pthread를 이용하여 교차로에서 차량 진입 문제 해결 프로그램 구현하기

2021년 12월

김상현

자 레 -----

- 1장 프로젝트 동기/목적
- 2장 설계/구현
- 3장 수행결과(구현 화면 포함)
- 4장 결론 및 보충할 것

1장 프로젝트 동기/목적

쓰레드를 다루는 방법을 학습하고 이를 직접 이용할 줄 알아야한다.병렬처리가 중점이 아닌 각각의 스레드의 주어진 일을 각각 실행하여야하고 critical area에 어떤 식으로 접근하여 실시간에 근접하여 동작하는 여러 스레드끼리의 동기화에 초점을 두어 진행한다.

- 이번 과제는 linux에서 pthread를 이용하기 때문에 gcc 할 때 -pthread를 추가해주어야한다.
- ex) gcc (소스파일 이름) -o (실행파일 이름) -pthread

2장 설계/구현

- (1) 주요 함수 설명
- (2) 설계 아이디어 설명
- (3) 코드의 간단 한 분석을 통한 설계 아이디어 보충

(1). 주요 함수 및 로직 설명 설명

여러 스레드들을 다룰 때 제일 중요한 것은 동기화이다. 각기 다른 시점에 memory 에 접근 하는 스레드들은 변경 되지 않는 값을 사용하게될 수 도 있으며 이는 결과 및 모든 프로세스에 영향을 미친다. 즉 각 스레드에서 주요 변수에 접근하게 되었을 때는 해당 접근된 스레드를 제외한 모든 스레드는 해당 스레드가 변수를 다루고 저장이 완료될 때 까지 wait 상태가 되어 기다리게 된다. 이 때 사용되는 것이 pthread_mutex_t mutex / pthread_mutex_lock(&mutex) 함수 이다.

해당 함수가 호출 된 스레드는 lock 이라는 일종의 권한을 가지며 critical area 에 접근 할 수 있게 된다.

본 과제에서는 각 스레드 별로 주어진 출발경로만 다룰수 있게 하기 위해 조건 변수를 사용했는데 이 때 사용되는 것이

pthread_cond_t cond / pthread_cond_wait(&cond,&mutex) / pthread_cond_signal(&cond) 함수 이다.

lock 권한을 가진 스레드는 pthread_cond_wait() 함수를 통해 signal을 기다리고 pthread_cond_signal() 함수를 통해 다른 스레드로 signal을 보내게 된다.

스레드를 create하는 main 에서는 pthread_create() 함수를 통해서 수행할 함수, 인자, 등을 전달하며 스레드를 생성한다.

또 main에서는 input string으로 들어오는 첫 번째 차량에 해당하는 스레드로 signal을 보내줌으로써 시작하게 된다. 그 이후 main 은 나머지 모든 스레드가 끝날 때까지 다른 스레드들을 pthread_join() 함수로 기다려준다.

각 스레드들은 종료될 때 exit()나 return로 종료할수 없다. 이는 스레드의 종료가 아닌 전체 프로세스가 종료이기 때문에 의도한 바와 다르다. 이 때 사용되는 스레드 종료 함수는 pthread exit() 함수이다.

(2) 설계 아이디어 설명

모든 스레드는 생성되자마자 해당하는 함수가 실행 되게 된다. 해당 함수들은 모두 mutex_lock을 가지고 곧바로 cond_wait()을 통해 waiting 상태에 빠진다.

이때 모든 스레드를 create 완료한 main 은 sleep(1)을 통해 모두 wait() 상태에 들어간 것을 확실히 하고 input string 에서의 첫 번 째 값에 해당하는 번호의 스레드로 signal을 보내게 된다.

signal을 받은 스레드는 곧바로 현재 passed와 waiting을 출력하고 tick(초)를 증가시킨다. input string이 비지 않았다면 해당 값을 waiting에 넣어주고 차로의 반대편에 대기중인 차량이 있는 지 확인한다. (* waiting[4] 은 전역변수로 waiting[0] 은 1번차로에서 대기중인 차량의 수를 나타낸다)

차량이 있다면 -> waiting에서 해당 차량을 빼고 그 차로를 담당하는 스레드로 signal을 보낸다.

