

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления»
КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»
Лабораторная работа № 3
Дисциплина: Моделирование
Тема: Программно-алгоритмическая реализация моделей на основе ОДУ второго порядка с краевыми условиями II и III рода.
Студент: Турсунов Ж.Р.
Группа ИУ7-66Б
Оценка (баллы)
Преподаватель : Градов В.М.

I. АНАЛИТИЧЕСКАЯ ЧАСТЬ

Цель работы: Получение навыков разработки алгоритмов решения краевой задачи при реализации моделей, построенных на ОДУ второго порядка.

Исходные данные.

1. Задана математическая модель.

Квазилинейное уравнение для функции T(x,t)

$$\frac{\partial}{\partial x}(\lambda(T)\frac{\partial T}{\partial x}) - 4 \cdot k(T) \cdot n_p^2 \cdot \sigma \cdot (T^4 - T_0^4) = 0 \tag{1}$$

Краевые условия

$$\begin{cases} x = 0, -\lambda(T(0)) \frac{\partial T}{\partial x} = F_0, \\ x = l, -\lambda(T(l)) \frac{\partial T}{\partial x} = \alpha(T(l) - T_0) \end{cases}$$

2. Функция $\lambda(T)$, k(T) заданы таблицей

T,K	λ, Вт/(см К)	T,K	k, см ⁻¹
300	1.36 10-2	293	2.0 10 ⁻²
500	1.63 10-2	1278	5.0 10 ⁻²
800	1.81 10-2	1528	7.8 10 ⁻²
1100	1.98 10-2	1677	1.0 10 ⁻¹
2000	2.50 10 ⁻²	2000	1.3 10 ⁻¹
2400	2.74 10 ⁻²	2400	2.0 10 ⁻¹

- 3. Разностная схема с разностным краевым условием при x=0 получена в Лекции и может быть использована в данной работе. Самостоятельно надо получить интегро интерполяционным методом разностный аналог краевого условия при x=l, точно так же, как это сделано применительно к краевому условию при x=0 в указанной лекции. Для этого надо проинтегрировать на отрезке $[x_{N-1/2}, x_N]$ выписанное выше уравнение (1) и учесть, что поток $\hat{F}_N=\alpha_N(\hat{y}_N-T_0)$, а $\hat{F}_{N-1/2}=\hat{\chi}_{N-1/2}\frac{\hat{y}_{N-1}-\hat{y}_N}{h}$
 - 4. Значения параметров для отладки (все размерности согласованы)

 $n_{p} = 1.4$ — коэффициент преломления,

l = 0.2 см - толщина слоя,

 $T_0 = 300 \text{K} - \text{температура окружающей среды,}$

 σ =5.668 10^{-12} Bт/(см 2 K 4)- постоянная Стефана- Больцмана,

 $F_0 = 100 \text{ BT/cm}^2$ - поток тепла,

 $\alpha = 0.05 \; \mathrm{Br/(cm^2 \; K)} - коэффициент теплоотдачи.$

5. Выход из итераций организовать по температуре и по балансу энергии, т.е.

$$\max \left|\frac{y_n^s-y_n^{s-1}}{y_n^s}\right|<=\epsilon_1 \ , \ \text{для всех } n=0,1,...N.$$
 и
$$\max \left|\frac{f_1^s-f_2^s}{f_1^s}\right|<=\epsilon_2,$$

$$f_1 = F_0 - \alpha (T(l) - T_0)$$
 и $f_2 = 4n_p^2 \sigma \int_0^l k(T(x)) (T^4(x) - T_0^4) dx$.

