Contents

1	G	Giới thiệu	2
2	Ν	lguyên lý làm việc	2
3	K	íhởi động	5
4	Р	Phản ứng khi hệ thống phát hiện lỗi khi belt được treo lên máy nhúng dầu (Production)	6
5	S	Setup hệ thống	6
	5.1	Hiệu chỉnh vị trí camera	6
	5.2	Điều chỉnh focus ống kính camera	7
	5.3	Cấu hình địa chỉ IP của camera và IPC	7
	5.4	Kiểm tra hình ảnh của camera	8
6	M	الله tài liệu xử lý hệ thống và tính năng Force DO	8
	6.1	Mở tài liệu xử lý hệ thống	8
	6.2	Mở tính năng Force DO	9
7	X	(ử lý một số sự cố thường gặp	9
	7.1	Màn hình không hiển thị được hình ảnh Camera	9
	7.2	Sửa lỗi hook của máy nhúng dầu không quay, không báo lỗi	. 10
	7.3	Sửa lỗi hook của máy nhúng dầu không quay sau khi nhấn confirm	. 11
	7.4	Sửa lỗi hệ thống AI báo lỗi "No laser completed signal"	. 12
	7.5	Sửa lỗi cửa máy laser không mở cửa	. 13
8	Н	lướng dẫn bật tắt máy tính AI Camera	. 14
	8.1	Tắt IPC AI Camera	. 14
	8.2	Bật IPC AI Camera	. 14
9	L	iên hệ xử lý trong thời gian thử nghiệm	. 14
1	0	10. Danh sách phụ tùng	. 16

1 Giới thiệu

Mục đích của camera AI là để phát hiện điểm bất thường trong quá trình di chuyển của belt tại vị trí Final ở chuyền Assembly. Hệ thống nhằm giúp ngăn ngừa những rủi ro chất lượng tiềm ẩn có thể dẫn tới khiếu nại từ khách hàng.

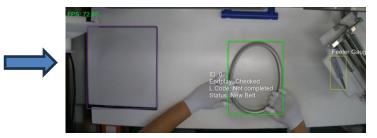
2 Nguyên lý làm việc

Hệ thống sẽ sử dụng mô hình "Deep Learning" để phát hiện vật thể trên bàn làm việc, vật thể ở đây gồm có belt và feeler gauge. Sau đó thuật toán được sử dụng để theo dõi quá trình di chuyển của belt. Belt phải được kiểm tra endplay trước khi đặt vào máy laser và phải đi qua tất cả bước như quy định trước khi được treo lên móc nhúng dầu, nếu không hệ thống sẽ báo lỗi. Khi hệ thống báo lỗi, đèn cảnh báo sẽ chuyển từ xanh sang đỏ và còi cảnh báo sẽ kêu.

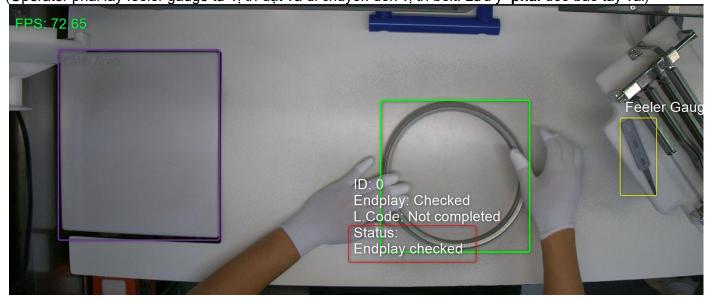
Các bước của quá trình theo dõi belt:

Bước 1: Hiển thị ID belt khi belt được đặt lên bàn đủ thời gian (mặc định khoảng 0.1s). Ví dụ như hình dưới bên trái ID là số 0 với belt đầu tiên.



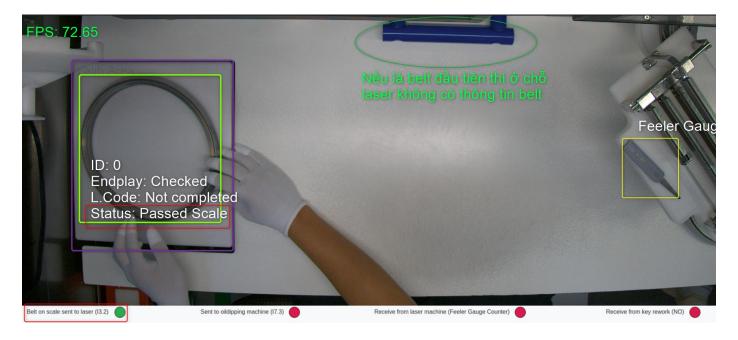


Bước 2: Chuyển giá trị "Endplay" từ "Not checked" thành "Checked" khi belt được kiểm tra endplay (Operator phải lấy feeler gauge từ vị trí đặt và di chuyển đến vị trí belt. Lưu ý **phải** đeo bao tay vải)

