Multirate systemen hebben verschillende bemonsteringsfrequenties in het digitale deel.

Toepassingen zijn:

- sample rate conversie tussen diverse delen van audio systemen
- digitale anti-aliasing (bijv. CD spelers)
- subband codering van spraak en audio
- subband adaptieve filters

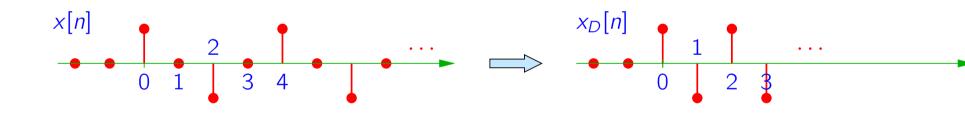


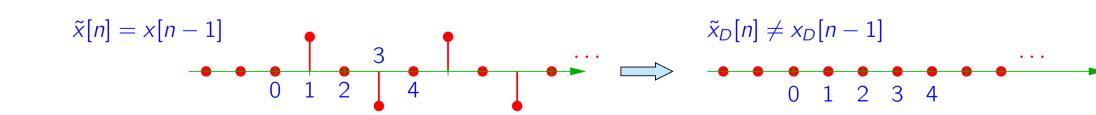
Downsampling met een geheel getal (decimatie)

$$T'_{s} = MT_{s}$$
 $\Rightarrow x_{D}[n] = x_{a}(nT'_{s}) = x_{a}(nMT_{s}) = x[nM]$

$$x[n] \longrightarrow x_{D}[n] = x[Mn]$$

Decimatie is een *tijdvarierend* lineair systeem:



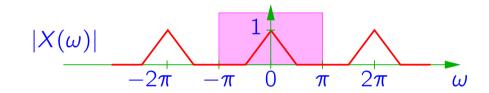


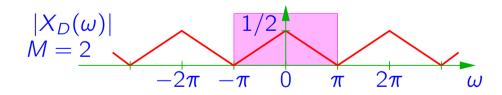
Decimatie

Eigenschap:

$$X_D(z) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X(z^{1/M} e^{-j2\pi k/M}), \qquad X_D(\omega) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X(\frac{\omega - 2\pi k}{M})$$

Het spectrum van $X_D(\omega)$ bestaat uit verschoven, uitgerekte versies van het spectrum van $X(\omega)$. Hierdoor kan aliasing optreden.





$$|X_D(\omega)|$$

$$M = 3$$

$$-2\pi - \pi = 0 \quad \pi = 2\pi \quad \omega$$

Bewijs decimatie-eigenschap: Stel

$$p[\ell] = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} e^{j2\pi k\ell/M} = \begin{cases} 1, & \ell = 0, \pm M, \pm 2M, \cdots \\ 0, & \text{elders} \end{cases}$$

Dan

$$X_{D}(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_{D}[n]z^{-n}$$

$$= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[nM]z^{-nM/M}$$

$$= \sum_{\ell=-\infty}^{\infty} p[\ell] x[\ell] z^{-\ell/M}$$

$$= \sum_{\ell=-\infty}^{\infty} \left\{ \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} e^{j2\pi k\ell/M} \right\} x[\ell] z^{-\ell/M}$$

$$= \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} \sum_{\ell=-\infty}^{\infty} x[\ell] (z^{1/M} e^{-j2\pi k/M})^{-\ell}$$

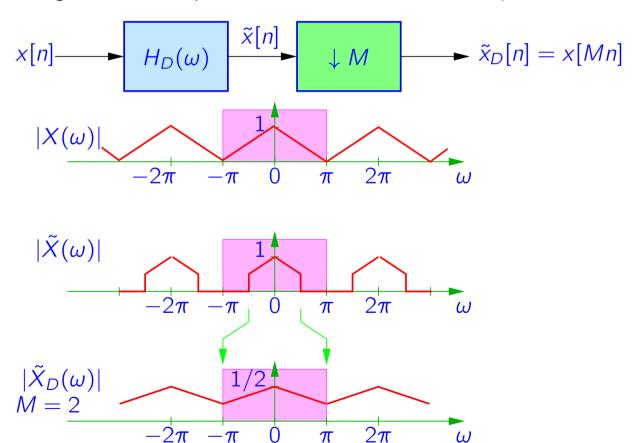
$$= \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X(z^{1/M} e^{-j2\pi k/M})$$

Decimatie

Geen aliasing als $X(\omega) = 0$ voor $\pi/M \le \omega \le \pi$.

