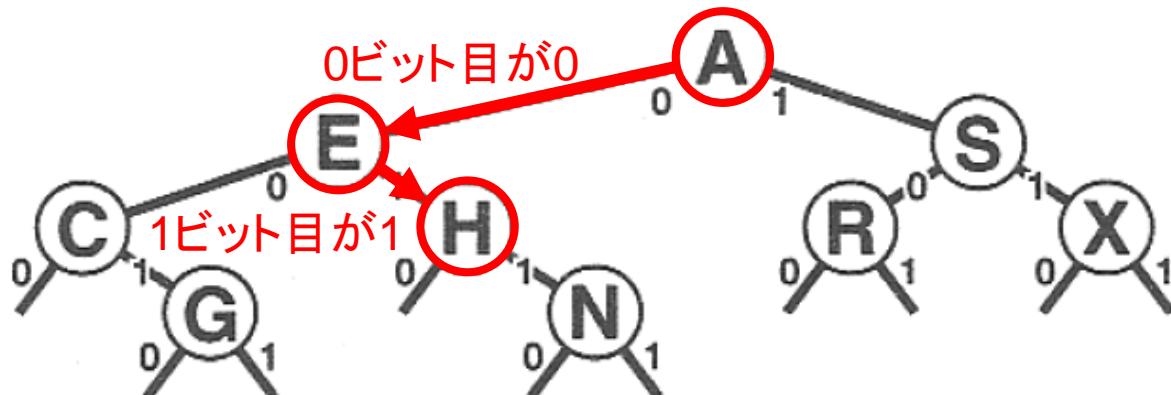
離散探索木

- 2分探索木において、木の分岐をキーの各ビットの順で行う木



探索

H=01000の探索
0ビット目=0
1ビット目=1



A	00001
S	10011
E	00101
R	10010
C	00011
H	01000
I	01001
N	01110
G	00111
X	11000
M	01101
P	10000
L	01100

探索

M=01101の探索

0ビット目=0

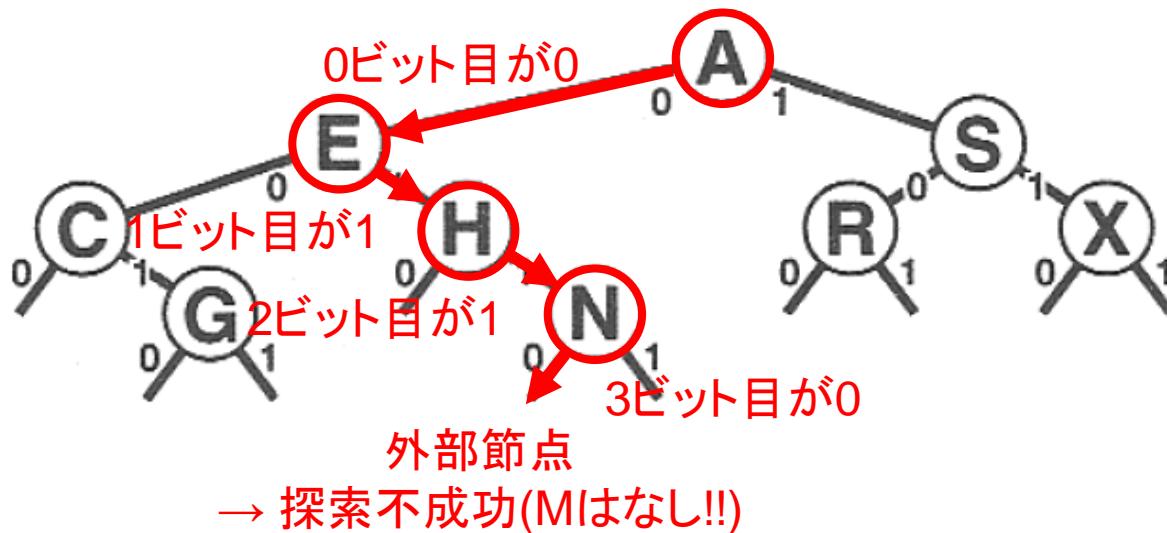
1ビット目=1

2ビット目=1

3ビット目=0

4ビット目=1

A	00001
S	10011
E	00101
R	10010
C	00011
H	01000
I	01001
N	01110
G	00111
X	11000
M	01101
P	10000
L	01100



挿入

M=01101の探索

0ビット目=0

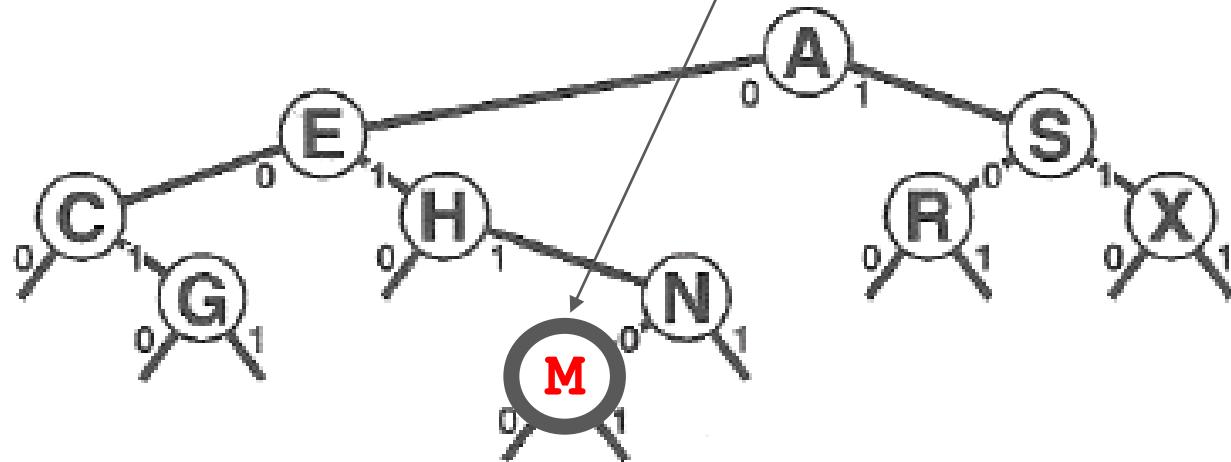
1ビット目=1

2ビット目=1

3ビット目=0

4ビット目=1

探索が失敗した位置に、M
を挿入する



A	00001
S	10011
E	00101
R	10010
C	00011
H	01000
I	01001
N	01110
G	00111
X	11000
M	01101
P	10000
L	01100

離散探索木での探索操作

2分探索木のSTsearch()関数, searchR関数を次のものに変更

```
Item searchR(link h, Key v, int w)
{ Key t = key(h->item);           外部節点ならば探索不成功
  if (h == z) return NULLitem;
  if eq(v, t) return h->item;
  if (digit(v, w) == 0)             そのキーが見付かれば探索成功
    return searchR(h->l, v, w+1);
  else return searchR(h->r, v, w+1);
}
Item STsearch(Key v)
