

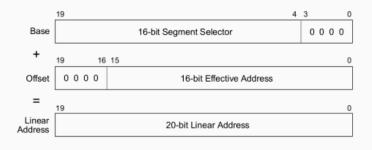
Figure 2-1. IA-32 System-Level Registers and Data Structures

Modo real

- Trabaja con 16 bits
- $\bullet~$ 1MB de memoria
- No hay protección ni privilegios en memoria

Las direcciones en modo real (20 bits) se forman con 2 componentes de 16 bits:

- Dirección Base: valor de un registro de segmento (CS,DS,ES,SS) shifteado 4 bits a la izquierda
- Offset: el valor de un registro (AX, BX, CX, DX, SP, BP, SI y DI)



Ejemplo: $Direcci\'{o}n$ $F\'{i}sica = Segmento$ 16 + Offset* Segmento = 0x12F3. Offset = 0x4B27

0x17A57 = 0x12F30 + 0x4B27

Modo protegido

- 32/64 bits
- 4GB de memoria para 32 bits
- 4 niveles de privilegio, atención a interrupciones con privilegio.

Segmentación

- Linear Address space: memoria direccionable por el procesador. Generalmente se divide en segmentos.
- Dirección lógica: Consiste en un selector de segmento y un offset, y sirve para direccionar a un byte dentro de un segmento.
 - Segment selector: Es un identificador único para un segmento en un descriptor table (por ejemplo la GDT, Global Descriptor Table) que dá a lugar a un descriptor de segmento. Consiste en un indice, un bit indicador (0 GDT, 1 LDT) y 2 bits para el privilegio.



Figure 3-6. Segment Selector

- Offset: Se suma el offset con el base adress para obtener el byte deseado dentro del segmento.

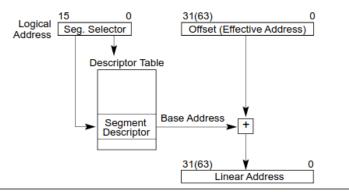


Figure 3-5. Logical Address to Linear Address Translation

- Si no se usa paginación, la dirección lineal se mapea directamente con la dirección física (la linear se manda directo al bus). Si se usa paginación se hace una segunda traducción de dirección lineal a dirección física.
- Segmentación Flat: El sistema operativo y las aplicaciones tiene acceso a una memoria contigua, en general se usa un segmento para todo el espacio de direccionamiento de 4gb, se define uno para datos de nivel 0 y 3, y codigo de nivel 0 y 3 que se solapan. Con esto se esconde la segmentación.
- GDTR (Global Descriptor Table Register): Consiste en un registro de 48 bits, los 32 mas significativos guarda la dirección de la GDT en el espacio de direccionamiento lineal. Los restantes 16 definen el limite en bytes de la tabla. Entonces máximo la tabla puede tener 2^16 / 2^3 (el tamaño de un gate de la gdt) = 2^13 = 8192 descriptores de segmento. El byte limite se incluye en el tamaño, es decir que si el limite = 0, entonces la GDT tiene solo un byte de tamaño, por lo que el límite tiene que ser uno menos un múltiplo de 8 (8N 1) para tener al menos una entry.

Se carga con la instrucción lgdt [mem], que recibe una dirección en la que toma 48 bits

- **GDT**: Es un arreglo de descriptores de segmento global. El primer descriptor de la tabla no se usa (*Null descriptor*). Cuando un registro de segmento (DS, ES, FS, GS) carga el segmento nulo no genera una excepción, pero cuando se intenta acceder se genera un #GP (general-purpuse exception).
- **Segment descriptor**: Especifica el tamaño, los permisos y los privilegios, el tipo, la ubicación del primer byte en la linear address space del segmento (**base adress**).