In dat geval is $X_D(\omega) = \frac{1}{M} X(\frac{\omega}{M}), (-\pi \le \omega \le \pi).$

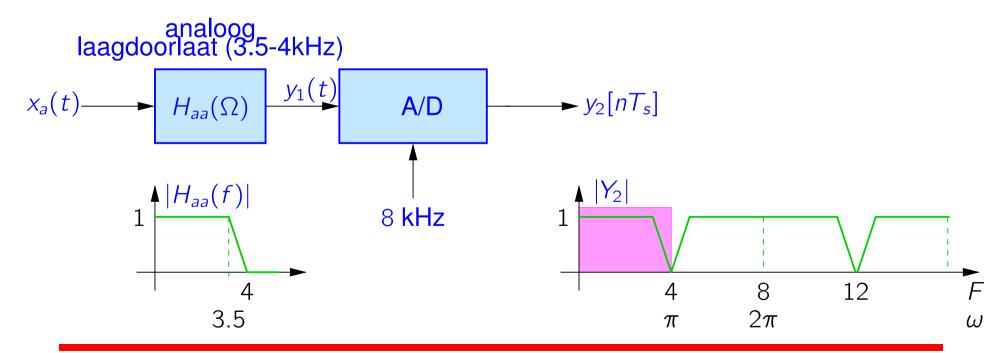
Om aliasing te voorkomen wordt daarom vaak eerst een anti-aliasing filter toegepast ("decimatiefilter", laagdoorlaatfilter), idealiter met bandbreedte π/M .

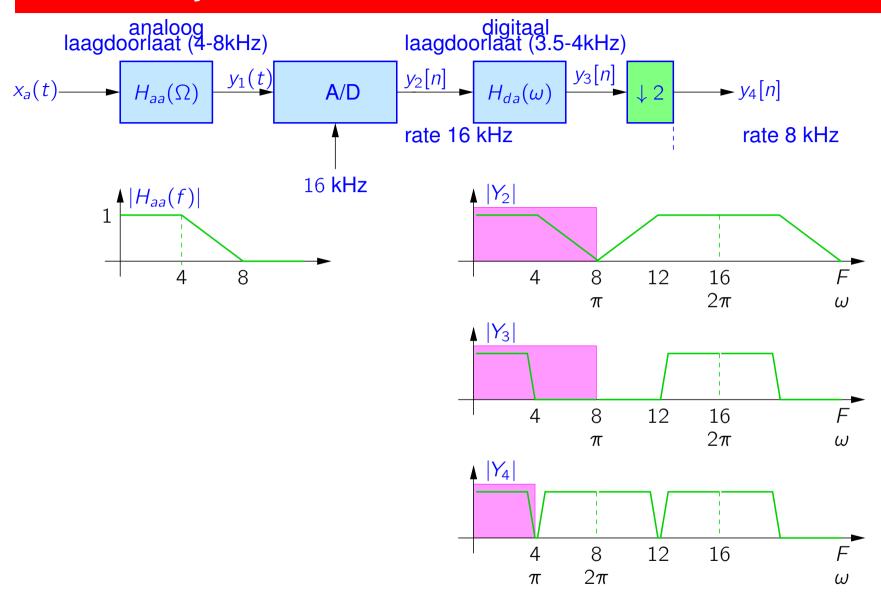


Toepassing decimatie op audio

Stel een analoog audiosignaal waarbij enkel de frequenties onder 3.5 kHz van belang zijn. We willen dit samplen met een rate van $F_s = 1/T_s = 8$ kHz.

Om aliasing te vermijden moeten eerst alle frequenties boven $F_s/2 = 4$ kHz weggefilterd worden. Hiervoor is een analoog laagdoorlaatfilter nodig met een transitieband van 3.5 kHz tot 4 kHz: waarschijnlijk lastig te maken.





