

ЛЕКЦИЯ № 1

Радиус атома $\sim 10^{-10}$ м (\AA)
Радиус ядра $\sim 10^{-15}$ м (прерыв.)

Основные виды взаимодействий:

- гравитационные
- электрические
- Силовые
- Сильные

ЗАКОН КУЛОНА

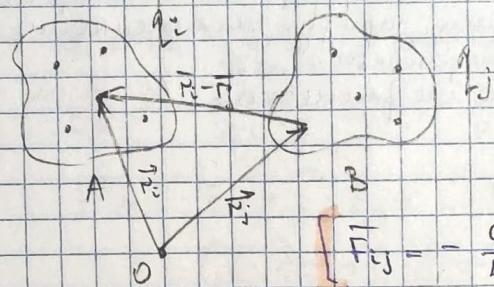
Два заряженных тела (приближение шар-точки) действуют друг на друга сильны напротивоположные силы притяжения зарядов и обратно пропорциональной квадрату расстояния между телами.

$$|\vec{F}_{AB}| = |\vec{F}_{BA}| = k \frac{|Q_1||Q_2|}{r^2}; [Q] = \text{кв} ; [k = \frac{1}{4\pi E_0}] E_0 = 8,85 \cdot 10^{12} \text{ Н/К}$$

В векторе $[\vec{F} = \frac{Q_1 Q_2}{4\pi E_0 r^2}]$

E_0 - диполь-электрическая проницаемость вакуума.

ПРИНЦИП СУПЕРПОЗИЦИИ



взаимодействие двух элементов тел A и B никак не зависит от других элементов

$$\vec{F}_{AB} = \sum_i \vec{F}_i = \sum_j \frac{q_i q_j}{4\pi E_0 r_{ij}^2} \cdot \frac{\vec{r}_i - \vec{r}_j}{|\vec{r}_i - \vec{r}_j|}$$

$$\vec{F}_{ij} = - \frac{q_i q_j}{4\pi E_0 r_{ij}^2} \cdot (\vec{r}_i - \vec{r}_j); [F_{ij} = |\vec{F}_i - \vec{F}_j|]$$

Распределение зарядов может быть объемным, поверхностным, линейным и точечным.

$$[\lambda = \frac{dq}{dx}], \text{ - заряд приходящий на единицу длины (Кл/м)}$$

$$[\sigma = \frac{dq}{ds}], \text{ - заряд приходящий на единицу поверхности (Кл/м²)}$$

$$[q = \frac{dq}{dv}], \text{ - заряд, содержащийся в единице объема (Кл/м³)}$$

ХАРАКТЕРИСТИКИ ЭЛЕКТРОСТАТИЧЕСКОГО ПОЛЯ

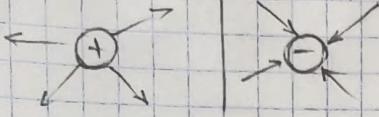
НАПРЯЖЕННОСТЬ

$$[\vec{F}_{AB} = \sum_i q_i \cdot \vec{E}(\vec{r}_i)], \text{ где } [\vec{E}(\vec{r}_i) = \sum_j \frac{q_j}{4\pi \cdot E_0 r_{ij}^2} \cdot (\vec{r}_i - \vec{r}_j)]$$

Тогда $\vec{E}(\vec{r}_i)$ наз. вектором напряженности электрического поля.

* Физический смысл напряженности: Напряженность - сила действия на единичный положительный заряд, помещенный в данную точку поля.

Электр. поле при него изображать символами (U₃ +, U₂ -)



Со-бо символах линии:

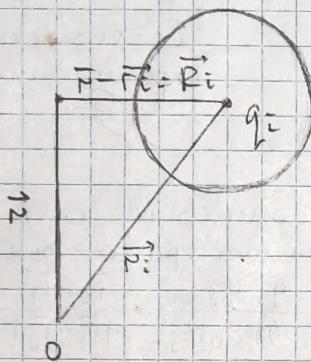
- * Символах линии - линии, кас. в каждой точке которой укачивает направление вектора напряженности, а чистые символы линии хор. изображ. направленности.

! Два вектора напряженности соравнив примножаются (Если хотят в каком-то месте наложить, то разбиваются либо на части и суммируются напряженности для потом)

D3 I вопрос 1.

Теорема Гаусса (в системе)

$$[\vec{E}(\vec{r}) = \sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 R_i^3} (\vec{r} - \vec{r}_i)] ; [\vec{D}(\vec{r}) = \epsilon_0 \cdot \vec{E}(\vec{r})]$$



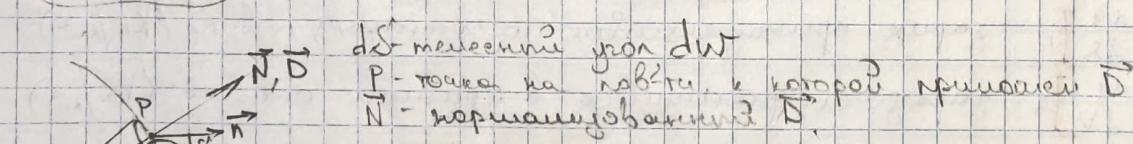
$\vec{D}(\vec{r})$ - вектор электрической индукции
(электрическое смещение)

Поток вектора электр. индукции через любую замкнутую поверхность равен суммарному заряду, лежащему внутри этой поверхности.
Сумма зарядов антиподальные. (с учетом знаков)

Док-во: (для одного заряда)

$D_n \cdot dS = d\Phi$ элементарный поток вектора эл. индукции через плоскость dS в направлении нормали \vec{n}

$$\Rightarrow \Phi = \oint d\Phi = \oint D_n dS - полный поток$$



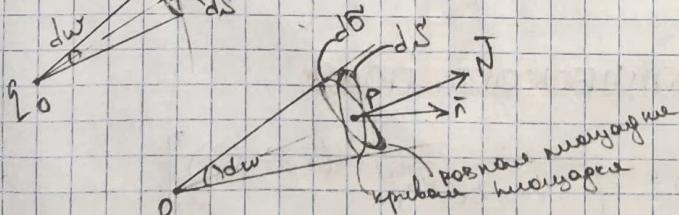
$d\Phi$ - элементарный поток dS

P - точка на раб'ти, в которой приложен \vec{D}
 N - нормаль к поверхности

$$d\sigma = dS \cdot \cos \theta, \text{ где } d\sigma = 10\pi r^2 dw$$

cos - коэффициент
угла

$$D = \epsilon_0 \cdot E = \frac{q}{4\pi \cdot 10\pi r^2}$$



$$\Rightarrow d\Phi = \frac{q}{4\pi \cdot 10\pi r^2} \cdot \cos \theta \cdot dS = \frac{q}{4\pi \cdot 10\pi r^2} \cdot d\sigma = \frac{q}{4\pi \cdot 10\pi r^2} \cdot 10\pi r^2 \cdot dw = \frac{q \cdot dw}{4\pi} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \Phi = \oint d\Phi = \frac{q}{4\pi} \oint dw = \frac{q}{4\pi} \cdot 4\pi = q \Rightarrow [\Phi = q]$$

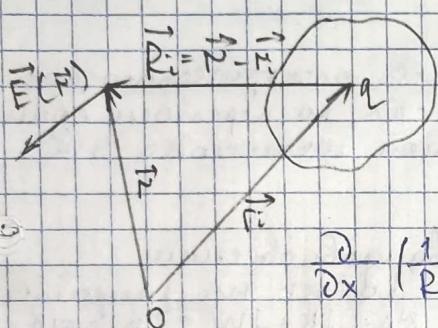
Если несколько зарядов, то имеющиеся при этом суперпозиции:

$$\Phi = \Phi_1 + \Phi_2 + \dots = q_1 + q_2 + \dots \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left[\oint_S D_n dS' = \sum_i q_i = Q \right]$$

DB II Вопрос 2. (связь напряженности и потенциала)

Потенциал электрического поля.



$$\vec{E}(r) = \sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 R_i^3} (\vec{R}_i - \vec{r}) ;$$

$$E_x(\vec{r}) = \sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 R_i^3} \cdot (x - x_i) ;$$

$$R_i = \sqrt{(x - x_i)^2 + (y - y_i)^2 + (z - z_i)^2} .$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{R_i} \right) = -\frac{1}{R_i^2} \cdot \frac{\partial R_i}{\partial x} = -\frac{1}{R_i^2} \cdot \frac{1}{k_i} (x - x_i) = -\frac{1}{k_i^3} (x - x_i) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow E_x(\vec{r}) = -\sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{R_i} \right) = -\frac{\partial}{\partial x} \left(\sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 R_i} \right) ;$$

$$\Psi = \sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 R_i} \quad \text{— потенциал электр. поля (скаларный электр. потенциал)}$$

$$E_x = -\frac{\partial \Psi}{\partial x}, E_y = -\frac{\partial \Psi}{\partial y}, E_z = -\frac{\partial \Psi}{\partial z}$$

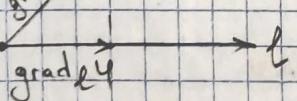
$$\vec{E} = \vec{i} \cdot E_x + \vec{j} \cdot E_y + \vec{k} \cdot E_z \Rightarrow \vec{E} = -\frac{\partial \Psi}{\partial x} \vec{i} - \frac{\partial \Psi}{\partial y} \vec{j} - \frac{\partial \Psi}{\partial z} \vec{k} =$$

$$= -\left(\vec{i} \cdot \frac{\partial}{\partial x} + \vec{j} \cdot \frac{\partial}{\partial y} + \vec{k} \cdot \frac{\partial}{\partial z} \right) \Psi \Rightarrow \boxed{\vec{E} = -\operatorname{grad} \Psi}$$

Важное об-во вращения.

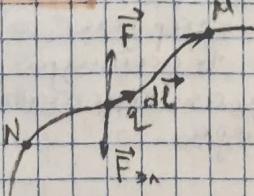
$$\vec{E}_l = -\operatorname{grad}_l \Psi = -\frac{d\Psi}{dl}$$

(проекция E на l)



ЛЕКЦИЯ №2

Физический смысл потенциала. Электрическое поле



Будет перемещать заряд квадратично пропорционально расстоянию.

$$\vec{F} + \vec{F}_{ext} = 0$$

$$SA = (\vec{F} \cdot d\vec{l}) = F_{ext} l \Rightarrow A = \int_N^M F_{ext} dl = - \int_N^M F_{ext} dl$$

$$\vec{F}_{\text{эн}} = q \vec{E} = -q \cdot \text{grad } \varphi \Rightarrow F_{\text{эн}} = -q \cdot \text{grad}_e \varphi = -q \cdot \frac{d\varphi}{de}$$

$$A = \int_N^M q \cdot \frac{d\varphi}{de} \cdot de = q \int_N^M d\varphi = q(\varphi_M - \varphi_N)$$

$$A_{\text{эн}} = -A = q(\varphi_N - \varphi_M)$$

Следствие:

1. Если траектория замкнутая, то работа равна нулю.
 2. Работа зависит только от начальной и конечной точек и не зависит от траектории.
 3. Электростатические силы консервативны.
3. Если $M \rightarrow \infty$, $\varphi_\infty = 0 \Rightarrow A_{\text{эн}} = q\varphi_N$.

(электростатических сил)

Физический смысл потенциала.

Потенциал - энергетическая характеристика электрического поля, значение которой работе электрических сил по перемещению единичного положительного заряда из данной точки поля на бесконечность.

4. Если первое заряде происходит не в вакууме, если есть вещества, тогда эмпирическая работа будет на пренебрежимо малой величине энергии. $\delta A = dK + dW \Rightarrow W = q\psi$

ЭКЗАМЕН!

ДВА ФУНДАМЕНТАЛЬНЫХ СВ-ВА ЭЛЕКТРОСТАТИЧЕСКОГО ПОЛЯ

$$\text{I} \quad \oint_L (\vec{E}, d\vec{l}) = \oint \vec{E} d\vec{l} = 0$$

Циркуляция вектора напряженности электростатического поля по замкнутому контуру равна нулю.

$$A = \oint_L F_{\text{эл}} dl = \oint_L q F_{\text{эл}} dl = q \oint_L E dl = 0 \Rightarrow \oint_L E dl = 0$$

$$\text{II} \quad \oint (D ds) = \iint D_n ds = Q \quad (\text{заряд на единице единице поверхности})$$

Радицентровое Теорема Гаусса.

ПОТЕНЦИАЛЬНАЯ ЭНЕРГИЯ ЗАРЯЖЕННОГО ТЕЛА.

Число заряженное тело, разбиваем на малые части: q_1, q_2, \dots, q_N .
 $Q = \sum_i q_i$.

Чтобы из принципа суперпозиции найти для элемента взаимодействия друг с другом по закону Кулона и не зависящий от других частей. Если W_{ij} - потенциальная энергия взаимодействия i и j частей, то $W = \sum_{i,j} W_{ij}$.

Отдельно рассмотрим q_i и q_j и заряд q_i заряжается, а заряд q_j будущим перенести в данную точку поля. $A = q_i \Phi(r_{ij})$, где $\Phi(r_{ij})$ - потенциал, созданный им зарядом в месте расположения другого заряда.

$$\Phi(r_{ij}) = \frac{q_i}{4\pi \epsilon_0 r_{ij}}$$

$$W_{ij} = q_i \varphi(r_{ij}) = \frac{q_i q_j}{4\pi \epsilon_0 r_{ij}}. W = \sum_{ij} \frac{q_i q_j}{4\pi \epsilon_0 r_{ij}} = \frac{1}{2} \sum_j \frac{q_i q_j}{4\pi \epsilon_0 r_{ij}}$$

W - потенциальная энергия заряженного пучка.

Сведения о векторном анализе

1) Действие вектора можно на скалярную функцию

$$\vec{v} \cdot \varphi = \operatorname{grad} \varphi = i \cdot \frac{\partial \varphi}{\partial x} + j \cdot \frac{\partial \varphi}{\partial y} + k \cdot \frac{\partial \varphi}{\partial z}$$

2) Скалярное произведение вектора можно на вектор
 $(\vec{v} \cdot \vec{a}) = \operatorname{div} \vec{a} = \frac{\partial a_x}{\partial x} + \frac{\partial a_y}{\partial y} + \frac{\partial a_z}{\partial z}$

3) Векторное произведение вектора можно на вектор.

$$[\vec{v} \cdot \vec{a}] = \operatorname{rot} \vec{a} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ a_x & a_y & a_z \end{vmatrix}$$

4) Теорема Остроградского - Гаусса

Для любого векторного поля, удовлетворяющего условию непрерывности и дифференцируемости по любой замкнутой поверхности с внешней нормалью \vec{n} , сквозь любое объем V сплошного соотношение $\oint_S \vec{v} \cdot d\vec{s} = \iiint_V \operatorname{div} \vec{v} dV$

Локальное выражение $\operatorname{div} \vec{v} = \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y} + \frac{\partial v_z}{\partial z}$

D3 I Вариант 3.

НАХОДИТЕЛЬНЫЕ УСЛОВИЯ РАВНОВЕСНОГО РАСПРЕДЕЛЕНИЯ ЗАРЯДОВ НА ПРИМЕРЕ ЗАРЯЖЕННОГО ПРОБОНИКА

Численный пробоник, заряженный до заряда Q , который при равновесии имеет то образное распределение по объему и на поверхности. Ребристый пробоник не имеет зарядов q_1, \dots . Для нахождения равновесного распределения будем использовать принцип виртуальных перемещений.

$$W = \frac{1}{2} \sum_j \frac{q_i q_j}{4\pi \epsilon_0 r_{ij}} ; r_{ij} = |\vec{r}_i - \vec{r}_j| ; \sum_i q_i = Q$$

Пробарызруем состояние $q_i + \delta q_i$ $\sum (q_i + \delta q_i) = Q \Rightarrow \sum \delta q_i = 0$.

Для того чтобы любое заряженное тело находилось в равновесии необходимо и достаточно, чтобы все любых виртуальных перемещений из данного равновесенного состояния заряженной системой зарядов равнились бы нулю. При дополнительном условии связи $\sum q_i = Q$.

Численные условия, залогирующие и испытывающие заряды пробоника.

Составим вариационное условие: $\delta W - \lambda S(\varphi_i) = 0$

$$\delta W = \delta \left(\frac{1}{2} \sum_{i,j} \frac{q_i q_j}{4\pi \epsilon_0 r_{ij}} \right) = \frac{1}{2} \sum_{i,j} \frac{\delta q_i q_j}{4\pi \epsilon_0 r_{ij}} + \frac{1}{2} \sum_{i,j} \frac{q_i \delta q_j}{4\pi \epsilon_0 r_{ij}} =$$

$$= \sum_{i,j} \frac{q_j \delta q_i}{4\pi \epsilon_0 r_{ij}}$$

$$\delta W = \sum_i \left(\sum_{i,j} \frac{q_j}{4\pi \epsilon_0 r_{ij}} \right) \delta q_i = \sum_i q(r_i) \delta q_i \Rightarrow \sum_i q(r_i) \delta q_i - \lambda \sum_i \delta q_i = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \sum_i \delta q_i (q(r_i) - \lambda) = 0. \quad \text{Данное выполнение для всех вариаций}$$

$$\Rightarrow (\text{т.к. } \delta q_i \forall) \Rightarrow q(r_i) - \lambda = 0 \Rightarrow \lambda = q(r_i) \Rightarrow \lambda = \text{const}$$

В проводнике при равновесном распределении заряда, константа проводника константа.

D3) вопрос 4

Ч-ко равновесного распределения потенциала

1) напряженность электрического поля внутри проводника во всех его точках равна нулю.

$$\vec{E} = -\operatorname{grad} \varphi \Rightarrow [\text{Если } \varphi = \text{const}] \Rightarrow \vec{E} = 0$$

2) объемная плотность электрического заряда проводника в условиях равновесия равна нулю.

$$\int_V D_n dS = \iiint_V \rho dV \quad \text{т.к. } \vec{E} = 0 \Rightarrow \vec{D} = 0 \Rightarrow \iint_D n dS = 0 \Rightarrow$$

$$\iiint_V \rho dV = 0 \quad \text{Но } V \text{ мал., сию мал., то } \rho \text{ в каждой точке } V \text{ const.}$$

$$\text{Тогда, } \iiint_V \rho dV = \rho \cdot V = 0. \quad V \text{ мал., но } V \neq 0 \Rightarrow \rho = 0,$$

т.к. точка M будущее произвольно, она выполнит все условия.

