# 16.6 Disordered mesoscopic systems

- 本章目前为止,我们研究了**bulk系统**中对杂质构型(impurity configurations)的平均,知道 了如何利用费曼图技术对随机杂质散射引起的电导进行计算。
- | 这一节中,我们简要介绍如何对**无序介观系统**的平均特性进行研究。
  - 在介观系统(如半导体异质结构中的量子点)实验中,系统的**几何大多数并不是 well-defined** 的,我们无法精确地决定或者控制 walls 和杂质的位置。电导会展现出有趣的量子现象,如电导平均值的弱局域化和电导分布的普适电导涨落。为了理解这两种现象,我们必须首先学习如何对*S*矩阵进行平均。
  - S矩阵平均的物理背景: 在第7章中我们了解到, 对给定介观导体, 可以通过寻找透射系数或散射矩阵、然后代入到Landauer公式来得到介观系统的电导。介观系统的统计特性可以通过改变栅极势场(进而改变几何)、费米能级或者外加磁场来进行探测。如果透射系数对这些外加参数足够敏感, 我们通常会假设**可以有效地对所有可能的构型进行系综平均**。
  - "S矩阵系综"假设: 需要对所有幺正矩阵进行遍历,且如果不考虑更进一步的约束,这些幺正矩阵都是平权的,即散射矩阵 $\mathbf S$ 的分布 $P(\mathbf S)$ 是在 2N imes 2N 的幺正矩阵群 $\mathcal U(2N)$ 中的均匀分布。
    - 对S矩阵的系综平均有悠久的研究历史. 最开始的研究背景是一个包含了大量核子的原子核。基本的假设是,系综中各个系统的哈密顿量是根据某个概率分布来进行随机刻画的,这个概率分布只会收到系统对称性的约束。这一统计方法称为随机矩阵理论(random matrix theory,RMT)。
    - 在这一节的简要引论中,我们不会能扩RMT的庞大领域,也不会讨论它对介观物理的应用。更多的内容见参考文献:
      - the book by Mahta (1991) and
      - the reviews by Stone et al. (1991), Beenakker (1997), and Alhassid (2000)

# 16.6.1 量子电导的统计, 随机矩阵理论 (random matrix theory)

这里,我们不关心系综平均的微观修正,只是简单地说对散射矩阵的信息一无所知,只好假设所有 $\mathcal{U}(2N)$ 群中的幺正矩阵都平权地考虑进来,只受到对称性的约束.

对于时间反演对称性存在的情形,我们因此会限制在  $\mathcal{U}(2N)$  群中的对称矩阵,一种方式是将考虑的S矩阵写成两个一般幺正矩阵的乘积  $\mathbf{S}=\mathbf{U}\mathbf{U}^T$ , $\mathbf{U}\in\mathcal{U}(2N)$ . 很明显,这会给出所有的对称幺正矩阵.

在后面我们要进行的统计分析中,最高需要计算到关于U矩阵的四阶矩. 先看一个一般的随机矩阵  $\mathbf{U}$ 的函数  $f(\mathbf{U})$ ,为了求它关于矩阵 $\mathbf{U}$ 的系综平均,一种方法是对  $\mathbf{U}$  乘上某个常数幺正矩阵  $\mathbf{V}$ ,但根据群的重排定理以及各个 $\mathbf{U}$ 矩阵的平权性,平均值应当是不变的,即  $\langle f(\mathbf{U}) \rangle = \langle f(\mathbf{V}\mathbf{U}) \rangle = \langle f(\mathbf{U}\mathbf{V}) \rangle$ ,其中 $\langle \cdot \rangle$ 表示对 $\mathbf{U}$ 的系综平均.

