

清华笔记：计算共形几何讲义（15）拓扑圆盘的调和映照

顾险峰 老顾谈几何 2017-07-30

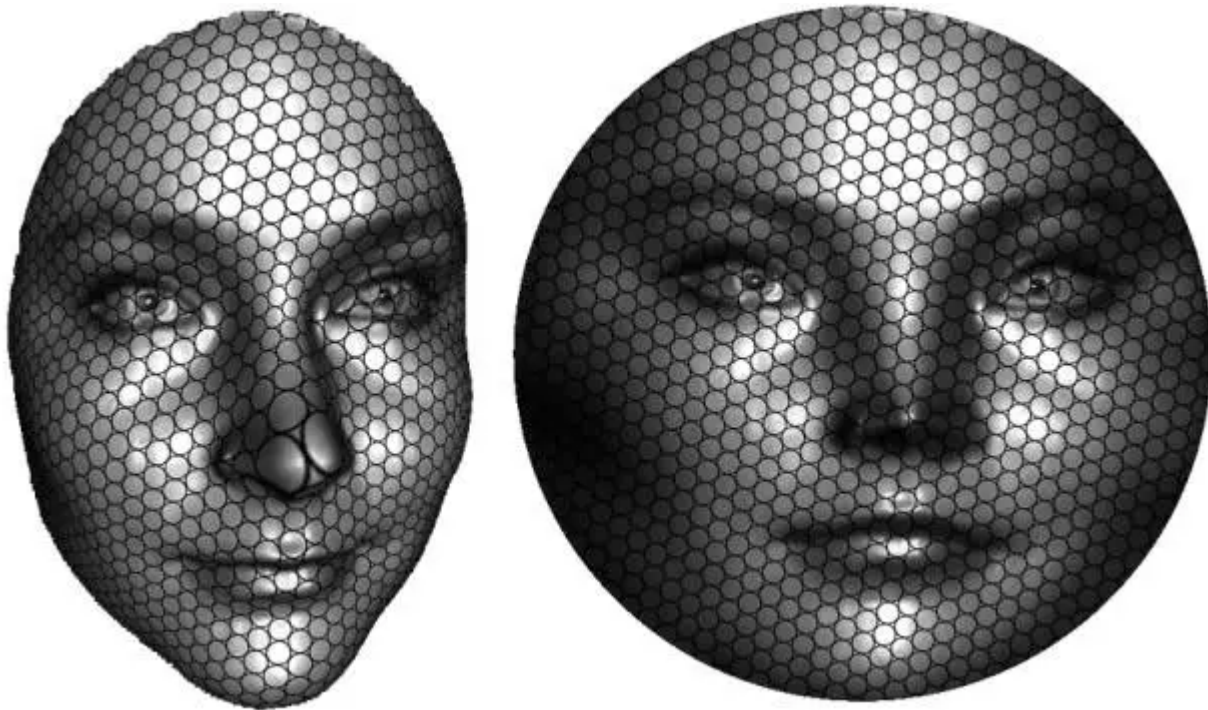


图1. 从三维人脸曲面到平面圆盘的调和映照。

【上课时间：每周二和周四上午9:50-11:20AM；地点：清华大学，近春园西楼三楼报告厅。欢迎任何有兴趣的朋友，前来旁听指导。】

我们前面的课程介绍了亏格为0带边界曲面的典范共形映射，包括古典理论和基于全纯微分的计算方法。这里，我们着重介绍拓扑球面到标准球面的典范共形映射，主要是基于调和映照理论。

简介

物理上，调和映射极小化弹性形变势能，因而物理意义明确；偏微分方程理论证明了调和映照的存在性，唯一性，正则性，稳定性和光滑性；有限元方法保证了离散解到连续解的收敛性；数值计算方法的共轭梯度法保证了调和映照计算的高效性；微分几何保证了调和映射的共形不变性和微分同胚性。因此，调和映照简单直观，理论完备，在工程实践中被广泛应用。

同时，调和映照是一个极好的例子，从理论到实践，横跨物理学，偏微分方程理论，有限元理论，数值计算，微分几何等诸多领域，使我们能够融会贯通，体会到这些领域各有侧重，同时相辅相成的关系。

