

Cheatsheet 01 — Алгоритмы сортировки

Пререквизиты

Info

Инвариант — состояние данных, неизменное на каждом шаге алгоритма.

Info

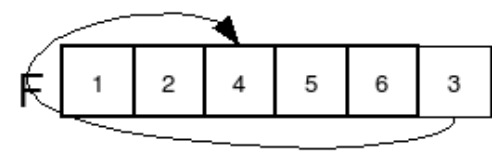
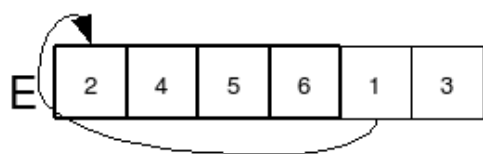
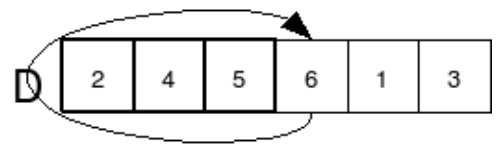
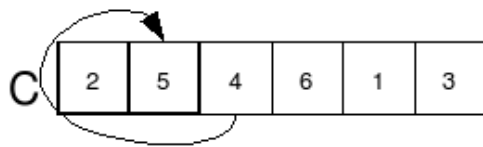
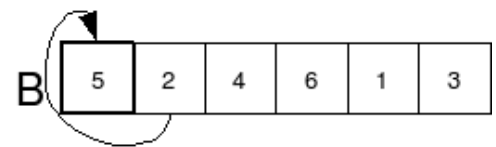
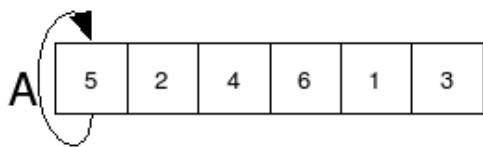
Сортировка называется **устойчивой**, если она сохраняет исходный порядок элементов при равенстве значений.

Сортировка вставками

Теория

Инвариант: к концу i -й итерации алгоритма первые i элементов отсортированы.

Идея: на каждой итерации мы хотим увеличивать длину отсортированного префикса ровно на один элемент. Этот элемент может как быть, так и не быть отсортирован относительно предыдущих. В случае, если он не отсортирован, нам необходимо найти такую позицию на текущем префиксе, которую должен занимать этот элемент, и "вставить" его на это место. Этот процесс реализуется так: будем менять местами текущий элемент с предыдущим до тех пор, пока не выполняется условие отсортированности. Когда оно впервые выполнится, новый элемент встанет на нужное место.



В некоторых ситуациях имеет смысл воспользоваться *бинарным поиском* для определения нужной позиции для следующего элемента. Это не скажется на асимптотике, поскольку в процессе вставки мы всё ещё вынуждены менять элементы местами, однако уменьшение количества сравнений до $O(\log n)$ за итерацию может существенно уменьшить реальное время работы алгоритма, если эта операция является достаточно ресурсоёмкой (например, для больших строк или каких-то более сложных объектов).

Реализация

```
void InsertionSort(int* array, int array_size) {
    // Передаём массив и его размер
    for (int i = 0; i < array_size; ++i) {
        // Перебираем вставляемый элемент
        for (int j = i; j > 0 && array[j - 1] > array[j]; --j) {
            // Пока элемент не на своём месте, меняем его местами с предыдущим
            std::swap(array[j - 1], array[j]);
        }
    }
}
```

Характеристика

Временная сложность — $O(n^2)$

Доказательство: пусть $k_i = |i - j|$, где i — позиция элемента в исходном массиве, j —

позиция элемента в отсортированном массиве. Тогда алгоритм совершит порядка $\sum_{i=0}^n k_i$ действий, поскольку сдвиг элемента — единственная операция, которую мы выполняем. Асимптотическая оценка этой величины — $O(n \max k)$, что эквивалентно $O(n^2)$.

Сложность по памяти — $O(1)$. Дополнительная память не выделяется.