차량이 없다면 -> 현재 passed와 waiting을 출력 , input string 이 비지 않았다면 waiting에 넣기, tick 증가한 후 waiting 중인 차량들중 랜덤으로 하나를 선택하여 해당 스레드로 signal을 보낸다.

이 프로그램이 정상적으로 종료되기 위해서는 create 한 모든 스레드를 정상적으로 종료해야하고 이를 main에서 join 하여 정상적으로 종료할 수 있다.

각 스레드에서는 passed count를 증가시키며 이를 전체 input string 의 길이와 비교하여 종료 조건을 가진다. 한 스레드에서 종료조건에 참인 상황이라면 해당 스레드를 종료시키고 나머지 모든 3개의 스레드에 signal을 보낸다. 남은 모든 스레드는 passed_count 와 전체 길이를 비교한 후 스레드를 종료 시키게 된다.

(3) 코드 설명을 통한 설계 아이디어 보충

1번 스레드를 담당하는 function 이다. 스레드가 실행되면 lock이 되고 waiting 하게 되는 부분이다. 또한 종료조건을 만족하는 지에 대한 조건문도 보인다.

```
passed_count++;

### passed_count++;

### passed_count++;

### print_format();

### print_format();

### passed = 0;

### print_format();

### print_fo
```

size 와 passed_count 가 같아지는 시점은 마지막 waiting에서 대기 중이던 마지막 차량이 점거중인 상태와 같다. 주어진 바 끝난 뒤에도 한번 더 출력해야하기 때문에 이를 위해 마지막 차량이 차로를 점 거중일 때의 상황을 위해 print를 먼저하고 tick을 증가시킨 뒤 passed를 초기화 함으로 써 모든 차량이 차로에 없는 상태를 print 하고 자기 자신을 종료하면서 그전에 모든 스레드에 시그널을 보내는 부분이

```
if(waiting[2] !=0){

    //waiting[start_list[tick]-1]++;
    waiting[2]--;
    pthread_cond_signal(&cond3);
}
```

1번 차로에서 출발한 차량이 있을 때 다음 초에서는 3번 차로에서만 출발할 수 있다. waiting[2] 는 3번 차로에서 대기중인 차량이 있는지 파악하고 해당 차로에 대기중인 차량이 있다면 해당 차로 스레드로 시그널을 보내는 부분이다.

```
else{
    int temp;
    while(waiting[(temp = rand()%4)] == 0);
    print_format();

/* if(passed_count >= size){
        pthread_cond_signal(&cond2);
        pthread_cond_signal(&cond3);
        pthread_cond_signal(&cond4);
        pthread_exit(NULL);

}*/
    passed = 0;
    sleep(1);
    tick++;
    if(tick<size){
        waiting[start_list[tick]-1]++;
    }
    waiting[temp]--;</pre>
```

다음 출발할 차로를 고르기위해 랜덤으로 waiting 중인 차로들 중에 뽑는 과정이다.

```
if(temp == 0 ){
        goto loop;
}
else if(temp == 1){
        pthread_cond_signal(&cond2);
}
else if(temp == 2){
        pthread_cond_signal(&cond3);
}
else if(temp == 3){
        pthread_cond_signal(&cond4);
}
```

만약 랜덤으로 선택된 값이 자기 자신이라면 굳이 signal을 보내거나 할 필요없다. 이미 자기자신이 signal을 받아 지금까지 다루고 있었기 때문이다. 그래서 goto 절을 이용하여 이전 과정을 반복하게 했다. 나머지는 해당하는 번호의 스레드로 signal을 보내는 부분이다.

