

06. Работа с процессами

Егор Орлов

Курс: UNIX-DEV-SYS. Системное программирование в среде UNIX
(Linux/FreeBSD). ВИШ СПбПУ, 2021

Содержание

1	Процессы в ОС	1
1.1	Иерархия процессов в системе	2
1.2	Идентификаторы процессов	2
1.2.1	Пример proc-pid.c	2
1.3	Утилита pstree	2
1.4	Взаимодействие процесса со средой выполнения	3
1.4.1	Передача параметров (argc.c)	3
1.4.2	Коды завершения процессов	3
1.4.3	Среда выполнения	3
1.5	Создание процессов	5
1.5.1	system()	5
1.5.2	Пример system.c	5
1.5.3	fork & exec	5
1.5.4	Пример forkexec.c	7
1.5.5	Корректная работа с высокоуровневым вводом-выводом	7
1.6	Утилита ps - список процессов	8
1.7	Атрибуты процессов	9
1.8	Процессы, группы и сеансы	9
1.9	Состояния процессов	9
1.10	Параметры процессов	9
1.10.1	Жизненный цикл процесса	10
1.11	Завершение процесса	10
1.11.1	Примеры использования высокоуровневого ввода-вывода	11
1.12	Ожидание завершения процесса	11
1.13	Сигналы	13
1.13.1	Часто используемые сигналы	13
1.13.2	Работа с заданиями (jobs)	14
1.13.3	Обработка сигналов процессами	14
1.14	Приоритезация процессов	15
1.14.1	Изменение фактора уступчивости	15
1.14.2	Связь фактора уступчивости и приоритета	16

1. Процессы в ОС

1.1. Иерархия процессов в системе

- Процесс **init**

Ядро после загрузки запускает процесс **init** с идентификатором (PID) 1

В современных дистрибутивах роль процесса **init** выполняет система **systemd**

Этот “первый” процесс является прародителем всех остальных процессов в системе, он запускает: системные/сетевые службы, Систему **XWindow** - графический интерфейс процессы, обеспечивающие вход пользователя в систему, командный интерпретатор пользователя, из которого запускаются уже пользовательские приложения

/proc/1

Информацию об этом процессе можно посмотреть в **/proc/**

```
$ $ ls -l $(which init)
lrwxrwxrwx 1 root root 22 окт 26 20:51
    /sbin/init -> ../lib/systemd/systemd
```

1.2. Идентификаторы процессов

- **PID**

Каждый процесс получает уникальный идентификатор (PID) со значениями от 2 (1 - init) до значения

- **PPID**

Идентификатор родительского процесса - PPID

/proc/sys/kernel/pid_max

При достижении максимального значения (система работает долго), начинают задействоваться свободные идентификаторы с начала

```
$ ls /proc/<pid>
```

Информация о процессах доступна в **/proc**

1.2.1. Пример proc-pid.c

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
int main() {
    printf("PID: %d PPID: %d\n", (int)getpid(), (int)getppid());
    return 0;
}
```

- **getpid(),getppid()** - обьюертки над системными вызовами, определены в **unistd.h**

1.3. Утилита pstree

```
$ pstree
init--cron
  |-login---bash---pstree
```

```
| -named---18*[{named}]
|-rsyslogd---2*[{rsyslogd}]
`-sshd
```

Иерархию процессов можно посмотреть при помощи **pstree**

1.4. Взаимодействие процесса со средой выполнения

1.4.1. Передача параметров (argc.c)

- Передача параметров вызываемой программе

```
int main(int argc, char* argv[]);
```

- **argc** - количество аргументов
argc == 1 - аргументов нет, т.к. первый аргумент - сама программа
- **argv** - массив указателей на строки, заканчивающиеся 0

```
#include <stdio.h>
int main(int argc, char *argv[]) {
    printf("Program name: %s\n", argv[0]);
    printf("Parameters count: %d\n", argc-1);
    if (argc > 1)
        for (int i = 1; i < argc; ++i)
            printf("Param # %d: %s\n", i, argv[i]);
    return 0;
}
```

- getopt.h

1.4.2. Коды завершения процессов

- То, что возвращает **main()**

```
$ echo $?
```

1.4.3. Среда выполнения

- **Переменные интерпретатора** - переменные командного интерпретатора, область видимости которых ограничена данным сеансом, локальные переменные. Влияют только на текущий сеанс.

переменная=значение

Установка значения

```
$ echo $VAR
```

Получение значения

- **Переменные окружения** - определены во всех сеансах и в порожденных процессах, т.е. могут использоваться для их параметризации.

Переменные окружения являются переменными сеанса интерпретатора, но не наоборот.