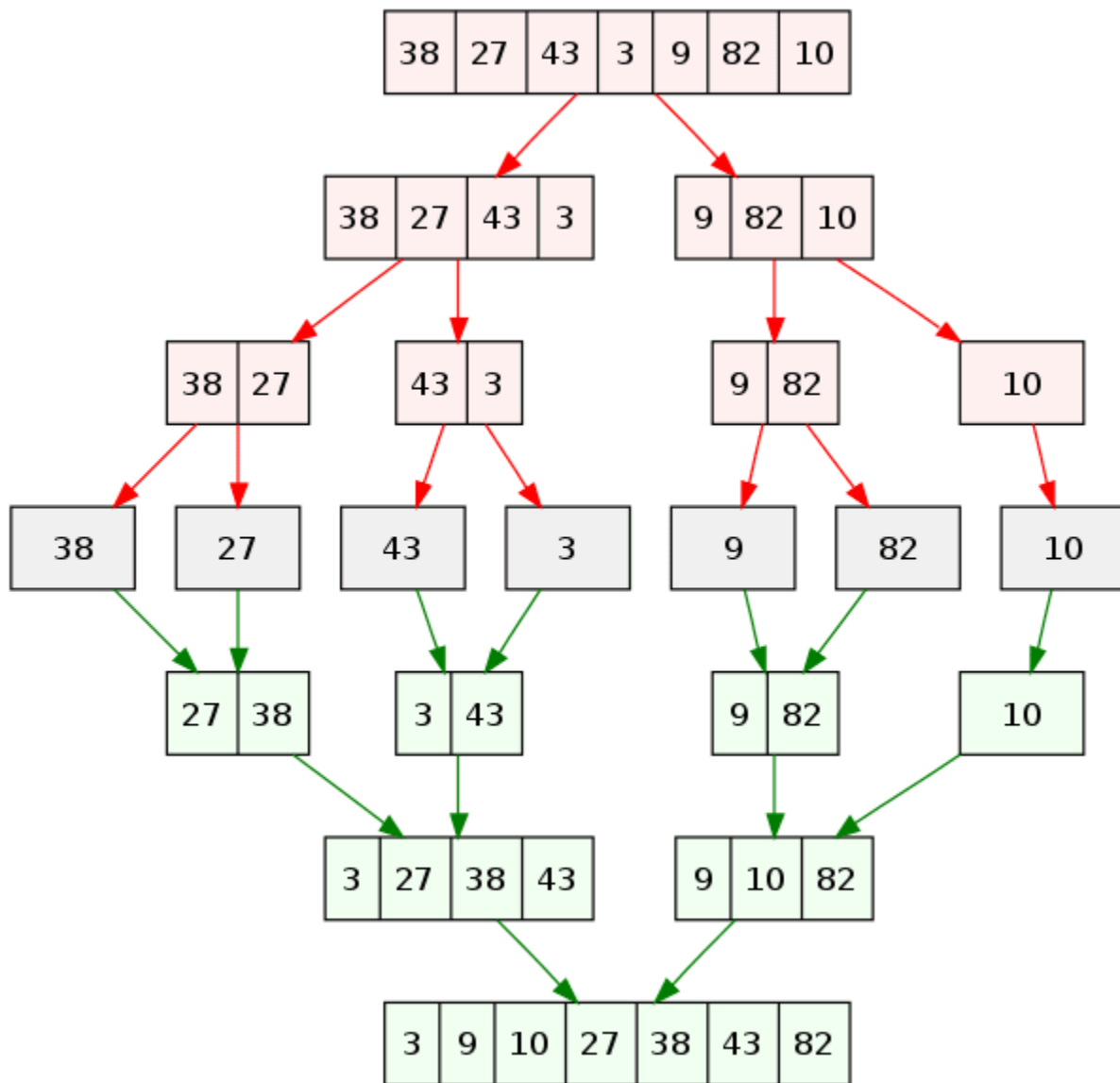
Устойчивость: можно написать как устойчивую, так и неустойчивую реализацию. Они будут отличаться только строгостью сравнения элементов.

Сортировка слиянием

Теория

Инвариант: к моменту вызова `merge` левая и правая половины подмассива отсортированы.

Идея: будем рекурсивно разбивать массив пополам до тех пор, пока не получим подмассив из одного элемента. Теперь мы хотим обратно "слить" воедино пары подмассивов, начиная с самых маленьких, но так, чтобы в процессе поддерживать нужный порядок элементов:



Заметим, что массив из одного элемента уже отсортирован. Воспользуемся этим фактом и определим функцию `merge`, которая будет "сливать" два отсортированных массива в один, также отсортированный.