3) напряженность электрического поля вдоль поверхности проводника, перпендикулярно ей, величиной поверхности на поверхности проводника определяется проницаемость.

$$\varphi = \text{const} \Rightarrow \varphi_m = \varphi_N \Rightarrow \frac{\Delta \varphi}{\Delta l} = 0 \Rightarrow \frac{d\varphi}{dl} = 0 \Rightarrow \operatorname{grad} \varphi = 0 \Rightarrow$$

$$\vec{E}_e = -\operatorname{grad} \varphi = 0 \Rightarrow \vec{E} \perp dl \Rightarrow \vec{E} \parallel \vec{n}$$

4) В любой точке поверхности проводника $E = \frac{\delta \varphi}{\delta s}$ (δ - коэффициент δ -поверхностной плотности заряда).

$$\delta \varphi = \delta_1 + \delta_2, \quad \delta_1 \text{ сию мало, так } \vec{D} \text{ в каждой точке одинаков.}$$

$$\iint_{S'} D_n dS' = q; \quad \iint_{S_1} D_n dS + \iint_{S_2} D_n dS + \iint_{S_3} D_n dS \Rightarrow \iint_{S_1} D_n dS = q = S_1 \cdot \delta_1$$

$$D_n \cdot S_1 = \delta \cdot S_1 \Rightarrow D_n = \delta \Rightarrow E_n = \frac{\delta}{\delta_0} \parallel$$

Следование из векторного анализа

$\operatorname{div}(\varphi \vec{a}) = \varphi \operatorname{div} \vec{a} + (\operatorname{grad} \varphi, \vec{a})$

$$\begin{aligned}\operatorname{div}(\varphi \vec{a}) &= \varphi \operatorname{div} \vec{a} + (\operatorname{grad} \varphi, \vec{a}) \\ \operatorname{div}(\varphi \vec{a}) &= \frac{\partial}{\partial x} (\varphi a_x) + \frac{\partial}{\partial y} (\varphi a_y) + \frac{\partial}{\partial z} (\varphi a_z) = \varphi \underbrace{\frac{\partial a_x}{\partial x}}_{\text{векторное умножение}} + a_x \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \\ &\quad + \varphi \underbrace{\frac{\partial a_y}{\partial y}}_{\text{векторное умножение}} + a_y \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \varphi \underbrace{\frac{\partial a_z}{\partial z}}_{\text{векторное умножение}} + a_z \frac{\partial \varphi}{\partial z} = \\ &= \varphi \left(\underbrace{\frac{\partial a_x}{\partial x} + \frac{\partial a_y}{\partial y} + \frac{\partial a_z}{\partial z}}_{\operatorname{div} \vec{a}} \right) + (\vec{a}, \operatorname{grad} \varphi)\end{aligned}$$

ЛЕКЦИЯ № 3

Линейная теория

$$\operatorname{div}(\varphi \bar{a}) = \varphi \operatorname{div} \bar{a} + (\operatorname{grad} \varphi, \bar{a})$$

$$\varphi, \bar{a} \quad \operatorname{grad} \varphi = \bar{a}$$

$$\operatorname{div}(u, \operatorname{grad} \psi) = \psi \operatorname{div}(\operatorname{grad} \psi) + (\operatorname{grad} \psi, \operatorname{grad} \psi) = \psi \Delta \psi + (\operatorname{grad} \psi, \operatorname{grad} \psi),$$

$$\iint_S \operatorname{div} u \, dS = \iiint_V \operatorname{div} \bar{a} \, dV; \quad \iiint_V \operatorname{div}(\varphi, \operatorname{grad} \psi) \, dV = \iiint_V \varphi \Delta \psi \, dV + \iiint_V (\operatorname{grad} \varphi, \operatorname{grad} \psi) \, dV$$

$$\iint_S \varphi \operatorname{grad} \psi \, dS = (\partial_\nu \varphi, \partial_\nu \psi) = \iint_S \varphi \frac{\partial \psi}{\partial \nu} \, dS = \iiint_V \varphi \Delta \psi \, dV + \iiint_V (\operatorname{grad} \varphi, \operatorname{grad} \psi) \, dV$$

$$\rho = \psi \Rightarrow \iint_S \psi \frac{\partial \psi}{\partial \nu} \, dS = \iiint_V \psi \Delta \psi \, dV + \iiint_V (\operatorname{grad} \psi)^2 \, dV$$

Уравнение Пуассона и Пуассона. Краевая задача электростатики

$$\iint_S D_n \, dS = Q \Rightarrow \iint_S D_n \, dS - \iiint_V \rho \, dV = 0 \quad (\text{н.р. } D = \rho) \Rightarrow \iiint_V \operatorname{div} D \, dV = \iiint_V \rho \, dV$$

(Пусть заряд распределен по объему)

V-канал

$$\operatorname{div} D_N \cdot N = \rho_N \cdot N \Rightarrow (\text{н.р. } N = -\nabla \psi) \Rightarrow \operatorname{div} D = \rho \quad \text{теорема Гаусса в гидродинамике}$$

$$D = E_0 \bar{E} = -E_0 \operatorname{grad} \psi \Rightarrow -\operatorname{div}(E_0 \operatorname{grad} \psi) = \rho \Rightarrow -E_0 \Delta^2 \psi = \rho \Rightarrow$$

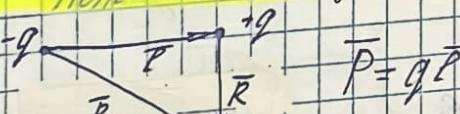
$$\Delta^2 \psi = -\frac{\rho}{E_0} \quad \text{уравнение Пуассона. if } \rho = 0 \Rightarrow \Delta^2 \psi = 0$$

Эти уравнения бесконечн. или во времени. Но это неизвестное только одно, кот. определяет для системы, поэтому необходимо усвоить доп. условие, кот. устанавливает потенциал.

Задание граничных условий и находящие решения в этом случае наз. краевой задачей.

Но не точечного генера.

Задача 2/3 н.з.



$$Q = 2\pi R_0 q \Rightarrow q = \frac{Q}{2\pi R_0}, \quad \bar{R} = R_0 + \frac{R}{2}, \quad (R)^2 = (R_0 + \frac{R}{2})^2 = R_0^2 + 2(R_0 \frac{R}{2}) + \frac{R^2}{4} \approx R_0^2 + 2(R_0 \frac{R}{2})$$

$$\approx R_0^2 + 2(R_0 \frac{R}{2}) \Rightarrow \frac{1}{R} = \frac{1}{R_0} \sqrt{1 - \frac{2(R_0 \frac{R}{2})}{R_0^2}} \approx \frac{1}{R_0} \left[1 - \frac{(R_0 \frac{R}{2})}{R_0^2} \right] =$$

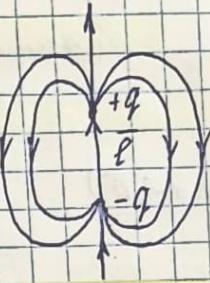
$$= \frac{1}{R_0} + \frac{(R_0 \frac{R}{2})}{R_0^2} = \frac{R}{R_0} + \frac{R^2}{4R_0^2}$$

$$\varphi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R_0} + \frac{q(R_0 \frac{R}{2})}{4\pi\epsilon_0 R_0^2} = \frac{(R_0 \frac{R}{2})}{4\pi\epsilon_0 R_0^2}$$

$$\bar{E} = -\operatorname{grad} \varphi = -\frac{q}{4\pi\epsilon_0} \operatorname{grad} \frac{(R_0 \frac{R}{2})}{R_0^2}$$

$$\text{rad} \left(\frac{1}{2^3} \right) = -\frac{3\bar{\rho}}{2^5}; \quad \text{grad}(\bar{\rho}\bar{\varepsilon}) = \bar{\rho}$$

$$\bar{E} = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{\bar{\rho}}{2^3} - \frac{3(\bar{\rho}\bar{\varepsilon})\bar{z}}{2^5} \right]$$



Наличие зарядов

Поле в диэлектриках.

В физико-химической электростатике поларизованный диэлектрик описывается полем эл. поларизации. \bar{P}

Тогда по опр. $\bar{P}dV$ есть дипольный момент бесконеч. малого объема dV

Вектор поларизации - обобщение т-го дипольного момента.

Модель молекул в электростатике - это точечный диполь

Нужно ли то, что dV бесконеч. молекулярный; он включ. в себя большое число атомов в молекул.

$$\bar{P}dV = \sum \bar{p}_i$$

$$\bar{p}(z) = \bar{p}_0 + \bar{p}_{\text{инф.}}$$

$$\bar{p}(z) = (\epsilon - i)\epsilon_0 \bar{E}(z)$$

$$D(z) = \epsilon_0 \bar{E}(z) + \bar{p}(z) = \epsilon_0 \bar{E}(z) + (\epsilon - 1)\epsilon_0 \bar{E}(z) = \epsilon \epsilon_0 \bar{E}(z)$$

справедливо для простых однородных диэл.

Рассмотрим эл. поляризацию

Поле вектора поларизации можно описать с помощью его свойственных явлений, не содержит такие же поле, как и поле эл. поларизации.

Будем использовать теорию эквивалентности.

Эквивалентное двойной поларизации, эл. заряды выражаются по формулам:

$$\rho_{\text{об}} = -\text{div } \bar{P}; \quad \sigma_{\text{об}} = P_n \quad \text{диэлектрик имеет в пустоте}$$

\bar{n} -вещ. эквивалент к диэлектрику

$$\varphi_{\text{об}} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{(\bar{\rho}\bar{\varepsilon})}{2^3} \Rightarrow \text{div} \bar{P} = \sum_i \varphi_{\text{об}} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{(\bar{\varepsilon}\bar{\rho}, \bar{z})}{2^3} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{(\bar{P}dV, \bar{z})}{2^3}$$

$$\varphi = \iiint_V \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{(\bar{\rho}\bar{\varepsilon})}{2^3} dV; \quad z = \bar{z}_0 - \bar{z}_q \Rightarrow z = \sqrt{(x_0 - x_q)^2 + (y_0 - y_q)^2 + (z_0 - z_q)^2}$$

$$\frac{\partial}{\partial x_q} \left(\frac{1}{2^3} \right) = -\frac{1}{2^2} \frac{\partial z}{\partial x_q} = \frac{x_0 - x_q}{2^3}; \quad \text{аналогично. } \frac{\partial}{\partial y_q} \text{ и } \frac{\partial}{\partial z_q} \Rightarrow \text{grad} \varphi \left(\frac{1}{2^3} \right) = \frac{\bar{z}}{2^3};$$

$$\text{div}(\varphi \bar{a}) = \varphi \text{div} \bar{a} + (\text{grad} \varphi, \bar{a})$$

$$\bar{a} = \bar{P} \quad \text{div}_q \left(\frac{\bar{P}}{z} \right) = \frac{1}{2} \text{div} \bar{P} + \left(\bar{P} \text{grad} \varphi \left(\frac{1}{2^3} \right) \right) \Rightarrow \left(\bar{P} \text{grad} \varphi \left(\frac{1}{2^3} \right) \right) = \text{div} \left(\frac{\bar{P}}{2} \right) - \frac{1}{2} \text{div} \bar{P}$$

$$\varphi = \frac{1}{2}$$

$$\left[\text{r.r. } \frac{(\bar{P} \bar{\epsilon})}{2^3} = (\bar{P}, \text{grad} q \frac{1}{2}) \right] \Rightarrow \varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint_V \text{div}_q \left(\frac{\bar{P}}{2} \right) dV - \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint_V \frac{1}{2} \text{div}_q \bar{P} dV =$$

$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iint_S \frac{\bar{P} \cdot dS}{2} + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint_V \frac{P - \text{div}_q \bar{P}}{2} dV$$

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iint_S \frac{P \cdot dS}{2} dV + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iint_S \frac{\partial \epsilon \bar{P}}{2} dS$$

$$P \cdot \bar{\epsilon} = -\text{div} \bar{P}; \partial_r \bar{\epsilon} = \bar{P}_n$$

ЛЕКЦИЯ № 4

$$\Psi = \iiint_V \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \cdot \frac{(\vec{E} \cdot \vec{r})}{r^3} dV - \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iint_S \frac{\sigma_{ce} dS}{r} + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint_V \frac{\rho_{ce}}{r} dV$$

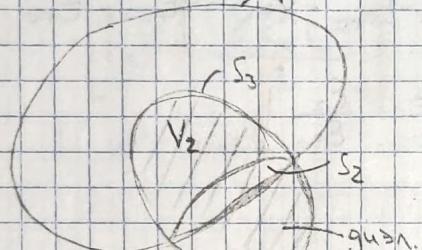
Замечание:

На сколько бы зарядов это не разбрасывало дипольный суммарно сферический заряд любой его части всегда будет 0.

$$Q_{ce} = \iiint_V \rho_{ce} dV + \iint_S \sigma_{ce} dS = - \iiint_V \operatorname{div} \vec{P} dV + \iint_S P_n dS = \\ = - \iint_S P_n dS + \iint_S P_n dS = 0$$

Теорема Гаусса (в векторике/физике)

Согласно принципу суперпозиции и нашеореме Гаусса в пустоте $\iint_S E_0 \cdot E_n dS = Q + Q_{ceq}$



$$S_1 + S_2 = S$$

$$Q_{ceq} = \iint_S \sigma_{ce} dS + \iiint_{V_2} \rho_{ceq} dV = \\ = \iint_{S_3} P_n dS - \iiint_{V_2} \operatorname{div} \vec{P} dV$$

Рассмотрим $\iiint_{V_2} \operatorname{div} \vec{P} dV = \iint_{S_3} P_n dS + \iint_{S_2} P_n dS \Rightarrow$

$$\Rightarrow Q_{ceq} = \iint_{S_3} P_n dS - \iint_{S_2} P_n dS - \iint_{S_3} P_n dS = - \iint_{S_2} P_n dS = - \iint_S P_n dS$$

$$\iint_S E_0 E_n dS = Q - \iint_S P_n dS \Rightarrow \iint_S (E_0 E_n + P_n) dS = Q \Rightarrow \iint_S D_n dS = Q$$

Теорема Гаусса (в векторике) в общем виде

Пустанова

$$\oint D_n dS' = 0$$

$$\operatorname{div} \vec{D} = 0$$

$$\oint E_n dS = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

$$\operatorname{div} \vec{E} = \frac{Q}{\epsilon_0}$$

$$\oint P_n dS = 0$$

$$\operatorname{div} \vec{P} = 0$$

Дінелектрик

$$\oint D_n dS = Q$$

$$\operatorname{div} \vec{D} = \rho$$

$$\oint E_n dS = \frac{\rho}{\epsilon_0 \epsilon} = \frac{Q_{\text{внеш}} + Q}{\epsilon_0 \epsilon}$$

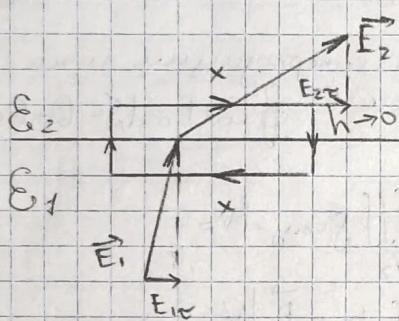
$$\operatorname{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0 \epsilon} = \frac{\rho - \rho_{\text{внеш}}}{\epsilon_0 \epsilon}$$

$$\oint P_n dS = -Q_{\text{внеш}}$$

$$\operatorname{div} \vec{P} = -\rho_{\text{внеш}}$$

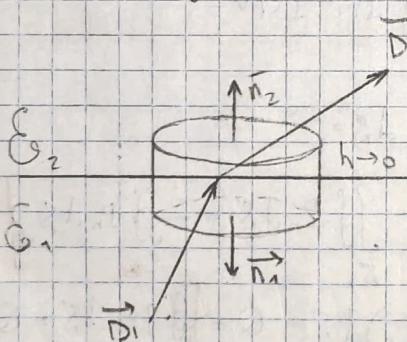
ДЗ = Вопрос

Поверхне нормальних і магнітудальних компонентів Е та D на прямому розрізі підходячих дінелектриків



$$\oint_E d\ell = 0 \Rightarrow E_{2z} \cdot x - E_{1z} \cdot x = 0 \Rightarrow E_{2z} = E_{1z}$$

$$\frac{D_{2z}}{\epsilon_0 \epsilon_2} = \frac{D_{1z}}{\epsilon_0 \epsilon_1} \Rightarrow \left[\frac{D_{2z}}{D_{1z}} = \frac{\epsilon_1}{\epsilon_2} \right]$$



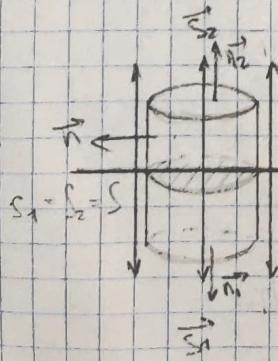
$$\oint_D dS = 0$$

$$\oint_D dS + \oint_D dS + \oint_D dS = 0$$

$$\frac{D_{1n} \cdot S_1 + D_{2n} \cdot S_2}{\epsilon_0 \epsilon_1 \epsilon_2} = 0 \Rightarrow [D_{1n} = D_{2n}]$$

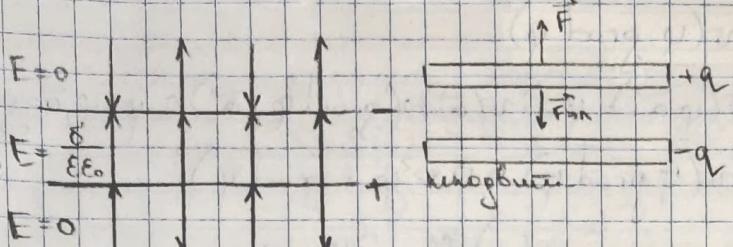
$$\epsilon_0 \epsilon_1 E_{1n} = \epsilon_0 \epsilon_2 E_{2n} \Rightarrow \left[\frac{E_{1n}}{E_{2n}} = \frac{\epsilon_1}{\epsilon_2} \right]$$

Енергія електрического поля



$$\oint D_n dS = Q \Rightarrow \iint_{S_1} D_n \cdot dS + \iint_{S_2} D_n \cdot dS = Q \Rightarrow$$

$$2D_n \cdot S = Q \Rightarrow D_n = \frac{Q}{2S} \Rightarrow E = \frac{Q}{2\epsilon_0 \epsilon}$$



Движение падающих
изолированных
спасателей.

$$F_{\text{нр}} + F = 0 \quad ; \quad F_{\text{нр}} = q \cdot E_0 = q \cdot \frac{q}{S \cdot 2\epsilon_0 S} = \frac{q^2}{2\epsilon_0 S} = F$$

$$\delta A = F \cdot dL = \frac{q^2}{2\epsilon_0 S} \cdot dL \Rightarrow A_{12} = \frac{q^2}{2\epsilon_0 S} \cdot dL$$

$$A_{12} = W_2 - W_1 = \frac{q^2}{2\epsilon_0 S} (L_2 - L_1) \Rightarrow W = \frac{q^2 \cdot L \cdot S}{2\epsilon_0 S} = \frac{q^2 \cdot V}{2\epsilon_0} = \frac{\epsilon_0 \cdot V^2}{2}$$

$$= \frac{\epsilon_0}{2} \cdot \left(\frac{V}{\epsilon_0} \right)^2 \cdot V = \frac{\epsilon_0 \cdot V^2}{2} \cdot V \quad \rightarrow \text{энергия внутри цилиндрического конденсатора.}$$

$E = \frac{5}{2\epsilon_0}$ — энергия единой линии полястической

$E = \frac{5}{\epsilon_0}$ — поле внутри оболочки (единица объема масштабной)

$[\omega = \frac{\epsilon_0 E^2}{2}]$ — объемная мощность энергии электрического поля.

if $\omega \neq \text{const} \Rightarrow$

$$[W = \iiint_V \omega dV]$$

Теорема Томсона в электростатике.

Помензуманное значение внутренней энергии зарядов можно представить как энергию электрического поля, созданного этими зарядами на всем бесконечном пространстве.

(Будем рассматривать формулы для однородного заряженного проводника)

$$W = \frac{1}{2} \sum_{i,j} \frac{q_i q_j}{4\pi\epsilon_0 r_{ij}} = \frac{1}{2} \sum_i q_i \sum_{i \neq j} \frac{q_j}{4\pi\epsilon_0 r_{ij}} = \frac{1}{2} \sum_i q_i \psi(r_i) =$$

$$= \frac{1}{2} \psi \sum_i q_i = \frac{1}{2} \psi \cdot Q$$

$$dQ = \sigma dS \Rightarrow W = \frac{1}{2} \iint_S \sigma \psi dS$$

(ψ — это равномерно распределенное $E_n = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \Rightarrow \sigma = E_n \epsilon_0 =$)

$$\Rightarrow W = \frac{1}{2} \iint_S \epsilon_0 E_n \psi dS$$

$$\vec{E} = -\text{grad } \psi \Rightarrow E_n = -\text{grad}_n \psi = -\frac{\partial \psi}{\partial n} \Rightarrow W = -\frac{1}{2} \iint_S \epsilon_0 \psi \frac{\partial \psi}{\partial n} dS \Rightarrow$$

$$\Rightarrow W = -\frac{\epsilon_0}{2} \iint_S \psi \frac{\partial \psi}{\partial n} dS \quad \rightarrow \text{энергия однородного заряженного проводника}$$

$$\operatorname{div}(\varphi \vec{a}) = \varphi \operatorname{div}(\vec{a}) + (\operatorname{grad} \varphi, \vec{a}) ; \varphi = \varphi, \vec{a} = \operatorname{grad} \psi$$

$$\Rightarrow \operatorname{div}(\varphi \operatorname{grad} \psi) = \varphi \nabla^2 \psi + (\operatorname{grad} \psi)^2$$

(No I формула Грина) $\iint_S \varphi \frac{\partial \psi}{\partial n} dS =$

$$= \iiint_V \varphi \nabla^2 \psi dV + \iiint_V (\operatorname{grad} \psi)^2 dV$$

Численно на Σ $\rightarrow 0$; $\nabla^2 \psi = 0$ на Σ (уравнение Помпеля (записано мной))

$$\iint_S \varphi \cdot \frac{\partial \psi}{\partial n} dS = \iiint_V (\operatorname{grad} \psi)^2 dV \frac{\partial \psi}{\partial n} = - \frac{\partial \psi}{\partial n} \rightarrow \iint_S \varphi \frac{\partial \psi}{\partial n} dS = - \iint_S \frac{\partial \psi}{\partial n} dS =$$

$$\Rightarrow \frac{\epsilon_0}{2} \iint_S \varphi \frac{\partial \psi}{\partial n} dS = \frac{\epsilon_0}{2} \iint_S \varphi \frac{\partial \psi}{\partial n} dS = \frac{\epsilon_0}{2} \iiint_V (\operatorname{grad} \psi)^2 dV$$

т.к. $|\operatorname{grad} \psi| = |\mathbf{E}| \Rightarrow [W = \iiint_V \frac{\epsilon_0 E^2}{2} dV]$ - энергия эл. поля. \Rightarrow

$$\Rightarrow [W = \iiint_V \frac{\epsilon_0 E^2}{2} dV = - \frac{\epsilon_0}{2} \iint_S \varphi \frac{\partial \psi}{\partial n} dS]$$
 - энергия заряженного проводника

Вывод: Этот теоремой Томсона доказан практическое существование электрического поля и поля статики обобщенное теории ближайствия и ~~закона~~ теории дальневидения.