```
$ printenv
$ env
```

Получение всех переменных окружения

```
$ export VAR1=value1
$ VAR2=value2
$ export VAR2
```

Создание переменной окружения

- Переменные окружения процесса

```
/proc/<id>/environ
```

- Структура в области памяти процесса

```
#include <stdio.h>
extern char **environ;
```

Глобальная переменная со всеми переменными среды. Массив указателей на символные строки, заканчивающиеся NULL

Каждая строка имеет формат переменная=значение

```
#include <stdio.h>
extern char **environ;
int main() {
    char **var;
    for (var = environ; *var != NULL; ++var)
        printf("%s\n", *var);
    return 0;
}
```

- Работа с отдельными переменными окружения

```
#include <stdlib.h>
char *getenv(const char *name);
```

Получение значения переменной, или NULL, если переменной с таким именем нет.

```
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
int main() {
    char *server = getenv("SERVER");
    if (server != NULL)
        printf("Getting access to: %s\n", server);
    else
        printf("Server not set\n");
    return 0;
}
```

- Установка и сброс значения переменных

```
#include <stdlib.h>
int setenv(const char *envname, const char *envval, int overwrite);
int unsetenv(const char *name);
```

- **overwrite** - разрешение изменять значение переменной, если она уже есть

1.5. Создание процессов

- Два способа создания процесса
1. Функция **system()** стандартной библиотеки C (stdlib.h)
 2. **fork()** & **exec()**

1.5.1. system()

```
#include <stdlib.h>
int system(const char *command);
```

Запускает командный интерпретатор и в нем выполняет указанную в качестве параметра командную конструкцию.

1.5.2. Пример system.c

```
#include <stdlib.h>
int main() {
    return system("yes");
}
```

1.5.3. fork & exec

Клонирует текущий процесс и в клоне заменяет выполняемый образ на содержимое исполняемого файла

```
#include <unistd.h>
pid_t fork(void);
```

- Создает точную копию родительского процесса, за исключением:
 - дочерний процесс имеет уникальный PID
 - дочерний процесс имеет PPID равный родительскому
- Родительский процесс продолжает выполняться со следующей за **fork()** инструкции, то же самое делает и дочерний процесс

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
int main() {
    fork();
    fork();
    fork();
    printf("3 times fork\n");
    return 0;
}
```

Делает ветвление 3 раза.

- Функция **fork()** возвращает **0** в дочернем процессе и **PID** потомка в родительском
 - именно так их и можно отличать

```

#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
int main() {
    pid_t child_pid;
    printf("*** Before fork *** PID: %d\n", (int)getpid());
    child_pid = fork();
    if (child_pid != 0)
        printf("In parent. My PID: %d Child PID: %d\n", (int)getpid(), (int)child_pid);
    else
        printf("In child. PID: %d PPID: %d\n", (int)getpid(), (int)getppid());
    return 0;
}

```

- Для файловых дескрипторов родительского процесса создаются копии в дочернем, указывающие на те же самые потоки. При этом сами потоки, как структура ядра остаются теми же и в частности все их свойства, например такие, как указатель позиции в файле (lseek).
- MMF выполненные в родительском процессе остаются доступными в дочернем
 - в случае **MAP_PRIVATE** подразумевается поведение **Copy-on-Write**

\$ **man** 3p fork

- Семейство функций **exec()**

Заменяют текущий образ выполняемого процесса образом из исполняемого файла, сохраняя при этом основные его свойства, такие как полномочия, открытые потоки ввода вывода.

```

#include <unistd.h>
extern char **environ;
int execl(const char *path, const char *arg0, ... /*, (char *)0 */);
int execlp(const char *path, const char *arg0, ... /*, (char *)0, char *const envp[] */);
int execlp(const char *file, const char *arg0, ... /*, (char *)0 */);
int execv(const char *path, char *const argv[]);
int execve(const char *path, char *const argv[], char *const envp[]);
int execvp(const char *file, char *const argv[]);
int fexecve(int fd, char *const argv[], char *const envp[]);

```

- Суффиксы;
 - **p** - принимают имя исполняемого файла и ищут его по переменной PATH. Другим функциям надо передавать полный путь к программе.
 - **v** - принимают список аргументов в виде массива строковых указателей **argv[]**
 - **l** - принимают список аргументов переменного размера
 - **e** - в качестве дополнительного аргумента принимают массив строковых указателей на переменные среды в формате **переменная=значение**

Функции могут вернуть только значение **-1** в случае ошибки. Код при этом в переменной **errno**. Если все в порядке, то управление не возвращается.