如图1所示，人脸曲面到平面区域的调和映射 $\varphi : (S, \mathbf{g}) \rightarrow (\Omega, dx^2 + dy^2)$ ，可以表示成坐标映射 $\varphi : (x, y) \rightarrow (u, v)$ ，这里 u, v 是相互独立的调和函数。**如果坐标分量函数彼此非独立而共轭，则调和映照称为共形映照。**下面，我们首先考察调和函数。

物理解释

黎曼考察了这样一个物理问题：（Dirichlet问题）假设 Ω 是平面中的有界区域，由某种电阻率处处相同的材料制成。我们在 Ω 的边缘 $\partial\Omega$ 处设置电压 $g : \partial\Omega \rightarrow \mathbb{R}$ ，问 Ω 内部电压函数 $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ 是多少？

根据物理定律， Ω 内的电场诱导电流，电流发热做功，那么真实可能的电压函数必定使得发热功率最小。电流强度正比于电压梯度，电阻率处处相同，因此电流发热功率可以表示成所谓的**调和能量**：

$$E(u) := \int_{\Omega} \langle \nabla u, \nabla u \rangle dA,$$

如果函数 $u: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ 极小化调和能量，则我们称其为**调和函数**。

我们进一步考察调和函数应该满足的条件。令试探函数为在边界 $\partial\Omega$ 上取值为0的无穷阶光滑函数 $C_0^\infty(\Omega)$ 。假设 $h \in C_0^\infty(\Omega)$ ，则对一切 ε ， $\{u + \varepsilon h\}$ 的调和能量在 ε 为0的时候取到极值，因此

$$\frac{d}{d\varepsilon} \Big|_{\varepsilon=0} \int_{\Omega} \langle \nabla u + \varepsilon \nabla h, \nabla u + \varepsilon \nabla h \rangle dA = 2 \int_{\Omega} \langle \nabla u, \nabla h \rangle dA = 0,$$

由关系式

$$\nabla \cdot (h \nabla u) = \langle \nabla h, \nabla u \rangle + h \nabla \cdot \nabla u,$$

我们得到

$$\int_{\Omega} \langle \nabla h, \nabla u \rangle dA = \int_{\Omega} h \nabla \cdot \nabla u dA - \int_{\Omega} \nabla \cdot (h \nabla u) dA$$

由斯托克斯定理和 $h \in C_0^\infty(\Omega)$ ，我们有

$$\int_{\Omega} \nabla \cdot (h \nabla u) dA = \int_{\partial\Omega} h \nabla u ds = 0,$$

因为 h 任意，因此我们得到调和函数的欧拉-拉格朗日方程

$$\begin{cases} \Delta u & \equiv 0 \\ u|_{\partial\Omega} & = g, \end{cases}$$

即所谓的Laplace方程。这里Laplace算子 $\Delta = \nabla \cdot \nabla$ 的物理意义是**梯度的散度**。

事实上，热力学问题中稳衡温度场，弹性力学中橡皮膜的弹性位移，扩散过程中的化学浓度都是调和函数，都满足Laplace方程。

黎曼认为调和函数 u 的存在性是不证自明的，因为在以上电场模型中，它是唯一可能的真实电压。1849年，Riemann提出所谓的Dirichlet原理，即上述变分问题总是有解的。将解析函数看做特定的场分布，他用这一原理研究几何函数论，“证明”了著名的Riemann映射定理。

然而几年之后，Weierstrass以反例说明一般情况下的变分问题未必有解，Dirichlet原理也因而被数学界搁置了近半个世纪。

在线性空间 $C^\infty(\bar{\Omega})$ 上定义内积，

$$\langle f, g \rangle = \int_{\Omega} f \cdot g dA + \int_{\Omega} \langle \nabla f, \nabla g \rangle dA$$

自然地，我们可以在 $C^\infty(\bar{\Omega})$ 取一系列调和能量递减的函数 $\{f_k\}$ ，构成柯西列，我们希望这一序列的极限就是调和函数。但是函数空间 $C^\infty(\bar{\Omega})$ 是不完备的，柯西列的极限有可能不属于 $C^\infty(\bar{\Omega})$ 。恰如有理数构成的柯西列，其极限有可能是无理数。这需要我们扩充函数空间，使得极限运算封闭。