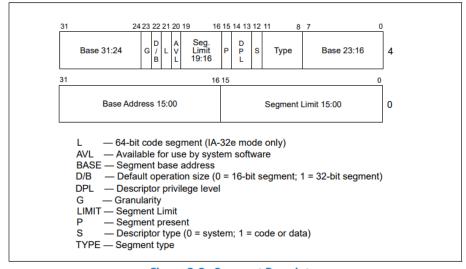


Figure 3-8. Segment Descriptor

Table 3-1. Code- and Data-Segment Types

Type Field					Descriptor	Description	
Decimal	11	10 E	9 W	8 A	Туре		
0	0	0	0	0	Data	Read-Only	
1	0	0	0	1	Data	Read-Only, accessed	
2	0	0	1	0	Data	Read/Write	
3	0	0	1	1	Data	Read/Write, accessed	
4	0	1	0	0	Data	Read-Only, expand-down	
5	0	1	0	1	Data	Read-Only, expand-down, accessed	
6	0	1	1	0	Data	Read/Write, expand-down	
7	0	1	1	1	Data	Read/Write, expand-down, accessed	
		С	R	Α			
8	1	0	0	0	Code	Execute-Only	
9	1	0	0	1	Code	Execute-Only, accessed	
10	1	0	1	0	Code	Execute/Read	
11	1	0	1	1	Code	Execute/Read, accessed	
12	1	1	0	0	Code	Execute-Only, conforming	
13	1	1	0	1	Code	Execute-Only, conforming, accessed	
14	1	1	1	0	Code	Execute/Read, conforming	
15	1	1	1	1	Code	Execute/Read, conforming, accessed	

Table 3-2. System-Segment and Gate-Descriptor Types

Type Field					Description		
Decimal	11	10	9	8	32-Bit Mode	IA-32e Mode	
0	0	0	0	0	Reserved	Reserved	
1	0	0	0	1	16-bit TSS (Available)	Reserved	
2	0	0	1	0	LDT	LDT	
3	0	0	1	1	16-bit TSS (Busy)	Reserved	
4	0	1	0	0	16-bit Call Gate	Reserved	
5	0	1	0	1	Task Gate	Reserved	
6	0	1	1	0	16-bit Interrupt Gate	Reserved	
7	0	1	1	1	16-bit Trap Gate	Reserved	
8	1	0	0	0	Reserved	Reserved	
9	1	0	0	1	32-bit TSS (Available)	64-bit TSS (Available)	
10	1	0	1	0	Reserved	Reserved	
11	1	0	1	1	32-bit TSS (Busy)	64-bit TSS (Busy)	
12	1	1	0	0	32-bit Call Gate	64-bit Call Gate	
13	1	1	0	1	Reserved	Reserved	
14	1	1	1	0	32-bit Interrupt Gate	64-bit Interrupt Gate	
15	1	1	1	1	32-bit Trap Gate	64-bit Trap Gate	

• Registros segmento: guardan las ultimas traducciones hechas de direcciones lineales. Es decir que solo pueden usarse hasta 6 segmentos a la vez. Se modifican con un jmp far, mov y otras instrucciones. CS: codigo, SS: stack, el resto datos.

Visible Part	Hidden Part	_
Segment Selector	Base Address, Limit, Access Information	CS
		SS
		DS
		ES
		FS
		GS

Figure 3-7. Segment Registers

Interrupciones

- Se define una identidad numérica para cada interrupción (vectorización) y utiliza una tabla de descriptores donde para cada índice, o identidad, se decide:
 - Donde se encuentra la rutina que lo atiende (dirección de memoria)
 - En qué contexto se va a ejecutar (segmento y nivel de privilegio).
 - De qué tipo de interrupción se trata

Tipos de interrupciones

- Excepciones que van a ser generadas por el procesador cuando se cumpla una condición, por ejemplo si se quiere acceder a una dirección de memoria a través de un selector cuyo segmento tiene el bit P apagado.
 - Fault: Excepción que podría corregirse para que el programa continúe su ejecución. El procesador guarda en la pila la dirección de la instrucción que produjo la falla. Algunos faults suman un código de error a la pila.
 - Traps: Excepción producida al terminar la ejecución de una instrucción de trap. El procesador guarda en la pila la dirección de la instrucción a ejecutarse luego de la que causó el trap.
 - Aborts: Excepción que no siempre puede determinar la instrucción que la causa, ni permite recuperar la ejecución de la tarea que la causó. Reporta errores severos de hardware o inconsistencias en tablas del sistema.
- Interrupciones:
 - Externas: de un dispositivo externo (reloj o teclado)
 - Internas: generado por una llamada a la instrucción INT por parte de un proceso.