ЛЕКЦИЯ № 5

ПОСТОЯННЫЙ ЭЛЕКТРИЧЕСКИЙ ТОК.

Электрический ток - направленное движение эл. зарядов.
Постоянный эл. ток не изменяется в течение времени.

Сила тока (I) - кол-во проходящего заряда, пересекшее некоторое некоторое сечение проводника за единицу времени

$$I = \frac{\Delta q}{\Delta t} \quad [I] = \frac{C}{s} = A - \text{амперметрическая единица}$$

Плотность тока (объемная плотность тока) - количество электрического (заряда), пересекающее единичную поверхность за единицу времени + по этой поверхности

$$dq = (\text{за время от } t_0 \text{ до } t+dt) = j_n dS \cdot dt \Rightarrow j_n = \frac{dq}{dS dt} \quad [j] = \frac{A}{m^2}$$

$$[I] = \iint j_n dS \quad I = j \cdot S$$

Свойства плотности тока

Поскольку рассмотрим постоянный ток и если видеть в проводнике любую замкнутую поверхность люб-то, то сколько заряда будет в этом объеме, сколько и вовнешнем, т.е. в проводнике нет цепочечек « скопов заряда »

$$\oint_S j \cdot dS = 0 \Rightarrow \oint_S j \cdot dS = \iiint_V \operatorname{div} \vec{j} dV$$

$$V - \text{маниф} \Rightarrow \iiint_V \operatorname{div} \vec{j} dV = \operatorname{div} \vec{j} \cdot V = 0 \Rightarrow \operatorname{div} \vec{j} = 0$$

I из-за

В макро-маке проводника поверхности $\operatorname{div} \vec{j} = 0$.
 $\operatorname{div} \vec{j} = 0$

II из-за

Так как ток не выходит наружу проводника, то нормальна составляющая плотности тока в любой точке поверхности проводника будет = 0.

$$\operatorname{jn} \vec{j} = 0$$

δ проводника



Основные дифференциальные законы постоянного тока

Вынужд. проводники при замыкании его на источник тока получат з.н. ток \Rightarrow будет з.н. напр. Это называется законом

$$[\vec{E} = -\operatorname{grad} \psi]$$

$$[\oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0]$$

① Диф. закон Ома в проводнике вне источника тока (закон сохранения заряда)

$$[\vec{j} = \sigma \cdot \vec{E}]$$

σ - коэф. электропроводности, сб-во материала $[\sigma] = \frac{1}{\Omega \cdot m}$
 $\sigma = \frac{1}{\rho}$ - удельное сопротивление проводника $[\rho] = \Omega \cdot m$

② Закон Ома внутри источника тока

E_0 - сила электрического поля зарядов, действующая на единичный положительный заряд внутри источника тока

$$[\vec{j} = \sigma (\vec{E} + \vec{E}_0)]$$

③ Закон Дююне - Ленца

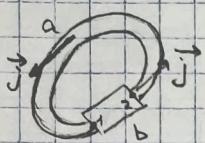
В любом элементе проводника объеме $\frac{dV}{dt}$ за время dt вовлеченное генер. некоторое $\rho_1 dV \cdot dt = \rho_0 \frac{dV}{dt}$

$$P \cdot dt = \iiint_V \frac{j^2}{\sigma} dV \cdot dt \Rightarrow q = \frac{j^2}{\sigma}$$

q - количество питающих, втекающих в единицу времени
единичного объема в единицу времени

$$[q] =$$

④ Интегральный закон Ома и понятие тока источника тока.



$$\text{Закон Ома: } \vec{j} = \sigma \vec{E}$$

$$\text{Две кас. проекции: } j_e = \sigma E_e$$

$$j_e = \sigma (E_e + E_{oc})$$

1. Сечение проводника может меняться, но ток через любое сечение = const.

$$I = j_e S = \text{const.}$$

2. Электрическое поле неизменено

$$\oint E_e dl = 0$$

$$\int_{2a1}^{1b2} E_e dl = \int_{2a1}^{1b2} \frac{j_e}{\sigma} dl = \int_{2a1}^{1b2} \frac{j_e \cdot S}{\sigma \cdot S} dl = I \int_{2a1}^{1b2} \frac{1}{\sigma \cdot S} dl$$

$$\int_{1b2}^{2a1} (E_c + E_{oc}) dl = \int_{1b2}^{2a1} \frac{j_e}{\sigma} dl = I \int_{1b2}^{2a1} \frac{1}{\sigma \cdot S} dl$$

$$\int_{2a1}^{1b2} E_e dl + \int_{1b2}^{2a1} E_{oc} dl = I \int_{2a1}^{1b2} \frac{1}{\sigma \cdot S} dl + I \int_{1b2}^{2a1} \frac{1}{\sigma \cdot S} dl \Rightarrow E_{oc} = I (R + r)$$

$$\oint E_e dl = 0 \quad E_{oc} \rightarrow \text{нагруженненное сечение источника тока}$$

$$\star \int_{2a1}^{1b2} \frac{1}{\sigma \cdot S} dl = R - \text{сопротивление внешней цепи}$$

$$\star \int_{1b2}^{2a1} \frac{1}{\sigma \cdot S} dl = r - \text{сопротивление источника тока}$$

Получим закон Ома для поглощенной ямы $[I = \frac{E}{R+r}]$

Задача. (заряды симметрии)

Если есть заряды симметрии, то $j=0 \Rightarrow$ Вногри источника $E_e = -E_{oc} \Rightarrow$

$$\Rightarrow \int_{1b2}^{2a1} E_e dl = \psi_1 - \psi_2 = - \int_{1b2}^{2a1} E_{oc} dl \Rightarrow [\psi_2 - \psi_1 = E]$$

Разность потенциалов на концах источника равна $\Delta\psi$ источника тока.

Теория Друде - Ленгmuа о. ное в. шелах.

Если ное нее, то зекроты фицически хаотически (нечистое движение). При комнатной температуре $T_0 \approx 10^5 \text{ к/с}$.

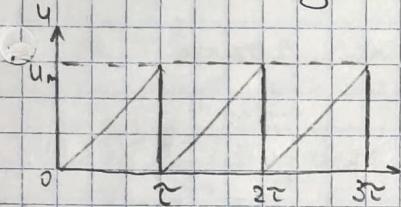
t - время свободного пробега.
 τ - время свободного пробега.

При начальном времени электрического поля у зекротов нарастает радиальная направлена скорость (зрефровая) $\approx 1 \text{ м/с}$

Друге предположи, что ное каждого столкновения зекрот ионизован теряет скорость направлена движение.

U - зрефровая скорость.

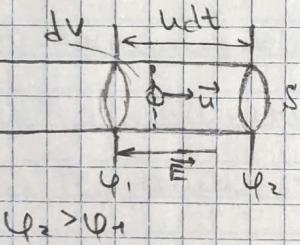
По II закону Ньютона $ma = eE \Rightarrow a = \frac{eE}{m} \Rightarrow U_{\max} = a\tau = \frac{eE\tau}{m}$.



$$U_{\max} = -\frac{e\tau}{m} E, U = \frac{U_{\max}}{2} - \text{среднее зрефровое} \\ \text{скорость.}$$

$$U = \frac{U_{\max}}{2} = \frac{a\tau}{2} = \frac{e\tau}{2m} E$$

Будем считать, что зекрот движение равномерно с этой скоростью U против о. ное.



Возможн в сечии проводника на участку S и налет зекрот, который передает эту погодку за время $d\tau$. количество зекротов, пересекающих погодку $dN = n \cdot dV = n \cdot S \cdot U \cdot dt \Rightarrow dq = e \cdot n \cdot S \cdot U \cdot dt$

$$j \cdot dS \cdot dt = dq$$

$$j \cdot S \cdot dt = enS \cdot U \cdot dt$$

$$j = enu$$

$$\vec{j} = -en\vec{u}$$

$$j = enu = en \cdot \frac{e\tau}{2m} E = \frac{ne^2\tau}{2m} \cdot E \text{ if } G = \frac{ne^2\tau}{2m} \Rightarrow [j = GE]$$

Получим закон Ома в зуп. форме: $j = GE$

Закон Друде - Ленга

Проверим эту теорию в вибоде закона Друде - Ленга.

При каждом столкновении зекрот теряет зеряд, она передается ионам кристаллической решетки, т.е. переходит в ное

$$B \propto dV: dN = n \cdot dV, \quad \Rightarrow \quad \frac{dt}{\tau}$$

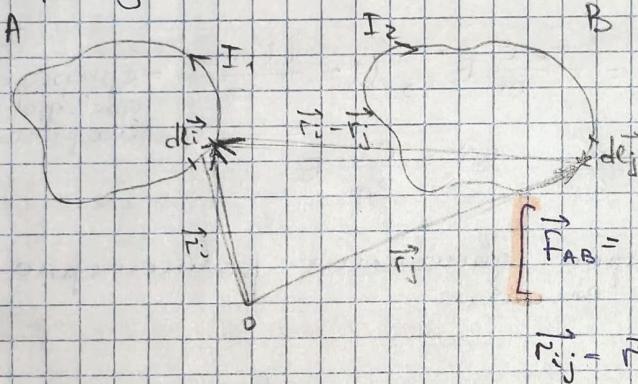
$$\delta Q = q_i \cdot dV \cdot dt = \frac{m \mu^2_{max}}{2} \cdot n \cdot dV \cdot \frac{dt}{\tau} = \frac{m \cdot e^2 \cdot F^2}{2 m^2} \tau \cdot n \cdot dV \cdot dt \Rightarrow q_L = \frac{e^2 n \tau}{2 m} E^2 = \frac{q}{6} [q_L = 6E^2]$$

- дисп. закон Дююне - Ленуа, бывший также из теории Друге - Лоренца.

МАГНИТНОЕ ПОЛЕ

Закон Ампера

Закон Ампера описывает сумму взаимодействия между проводниками с током.



$$\vec{F}_{AB}$$

взаимодействие проводника B на A

$$[\vec{F}_{AB} = \frac{\mu_0 \mu_{air} I_1 I_2}{4\pi} \sum_{i,j} [\vec{d\ell}_i, [\vec{d\ell}_j, (\vec{r}_i - \vec{r}_j)]] \frac{1}{r_{ij}^3}]$$

$$\vec{r}_{ij} = \vec{r}_i - \vec{r}_j$$

Лекция № 6

11.10.23

Пример:

$$\vec{F}_{ij} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int_{\Gamma} [d\vec{l}_i, d\vec{l}_j, (\vec{r}_i - \vec{r}_j)]$$

Однородное пространство с одинаковыми свойствами везде

Дано: это однородное пространство

Поле контура B создает поле H и поле B одинаково. тоже

и наименование этого поля

$$\vec{H}_i = \frac{I_2}{4\pi R_i} \int_{\Gamma} [d\vec{l}_j, (\vec{r}_i - \vec{r}_j)]$$

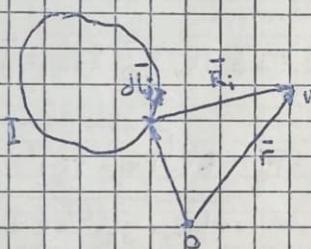
\downarrow
 R_i^3

- напряженность магнитного поля

$$\vec{B}_i = \mu_0 \mu_0 \vec{H}_i$$

$$\vec{F}_{AB} = \int_{\Gamma} \int_{\Gamma} [d\vec{l}_i, \vec{B}_j]$$

① 3-й Бюо-Сабора (Ламарк)



$$\otimes \vec{H}_i = \vec{H}(r) = I \int_{\Gamma} [d\vec{l}_j, \vec{r}_i] : \frac{1}{4\pi R_i^3} \Rightarrow \vec{B}(r) = \frac{I \mu_0 \mu}{4\pi} \int_{\Gamma} [d\vec{l}_j, \vec{r}_i] = \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \vec{B} = \frac{\mu_0 \mu I}{4\pi} \int_{\Gamma} [d\vec{l}, \vec{r}]$$

② 3-й Ампер (или Ампера)

$\vec{F} = I \int_{\Gamma} [d\vec{l}, \vec{B}]$ - это, которое генерирует единичный током

направление B макс. тоже

(Взаимное соотношение генераторов)

$$\vec{F} = I \int_{\Gamma} [d\vec{l}, \vec{B}]$$

Базисные векторы для единичного ампера:

$$1. \text{rot}(\Psi \vec{a}) = \Psi \text{rot} \vec{a} + \vec{a} [\text{grad} \Psi, \vec{a}]$$

2. rot($\vec{D}\vec{a}$) =

$$\begin{aligned} &= \vec{i} \left(\frac{\partial}{\partial y} (\Psi_{xz}) - \frac{\partial}{\partial z} (\Psi_{xy}) \right) - \vec{j} \left(\frac{\partial}{\partial x} (\Psi_{xz}) - \right. \\ &\quad \left. - \frac{\partial}{\partial z} (\Psi_{xy}) \right) + \vec{k} \left(\frac{\partial}{\partial x} (\Psi_{xy}) - \frac{\partial}{\partial y} (\Psi_{xz}) \right) = \end{aligned}$$

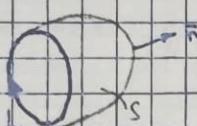
$$\begin{aligned} &= \vec{i} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial y} a_x + \Psi \frac{\partial a_x}{\partial y} \right) - \vec{j} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial z} a_x + \Psi \frac{\partial a_x}{\partial z} \right) - \vec{k} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial x} a_z + \Psi \frac{\partial a_z}{\partial x} \right) - \\ &- \Psi \frac{\partial a_y}{\partial z} + \vec{i} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial x} a_y + \Psi \frac{\partial a_y}{\partial x} \right) - \vec{j} \left(\frac{\partial \Psi}{\partial z} a_y + \Psi \frac{\partial a_y}{\partial z} \right) = \vec{i} \Psi \left(\frac{\partial a_x}{\partial y} - \frac{\partial a_y}{\partial z} \right) - \end{aligned}$$

$$-\varphi_i \left(\frac{\partial \alpha_2}{\partial x} - \frac{\partial \alpha_1}{\partial y} \right) + \varphi_{ik} \left(\frac{\partial \alpha_1}{\partial x} - \frac{\partial \alpha_2}{\partial y} \right) + \dots = \varphi_{rot} \vec{a} + \dots$$

$$\dots = [\text{grad } \varphi, \vec{a}] = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial \varphi}{\partial x} & \frac{\partial \varphi}{\partial y} & \frac{\partial \varphi}{\partial z} \\ a_x & a_y & a_z \end{vmatrix} = i \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} \cdot a_2 - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \cdot a_y \right) - j \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \cdot a_3 - \frac{\partial \varphi}{\partial z} \cdot a_x \right) +$$

$$2. \text{ rot rot } \vec{a} = -\nabla^2 \vec{a} + \text{grad}(\text{div } \vec{a})$$

3. Теорема Стокса



$$\oint_C a_i \, dl = \iint_S (\text{rot } \vec{a}) \, dS$$

Циркуляция векторного поля во замкнутом контуре равна вектору rot этого векторного поля, разрезавшийность которого равна ноль на этот контур.

Задача 3.2

Векторное поле в замкнутом контуре.

$$\vec{B} = \frac{M_0}{4\pi} \iint_V \left[\frac{i}{r^3} \right] \, dV \quad r = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2}$$

$$\vec{B} = \frac{M_0}{4\pi} \iint_V \left[\frac{i}{r^3} \right] \, dV \quad r = \vec{r}_1 - \vec{r}_2 \quad R = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2}$$

$$\text{grad } \frac{1}{R} = -\frac{i}{R^3} = -\text{grad } \frac{1}{R} \Rightarrow \vec{B} = \frac{M_0}{4\pi} \iint_V \left[\frac{i}{R}, \text{grad } \frac{1}{R} \right] \, dV =$$

$$= \frac{M_0}{4\pi} \iint_V \left[\text{grad } \frac{1}{R}, i \right] \, dV$$

$$\text{rot } (\varphi \vec{a}) = \varphi \text{rot } \vec{a} + [\text{grad } \varphi, \vec{a}] \Rightarrow \left\{ \varphi = \frac{1}{R}, \vec{a} = i \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left[\text{grad } \frac{1}{R}, i \right] = \text{rot } \left(\frac{i}{R} \right) - \frac{1}{R} \text{rot } i$$

т.к. i не зависит от координаты V то $\text{rot } i = 0$

$$\vec{B} = \frac{M_0}{4\pi} \iint_V \text{rot } \left[\frac{i}{R} \right] \, dV = \left(\text{Численное значение } V \text{ подставляется в } \text{rot } \left[\frac{i}{R} \right] \text{ и получается } \text{наблюденное } (\text{rot } \vec{a}) \text{ значение} \right)$$

$$= \text{rot } \left(\frac{M_0}{4\pi} \iint_V \frac{i}{R} \, dV \right) \Rightarrow \vec{B} = \text{rot } i, \text{ где } i = \frac{M_0}{4\pi} \iint_V \frac{i}{R} \, dV = \text{векторное поле в замкнутом контуре}$$

т.к. M_0 постоянная

Задача 3.3

Векторное поле в замкнутом контуре.

$$\vec{B} \neq i \text{ np- } \text{div } \vec{A} = 0$$

Доказательство:

Сущесвтует ch-коэффициент DC:

$$\text{div } j = 0 \quad j_n = 0$$

$$\operatorname{div} \bar{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint \operatorname{div}_n \left(\frac{\bar{j}}{R} \right) dV$$

$$\operatorname{div} (\Psi \bar{a}) = \Psi \operatorname{div} \bar{a} + (\operatorname{grad} \Psi, \bar{a}), \text{ где } \left\{ \Psi = \frac{1}{R}, \bar{a} \neq \bar{j} \right\} \Rightarrow \operatorname{div}_n \left(\frac{\bar{j}}{R} \right) = \frac{1}{R} \operatorname{div}_n \bar{j} + \left(\operatorname{grad} \frac{1}{R}, \bar{j} \right) = \left(\operatorname{grad} \frac{1}{R}, \bar{j} \right)$$

но из формулы 1.83)

$$\left(\operatorname{grad} \frac{1}{R}, \bar{j} \right) = - \left(\operatorname{grad}_2 \frac{1}{R}, \bar{j} \right) \Rightarrow \operatorname{div}_n \left(\frac{\bar{j}}{R} \right) = - \left(\operatorname{grad}_2 \frac{1}{R}, \bar{j} \right)$$

$$\operatorname{div}_n \left(\frac{\bar{j}}{R} \right) = \frac{1}{R} \operatorname{div}_n \bar{j} + \left(\operatorname{grad}_2 \frac{1}{R}, \bar{j} \right) \Rightarrow \operatorname{div}_n \left(\frac{\bar{j}}{R} \right) = \frac{1}{R} \operatorname{div}_n \bar{j} -$$