存在性 一个经典扩充方法如下：如果两个柯西列的并集依然是柯西列，则我们说这两个柯西列彼此等价。我们考察空间中所有柯西列的等价类构成的空间，则这个空间必然对极限运算封闭。这一过程被称为是原来空间的完备化。例如，有理数的完备化就是实数。函数空间 $C^\infty(\bar{\Omega})$ 的完备化就是索伯列夫空间(Sobolev Space) $W^{1,2}(\Omega)$ 。那么，我们不断地减小调和能量就会得到柯西列 $\{u_k\}$ ，柯西列的极限 $u = \lim_{k \rightarrow \infty} u_k$ 依然在空间 $W^{1,2}(\Omega)$ 中，我们称之为弱解。这给出了Laplace方程解的**存在性**。

正则性 但是弱解在空间 $W^{1,2}(\Omega)$ 中，有可能极度不光滑。我们需要证明弱解实际上是经典解，恰如我们证明某个有理数柯西列的极限依然是一个有理数，这被称为是方程解的**正则性问题**。正则性微妙地依赖于边界 $\partial\Omega$ 的光滑性，和边值条件 $g: \partial\Omega \rightarrow \mathbb{R}$ 的光滑性。正则性证明依赖于**Weyl引理**：如果

$$\int_{\Omega} u \Delta h = 0$$

对任意 $h \in G$ 成立，则可推出 u 光滑，这里探测函数空间

$$G = \{g \in C^\infty(\bar{\Omega}) : g|_{\partial\Omega} = 0\}.$$

因此，弱解就是经典解。

唯一性 我们考察调和函数 u 的梯度场 ∇u ，因为 $\nabla \cdot \nabla u = 0$ ，所以 ∇u 的旋度和散度同时为0。我们将 ∇u 旋转90度，所得矢量场记成 $^*\nabla u$ ，那么 $^*\nabla u$ 的旋度和散度也为0，因此 $^*\nabla u$

可积，存在函数 $v: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ ，满足 $\nabla v = * \nabla u$ 。那么 v 被称为是 u 的共轭函数，它们一同组成解析函数： $\varphi(z) = u + iv$ 。由柯西积分公式，

$$\varphi(a) = \frac{1}{2\pi i} \oint_{\gamma} \frac{\varphi(z)}{z - a} dz,$$

这里 γ 是以 a 为圆心的小圆。因此，我们得到调和函数的**均值性质**(mean avalue property)，调和函数的每一点的值都是其邻域内所有点的值的平均。由此，我们可以得到调和函数的**极大值定理**：调和函数的极值点必在边界上。

我们用极大值定理来证明解的唯一性。假设存在两个调和函数 u_1, u_2 具有同样的边值，则 $u_1 - u_2$ 也是调和函数，并且边值为 0，因此 $u_1 - u_2$ 的极大值和极小值都为 0， u_1, u_2 必处处相等。

稳定性 所谓稳定性就是解连续依赖于初边值条件。在柯西积分公式中，我们取积分路径为 Ω 的边缘 $\partial\Omega$ ，则任意一点的函数值等于边界值的加权平均，稳定性由此可以得证。或者，我们用调和函数的极大值定理来证：内点处调和函数值之差介于边值之差的最大和最小值之间。

由此，偏微分方程理论给出了 Laplace 方程解的存在性，唯一性和稳定性，满足这三条性质的问题被称为是适定问题。同时，由 Weyl 引理，我们得到调和函数是无穷阶光滑的。

