

## Knapsack

1. a)

```
#include <iostream>
#include <set>
using namespace std;
```

```
set<double> sume;
```

```
int main()
```

```
{  int nr-obiecte, k, maxi = -1;
```

```
    cin >> nr-obiecte;
```

```
    cin >> k;
```

```
    for (int i = 1; i <= nr-obiecte; i++)
```

```
    {  double obiect;
```

```
        cin >> obiect;
```

```
        for (auto ind : sume)
```

```
            if (ind + obiect <= k)
```

```
                sume.insert(ind + obiect);
```

```
            if (ind + obiect > maxi)
```

```
                maxi = ind + obiect;
```

```
        }
```

```
    }
```

```
    cout << maxi;
```

```
    return 0;
```

```
}
```

Justificare corectitudinii:

Algoritmul furnizează suma maximă a elementelor din  $S$ , verificând toate perechile posibile de elemente (obste), făcându-se în preuzarea că suma  $\leq k$ .

Complexitate:  $\overset{\text{TIME}}{O(n \cdot k)} \quad \wedge \quad n = \text{nr. de obste}$

$\overset{\text{SPATIU}}{O(2^n)}$

—pe worst case în care ar verifica fiecare cu fiecare (ar fi suma combinațiilor)

```
1) #include <iostream>
using namespace std;
#include <fstream>
fstream f("intrare.in");
```

```
int main()
```

```
{ double k, x, suma;
```

```
    suma = 0;
```

```
    f >> k;
```

```
    while (f >> x) {
```

```
        if (suma + x <= k)
```

```
            suma = suma + x;
```

```
        else if (suma < x)
```

```
            suma = x;
```

```
    }
```

```
    cout << suma;
```

```
    f.close();
```

```
    return 0;
```

```
}
```

Pe măsura ce citim numerele, verific. dacă le putem

TIME: O(n)

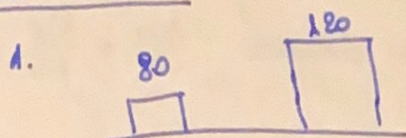
SPATIU: O(1)

→ return o singură suma

→ citesc toate numerele, o singură dată și nu mai fac altă parcurgere



# Load Balance



1.1 aprox.

a) activitățile au un timp de lucru de maxim 100

⇒ da, ~~este~~ poate fi 1.1 aproximativ

exemplu: dacă am avea trei activități cu

$$t_1 = 45$$

$$t_2 = 80$$

$$t_3 = 75$$

⇒ algoritmul ar da 80, 120  
dar în OPT ar da la fel

$$\Rightarrow OPT = ALG = 120$$

⇒ factorul de aproximație = 1

1.1 > 1 ⇒ algoritmul propus poate fi 1.1 aprox.

b) activitățile au timp de lucru maxim 10

Nu se poate, intuitiv deoarece dacă greutatea sunt < 10, toate cele de pe la 80 la 120 vor fi distribuite în mod egal pe cele două mașini, deci soluția OPT va da un rezultat cu totul diferit ⇒ ALG nu poate fi 1.1 aproximativ (este mult mai departe).

Demonstrăm formula: Pe mașinile 1 și 2 cu load-urile  $L_1$  și  $L_2$ .

presupunem că  $|L_2 - L_1| > 10$

dar 1 activitate  $\leq 10$  ⇒ putem muta o

activitate de pe mașina 2 pe mașina 1 <sup>(sau invers)</sup> pentru a schimba care ar fi mașina cu load-ul maxim

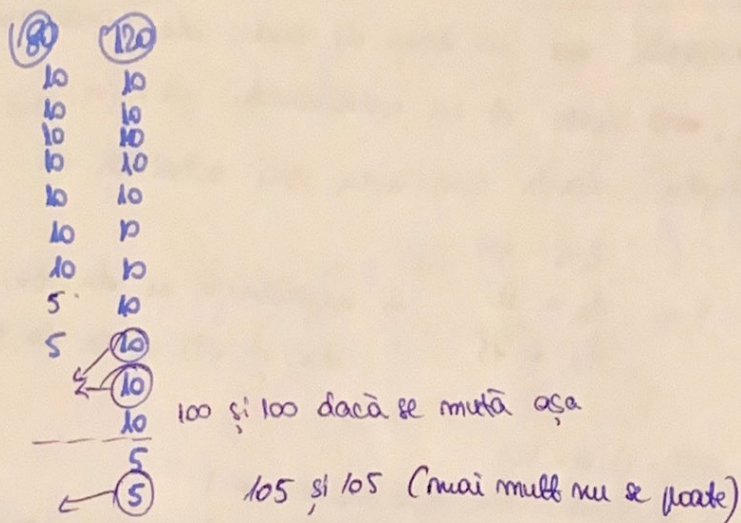
⇒  $\max(L_2, L_1) < OPT$  de nu se poate, ar fi mai bun decât optim.