{ return searchR(head, v, 0); }
```

w番目のビットに基づいて、分岐

searchR関数について、2分探索木と離散探索木を比較してみる事

離散探索木

- 性質15.1
 - ランダムなキーN個から作られた離散探索木での探索と挿入は、平均 $\lg N$ 回の比較を行う。比較回数は探索キーのビット長を越えることはない

16650 30887 38336 47794 41422 36916 60493 89384 85387 92778

10 keys 10 distinct keys

	(0,0)	
	(92778,2)	
		(0,0)
		(85387,1)
		(0,0)
(89384,10)		36916 01001000000110100
		60493 01110110001001101
		47794 01011101010110010
	(0,0)	
	(60493,1)	
		(0,0)
	(36916,5)	
		(0,0)
		(41422,1)
		(0,0)
	(47794,3)	
		(0,0)
		(38336,1)
		(0,0)
(30887,7)		
	(0,0)	
	(16650,1)	
		(0,0)

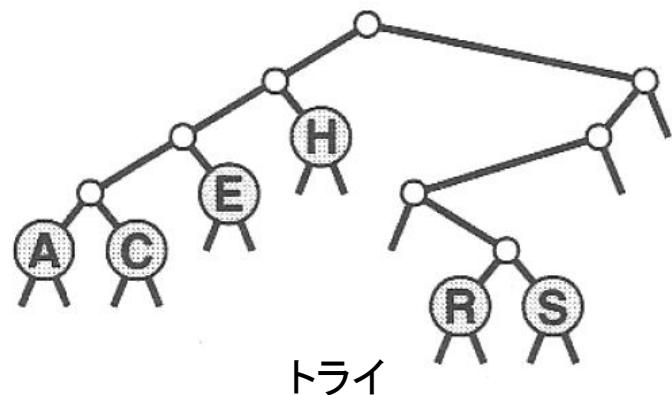
16650 30887 38336 47794 41422 36916 60493 89384 85387 92778

10 keys 10 distinct keys

	(0,0)	
	(92778,2)	
	(0,0)	36916 01001000000110100
	(85387,1)	60493 01110110001001101
	(0,0)	47794 01011101010110010
(89384,10)	(0,0)	38336 01001010111000000
	(60493,1)	41422 01010000111001110
	(0,0)	
	(36916,5)	
	(0,0)	
	(41422,1)	
	(0,0)	
	(47794,3)	
	(0,0)	
	(38336,1)	
	(0,0)	
(30887,7)	(0,0)	
	(16650,1)	
	(0,0)	

トライ (Trie)