- Запуск программы по пути

```
char *cmdline[] = {"ls", "-l", "/var", NULL};
execvp("ls", cmdline);
```

- Или вот так

```
execvp("ls", "ls", "-a", "/var", NULL);
```

1.5.4. Пример forkexec.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
int spawn(char *prog, char** args) {
    pid_t child_pid;
    child_pid = fork();
    if (child_pid != 0)
        return child_pid;
    else {
        execvp(prog, args);
        perror(prog);
        exit(1);
    }
}
int main() {
    char* args[] = { "ls", "-l", "/", NULL };
    spawn("ls", args);
    printf("main() finished\n");
    return 0;
}
```

1.5.5. Корректная работа с высокоуровневым вводом-выводом

- Функция **exit()** перед завершением будет вытеснять буферы высокоуровневого ввода-вывода (stdio.h) на диск.

Если на момент вызова **fork()** высокоуровневые потоки содержат неотправленные данные, эти данные будут скопированы и в дочерний процесс и в итоге могут быть выведены дважды.

- Поэтому стоит использовать **_exit()** которая не занимается вытеснением буферов.

```
#include <unistd.h>
void _exit(int status);
```

- Но тогда в случае перенаправления потока ошибок, т.е. когда он не связан с терминалом, вывод **perror/fprintf** может быть потерян.

Т.е. его неплохо бы вытеснять из буферов высокоуровневой библиотеки, причем делать это до ****fork()** и перед выходом из дочернего процесса.

- Итого

