

# Rule of Zero. STL. Smart Pointers.

STL контейнери и алгоритми. Smart pointers. Rule of Zero. Примери.

д-р Тодор Цонков  
[todort@uni-sofia.bg](mailto:todort@uni-sofia.bg)

# Какво е STL?

STL (Standard Template Library) е част от стандартната библиотека на C++ и предоставя: контейнери, итератори, Алгоритми и Функционални обекти.

Ключовата идея е, че алгоритмите не знаят нищо за конкретния контейнер.

Основната философия е: разделяне на структура от данни и алгоритъм чрез абстракция на итератори.

STL контейнерите и помощните класове:

- 1)управляват динамична памет
- 2)спазват RAI
- 3)имат правилни copy/move семантики
- 4)освобождават ресурсите автоматично
- 5)няма нужда от delete и new

# STL в детайли

Примери за STL типове:

std::string

std::vector

std::array

std::map

std::unique\_ptr

std::shared\_ptr

std::array има фиксиран размер (compile-time), а std::vector има динамичен размер (run-time).

std::vector – Непрекъсната памет

Предлага следните характеристики: 1)достъп по индекс без допълнителна сложност и време

2) Добавяне с константна сложност в края

3)Реалокация при изчерпване на капацитета

Вътрешно пази:

T\* begin\_; T\* end\_; T\* capacity\_end\_;

Има размер, който е текущият му размер и капацитет - максималния възможен

# std::vector

```
struct Student {  
    std::string name;  
    double grade;  
};  
  
int main() {  
    std::vector<Student> students;  
    students.push_back({"Ivan", 5.50});  
    students.push_back({"Maria", 6.00});  
    students.push_back({"Georgi", 4.80});  
  
    for (const auto& s : students) {  
        std::cout << s.name << " -> " <<  
        s.grade << '\n';  
    }  
}
```

Кога да използваме std::vector?

- ✓ Default избор
- ✓ Когато е нужна бърза итерация
- ✓ Когато имаме предимно добавяне в края

Кога НЕ е подходящ?

- ✗ Чести вмъквания в началото
- ✗ Чести изтривания в средата
- ✗ Строги изисквания за стабилни адреси

# std::vector

Достъп до елемент:

```
v[i]; // Без проверка  
v.at(i); // С проверка и грешка  
v.front(); v.back();
```

При изчерпване на капацитета:

Алокира се нов по-голям блок памет.

Елементите се: преместват (move),  
ако е възможно

Копират, ако няма move constructor и  
старият блок се освобождава

Елементите се добавят с push\_back  
или се променят по индекс както в  
стандарния масив, стига индекс <  
capacity.

reserve(n)

Увеличава capacity без да променя  
size : v.reserve(100);

resize(n) - променя size

Конструира или унищожава  
елементи

v.resize(10);

# std::array

std::array е контейнер с фиксиран размер, дефиниран в `<array>`, част от стандартната библиотека на C++.

Той представлява wrapper над C-style масив, но със STL интерфейс, интеграция с алгоритмите, value semantics.

Пример: `std::array<int, 5> a;`  
което е различно от: `std::array<int, 10>`

Различно е от `int array[5];`

Проблеми при стандартния масив:  
Няма `.size()`, няма `.at()`, не може да се присвоява

При подаване във функция се ползва като указател

```
std::array<int,5> a1{1,2,3,4,5};  
std::array<int,5> a2 = a1; // валидно  
копиране (value based semantics)
```

Методи: `a.size(); a.empty();`  
`a.front(); a.back();`  
`a.data(); a.fill(value); a.swap(other);`

# STL - продължение

std::array - размерът се знае по време на компилация, паметта се намира в стека,  
няма реалокация, няма push\_back.

std::vector - размерът се знае по време на изпълнение, heap based,  
поддържа реалокация и push\_back

std::list е последователен контейнер,  
реализиран като двусвързан списък  
(doubly linked list) в стандартната  
библиотека на C++.