Физическое содержание задачи

Сформулированная математическая модель описывает температурное поле T(x) в плоском слое с внутренними стоками тепловой энергии. Можно представить, что это стенка из полупрозрачного материала, например, кварца или сапфира, нагружаемая тепловым потоком на одной из поверхностей (у нас - слева). Другая поверхность (справа) охлаждается потоком воздуха, температура которого равна T0. Например, данной схеме удовлетворяет цилиндрическая оболочка, ограничивающая разряд в газе, т.к. при больших диаметрах цилиндра стенку можно считать плоской. При высоких температурах раскаленный слой начинает объемно излучать, что описывает второе слагаемое в (1) (закон Кирхгофа). Зависимость от температуры излучательной способности материала очень резкая. При низких температурах стенка излучает очень слабо, второе слагаемое в уравнении (1)практически отсутствует. Функции $\lambda(T)$, k(T)являются, соответственно, коэффициентами теплопроводности и оптического поглощения материала стенки.

II. ТЕХНОЛОГИЧЕСКАЯ ЧАСТЬ

ЯП был выбран Python3 из-за простоты работы с графиками и библиотеки matplotlib. Ниже на листингах будет представлена реализация программы:

Листинг

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import pandas as pd
import math
from scipy import integrate
from scipy.interpolate import interp1d
plt.rcParams['figure.figsize']=12,8
SAVE DIR = './'
def plot_helper(x, y, xlabel, ylabel, title=False, pic='result.png', save=True):
    plt.scatter(x, y, s=8, c='g')
    plt.plot(x,y,'-', c='r')
    plt.grid()
    plt.ylabel(ylabel)
    plt.xlabel(xlabel)
    if title: plt.title(title)
    if save: plt.savefig(SAVE_DIR + pic, bbox_inches = 'tight')
    fig = plt.figure()
     = 1.4
n_p
      = 0.2
T_0 = 300
sigma = 5.668e-12
F 0 = 100
alpha = 0.05
def k_plus_avg(n):
  return (k(n) + k(n+1))/2
def k_minus_avg(n):
  return (k(n) + k(n-1))/2
def k(n):
  return lambda_T(T(n))
def f_inner(n):
  return k(n) * (T(n)**4 - T_04)
def f(n):
  return -f_helper * f_inner(n)
```

```
def A(n): return k_minus_avg(n) / h
def C(n): return k_plus_avg(n) / h
def B(n): return A(n) + C(n)
def D(n): return f(n) * h
def intergrate(func, a, b, step):
  S = (func(a) + func(b)) / 2
  for x in range(a+step, b, step):
     S += func(x)
  return S * step
def edge_condition():
  K0 = k_plus_avg(0)
  M0 = -K0
  P0 = h * F_0 + h**2 / 4 * (f(1/2) + f(0))
  KN = -k_{minus}avg(N)
  MN = alpha * h - KN
  PN = alpha * h * T_0 + h**2 / 4 * (f(N-1/2) + f(N))
  return K0, M0, P0, KN, MN, PN
def err_temperature(t_old, t_new):
  return max([abs(1 - t_old[i] / t_new[i]) for i in range(len(t_old))])
def err_energy_balance(t_new):
  f1 = F_0 - alpha * (t_new[N] - T_0)
  f2 = f_helper * intergrate(f_inner, 0, N, 1) * h
  return abs(1 - f2/f1)
def thomas_algorithm():
  K0, M0, P0, KN, MN, PN = edge_condition()
  # forward
  xi = [None, -M0 / K0]
  eta = [None, P0 / K0]
  for i in range(1, N):
     denominator = (B(i) - A(i) * xi[i])
     x = C(i) / denominator
     e = (D(i) + A(i) * eta[i]) / denominator
     xi.append(x)
     eta.append(e)
  # backward
  y = [(PN - KN * eta[-1]) / (MN + KN * xi[-1])]
```