```

#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
int spawn(char *prog, char** args) {
    pid_t child_pid;
    fflush(stderr);
    child_pid = fork();
    if (child_pid != 0)
        return child_pid;
    else {
        execvp(prog, args);
        perror(prog);
        fflush(stderr);
        _exit(1);
    }
}
int main() {
    char* args[] = { "ls", "-l", "/", NULL };
    spawn("ls", args);
    printf("main() finished\n");
    return 0;
}

```

1.6. Утилита ps - список процессов

\$ ps

Получает информацию из **/proc** Вывод процессов текущего сеанса командного интерпретатора (привязанных к текущей TTY)

- **TIME**

процессорное время, потребленное процессом

\$ ps x

Вывод всех процессов текущего пользователя, независимо от TTY

- **STAT**

текущее состояние процесса

\$ ps aux

\$ ps -ef

Вывод всех процессов - **a** в удобном - **u** формате

\$ ps -u \<user\>

Вывод процессов конкретного пользователя

\$ ps f (ps --forest)

Вывод процессов в древовидном формате, как в **pstree**

1.7. Атрибуты процессов

Атрибут	Описание
PID	идентификатор процесса
PPID	идентификатор родительского процесса
EUID	эффективный идентификатор пользователя
RUID	реальный идентификатор пользователя
EGID	эффективный идентификатор группы
RGID	реальный идентификатор группы
GROUPS	перечень групп, в которые входит EUID
SID	идентификатор сеанса (session ID)
PGID	идентификатор группы процессов
TPGID	идентификатор терминальной группы
TTY	терминал, к которому привязан процесс
NICE	число - возможность отдавать CPU другим

1.8. Процессы, группы и сеансы

- Для удобства управления процессами при помощи сигналов процессы объединяются в **группы и сеансы**
- **Сеанс** (session) связывает процессы с **управляющим терминалом**, когда пользователь входит в систему, все создаваемые им процессы будут принадлежать сеансу, связанному с его текущим терминалом. Процесс, создавший сеанс, имеет идентификатор PID, совпадающий с идентификатором SID, называется лидером сеанса.
- **Группы** процессов внутри сеансов позволяют управлять, какие из процессов сеанса работают **на переднем фоне**. Процесс, создавший группу, имеет идентификатор PID, совпадающий с идентификатором PGID, называется лидером группы. Только одна группа сеанса называется “терминальной” TPGID, является группой переднего фона (foreground).

1.9. Состояния процессов

STAT	Описание
R	Выполняется
S	Готов - ожидает выполнения (спит)
D	Ожидает - приостановлен (ввод-вывод)
T	Остановлен (принудительно)
Z	Зомби - завершился, но не был удален

1.10. Параметры процессов

STAT	Описание
<	высокоприоритетный процесс
N	низкоприоритетный процесс
s	лидер сеанса
L	часть страниц блокирована в памяти

STAT	Описание
l	мульти-поточный (нити)
+	работает в группе переднего плана

1.10.1. Жизненный цикл процесса

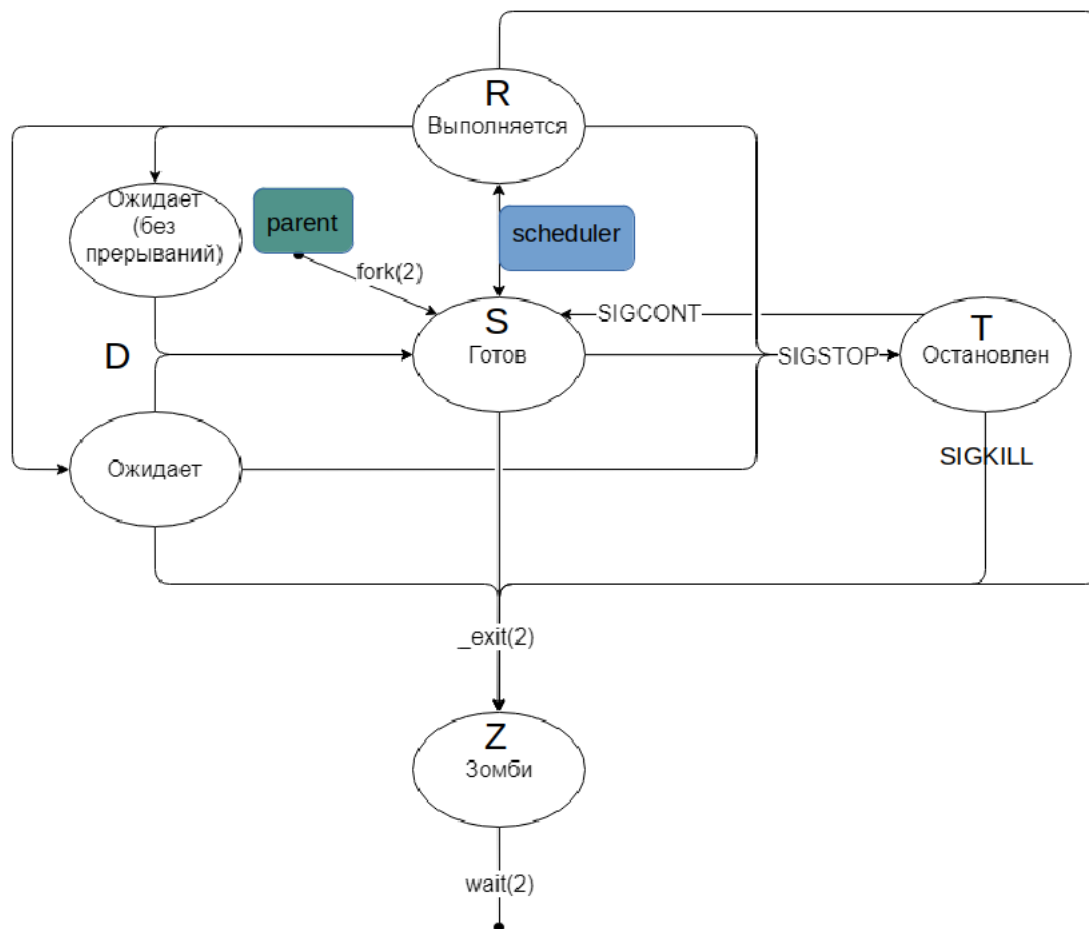


Рис. 1: Жизненный цикл процесса

1.11. Завершение процесса

- Системный вызов `_exit()` - завершает процесс.

```
#include <unistd.h>
void _exit(int status);
```

Принимает код завершения процесса.

- Возврат из функции `main()` при помощи `return` и, что то же самое, вызов функции `exit()`

делает гораздо больше, в частности, вытесняет все из буферов высокоуровневой библиотеки ввода-вывода.

1.11.1. Примеры использования высокоуровневого ввода-вывода

```
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
int main() {
    printf("String");
    _exit(0);
}
```

Ничего не выведет

```
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
int main() {
    printf("String\n");
    _exit(0);
}
```

Вывод будет только на терминал, а при перенаправлении - не будет.