Het tijdscontinue filter kan nu veel simpeler worden, de complexiteit is verschoven

Upsampling met een geheel getal

Omhoogsamplen met een geheel getal L betekent L-1 nullen tussenvoegen:

$$x_{E}[n] = \begin{cases} x[k], & n = kL \\ 0, & \text{elders} \end{cases} \xrightarrow{x[n]} \xrightarrow{x_{E}[n]} \xrightarrow{x_{E}[n$$

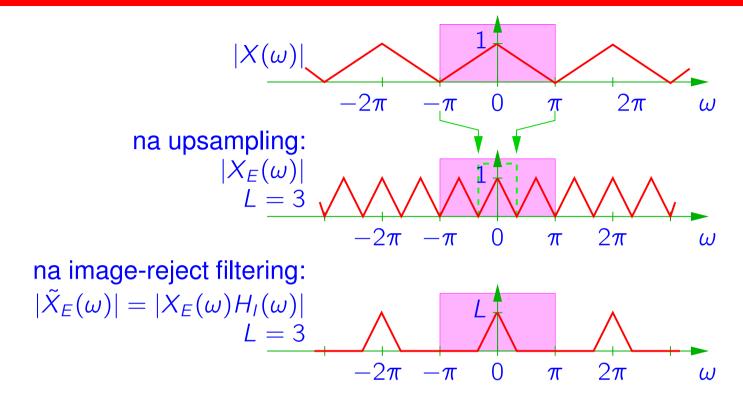
De datarate van $X_E[n]$ gaat hierdoor met een factor L omhoog. Dit heet ook wel expansie. Er is geen informatieverlies.

$$x[n] \longrightarrow \qquad \uparrow L \qquad \longrightarrow x_E[n] = x[n/L]$$

$$rate = 1/T_s \qquad \qquad rate = L/T_s$$

$$X_E(z) = X(z^L), \qquad X_E(\omega) = X(\omega L)$$

Het spectrum wordt dus een factor L "inelkaargedrukt", en er komen L-1 kopieen van het spectrum in het fundamentele interval.



We kunnen de L-1 kopieen verwijderen door een ideaal laagdoorlaatfilter (interpolatiefilter of image-rejectfilter)

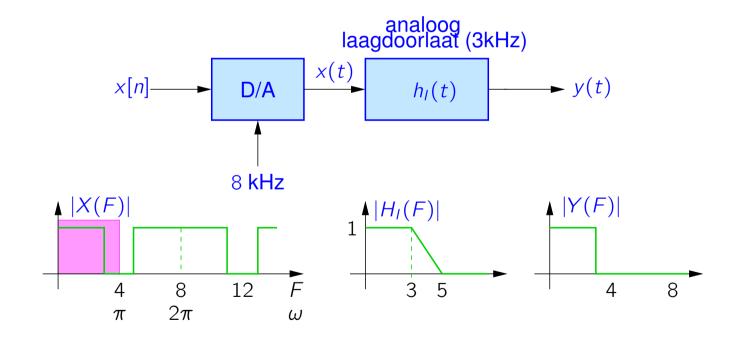
$$H_{I}(\omega) = \begin{cases} L, & |\omega| < \pi/L \\ 0, & \pi/L < |\omega| < \pi \end{cases} \Leftrightarrow h_{I}[n] = \operatorname{sinc}(\frac{n}{L})$$