- 一阶矩  $\langle U_{\alpha\beta} \rangle$ : 对于任意  $V \in \mathcal{U}(2N)$  , 都满足  $\langle U_{\alpha\beta} \rangle = \sum_{\gamma} \langle U_{\alpha\gamma} \rangle V_{\gamma\beta} = \sum_{\gamma} V_{\alpha\gamma} \langle U_{\gamma\beta} \rangle$ , 唯一可能的解是  $\langle U_{\alpha\beta} \rangle = 0$ .
- |二阶矩:

N (16.91)

$$\left\langle U_{lpha a}^{*}U_{eta b}
ight
angle =\sum_{a^{\prime}b^{\prime}}\left\langle U_{lpha a^{\prime}}^{*}U_{eta b^{\prime}}
ight
angle V_{a^{\prime}a}^{*}V_{b^{\prime}b}=\sum_{lpha^{\prime}eta^{\prime}}\left\langle U_{lpha^{\prime}a}^{*}U_{eta^{\prime}b}
ight
angle V_{lphalpha^{\prime}}^{*}V_{etaeta^{\prime}}$$

根据**V**矩阵的幺正性,可以观察得到上式的一个解是 $\langle U_{\alpha a}^* U_{\beta b} \rangle \propto \delta_{ab}$ . 类似地,还可以通过左乘**V**得到得到 $\langle U_{\alpha a}^* U_{\beta b} \rangle \propto \delta_{\alpha \beta}$ . 因此最终有 $\langle U_{\alpha a}^* U_{\beta b} \rangle \propto C \delta_{ab} \delta_{\alpha \beta}$ ,其中C是一个归一化因子,可以用左右两边求迹定下来

N (16.92)

$$2N={
m Tr}({f U}{f U}^\dagger)=\sum_{lpha a}\langle U_{lpha a}^*U_{lpha a}
angle=\sum_{lpha a}C imes 1=C(2N)^2$$

因此有 C=1/2N.

• 四阶矩: 也可以用相同的方法进行推导, 只不过工作量会比较大. 四个U矩阵相乘, 有八个指标, 因此需要凑四个 $\delta$ 函数, 彼此之间的指标不同, 最终会出来四项, 有点像 $U^*$ 和U的下标缩并的感觉.

及与β·β'中-行机对, α与b.b'中-行机对 3 4 54 76代.

$$egin{aligned} \langle U_{lpha a}^* U_{lpha' a'}^* U_{eta b} U_{eta' b'} 
angle &= A \delta_{lpha eta} \delta_{ab} \delta_{lpha' eta'} \delta_{a'b'} + B \delta_{lpha eta'} \delta_{ab'} \delta_{lpha' eta} \delta_{a'b} \ &+ C \delta_{lpha eta} \delta_{ab'} \delta_{lpha' eta'} \delta_{a'b} + D \delta_{lpha eta'} \delta_{ab} \delta_{lpha' eta} \delta_{a'b'}. \end{aligned}$$

$$egin{aligned} \left(\mathbf{U}^{\dagger}\mathbf{U}
ight)_{ab} &= U_{lpha a}^{*}U_{lpha b}, \left(\mathbf{U}^{\dagger}\mathbf{U}
ight)_{ba} &= U_{eta b}^{*}U_{eta a} \ &\Rightarrow 2N = &\mathrm{Tr}(\mathbf{U}^{\dagger}\mathbf{U}\mathbf{U}^{\dagger}\mathbf{U}) = \sum_{lpha aeta b} \left\langle U_{lpha a}^{*}U_{lpha b}U_{eta b}^{*}U_{eta a}
ight
angle \ &\stackrel{(1)}{=} \sum_{lpha aeta b} \left\langle U_{lpha a}^{*}U_{eta b}^{*}U_{lpha b}U_{lpha b}
ight
angle \stackrel{(2)}{=} \sum_{lpha aeta b} \left\langle U_{lpha a}^{*}U_{beta}^{*}U_{ba}U_{lpha b}
ight
angle \end{aligned}$$