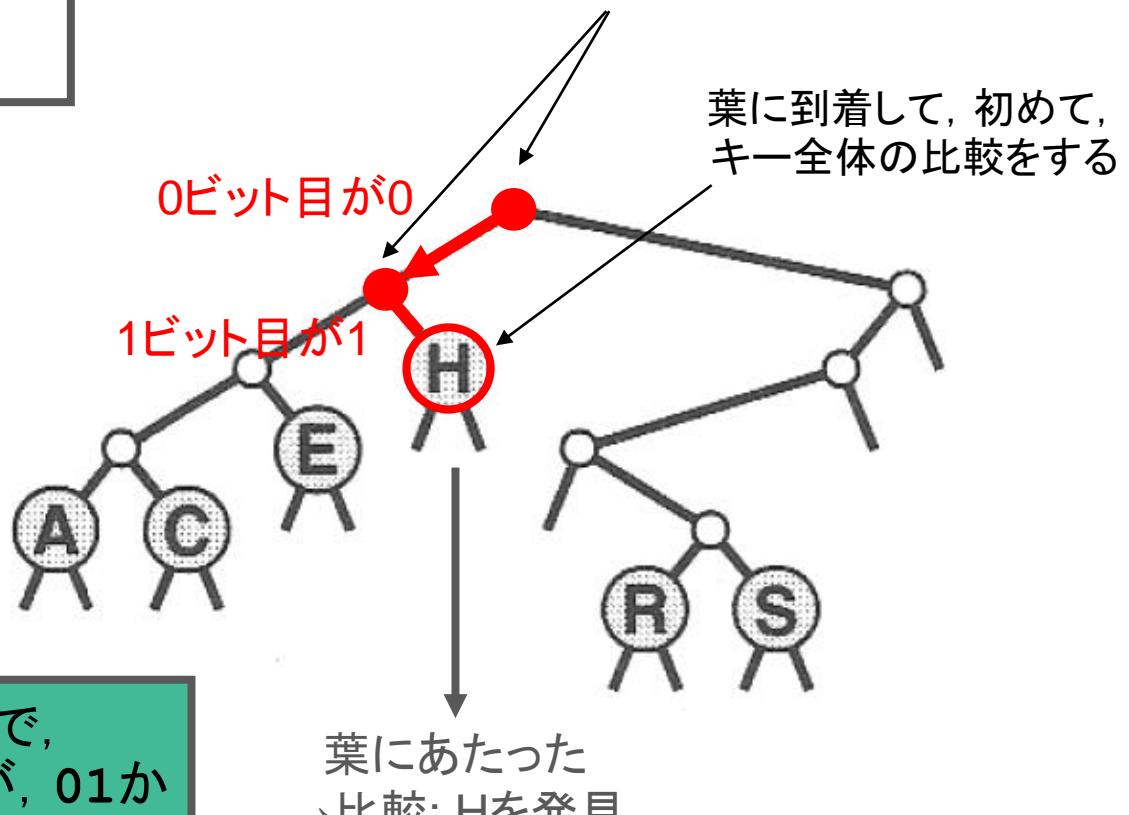
- キーを葉にだけ置くとどうなるか?
 - 各キーは、キーの先頭からのビットパターンで表される道の終端の葉に格納される
 - キー全体の比較は、最後の葉でだけ
 - こうすると、葉以外の内部節点では、キーの比較をしなくてよい!



探索

H=01000の探索
0ビット目=0
1ビット目=1

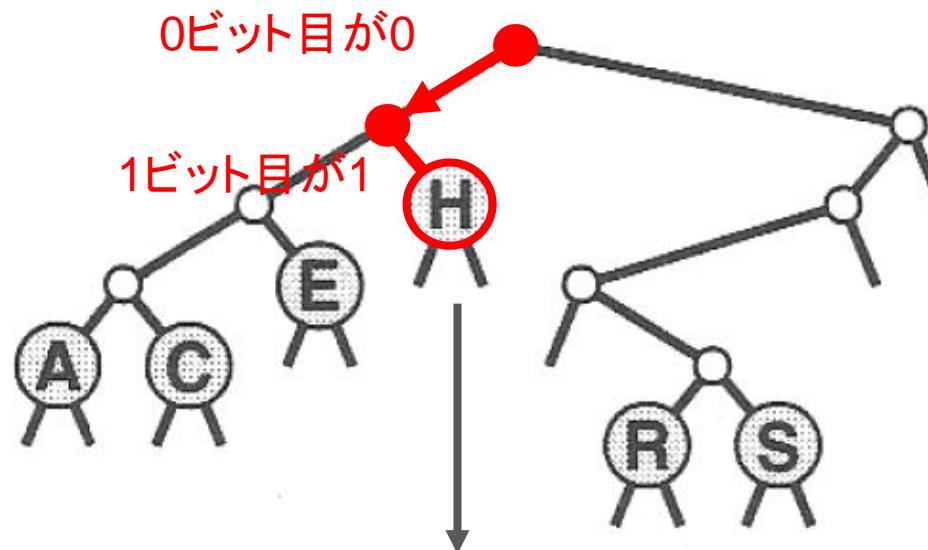
葉以外の節点では、キー全体の比較はしない
単に、0ビット目と1ビット目のキーの0,1をチェックするだけ