$$\Rightarrow |L_2 - L_1| < 10$$



Pentru 80 și 120,  $\max(\alpha_1, \alpha_2) = OPT \leq 105$

$\Rightarrow$  Alg. nu poate fi 1.1 aproximativ deoarece  $\frac{ALG}{OPT} = \frac{120}{105} > 1.1$



3. Avem activitățile sortate crescător ~ curs 8, slide 43

LEMA 3: Pentru mulțimea de activități preprocesate  $t_1, t_2, \dots, t_m$  cu  $\text{prior. } t_1 \geq t_2 \geq \dots \geq t_m$ , dacă  $m \geq m$ , atunci  $OPT \geq t_m + t_{m+1}$ .

• fie  $M$  = mașina cu load-ul maxim la finalul aplicării alg  $\Rightarrow$   
 $ALG = \text{load}(M)$  și  $J$  = task-ul asignat ultimei date (implicit pe mașina  $M$ )

• introducem notația  $\text{load}' \rightsquigarrow \text{load}'(i) \rightarrow \text{load-ul mașinii înainte de asignarea task-ului } J$ .

$$\Rightarrow \underline{ALG = \text{load}'(M) + t_J}$$

LEMA 1: curs 8, slide 32  $\Rightarrow OPT \geq \max\left\{\frac{1}{m} \sum_{j=1}^m t_j, \max\{t_j \mid 1 \leq j \leq m\}\right\}$

$$\Rightarrow OPT \geq \frac{1}{m} \sum_{j=1}^m t_j$$

$$\Rightarrow \text{load}'(M) \leq \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \text{load}'(i) = \frac{1}{m} \sum_{1 \leq j \leq J} t_j \leq \frac{1}{m} \sum_{1 \leq j \leq m} (t_j - t_J)$$

$$\leq \frac{1}{m} \sum_{j=1}^m t_j - \frac{1}{m} t_J \leq OPT - \frac{1}{m} \cdot t_J$$

(4)

→ pot exista două cazuri

1.  $J$  se poate plasa pe o nouă mașină  $\Rightarrow \text{ALG} = \text{OPT} = J$

2.  $J$  nu are loc pe o mașină goală  $\Rightarrow$

$$\text{ALG} = \text{load}'(M) + t_J \leq \text{OPT} - \frac{1}{m} \cdot t_J + t_J$$

$$\stackrel{1)}{\leq} \text{OPT} + \left(1 - \frac{1}{m}\right) t_J$$

$$\leq \text{OPT} + \left(1 - \frac{1}{m}\right) \cdot \frac{1}{2} (t_m + t_{m+1})$$

$$\leq \text{OPT} + \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{2m}\right) \text{OPT} \leq$$

$$\leq \text{OPT} \left(\frac{3}{2} - \frac{1}{2m}\right)$$

→ factorul de aproximație poate fi îmbunătățit la

$$\left(\frac{3}{2} - \frac{1}{2m}\right).$$





# Travelling Salesman Problem

1. TSP cu toate muchiile cu ponderea 1 sau 2.

a) Presupunem prin red. la absurd că probl. nu mai este NP-hard în acest caz.

Fie  $G$  (graf) neponderat  $\rightarrow$  pentru  $G$ , problema găirii unui ciclu hamiltonian este NP-hard.

Construim  $G'$  din  $G$ , după regulile:

- nodurile din  $G$  cu ponderea 1 se păstrează în  $G'$
- $G'$  va conține noduri suplimentare de pondere 2 până când devine graf complet.

Acum am rula TSP pe graful  $G'$  am obține costul total  $N$ , deoarece am alege mereu muchiile de cost 1, cele preluate din  $G$ , iar pe restul practic le-am ignora.

$\Rightarrow$  deci  $\exists$  un ciclu hamiltonian în graful  $G$

$\Rightarrow$  problema presupusă non-NP-hard a furnizat o soluție NP-hard  $\Rightarrow$   $\text{q.e.d.}$   $\Rightarrow$  problema rămâne NP-hard pentru aceste circumstanțe

b) Caz 1: toate laturile egale ( $a=b=c$ )

1.1.  $a=b=c=1 \Rightarrow$  se satisface inegalitatea  $1+1 \geq 1$

1.2.  $a=b=c=2 \Rightarrow$  se satisface inegalitatea  $2+2 \geq 2$

Caz 2:  $a=b=1$   
 $c=2$

$a+c \geq b$  ( $1+2 \geq 1$ ) Adev.