$$egin{align*} &(1) = \sum_{lpha a eta b} \left\langle U_{lpha a}^* U_{eta b}^* U_{lpha b} U_{eta a} \right
angle \ &= \sum_{lpha a eta b} A \delta_{lpha lpha} \delta_{ab} \delta_{eta eta} \delta_{ba} + B \delta_{lpha eta} \delta_{aa} \delta_{eta lpha} \delta_{bb} \ &+ C \delta_{lpha lpha} \delta_{aa} \delta_{eta eta} \delta_{bb} + D \delta_{lpha eta} \delta_{ab} \delta_{eta lpha} \delta_{ba} \ &= \sum_{lpha a eta b} A \delta_{ab} + \sum_{lpha a eta b} B \delta_{lpha eta} + \sum_{lpha a eta b} C + \sum_{lpha a eta b} D \delta_{lpha eta} \delta_{ab} \ &= A \left( 2N 
ight)^3 + B \left( 2N 
ight)^3 + C \left( 2N 
ight)^4 + D \left( 2N 
ight)^2 \end{aligned}$$

$$egin{aligned} (2) &= \sum_{lpha aeta b} \left\langle U_{lpha a}^* U_{beta}^* U_{ba} U_{lpha eta} 
ight
angle \ &= \sum_{lpha aeta b} A \delta_{lpha b} \delta_{aa} \delta_{blpha} \delta_{blpha} \delta_{eta eta} + B \delta_{lpha lpha} \delta_{aeta} \delta_{bb} \delta_{eta a} \ &\quad + C \delta_{lpha b} \delta_{aeta} \delta_{blpha} \delta_{blpha} \delta_{eta a} + D \delta_{lpha lpha} \delta_{aa} \delta_{bb} \delta_{eta eta} \ &= \sum_{lpha aeta} A + \sum_{lpha eta ab} B \delta_{aeta} + \sum_{lpha eta} C + \sum_{lpha aeta b} D \ &= A \left(2N
ight)^3 + B \left(2N
ight)^3 + C \left(2N
ight)^2 + D \left(2N
ight)^4 \end{aligned}$$

$$egin{aligned} \left(\mathbf{U}^{\dagger}\mathbf{U}^{\dagger}
ight)_{alpha} &= U_{eta a}^{*}U_{lphaeta}^{*}, \left(\mathbf{U}\mathbf{U}
ight)_{lpha a} &= U_{lpha b}U_{ba} \ &\Rightarrow 2N = &\mathrm{Tr}(\mathbf{U}^{\dagger}\mathbf{U}^{\dagger}\mathbf{U}\mathbf{U}) &= \sum_{lpha aeta b} \left\langle U_{eta a}^{*}U_{lpha b}^{*}U_{lpha b}U_{ba}
ight
angle \ &\stackrel{(3)}{=} \sum_{lpha aeta b} \left\langle U_{lpha a}^{*}U_{lpha b}^{*}U_{lpha b}U_{beta}
ight
angle &= \sum_{lpha aeta b} \left\langle U_{lpha a}^{*}U_{lpha b}^{*}U_{lpha b}U_{lpha b}
ight
angle \end{aligned}$$

$$\begin{split} (3) &= \sum_{\alpha a \beta b} \left\langle U_{\alpha a}^* U_{a \beta}^* U_{\alpha b} U_{b \beta} \right\rangle \\ &= \sum_{\alpha a \beta b} A \delta_{\alpha \alpha} \delta_{a b} \delta_{a b} \delta_{\beta \beta} + B \delta_{\alpha b} \delta_{a \beta} \delta_{a \alpha} \delta_{\beta b} \\ &\quad + C \delta_{\alpha \alpha} \delta_{a \beta} \delta_{a b} \delta_{\beta b} + D \delta_{\alpha b} \delta_{a b} \delta_{a \alpha} \delta_{\beta \beta}. \\ &= \sum_{\alpha a \beta b} A \delta_{a b} + \sum_{\alpha \beta} B \delta_{\alpha \beta} + \sum_{\alpha \beta b} C \delta_{\beta b} + \sum_{\alpha a \beta} D \delta_{a \alpha} \\ &= A \left( 2N \right)^3 + B \left( 2N \right) + C \left( 2N \right)^2 + D \left( 2N \right)^2 \end{split}$$