```
for i in range(N - 1, -1, -1):
     yi = xi[i + 1] * y[0] + eta[i + 1]
     y.insert(0, yi)
  return y
def fixed_iteration(esp1, esp2, max_loop=20):
  global T_list
  err1 = err2 = 1
  for i in range(max loop):
     if err1 \le esp1 and err2 \le esp2:
        break
     t = thomas algorithm()
     err1 = err_temperature(T_list, t)
     T_list = t
     err2 = err_energy_balance(T_list)
     print(i, err1, err2)
h = 0.01
N = int(1 // h)
esp1 = 0.01
esp2 = 0.01
x = [i \text{ for } i \text{ in np.arange}(0, l+h, h)]
# F = 100, alpha = 0.05
T_{list} = [T_0] * (N + 1)
F_0 = 100
alpha = 0.05
fixed_iteration(esp1, esp2)
plot_helper(x, T_list, 'x, cm', 'T, K', pic=1.png')
#F = -10
\overline{T}_{list} = [\overline{T}_{0}] * (N + 1)
F 0 = -10
fixed_iteration(esp1, esp2)
plot_helper(x, T_list, 'x, cm', 'T, K', 'F0 = -10', pic='2.png')
# alpha x3
T_{list} = [T_{0}] * (N + 1)
F 0 = 100
alpha = 0.15
fixed_iteration(esp1, esp2)
plot_helper(x, T_list, 'x, cm', 'T, K', 'alpha = 0.15 (x3)', pic='3.png')
#F=0
T_{list} = [T_0] * (N + 1)
```