Het gecombineerde systeem komt overeen met samplen met een rate L/T_s

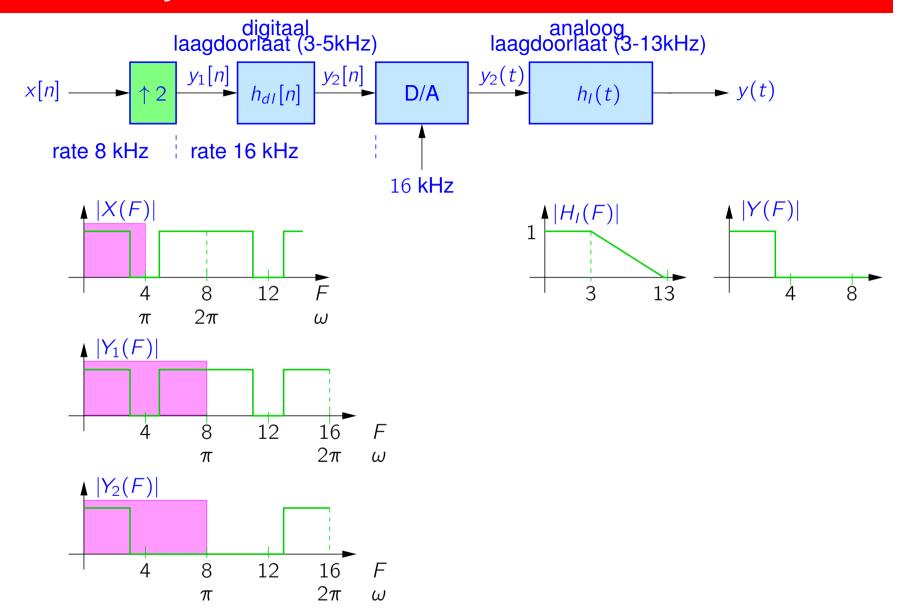
Toepassing interpolator op audio

Stel een digitaal audiosignaal x[n] dat weer tijdscontinue gemaakt moet worden (D/A). De hoogste frequentie is 3 kHz, de sample rate 8 kHz.

Na D/A omzetting is een analoog interpolatiefilter nodig (image rejection filter) met een transitieband van 3 tot 5 kHz.



In plaats hiervan kunnen we eerst upsamplen met een factor 2, en daarna de D/A



Het analoge filter kan nu veel eenvoudiger gemaakt worden.

Soortgelijke toepassing: oversampling bij CD speler (tentamen jan.06)

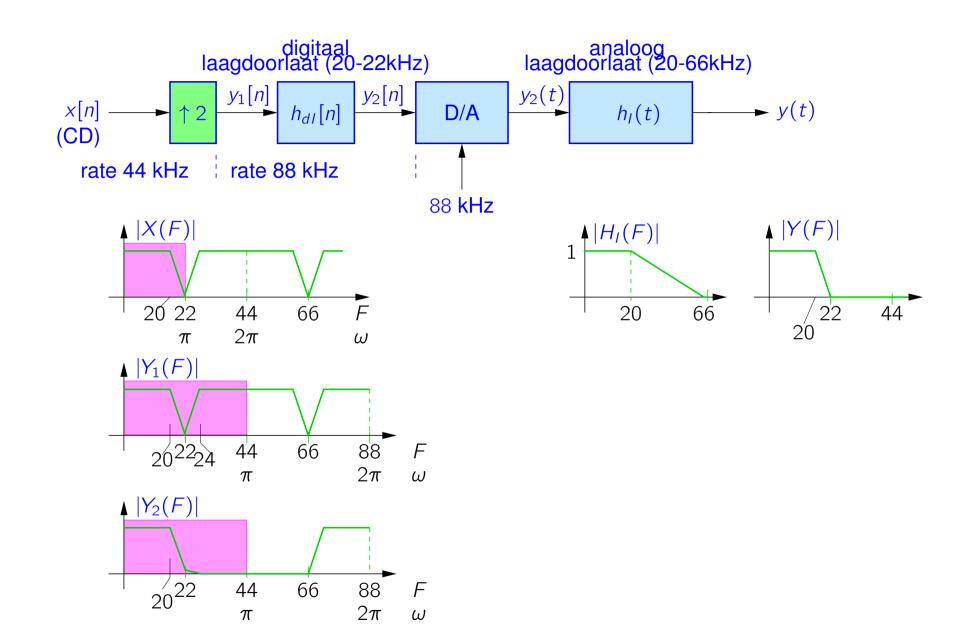
Een CD bevat digitale audiosamples met een sample rate van 44 kHz. De hoogst hoorbare frequentie in een audiosignaal is bij mensen ongeveer 20 kHz.

Op een CD-speler staat de mededeling "2 times oversampling". Wat wordt hier precies mee bedoeld?