$$egin{align*} (4) &= \sum_{lpha aeta b} \left\langle U_{lpha a}^* U_{ab}^* U_{eta b} U_{lpha eta} 
ight
angle \ &= \sum_{lpha aeta b} A \delta_{lpha eta} \delta_{ab} \delta_{aa} \delta_{ba} + B \delta_{lpha lpha} \delta_{aeta} \delta_{aeta} \delta_{ab} \delta_{bb} \ &\quad + C \delta_{lpha eta} \delta_{aeta} \delta_{alpha} \delta_{bb} + D \delta_{lpha lpha} \delta_{ab} \delta_{aeta} \delta_{beta} \ &= \sum_{lpha eta} A \delta_{lpha eta} + \sum_{lpha aeta b} B \delta_{aeta} + \sum_{lpha eta b} C \delta_{lpha eta} + \sum_{lpha aeta} D \delta_{aeta} \ &= A \left( 2N 
ight) + B \left( 2N 
ight)^3 + C \left( 2N 
ight)^2 + D \left( 2N 
ight)^2 \end{aligned}$$

$$2N = A (2N)^3 + B (2N)^3 + C (2N)^2 + D (2N)^4$$
  
 $2N = A (2N)^3 + B (2N)^3 + C (2N)^4 + D (2N)^2$   
 $2N = A (2N)^3 + B (2N) + C (2N)^2 + D (2N)^2$   
 $2N = A (2N) + B (2N)^3 + C (2N)^2 + D (2N)^2$ 

$$egin{aligned} 1 &= A \left( 2N 
ight)^2 + B \left( 2N 
ight)^2 + C \left( 2N 
ight)^1 + D \left( 2N 
ight)^3 \ 1 &= A \left( 2N 
ight)^2 + B \left( 2N 
ight)^2 + C \left( 2N 
ight)^3 + D \left( 2N 
ight)^1 \ 1 &= A \left( 2N 
ight)^2 + B + C \left( 2N 
ight)^1 + D \left( 2N 
ight)^1 \ 1 &= A + B \left( 2N 
ight)^2 + C \left( 2N 
ight)^1 + D \left( 2N 
ight)^1 \end{aligned}$$

```
MATHEMATICA

In[9]:= LinearSolve[{{M^2, M^2, M^1, M^3}, {M^2, M^2, M^3, M}, {M^2, M^0, M, M}, {M^0, M^2, M^2, M^2, M^3, M}, {M^1, M^2, M^0, M, M}, {M^0, M^2, M, M}, {1, 1, 1, 1}]

Out[9]= {1/(-1 + M^2), 1/(-1 + M^2), -(1/(M (-1 + M^2))), -(1/(M (-1 + M^2)))}
```

$$\langle U_{\alpha\beta} \rangle = 0,$$

N (16.93b)

$$\langle U_{lpha a}^* U_{eta b} 
angle = rac{1}{M} \delta_{lpha eta} \delta_{ab},$$

N (16.93c)

$$egin{aligned} \langle U_{lpha a}^* U_{lpha' a'}^* U_{eta b} U_{eta' b'} 
angle &= rac{1}{M^2 - 1} \left( \delta_{lpha eta} \delta_{ab} \delta_{lpha' eta'} \delta_{a'b'} + \delta_{lpha eta'} \delta_{ab'} \delta_{lpha' eta} \delta_{a' eta} \delta_{a' b} 
ight) \ &- rac{1}{M \left( M^2 - 1 
ight)} \left( \delta_{lpha eta} \delta_{ab'} \delta_{lpha' eta'} \delta_{a' b} + \delta_{lpha eta'} \delta_{ab} \delta_{lpha' eta} \delta_{a' b'} 
ight). \end{aligned}$$

式(16.93c)的第一项等价于假设 $U_{\alpha a}$ 的实部和虚部是独立的, 而后面一项正确是因为幺正性条件给出了对 $\mathbf{U}$ 元素的约束. 这些关联(correlation)在M很大的时候变得不再那么重要.