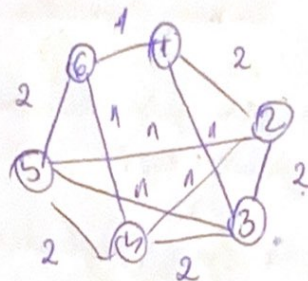
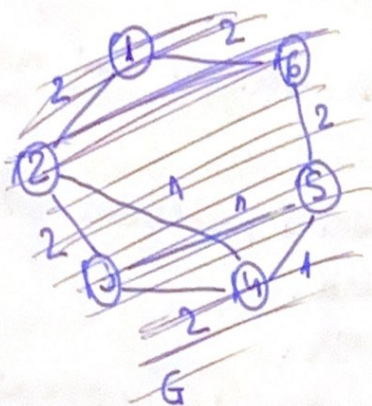
Caz 3:  $a=b=2$   
 $c=1$

$2+1 \geq 2$  Adev.

$\Rightarrow$  Se respectă regula triunghiului în orice situație cu aceste ponderi



c) putem încerca un contraexemplu



Pentru graful  $G$ , TSP ar oferi soluția

1 2 3 4 5 6 1 cu un cost

$$C = 2 + 2 + 2 + 2 + 2 + 1 = 11$$

dar soluția optimă este OPT

1 3 5 2 4 6 1 cu un cost

$$C = 1 + 1 + 1 + 1 + 1 + 1 = 6$$

$\frac{3}{2} \cdot 6 = 9 < 11$  <sup>OPT</sup> <sup>ALG</sup>  $\Rightarrow$  algoritmul nu este  $\frac{3}{2}$  aproximativ pentru această problemă



## Vertex Cover

- a) Worst case va fi dacă vom avea grupuri de variabile de forma  $(x_{i_1}, x_{i_2}, \dots, x_{i_k})$  și se alege mereu  $x_k$  (sau orice ~~termen~~ <sup>variabilă</sup> care se găsește doar într-un termen). În acest caz, algoritmul 3CNF va face  $n$  transformări (pentru  $n$  termeni) ale lui  $x$  din false în true (deoarece rezultatul va fi true deja).  
 $OPT = 1$ ;  $ALG = (n-1)$   
 $\rightarrow$  Algoritmul este  $(n-1)$  aproximativ.

b)

cât timp  $C \neq \emptyset$  execută

alege element  $c$  din  $C$

pentru  $i \in \text{var}(c)$ :

$x_i \leftarrow \text{true}$

elimină toate predicatul ce conțin  $i$ -unită (variabilele) din  $C$

Am considerat  $C = \{c_1, c_2, \dots, c_n\}$  mulțimea predicatelor și  
 $X = \{x_1, x_2, \dots, x_m\}$  mulțimea variabilelor.

Observație:  $C_d = \text{mult. mat. de predicatul disjunct.}$

•  $OPT \geq |C_d|$ , deoarece  $OPT \Rightarrow$  toate eval. să fie true!

• ALG va scoate din posibilele variabile de modificat, la fiecare pas, un număr de 3 variabile  $\rightarrow$

$ALG \leq 3 \cdot OPT \rightarrow$  ALG este 3 aproximativ.



c) Sub forma unei probleme de programare liniară, enunțul ar fi astfel:

Fie mulțimea variabilelor  $X = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ , unde  $x_i \in \{0, 1\}$ , dacă  $x_i = 1$  înseamnă că  $x_i$  a fost adevărat sau 0 în caz contrar. Constrângeri:

$C_1$ : orice predicat  $C_i$  cu variabilele

$x_a, x_b, x_c$   
are proprietatea că  
 $x_a + x_b + x_c \geq 1$  (adică minim una din ele este "true")

$C_2$ : orice variabilă  $x_a, x_a \leq 1$

d) Soluție:

$x_a \in \{0, 1\}$

• dacă  $x_i \geq \frac{1}{3} \rightarrow x_i \leftarrow \text{"true"}$

altfel  $x_i \leftarrow \text{"false"}$

Demonstrație:

$$ALG = \sum_{i=1}^n Eval(x_i)$$

unde  $Eval(x_i) = \begin{cases} 1, & x_i \geq \frac{1}{3} \\ 0, & \text{altfel} \end{cases}$

$$\leq \sum_{i=1}^n Eval(x_i) \cdot 3x_i = 3 \sum_{i=1}^n Eval(x_i) \cdot x_i$$

1/3  
3 OPT

$$\Rightarrow ALG \leq 3 OPT$$