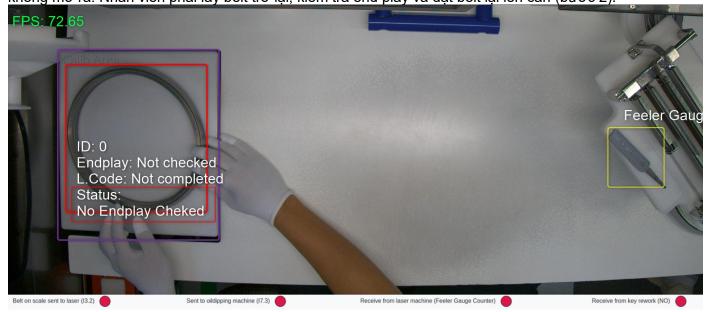


Bước 3.1: Chuyển trạng thái sang "Passed Scale" sau khi đặt belt lên cân đủ thời gian (mặc định 0.1s). (Belt chỉ cần vô vùng ROI của AI màu tím thì AI sẽ hiểu và chuyển sang 'passed scale")

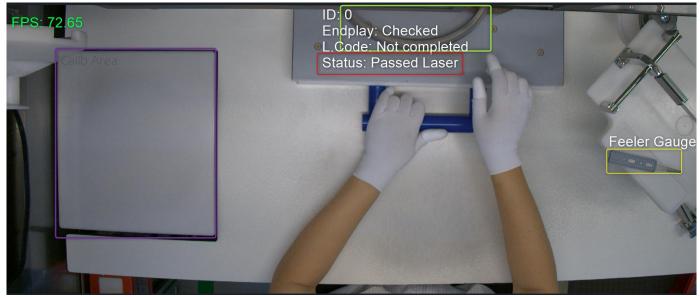
Ngay lúc này AI sẽ gửi tính hiệu qua máy laser (một trong các điều kiện của AI cần để mở cửa laser),



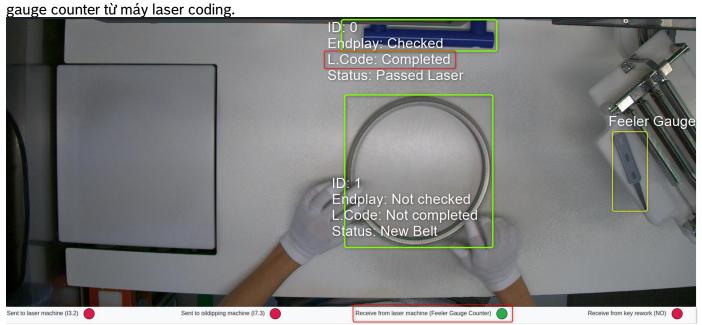
Bước 3.2: Nếu belt không được kiểm tra endplay mà bỏ qua khu vực cân, giá trị Status sẽ chuyển thành "No end play checked" (Ai sẽ không gửi tính hiệu qua laser), hệ thống sẽ cảnh báo và cửa của máy laser sẽ không mở ra. Nhân viên phải lấy belt trở lại, kiểm tra end play và đặt belt lại lên cân (bước 2).



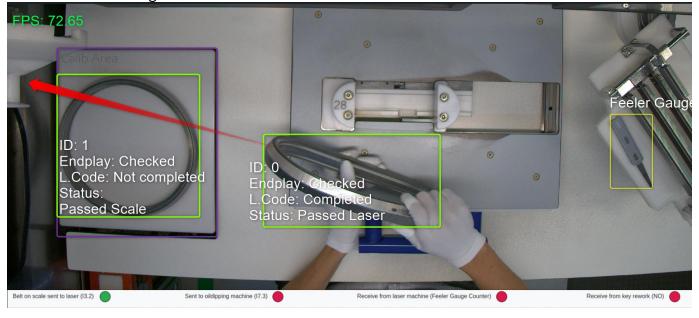
Bước 4: Chuyển trạng thái sang "Passed Laser" sau khi đặt betl vào máy laser đủ thời gian (0.1s). Lưu ý cầm belt bằng 2 tay.