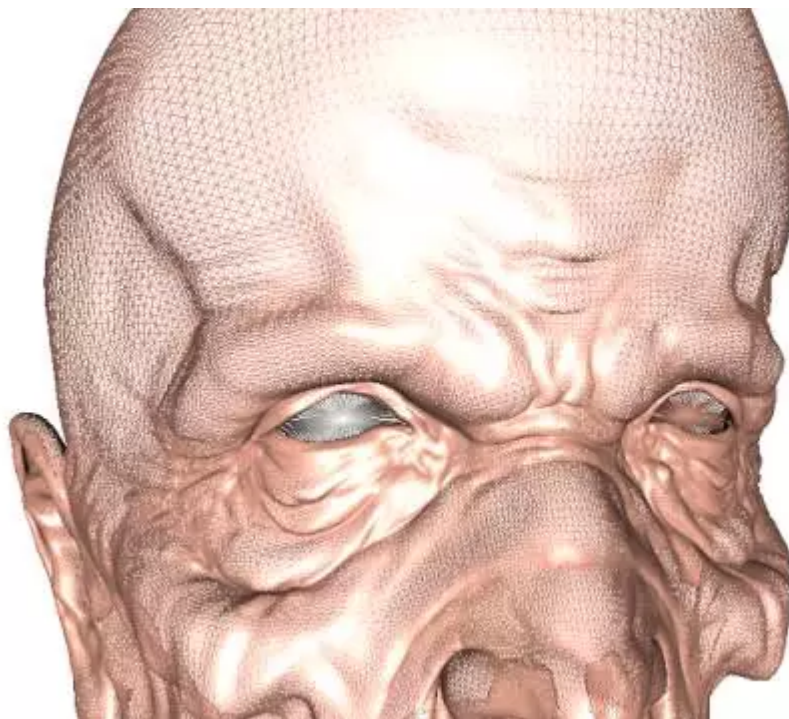


图2. 曲面的三角剖分。

偏有限元的计算方法

偏微分方程理论给出了指导，下一步我们需要真正将调和函数计算出来。有限元方法将曲面或平面区域三角剖分，形成三角网格，然后在网格上构造分片多项式函数。

有限元法将椭圆型偏微分方程（如Laplace方程）转换成等价的变分形式（调和能量优化），将线性偏微分方程转化为线性方程组来求解。

有限元法需要强有力的网格生成算法，对所用网格质量有一定要求。对于平面区域，最为通用的方法当推Delaunay Refinement算法，如果 $\partial\Omega$ 不存在过于尖锐的内角，则三角剖分的最小内角可以被保证。如果三角剖分质量达到要求，则离散解收敛到连续解，考虑函数值和一次导数，解的误差界为 $O(\varepsilon)$ ，这里 ε 为三角形边长。