Antw.: Het gaat hier om D/A omzetting. De gegevensstroom van de CD (de samples) wordt uitgebreid met nullen (een nul tussen iedere twee samples) zodat de datarate hierna twee keer zo hoog is.

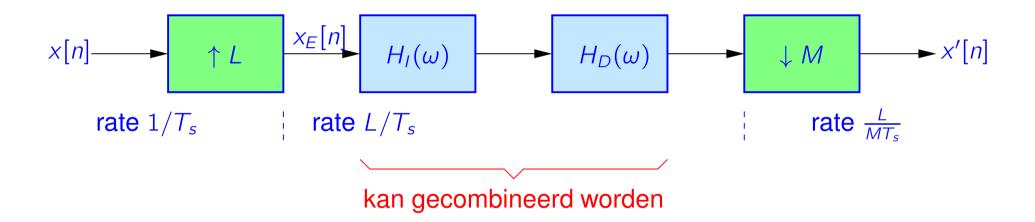
Hierdoor wordt het analoge interpolatiefilter eenvoudiger.

■ Teken het blokschema van de reconstructie, en van ieder signaal het frequentiediagram.



Samplerate conversie met een rationale factor

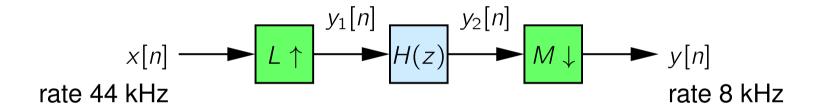
We kunnen de twee systemen combineren en daardoor de samplerate met een rationale factor L/M vergroten: eerst upsamplen met L, dan downsamplen met M. (Door deze volgorde wordt onnodig informatieverlies voorkomen)



De twee laagdoorlaatfilters kunnen gecombineerd worden tot een die afkapt op de laagste frequentie: $\omega_c = \min(\pi/M, \pi/L)$.

Toepassing sample-rate conversie (tentamen juni'05)

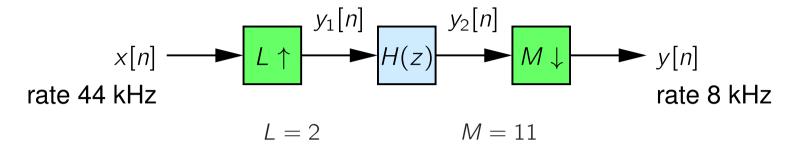
Gegeven een tijddiscreet audiosignaal x[n] in CD kwaliteit: de sample rate is 44 kHz. Om dit over een telefoonlijn te versturen is het gewenst de samplerate te verlagen naar 8 kHz, met minimaal kwaliteitsverlies.

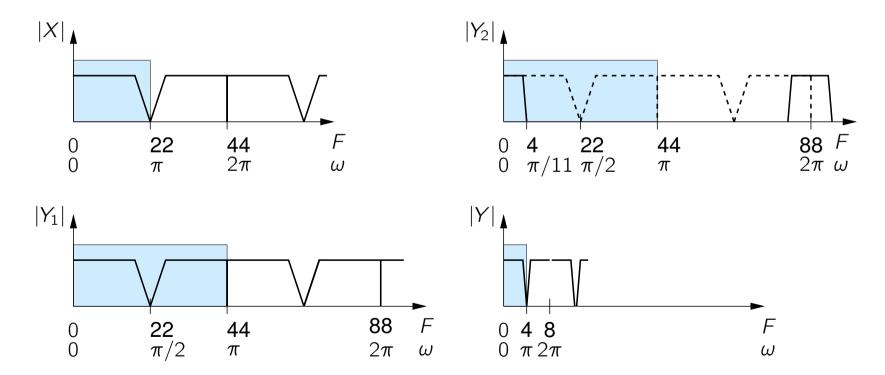


■ Wat zijn geschikte waarden voor de upsamplingfactor L en de downsampling factor *M*?

Antw.:
$$L = 2$$
, $M = 11 \text{ zodat } 44 \frac{L}{M} = 8$

■ Wat is de specificatie van het filter H(z)?