Bước 5: Chuyển giá trị L.Code sang "Completed" sau khi hệ thống nhận tín hiệu input từ relay của feeler



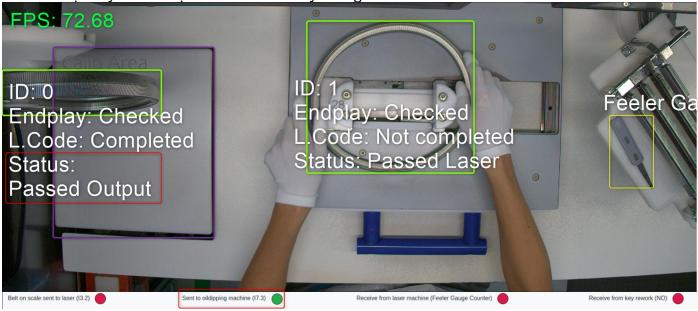
Bước 6: Để belt tiếp theo đã được check feeler gauge vào khu vực ROI của AI Camera, lấy belt từ máy laser và treo lên hook nhúng dầu



Bước 7: Chuyển trạng thái sang "Passed output" khi treo belt lên móc nhúng dầu đủ thời gian (mặc định 0.1s) và belt đã đi qua đầy đủ các bước trong quy trình.

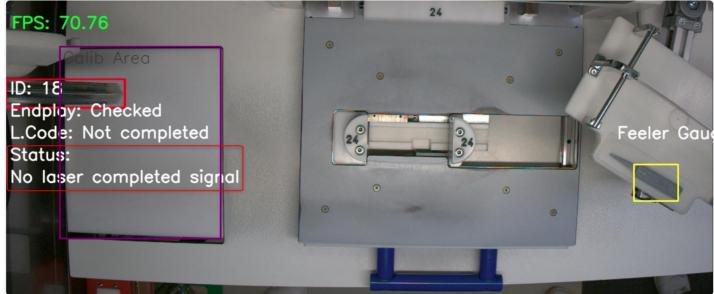
Tại thời điểm trạng thái chuyển sang "Passed Output" khi treo belt lên móc nhúng dầu đủ thời gian (mặc định 0.1s) và belt đã đi qua đầy đủ các bước trong quy trình một tín hiệu được gửi từ hệ thống AI đến máy nhúng

dầu. Tín hiệu này là điều kiện để belt đi vào máy nhúng dầu.



Trường hợp nếu treo belt lên hook mà AI không nhận được tính hiệu từ relay feeler gauge counter trong máy laser, giá trị trạng thái sẽ được cập nhật như sau:

No laser completed signal: Không có tín hiệu input từ máy laser coding



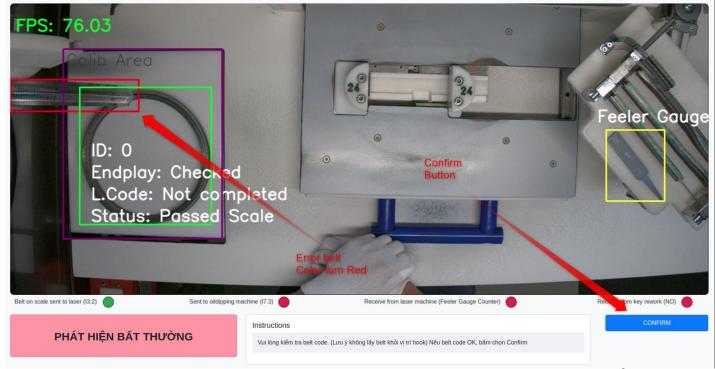
3 Khởi động

- Nháy đúp chuột vào biểu tượng "AI Camera" để mở phần mềm
- Đợi chương trình khởi đông, phần mềm sẽ hiển thi trên giao diên trình duyệt
- Nếu trang chưa được load thành công, nhấn F5 (Fn + F5) hoặc click biểu tượng diễn khi trang được load

Version:

4 Phản ứng khi hệ thống phát hiện lỗi khi belt được treo lên máy nhúng dầu (Production)

- Khi nhân viên treo belt lên móc, hệ thống cảnh báo sẽ được kích hoạt (đèn chuyển sang màu đỏ, còi kêu, thông báo lỗi trên màn hình):
 - Belt không được đi qua đủ tất cả các bước trong quy trình
 - Hệ thống không theo dõi được belt do belt bị che khuất hoặc di chuyển quá nhanh
- Trưởng ca cần kiểm tra belt code
 - Nếu belt code OK, bấm vào nút Confirm ở khu vực Status (Tín hiệu sẽ được gửi từ hệ thống AI đến máy nhúng dầu)