Пусть мы хотим слить два массива a и b в третий массив c . Допустим также, что мы уже корректно заполнили первые $l + r - 2$ элементов c , причём из них ровно $l - 1$ принадлежат a и ровно $r - 1$ принадлежат b .

На примере a покажем, что это будут первые элементы обоих массивов.

Если это не так, то есть среди первых $l + r - 2$ элементов есть какой-то $a_k, k \geq l$, то далее в массиве c обязан встретиться такой $a_i, 1 \leq i < l$, что $a_i \leq a_k$ (поскольку массив a отсортирован). Если $a_i = a_k$, то это просто нарушит устойчивость сортировки, однако если $a_i < a_k$, то это нарушит и порядок, а поскольку мы предполагаем, что алгоритм корректен, то исходное предположение выполняться не может.

Теперь мы хотим понять, каким будет $l + r - 1$ -й элемент массива c . Здесь возникают 4 варианта:

1. Если $l \leq |a|, r \leq |b|, a_l < b_r$, то:

- $\forall i < l : a_i \leq a_l$, поскольку массив a отсортирован;
- $\forall i < r : b_i \leq a_l$, поскольку если это не так, то в дальнейшем нарушится порядок сортировки (аналогично док. выше);
- $\forall i > l : a_i \geq a_l$, поскольку массив a отсортирован;
- $\forall i > r : b_i \geq b_r > a_l$, поскольку массив b отсортирован.

Таким образом, a_l не меньше всех элементов из $[a_0 \dots a_l]$ и из $[b_0 \dots b_r]$, т.е. не меньше всех тех элементов, что лежат в c до c_{l+r-1} , и не больше всех элементов из $(a_l \dots a_{|a|}]$ и из $(b_r \dots b_{|b|}]$, т.е. не больше всех тех элементов, что будут лежать в c позже, чем c_{l+r-1} . Нетрудно заметить, что в таком случае $c_{l+r-1} = a_l$ по определению.

2. Если $l \leq |a|, r \leq |b|, b_r < a_l$, то аналогичными пункту (1) рассуждениями получаем, что $c_{l+r-1} = b_r$.

Примечание: случай $a_l = b_r$ валидно отнести к любому из описанных выше.

3. Если $l = |a|$, то все элементы из a уже стоят на своих местах в массиве c . Заметим, что тогда:

- $\forall x \in a : b_r \geq x$, поскольку если $\exists a_k > b_r$, то мы бы не взяли его в c раньше, чем b_r (см. пункт 2);
- $\forall i < r : b_i \leq b_r$, поскольку массив b отсортирован;
- $\forall i > r : b_i \geq b_r$, поскольку массив b отсортирован.

Таким образом, b_r больше всех элементов из a и из $[b_0 \dots b_r]$, т.е. больше всех тех элементов, что лежат в c до c_{l+r-1} , и меньше всех элементов из $(b_r \dots b_{|b|}]$, т.е. меньше всех тех элементов, что будут лежать в c позже, чем c_{l+r-1} . Нетрудно заметить, что в таком случае $c_{l+r-1} = b_r$ по определению.

4. Если $r = |b|$, то аналогичными пункту (3) рассуждениями получаем, что $c_{l+r-1} = a_l$.

Таким образом, реализация функции `merge` сводится к рассмотрению всех этих случаев и к выбору оптимального варианта на каждой итерации.