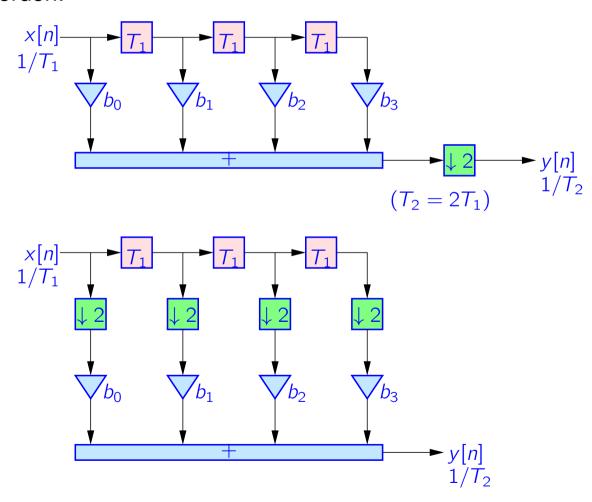




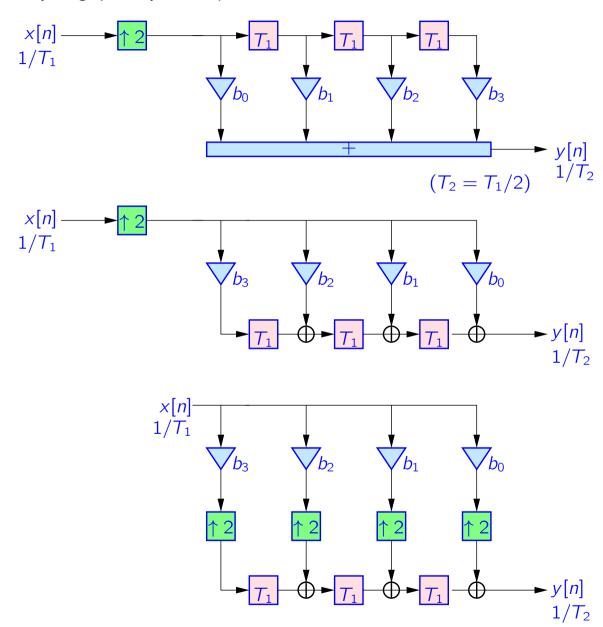
H(z) moet afkappen boven 4 kHz (overeenkomend met $\omega = \frac{\pi}{11}$).

Toepassing op filterimplementatie

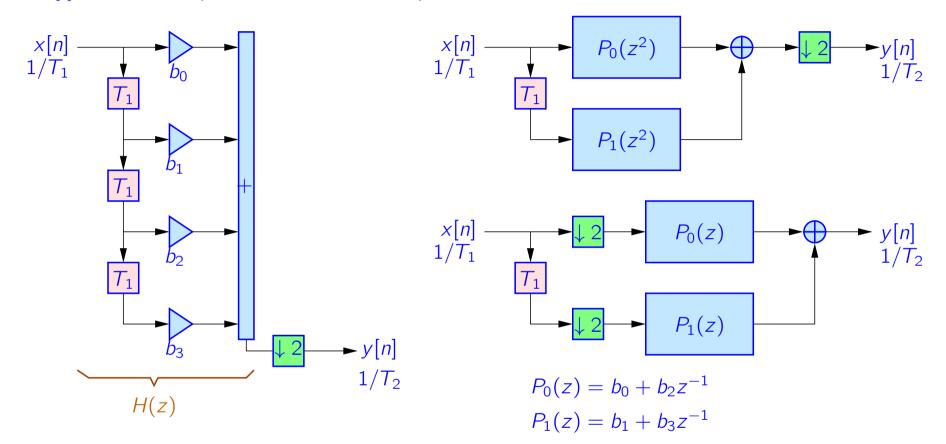
Bij lowpass filtering en decimatie kunnen de filters op een lagere rate geimplementeerd worden:



Idem bij upsampling (interpolatie):



Polyphase filters (1-slide introductie ...)