 Đặt belt mới vào drawer của máy laser, sau đó đóng lại. Belt trên móc sẽ di chuyển sang máy nhúng dầu

5 Setup hệ thống

5.1 Hiệu chỉnh vi trí camera

When	How	Picture
 Tỷ lệ báo động sai cao hơn bình thường Điều chỉnh hoặc thay đổi giá đỡ camera Thay thế camera hoặc ống kính mới 	Để hiệu chỉnh vị trí camera, hãy nới lỏng bulong cố định (trên khung nhôm) Vị trí camera cần được điều chỉnh sao cho Khu vực cân (Calib Area) của hệ thống trùng với hình dạng thực tế của cân như hình bên dưới	FPS: 71.96 Calib Area

5.2 Điều chỉnh focus ống kính camera

oiz Biod offiniti foodo offg kirini od		T
When	How	Picture
 Tỷ lệ báo động sai cao hơn bình thường Điều chỉnh hoặc thay đổi giá đỡ camera Thay thế máy ảnh hoặc ống kính mới 	Điều chỉnh focus ống kính máy ảnh bằng cách:	

5.3 Cấu hình địa chỉ IP của camera và IPC

5.3 Câu hình địa chỉ IP của camera và IPC					
When	,	How		Picture	
Cần phải cấu hình địa chỉ IP khi thay thế camera mới hoặc sử dụng camera cho các mục đích kết nối khác.	và chọn ' 2. Chọn và để cấu h mong mu	n bảo rằng kết nối giữ tings" của h "Network". biểu tượng ình địa chỉ uốn. Chọn địa chỉ IP t	các kết nối có ra camera và nệ điều hành	Ethernet (enp8s0) Connected Settlings Lock Power Off/ Log Out Cable unplugged Connected -1000 Mb/s Connected -1000 Mb/s Connected Journal Mired Apply Details Identity IPv4 IPv6 Security	
	Sau khi t "Apply" d 3. Bước kế camera k mềm "py Soft - Nhấn phi ô tìm kiếi với biểu t mở ứng c - Nhấn "Re thiết bị - Nếu "Sta Reset lại máy thì r Configura 4. Chọn thiế	pàng việc s rlon IP Con tware . ím window m "pylon IF tượng như dụng lên efresh" để atus" là "In u máy tính. mở lại "pylo ator" như b ết bị mà mì Sau đó nhậ	anh. hình IP cho hử dụng phần figurator" và nhập vào P Configurator" trong hình, update các use" thì hãy Sau khi reset on IP	IPv4 Method Automatic (DHCP) Link-Local Only Disable Shared to other computers Addresses Addresses Inc. 1 255.255.255.0 DNS Automatic Granuda Public sea, with comman.	

Sau khi đã cấu hình xong, chọn "Save" để lưu lại cấu hình và nhấn "Refresh" để update lại thiết bį.



When	How	Picture
 Khi bảo trì, thay thế camera, Mở ứng dụng Al Camera không hiển thị được. 	 Tắt ứng dụng "AI Camera" (Nếu đang mở) Mở app "Pylon viewer" Chọn vào camera cần kiểm tra Click chọn nút " chuyển sang Trạng thái "Open Device" như hình bên để kích hoạt camera Tiếp theo, Có thể click nút " "Continuous Shot" or "Single Shot" để có thể kiểm tra hoạt động của camera. Nếu camera có thể capture được hình ảnh thì camera vẫn còn hoạt động bình thường Sau khi kiểm tra xong, click nút " " để ứng dụng không còn sử dụng camera "Close Device" 	pylon Viewer File View Camera Tools Workbench Window Help

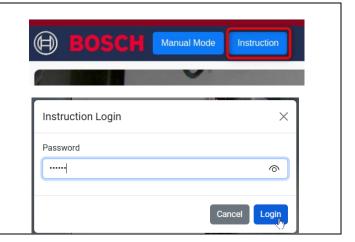
Mở tài liệu xử lý hệ thống và tính năng Force DO 6