Table 6-1. Protected-Mode Exceptions and Interrupts

Vector	Mnemonic	Description	Туре	Error Code	Source
0	#DE	Divide Error	Fault	No	DIV and IDIV instructions.
1	#DB	Debug Exception	Fault/ Trap	No	Instruction, data, and I/O breakpoints; single-step; and others.
2	_	NMI Interrupt	Interrupt	No	Nonmaskable external interrupt.
3	#BP	Breakpoint	Тгар	No	INT3 instruction.
4	#OF	Overflow	Тгар	No	INTO instruction.
5	#BR	BOUND Range Exceeded	Fault	No	BOUND instruction.
6	#UD	Invalid Opcode (Undefined Opcode)	Fault	No	UD instruction or reserved opcode.
7	#NM	Device Not Available (No Math Coprocessor)	Fault	No	Floating-point or WAIT/FWAIT instruction.
8	#DF	Double Fault	Abort	Yes (zero)	Any instruction that can generate an exception, an NMI, or an INTR.
9		Coprocessor Segment Overrun (reserved)	Fault	No	Floating-point instruction. ¹
10	#TS	Invalid TSS	Fault	Yes	Task switch or TSS access.
11	#NP	Segment Not Present	Fault	Yes	Loading segment registers or accessing system segments.
12	#SS	Stack-Segment Fault	Fault	Yes	Stack operations and SS register loads.
13	#GP	General Protection	Fault	Yes	Any memory reference and other protection checks.
14	#PF	Page Fault	Fault	Yes	Any memory reference.

Table 6-1. Protected-Mode Exceptions and Interrupts (Contd.)

Vector	Mnemonic	Description	Туре	Error Code	Source
15	_	(Intel reserved. Do not use.)		No	
16	#MF	x87 FPU Floating-Point Error (Math Fault)	Fault	No	x87 FPU floating-point or WAIT/FWAIT instruction.
17	#AC	Alignment Check	Fault	Yes (Zero)	Any data reference in memory. ²
18	#MC	Machine Check	Abort	No	Error codes (if any) and source are model dependent. ³
19	#XM	SIMD Floating-Point Exception	Fault	No	SSE/SSE2/SSE3 floating-point instructions ⁴
20	#VE	Virtualization Exception	Fault	No	EPT violations ⁵
21	#CP	Control Protection Exception	Fault	Yes	RET, IRET, RSTORSSP, and SETSSBSY instructions can generate this exception. When CET indirect branch tracking is enabled, this exception can be generated due to a missing ENDBRANCH instruction at target of an indirect call or jump.
22-31	_	Intel reserved. Do not use.			
32-255	_	User Defined (Non-reserved) Interrupts	Interrupt		External interrupt or INT <i>n</i> instruction.

MOTES.

Atención a interrupciones

Antes de la atención, el procesador pushea a la pila EFLAGS, CS, EIP y el codigo de error si hay según la interrupción. Luego el handler hace IRET que saca de la pila los primeros 3 mencionados (el error code depende del programador poner en la posición correcta el esp, ya que algunas interrupciones no tienen error code).

Según si el handler de la interrupción tiene un privilegio mayor que la tarea ejecutandose al momento de producirse dicha interrupción, se puede generar un "cambio" de stack. Éste stack con mayor privilegio está definido en la TSS de dicha tarea.

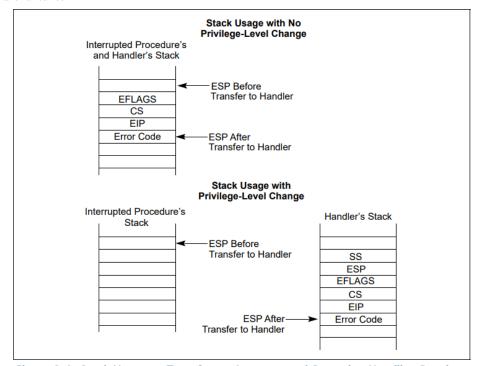


Figure 6-4. Stack Usage on Transfers to Interrupt and Exception-Handling Routines

• La pila se alinea a 4 bytes (no en 16 como se hacia para la convención con C).

Estructura de la IDT

Parecida a la GDT, guarda por cada interrupción posible (son 255. Pueden haber menos, se dejan el bit p en 0) se define en que segmento y offset (dentro del segmento) están los handlers, además de algunos atributos.

Con lidt [mem] se carga el idtr. Consiste en 48 bits, el del base address indica la dirección de la IDT y el limite el tamaño en bytes.