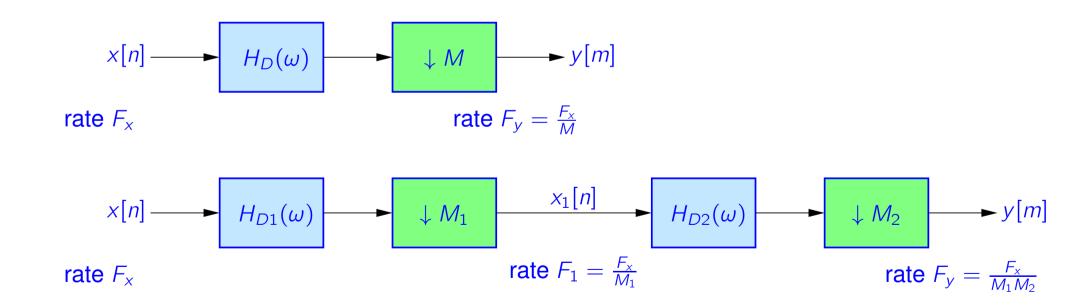
$$H(z) = b_0 + b_1 z^{-1} + b_2 z^{-2} + b_3 z^{-3}$$

$$= (b_0 + b_2 z^{-2}) + z^{-1} (b_1 + b_3 z^{-2})$$

$$= P_0(z^2) + z^{-1} P_1(z^2)$$

Als L en/of M groot zijn, is het efficient de sample-rate conversie in een aantal kleinere stappen uit te voeren (lagere filterorden)

Bijvoorbeeld: factoriseer $M = M_1 M_2$



Voorbeeld (Proakis ex.10.6.1)

Gegeven een audio-signaal, gesampled met $F_x = 8$ kHz, hoogste bandbreedte 4 kHz. We willen het signaal van 0–80 Hz isoleren, en resamplen op $F_v = 160$ Hz.

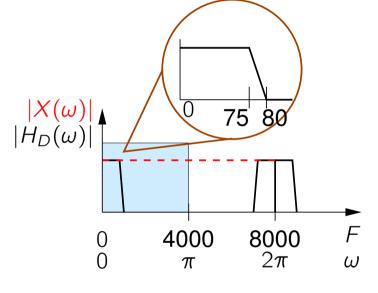
De decimatiefactor is M = 8000/160 = 50.

Filterspec: gegeven als

doorlaatband: $0 \le F \le 75$ ripple: $\delta_1 = 10^{-2}$

transitieband: $75 \le F \le 80$

stopband: $80 \le F \le 4000$ ripple: $\delta_2 = 10^{-4}$



Een heuristische formule om de filterorde te schatten voor een gegeven spec is (Kaiser)

$$\hat{N} = \frac{-10\log(\delta_1\delta_2) - 13}{14.6 \ \delta f}$$
, waarin $\delta f = \frac{F_{stop} - F_{pass}}{F_{\chi}}$

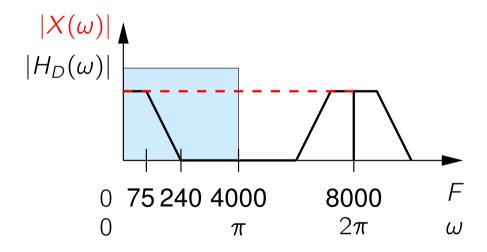
Hier: $\delta f = \frac{5}{8000} = \frac{1}{1600}$ en $\hat{N} = 5151$: zeer hoog.

Alternatieve implementatie in twee stappen

- \blacksquare Stel $M_1 = 25$, $M_2 = 2$.
- Hieruit volgt $F_1 = F_x/M_1 = 320$ Hz. Passband blijft $0 \le F \le 75$.

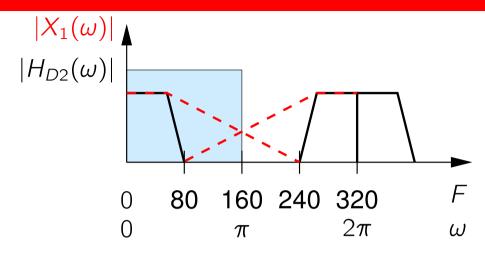
Transitieband $75 \le F \le 240$. (240 = 320 - 80, zie volgende slide)

Ripples: $\delta_1 = 0.5 \cdot 10^{-2}$ (de helft want er zijn twee stages), $\delta_2 = 10^{-4}$



■ De filterorde van het eerste decimatiefilter $H_{D1}(\omega)$ volgt (Kaiser) als $\hat{N}_1 = 167$.

