TECHNISCHE UNIVERSITÄT DARMSTADT FACHGEBIET THEORETISCHE INFORMATIK

Prof. Johannes Buchmann Nabil Alkeilani Alkadri Nina Bindel Patrick Struck

# Algorithmen und Datenstrukturen

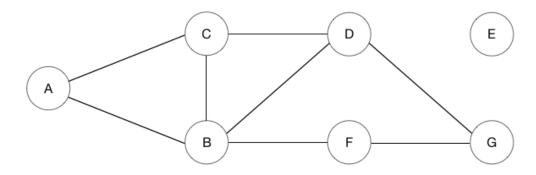


SoSe 2018

**8. Lösungsblatt** — 04.06.2018 v1.0

### P1 Breitensuche

Führen Sie auf dem folgenden Graphen mit ungewichteten Kanten eine Breitensuche aus. Tragen Sie hierfür die Werte von d[v],  $\pi[v]$  (für alle Knoten v), Q und u für jeden Iterationsschritt in die folgende Tabelle ein. Benutzen Sie A als Startknoten und gehen Sie davon aus, dass die Adjazenzlisten alphabetisch sortiert sind.



d[A]	d[B]	d[C]	d[D]	d[E]	d[F]	d[G]	$\pi[A]$	$\pi[B]$	π[C]	$\pi[D]$	$\pi[E]$	$\pi[F]$	$\pi[G]$	Q	u
0	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	nil	nil	nil	nil	nil	nil	nil	{A}	-

# Lösung.

d[A]	d[B]	d[C]	d[D]	d[E]	d[F]	d[G]	π[A]	π[B]	π[C]	$\pi[D]$	π[E]	π[F]	π[G]	Q	u
0	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	nil	nil	nil	nil	nil	nil	nil	{A}	-
0	1	1	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	nil	A	A	nil	nil	nil	nil	{B, C}	A
0	1	1	2	$\infty$	2	$\infty$	nil	A	A	В	nil	В	nil	{C, D, F}	В
0	1	1	2	$\infty$	2	$\infty$	nil	A	A	В	nil	В	nil	{D, F}	С
0	1	1	2	$\infty$	2	3	nil	A	A	В	nil	В	D	{F, G}	D
0	1	1	2	$\infty$	2	3	nil	A	A	В	nil	В	D	{G}	F
0	1	1	2	$\infty$	2	3	nil	A	Α	В	nil	В	D	Ø	G

### P2 Breitensuchbaum

(a) Erstellen Sie von dem Graphen G = (V, E) aus P1 den Vorgängerbaum, der aus der Breitensuche resultiert.

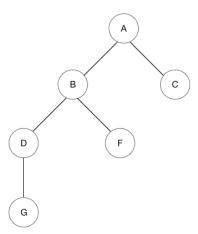
**Hinweis:** Es gilt  $G_{\pi} = (V_{\pi}, E_{\pi})$  mit  $V_{\pi} = \{v \in V : v \cdot \pi \neq nil\} \cup \{s\}$  und  $E_{\pi} = \{(v \cdot \pi, v) : v \in V_{\pi} - \{s\}\}.$ 

(b) Der Vorgängerbaum entspricht einem Breitensuchbaum, da  $V_{\pi}$  alle erreichbaren Knoten von s enthält und für jeden Knoten  $v \in V_{\pi}$  der eindeutige Pfad von s nach v in  $G_{\pi}$  dem kürzesten Pfad von s nach v in G entspricht.

Gilt dies auch für Vorgängerbäume in gewichteten Graphen, falls die Adjazenzlisten nach Kantenlänge sortiert sind? Beweisen oder widerlegen Sie.

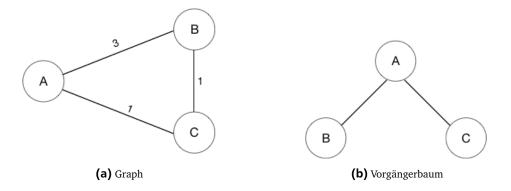
# Lösung.

(a)



(b) Bei Graphen mit gewichteten Kanten gilt dies nicht, da bei der Breitensuche zunächst alle Nachbarn eines Knoten besucht werden, auch wenn ein Pfad über mehrere Knoten zu einem direkten Nachbarn evtl. kürzer ist.

**Gegenbeispiel**: Wenn man von folgendem Graphen eine Breitensuche von *A* aus durchführt, ist der Vorgänger von *B* im Baum *A*, obwohl der Pfad von *A* nach *B* über *C* im Graphen kürzer wäre.