```
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
int main() {
    printf("String\n");
    fork();
    return 0;
}
```

Без перенаправления - вывод один раз, с перенаправлением - два.

- Другие варианты завершения процессов - по приему сигнала, подразумевающего завершение работы после возможно какой-то обработки. В этом случае кода завершения нет, но есть код сигнала.

1.12. Ожидание завершения процесса

- После завершения процесса в системе (в таблице процессов ОС) остается информация о том, как он завершился (с каким кодом, или каким сигналом), а так же значения счетчиков потребленных ресурсов.

Эту информацию должен затребовать родительский процесс, если же родительский процесс завершится раньше, то эту функцию берет на себя процесс **init**.

Значение **PPID** у осиротевшего процесса равно **1**.

- Завершенный процесс продолжает существовать в системе в виде **процесса-зомби** (состояние Z). Когда родительский процесс запрашивает информацию об обстоятельствах завершения процесса, место в в таблице процессов освобождается.

```
#include <stdlib.h>
#include <sys/types.h>
```

```
#include <unistd.h>
```

```
int main() {  
    pid_t child_pid;  
    child_pid = fork();  
    if ( child_pid > 0 )  
        sleep(60);  
    else  
        exit(0);  
    return 0;  
}
```

- Системные вызовы семейства **wait**

```
#include <sys/wait.h>  
pid_t wait(int *stat_loc);
```

Если у процесса нет ни одного потомка - возвращает -1

Если потомки есть, но ни один из них еще не завершился - ждет завершения.

По появлению среди потомков процесса-зомби извлекает из него информацию об обстоятельствах завершения и освобождает слот в таблице процессов.

Возвращает PID завершившегося процесса.

Если при вызове параметр представлял собой ненулевой указатель, то в область памяти, на которую он указывает записывается код завершения или номер сигнала, завершивший процесс.

```
#include <stdio.h>  
#include <stdlib.h>  
#include <sys/types.h>  
#include <unistd.h>  
#include <sys/wait.h>  
int spawn(char *prog, char** args) {  
    pid_t child_pid;  
    child_pid = fork();  
    if (child_pid != 0)  
        return child_pid;  
    else {  
        execvp(prog, args);  
        fprintf(stderr, "Error launching program %s\n", prog);  
        exit(1);  
    }  
}  
int main() {  
    int child_status;  
    char* args[] = { "ls", "-l", "/", NULL };  
    spawn("ls", args);  
    wait(&child_status);  
    if (WIFEXITED(child_status))  
        printf("Normal exit, code %d\n", WEXITSTATUS(child_status));  
}
```

```

else
    printf("Abnormal exit\n");
printf("main() finished\n");
return 0;
}

```

- макросы
 - **WIFEXITED** - позволяет узнать, нормально ли завершился процесс
 - **WEXITSTATUS** - возвращает код возврата при нормальном завершении
 - **WIFSIGNALED** - завершился ли по сигналу
 - **WTERMSIG** - каов код сигнала
-

```

#include <sys/wait.h>
pid_t waitpid(pid_t pid, int *stat_loc, int options);

```

Ожидание завершения конкретного процесса по PID

1.13. Сигналы

- Средство для изменения состояния процессов из-вне
- Могут передаваться целевому процессу (и тогда могут быть проигнорированы им)
- **Неигнорируемые** - обрабатываются ядром и таким образом срабатывают всегда - **SIGKILL** и **SIGSTOP**, обработчик поставить нельзя

```

$ kill [ -SIGNAL ] PID
$ killall [ -SIGNAL ] { user | name }

```

- Системный вызов

```

#include <signal.h>
int kill(pid_t pid, int sig);

```

- Определение сигналов - целые числа от 1 до 31

```

#include <bits/signum-generic.h>
#include <bits/signum-arch.h>

```

Обычно включать не надо, для работы с сигналами используют

```

#include <signal.h>

```

1.13.1. Часто используемые сигналы

№	Имя	Описание
1	SIGHUP	обрыв связи, переинициализация
2	SIGINT	Прервать (Ctrl+C)
9	SIGKILL	Уничтожить (не игнор)
10	SIGUSR1	“Пользовательский” сигнал
11	SIGSEGV	Нарушение сегментации
12	SIGUSR2	“Пользовательский” сигнал
15	SIGTERM	Завершить (сигнал по умолчанию)
18	SIGCONT	Продолжить после STOP

№	Имя	Описание
19	SIGSTOP	Приостановить (не игнор)
20	SIGTSTP	Стоп с клавиатуры (Ctrl+Z)