Mở tài liêu xử lý hệ thống 6.1

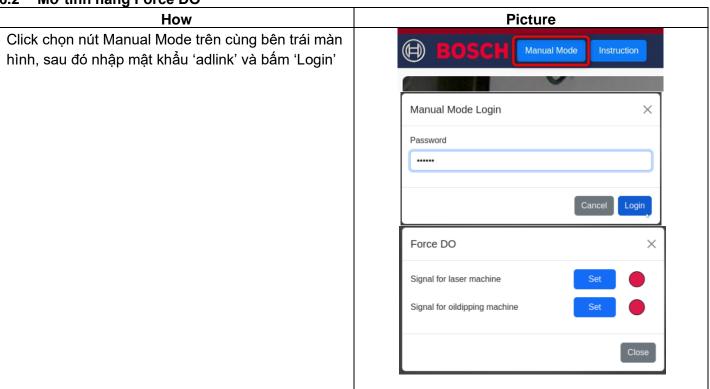
<u> </u>	
How	Picture

Click chọn nút Instruction trên cùng bên trái màn hình, sau đó nhập mật khẩu 'adlink' và bấm 'Login'

(Bao gồm tài liệu kỹ thuật và bản vẽ điện tương ứng với các Assembly)



6.2 Mở tính năng Force DO



7 Xử lý một số sự cố thường gặp

7.1 Màn hình không hiển thị được hình ảnh Camera

When	How	Picture
Khi mở lại ứng dụng Al Camera sau khi bảo trì, thay thế, cắt điện, đổi chương trình,	Làm theo 1 số hướng dẫn sau để khắc phục" 1. Nhấn Fn+F5 để refresh 2. Nếu không được, hãy tắt ứng ụng (bước 1, 2 trong mục 8.1) để kiểm tra lại cấu hình IP, sau đó mở lại ứng dụng 3. Nếu không được, hãy kiểm tra theo mục 5.4, sau đó mở lại ứng dụng	

- Nếu không được, hãy liên hệ kỹ sư quy trình để được hỗ trơ
- 5. Nếu lỗi chương trình sẽ cần phải backup lại chương trình cũ

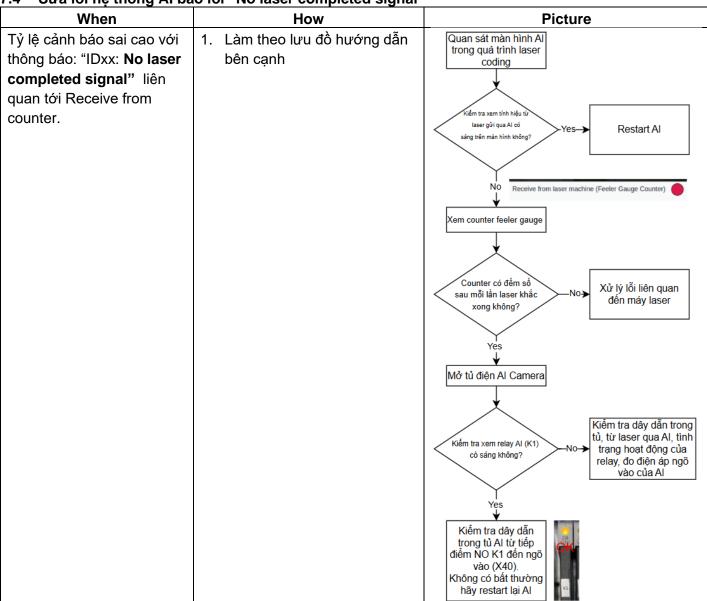
7.2 Sửa lỗi hook của máy nhúng dầu không quay, không báo lỗi

7.2 Swa loi						
When	How	Picture				
Belt không quy vào trong, hệ thống Al hoạt động bình	Chuyển sang Manual Mode (6.2) Kiểm tra theo sơ đồ bên cạnh	Bẩm nút Set của Signal for Oildipping machine và quan sát màn hình Al Kiếm tra xem tinh hiệu gửi qua oildipping có No Reset lại Al Qi dịa oil trên mân hình có				
thường, không báo lỗi	Oil Machine I3.7 I3.7	sáng không? Seet to okláppny macrene (17.3) No				
	Flowline AL06 AL07 Oil Machine I7.4 I7.3	Mở từ điện máy oildipping Thay thế card IO của IPC AI Camera				
	Flowline AL08 AL09 Oil Machine I3.7 I7.7	Kiếm tra xem input vào PLC oildipping có sáng không? No				
	*Lưu ý: Sau khi test xong hãy reset lại tính hiệu	Mở tủ điện AI Camera				
		Kiếm tra dây dẫn trong tủ, tỉnh trạng hoạt động của relay, đo điện áp ngỗ ra của AI				
		Kiểm tra dây dẫn từ tù Al sang tù oildipping, đo điện áp vào chân input PLC				
		Signal for Oildipping machine Set				
		Signal for Oildipping machine Reset				