矩阵运算 通过有限元法，椭圆形偏微分算子被转化成正定对称阵，椭圆形偏微分方程被转化成求解大型稀疏线性系统 $Ax = b$ ，这进一步被转化为优化二次能量，

$$\min_x \langle Ax - b, Ax - b \rangle。$$

二次能量的水平集为椭球面。传统的最速下降法沿着梯度探索，因此算法的搜索方向和椭球面垂直，搜索路径蜿蜒曲折，费时低效。

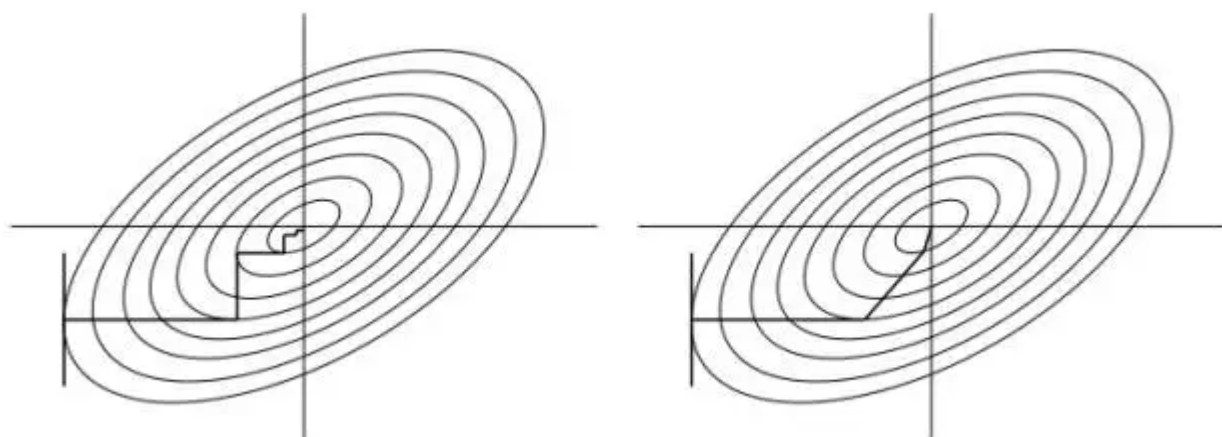


图3. 最速下降法和共轭梯度法对比。

共轭梯度法每一步的下降方向和椭球面切方向相互共轭（仿射正交），也跟以前所有下降方向共轭，从而直达椭球中心，直截了当，迅速高效。理论上，如果矩阵为n维，则共轭梯度法必在n步内达到最优。

微分几何的解释

下面，我们再从微分几何角度来考察。假设曲面带有黎曼度量 (S, \mathbf{g}) ，我们采用等温参数 (x, y) ,

$$\mathbf{g} = e^{2\lambda(x,y)}(dx^2 + dy^2),$$

则梯度算子 $\nabla_{\mathbf{g}} = e^{-\lambda}\nabla$ ，这里 ∇ 是欧式平面上的微分算子；面积元 $dA_{\mathbf{g}} = e^{2\lambda}dA$ ，这里 dA 是欧式平面上的面积元。我们来看调和能量

$$\int_S \langle \nabla_{\mathbf{g}} u, \nabla_{\mathbf{g}} u \rangle dA_{\mathbf{g}} = \int_S \frac{1}{e^{2\lambda}} \langle \nabla u, \nabla u \rangle e^{2\lambda} dA = \int_S \langle \nabla u, \nabla u \rangle dA,$$

这意味着**调和能量在共形变换下不变**。我们再看调和函数，

$$\nabla_{\mathbf{g}} u = \frac{1}{e^{2\lambda}} \nabla(u),$$

这意味着**调和函数在共形变换下不变**。这为计算带来极大的便利。比如我们可以将曲面片 Ω 用保角变换映到单位圆盘上，然后在单位圆盘上解Dirichlet问题。在圆盘上，关于Laplace方程的解我们有解析解：Poisson核为

$$P_r(\theta) = \operatorname{Re} \left(\frac{1 + e^{i\theta}}{1 - e^{i\theta}} \right),$$

调和函数的公式为

$$u(re^{i\theta}) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} P_r(\theta) g(e^{i\tau}) d\tau.$$

对于一般的椭圆型偏微分算子，

$$a(x, y) \frac{\partial^2}{\partial x^2} + 2b(x, y) \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} + c(x, y) \frac{\partial^2}{\partial y^2} + d(x, y) \frac{\partial}{\partial x} + e(x, y) \frac{\partial}{\partial y} + f(x, y), \text{ 这里矩阵}$$

$$\begin{pmatrix} a(x, y) & b(x, y) \\ b(x, y) & c(x, y) \end{pmatrix}$$

处处正定。从几何上讲，我们可以找到一个定义在 Ω 上的黎曼度量 \mathbf{g} ，使得椭圆型微分算子是度量 \mathbf{g} 下的Laplace算子。进一步，我们可以找到度量 \mathbf{g} 的等温坐标

$$g = e^{2\mu(\xi,\eta)}(d\xi^2 + d\eta^2),$$

则微分算子成为标准的Laplace算子,

$$\frac{1}{e^{2\mu(\xi,\eta)}}\left(\frac{\partial^2}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2}{\partial \eta^2}\right)$$

。这意味着椭圆型PDE本质上和Laplace方程是一致的，只不过变换了度量和参数。

Rado定理

调和映照之所以在工程领域备受青睐，除了算法简单，计算稳定之外，主要是因为它具有微分同胚性质，即下面的Rado定理：

定理（Rado） 假设调和映射 $\varphi : (S, g) \rightarrow (\Omega, dx^2 + dy^2)$ 满足

- 1. 平面区域 Ω 是凸的,
 - 2. 映射在边界上的限制 $\varphi : \partial\Omega \rightarrow \partial\mathbb{D}$ 是拓扑同胚,
- 那么调和映射在 Ω 内部是微分同胚。