#### 16.6.2 介观系统中的弱局域化

前面几节中, 讨论了自平均宏观样品的弱局域化. 其源头在于时间反演路径对之间的相干相涨. 弱局域化修是在杂质平均下存留的领头阶量子修正.

而对于介观系统, 我们也发现了在系综平均之下的量子修正. 这可以利用S矩阵的随机矩阵理论来计算, 根据第七章导出的 Landauer 公式, 平均电导为:

N (16.94)

$$\langle G 
angle = rac{2e^2}{h} \left\langle {
m Tr} \left[ {f t}^\dagger {f t} 
ight] 
ight
angle = rac{2e^2}{h} \sum_{m=1}^N \sum_{m=N+1}^{2N} \left\langle S_{mn}^* S_{mn} 
ight
angle .$$

其中利用了散射矩阵表达式(7.8). 这一结果依赖于系统是否存在时间反演对称性, 一个磁场的加入就会打破它.

### 有磁场

首先考虑有磁场的情形  $\mathbf{B} \neq 0$ ,此时时间反演对称性破缺. 在这种情况下,没有任何对**S**的对称性约束,可以直接应用(16.93b)计算平均值

N (16.95)

$$\langle G 
angle_{\mathbf{B}
eq 0} = rac{2e^2}{h} N^2 rac{1}{2N} = rac{2e^2}{h} rac{N}{2}.$$

#### 无磁场

当没有磁场时  ${f B}=0$ ,系统具有时间反演对称性, S矩阵是对称的. 将 S 表示为  ${f S}={f U}{f U}^T$ ,进而有

$$\langle G 
angle_{{f B}=0} = rac{2e^2}{h} \sum_{n=1}^N \sum_{m=N+1}^{2N} \sum_{i=1}^{2N} \sum_{j=1}^{2N} \left\langle U_{mi}^* U_{ni}^* U_{mj} U_{nj} 
ight
angle.$$

应用四阶矩公式(16.93c), 得到

N (16.97)(16.98)

$$egin{split} \langle G 
angle_{\mathbf{B}=0} &= rac{2e^2}{h} \sum_{n=1}^N \sum_{m=N+1}^{2N} \sum_{i=1}^{2N} \sum_{j=1}^{2N} \left( \delta_{ij} + \delta_{mn} \delta_{ij} 
ight) \left( 1 - rac{1}{2N} 
ight) rac{1}{4N^2 - 1} \ &= rac{2e^2}{h} rac{1}{4N^2 - 1} \left( 2N^3 
ight) \left( 1 - rac{1}{2N} 
ight) = rac{2e^2}{h} rac{N^2}{2N + 1}, \end{split}$$

相比有磁场  $\mathbf{B} \neq 0$  时要小.

# 与经典电导对比

经典电导(classical conductance)是之间有2N个通道的两个触点之间的电导(the conductance of two contacts each with 2N channels in series)(为何与量子化电导之比是N/2?),

N (16.99)

$$rac{\langle \delta G 
angle}{2e^2/h} = rac{\langle G 
angle}{2e^2/h} - rac{N}{2} = \left\{egin{array}{ll} -rac{N}{2(2N+1)}, & ext{ for } B=0 \ 0, & ext{ for } B
eq 0 \end{array}
ight.$$

这一结果清晰展示了量子修正导致的约化电导, 源于式(16.93c)的最后一项, 且这一量子相干性会被磁场的加入而破坏. 当然, 在现实中, 从  $\mathbf{B}=0$  到有限磁场的过渡是光滑的. 这一转变会在一个典型轨迹围住的磁通量是磁通量子的量级时发生. 这一点我们也在带来式(7.64)的论据中看到了.

