## Mathematik IV f. Elektrotechnik Mathematik III f. Informatik 7. Übungsblatt



Fachbereich Mathematik Prof. Dr. Martin Kiehl Davorin Lešnik, Ph.D. Dipl.-Math. Sebastian Pfaff SoSe 2012 30. Mai 2012

Zum Bearbeiten dieses Aufgabenblattes benötigen Sie den Inhalt von Kapitel 4 im Skript.

## Gruppenübung

Aufgabe G1 (Cholesky Verfahren)

Bestimmen Sie die Choleskyzerlegung der Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -2 \\ -1 & -2 & 3 \end{pmatrix}.$$

Lösen Sie unter Verwendung des Ergebnisses das Gleichungssystem Ax = b für  $b = (0, -1, 4)^T$ .

**Aufgabe G2** (Gauß-Algorithmus und Rundungsfehler)

Berechnen Sie zunächst die exakte Lösung des Gleichungssystems

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{200} & 1\\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1\\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2}\\ 1 \end{pmatrix}.$$

Dieses Gleichungssystem kann man mit Hilfe des Gauß-Algorithmus lösen, indem man das Gauß- Eliminationsverfahren auf die Matrix und die rechte Seite anwendet und dann das gestaffelte System Rx = c löst. Lösen Sie das System nun mit Hilfe des Gaußalgorithmus

- (a) ohne Pivotsuche,
- (b) mit Spaltenpivotsuche.

Rechnen Sie dabei mit 2 signifikanten Dezimalstellen (d.h. <u>nach jedem Schritt</u> auf 2 Stellen runden). Beurteilen Sie die Qualität der Lösungen.

Aufgabe G3 (Störung der Matrix)

Gegeben seien

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$
,  $\Delta A = \begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  und  $b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ 

mit  $\alpha \in \mathbb{R}$ .

Betrachten Sie das Gleichungssystem Ax = b und das gestörte Gleichungssystem  $(A + \Delta A)\tilde{x} = b$ .

- (a) Geben Sie eine obere Schranke für den relativen Fehler in Abhängigkeit von  $\alpha$  bezüglich der Spaltenund der Zeilensummennorm an.
- (b) Für welche  $\alpha$  garantieren die Schranken einen relativen Fehler von höchstens  $\frac{1}{2}$ ?
- (c) Berechen Sie den exakten relativen Fehler für die maximalen Werte von  $\alpha$  aus Teil (a)

## Hausübung

Aufgabe H1 (Gauß-Algorithmus und Rundungsfehler)

Berechnen Sie die exakte Lösung des Gleichungssystems

$$\begin{pmatrix} 1 & 200 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 100 \\ 1 \end{pmatrix}. \tag{1}$$

Lösen Sie dieses Gleichungssystem dann mit Hilfe des Gauß-Algorithmus

- (a) ohne Pivotsuche,
- (b) mit Spaltenpivotsuche,
- (c) mit vollständiger Pivotsuche.

Rechnen Sie dabei mit 2 signifikanten Dezimalstellen (d.h. nach jedem Schritt auf 2 Stellen runden). Beurteilen Sie die Qualität der Lösungen.

Aufgabe H2 (Pivotsuche)

Gegeben seien die Matrizen

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & 4 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 5 & 2 \\ -100 & 10 & 1 & 1000 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad C = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 42 \end{pmatrix}.$$

Bei welchen dieser Matrizen kann auf die Pivotsuche verzichtet werden?

**Aufgabe H3** (Programmieraufgabe: Cholesky-Zerlegung)

(a) Implementieren Sie ein Programm, das für eine symmetrische  $n \times n$ -Matrix A die Cholesky-Zerlegung durchführt und die untere Dreiecksmatrix L ausgibt. Das Programm soll an geeigneter Stelle überprüfen, ob die Matrix positiv definit ist und gegebenenfalls eine Fehlermeldung ausgeben. Testen Sie Ihr Programm an den Matrizen

$$A_1 = \left(\begin{array}{rrr} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & -2 \\ -1 & -2 & 3 \end{array}\right), \qquad A_2 = \left(\begin{array}{rrr} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{array}\right)$$

(b) Implementieren Sie nun ein Programm, das ein lineares Gleichungssystem Ax = b unter Verwendung der Cholesky-Zerlegung von A löst.

Testen Sie Ihr Programm am Gleichungssystem  $A_1x = b$  mit  $b = (0, -1, 4)^T$ . (vgl. Aufgabe G1)