Той се различава фундаментално от std::vector по паметен модел,  
сложност и performance характеристики.

```
#include <list>
```

```
int main() {
    std::list<int> l{1,2,3};
    l.push_front(0);
    l.push_back(4);
    for (int x : l) { std::print("{} ", x); }
}
```

# std::list

std::list е последователен контейнер, реализиран като двусвързан списък (doubly linked list) в стандартната библиотека на C++.

Той се различава фундаментално от std::vector по паметен модел, сложност и performance характеристики.

Основни свойства:

Няма произволен достъп към всеки елемент в списъка, а трябва да се обхожда целият списък.

Няма operator[] list[2]; // Грешка

Може да се добавят елементи само отпред и отзад в списъка.

```
#include <list>
#include <iostream>
```

```
int main() {
    std::list<int> l{1,2,3};

    l.push_front(0);
    l.push_back(4);

    for (int x : l)
        std::cout << "{} ".format(x);
}
```

# **std::list**

Обхождане на лист:

```
auto it = l.begin(); std::advance(it, 2);
```

Прехвърляне на елементи от списъци става чрез указатели:

```
std::list<int> l1{1,2,3};
```

```
std::list<int> l2{4,5};
```

```
l1.splice(l1.begin(), l2);
```

Триенето и добавянето на елементи става с константна сложност.

Да се използва когато имаме честни триенета в средата или мърджвания

Паметта при list е разпокъсана, а при vector е непрекъсната. Когато ни трябва произволен достъп до елементите на структурата да се ползва std::vector, в противен случай std::list.

Реализация като идея:

```
struct Node {  
    Node* prev;  
    Node* next;  
    T value;  
};
```

# Какво е iterator?

Iterator е поведенчески (behavioral) design pattern, който предоставя начин за последователен достъп до елементите на агрегатен обект, без да се разкрива вътрешното му представяне.

С други думи:

- Контейнерът пази данните.
- Итераторът осигурява интерфейс за обхождане.
- Алгоритмите работят чрез итератори.

Ако имаме:

```
for (int i = 0; i < vector_size; ++i)  
    process(v[i]);
```

Това работи само за структури с random access.

Но какво ако структурата е:  
linked list, tree, hash table?

Iterator pattern абстрагира начина на обхождане.

# Итератор в STL

Всеки контейнер дефинира `begin()` и `end()`. Те връщат итератори.

Алгоритмите приемат диапазон `[first, last)`.

```
#include <vector>
#include <print>

int main() {
    std::vector<int> v{1,2,3};

    for (auto it = v.begin(); it != v.end(); ++it)
        std::print("{} ", *it);
}
```

STL разширява класическия pattern с категории:

Input еднопосочно четене

Output еднопосочно записване

Forward многократно  
преминаване

Bidirectional `++` и `--`

Random Access `+, -, индекс`

Предимства на итераторите:

Generic programming, Decoupling  
между алгоритъм и контейнер

Compile-time оптимизация, Zero-cost  
abstraction

# Итератори в STL - продължение

В някои случаи:

`std::vector<int>::iterator`  
е просто: `int*`, но при по-сложни  
структурни - примерно `set` или `list` може  
да е по-сложно. Пример:

```
struct MyIterator {  
    int* ptr;  
  
    int& operator*() { return *ptr; }  
  
    MyIterator& operator++() { ++ptr; return  
        *this; }  
  
    bool operator!=(const MyIterator&  
        other) const {  
        return ptr != other.ptr;  
    }
```

В модерния C++ (C++20):

Iterator pattern е разширен с Ranges  
Те са еволюция на STL алгоритмите,  
въведени в C++20, които работят  
върху диапазони (ranges), а не  
върху двойки итератори.

Те са част от стандартната  
библиотека на C++ и се намират в  
namespace `std::ranges`.

Пример:

`std::ranges::sort(v);` Подобрява:

`std::sort(v.begin(), v.end());`

# Алгоритми в STL

Алгоритмите в STL (Standard Template Library) са функции, които работят върху диапазони от елементи чрез итератори.