```
F_0 = 0
alpha = 0.05
fixed_iteration(esp1, esp2)
plot_helper(x, T_list, 'x, cm', 'T, K', 'F0 = 0', pic='4.png')
```

III. ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНАЯ ЧАСТЬ

В данном разделе будет рассмотрен вывод программы и представлены графики зависимостей.

1. Представить разностный аналог краевого условия при x=l и его краткий вывод интегро-интерполяционным методом.

 \mathbf{K} раевая условия x = l

Обозначим $F=-k(x)\frac{du}{dx}.$ Проинтегрируем на отрезке $[x_{N-\frac{1}{2}},x_{N+\frac{1}{2}}]$:

$$-\int_{x_{N-1/2}}^{x_N} \frac{\mathrm{d}F}{\mathrm{d}x} \, \mathrm{d}x - \int_{x_{N-1/2}}^{x_N} p(x)u \, \mathrm{d}x + \int_{x_{N-1/2}}^{x_N} f(x) \, \mathrm{d}x = 0.$$
$$-(F_N - F_{N-1/2}) - \frac{h}{4} \cdot (p_{N-1/2} \, y_{N-1/2} + p_N \, y_N) + \frac{h}{4} \cdot (f_{N-1/2} + f_N) = 0$$

Подставим
$$F_N = \alpha(y_N - \beta), \quad F_{N-1/2} = \chi_{N-1/2} \frac{y_{N-1} - y_N}{h}$$

$$-(\alpha h(y_N - \beta) - \chi_{N-1/2}(y_{N-1} - y_N)) - \frac{h^2}{4} \cdot (p_{N-1/2} \frac{y_{N-1} + y_N}{2} + p_N y_N) + \frac{h^2}{4} (f_{N-1/2} + f_N) = 0$$

$$\alpha h y_N - \chi_{N-1/2}(y_{N-1} - y_N) + \frac{h^2}{4} \cdot (p_{N-1/2} \frac{y_{N-1} + y_N}{2} + p_N y_N) = \alpha \beta h + \frac{h^2}{4} (f_{N-1/2} + f_N)$$

$$(\frac{h^2}{8} p_{N-1/2} - \chi_{N-1/2}) y_{N-1} + (\alpha h + \chi_{N-1/2} + \frac{h^2}{8} p_{N-1/2} + \frac{h^2}{4} p_N) y_N = \alpha \beta h + \frac{h^2}{4} (f_{N-1/2} + f_N)$$

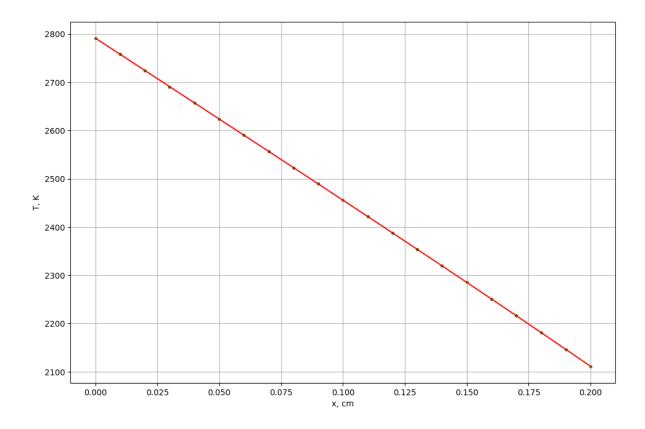
$$K_N = \frac{h^2}{8} p_{N-1/2} - \chi_{N-1/2}, \quad M_N = \alpha h + \chi_{N-1/2} + \frac{h^2}{8} p_{N-1/2} + \frac{h^2}{4} p_N, \quad P_N = \alpha \beta h + \frac{h^2}{4} (f_{N-1/2} + f_N)$$

$$\chi_{n\pm\frac{1}{2}} = \frac{\lambda_n + \lambda_{n\pm1}}{2}, \quad f(x) = -4 \cdot k(T) \cdot n_p^2 \cdot \sigma \cdot (T^4 - T_0^4)$$

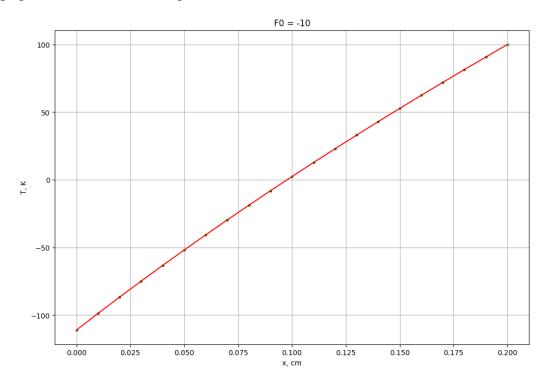
$$K_N = -\chi_{N-1/2}, \quad M_N = \alpha h + \chi_{N-1/2}, \quad P_N = \alpha T_0 h + \frac{h^2}{4} (f_{N-1/2} + f_N)$$

2. График зависимости температуры T(x) от координаты x при заданных выше параметрах.

Выяснить, как сильно зависят результаты расчета Т(х) и необходимое для этого количество итераций от начального распределения температуры и шага сетки. Количество необходимых повторений не сильно зависит от начального распределения температуры и шага сетки. В этом случае при h= 0.01см и $\epsilon_1 = \epsilon_2 = 0.01$ требуется 10 итераций.

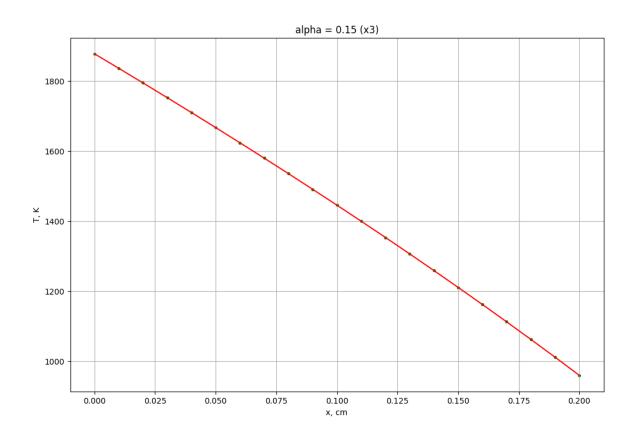


3. График зависимости T(x) при F0 = -10 Bт/см2.



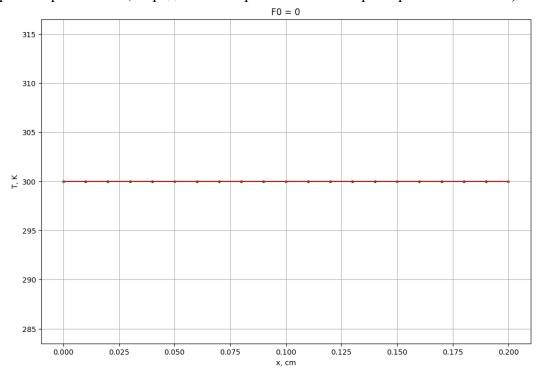