其证明概略如下：由Weyl引理，我们得到映射的光滑性，我们证映射为同胚。假设在某一内点 $p \in \Omega$ ，映射 $\varphi : (x, y) \rightarrow (u, v)$ 不是同胚，则Jacobi矩阵退化，存在常数 $a, b \in \mathbb{R}$ 不同时为0，使得 $a\nabla u + b\nabla v = 0$ ，因此调和函数 $au + bv$ 以p为极值点。因为调和函数的极大值原理，内点p必为鞍点。p点附近 $au + bv$ 的水平集具有两个连通分支，和边界 $\partial\Omega$ 有四个交点。但是 $\partial\Omega$ 为平面凸曲线，和直线 $au + bv = const$ 只有两个交点，矛盾。因此映射必为微分同胚。

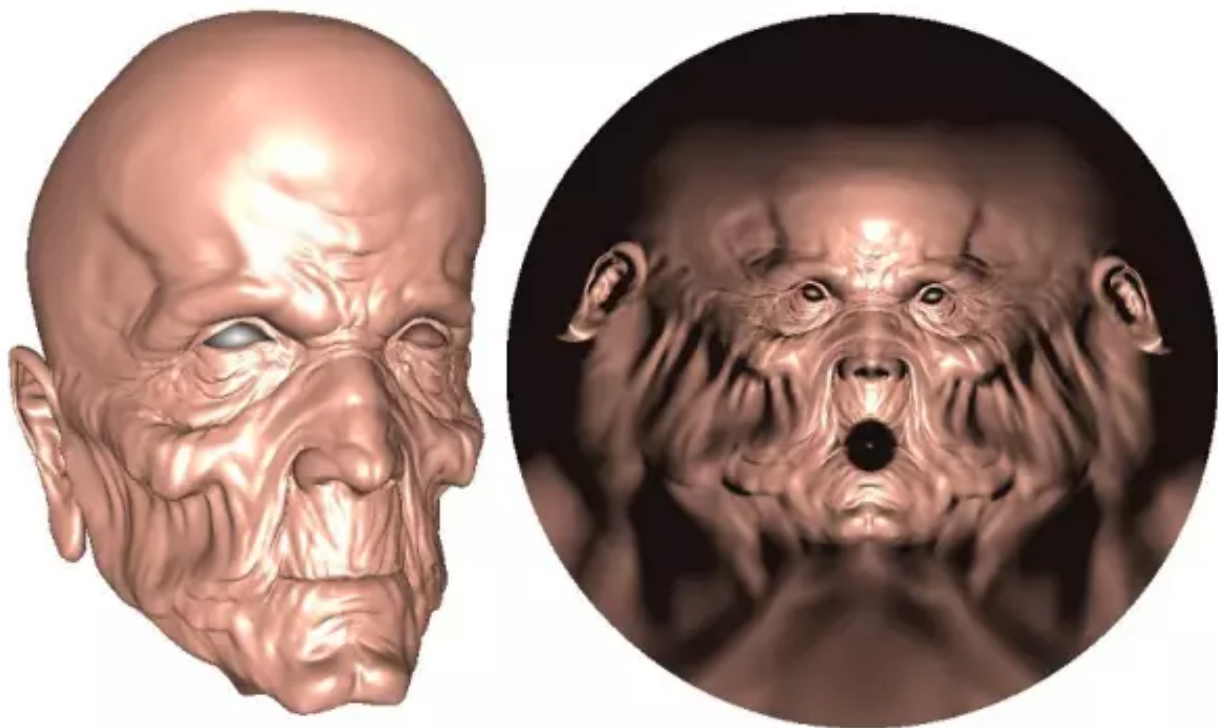


图3. 调和映射是微分同胚，并且接近共形映射。

工程上偏爱调和映照的另外一个原因是调和映射接近保角映射，因此曲面的角度畸变比较小，如图3所示。通常意义下，**共形映射是调和映射，调和映射不一定是共形映射。**

请长按下方二维码，选择“识别图中二维码”，即可关注。



【老顾谈几何】邀请国内国际著名纯粹数学家，应用数学家，理论物理学家和计算机科学家，讲授现代拓扑和几何的理论，算法和应用。回复“**目录**”，可以浏览往期精华。