- $\operatorname{div}_n \frac{\bar{j}}{R}$

$$\Rightarrow \operatorname{div}_n \left(\frac{\bar{j}}{R} \right) = - \operatorname{div}_n \left(\frac{\bar{j}}{R} \right) \Rightarrow \operatorname{div} \bar{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint \operatorname{div}_n \left(\frac{\bar{j}}{R} \right) dV =$$

$$= - \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint \operatorname{div}_n \left(\frac{\bar{j}}{R} \right) dV = (\text{из т. Дивергенции - Токовы}) =$$

$$= - \frac{\mu_0}{4\pi} \iint \frac{\bar{j}}{R} dS = 0$$

$$\Rightarrow \operatorname{div} \bar{A} = 0$$

Задача 2

Теорема Стокса (т. о. циркуляции) (В кратце)

Дан -го: Вектор тока, Поток вектор. Внешн. поля

Доказ.

$$\bar{B} = \operatorname{rot} \bar{A}, \quad \operatorname{rot} \bar{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint \frac{\bar{j}}{R} dV$$

$$\bar{B} = \mu_0 \bar{H} \Rightarrow \mu_0 \bar{H} = \operatorname{rot} \bar{A} \quad | \cdot \operatorname{rot} \bar{H} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \mu_0 \operatorname{rot} \bar{H} = \operatorname{rot} \operatorname{rot} \bar{A} = - \nabla^2 \bar{A} - \operatorname{grad} \operatorname{div} \bar{A} \Rightarrow \mu_0 \operatorname{rot} \bar{H} = - \nabla^2 \bar{A}$$

$$\text{Базовыми являются: } \nabla^2 \Psi = \frac{P}{\epsilon_0}, \quad \operatorname{rot} \Psi = \iiint \frac{\rho dV}{4\pi \epsilon_0 R}$$

$$\bar{A}_x = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint \frac{\bar{j} r}{R} dV$$

$$\Leftrightarrow \left\{ \frac{P}{\epsilon} \leftrightarrow \mu_0 j_x \right\} \quad \nabla^2 \bar{A}_x = - \mu_0 j_x \quad \Rightarrow \quad \nabla^2 \bar{A} = - \mu_0 \bar{j}$$

$$\mu_0 \operatorname{rot} \bar{H} = - (- \mu_0 \bar{j}) \Rightarrow \operatorname{rot} \bar{H} = \bar{j} - \text{т. Стокса в геом. форме}$$

$$\iint (\operatorname{rot} \bar{H})_n dS = \oint L_n dL \Rightarrow \oint L_n dL = \iint (\operatorname{rot} \bar{H})_n dS = \iint j_n dS = I$$

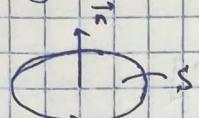
$$\Rightarrow \oint L_n dL = I - \text{т. Стокса в ун. форме}$$

Циркуляция напр. тока через контур равна суммарному току, охватывающему этот контуром.
При этом ток проходит в направлении тока сдвигом при записи "правило Банта".

ЛЕКЦИЯ № 7

Магнитные диполи

Ток, проходящий по плавкому контуру, при его размещении вдоль контура имеет значение расположение тока, где мы рассматриваем магнитное поле, создаваемое этим током, и не магнитные диполи.



$\vec{m} = IS \cdot \vec{n}$ - магнитный момент диполя.

$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \cdot \frac{[\vec{m}, \vec{R}]}{R^3}$$

Магнитное поле в вакууме

\vec{H} - вектор намагнетенности - это магнитный момент единичного объема магнетика.

$$\vec{M} \neq V \leq \vec{m}$$

$$\vec{M} = \vec{M}_0 + \vec{M}_{\text{магн}}, \quad \vec{M} = (\mu - 1) \vec{H}$$

χ - магнитные свойства вещества

Магнитные диполи № 1

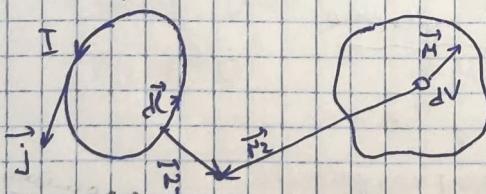
1) Дiamagnетики, $\mu < 1$ $(\mu - 1) \approx 10^{-4}$

2) Paramagnетики, $\mu > 1$

3) Ferrimagnетики, $\mu \gg 1 \approx 10^4$

$$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{M} \Rightarrow \vec{B} = \mu_0(\vec{H} + \vec{M}) = \mu_0 \mu \vec{H}$$

↑
направленность магнитного поля.



$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint \frac{j dV_1}{r_1} + \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint \frac{[\vec{M}, \vec{n}_2]}{r_2^3} dV \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \vec{B} = \mu_0 \vec{A}$$

Создание из вторичного анализа

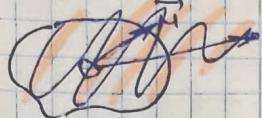
$$\oint \text{rot} \vec{a} dV = \iint [\vec{n}, \vec{a}] dS$$

ДЗ II вопрос 4:

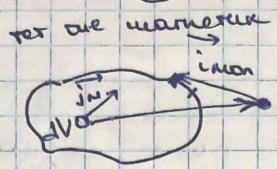
Теорема об эквивалентности

Эквивалентный вектор магнитной индукции ~~изменяющие~~ находящиеся на контуре токи называемые векторами ~~изменяющие~~ находящиеся на контуре

$$\text{гипотеза: } \vec{j}_{\text{non}} = -\text{not} \vec{M} \cup \vec{i}_{\text{non}} = [\vec{M}, \vec{n}]$$



$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint \frac{[\vec{M}, \vec{R}]}{R^3} dV$$



$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint \frac{\vec{j}_{\text{non}}}{R} dV + \frac{\mu_0}{4\pi} \iint \frac{\vec{i}_{\text{non}} dS}{R}$$

Dоказательство:

$$\frac{\vec{R}}{R^3} = \text{grad}_R \frac{1}{R} \Rightarrow \frac{[\vec{M}; \vec{R}]}{R^3} = [\vec{M}, \text{grad}_R \frac{1}{R}] = -[\text{grad} \frac{1}{R}, \vec{M}]$$

$$\text{not}(\varphi \vec{a}) = \varphi \cdot \text{not} \vec{a} + [\text{grad} \varphi; \vec{a}] \Rightarrow (\vec{a} \equiv \vec{M}; \varphi \equiv \frac{1}{R}) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \text{not} \frac{\vec{M}}{R} = \frac{1}{R} \text{not} \vec{M} + [\text{grad} \frac{1}{R}; \vec{M}] \Rightarrow$$

$$\Rightarrow [\text{grad} \frac{1}{R}; \vec{M}] = \text{not} \frac{\vec{M}}{R} - \frac{1}{R} \text{not} \vec{M} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint_V \frac{[\vec{M}; \vec{R}]}{R^3} dV = \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint_V \frac{1}{R} \text{not} \vec{M} dV - \frac{\mu_0}{4\pi} \iiint_V \text{not} \frac{\vec{M}}{R} dV$$

$$\iiint_V \text{not} \left(\frac{\vec{M}}{R} \right) dV = \iint_S \frac{[\vec{n}, \vec{M}]}{R} dS \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \vec{A} = \underbrace{\frac{\mu_0}{4\pi} \iiint_V \frac{\text{not} \vec{M}}{R} dV}_{\text{Бесконечные магнитные поверхности}} - \underbrace{\frac{\mu_0}{4\pi} \iint_S \frac{[\vec{n}, \vec{M}]}{R} dS}_{\text{Бесконечные магнитные поверхности}} = \underbrace{\frac{\mu_0}{4\pi} \iiint_V \frac{\text{not} \vec{M}}{R} dV}_{\text{I non}} + \underbrace{\frac{\mu_0}{4\pi} \iint_S \frac{[\vec{n}, \vec{M}]}{R} dS}_{\text{i non}}$$

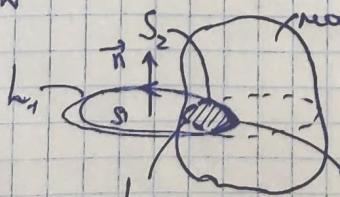
$$\underbrace{\vec{j}_{\text{non}} = \text{not} \vec{M}}_{\text{I non}} ; \underbrace{\vec{i}_{\text{non}} = [\vec{M}, \vec{n}]}_{\text{i non}}$$

Доказательство 5

Теорема о замкнутом магнитном потоке в бесконечности.

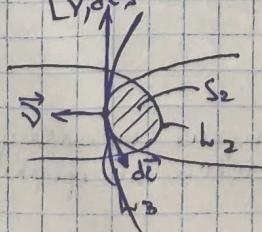
$$\oint \text{Medl} = I; \vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} \Rightarrow \oint \frac{B_e}{\mu_0} dl = I \quad \text{бесконечность}$$

$$\oint \frac{B_e}{\mu_0} dl = I + I_{\text{non}} \quad \text{бесконечность}$$



магнитные $\begin{cases} h_1 \text{ б. апериод., } h_2 \text{ б. гармонич.} \\ h_1 + h_2 = h \end{cases}$ поверхности
 $\begin{cases} S_1 \cup S_2 \text{ замкнуты.} \\ h \text{ на поверхности магнитные} \end{cases}$

$$\text{т.к. } I_{\text{non}} = \iint_{S_2} j_{\text{non}} \cdot dS + \int_{h_2} (\vec{i}_{\text{non}}, [\vec{v}, d\vec{l}])$$



$$\iint_{S_2} j_{\text{non}} \cdot dS = \iint_S (\text{not} \vec{n}) \cdot dS = (\mu_0 + C_{\text{non}}) = \text{Medl}$$

$$\int_{h_2} (\vec{i}_{\text{non}}, [\vec{v}, d\vec{l}]) = \int_{h_2} (d\vec{l}, [\vec{i}_{\text{non}}, \vec{v}]) = \int_{h_3} [\vec{i}_{\text{non}}, \vec{v}] d\vec{l} =$$

$$= \int_{L_1} [\vec{M}, \vec{J}] \cdot \vec{J} d\ell = - \int_{L_3} [\vec{J}, [\vec{M}, \vec{J}]]_e d\ell = - \int_{L_3} M_e (\vec{J}, \vec{J}) d\ell +$$

$$+ \int_0^h \partial_e (\vec{J}, \vec{n}) d\ell = - \int_{L_3} M_e d\ell$$

$$I_{mon} = \int_{h_2+h_3} M_e d\ell - \int_{L_3} M_e d\ell = \int_{h_3} M_e d\ell = \int_{h_2} M_e d\ell + \int_{h_2} M_e dh = \underbrace{\int_{h_2} M_e d\ell}_{h = h_2 + h_3} \Rightarrow$$

$\overbrace{h_2 + h_3}^{h = 0}$ nyvore

$$\Rightarrow \frac{1}{\mu_0} \int_h B_e d\ell = I + \int_h M_e d\ell \Rightarrow \int_h \left(\frac{B_e}{\mu_0} - M_e \right) d\ell = I \Rightarrow$$

$$\int_h H_e d\ell = I$$

Черезущие вектора напряженности магнитного поля на свободной замкнутой контуру равны сумме токов проподвижных, охваченных зоне конусом.
(сумма симметрических) (Направление чересущие и нормаль к ней-то свидают направление токов вина)

$$\int_h H_e d\ell = I \Rightarrow \operatorname{rot} \vec{H} = \vec{j}$$

Теорема о чересущих
интегральные выражения
премота

$$\int_h H_e d\ell = I$$

$$\int_h B_e d\ell = \mu_0 I$$

$$\int_h M_e d\ell = 0$$

$$\int_h H_e d\ell = I$$

$$\int_h B_e d\ell = \mu_0 (I + I_{mon}) = \mu_0 \mu_0 I$$

$$\int_h M_e d\ell = I_{mon}$$

Дифференциальный вин.

Премота

$$\operatorname{rot} \vec{H} = \vec{j}$$

$$\operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 \vec{j}$$

$$\operatorname{rot} \vec{M} = 0$$

Беспребо

$$\operatorname{rot} \vec{H} = \vec{j}$$

$$\operatorname{rot} \vec{B} = \mu_0 (\vec{j} + \vec{j}_{mon}) = \mu_0 \mu_0 \vec{j}$$

$$\operatorname{rot} \vec{M} = \vec{j}_{mon}$$

ЛЕКЦИЯ № 8

Два принципиальных свойства магнитодинамического поля

D3II вопрос? (на изложение где пустоты или вакуумы)

I) Теорема Стокса

$$\oint \mathbf{H} d\ell = \sum_i \int_S I_i = I = \iint_S j_{ind} dS \quad i, j - \text{токи проводимости}$$

$$\text{rot } \mathbf{H} = \mathbf{j}$$

II) Теорема Гаусса для \mathbf{B}

$$\iint_S \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S} = 0; \operatorname{div} \mathbf{B} = 0$$

Рез. вывод: \mathbf{B} прераде не существует магнитные ямы.

$$\mathbf{B} = \text{rot } \mathbf{A} \quad \operatorname{div}(\text{rot } \mathbf{A}) = 0$$

Dok-бо:

$$\text{rot } \mathbf{A} = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix} = \mathbf{i} \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) - \mathbf{j} \left(\frac{\partial A_z}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} \right) + \mathbf{k} \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right)$$

$$\operatorname{div}(\text{rot } \mathbf{A}) = (\mathbf{i}, \text{rot } \mathbf{A}) \oplus \nabla = \mathbf{i} \frac{\partial}{\partial x} + \mathbf{j} \frac{\partial}{\partial y} + \mathbf{k} \frac{\partial}{\partial z}$$

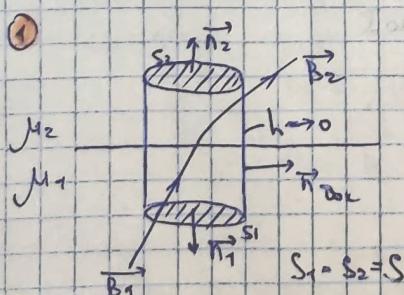
$$\oplus \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial A_z}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial z} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) =$$

$$= \frac{\partial^2 A_z}{\partial x \partial y} - \frac{\partial^2 A_y}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 A_z}{\partial y \partial x} + \frac{\partial^2 A_x}{\partial y \partial z} + \frac{\partial^2 A_y}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 A_x}{\partial y \partial z} = 0 \rightarrow \operatorname{div} \mathbf{B} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \iiint_V \operatorname{div} \mathbf{B} dV = 0 \Rightarrow (\text{по T Гаусса-Остр.}) \Rightarrow \iint_S \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S} = 0$$

D3III вопрос?

Магнитное поле на границе раздела двух магнетиков...

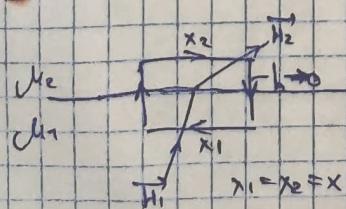


$$\iint_S \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S} = 0 \rightarrow \iint_{S_2} \mathbf{B}_2 \cdot d\mathbf{S} + \iint_{S_1} \mathbf{B}_1 \cdot d\mathbf{S} + \iint_{S_{out}} \mathbf{B}_{out} \cdot d\mathbf{S} = 0 \Rightarrow$$

$$\mathbf{B}_{out} \cdot \mathbf{S} - \mathbf{B}_1 \cdot \mathbf{S}_1 - \mathbf{B}_2 \cdot \mathbf{S}_2 = 0 \Rightarrow \mathbf{B}_{out} = \mathbf{B}_1$$

$$\mu_1 H_{out} = \mu_2 \mu_0 H_1 \Rightarrow \frac{H_{out}}{H_1} = \frac{\mu_2}{\mu_1}$$

$$\oint \mathbf{H} d\ell = 0 \rightarrow \int_{x_1}^{x_2} H_{1z} dx_1 + \int_{x_2}^{x_1} H_{2z} dx_2 + 2 \int_{h}^{0} H_{xz} dx = 0 \Rightarrow$$



$$\Rightarrow H_{1z} \cdot x - H_{2z} \cdot x = 0 \Rightarrow H_{1z} = H_{2z}$$

$$\frac{B_{1z}}{\mu_1 \mu_0} = \frac{B_{2z}}{\mu_2 \mu_0} \Rightarrow \frac{B_{1z}}{B_{2z}} = \frac{\mu_1}{\mu_2}$$

Энергия магнитного поля.

$l, n, (n \ll l), N, \mu, I$

Переводим катушку в сферообразное соединение.

Задача: найти работу, которую совершают внешние силы по расширению катушки от R_1 до R_2 .
Причем считаем, что провод очень гибкий и на его движение земной не влияет.

Составляя на принципе суперпозиции можно получить, что внутри соединения поле \vec{H} однородное, а снаружи его нет.

$$\oint H dl = \sum_i I_i ;$$

$$n = \frac{N}{l} - \text{плотность витков}$$

$$\Rightarrow \int_{AB} H dl + \int_{BC} H dl + \int_{CD} H dl + \int_{DA} H dl = H \cdot x = n \cdot x \cdot I \Rightarrow H = \underline{n \cdot I}$$

$$\vec{H} = 0 \quad \cos 80^\circ = 0$$

$$\cos 80^\circ = 0$$

$$B = \mu_0 n I$$

$$d\vec{F}_A = I \int d\vec{l}, \frac{\vec{B}}{2}$$

При совершении работы по расширению катушки внешние силы действуют так, чтобы расширение происходило изодиабатически.

$$d\vec{F} + d\vec{F}_A = 0$$

$$\delta A = - I \cdot \frac{B}{2} \cdot dr \int dl = - I \cdot \frac{B}{2} \cdot dr \cdot \pi r \cdot N = - I \cdot B \cdot N \cdot \underbrace{\pi r dr}_{n \cdot l}$$

$$= - \underbrace{\mu_0 n^2 l I^2 r dr}_{\Delta}$$

$$\delta A = dI^2 r dr$$

Магнитное поле в сферообразных имеет видное обл.: магнитной нормали n и ее длина из сферообразника не изменяется, т.е.

$$lN = \iint_S BndS = \text{const}$$

$$lN = B \cdot \pi r^2 \cdot N = \mu_0 n I \cdot \pi r^2 \cdot n l = \underbrace{\mu_0 n^2 l I r^2}_{\text{const}} = dI N^2 = \text{const}$$

То есть если менять r , то будем менять I , а $lN = \text{const}$.

$$I = \frac{lN}{dr^2} \Rightarrow \delta A = - dI^2 r dr = - d \cdot \frac{lN^2}{dr^2} \cdot r dr = - \frac{lN^2}{dr^3} dr$$

$$dr = - \frac{lN^2}{2d} \int_{r_1}^{r_2} \frac{dr}{r^3} = \frac{lN^2}{2d} \left(\frac{1}{r_2^2} - \frac{1}{r_1^2} \right) = - \frac{lN^2}{2r_2^2 d} - \frac{lN^2}{2r_1^2 d}$$

Работа при этом не зависит от параметров катушки. Т.к. r_1 и r_2 произвольные, то

$$W = \frac{lN^2}{2dr^2} = \frac{\pi \mu_0 n^2 l^2 N^2}{2}$$

$$\pi r^2 h = V - \text{объем катушки}$$

$$W = V \cdot \frac{\mu_0 n^2 I^2}{2}, \quad \text{т.к. } H = n \cdot I \Rightarrow W = V \cdot \frac{\mu_0 n^2 I^2}{2} \Rightarrow W = \frac{\mu_0 n^2 h^2}{2} -$$

объемная мощность энергии магнитного поля

$$W = \iiint \omega dV //$$

Теорема

Токсона для энергии магнитного поля.

Доказательство: Рассмотрим проводник в пустоте ($\mu=1$) объемом V . В нем протекает ток с объемной плотностью j и на поверхности ток \vec{A} с поверхностной плотностью i .