```
$ kill -9 87564
```

1.13.2. Работа с заданиями (jobs)

- Запуск процесса в фоновом режиме (создание задания)

```
$ dd if=/dev/zero of=/dev/null &
[1] 6453
```

- Просмотр списка заданий

```
$ jobs
[1]+  Running    dd if=/dev/zero of=/dev/null &
```

- Возврат процесса на передний план

```
$ fg %1
```

- Приостановка процесса переднего плана (без его завершения) - **Ctrl+Z** - осылка сигнала TSTP

```
$ dd if=/dev/zero of=/dev/null
^Z
[2]+  Остановлен  dd if=/dev/zero of=/dev/null
$
```

- Перевод приостановленного процесса в работу в фоновом режиме

```
$ bg %3
[3]+ dd if=/dev/zero of=/dev/null &
```

1.13.3. Обработка сигналов процессами

- Процессы могут определять свои обработчики для отправляемых процессу сигналов, кроме неигнорируемых.

```
void handler(int s);
```

- Сигнал может придти в любой момент, в том числе и при обработке другого сигнала.

Установка значений глобальным переменным может занимать несколько тактов, поэтому в обработчике сигнала лучше работать с переменными специального типа **sig_atomic_t**, которые гарантированно меняют значение за такт.

Следует избегать операций ввода-вывода и использования “тяжелых” библиотечных функций в обработчиках сигналов. Необходимо быстро вернуть управление

- Запрос и установка обработчика сигнала

```
#include <signal.h>
int sigaction(int sig, const struct sigaction *restrict act, struct sigaction *restrict oact);
```

Определяет правила обработки поступающего сигнала

- **sig** - номер сигнала
- **act** - указатель на структуру **sigaction**, используется для регистрации нового обработчика сигнала
- **oact** - указатель на структуру **sigaction**, используется для описания старого обработчика сигнала

Структуру **sigaction** перед использованием следует обнулить. Установка обработчика производится присваиванием значения полю **sa_handler**

```
#include <signal.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <string.h>

sig_atomic_t sig_count = 0;

void usr1_handler (int signum) {
    ++sig_count;
}

int main () {
    struct sigaction sa;
    memset(&sa, 0, sizeof(sa));
    sa.sa_handler = &usr1_handler;
    sigaction(SIGUSR1, &sa, NULL);
    printf("Start counting SIGUSR1 in PID %d\n", (int)getpid());
    sleep(100);
    printf("SIGUSR1 was raised %d times\n", (int)sig_count);
}
```

1.14. Приоритезация процессов

- **NICE** - фактор уступчивости
- **Niceness (уступчивость)** - свойство процесса оставлять процессорное время другим процессам - процессы с **высоким приоритетом** называют менее уступчивыми - **меньше nice**
 - с **низким приоритетом** - более уступчивые - **больше nice**
- Значения параметра **nice** - от **-20*** - минимальное nice, **максимальный** приоритет
 - до **19** - максимальное nice, **минимальный** приоритет
 - по умолчанию - **0**

1.14.1. Изменение фактора уступчивости

- Пользователь может только увеличивать значение **nice**, для уменьшения необходимы привилегии суперпользователя
- Запуск процесса с определенным значением **nice** - **nice -n 10 low-prg**
 - **nice -n -20 high-prg**

- Изменение значения **nice** для работающего процесса - **renice +5 -p 3245**

```
$ renice +5 17489
17489 (process ID) старый приоритет 0, новый приоритет 5
$ renice +2 $(pgrep firefox)
2990 (process ID) old priority 0, new priority 2
2993 (process ID) old priority 0, new priority 2

#include <unistd.h>
int nice(int incr);
```

Позволяет увеличить фактор уступчивости текущего процесса

1.14.2. Связь фактора уступчивости и приоритета

- Чем больше **nice**, тем меньше приоритет и наоборот
- Вот это не про приоритет, это про **nice**

```
$ renice +2 $(pgrep firefox)
2990 (process ID) old priority 0, new priority 2
2993 (process ID) old priority 0, new priority 2
```

- Приоритет(**pr**) и nice(**ni**) в выводе **ps**
 - **pr=19-ni**

```
$ ps x -o user,pr,ni,stat,command | grep firefox
egor      17    2 SN   firefox
egor      17    2 SNl  /usr/lib64/firefox/firefox
```

- В выводе **top** - параметр **pr** - не приоритет, он растёт вместе с nice
 - **pr=20+ni**