Те са част от стандартната библиотека на C++ и основно се намират в:

<algorithm> <numeric> <ranges> (от C++20)

Алгоритмите:

Не знаят нищо за контейнера

Работят върху [first, last) диапазон

Използват iterator abstraction

Пример:

Алгоритъмът не знае дали v е:

std::vector, std::array, std::deque

Разделят се на различни видове:

Non-modifying алгоритми - примери:

std::find, std::count, std::all\_of

std::any\_of, std::none\_of,

std::accumulate, std::inner\_product

```
auto it = std::find(v.begin(), v.end(), 42);
```

```
int sum = std::accumulate(v.begin(),  
v.end(), 0);
```

# Алгоритми в STL - продължение

Modifying алгоритми:

std::copy, std::transform, std::fill,  
std::remove

```
std::transform(v.begin(), v.end(),
              v.begin(),
              [](int x){ return x * 2; });
```

std::sort, std::stable\_sort,  
std::partial\_sort, std::nth\_element

```
std::partition(v.begin(), v.end(),
               [](int x){ return x % 2 == 0; });
```

STL алгоритмите следват принципа:

Разделяне на данните от  
операциите.

Контейнерът съхранява.  
Алгоритъмът обработва.

for (auto& x : v)

if (x == 5) ...

vs std::find(v.begin(), v.end(), 5);

По-четим код, по-малко грешки, по-  
добра оптимизация, Ясна  
семантика

# Smart pointers

```
int* p = new int(42);  
delete p;
```

Проблеми:

- ✗ Memory leaks (неосвободена памет)
- ✗ Double delete (триене на вече изтрит pointer)
- ✗ Dangling pointers (използване на )
- ✗ Липса на ясно ownership правило (кой е отговорен за живота на pointer-a?)

Решение:

Smart pointers

Smart pointer е клас, който:  
енкапсулира сиров указател,  
управлява неговия живот и  
дефинира ясна ownership  
семантика.

Те биват: std::unique\_ptr,  
std::shared\_ptr, std::weak\_ptr

Всеки има различен ownership  
модел.

**std::unique\_ptr**

```
#include <memory>  
std::vector<std::unique_ptr<MyClass>>  
v;
```

# std::unique\_ptr

std::unique\_ptr е smart pointer в стандартната библиотека на C++, който реализира ексклузивна (exclusive) собственост върху динамичен ресурс.

В даден момент съществува точно един собственик на ресурса.

Това означава:

- ✗ Не може да се копира
- ✓ Може да се премества (move)
- ✓ Освобождава ресурса автоматично

```
{  
    std::unique_ptr<int> p =  
        std::make_unique<int>(42);  
    } // автоматично delete  
  
    std::unique_ptr<int> p1 =  
        std::make_unique<int>(5);  
  
    // std::unique_ptr<int> p2 = p1; X  
    грешка  
    std::unique_ptr<int> p2 = std::move(p1);  
  
    След move:  
    p1 == nullptr  
    p2 притежава ресурса
```

# std::unique\_ptr

```
class unique_ptr {  
    T* ptr;  
public:  
    ~unique_ptr() {  
        delete ptr;  
    }  
  
    unique_ptr(unique_ptr&& other)  
        noexcept  
        : ptr(other.ptr)  
    {  
        other.ptr = nullptr;  
    }  
};  
  
auto deleter = [](FILE* f) {  
    if (f) fclose(f);  
};  
  
std::unique_ptr<FILE, decltype(deleter)>  
file(  
    fopen("data.txt", "r"),  
    deleter  
);  
  
std::unique_ptr<int[]> arr =  
    std::make_unique<int[]>(10);  
  
void foo(std::unique_ptr<int> p);
```

# `std::shared_ptr`

`std::shared_ptr<T>` е smart pointer от STL дефиниран в `<memory>`, който реализира споделена собственост (shared ownership) върху динамично заделен обект.

Обектът, към който сочи `shared_ptr`, се унищожава автоматично, когато последният притежател (последното копие на `shared_ptr`) освободи ресурса.