この木の中で、
H=01000だけが、01か
ら始まるキーである

探索

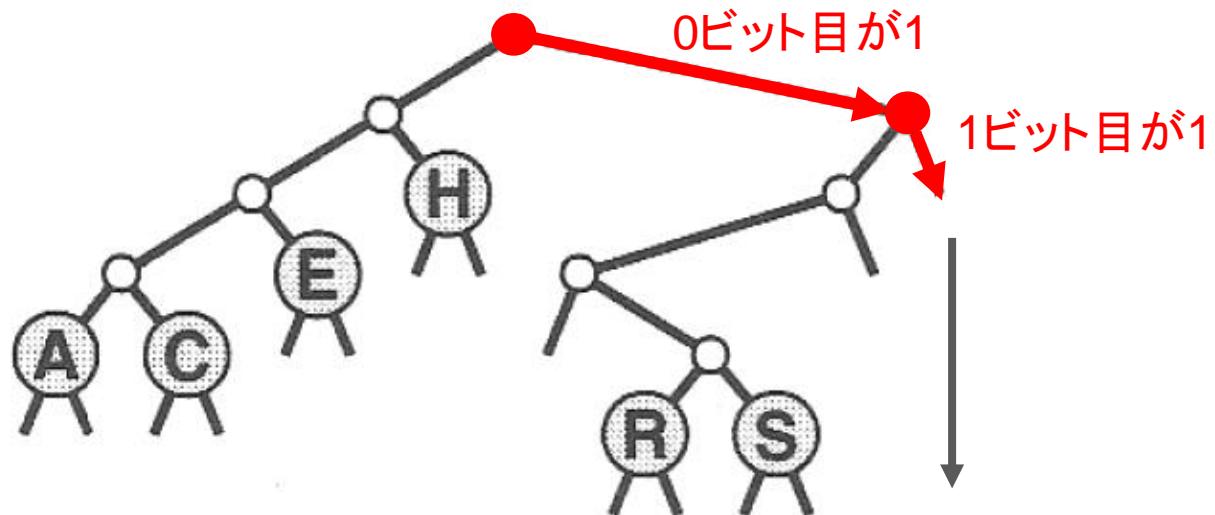
I=01001の探索
0ビット目=0
1ビット目=1



葉にあたった
→比較: Iでない
→Iを発見できない

探索

x=11000の探索
0ビット目=1
1ビット目=1



外部節点にあたった
→Xを発見できない²¹

探索

```
#define leaf(A) ((h->l == z) && (h->r == z))  
Item searchR(link h, Key v, int w)  
{ Key t = key(h->item);  
    if (h == z) return NULLitem;  
    if (leaf(h))  
        return eq(v, t) ? h->item : NULLitem;  
    if (digit(v, w) == 0)  
        return searchR(h->l, v, w+1);  
    else return searchR(h->r, v, w+1);  
}  
Item STsearch(Key v)  
{ return searchR(head, v, 0); }
```