Реализация

Важное замечание: мы рассматриваем блоки, на которые разбиваем массив, не как отдельные объекты, а как подмассивы, ограниченные какими-то индексами внутри исходного массива, причём эти индексы образуют не отрезок, а *полуинтервал*. Это необходимо как для эффективности алгоритма, так и для удобства реализации.

```
int merged_array[kMaxArraySize];
// массив под слияние. объявляем глобально и переиспользуем, чтобы
сэкономить память

void Merge(int* array, int left_index_first, int right_index_first, int
left_index_second, int right_index_second) {
```

```
/* Передаём сам массив и границы подмассивов, которые будем сливать
- [left_index_first, right_index_first) – левый подмассив
- [left_index_second, right_index_second) – правый подмассив
- [left_index_first, right_index_second) – подмассив, от которого мы вызвали
MergeSort() и куда мы запишем результат слияния */
```

```
    int array_begin = left_index_first;
```

```
    /* Запоминаем, откуда потом будем начинать записывать слитый массив. Это
    нужно сделать по той причине, что после сортировки значение переменной, в
    которой лежит левая граница, изменится */
```

```
    for (int i = 0; i < right_index_second; ++i) {
```

```
        if (left_index_first == right_index_first) {
```

```
            // Если левый подмассив кончился, то берем элемент из правого и
            двигаем границу r
```

```
            merged_array[i] = array[left_index_second++];
```

```
        } else if (left_index_second == right_index_second) {
```

```
            // Если правый подмассив кончился, то берем элемент из левого и
            двигаем границу l
```

```
            merged_array[i] = array[left_index_first++];
```

```
        } else if (array[left_index_first] <= array[left_index_second]) {
```

```
            // Если эл-т левого подмассива меньше или равен эл-ту правого, то
            берем его и двигаем границу l
```

```
            merged_array[i] = array[left_index_first++];
```

```
        } else {
```

```
            // Если эл-т правого массива меньше эл-та левого, то берем его и
            двигаем границу r
```

```
            merged_array[i] = array[left_index_second++];
```

```
        }
```

```
    }
```

```
    for (int i = 0; i < right_index_second; ++i) {
```

```
        // Записываем результат слияния в исходный подмассив
```

```
        array[i + array_begin] = merged_array[i];
```

```
    }
```

```
}
```

```
void MergeSort(int* array, int left_index, int right_index) {
```

```
    if (right_index - left_index == 1) {
```

```
        // Массив из одного элемента уже отсортирован, поэтому мы выходим из
        рекурсии
```

```
        return;
```

```
    }
```

```
    int mid_index = (right_index + left_index) / 2;
```

```
    MergeSort(array, left_index, mid_index); // Рекурсивно сортируем левую
    половину
```

```
    MergeSort(array, mid_index, right_index); // Рекурсивно сортируем правую
```

```
    половину
```

```
    Merge(array, left_index, mid_index, mid_index, right_index); // Сливаем
```

Характеристика

Временная сложность — $O(n \log n)$

Доказательство: поскольку после каждого рекурсивного запуска размер подмассива уменьшается вдвое, то глубина рекурсии не будет превышать $\log_2 n$. На каждом её уровне `merge` рассматривает каждый из n элементов исходного массива, причем ровно единожды, так как сливаемые подмассивы не пересекаются.

Таким образом, суммарно совершается порядка $n \log_2 n$ или, асимптотически, $O(n \log n)$ действий.

Сложность по памяти — $O(n)$, поскольку мы дополнительно объявляем только один массив размера n .

Устойчивость: можно написать как устойчивую, так и неустойчивую реализацию. Мы в праве самостоятельно задать механизм обработки равных значений.

Быстрая сортировка

Теория

Инвариант: после каждого разбиения все элементы слева от опорного не больше него, справа — не меньше него.

Идея: выберем произвольный элемент массива (назовём его *опорным* или *pivot*), после чего разделим массив на два подмассива так, чтобы в первом все элементы были не больше опорного, а во втором — не меньше. Если мы сможем это сделать, то опорный элемент по определению займёт свою конечную позицию, а слева и справа от него образуются два независимых подмассива, каким-либо образом отсортировав которые, мы отсортируем и массив целиком.

Описанный выше процесс называется *разбиением* и является ключевой частью алгоритма.

Как уже было сказано, после того, как прошло разбиение, мы хотим отсортировать два получившихся подмассива. Предлагается делать это рекурсивно с помощью всё того же алгоритма, повторяя процедуру до тех пор, пока мы не получим подмассив из одного элемента.

Рассмотрим несколько основных способов реализовать разбиение.

1. Разбиение Ломута^[1]

В качестве опорного элемента выберем последний элемент массива.

Заведём два указателя $i = j = 0$, где i просматривает массив, а j отвечает за размер первого подмассива, который мы будем расширять по ходу итерации. Сразу заметим, что по такому определению на каждой итерации $i \geq j$, поскольку мы не можем добавить в подмассив больше элементов, чем мы просмотрели.