Пример: `Student` се използва от няколко структури  
`School`, `Course`, `External system`

2. Основна идея: Reference Counting  
`std::shared_ptr` използва механизъм за reference counting:  
Всеки път, когато `shared_ptr` се копира → броячът се увеличава.  
Когато `shared_ptr` се унищожи или ресетне → броячът се намалява.  
Когато броячът стане 0 → обектът се унищожава.

# std::shared\_ptr

✗ Непрепоръчителен начин

```
std::shared_ptr<int> p(new int(42));
```

✓ Препоръчителен начин

```
auto p = std::make_shared<int>(42);
```

Пример:

```
auto p1 = std::make_shared<int>(10);
```

```
auto p2 = p1; // споделят собственост
```

```
use_count() == 2
```

```
struct Resource {
```

```
    Resource() { std::print("Constructed\n"); }
```

```
    ~Resource() { std::print("Destroyed\n"); }
```

```
};
```

```
int main() {
    auto p1 = std::make_shared<Resource>();
    std::print("Count: {}\n", p1.use_count());
}

auto p2 = p1;
std::print("Count: {}\n", p1.use_count());
}
```

Constructed

Count: 1

Count: 2

Count: 1

Destroyed

# unique\_ptr vs shared\_ptr

- ✓ Автоматично управление на ресурс
- ✓ Без memory leak (ако няма цикли)
- ✓ Подходящ за споделена собственост

- ! По-бавен от unique\_ptr
- ! Допълнителна памет (control block)
- ! Риск от циклични зависимости
- ! Неясна собственост (кой притежава ресурса?)

Кога да използваме shared\_ptr

- ✓ Когато няколко обекта трябва да споделят ресурс
- ✓ При graph структури

```
struct A {  
    std::shared_ptr<B> b;  
};
```

```
struct B {  
    std::shared_ptr<A> a;  
};
```

А и В никога няма да бъдат унищожени.

Reference count никога не става 0

Memory leak

Решение: std::weak\_ptr

# std::weak\_ptr

std::weak\_ptr<T> е non-owning smart pointer, който наблюдава обект, управляем от std::shared\_ptr<T>, без да участва в неговата собственост.

Той не увеличава strong reference count.  
Обектите не се унищожават

```
struct B;  
struct A {  
    std::shared_ptr<B> b;  
};  
struct B {  
    std::weak_ptr<A> a;  
};
```

```
struct A {  
    std::shared_ptr<B> b;  
};
```

```
struct B {  
    std::shared_ptr<A> a;  
};
```

А и В никога няма да бъдат унищожени.  
Reference count никога не става 0  
Memory leak

Решение: std::weak\_ptr

# **std::weak\_ptr**

```
auto sp = std::make_shared<int>(42);
std::weak_ptr<int> wp = sp;
strong count = 1
weak count = 1
if (auto locked = wp.lock()) {
    // получаваме shared_ptr
}
```

weak\_ptr моделира:  
„Имам достъп, но не притежавам.“

Използва се:  
Graph структури, Observer pattern, Cache  
механизми

```
#include <memory>
#include <print>
int main() {
    std::weak_ptr<int> wp;
    {
        auto sp = std::make_shared<int>(10);
        wp = sp;
        std::print("Expired? {}\n", wp.expired());
    }
    std::print("Expired? {}\n", wp.expired());
}
```

# observer design pattern

```
class Observer {  
public:  
void notify() {}  
};  
  
class Subject {  
std::vector<std::weak_ptr<Observer>> observers;  
public:  
void notify_all() {  
for (auto& w : observers) {  
if (auto s = w.lock())  
s->notify();  
}  
}  
};
```

В модерния C++:

unique\_ptr → един собственик

shared\_ptr → много собственици

weak\_ptr → наблюдател

Това формира завършен ownership  
модел.