Veel kleiner want $\delta f = \frac{165}{8000} = \frac{1}{48}$ is veel groter.



Tweede filterspec:

■ Passband $0 \le F \le 75$ transitieband $75 \le F \le 80$ $\delta_1 = 0.5 \cdot 10^{-2}, \, \delta_2 = 10^{-4}$

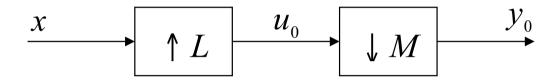
■ Volgt filterorde tweede decimatiefilter als $\hat{N}_2 = 220$

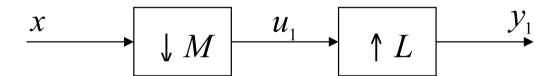
Totaal: 167 + 220 = 387 ipv 5151 (factor 13 reductie in aantal filtercoefficenten)

■ Het originele filter heeft 5151 vermenigvuldigers lopend op 160 Hz, is 824 kflops

Voor de gefactoriseerde versie: 167 * 320 + 220 * 160 = 88 kflops

Interconnection of Decimators/ Expanders





 $y_0 = y_1$ iff (M, l) relative prime (greatest common divisor is one)



Noble Identities

Identity 1:



Identity 2:

$$\uparrow L \qquad \downarrow H(z^L) \qquad \equiv \qquad \stackrel{X}{\longrightarrow} H(z) \qquad \uparrow L \qquad \stackrel{Y}{\longrightarrow}$$

May 29, 2015



Polyphase Representation

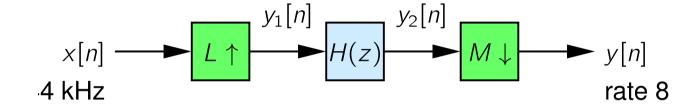
Given any integer M, we have

$$H(z) = \sum_{k=0}^{M-1} E_k(z^M) z^{-k}$$

where

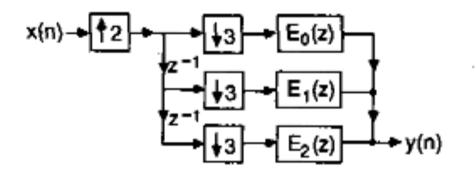
$$E_k(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h(k+nM)z^{-n}, \quad k = 0, \dots, M-1$$

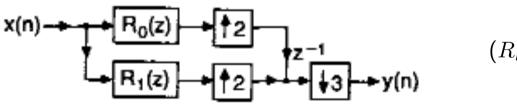




Example: L = 2, M = 3

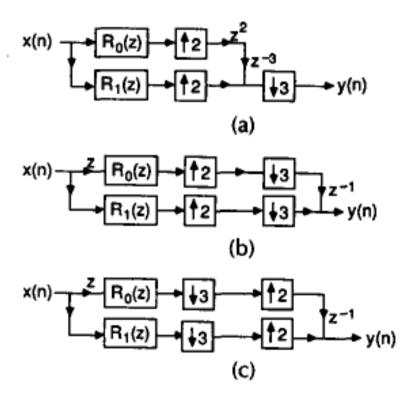




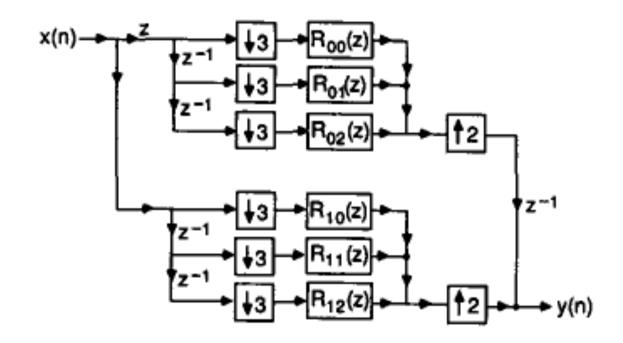


$$(R_k(z) = E_{M-1-k}(z))$$









May 29, 2015