Начнём итерироваться по массиву. Для любого a_i возможны два варианта:

1. $a_i > pivot$ — тогда поскольку $i \geq j$, то a_i уже находится в своём подмассиве, и ничего делать не нужно;
2. $a_i < pivot$ — тогда поскольку $i \geq j$, то a_i находится не в своём подмассиве. Возьмём первый элемент второго подмассива, т.е. a_j , и поменяем его местами с a_i . Тогда a_j всё ещё будет принадлежать второму подмассиву, а a_i перейдёт в первый, размер которого увеличится на один элемент, т.е. мы должны также увеличить значения указателя j на один.

Теперь для поддержания инварианта нам необходимо также поместить опорный элемент на границе двух подмассивов, то есть поменять его местами с a_j .

2. Разбиение Хоара^[2]

В качестве опорного элемента выберем произвольный (обычно центральный) элемент массива.

Заведём два указателя $i = l$ и $j = r$ — левую границу второго и правую границу первого подмассивов соответственно. Будем сдвигать их к центру до тех пор, пока не найдем такую пару элементов $a_i \geq pivot, b_j \leq pivot$, перемена местами которых либо не скажется на выполнении инварианта, либо является обязательной для этого.

Если при этом разбиение не завершено, т.е. $[l, j] \cap [i, r] \neq \emptyset$, то мы обязаны поменять их местами и, поскольку данные элементы уже стоят на своих местах, сдвинуть соответствующие индексы.

Будем повторять эту процедуру, пока разбиение не завершится, т.е. пока $i \leq j$.

3. Бельгийское разбиение

Изучение данной концепции выходит за рамки нашего курса, однако читателям предлагается самостоятельно ознакомиться с ней по материалам всемирной сети Интернет.

Реализация

Важное замечание: в отличие от большинства рекурсивных алгоритмов (например, сортировки слиянием), быстрая сортировка традиционно работает не с полуинтервалами, а с отрезками. Это важно учесть при реализации.

Разбиение Ломута


```

void QuickSortLomuto(int* array, int left_index, int right_index) {
// Передаём подмассив и его границы [left_index; right_index]
    if (left_index >= right_index) return;
    // Если left_index > right_index, то это некорректный набор входных
данных
    // Если left_index == right_index, то это массив из одного элемента, с
которым нам ничего не надо делать
    int pivot = array[right_index];
    // Выбираем опорный элемент
    int j = left_index;
    // Задаём указатель j на границу правого подмассива
    for (int i = left_index; i < right_index; ++i) {
    // Перебираем все элементы массива
        if (array[i] > pivot) continue;
        // Если текущий элемент больше опорного, то нам ничего не надо
делать
        std::swap(array[i], array[j]);
        j++;
        // Если текущий элемент меньше опорного, то мы добавляем его в левый
подмассив и увеличиваем размер этого подмассива
    }
    std::swap(array[right_index], array[j]);
    // Ставим опорный элемент на место
    QuickSortLomuto(array, left_index, j - 1);
    QuickSortLomuto(array, j + 1, right_index);
    // Рекурсивно сортируем подмассивы
}

```

Разбиение Хоара

```

void QuickSortHoare(int* array, int left_index, int right_index) {
// Передаём подмассив и его границы [left_index; right_index]
    if (left_index >= right_index) return;
    // Если left_index > right_index, то это некорректный набор входных
данных
    // Если left_index == right_index, то это массив из одного элемента, с
которым нам ничего не надо делать
    int pivot = a[(left_index + right_index) / 2];
    // Выбираем опорный элемент
    int i = left_index, j = right_index;
    // Объявляем указатели на границы подмассивов
    while (i <= j) {
    // Пока подмассивы пересекаются
        while (array[i] < pivot) i++;
        // Пока array[i] не является кандидатом на swap, сдвигаем i к центру

```

```

while (array[j] > pivot) j--;
// Пока array[j] не является кандидатом на swap, сдвигаем j к центру
if (i <= j) {
    // Если подмассивы пересекаются
    std::swap(array[i], array[j]);
    i++;
    j--;
    // Меняем эл-ты местами и сдвигаем соответствующие указатели
}
}
QuickSortHoare(array, left_index, j);
QuickSortHoare(array, i, right_index);
// Рекурсивно сортируем подмассивы
}

```

Характеристика

Временная сложность — в среднем $O(n \log n)$

Доказательство этого факта оставим в качестве упражнения читателю.