4. График зависимости Т(х) при увеличенных значениях α (например, в 3 раза). Сравнить с п.2.

Коэффициент теплоотдачи больше, тепло быстрее передается наружу, более низкая температура



5. График зависимости T(x) при F0 = 0.

Справка. В данных условиях тепловое нагружение отсутствует, причин для нагрева нет, температура стержня должна быть равна температуре окружающей среды Т0 (разумеется, с некоторой погрешностью, определяемой приближенным характером вычислений)



6. Для указанного в задании исходного набора параметров привести данные по балансу энергии, т.е. значения величин

$$f_1 = F_0 - \alpha (T(l) - T_0)$$
 и $f_2 = 4n_p^2 \sigma \int_0^l k(T(x))(T^4(x) - T_0 4) dx$.

Каковы использованные в работе значения точности выхода из итераций ϵ_1 (по температуре) и ϵ_2 (по балансу энергии)?

В работе использовал $\epsilon_1 = 0.01, \epsilon_2 = 0.01$

Столбцы соответственно: № итерация, $max\left|\frac{y_n^s-y_n^{s-1}}{y_n^s}\right|$, и $\left|\frac{f_1^s-f_2^s}{f_1^s}\right|$,

- 0 0.92044 241498676052815.93750
- 1 0.65778 0.86107
- 2 0.24279 2.34494
- 3 0.11745 0.37317
- 4 0.05376 0.26953
- 5 0.02578 0.10286
- 6 0.01217 0.05438
- 7 0.00579 0.02412
- 8 0.00275 0.01223
- 9 0.00131 0.00523

IV. ОТВЕТЫ НА ВОПРОСЫ

- 1. Какие способы тестирования программы можно предложить?
- $F_0 = 0 \Rightarrow T(x) = T_0$
- $F_0 > 0 \Rightarrow T'(x) < 0$, $F_0 < 0 \Rightarrow T'(x) > 0$
- α увеличивается $\Rightarrow T(x)$ уменьшается
- 2. Получите простейший разностный аналог нелинейного краевого условия при x=l

$$x = l$$
, $-k(l)\frac{dT}{dx} = \alpha_N(T(l) - T_0) + \phi(T)$,

где $\phi(T)$ - заданная функция. Производную аппроксимируйте односторонней разностью.

$$-k_l \frac{T_l - T_{l-1}}{h} = \alpha_N (T_l - T_0) + \varphi(T_l)$$
$$-(k_l + \alpha_N h) T_l + k_l T_{l-1} = \varphi(T_l) h - \alpha_N h T_0$$

3. Опишите алгоритм применения метода прогонки, если при x=0 краевое условие квазилинейное (как в настоящей работе), а при x=l , как в п.2.

$$\begin{cases} x = 0, & -k(0) \frac{dT}{dx} = F_0, \\ x = l, & -k(l) \frac{dT}{dx} = \alpha_N(T(l) - T_0) + \varphi(T). \end{cases}$$

Будем использовать левую прогонку, основная прогоночная формула:

$$y_n = \xi_{n+1} y_{n+1} + \eta_{n+1}$$

$$-k_0 \frac{T_1 - T_0}{h} = F_0 \quad \Rightarrow \quad T_0 = T_1 + \frac{F_0 h}{k_0}.$$

$$-(k_l + \alpha_N h)T_l + k_l T_{l-1} = \varphi(T_l)h - \alpha_N h T_0,$$

$$-(k_l + \alpha_N h)T_l + k_l(\xi_l T_l + \eta_l) = \varphi(T_l)h - \alpha_N h T_0.$$

$$T_l = \frac{\alpha_N h T_0 + k_l \eta_l - \varphi(T_l) h}{k_l (1 - \xi_l) + \alpha_N h}$$