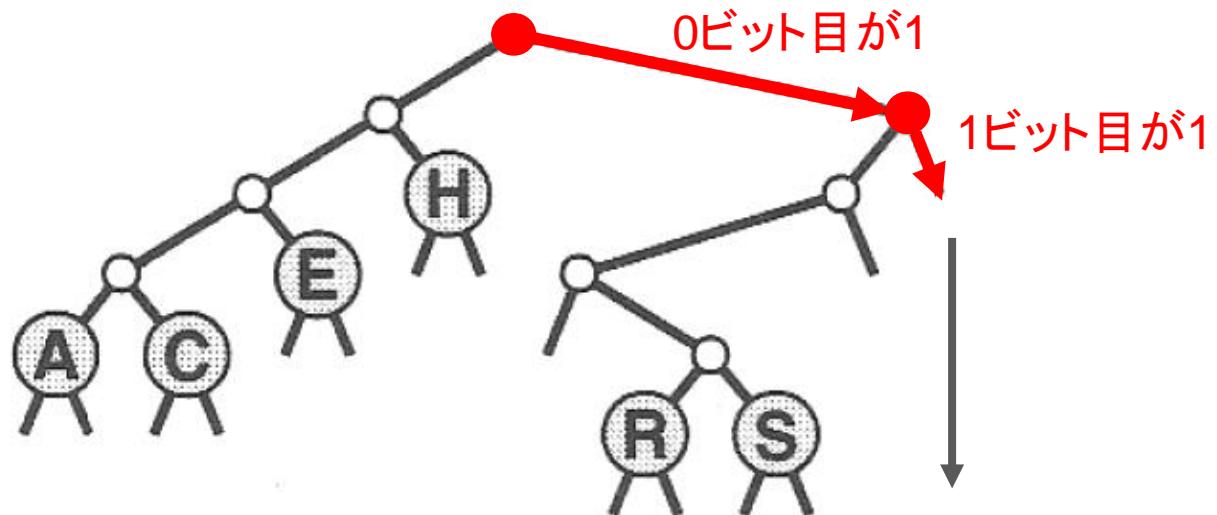
w番目の
ビットに基づ
いて、分岐

外部節点ならば探索不成功

葉にあたったら、キーと
比較して、成功/不成功
を判断

插入1

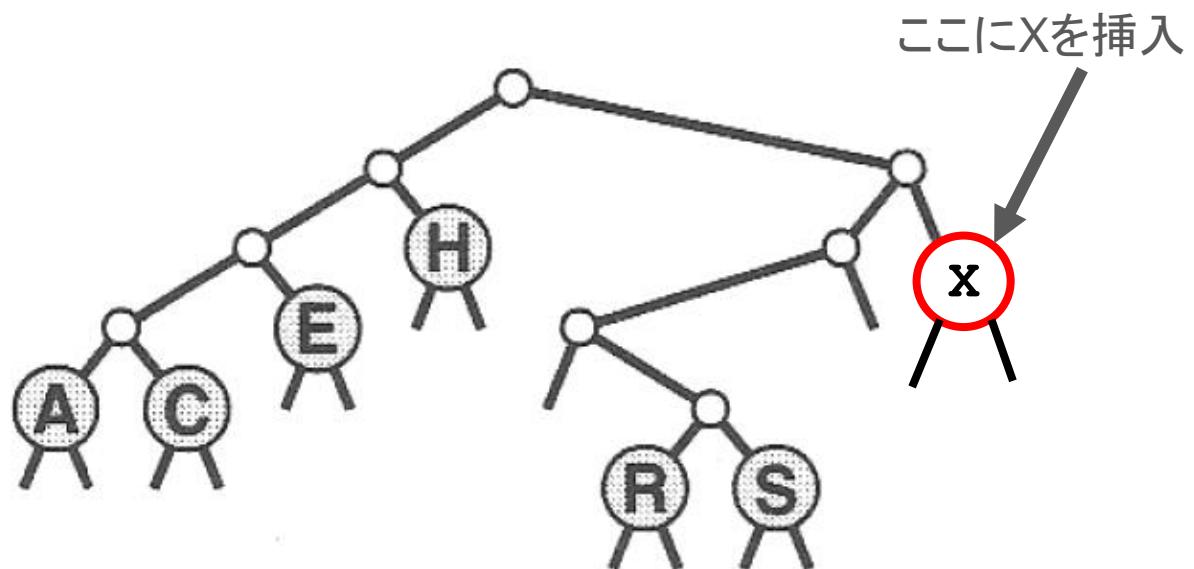
$x=11000$ の挿入
0ビット目=1
1ビット目=1



外部節点にあたった
→Xを見つけることができない²³

挿入1

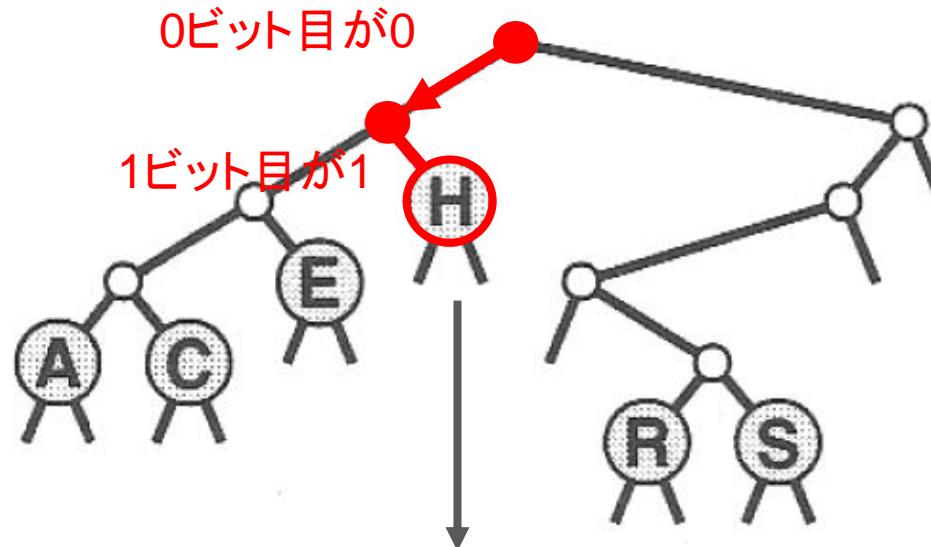
$x=11000$ の挿入
0ビット目=1
1ビット目=1



挿入2

I=01001の挿入

H=01000との差異は、4ビット目

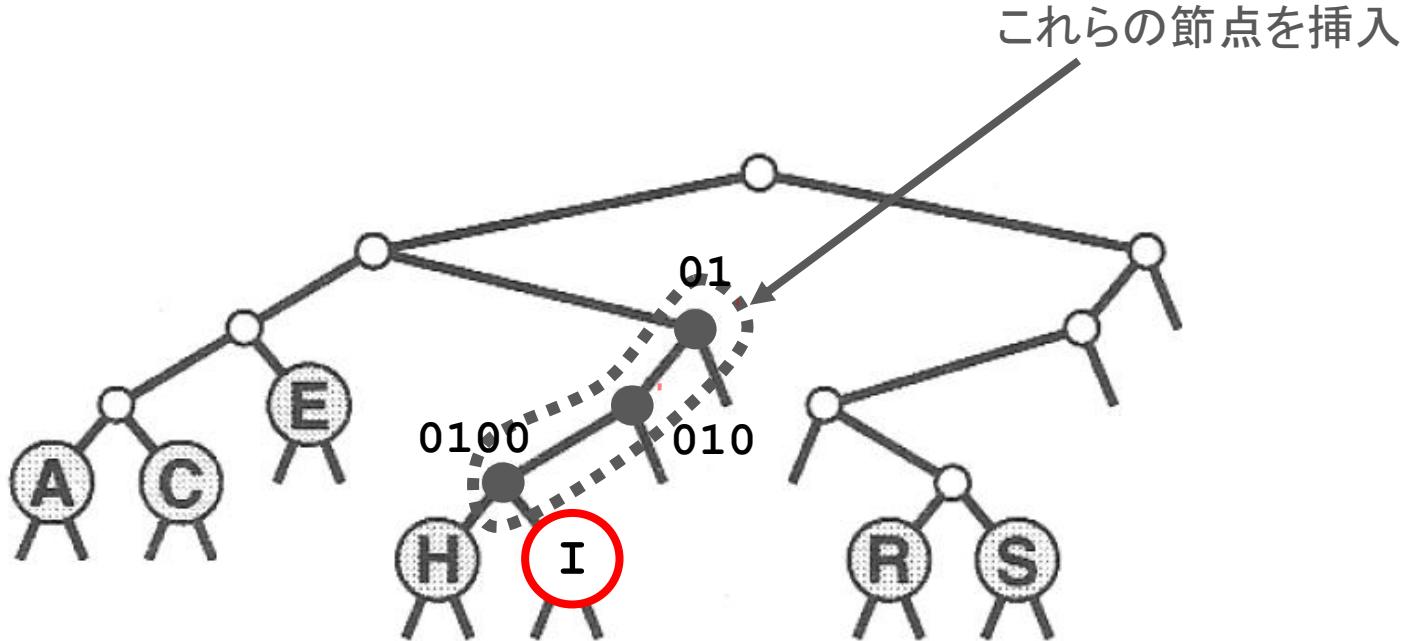


葉にあたった
→比較: Iでない
→Iを発見できない

挿入2

I=01001の挿入

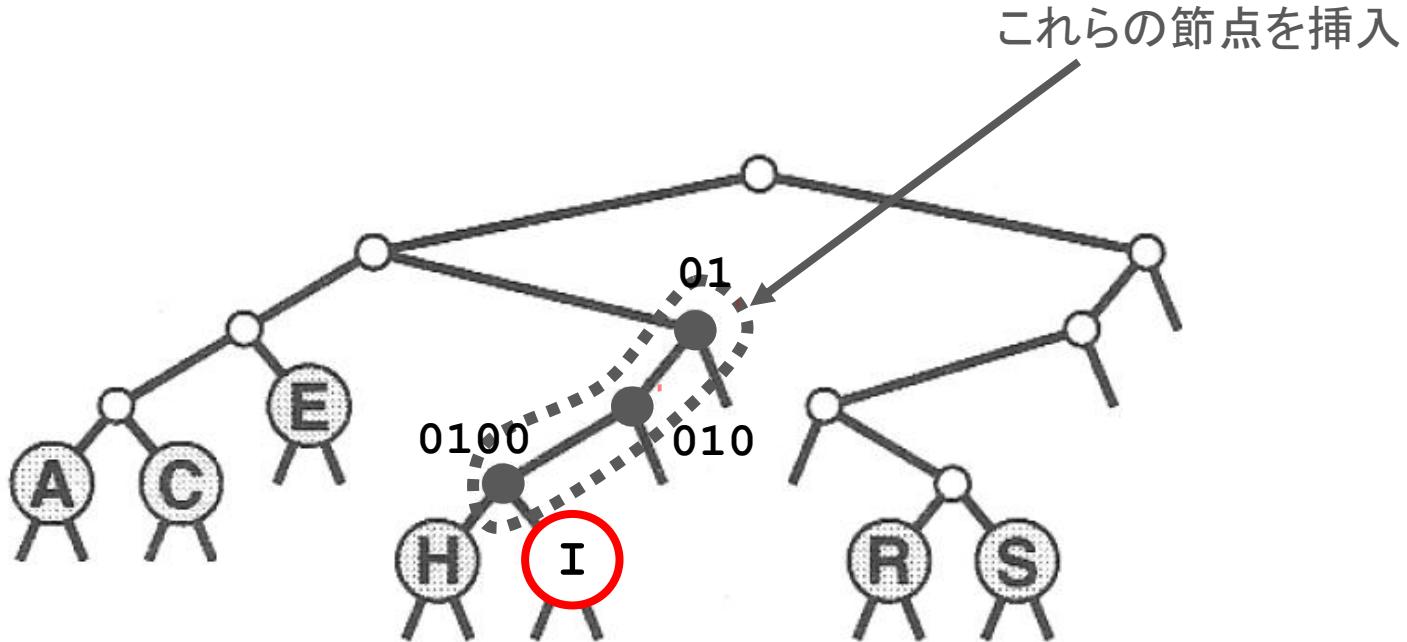
H=01000との差異は、4ビット目



挿入2

I=01001の挿入

H=01000との差異は、4ビット目



挿入

```
void STinit()
{ head = (z = NEW(NULLitem, 0, 0, 0)); }

link insertR(link h, Item item, int w)
{ Key v = key(item);
  if (h == z) return NEW(item, z, z, 1); 外部節点ならばそこに挿入(挿入1)
  if (leaf(h))
    { return split(NEW(item, z, z, 1), h, w); }