Стоит также заметить, что разбиение Хоара в среднем кратно быстрее разбиения Ломута.

Существуют модификации разбиения Ломута^[3], для которых это утверждение неверно, но их изучение выходит за рамки нашего курса.

Сложность по памяти — в среднем $O(\log n)$

Доказательство этого факта оставим в качестве упражнения читателю.

Устойчивость: сортировка не устойчива ни в какой из реализаций — равные элементы всегда будут переставляться произвольным образом. Мы не можем гарантировать на них никакого порядка.

Сортировка подсчётом

Теория

Идея: заметим удивительный факт: последовательность из индексов массива — это отсортированная последовательность.

Заведём массив c , где значение c_i равняется количеству вхождений числа i в исходный массив. Заведём ещё один массив, куда каждое число i будем записывать c_i раз.

Очевидно, что если перебирать i в порядке возрастания, то все числа в новом массиве будут записаны в порядке неубывания (не возрастания, ибо если были равные, то мы запишем и их). Очевидно также, что если мы корректно построили c , то каждое число из

исходного массива обязательно встретится в новом.

Заметим, что мы только что отсортировали массив.

Input Data

0	4	2	2	0	0	1	1	0	1	0	2	4	2
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

Count Array

0	1	2	3	4
5	3	4	0	2

Sorted Data

0	0	0	0	0	1	1	1	2	2	2	2	4	4
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

У этой идеи две проблемы.

Во-первых, таким образом мы не можем сортировать ничего, кроме целых чисел, поскольку более сложные объекты нельзя так просто перезаписать или использовать в качестве индекса.

Во-вторых, она не является устойчивой, поскольку мы буквально создаём новые объекты, порядок которых никак не связан с порядком исходных.

Чтобы исправить это, мы хотим как-то использовать c_i для того, чтобы определять, на каком месте в новом массиве будет лежать каждый элемент из исходного.

Построим *префиксные суммы* на массиве c , т.е. такой массив c' , что $c'_i = c'_{i-1} + c_i$:

	1	2	3	4	5	6	7	8
c	2	4	1	7	3	0	4	2
c'	2	6	7	14	17	17	21	23

Тогда c'_i можно воспринимать как последнюю свободную позицию, которую может занять элемент i в итоговом массиве. Каждый раз будем ставить элемент a_i на позицию c'_{a_i} и уменьшать этот индекс на 1, поскольку в процессе мы занимаем одно свободное место.

Если теперь перебирать i в порядке возрастания, то порядок равных элементов в итоговом массиве инвертируется, поскольку первый обработанный элемент всегда занимает последнюю свободную позицию. Если же перебирать i в порядке убывания, то последний из равных элементов встанет на последнюю позицию, предпоследний — на предпоследнюю и так далее, т.е. мы сохраним исходный порядок.

Реализация

```
void CountingSort(int *array, int array_size) {
// Передаём массив и размер
    int count[kMaxNumber];
    // Заводим массив подсчёта
    for (int i = 0; i < kMaxNumber; ++i) count[i] = 0;
    // Зануляем массив подсчёта
    for (int i = 0; i < array_size; ++i) count[array[i]]++;
    // Считаем элементы сортируемого массива
    for (int i = 1; i < kMaxNumber; ++i) count[i] = count[i] + count[i - 1];
    // Строим префиксные суммы (не создаём новый массив, а перезаписываем
    старый)
    int sorted_array[kArraySize];
    // Создаём массив для отсортированных элементов
    for (int i = array_size - 1; i >= 0; --i) {
    // Проходимся по всем элементам массива, начиная с конца
        sorted_array[count[array[i]] - 1] = array[i];
        // Ставим текущий элемент на нужное место и не забываем перевести
        индексы в 0-нумерацию (в массиве с они в 1-нумерации)
        count[array[i]]--;
        // Переходим к следующей свободной позиции
    }
    for (int i = 0; i < array_size; ++i) array[i] = sorted_array[i];
    // Записываем отсортированный массив в исходный
}
```

Характеристика

Временная сложность — $O(n + k)$

Сложность по памяти — $O(n + k)$

Оба этих факта легко заметить из реализации, поскольку алгоритм не совершает практически никаких действий, кроме итерирования по циклу и объявления массивов.

Устойчивость: приведенная реализация является устойчивой. Это было доказано выше.