Энергия магнитного поля, создаваемого таким проводником меньше суммы всех возможных других способов.

$$W = \iiint \frac{1}{2} \mu_0 h^2 dV$$

$V = V_{\text{об}}$

объем пр-ва за пределами проводника

$$\text{Издво: } W = \frac{1}{2} \iiint (\vec{j} \cdot \vec{A}) dV - \frac{1}{2} \iint (\vec{i} \cdot \vec{A}) dS$$

$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \iint \frac{\vec{i}}{r^2} dV + \frac{\mu_0}{4\pi} \iint \frac{\vec{i}}{R} dS$$

Индуктивность контура.

Пусть мы имеем замкнутый контур с током. Проводники, называемые контуром, называемые током направлена по dl . Контур Γ Токсона для энергии магнитного поля равен:

$$W = \frac{1}{2} \iiint (\vec{j} \cdot \vec{A}) dV$$

$$dV = S \cdot dl, (\vec{j} \cdot \vec{A}) = j \cdot A_e \Rightarrow W = \frac{1}{2} \oint j \cdot S \cdot A_e \cdot dl =$$

S - площадь
сечения

$$= \frac{I}{2} \oint A_e dl.$$

$$\text{Применение } \Gamma \text{ (мокро): } \oint A_e dl = \iint (\text{rot } \vec{A})_n dS =$$

$$= \iint \text{rot } \vec{A} \cdot \vec{B} dy = \iint B_n dS = B_h \Rightarrow W = \frac{I^2 h}{2}$$

$A \propto I$, $B \propto I$, $W \propto I^2 \Rightarrow W = L I^2$, L -индуктивность контура (коэф. пропорц.)

$$[L] = \text{Генри (Гн)}$$

Мы видим, что для энергии магнитного поля, рассматривая сверхпроводник. Если катушка имеет сопротивление и проводящим быть подключенному к источнику тока, то видим, что для энергии более сложный, т.к. необходима будет разность потенциала, достаточна меньше и якорь электромагнита между собой. Радиус.

Закон электромагнитной индукции Фарадея

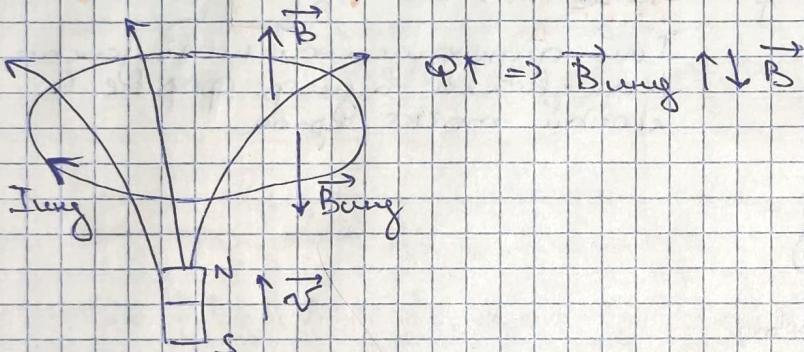
$$E_{\text{инд}} = - \frac{d\Phi}{dt}$$

Знак "-" определяется правилом Ленца. Индукционный ток $I_{\text{инд}} = \frac{E_{\text{инд}}}{R} = - \frac{1}{R} \cdot \frac{d\Phi}{dt}$

При изменении магнитного потока "со временным контуром" возникает индукционный ток, но есть противоположное значение $E_{\text{инд}}$.

Индукционный ток в контуре имеет 6 токов с противоположными направлениями, которые приводят к исчезновению

ЛЕКЦИЯ №9



Уравнение Максвелла

ДЗ III 1 вопрос

Вихревое закон. Третий фундаментальный закон Максвелла.

$$E_{\text{вихр}} = - \frac{d\Phi}{dt}$$

ДАС индуцирует вихревые токи. Они, правильнее говоря, токи сечения, как и любые изменения спиральных сечений.

ДАС: E_0 - наружные спиральные сечения.

$$\Rightarrow E_0 = \oint E_0 dl$$

$$E_{\text{вихр}} = \oint E_0' dl = - \frac{d\Phi}{dt} = - \frac{d}{dt} \iint_S B_n dS$$

$$\oint E_0' dl = 0! ; \oint E_0^{\text{смешанное}} dl = 0 \Rightarrow (\text{if } E_0 \rightarrow E_0' + E_0^{\text{смеш.}}) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{\oint E_0 dl = - \frac{d}{dt} \iint_S B_n dS}$$

Максвелл предположил что вихревое закон, берущее свое начало при переменном магнитном, имеется не только в

контуре, но и в зоне напр. бе. Таким образом, наше кончко будет являться только индукционным существом в зоне эксперимента за пределами.

$$\oint_{\text{L}} \mathbf{E} d\mathbf{l} = - \frac{d}{dt} \iint_{\text{S}} \mathbf{B} d\mathbf{n} dS \quad \text{первый фундаментальный закон Максвелла.}$$

L - любой произвольный контур

S - подлежащее, которое наклоняется к этому контуру

Рис. схема:

во времени

переменное магнитное поле

вокруг

зона наведения

№ Т Смоля:

$$\oint_{\text{L}} \mathbf{E} d\mathbf{l} = \iint_{\text{S}} (\text{rot } \vec{\mathbf{E}})_n dS \Rightarrow \iint_{\text{S}} (\text{rot } \vec{\mathbf{E}})_n dS = - \frac{d}{dt} \iint_{\text{S}} \mathbf{B} d\mathbf{n} dS \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \text{S-зона.} \rightarrow \iint_{\text{S}} (\text{rot } \vec{\mathbf{E}})_n dS = - \iint_{\text{S}} \left(\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t} \right)_n dS \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (\text{rot } \vec{\mathbf{E}})_n \cdot \vec{\beta} = - \left(\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t} \right)_n \cdot \vec{\beta} \Rightarrow \text{как?} \quad \text{rot } \vec{\mathbf{E}} = - \frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t}$$

Или фундаментальный закон
Максвелла в виде формулы
небыстрой зоне КП-ба

Электрический

$$\vec{j} = \tilde{\epsilon} (\vec{E}_{\text{смеш}} + \vec{E}_0 + \vec{E}')$$

смешаная
в зоне
сочетание

составляющая
экспериментальная

II все приведено к единому выражению ЗАС индукции:

$$\vec{F}_n = -e \cdot [\vec{v}, \vec{B}]$$

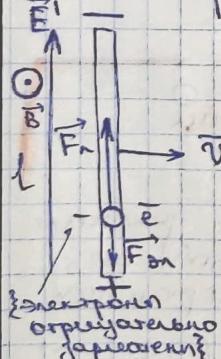
$$\vec{F}_{3n} = e \vec{E}$$

$$\vec{F}_n + \vec{F}_{3n} = 0 \Rightarrow \vec{E}' = -[\vec{v}, \vec{B}]$$

$$U = E' l = v l B$$

$$E_{\text{нущ}} = Blv$$

$$j = \tilde{\epsilon} (\vec{E}_{\text{смеш}} + \vec{E}_0 - [\vec{v}, \vec{B}])$$



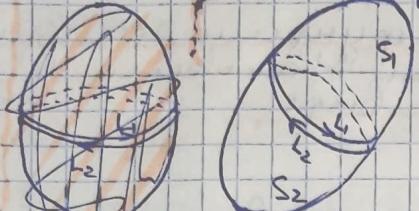
$$E_{\text{нущ}} = Blv = Bl \frac{dx}{dt} = B \frac{d(ex)}{dt} = B \cdot \frac{ds}{dt} = B \frac{d(Bs)}{dt} =$$

$$= \frac{d(Bs)}{dt}$$

ДІІІ варіант 2

№ 4 Сформулюйте закон Максвелла.

Сума в заряду не залежить від непреривності



$$\oint H \cdot dl = \iint j \cdot ndS$$

$$\iint j \cdot ndS$$

$$\oint H \cdot dl + \oint H \cdot dl = \iint j \cdot ndS + \iint j \cdot ndS$$

$$\oint H \cdot dl = - \oint H \cdot dl = 0 = \iint j \cdot ndS$$

- умова непреривності
їхніх зарядів

№ 5 Опорознення - Паскаль

$$\iint j \cdot ndS = \iiint V \operatorname{div} j \cdot dV = 0 \Rightarrow \operatorname{div} j = 0$$

- умова непреривності
їхніх зарядів

Це викликує нас миємо зробити

$$\iint j \cdot ndS = - \frac{dQ}{dt}$$

$$Q = \iiint V g dV \Rightarrow \iint j \cdot ndS = - \frac{d}{dt} \iiint V g dV \Rightarrow \text{№ 5 Опорознення - Паскаль}$$

$$\Rightarrow \iint j \cdot ndS = \iiint V \operatorname{div} j \cdot dV = - \frac{d}{dt} \iiint V g dV \Rightarrow V - \text{мак.} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \operatorname{div} j \cdot V = - \frac{\partial Q}{\partial t} \cdot V \Rightarrow \operatorname{div} j = - \frac{\partial Q}{\partial t} - \frac{\partial Q}{\partial t} \Rightarrow \text{умова непреривності
в граничному}$$

$$\iint D_n \cdot ds = Q \Rightarrow \iint j \cdot ndS = - \frac{d}{dt} \iint D_n \cdot ds$$

$$\iint j \cdot ndS + \iint j \cdot ns = - \iint \frac{\partial D_n}{\partial t} \cdot ds - \iint \frac{\partial D_n}{\partial t} \cdot ds + (\oint H \cdot dl + \oint H \cdot dl)$$

$$\iint j \cdot ns = - \iint \frac{\partial D_n}{\partial t} \cdot ds + \oint H \cdot dl \text{ та } \iint j \cdot ns = - \iint \frac{\partial D_n}{\partial t} \cdot ds + \oint H \cdot dl$$

т.к. L_1, L_2, S_1, S_2 - неподвижні, то

$$\Rightarrow \oint H \cdot dl = \iint j \cdot ns + \iint \frac{\partial D_n}{\partial t} \cdot ds$$

$$\oint H \cdot dl = I + \iint \frac{\partial D_n}{\partial t} \cdot ds$$

т.к. закон Максвелла в непреривності

№ Т Максвелла

$$\oint \mathbf{H} d\mathbf{l} = \iint_{S} (\text{rot } \mathbf{H})_n dS = \iint_S \left(\mathbf{j}_n + \frac{\partial \mathbf{D}_n}{\partial t} \right) dS, S-\text{макс} \Rightarrow$$

$$\rightarrow (\text{rot } \mathbf{H})_n \cdot \mathbf{S} = \left(\mathbf{j}_n + \frac{\partial \mathbf{D}_n}{\partial t} \right) \cdot \mathbf{S} \Rightarrow [\text{rot } \mathbf{H} = \mathbf{j} + \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}]$$

Наш ортогональный закон Maxwell'a в диф. форме.

Причины:

Переменное во времени ЭМ поле всегда порождает вихревое магнитное.

$$\iint_S \frac{\partial \mathbf{D}_n}{\partial t} dS - \text{макс смещение-Ист}$$

$$\frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} - \text{максимальная смещение-} \mathbf{j}_{\text{ист}}$$

Диф. Уравнение Maxwell'a и материальные соотношения.

$$\oint \mathbf{E} d\mathbf{l} = - \frac{d}{dt} \iint_S \mathbf{B}_n dS$$

$$\oint \mathbf{H} d\mathbf{l} = I + \frac{d}{dt} \iint_S \mathbf{D}_n dS$$

$$\iint_S \mathbf{D}_n dS = q$$

$$\iint_S \mathbf{B}_n dS = 0$$

$$\vec{B} - \epsilon_0 \vec{E}; \vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 \vec{H}; \vec{j} = \sigma \vec{E} - \text{материальные соотношения}$$

24 уравнение
известные: $\mathbf{E}, \mathbf{B}, \mathbf{B}, \mathbf{H}, \mathbf{j} \Rightarrow$ 55 известных
в векторной форме

ЛЕКЦИЯ № 10

$$\text{rot } \vec{E} = - \frac{d \vec{B}}{dt} \quad \text{div } \vec{v} \Rightarrow \text{div} (\text{rot } \vec{E}) = - \text{div} \left(\frac{d \vec{B}}{dt} \right) \Rightarrow 0 = \frac{d}{dt} (\text{div } \vec{B}) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \text{дл: div } \vec{B} = 0 \Rightarrow \underbrace{\text{div } \vec{B} = 0}_{\text{const}}.$$

~~$$\text{rot } \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$~~

~~$$\text{div } \vec{B} = 0$$~~

~~$$\text{div } \vec{D} = 0$$~~

$$\operatorname{rot} \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad | \operatorname{div} \Rightarrow \operatorname{div}(\operatorname{rot} \vec{H}) = \operatorname{div} \vec{j} + \operatorname{div} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = 0 = -\frac{\partial \vec{E}}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial t} \operatorname{div} \vec{B} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} (-\vec{E} + \operatorname{div} \vec{B}) = 0 \Rightarrow -\vec{E} + \operatorname{div} \vec{B} = \text{const} \Rightarrow \operatorname{div} \vec{B} = \vec{E}$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = g$$

D3 IV Вопрос 1.

Теорема Пойнгера

Однородная изотропная среда. Отсутствие источников тока.
 $\vec{M}_0 = 0, \vec{P}_0 = 0, \vec{E}_0 = 0$

$$\operatorname{rot} \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\operatorname{rot} \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\operatorname{div} \vec{B} = 0$$

$$\operatorname{div} \vec{D} = g$$

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$$

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{rot} \vec{E} = -\mu_0 \mu_0 \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} \cdot \vec{H} \\ \operatorname{rot} \vec{H} = \vec{j} + \epsilon_0 \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \cdot \vec{E} \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} (\vec{H}, \operatorname{rot} \vec{E}) = -\mu_0 \mu_0 (\vec{H}, \frac{\partial \vec{H}}{\partial t}) \\ (\vec{E}, \operatorname{rot} \vec{H}) = (\vec{j}, \vec{E}) + \epsilon_0 (\vec{E}, \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}) \end{array} \right. \Rightarrow$$

$$(\vec{H}, \operatorname{rot} \vec{E}) - (\vec{E}, \operatorname{rot} \vec{H}) = -(\vec{j}, \vec{E}) - \mu_0 \mu_0 (\vec{H}, \frac{\partial \vec{H}}{\partial t}) - \epsilon_0 (\vec{E}, \frac{\partial \vec{E}}{\partial t})$$

$$\operatorname{div} [\vec{E}, \vec{H}] = -(\vec{j}, \vec{E}) - \frac{\partial}{\partial t} \mu_0 \mu_0 \frac{\partial}{\partial t} \frac{H^2}{2} - \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{E^2}{2} \right) =$$

\vec{S} -
беспр
Пойнгера

$$= -(\vec{j}, \vec{E}) - \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\mu_0 \mu_0 H^2}{2} + \frac{\epsilon_0 E^2}{2} \right)$$

q -
изменяется
зарядом
тока, в
воздухе
в единицах
объема

$W = W_u + W_{\infty}$ — общий
макроскопический электромагнитный поле.

$$\operatorname{div} \vec{S} = -q - \frac{\partial W}{\partial t}$$

$$-\frac{\partial W}{\partial t} = q + \operatorname{div} \vec{S} \quad \text{— Т. Пойнгера в инер. форме.}$$

Берем производственный объем V :

$$\textcircled{V} \quad - \iiint_V \frac{\partial W}{\partial t} dV = \iiint_V q dV + \iiint_V \operatorname{div} \vec{S} dV \Rightarrow$$

$$\Rightarrow -\frac{\partial}{\partial t} \iiint_V W dV = \frac{\partial Q}{\partial t} + (0 \cdot 2) + \iint_S S_n dS \Rightarrow \frac{\partial W}{\partial t} = \frac{\partial Q}{\partial t} + \iint_S S_n dS$$

Число энергии электромагнитного поля в объеме V за единицу времени равно изменению заряда тела, находящегося в этом объеме и находящимся в единицах зарядов на единицу времени.

Релаксация ср. заряда в проводниках

$$\vec{B}, \epsilon, V, S, \text{ внутри } V \quad Q(t=0) = Q_0$$

$$\text{Согласно уравнению} \quad -\frac{dQ}{dt} = \iint_S j_n dS; \quad \vec{j} = \vec{G} \vec{E} \Rightarrow j_n = \epsilon E_n \Rightarrow$$

$$\Rightarrow -\frac{dQ}{dt} = \oint_S \vec{E}_n dS \Rightarrow (E_n = \frac{D_n}{\epsilon_{eo}}) \Rightarrow -\frac{dQ}{dt} = \frac{\epsilon}{\epsilon_{eo}} \oint_S D_n dS \Rightarrow$$

$$\Rightarrow -\frac{dQ}{dt} = \frac{\epsilon}{\epsilon_{eo}} Q(t) \Rightarrow -\frac{dQ}{Q} = \frac{\epsilon}{\epsilon_{eo}} dt \Rightarrow \ln \frac{Q(t)}{Q_0} = -\frac{\epsilon}{\epsilon_{eo}} t \Rightarrow$$

$$\Rightarrow [Q(t) = Q_0 \cdot e^{-\frac{\epsilon}{\epsilon_{eo}} t}] - \text{ур-е релаксации}$$

$$[\tau (\text{время релаксации}) = \frac{\epsilon_{eo}}{\epsilon}]$$

Время релаксации - время, за которое заряд уменьшается в e раз.

if единичный проводник $\tau \approx 10^{-18} \text{ с}$

if металлический проводник $\tau \approx 1 \text{ с}$

if диэлектрический проводник $\tau \approx \infty$

Что такое переходные электромагнитные процессы в электромагнитных полях?

Более сложные ур-ия

D3 IV Вариант 2.

{ Воздухе изображены генераторы: $E; B=0, g=0, E_0=0$, $\vec{H}_0=0$, $\vec{J}_{\text{ген}}=0$, $\vec{J}_{\text{заряда}}=0$ }

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{rot } \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}; \text{div } \vec{B} = 0 \\ \text{rot } \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}; \text{div } \vec{D} = 0 \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{rot } \vec{E} = -\mu_0 \mu_0 \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} \\ \text{rot } \vec{H} = \epsilon_{eo} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \end{array} \right.$$

$$\vec{B} = \mu_0 \mu_0 \vec{H}$$

$$\vec{D} = \epsilon_{eo} \vec{E}$$

$$\text{not rot } \vec{E} = -\vec{\nabla}^2 \vec{H} + \text{grad div } \vec{H}$$

$$\text{not (rot } \vec{E}) = -\mu_0 \mu_0 \text{not} \left(\frac{\partial \vec{H}}{\partial t} \right)$$

$$-\vec{\nabla}^2 \vec{E} + \text{grad div } \vec{E} = -\mu_0 \mu_0 \frac{\partial}{\partial t} (\text{rot } \vec{H})$$

$$[\text{div } \vec{D} = 0 \Rightarrow \text{div } \vec{E} = 0]$$

$$-\vec{\nabla}^2 \vec{E} = -\mu_0 \mu_0 \frac{\partial}{\partial t} (\epsilon_{eo} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}) \Rightarrow \vec{\nabla}^2 \vec{E} = -\mu_0 \mu_0 \epsilon_{eo} \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2}$$

$$\Rightarrow [\vec{\nabla}^2 \vec{E} = \mu_0 \mu_0 \epsilon_{eo} \cdot \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2}]$$

$$v = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_{eo} \mu_0}} \Rightarrow [\vec{\nabla}^2 \vec{E} = \frac{1}{v^2} \cdot \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2}] - \text{лучшее ур-е ?}$$

v - скорость распространения волн в сплошной среде

$c = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_{eo} \mu_0}}$ - скорость света в вакууме

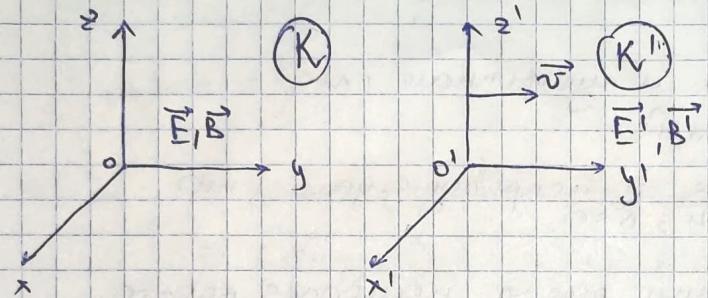
$$v = \frac{c}{\sqrt{\epsilon \mu}}$$

$v =$

Электромагнитная ИКЛАНА.