  if (digit(v, w) == 0) 葉ならば、いくつかの節点を挿入した後に、挿入(挿入2)
    h->l = insertR(h->l, item, w+1);
  else h->r = insertR(h->r, item, w+1);
  return h;
}

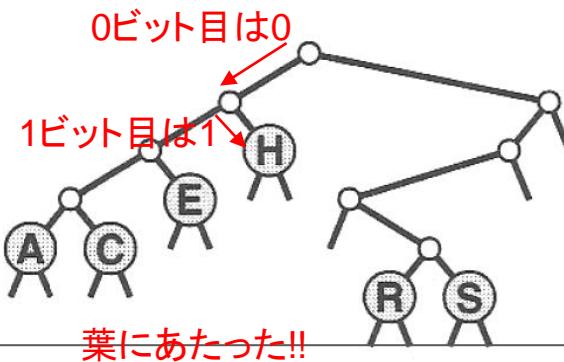
void STinsert(Item item)
{ head = insertR(head, item, 0); }
```

挿入

I=01001の挿入

I=**01001**

H=**01000**



```
void STinit()
{ head = (z = NEW(NULLItem, 0, 0, 0)); }

link insertR(link h, Item item, int w)
{ Key v = key(item);
  if (h == z) return NEW(item, z, z, 1);
  if (leaf(h))
    { return split(NEW(item, z, z, 1), h, w); }
  if (digit(v, w) == 0)
    h->l = insertR(h->l, item, w+1);
  else h->r = insertR(h->r, item, w+1);
  return h;
}

void STinsert(Item item)
{ head = insertR(head, item, 0); }
```

葉ならば、いくつかの節点を
挿入した後に、挿入(挿入2)