Поразрядная сортировка

Пусть мы хотим отсортировать массив последовательностей одинаковой длины, состоящих из сравнимых элементов (будем называть их *разрядами*), в

лексикографическом порядке. Рассмотрим два подхода, которые позволяют решить эту задачу.

LSD-сортировка (*Less Significant Digit*)

Будем рассматривать разряды в порядке от младшего к старшему и сортировать последовательности по значениям текущего разряда какой-либо устойчивой сортировкой. Условимся, что все последовательности в массиве имеют одинаковую длину k (если нет, то можно записать в начало меньших последовательностей разряды с нулевым значением):

Sort Digit 0	Sort Digit 1	Sort Digit 2	Final Result
9 5 4	4 1 1	0 0 9	0 0 9
3 5 4	9 5 4	4 1 1	3 5 4
0 0 9	3 5 4	9 5 4	4 1 1
4 1 1	0 0 9	3 5 4	9 5 4

Инвариант. в конце i -й итерации алгоритма суффиксы длины i всех последовательностей отсортированы друг относительно друга.

Покажем, что инвариант действительно выполняется.

При $i = 1$ это очевидно: последний разряд — единственный, который мы отсортировали, причем мы сделали это по его же значениям.

Пусть инвариант выполняется для $i = n$. Отсортируем последовательности по $n + 1$ -му разряду и посмотрим, в каком порядке они располагаются.

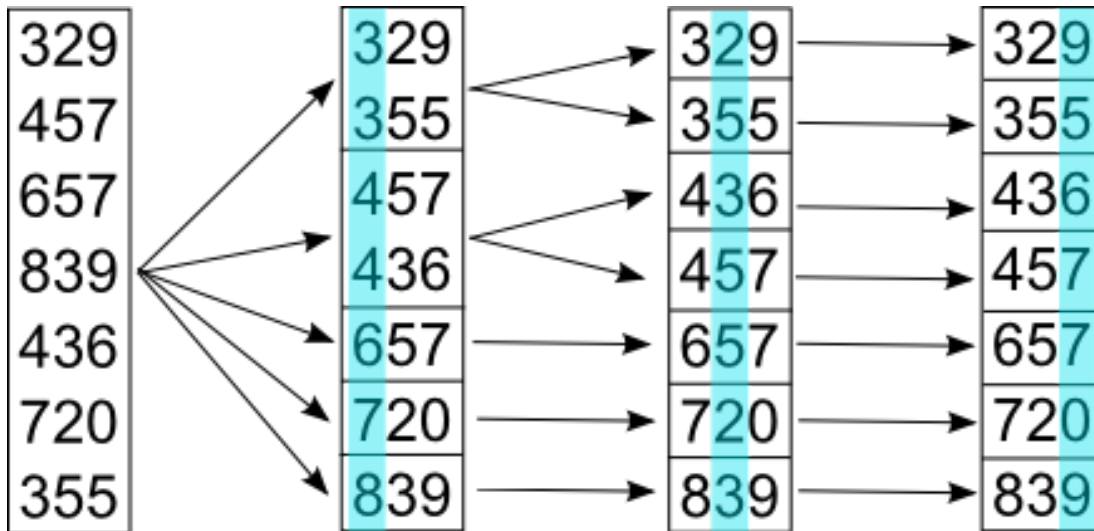
Если значения $n + 1$ -го разряда какой-то пары последовательностей различаются, то соответствующие суффиксы будут располагаться в правильном порядке просто потому, что мы отсортировали их по наибольшему разряду.

Если значения $n + 1$ -го разряда какой-то пары последовательностей совпадают, то для того, чтобы соответствующие суффиксы были расположены в правильном относительном порядке, нам необходимо, чтобы в этом же порядке располагались суффиксы этих последовательностей длины n . Заметим, что это гарантируется двумя вещами: предположением индукции и устойчивостью выбранной сортировки, которая позволяет сохранить порядок элементов, полученный в результате предыдущей итерации, т.е. не разрушить предположение индукции в ходе работы алгоритма.

Таким образом, при $i = n + 1$ инвариант также выполняется, что и требовалось доказать.

