

Линейный оператор. Матрица линейного оператора

Оператор – отображение $\mathcal{A} : L_1 \rightarrow L_2$, где L_1, L_2 – линейные пространства.

Обозначения:

- $\mathcal{A}, \mathcal{B}, \mathcal{C}, \dots$ – операторы
- A, B, C, \dots – матрицы операторов

Линейный оператор – оператор $\mathcal{A} : V \rightarrow W$ (V, W – линейные пространства над полем F), для которого верны следующие свойства ($x, y \in V, \alpha \in F$):

- Аддитивность: $\mathcal{A}(x + y) = \mathcal{A}(x) + \mathcal{A}(y)$
- Однородность: $\mathcal{A}(\alpha x) = \alpha \cdot \mathcal{A}(x)$

Или, что эквивалентно, должно быть верным равенство

$$\mathcal{A}(\alpha x + \beta y) = \alpha \cdot \mathcal{A}(x) + \beta \cdot \mathcal{A}(y)$$

Линейное преобразование (пр-ва V) – линейный оператор $\mathcal{A} : V \rightarrow V$

Примеры ЛО

- **Нулевой** ($\mathcal{O} : V \rightarrow W$) – $\mathcal{O}(x_V) = \bar{0}_W$
- **Тождественный** ($\mathcal{I} : V \rightarrow V$) – $\mathcal{I}(x_V) = x_V$
- **Оператор проецирования (проектор):**
Пусть $V = L_1 \oplus L_2$, тогда если $x \in V, x_1 \in L_1, x_2 \in L_2$, то $x = x_1 + x_2$. Тогда *проектор* обозначаемый $\mathcal{P}_{L_1}^{\parallel L_2}$ будет проецировать $x \in V$ на подпространство L_1 параллельно подпространству L_2 . Проектор $\mathcal{P}_{L_1}^{\perp L_2}$ будет проецировать $x \in V$ на подпространство L_1 перпендикулярно L_2
- **Оператор дифференцирования** ($\mathcal{D} : P[x]_n \rightarrow P[x]_{n-1}$):
Отображение введено как пример (это пространства многочленов

степени не выше n и $n - 1$ соответственно). Отображение невероятно нетривиально:

$$\begin{aligned}\mathcal{D}(a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0) = \\ a_n n x^{n-1} + a_{n-1} (n-1) x^{n-2} + \dots + a_1\end{aligned}$$

- **Оператор интегрирования** ($\mathcal{S} : C[a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ – опять как пример): $C[a, b]$ – пространство функций, непрерывных на $[a, b]$. Скажем что $\forall f(x) \in C[a, b]$

$$\mathcal{S}(f(x)) = \int_a^b f(x) \, dx$$

- **Какой-то матричный** ($\mathcal{A} : M_p \rightarrow M_p$): M_p – пространство квадратных матриц $p \times p$. Определим $\forall X \in M_p$ и произвольной (но фиксированной) $A \in M_p$

$$\mathcal{A}(X) = A \cdot X$$

по свойствам произведения матриц

$$\begin{aligned}\mathcal{A}(\alpha X + \beta Y) &= A \cdot (\alpha X + \beta Y) = A \cdot \alpha X + A \cdot \beta Y = \\ \alpha(A \cdot X) + \beta(A \cdot Y) &= \alpha \cdot \mathcal{A}(X) + \beta \cdot \mathcal{A}(Y)\end{aligned}$$

- **Оператор поворота** ($R_\varphi : V \rightarrow V$) – поворачивает пространство на угол φ (что бы это не значило)

Матрица линейного оператора

Рассмотрим $\mathcal{A} : V \rightarrow W$, где

- $\{e_i\}_{i=1}^n$ – базис V
- $\{u_i\}_{i=1}^m$ – базис W

Пусть A – матрица ЛО \mathcal{A} . Воздействуем оператором \mathcal{A} на каждый вектор из базиса V :

$$\begin{aligned}\mathcal{A}(e_1) &= \alpha_{11}u_1 + \alpha_{12}u_2 + \dots + \alpha_{1m}u_m \\ \mathcal{A}(e_2) &= \alpha_{21}u_1 + \alpha_{22}u_2 + \dots + \alpha_{2m}u_m \\ &\dots \\ \mathcal{A}(e_n) &= \alpha_{n1}u_1 + \alpha_{n2}u_2 + \dots + \alpha_{nm}u_m\end{aligned}$$

Рассмотрим теперь матрицу:

$$A = \begin{pmatrix} \alpha_{11} & \alpha_{21} & \cdots & \alpha_{n1} \\ \alpha_{12} & \alpha_{22} & \cdots & \alpha_{n2} \\ \cdots & & & \\ \alpha_{1m} & \alpha_{2m} & \cdots & \alpha_{nm} \end{pmatrix}$$

это матрица перехода $A_{e \rightarrow u}$ (из базиса e в базис u)

Матрица перехода – матрицей перехода из базиса e в базис u ($A_{e \rightarrow u}$ или A_e^u) называется матрица, столбцы которой являются координатами базисных векторов e_i в базисе u

Свойства матрицы ЛО

- $(\forall \mathcal{A} : V \rightarrow V)(\forall x \in V)(\forall \alpha \in F)$
 1. $(\mathcal{A}(x))_e = A_e x$
 2. Матрица единичного (нулевого) оператора – единичная (нулевая) матрица
 3. Матрица суммы ЛО равна сумме матриц этих операторов
 4. $\alpha \mathcal{A} = \alpha \cdot Ax$
 5. $\mathcal{A} \circ \mathcal{B}(x) = (A \cdot B)x$
 6. Пусть матрицы перехода между базисами обозначены $P_{e \rightarrow u}, P_{u \rightarrow e}$, тогда

$$A_u = P_{u \rightarrow e} \cdot A_e \cdot P_{e \rightarrow u} \implies P_{e \rightarrow u} A_u = A_e \cdot P_{e \rightarrow u}$$

7. Определитель и ранг не зависят от базиса

Теорема

Задание ЛО равносильно заданию его матрицы в фиксированной паре базисов

Доказательство

TBD

QED