挿入

```
link split(link p, link q, int w)    新しく節点を作る(下図の赤い節点)
{ link t = NEW(NULLitem, z, z, 2);
  switch(digit(key(p->item), w)*2 + digit(key(q->item), w))
  {
    case 0: t->l = split(p, q, w+1); break;
    case 1: t->l = p; t->r = q; break;
    case 2: t->r = p; t->l = q; break;
    case 3: t->r = split(p, q, w+1); break;
  }
  return t;
}
```

挿入

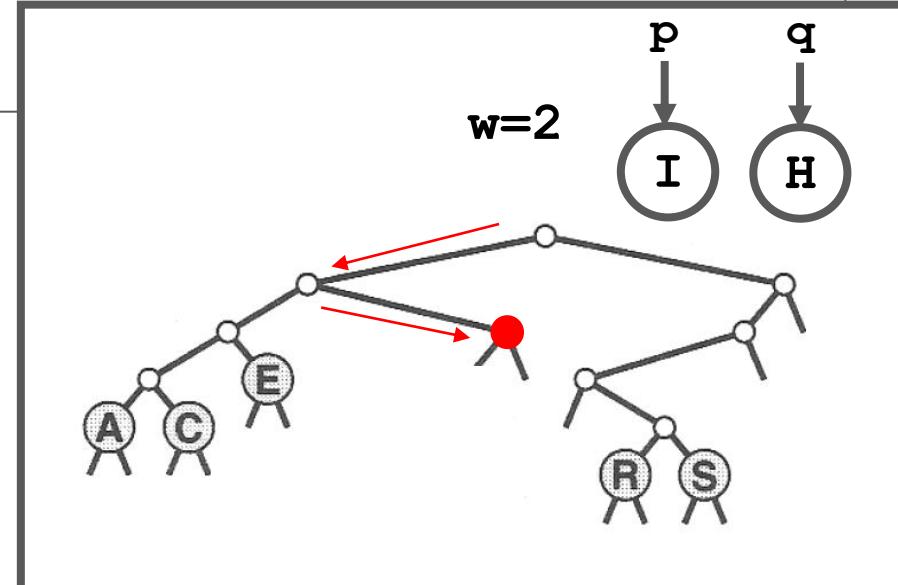
```
link split(link p, link q, int w)    新しく節点を作る(下図の赤い節点)
{ link t = NEW(NULLitem, z, z, 2);
  switch(digit(key(p->item), w)*2 + digit(key(q->item), w))
  {
    case 0: t->l = split(p, q, w+1); break;
    case 1: t->l = p; t->r = q; break;
    case 2: t->r = p; t->l = q; break;
    case 3: t->r = split(p, q, w+1); break;
  }
  return t;
}
```