# 16.6.3 普适电导涨落

电导的涨落包含了一些关于混沌系统本征态的有趣信息。在历史上,这些涨落的研究是首先在介观输运的领域进行的。实验上在1980年左右观察到了这一涨落现象,在5年之后得到了理论上的解释。

实验上发现,涨落是与电导的尺度无关的,因此称为普适电导涨落(universal conductance fluctuations,UCF). 直接根据统计物理的知识,我们会期望,如果平均电导是 $\langle G \rangle = N_0 \left(2e^2/h\right)$ ,这对应有 $N_0$  个开放通道(open channels),那么开放通道的数量涨落应该是  $\sqrt{N_0}$ ,因此有  $\langle \delta G \rangle = \left(2e^2/h\right)\sqrt{N_0}$ . 但这一结论在实验上并没有观察到,背后的原因是透射概率并不是独立的。在给定能量窗口内的导电通道数量并不服从Poisson分布。

对于一个不具有任何对称性的完全随机系统,我们不期望会有简并度发生。事实上,可以根据 RMT证明统计测量值会在两个本征值一样时变为零。而在具有时间反演对称性的情形,给定一个

N (16.100)

$$P(x) = rac{\pi}{2} x \exp\left(-rac{\pi}{4} x^2
ight),$$

这一现象被称为 Wigner surmise. 给定区间中的本征值数量的涨落因此会远离 Poisson 分布 ( $P(x) \propto \exp(-x)$ ). 这一本征值之间的"排斥"是普适电导涨落普适行为的物理原因。

#### 有磁场

下面, 我们使用S矩阵的统计RMT来计算G的涨落. 在没有时间反演对称性的情形下, 电导二阶矩涉及到S矩阵的四阶矩(16.93c)

N (16.101)

$$egin{aligned} \left\langle G^2 
ight
angle_{\mathbf{B} 
eq 0} &= \left( rac{2e^2}{h} 
ight)^2 \sum_{n=1}^N \sum_{m=N+1}^{2N} \sum_{n'=1}^N \sum_{m'=N+1}^{2N} \left\langle S_{mn}^* S_{mn} S_{m'n'}^* S_{m'n'} 
ight
angle \ &= \left( rac{2e^2}{h} 
ight)^2 \sum_{n=1}^N \sum_{m=N+1}^{2N} \sum_{n'=1}^N \sum_{m'=N+1}^{2N} rac{1}{4N^2 - 1} \ & imes \left( 1 + \delta_{mm'} \delta_{nn'} - rac{1}{2N} \left( \delta_{nn'} + \delta_{mm'} 
ight) 
ight), \ &= \left( rac{2e^2}{h} 
ight)^2 rac{N^4}{4N^2 - 1} pprox \left( rac{2e^2}{h} 
ight)^2 \left( rac{N}{2} 
ight)^2 \left( 1 + rac{1}{4N^2} 
ight), \quad ext{for } N \gg 1 \end{aligned}$$

电导涨落为二阶矩减去一阶矩平方, $\left\langle \delta G^{2}\right\rangle =\left\langle G^{2}\right\rangle -\left\langle G\right\rangle ^{2}$ ,结果为:

N (16.102)

$$rac{\left<\delta G^2
ight>_{{f B}
eq 0}}{\left(2e^2/h
ight)^2}pproxrac{1}{16},\quad ext{ for }N\gg 1.$$

# **无磁场**

类似地,可以计算无磁场  $\mathbf{B}=0$  的情形,此时系统存在时间反演对称性,电导的二阶矩涉及到U矩阵的 $\mathbf{8}$ 阶矩,会更加复杂.这里直接给出结果

N (16.103)

$$rac{\left<\delta G^2
ight>_{
m B=0}}{\left(2e^2/h
ight)^2}pproxrac{1}{8},\quad ext{ for }N\gg1.$$

即涨落是与G的平均值无关的,且它是有磁场情形的两倍.这一现象已经在实验上得到了观察,实验研究见 Chan et al. (1995).