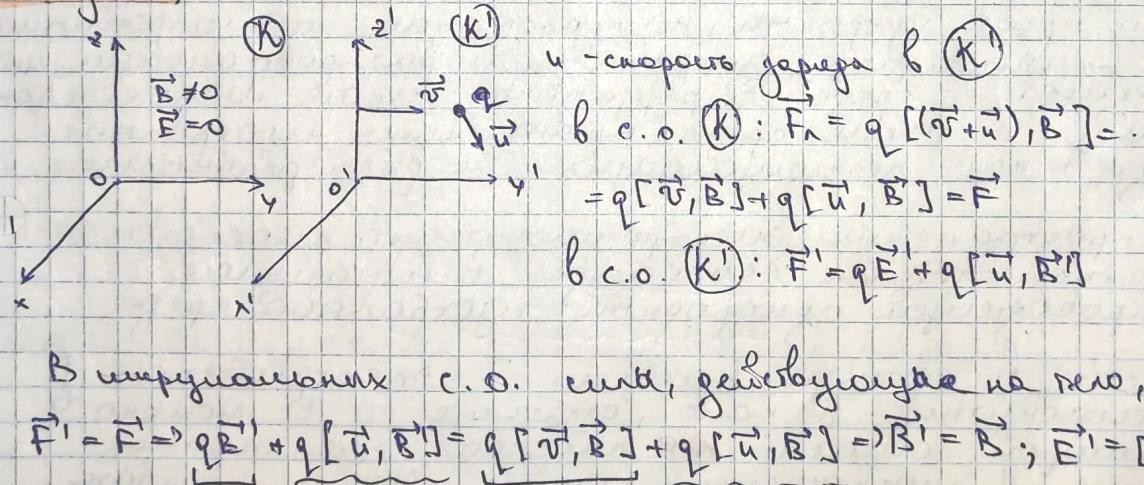
$\lambda, \text{ м}$	10	10^{-3}	10^{-8}	10^{-9} и меньше
$\nu, \text{ Гц}$	10^7	$\sim 3 \cdot 10^{11}$	$3 \cdot 10^{16}$	10^{18} и выше
Излучение волны	Радио волны	Инфракрасное излучение и видимый свет \rightarrow \rightarrow Ультрафиолетовые	Рентген и γ -излучение	

Преобразование полей при скоростях
много меньших скорости света ($v \ll c$)



Получим форму преобразования эл. и магнитных полей
при переходе одной системы отсчета в другую,

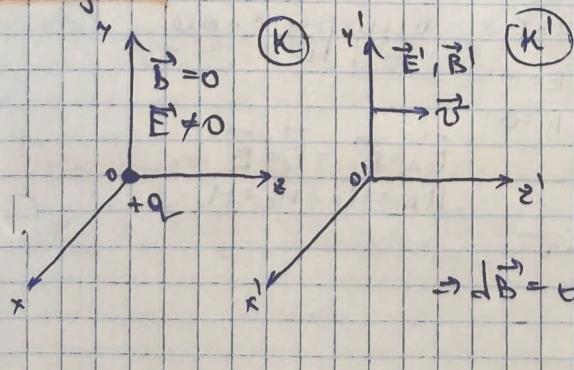
I случай.



В инерциальных с. о. сущ. движущееся неreno, однако

$$F' = \vec{F} \Rightarrow q \vec{B}' + q [\vec{u}, \vec{B}'] = q [\vec{v}, \vec{B}'] + q [\vec{u}, \vec{B}'] \Rightarrow \vec{B}' = \vec{B}; \vec{E}' = [\vec{v}, \vec{B}]$$

II случай



В системе K' заряд движется со
скоростью v и создает вокруг
себя магнитное поле.

Получим поле движущегося заряда:

$$d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{dq}{r^3} d\vec{l} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{dq}{r^3} \vec{dl} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{dq}{r^3} r \vec{v} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{dv}{r^2} dq \vec{r}$$

$$\Rightarrow d\vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{dv}{r^2} dq \vec{r}$$

$$d\vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 \cdot [\vec{v}, \frac{d\vec{q}}{\mu_0 \epsilon_0}] \Rightarrow d\vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 [\vec{v}, d\vec{E}] \Rightarrow \vec{B} = \mu_0 \epsilon_0 [\vec{v}, \vec{E}]$$

$$\vec{B}' = -\mu_0 \epsilon_0 [\vec{v}, \vec{E}], \vec{E}' = \vec{E}$$

$$[\vec{E}' = \vec{E} + [\vec{v}, \vec{B}], \vec{B}' = \vec{B} - \mu_0 \epsilon_0 [\vec{v}, \vec{E}]]$$

ЛЕКЦИЯ | № 11

Волны в средах

Если среда однородная и изотропная, то:

$$\vec{D} = \epsilon \epsilon_0 \vec{E}; \vec{B} = \mu_0 \mu_0 \vec{H}$$

Если среда изотропная и проводящая, то

$$\vec{D} = \epsilon \epsilon_0 \vec{E}; \vec{B} = \mu_0 \mu_0 \vec{H}; \vec{S} = 0$$

Электромагнитные волны распространяются проще.
Первые волны не поглощаются средой и прорываются волны при её распространении не изменяются.
Тогда среда непоглощающая, т.е. в ней не существует поглощения.

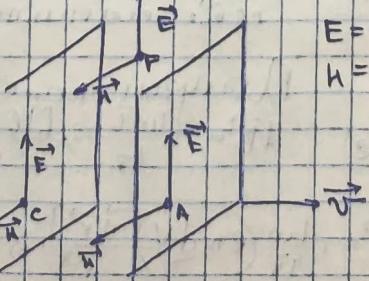
Если среда изотропна, но проводящая, то электромагнитные волны теряют энергию при распространении, т.е. передают её среде. В результате такие имеют свою форму и такие среды (проводящие изотропные) называются поглощающими и диэлектриками.

Распространение электромагнитного поля в существо ~~жидкое~~ ~~жидкое~~ в изотропной проводящей однородной изотропной среде.

Пусть в момент времени t электрическое \vec{E} и магнитное \vec{H} поля, отдающие от О полюса некоторой единицы ~~массы~~ массового слоя, ограничены Π плоскостью, которые будем наывать ~~рабочим~~ ~~рабочим~~ и ~~рабочим~~ ~~рабочим~~ границами сущности, при этом \vec{E} и \vec{H} внутри слоя одинаково по величине и по направлению во всех плоскостях внутри слоя.

т.к.

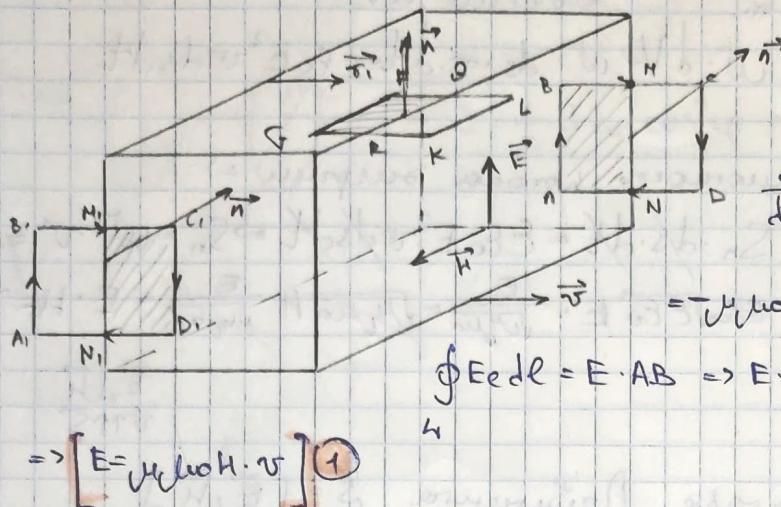
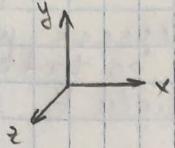
$$E=0 \\ H=0$$



$$E=0 \\ H=0$$

$$\vec{E}_A = \vec{E}_P = \vec{E}_C = \vec{E} \\ \vec{H}_A = \vec{H}_P = \vec{H}_C = \vec{H}$$

Контур наконеч.



$$ABCD: \oint E d\ell = - \frac{d}{dt} \iint_B dS,$$

$$\iint_B dS = -\mu_0 \mu_0 H \cdot AB \cdot BM$$

$$\frac{d}{dt} \iint_B dS = \frac{d}{dt} (\mu_0 \mu_0 H \cdot AB \cdot BM) = -\mu_0 \mu_0 H \cdot AB \cdot \frac{d}{dt} (BM) = -\mu_0 \mu_0 H \cdot AB \cdot v$$

$$\oint E d\ell = E \cdot AB \Rightarrow E \cdot AB = \mu_0 \mu_0 H \cdot AB \cdot v \Rightarrow$$

$$\Rightarrow [E = \mu_0 \mu_0 H \cdot v] \quad (1)$$

~~$$A_1 B_1 C_1 D_1 : -E \cdot C_1 D_1 = -\mu_0 \mu_0 H \cdot M_1 C_1 \cdot (C_1 D_1)$$~~

$$-E \cdot C_1 D_1 = -\frac{d}{dt} (-\mu_0 \mu_0 H \cdot M_1 C_1 \cdot C_1 D_1) = \mu_0 \mu_0 H \cdot C_1 D_1 \cdot \frac{d}{dt} (M_1 C_1)$$

$$-E = \mu_0 \mu_0 H \cdot (-v_1) \Rightarrow [E = \mu_0 \mu_0 H \cdot v_1] \quad (2)$$

$$(1) + (2) \Rightarrow v = v_1$$

Таким образом, вектор не изменяется при распространении, и не он же является вектором ∇ . Откуда ∇ остается неподвижным при движ. в однородном магнитном поле.

$$KLFF: \oint H d\ell = \frac{d}{dt} \iint_D dS; \oint H d\ell = H \cdot FF; \iint_D dS = \epsilon_0 E \cdot FF \cdot FQ$$

$$\Rightarrow H \cdot FF = \frac{d}{dt} (\epsilon_0 E \cdot FF \cdot FQ) = \epsilon_0 E \cdot FF \cdot \frac{d}{dt} (FQ) \Rightarrow [H = \epsilon_0 E v] \quad (3)$$

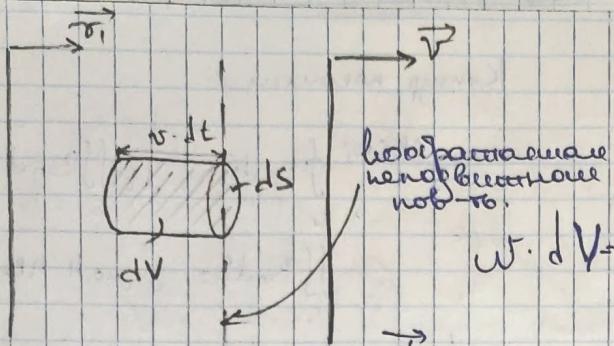
$$(3) \rightarrow (1): E = \mu_0 \epsilon_0 \epsilon_0 E v^2 \Rightarrow \epsilon_0 \mu_0 = \frac{1}{v^2} \Rightarrow [v = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}}] \quad (4)$$

Скорость света в вакууме равна скорости распространения электромагнитного поля.

$$(4) \rightarrow (3): H = \epsilon_0 E \cdot \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}} = [\mu_0 H = \sqrt{\epsilon_0 E}] \quad (5)$$

Перенос энергии структуры Хебнера

$$W_{\text{зп}} = \frac{\epsilon_0 E^2}{2}; W_M = \frac{\mu_0 H^2}{2}; \epsilon_0 E^2 = \mu_0 H^2 \Rightarrow N = \omega W_{\text{зп}} + W_M = \epsilon_0 E^2$$



Каждый элемент времени, пересекающий поверхность dS в момент времени t , даёт вспомогательную величину dV , содержащуюся в единице dV .

$$W \cdot dV = W \cdot ds \cdot v \cdot dt = \epsilon_0 E^2 v ds dt$$

\vec{S} - площадь норма магнитного поля \vec{B} \Rightarrow

$$\Rightarrow \vec{S} : dW = S_n \cdot ds \cdot dt \Rightarrow S_n \cdot ds \cdot dt = \epsilon_0 E^2 v ds dt \Rightarrow S_n = W \cdot v = \epsilon_0 E^2 \cdot \frac{1}{\frac{1}{W} \cdot \frac{1}{v}} = \epsilon_0 E^2 \cdot \frac{E}{\frac{1}{W} \cdot \frac{1}{v}} = \sqrt{\frac{W}{\mu_0}} H \cdot \frac{E}{\frac{1}{v}} = E \cdot H \Rightarrow$$

$$\Rightarrow S_n = E \cdot H$$

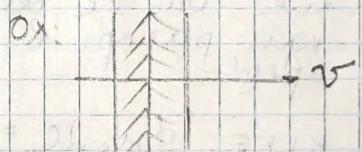
$$\vec{E} \perp \vec{H}$$

Векторное уравнение Ленгмюра $\vec{S} = [\vec{E}, \vec{H}]$

Несколько замечаний о векторе \vec{S} :
вектор \vec{S} - магнитная величина, обладающая свойством векторности, но не имеющая физического смысла в изолированной среде.

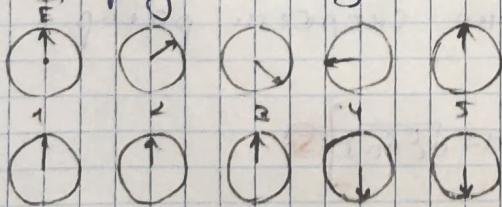
Т. к. система Хедеса не имеет зарядов, не имеет времени $E \perp H \Rightarrow$ Если вдоль оси x , расп. эта система со временем $E \parallel H$, то она не будущим образом пружиной, которая имеет свойства - новые виды новых явлений. Известно, что это неизвестно.

* Примечание.

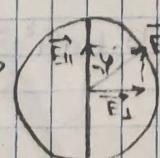
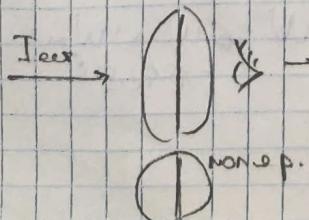


Если в природном случае, ориентируя вектор E по какой-то ясной, но неизвестной причине, то получим некоторую векторную величину.

Если в природном случае, но E находится только в одной плоскости, то получим некоторую некоторую векторную величину.



Закон Ньютона. Ориентация вектора E определяется направлением действия



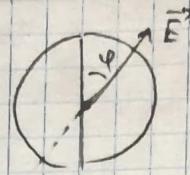
$$E'' = E \cos \varphi$$

$$|E''|^2 = E^2 \cdot \cos^2 \varphi$$

$$\langle I \rangle = \langle E^2 \cos^2 \varphi \rangle = E^2 \langle \cos^2 \varphi \rangle$$

$$\langle I \rangle = \frac{E^2}{2} = \frac{I_{ext}}{2}$$

$$I_{\text{non.}} \rightarrow I = I_{\text{non.}} \cdot \cos^2 \varphi$$



$$I_{\text{cor.}} \rightarrow I = \frac{1}{2} I_{\text{cor.}} \cos^2 \varphi$$



ЛЕКУЩАЯ 12

29.11.23

Распространение волны
вдоль оси B
однородной, изотропной,
непроводящей среды

$$\vec{E}(x, t) = E_0 \cos(\omega t - kx)$$

$$H(x, t) = H_0 \cos(\omega t - kx)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{rot} \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \operatorname{div} \vec{B} = 0 \\ \operatorname{rot} \vec{H} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \\ \operatorname{div} \vec{D} = 0 \end{array} \right.$$

$$\text{I: } \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_x & E_y & E_z \end{vmatrix} = \vec{i} \left(\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right) - \vec{j} \left(\frac{\partial E_z}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial z} \right) + \vec{k} \left(\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) =$$

$$= -\vec{i} \frac{\partial B_y}{\partial z} - \vec{j} \frac{\partial B_z}{\partial x} - \vec{k} \frac{\partial B_x}{\partial y}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} = - \frac{\partial B_x}{\partial t} \\ \dots \end{array} \right.$$

$$\frac{\partial E_z}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial z} = \frac{\partial B_y}{\partial t}$$

$$\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} = \frac{\partial B_z}{\partial t}$$

$$\frac{\partial D_x}{\partial x} + \frac{\partial D_y}{\partial y} + \frac{\partial D_z}{\partial z} = 0 \Rightarrow \frac{\partial D_x}{\partial x} = 0 \Rightarrow \frac{\partial E_x}{\partial x} = 0$$

$$\frac{\partial B_x}{\partial t} = 0$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial E_z}{\partial x} = \frac{\partial B_y}{\partial t} \\ \dots \end{array} \right. *$$

$$\frac{\partial E_y}{\partial x} = - \frac{\partial B_z}{\partial t}$$

$$\frac{\partial E_z}{\partial x} = 0$$

H_3 (*) и (*)

$$\frac{\partial E_y}{\partial x} = -\mu \mu_0 \frac{\partial H_z}{\partial E}$$

$$\Rightarrow E \perp H$$

$$\frac{\partial H_z}{\partial x} = -\epsilon \epsilon_0 \frac{\partial E_y}{\partial x}$$

$$E = f(1 - \frac{x}{L}) = f(L)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial E_y}{\partial t} = \frac{\partial E_y}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{\partial E_y}{\partial z} \\ \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} -\frac{1}{\mu} \frac{\partial E_y}{\partial z} = \mu \mu_0 \frac{\partial H_z}{\partial z} \\ \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial E_y}{\partial x} = \frac{\partial E_y}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{1}{\mu} \frac{\partial E_y}{\partial z} \\ \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} -\frac{1}{\mu} \frac{\partial H_z}{\partial z} = -\epsilon \epsilon_0 \frac{\partial E_y}{\partial z} \\ \Rightarrow (\text{у} \oplus) \\ \end{array} \right.$$

$$\frac{\partial H_z}{\partial t} = \frac{\partial H_z}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial t} = \frac{\partial H_z}{\partial z}$$

$$\frac{\partial H_z}{\partial x} = \frac{\partial H_z}{\partial z} \cdot \frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{1}{\mu} \frac{\partial H_z}{\partial z}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial E_y}{\partial H_z} = \frac{\mu \mu_0}{\epsilon \epsilon_0} \cdot \frac{\partial H_z}{\partial E_y} \Rightarrow (\epsilon \epsilon_0 (\partial E_y))^2 = \mu \mu_0 (\partial H_z)^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow |\epsilon \epsilon_0 \partial E_y| = \sqrt{\mu \mu_0 \partial H_z} \Rightarrow |\epsilon \epsilon_0 E_y| = \sqrt{\mu \mu_0 H_z} \Rightarrow |\epsilon \epsilon_0 E| = \sqrt{\mu \mu_0 H}$$

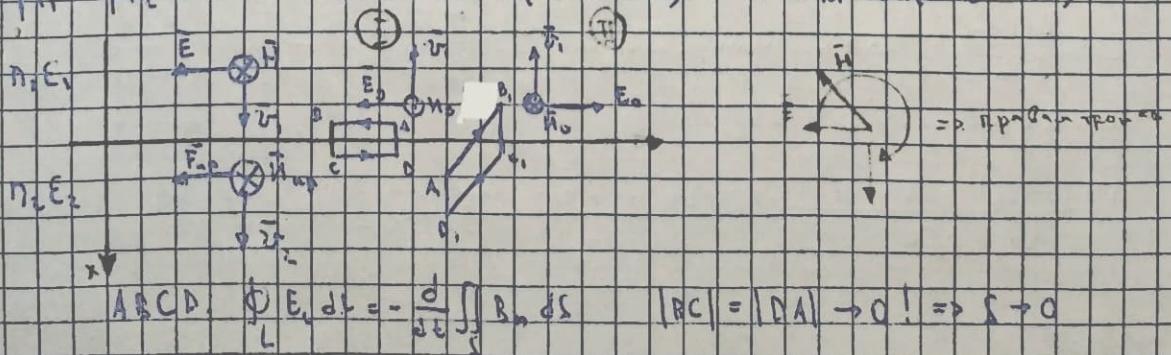
Равнение описывает зависимость яркости от времени векторов
в媒界 и времени. А горизонтальное - является (для звука)