3장 수행 결과

생성된 난수 { 1,4,3,3,1,4,2,2,2,2 }

```
tick: 15
Passed Vehicle
Car: 2
:Waiting Vehicle
Car: 2
tick: 16
Passed Vehicle
Car :
Waiting Vehicle
Car :
tick: 17
Passed Vehicle
Car : 2
:Waiting Vehicle
Car :
tick: 18
Passed Vehicle
Car :
Waiting Vehicle
Car :
sanghyun@ubuntu:~/os$
```

모두 정리된 시점에서의 tick 은 18이다.

```
sanghyun@ubuntu:=/os$ ./a.out
total number of vehicles : 13
Start point : 3  4  1  3  3  2  1  2  1  2  2  2  1
tick : 1

Passed Vehicle
Car :
Waiting Vehicle
Car : 3
:Waiting Vehicle
Car : 4

tick : 3

Passed Vehicle
Car : 4

tick : 3

Passed Vehicle
Car : 1

tick : 4

Passed Vehicle
Car : 1

tick : 5

Passed Vehicle
Car : 1  3

tick : 5

Passed Vehicle
Car : 3  3

tick : 6

Passed Vehicle
Car : 1 ::Waiting Vehicle
Car : 2 : Waiting Vehicle
Car : 3  3
```

생성된 난수 { 3,4,1,3,3,2,1,2,1,2,2,2,1 }

```
tick: 18
Passed Vehicle
Passeu ve.
Car : 2
:Waiting Vehicle
Car : 2 2
Passed Vehicle
Car:
Waiting Vehicle
Car: 2
-----tick: 20
Passed Vehicle
Car : 2
:Waiting Vehicle
Car : 2
tick : 21
Passed Vehicle
Car :
Waiting Vehicle
tick : 22
Passed Vehicle
Car : 2
:Waiting Vehicle
Car:
tick: 23
Passed Vehicle
Car :
Waiting Vehicle
Car:
sanghyun@ubuntu:~/os$
```

4장 결론 및 보충 할 점

문제를 이해하기 위해 처음 사용했던 방법은 waiting / passed / using 으로 나누는 것이였다. passed 와 using 은 점거중임을 나타내고 waiting은 대기중은 차량들의 집합을 나타내고자 했다. 지나가기 위해 2초가 필요하기 때문에 차량이 출발하면 using으로 이동하고 tick 마다 passed 로 using을 옮긴다. 차량의 출발을 정하는 것은 현재 점거중인 passed 와 using을 보면 되는 것이다.

이런 식으로 구현했을 때의 문제는 제일 먼저 waiting table 관리가 어려웠다 새로운 값이 tick 마다들어왔을 때 array에 추가하려고 하니 링크드 리스트 형태로 구현해보려고 했고 이를 랜덤으로 뽑는 과정이 너무 복잡해 졌다.

그래서 waiting 배열을 각 index 는 차로를 가리키고 값이 곧 대기중인 차량의 숫자를 나타내도록 했다. 이렇게 구현함으로써 using을 굳이 확인 할 필요 없었고 using을 확인 하지않고 반대편 (1 -> 3, 2 -> 4)에 대기중이 차량이 0이 아닌지만 파악하면 되었고 이를 통해 using 변수를 제거하고 waiting 배열과 passed 만을 가지고 구현할 수 있었다.

각 조건 변수들을 모든 스레드에 하나씩 부여하도록 함으로써 특정 스레드를 찾아서 일을 배정 할 수 있었는데 메모리적인 관점에서 봤을 때 모든 스레드에 각기 다른 함수를 배정하고 mutex, cond를 부여한다는 것은 매우 비효율적일 것이라고 예측 했다.

함수를 하나로 압축하고 해당 함수에 조건문을 추가하는 것이 메모리 적인 관점에서는 조금더 효율적이 아닐까 싶다.