MSD-сортировка (*Most Significant Digit*)

Будем рассматривать разряды в порядке от старшего к младшему и сортировать последовательности по значениям текущего разряда какой-либо устойчивой сортировкой. Для этого нам необходимо, чтобы все последовательности в массиве имели одинаковую длину (если нет, то нужно записать в начало меньших последовательностей разряды с нулевым значением):



Инвариант: в конце i -й итерации алгоритма префиксы длины i всех последовательностей отсортированы друг относительно друга.

Корректность этой сортировки можно доказать, например, аналогичным приведенному выше способом.

Реализация

В качестве устойчивой сортировки выберем *сортировку подсчётом*. Тогда, например, сортировку чисел при помощи LSD можно реализовать следующим образом:

```
int count[kBucketSize];
int sorted_array[kArraySize];
// Объявляем массивы глобально для экономии памяти

void PrecalcDigitMaximums() {
    // Для получения значений каждого разряда нам нужно знать значение  $base^k$ .
    // Поскольку оно одинаковое для всех чисел, предподсчитаем его
    powers[0] = 1;
    for (int i = 1; i < kMaxDigitsAmount; ++i) {
        powers[i] = powers[i - 1] * kBucketSize;
    }
}
```

```

int GetDigit(int x, int digit) {
    // Получаем digit-й разряд числа x по основанию kBucketSize
    return (x / powers[digit]) % kBucketSize;
}

void CountingSortDigits(int *array, int array_size, int digit) {
    // Сортируем числа из array по значению digit-того разряда
    for (int i = 0; i < kBucketSize; ++i) {
        // Обнуляем массив подсчёта
        count[i] = 0;
    }
    for (int i = 0; i < array_size; ++i) {
        // Считаем количество соответствующих разрядов в исходном массиве
        count[GetDigit(array[i], digit)]++;
    }
    for (int i = 1; i < kBucketSize; ++i) {
        // Строим префиксные суммы
        count[i] = count[i - 1] + count[i];
    }
    for (int i = array_size - 1; i >= 0; --i) {
        int d = GetDigit(array[i], digit);
        // Запоминаем значение нужного разряда, по которому будем сравнивать
        sorted_array[count[d] - 1] = array[i];
        // Ставим текущий элемент на нужное место и не забываем перевести
        // индексы в 0-нумерацию (в массиве с они в 1-нумерации)
        count[d] -= 1;
        // Переходим к следующей свободной позиции
    }
    for (int i = 0; i < array_size; ++i) array[i] = sorted_array[i];
    // Записываем отсортированный массив в исходный
}

void RadixSortLSD(int *array, int array_size) {
    int max_element = array[0];
    // Инициализируем переменную под поиск максимума (нам нужно знать макс.
    // количество разрядов)
    for (int i = 0; i < array_size; ++i) {
        // Определяем максимальный элемент в массиве
        max_element = std::max(max_element, array[i]);
    }
    int i = 1, max_digits_count = 0;
    // i — вспомогательная переменная для определения числа разрядов
    max_digits_count
    while (i < max_element) {
        // Пока наибольший элемент превосходит kBucketSize^max_digits_count,
        // увеличиваем счётчик разрядов
    }
}

```

```

        i *= kBucketSize;
        max_digits_count++;
    }
    for (i = 0; i < max_digits_count; ++i) {
        // Сортируем элементы по разрядам, начиная с младшего
        CountingSortDigits(array, array_size, i);
    }
}

```

Реализация MSD реализуется аналогично с точностью до порядка выбора разрядов для сортировки.

Характеристика

Временная сложность — $O(k(n + m))$

Сложность по памяти — $O(n + m)$, где:

- k — количество разрядов
- n — количество элементов
- m — максимальное значение одного разряда

Оба этих факта легко заметить из реализации аналогично тому, как это было сделано в сортировке подсчётом.

Устойчивость: поразрядная сортировка устойчива. Поскольку для сортировки каждого из разрядов мы также используем устойчивую сортировку, то ни на одном из шагов алгоритма равные элементы не поменяются местами.

1. Для визуализации разбиения Ломута см.

https://habrastorage.org/webt/dh/9t/e1/dh9te1tgswnrpegjr_pwao3vlpj.gif ↩

2. Для визуализации разбиения Хоара см.

<https://upload.wikimedia.org/wikipedia/commons/9/9c/Quicksort-example.gif> ↩

3. Статья на тему эффективности разбиения Ломута: <https://habr.com/ru/articles/512106/> ↩