Колебательный процесс + векторные. Это квадратичное уравнение
Равнение для звука. Яркость + интенсивность колебаний

Число промежуточных яркостей - интенсивности колебаний

Непрерывное излучение носков
магнитоакустической волны на
граничной поверхности двух сред
и его пропускание сквозь границу

$$M_1 = M_2 = 1 \quad E = E_m \cos(\omega t - kx) \quad n = n_m \cos(\omega t - kx)$$



$$\textcircled{11} \quad \left(\frac{\partial \vec{H}_x}{\partial z} - \frac{\partial \vec{H}_z}{\partial x} \right) = \left(\frac{\partial H_x}{\partial z} - \frac{\partial H_z}{\partial x} \right) + \sum \left(\frac{\partial H_x}{\partial x} - \frac{\partial H_z}{\partial z} \right) =$$

$\vec{H}_x \vec{H}_y \vec{H}_z$

$$= \frac{\partial B_x}{\partial z} + \frac{\partial B_z}{\partial x} + k \frac{\partial B_y}{\partial y}$$

$$\frac{\partial H_x}{\partial z} - \frac{\partial H_z}{\partial x} = \frac{\partial B_x}{\partial z}$$

$$- \frac{\partial H_z}{\partial x} + \frac{\partial H_x}{\partial z} = \frac{\partial B_z}{\partial x}$$

\Rightarrow

$$\frac{\partial H_x}{\partial x} - \frac{\partial H_z}{\partial z} = \frac{\partial B_x}{\partial x}$$

$$\frac{\partial B_x}{\partial x} + \frac{\partial B_z}{\partial z} + \frac{\partial B_y}{\partial y} = 0 \Rightarrow \frac{\partial B_x}{\partial x} = 0$$

$$\frac{\partial B_x}{\partial z} = 0$$



$$\Rightarrow - \frac{\partial H_z}{\partial x} = \frac{\partial B_z}{\partial z}$$

$$\frac{\partial H_z}{\partial x} = \frac{\partial B_z}{\partial z}$$

$$\frac{\partial B_z}{\partial x} = 0$$

$H_x \textcircled{*} \text{ u } \textcircled{**} :$

$$\frac{\partial H_x}{\partial z} = 0$$

$\Rightarrow H_x = 0 \Rightarrow \vec{H} \perp O_x$

$$\frac{\partial H_x}{\partial x} = 0$$

$\Rightarrow E_x = 0 \Rightarrow \vec{E} \perp O_x$

$$\frac{\partial E_x}{\partial z} = 0$$

$\Rightarrow \vec{H} \text{ min. Raum - normieren}$

$$E \cdot AB + E_0 \cdot AB - E_{up} \cdot CD = 0 \Rightarrow E + E_0 = E_{up} \quad (1)$$

$$A, B, C, D: \int_L H_0 dl = \frac{q}{\delta t} \int_S I_0 ds \quad |B, C| = |D, A| \rightarrow 0 \Rightarrow S=0$$

$$H \cdot A_1 \cdot S_1 - n_0 \cdot A_1 \cdot B_1 - H_{up} \cdot C_1 \cdot D_1 = 0 \Rightarrow H - H_0 = H_{up}. \quad (2)$$

$$\sqrt{E_0} \cdot E = \sqrt{\mu_0} \cdot H \quad \Delta E_0 \cdot E_0 = \sqrt{\mu_0} \cdot H_0 \quad \sqrt{E_0} \cdot E \cdot E_{up} = \sqrt{\mu_0} \cdot H_{up}$$

$$(1) \text{ и } (2) \Rightarrow \begin{cases} E + E_0 = E_{up} \\ \sqrt{\frac{E_0}{\mu_0}} (E - E_0) = \sqrt{\frac{E_0 E_0}{\mu_0}} E_{up} \end{cases} \quad \left| \begin{array}{l} n_1 = \sqrt{\epsilon_1} \\ n_2 = \sqrt{\epsilon_2} \end{array} \right. \Rightarrow E_{up} = \frac{2n_1 E}{n_1 + n_2} \quad (3)$$

$$E_0 = \frac{n_1 - n_2}{n_1 + n_2} E \quad (4)$$

из (3): при $n_1 > n_2$ $E_0 \uparrow \uparrow E$

из (4): при $n_1 > n_2$ $E_0 \uparrow \uparrow E$ (I)

при $n_1 < n_2$ $E_0 \downarrow \downarrow E$ (II)

$$E_0 \sim -E \Rightarrow E_m \cos(\omega t - kx) \sim -E_m \cos(\omega t - kx) = E_m \cos = \Rightarrow$$

$$\Rightarrow E_m \cos(\omega t - kx) \sim E_m \cos(\omega t - kx + \pi)$$

При отражении от антизеркальной грани излучение спадет вдвое
нормированное излучение спадет втройку. Вспомним из каких

$$S = EH = \sqrt{\frac{\epsilon_0}{\mu_0}} E^2 = \sqrt{\frac{\epsilon_0}{\mu_0}} E_m^2 \cos^2(\omega t - kx) \quad \text{Задача 10 из курса}$$

$$\langle S \rangle = \frac{1}{c} \sqrt{\frac{\epsilon_0}{\mu_0}} E_m^2 = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\epsilon_0}{\mu_0}} \cdot n E_m^2 \quad \text{Задача 11 из курса}$$

Учитываем боковую

Учитываем боковую - это падение, непропорциональное закону $\propto dt$ зеркального излучения

Учитываем боковую - это падение, непропорциональное закону $\propto dt$ зеркального излучения

$$\gamma = \langle S \rangle / \langle S \rangle_{\text{баз}} \quad ; \quad \text{т.е. } \gamma \downarrow \text{ - уменьшит зеркальную}$$

$$\gamma \sim n E_m^2$$

$$\beta = \frac{M_{\text{баз}}}{M_{\text{бок}}} \quad \text{- коэф. отражения} \quad \beta = \frac{(n_1 - n_2)^2}{(n_1 + n_2)^2} \cdot \frac{E^2 \cdot n_1}{E^2 \cdot n_1} = \left(\frac{n_1 - n_2}{n_1 + n_2} \right)^2$$

$$\gamma = \frac{M_{\text{бок}}}{M_{\text{баз}}} \quad \text{- коэф. пропускания} \quad \gamma = \frac{n_2 E^2}{n_1 E^2} = \frac{n_2}{n_1 \beta} = \frac{4 n_2^2 E^2}{(n_1 + n_2)^2} = \frac{4 n_1 n_2}{(n_1 + n_2)^2}$$

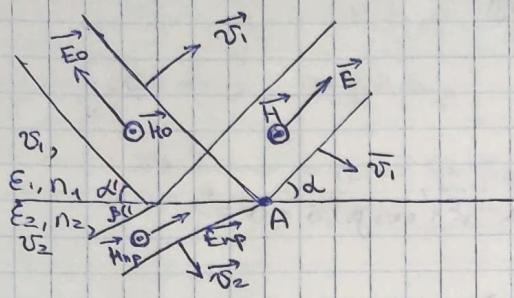
$$\text{Нормализация: } \beta + \gamma = 1$$

$$\frac{(n_1 - n_2)^2 + 4 n_1 n_2}{(n_1 + n_2)^2} = \frac{n_1^2 - 2 n_1 n_2 + n_2^2 + 4 n_1 n_2}{(n_1 + n_2)^2} = \frac{(n_1 + n_2)^2}{(n_1 + n_2)^2} = 1$$

ЛЕКЦИЯ № 13.

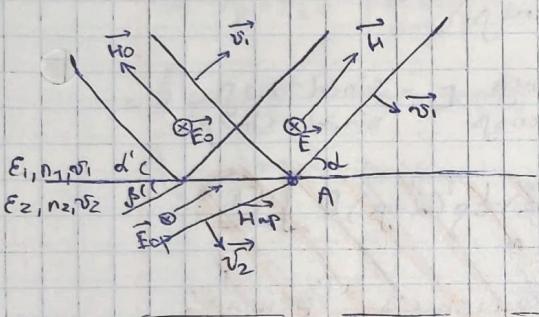
Решение Примера.

! Дан. Вопрос на экзамене!



р-волну Элекр. волна несет в себе падение.

S-волна



$$BC = U_1 t; AC = U_2 t \\ U_1 t = \frac{U_1 t}{\sin d'} \Rightarrow U_1 = \frac{U_1}{\sin d'}$$

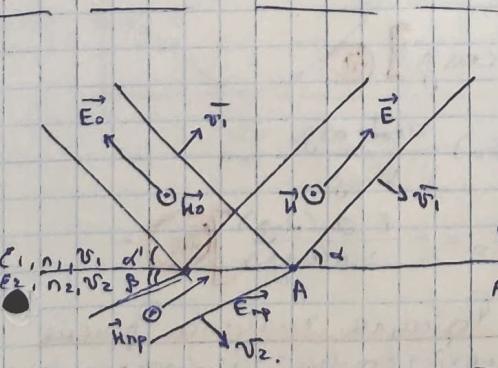
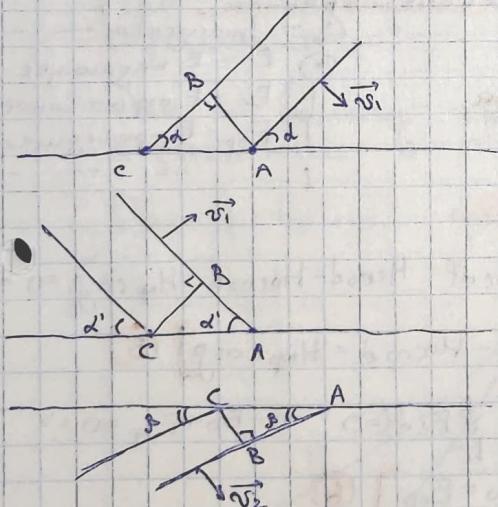
$$BC = U_1 t; AC = U_2 t \\ U_2 t = \frac{U_1 t}{\sin d'} \Rightarrow U_2 = \frac{U_1}{\sin d'}$$

$$BC = U_2 t; AC = U_{rp} t \Rightarrow U_{rp} = \frac{U_2}{\sin d}$$

$$U = U_0 = U_{rp} \Rightarrow \frac{U_1}{\sin d'} = \frac{U_2}{\sin d} \Rightarrow d = d'$$

$$\frac{U_1}{\sin d'} = \frac{U_2}{\sin d} \Rightarrow \left[\frac{\sin d}{\sin d'} = \frac{U_1}{U_2} = \sqrt{\frac{\epsilon_2}{\epsilon_1}} = \frac{D_2}{D_1} \right]$$

Закон пропорциональности сфер.



Решение Примера. Внебоингие р-волны.

$$ABCD: \oint E dl = 0 \quad (\text{T.K.S} \rightarrow 0)$$

$$E \cos \alpha - E \cos \beta - E_{rp} \cos \beta = 0$$

$$[E \cos \alpha - E \cos \beta = E_{rp} \cos \beta] \quad (1)$$

$$AIB, C, D: \oint H dl = 0 \quad H + H_0 - H_{rp} = 0 \Rightarrow [H + H_0 = H_{rp}] \quad (2)$$

$$E \sqrt{\epsilon_0 \mu_0} = H \sqrt{\mu_0 \epsilon_0} \Rightarrow \sqrt{\epsilon_1 \epsilon_0} E = \sqrt{\mu_0 H};$$

$$\sqrt{\epsilon_1 \epsilon_0} E_0 = \sqrt{\mu_0 H_0} \Rightarrow \sqrt{\epsilon_2 \epsilon_0} E_{rp} = \sqrt{\mu_0 H_{rp}}$$

$$\frac{\sqrt{\epsilon_1 \epsilon_0}}{\sqrt{\mu_0}} (E + E_0) = \frac{\sqrt{\epsilon_2 \epsilon_0}}{\sqrt{\mu_0}} E_{rp} = \sqrt{\epsilon_2} (E + E_0) = \sqrt{\epsilon_2} E_{rp} \quad (3)$$

$$\text{Ecosd} - \text{Eocosd} \cdot \text{Ecos} \beta = \frac{\sqrt{E_1}}{\sqrt{E_1} + \sqrt{E_1} E_0} E_{np} \Rightarrow 2\sqrt{E_1} \text{cosd} E = E_{np} ((E_2 \text{cosd} + \sqrt{E_1} \text{cos} \beta) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow E_{np} = \frac{2\sqrt{E_1} \text{cosd} \cdot E}{\sqrt{E_1} (\frac{\sqrt{E_2}}{\sqrt{E_1}} \text{cosd} + \text{cos} \beta)} = \frac{2\text{cosd} E}{\frac{\sinh}{\sinh \beta} \text{cosd} + \text{cos} \beta} = \frac{2\text{cosd} \sinh \beta E}{\sinh \cosd + \sinh \text{cos} \beta}$$

$$= \frac{4\text{cosd} \sinh \beta E}{\sin^2 d + \sin^2 \beta}, \quad \sin d \cdot \sinh \beta = 2 \sin \frac{d \pm \beta}{2} \cos \frac{d \mp \beta}{2}$$

$$[E_{np} = \frac{2 \sin \beta \text{cosd}}{\sin(d \pm \beta) \cos(d \mp \beta)} \cdot E] \quad (I)$$

$$(4) \left| \begin{array}{l} \cdot \sqrt{E_2} \\ \cdot \cos \beta \end{array} \right| \Rightarrow \text{Ecosd} \sqrt{E_2} - \text{Eocosd} \sqrt{E_2} - \sqrt{E_1} E \cos \beta - \sqrt{E_1} \cos \beta E_0 = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow E_0 (\text{cosd} \sqrt{E_2} + \sqrt{E_1} \cos \beta) = E (\text{cosd} \sqrt{E_2} - \sqrt{E_1} \cos \beta)$$

$$E_0 = \frac{\text{cosd} \sqrt{E_2} - \sqrt{E_1} \cos \beta}{\text{cosd} \sqrt{E_2} + \sqrt{E_1} \cos \beta} \cdot E = \frac{\sqrt{E_1} \cdot (\frac{\sqrt{E_2}}{\sqrt{E_1}} \text{cosd} - \cos \beta)}{\sqrt{E_1} \cdot (\frac{\sqrt{E_2}}{\sqrt{E_1}} \text{cosd} + \cos \beta)} \cdot E =$$

$$= \frac{(\sinh \cosd - \cos \beta)}{(\sinh \cosd + \cos \beta)} \quad E = \frac{\sinh \cosd - \sinh \beta \cos \beta}{\sinh \cosd + \sinh \beta \cos \beta} \quad E = \frac{\sin 2d - \sin 2 \beta}{\sin 2d + \sin^2 \beta} \quad E =$$

$$= \frac{\sin(d - \beta) \cos(d + \beta)}{\sin(d + \beta) \cos(d - \beta)} \quad E \Rightarrow [E_0 = \frac{\tan(d - \beta)}{\tan(d + \beta)} E] \quad (II)$$

Порядка, наименований Пренебр.

$$\Rightarrow [E_0 = \frac{\tan(d - \beta)}{\tan(d + \beta)} E] \quad (II) - \text{Порядка, наименований Пренебр.}$$

$$\text{if } d + \beta = \frac{\pi}{2} \Rightarrow E_0 = 0 - \text{исходное Принципа}$$

\downarrow — наименование
 \downarrow — Пренебр.
 \downarrow — исходное
 \downarrow — Принципа
 \downarrow — Принципа
 \downarrow — исходное
 \downarrow — Принципа

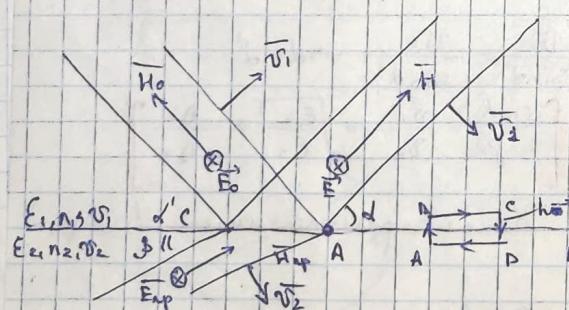
Порядка Принципа Решения при S. Bonnn.

$$ABCD: \oint H \cdot dL H \text{cosd} - H \text{cosd} - H \text{np} \cos \beta = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow H \text{cosd} - H \text{cosd} \beta = H \text{np} \cos \beta \quad (5)$$

$$A, B, C, D: \oint E \cdot dL = 0 \quad -E - E_0 + E_{np} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow [E + E_0 = E_{np}] \quad (6)$$



$$\sqrt{E_0} E = \int_{\text{loop}} H \rightarrow b \quad (5) \quad [E \text{cosd} - E \text{cosd} \beta = E_{np} \cdot \frac{\sin d}{\sin \beta} \cos \beta] \quad (7)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} (1) E + E_0 = E_{np} \\ (2) E \text{cosd} - E \text{cosd} \beta = E_{np} \cdot \frac{\sin d}{\sin \beta} \cos \beta \Rightarrow E \text{cosd} - E \text{cosd} \beta = (E + E_0) \frac{\sinh \cos \beta}{\sin \beta} \end{array} \right. \Rightarrow$$

$$\Rightarrow E (\cosd \sinh \beta - \sinh \cosd \beta) = E_0 (\cosd \sinh \beta + \sinh \cosd \beta) \Rightarrow [E_0 = -\frac{E \sin(d - \beta)}{\sin(d + \beta)}] \quad (III) -$$

Порядка, наименований Принципа.

$$F_{np} = E - \frac{E \sin(d - \beta)}{\sin(d + \beta)} = E \frac{(\sin(d - \beta) - \sin(d + \beta))}{\sin(d + \beta)} = E \frac{\sinh \cos \beta + \cosd \sinh \beta - \sinh \cos \beta - \cosd \sinh \beta}{\sin(d + \beta)} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow [E_{np} = \frac{2E \cosd \sinh \beta}{\sin(d + \beta)}] \quad (IV)$$

Анализ фокусных свойств.

A) В случае падения из оптических менее плотной среды в оптически более плотную среду

$$\frac{n_2}{n_1} = n > 1$$

$$n = \frac{I_o}{I} = \left| \frac{E_o}{E} \right|^2 \Rightarrow n_2 \text{ (II)} \Rightarrow p\text{-бумин } r_p = \left| \frac{\tan(d-\beta)}{\tan(d+\beta)} \right|^2, n_2 \text{ (III)} \Rightarrow r_s = \left| \frac{\sin(d+\beta)}{\sin(d-\beta)} \right|^2$$

$$0 < d < \frac{\pi}{2}; 0 < \beta < \beta_{up}.$$

$$\frac{\sin \frac{\pi}{2}}{\sin \beta_{up}} = n \Rightarrow \sin \beta_{up} = \frac{1}{n} \quad (\text{Пример: } \text{бескд} \rightarrow \text{стекло} \Rightarrow n = \frac{3}{2} \Rightarrow \sin \beta_{up} = \frac{2}{3} \Rightarrow \beta_{up} \approx 41^\circ)$$

$$\text{При } d \rightarrow 0 \Rightarrow \tan(d+\beta) \approx d + \beta \quad ; \quad \sin(d+\beta) \approx d + \beta \Rightarrow \\ \Rightarrow r_p = r_s = \left| \frac{d-\beta}{d+\beta} \right|^2 = \left| \frac{\frac{d}{\beta} - 1}{\frac{d}{\beta} + 1} \right|^2 = \left| \frac{n-1}{n+1} \right|^2 \quad (\text{и.л. } \frac{d}{\beta} \approx \frac{\sin d}{\sin \beta} = n)$$

$$(\text{Пример: } n \approx 1,004)$$

$$\text{При } d \rightarrow \frac{\pi}{2}, \beta \rightarrow \beta_{up}: \quad r_p = \left| \frac{\tan\left(\frac{\pi}{2} - \beta_{up}\right)}{\tan\left(\frac{\pi}{2} + \beta_{up}\right)} \right|^2 = \left| \frac{\cot \beta_{up}}{\tan \beta_{up}} \right|^2 = 1; \\ r_s = \left| \frac{\sin\left(\frac{\pi}{2} - \beta_{up}\right)}{\sin\left(\frac{\pi}{2} + \beta_{up}\right)} \right|^2 = \left| \frac{\cos \beta_{up}}{\cos \beta_{up}} \right|^2 = 1$$

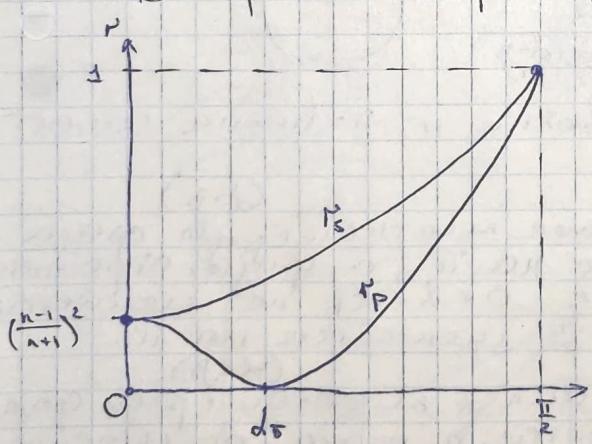
При скользящем падении обе бумин полностью отсутствуют.