Безопасен non-owning указател

Решение на циклични зависимости

Механизъм за наблюдение на lifetime

# Добри практики

- ! Да се почва почти винаги с unique\_ptr
- ! Да се ползва shared\_ptr само при нужда
- ! Винаги да се прекъсват циклите с weak\_ptr

- ✓ Да се ползва make\_unique / make\_shared (exception safety)
- ✓ Да се мисли за ownership още при дизайна

std::observer\_ptr е официалният стандартен не-притежаващ (non-owning) указателен wrapper. C++ 20

Той:

НЕ притежава паметта

НЕ освобождава (delete)

НЕ управлява жизнения цикъл (lifetime)

# Rule Of Zero

Rule of Zero е идиом в C++, който гласи:

„Ако един клас не управлява ресурси директно (например динамична памет, файлови дескриптори, mutex-и), той не трябва да дефинира деструктор, конструктор за копиране, move конструктор, copy/move assignment оператори. Вместо това трябва да разчита на RAII обекти и стандартни контейнери, които вече безопасно управляват ресурсите.“

При използване на класове, които правилно управляват ресурси (RAII) — std::string, std::vector, std::unique\_ptr — няма нужда от специални функции: компилатора ги генерира → по-малко грешки, по-чист код.

Дизайн: предпочитаме Rule of Zero  
Когато можем: използваме std::string и std::vector<double> за name и grades.  
Минимален код, всички специални функции генериирани безопасно.

# Rule Of Zero пример

```
class Student {  
private:  
    std::string name_;  
    int faculty_number_;  
    std::vector<double> grades_;  
  
public:  
    Student(std::string name, int fn,  
            std::vector<double> grades)  
        : name_(std::move(name)),  
          faculty_number_(fn),  
          grades_(std::move(grades)) {}  
    /
```

```
    // Rule of Zero → нишо друго не пишем  
    auto operator<=>(const Student&) const =  
        default;  
    double average_grade() const {  
        if (grades_.empty()) return 0.0;  
        return std::accumulate(grades_.begin(),  
                             grades_.end(), 0.0)  
                           / grades_.size();  
    }  
    void print() const {  
        std::print("Student: {}\n", name_);  
        std::print("FN: {}\n", faculty_number_);  
        std::print("Average grade: {:.2f}\n",  
                  average_grade());  
    } };
```

# Rule Of Zero Обобщение

Премахване на специални функции:  
компилаторът автоматично генерира  
правилния деструктор, copy/move  
конструктори и assignment оператори,  
ако няма нужда от ръчно управление на  
ресурси.

RAII и smart pointers: Rule of Zero се  
постига чрез smart pointers  
(`std::unique_ptr`, `std::shared_ptr`) и  
стандартни контейнери (`std::vector`,  
`std::string`).

Rule of Five: трябва да имплементираме 5  
функции при управление на ресурс.

Rule of Zero: премахваме всички, когато е  
възможно.

Предимства:

По-малко код → по-малко грешки  
Автоматично управление на ресурси  
По-добра съвместимост с move семантика  
Кодът става по-модулен и безопасен

Сравнение с Rule of Five:

# Пример с класа Student

```
import java.util.List;

public class Student implements Comparable<Student> {
    private final String name;
    private final int facultyNumber;
    private final List<Double> grades;

    // Конструктор
    public Student(String name, int facultyNumber, List<Double> grades) {
        this.name = name;
        this.facultyNumber = facultyNumber;
        this.grades = List.copyOf(grades); // иммутабилна версия на листа
    }

    // Comparable → "default comparison" по име, след това по фак. номер
    @Override
    public int compareTo(Student other) {
        int cmp = this.name.compareTo(other.name);
        if (cmp != 0) return cmp;
        return Integer.compare(this.facultyNumber, other.facultyNumber);
    }

    // Изчисляване на среден успех
    public double averageGrade() {
        if (grades.isEmpty()) return 0.0;
        return grades.stream()
            .mapToDouble(Double::doubleValue)
            .average()
            .orElse(0.0);
    }

    // Печат
    public void print() {
        System.out.printf("Student: %s%n", name);
        System.out.printf("FN: %d%n", facultyNumber);
        System.out.printf("Average grade: %.2f%n", averageGrade());
    }

    // Getters, ако са нужни
    public String getName() { return name; }
    public int getFacultyNumber() { return facultyNumber; }
    public List<Double> getGrades() { return grades; }
}
```

**Въпроси?**

**Благодаря за вниманието!**