### P3 Breitensuche - Zyklen

Schreiben Sie einen Algorithmus in Pseudocode, der für einen **ungerichteten** Graphen ausgibt, ob dieser zyklisch (true) oder azyklisch (false) ist. Orientieren Sie sich an dem BFS Algorithmus aus der Vorlesung. Sie dürfen davon ausgehen, dass von jedem Knoten alle Knoten über einen Pfad erreichbar sind.

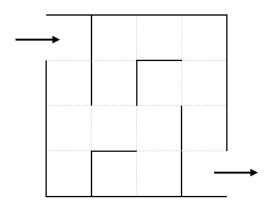
## Lösung.

# Algorithm 1 Pseudocode zur Erkennung von Zyklen in ungerichteten Graphen

```
1: procedure BFS-CYCLE(G, s)
                                                                                                                                  ▶ s ist beliebig
         for each vertex u \in V[G] - \{s\} do
 3:
             color[u] \leftarrow WHITE
 4:
             \pi[u] \leftarrow \text{NIL}
         end for
 5:
        color[s] \leftarrow GRAY
 6:
 7:
         \pi[s] \leftarrow \text{NIL}
 8:
         Q \leftarrow \emptyset
 9:
         ENQUEUE(Q, s)
         while Q \neq \emptyset do
10:
             u \leftarrow \text{DEQUEUE}(Q)
11:
             for each v \in Adi[u] do
12:
                 if color[v] \neq WHITE and \pi[u] \neq v then
                                                                                         > zweite Bed. notwendig, da Graph ungerichtet
13:
                     return true
14:
                 end if
                 color[v] \leftarrow GRAY
16:
                 \pi[v] \leftarrow u
17:
                 ENQUEUE(Q, v)
18:
19:
             end for
             color[u] \leftarrow BLACK
20:
         end while
21:
         return false
22:
23: end procedure
```

# **H1 Labyrinth**

Gegeben sei folgendes Labyrinth. Finden Sie mithilfe von Breitensuche den kürzesten Weg vom Start zum Ziel. Es genügt, wenn Sie als Lösung den Graphen und den Breitensuchbaum angeben.



**Lösung.** Um den kürzesten Weg im Labyrinth zu finden, wird zunächst ein Graph erstellt, wobei jedes Feld einem Knoten und jeder Durchgang einer Kante entspricht (Abbildung 1(a)). Dann wird Breitensuche mit dem Startknoten 1 ausgeführt bis der Knoten 16 gefunden wurde (Abbildung 1(b)).

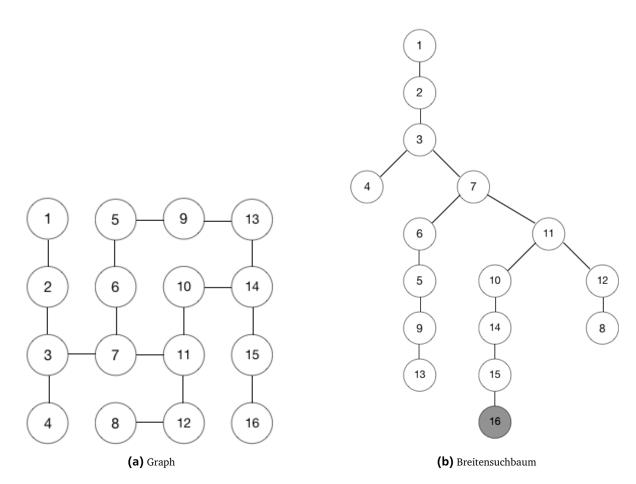


Abbildung 1: Lösung H1

4

### **H2 Durchmesser**

Wir definieren den Durchmesser eines Baumes als den maximalen Abstand zwischen zwei Knoten, wobei der Abstand als kürzester Pfad definiert ist. Beschreiben Sie einen Algorithmus, der den Durchmesser eines Baumes zurückgibt und geben Sie die Komplexität des Algorithmus an.

Hinweis: Es gibt einen Algorithmus, der die selbe Komplexität wie Breitensuche hat.

**Lösung.** Sei der gegebene Baum T = (V, E) mit Wurzel r. Zunächst wird BFS(T, r) aufgerufen (es kann hier auch jeder andere Knoten als Startknoten verwendet werden). Sei v der letzte Knoten, der bei diesem Aufruf besucht wurde, dann wird anschließend BFS(T, v) durchgeführt. Der Durchmesser ist nun d[w], wobei w der zuletzt besuchte Knoten von der zweiten Breitensuche ist. Da in dem Algorithmus (neben Anweisungen mit konstanter Laufzeit) lediglich zweimal Breitensuche aufgerufen wird, hat dieser die selbe Komplexität wie BFS.