Две s-бумин при любых углах падения недр.

Отражение в О не отражается.

Две p-бумин при $d+\beta = \frac{\pi}{2} \Rightarrow r_p = 0 \Rightarrow d\beta = \text{угол Брюстера}$

$$\frac{\sin d}{\sin \beta} = \frac{\sin(d\beta)}{\sin\left(\frac{\pi}{2} - d\beta\right)} = \frac{\sin d\beta}{\cos d\beta} = \\ = [\tan d\beta = n] \quad \text{ЗАКОН Брюстера.}$$



ЛЕКЦИЯ № 14

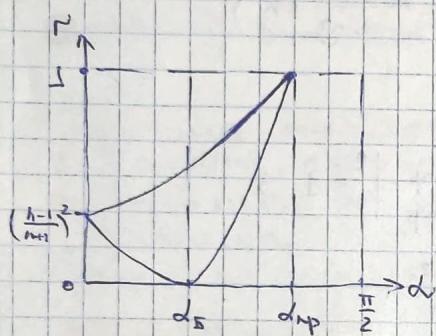
Падение в некомпенсированной волны из оптических более плотных сред в оптически менее плотные.

$$n_{12} = \frac{1}{n_{21}} = \frac{1}{n} < 1 \Rightarrow \frac{\sin \alpha}{\sin \beta} = \frac{1}{n} < 1 \Rightarrow \alpha < \beta \Rightarrow d = d_{rp} \rightarrow \beta = \frac{\pi}{2} \Rightarrow \sin d_{rp} = \frac{1}{n}$$

При $\alpha > d_{rp}$ → полное отражение.

$$\text{1) } \alpha \rightarrow 0 \quad n_p = n_s = \left(\frac{\frac{1}{n}-1}{\frac{1}{n}+1} \right)^2 = \left(\frac{n-1}{n+1} \right)^2 ; \quad \text{2) } \alpha \rightarrow d_{rp}; \quad \beta \rightarrow \frac{\pi}{2}$$

$$n_p = \left[\frac{\tan(d_{rp} - \frac{\pi}{2})}{\tan(d_{rp} + \frac{\pi}{2})} \right]^2 = 1 ; \quad n_s = \left[- \frac{\sin(d_{rp} - \frac{\pi}{2})}{\sin(d_{rp} + \frac{\pi}{2})} \right]^2 = 1 ; \quad \tan \frac{\pi}{2} = \frac{1}{n}$$



Изменение азимута волны при ~~встречном падении~~ на границе двух сред.

S-волна

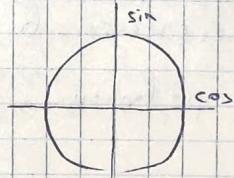
$$\frac{E_0}{E} = - \frac{\sin(d+\beta)}{\sin(d+\beta)}$$

$$\frac{E_{rp}}{E} = \frac{2 \sin \beta \cos \alpha}{\sin(\alpha+\beta)}$$

p-волна

$$\frac{E_0}{E} = \frac{\tan(d-\beta)}{\tan(d+\beta)}$$

$$\frac{E_{rp}}{E} = \frac{2 \sin \beta \cos \alpha}{\sin(\alpha+\beta) \cos(\alpha-\beta)}$$



Противоположные падающие S-волна и p-волна имеют одинаковую фазу.

При отражении от оптических более плотных сред вправо отраженная S-волна меняется на π , а фаза, отраженная p-волна при углах падения $0 < \alpha < d_{rp}$ не изменяется, а при углах падения $d_{rp} < \alpha < \frac{\pi}{2}$ меняется на π .

$(d > \beta)$

При отражении от оптических менее плотных сред вправо отраженная S-волна не изменяется, а фаза, отраженная p-волна, меняется при $0 < \alpha < d_{rp}$ и ее не изменяется при $d_{rp} < \alpha < \pi$.

$(d < \beta)$

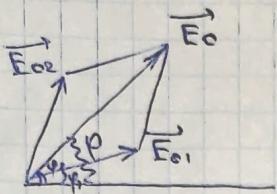
Интерференция слова: Разность?

Интерференция — суперпозиция волн в пр-ке, при которой происходит перераспределение энергии концентрации в результирующих областях пр-ка.

$$E = E_0 \cos [wt \pm (\frac{t}{k} \vec{r})]$$

$$E_1 = E_{01} \cos(\omega t + \varphi_1) \quad E_2 = E_{02} \cos(\omega t + \varphi_2)$$

$$\omega_1 = \omega_2 = \omega$$



$$E_0^2 = E_{01}^2 + E_{02}^2 + 2 E_{01} E_{02} \cos(\varphi_2 - \varphi_1)$$

$$E_{\min} = |E_{01} - E_{02}|, \text{ if } \cos(\varphi_2 - \varphi_1) = -1 \Rightarrow$$

$$\Delta\varphi = \varphi_2 - \varphi_1 = \pi, 3\pi, \dots = (2n+1)\pi, n=0,1,2,\dots$$

■

$$E_{\max} = |E_{01} + E_{02}|, \text{ if } \cos(\varphi_2 - \varphi_1) = 1 \Rightarrow$$

$$\Delta\varphi = 0, 2\pi, 4\pi, \dots = 2n\pi$$

$$\Delta\varphi = (\vec{k} \cdot \vec{r}_2) - (\vec{k} \cdot \vec{r}_1) = k(r_2 - r_1) = \frac{2\pi}{\lambda}(r_2 - r_1) = \frac{2\pi}{\lambda} \delta - \text{оптическое}$$

значение угла

if $\Delta\varphi = f(t)$

$$\langle \cos \Delta\varphi \rangle = 0$$

$$E_0^2 = E_{01}^2 + E_{02}^2$$

$$I = I_1 + I_2 -$$

- интерференция отсутствует

$$\min: \frac{2\pi}{\lambda} \delta_{\min} = (2n+1)\pi \Rightarrow \delta_{\min} = \frac{(2n+1)}{2} \lambda = (n + \frac{1}{2}) \lambda$$

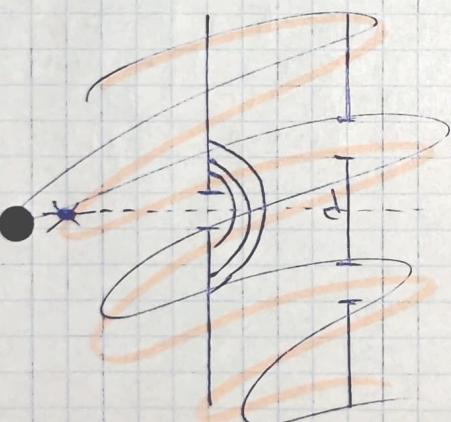
$$\max: \frac{2\pi}{\lambda} \delta_{\max} = 2\pi n \Rightarrow \delta_{\max} = n\lambda$$

Условия наблюдения интерференции:

1. Частоты синхронизированные должны быть одинаковы
2. Равноть фаз синхронизированных волн не зависит от времени

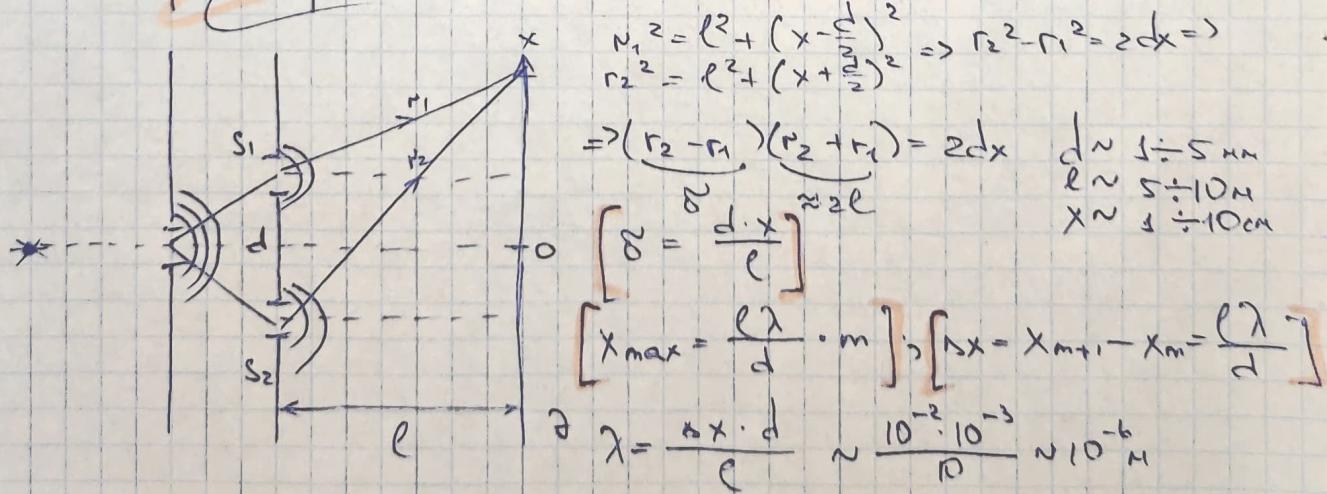
Если выполнены (1) и (2) условия, то волны - когерентные.

Опыт Юнга



Принцип Гюйгенса-Френеля.

Каждая точка волнового фронта является источником вторичных сферических когерентных волн. Определяющие этих волн есть следующие волновые фронты.



$$\begin{aligned} & \text{d} \approx 5 \text{ mm} \\ & l \approx 5 \text{ cm} \\ & x \approx 1 \text{ cm} \end{aligned}$$

$$\lambda \approx 2 \text{ cm}$$

$$m \approx 10$$

$$N \approx 10^6$$

$$I \approx 10^{-2} \text{ W/m}^2$$

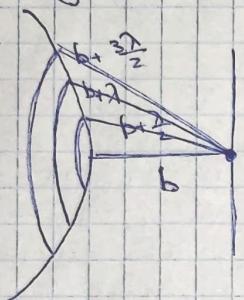
$$P \approx 10^{-6} \text{ W}$$

Дифракция света

Дифракция - отклонение от прямолинейного
распространения света, но есть отдачие
предметов и прохождение света в област
тени. Т.е.

Аналог

Метод зон Френеля



$A_1, A_2, A_3 \dots$ - амплитуды зон

$$A_m = \frac{A_{m-1} + A_{m+1}}{2}$$

$$A = A_1 - A_2 + A_3 - A_4 + \dots = \underbrace{\frac{A_1 + A_1}{2} - A_2}_{0} + \underbrace{\frac{A_3 + A_3}{2} - A_4}_{0} + \underbrace{\frac{A_5 + A_5}{2} - A_6}_{0} + \dots$$

- у.я. то.о., что
1) $\frac{\lambda}{2}$ в противофазе

$$\Rightarrow A_p = \frac{A_1}{2} \Rightarrow A_p^2 = \frac{A_1^2}{4} \Rightarrow I_{\text{рэзультиру}} \sim \underline{\underline{\frac{A_1^2}{4}}} \quad |$$

Супрац. Пренеле.

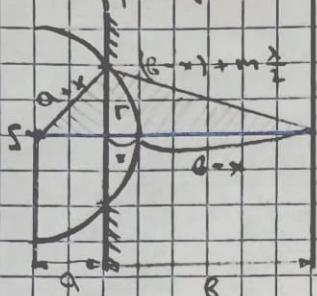


$$A_p = \frac{A_1}{2}; I_p = \frac{I_1}{4}$$

Однозначность закона не в т.ч. как
изменяется в насл. зоне Френеля,
а она очень сильно, и это можно
забыть о минимуме расп. света.

Лекция № 15 20.12.23

Дифракция Фраунгофера на круглом отверстии

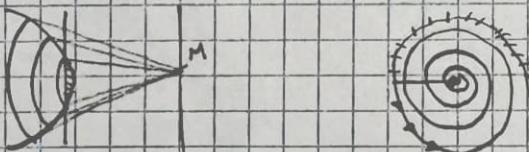


$$\begin{aligned}
 r^2 &= ((a-x) + m\frac{\lambda}{2})^2 + b^2 = (b-x)^2 + (b-x)m\lambda + \left(\frac{m\lambda}{2}\right)^2 - \\
 &- b^2 = b^2 - 2bx + x^2 + b m \lambda - x m \lambda + \left(\frac{m\lambda}{2}\right)^2 - b^2 = \\
 &\Rightarrow -2bx + B m \lambda - m \lambda x \approx B m \lambda + 2bx \\
 \Rightarrow r^2 &= (a+x)^2 - a^2 \approx 2ax \Rightarrow \\
 \Rightarrow 2ax &= B m \lambda + 2bx \Rightarrow x = \frac{B m \lambda}{2(a+b)} \Rightarrow r^2 = \frac{a B m \lambda}{a+b}
 \end{aligned}$$

Замечание:

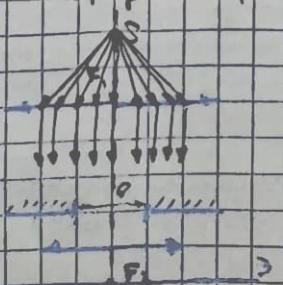
1) if $m = \text{int} \Rightarrow \min$, $m = \text{int} + 1 \Rightarrow \max$ 2) $a \rightarrow \infty \Rightarrow \text{т.е.} \dots \Rightarrow r^2 = B \lambda m$ Если B уменьшить $\Rightarrow m$ убывает при $m \approx 8-10$ - это переходная в геометрическую областьВ увеличивается $\Rightarrow m \downarrow$ if $m \ll 1$ - дифракция Фраунгофера

Патно Пуассона



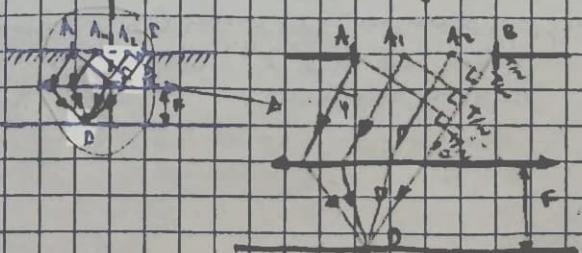
Дифракция Фраунгофера

Д. Фраунгофера называется, когда в отверстиях удаляются части волноводных фронтов \Leftrightarrow зон Фраунгофера. Это возможны получать 2-ий способами: 1) удалить экраны на очень большие расстояния, 2) в отверстиях поместить собирающие линзы, \rightarrow в её фокусной плоскости - дифрак. Тогда на экране изображётся обратный плюс \parallel линз, промежуточные между отверстиями.



Все точки на единой сфере

После АС дифракционный рисунок \Rightarrow не удаляется, но для АС \Rightarrow более близко расположены

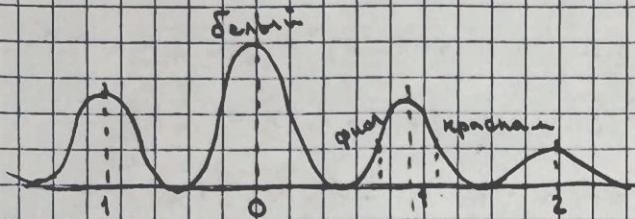


$$B \sin \psi = (2n+1) \frac{\lambda}{2}, \text{ где } n = 1, 2, \dots - \max$$

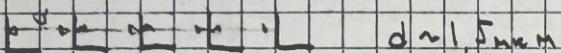
$$B \sin \psi = n\lambda, \text{ где } n = 1, 2, \dots - \min$$

$n=0$ - центральный максимум

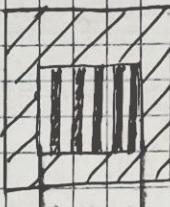
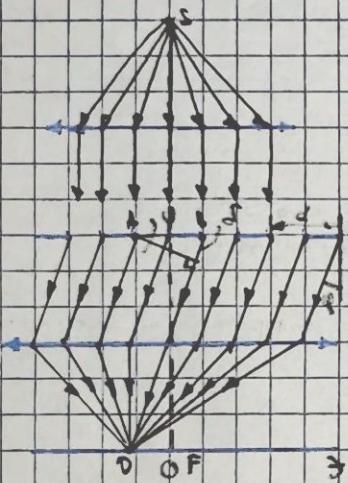
Все колебания приходят в одинаковом направлении



Дифракционная решётка



$$d \approx 1,5 \text{ нм}$$



$$\delta = d \sin \psi$$

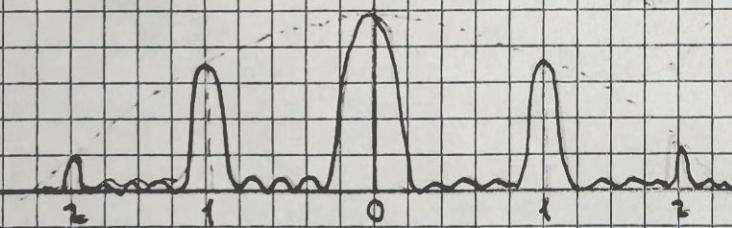
$$I_{\min}: B \sin \psi_1 = \lambda \Rightarrow \left(\begin{array}{l} \text{if } x \approx 0,6 \text{ мкм} \\ B \approx 0,7 \text{ мкм} \end{array} \right) \Rightarrow \psi_1 \approx 70^\circ \div 80^\circ$$

$$\text{T.A u T.B} - \text{if } \delta = m\lambda \Rightarrow d \sin \psi = m\lambda \Rightarrow \psi \approx 20^\circ$$

absolute min:

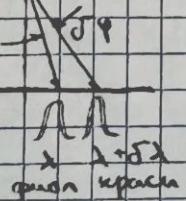
$$L = Nd - \text{ширина решётки}, N - \text{число щелих} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \min: L \sin \psi = n\lambda \Rightarrow d \sin \psi = \frac{n}{N} \lambda, n = 1, 2, \dots, N-1, N+1, \dots, 2N-1, 2N+1, \dots$$



Характер дифракционной решётки:

1. $D = \frac{\delta \varphi}{\delta \lambda}$ - угловая дисперсия - угловые расстояния между 2nd симметрическими максимумами, отнесённые по длине волны на 1.



$$d \sin \psi = m \delta \varphi$$

$$\delta(\sin \psi) = \delta(m \lambda)$$

$$d \cos \psi \delta \varphi = m \delta \lambda$$

$$D = \frac{\delta \varphi}{\delta \lambda} = \frac{m}{d \cos \psi}$$

- Для уменьшения $\delta \varphi$ можно

либо увеличить ширину

либо уменьшить ширину дифр. реш.

2. $R = \frac{\lambda}{\delta \lambda}$ - разрешающая способность - наименьшее $\Delta \lambda$, при котором можно различить 2nd спектральные линии

$$\max \lambda + \delta \lambda : d \sin \psi = m(\lambda + \delta \lambda)$$

$$\min \lambda : d \sin \psi = (m + \frac{1}{N}) \lambda$$

$$m(\lambda + \delta \lambda) = (m + \frac{1}{N}) \lambda$$

$$R = \frac{\lambda}{\delta \lambda} = mN$$

Чем больше длина волны, тем меньше разрешающая способность

Любое значение разрешающей способности можно достичь если

увеличить ширину щели (T)