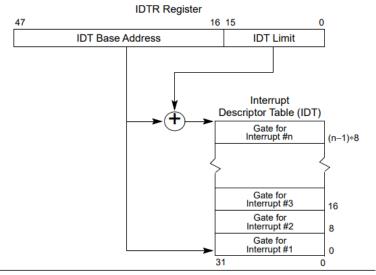


Figure 6-1. Relationship of the IDTR and IDT

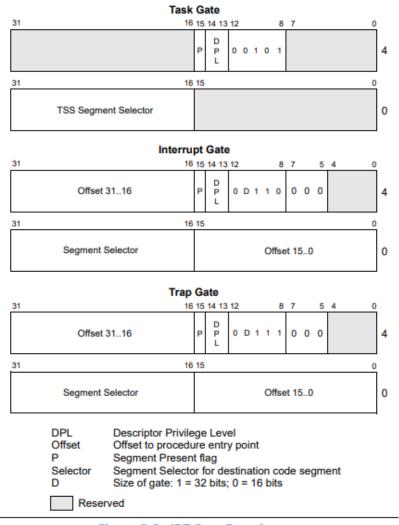


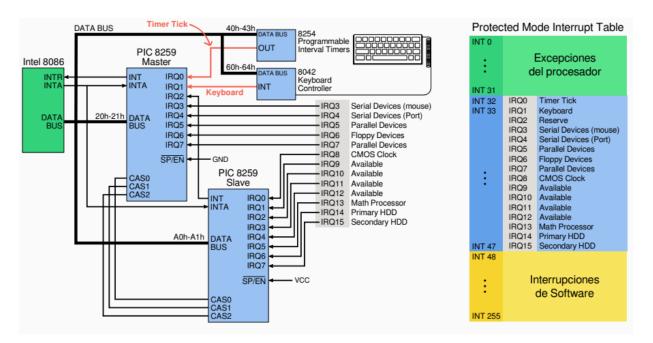
Figure 6-2. IDT Gate Descriptors

los bits 12 a 8 indican el type, ver tabla de gdt para types de sistema. El que usamos para interrupciones de 32 bits es el 1110

Se pueden implementar syscalls con interrupciones. Las syscalls es el mecanismo que se tiene para dar funcionamiento de nivel de privilegio alto para las aplicaciones de usuario de forma segura.

PIC

Controlador que maneja las interrupciones externas. En un principio hay que configurarlo con un protocolo definido. Como los codigos de interrupciones se pisan con los del sistema, se debe hacer un remapeo.



El mapeo lo hacemos para que las interrupcioens del PIC1 vayan del 32 al 39 (0x20-0x27) y del PIC2 del 40 al 47 (0x28-0x2F). Luego al PIC1 hay que decirle en que puerto tiene conectado el slave, como puede solo tener 8 posibilidades el numero se hace como visto en una tira de 8 bits en los que están prendidos los que tenga conectado otro PIC, ejemplo: 0b00000100 = 4 en el puerto 2 tiene un slave.

Al slave hay que pasarle a qué puerto pertenece, esté si corresponde al numero en decimal de el IRQ, en este caso 2 (IRQ2).

```
#define PIC1 PORT 0x20
#define PIC2 PORT 0xA0
#define PIC1 DATA (PIC1 PORT+1)
#define PIC2 DATA (PIC2 PORT+1)
void pic finish1(void) { outb(PIC1 PORT, 0x20); }
void pic_finish2(void) {
  outb(PIC1 PORT, 0x20);
  outb(PIC2_PORT, 0x20);
}
  // Inicializar el PIC
void pic_reset() {
  outb(PIC1_PORT, 0x11); // Initialization Command Word 1 (ICW1) (datos de inicializacion)
  outb(PIC2 PORT, 0x11); // idem
  outb(PIC1 DATA, 0x20); // ICW2: offset del PIC1 en el direccionamiento del puerto
  outb(PIC2_DATA, 0x28); // ICW2 offset del PIC2 en el direccionamiento del puerto
  outb(PIC1 DATA, 4); // ICW3 puerto donde está conectado el slave
  outb(PIC2_DATA, 2); // ICW3 identidad del slave, en este caso es 2 ya que esta conectado al IRQ2
  outb(PIC1 DATA, 0xFF); // ICW4: clear IMR
  outb(PIC2_DATA, 0x01); // ICW4
}
void pic_enable() {
  outb(PIC1_PORT + 1, 0 \times 00);
  outb(PIC2 PORT + 1, 0 \times 00);
```

```
void pic_disable() {
  outb(PIC1_PORT + 1, 0xFF);
  outb(PIC2_PORT + 1, 0xFF);
}
```

Paginación

Tareas