I=01001の挿入

I=01~~0~~01

H=01~~0~~00

2ビット目が00なので、case 0を実行



挿入

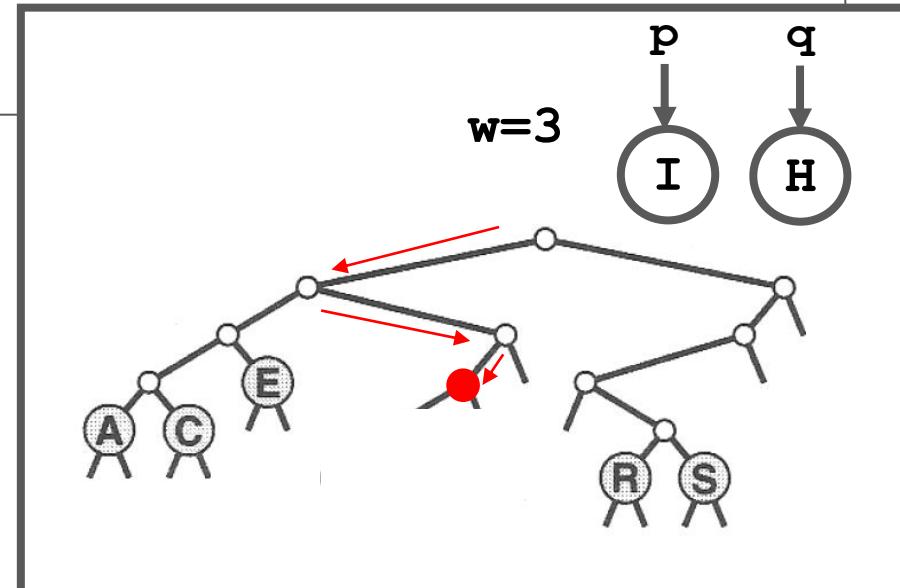
```
link split(link p, link q, int w)    新しく節点を作る(下図の赤い節点)
{ link t = NEW(NULLitem, z, z, 2);
  switch(digit(key(p->item), w)*2 + digit(key(q->item), w))
  {
    case 0: t->l = split(p, q, w+1); break;
    case 1: t->l = p; t->r = q; break;
    case 2: t->r = p; t->l = q; break;
    case 3: t->r = split(p, q, w+1); break;
  }
  return t;
}
```

I=01001の挿入

I=01001

H=01000

3ビット目が00なので、case 0を実行



挿入

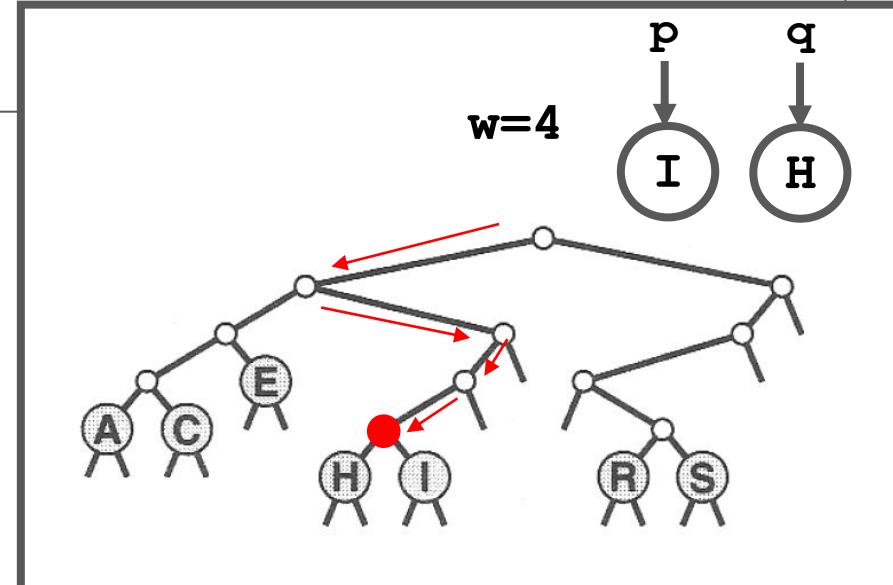
```
link split(link p, link q, int w)    新しく節点を作る(下図の赤い節点)
{ link t = NEW(NULLitem, z, z, 2);
  switch(digit(key(p->item), w)*2 + digit(key(q->item), w))
  {
    case 0: t->l = split(p, q, w+1); break;
    case 1: t->l = p; t->r = q; break;
    case 2: t->r = p; t->l = q; break; // ここで挿入
    case 3: t->r = split(p, q, w+1); break;
  }
  return t;
}
```

I=01001の挿入

I=01001

H=01000

4ビット目が10なので、case 2を実行



トライ

- 性質15.2
 - トライの構造はキーの挿入順序には依存せず、与えられた相異なるキーの場合に対して一意に定まる
- 性質15.3
 - N 個のランダムな(相異なる)ビット列から作られたトライでは、1回の探索で平均約 $\lg N$ 回の**ビット比較**を行う。最悪の場合のビット比較回数は、探索キーのビット長で抑えられる