7.3 Sửa lỗi hook của máy nhúng dầu không quay sau khi nhấn confirm

When	How	Picture
Khi bấm vào nút confirm (4) trên màn hình (và đặt belt mới vào laser đóng cửa lại), belt trên móc không di chuyển sang máy nhúng dầu	 Đảm bảo rằng belt mới đã đã được đặt vào máy laser, sau đó đóng cửa lại Nếu màn hình máy laser báo lỗi "Lấy belt khỏi máy nhúng dầu (Take belt out of oil dipping hook)", vui lòng scrap belt trên hook và thực hiện quy trình như bình thường Nhấn nút confirm và kiểm tra tín hiệu như hình minh họa 	Bắm nút Confirm và quan sát màn hình Al Kiểm tra xem tính hiệu gửi qua olidipping có sáng không? Yes Sent to oldipping machine (17.3) Kiểm tra tín hiệu theo mục 7.2

7.4 Sửa lỗi hệ thống AI báo lỗi "No laser completed signal"



7.5 Sửa lỗi cửa máy laser không mở cửa

When
Belt được
đặt trên
cân và
không có
lỗi nào
xuất hiện
tuy nhiên
cửa máy
laser
không
mở.
(đã kiểm
tra
endplay)

Lưu ý: Do quá trình in code không bị gián đoạn, sẽ không scrap belt khi bị lỗi này How

Có rất nhiều nguyên nhân có thể dẫn đến lỗi này và hệ thống camera AI là một trong số đó. Nhân viên bảo trì có thể thử các cách sau nếu nghi ngờ camera AI có vấn đề:

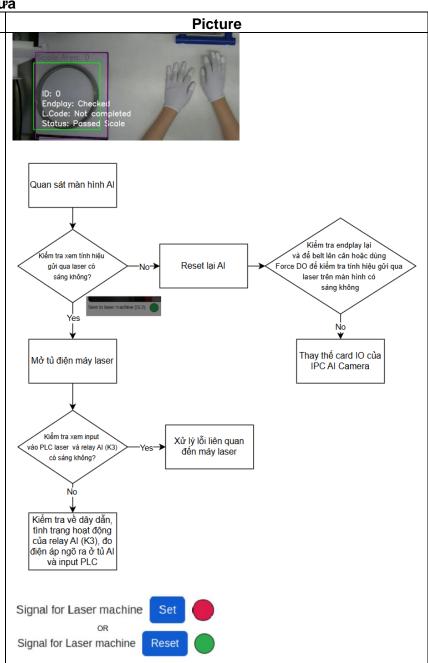
 Làm theo lưu đồ hướng dẫn (địa chỉ PLC được cho ở bảng bên dưới)
 Có thể iểm tra tín hiệu từ tủ điện Al camera tới tủ điện của máy laser bằng tính năng Foce DO (6.2)

Flowline	AL11	AL12
Laser		
Machine	14.4	14.2

Flowline	AL06	AL07
Laser		
Machine	13.3	13.2

Flowline	AL08	AL09
Laser		
Machine	13.6	13.6

*Lưu ý: Sau khi test xong hãy reset lại tính hiệu



8 Hướng dẫn bật tắt máy tính Al Camera

8.1 Tắt IPC AI Camera

When	HOW	PICTURE
Bảo trì, cắt điện, thay thế linh kiện,	***(nếu ứng dụng đang hoạt động, làm trước bước 1 và 2). 1. Thoát chế độ full view của ứng dụng Al Camera Bấm tổ hợp phím fn + F11 2. Tắt ứng dụng Al Camera	Flowline System
	 3. Tắt máy tính a. Di chuyển chuột tới góc phải màn hình và click vào biểu tượng như hình bên dưới b. Tiếp theo click chọn "Power Off / Log Out", sau đó chọn Power Off để tiến hành tắt máy 	Ethernet (enp8s0) Connected Settings Lock Power Off/Log Out Power Off The system will power off automatically in 60 seconds.
	c. Quan sát trạng thái đèn Đợi đến khi 2 đèn tắt hẳn	Cancel Restart Power Off (n)

8.2 Bât IPC AI Camera

When	HOW	PICTURE
Sau khi kết thúc bảo trì, cắt điện, thay thế linh kiện,	***(nếu các IPC có cover gây khó khăn trong thao tác, nên gỡ cover ra trước khi thực hiện).	TOTAL STATE OF THE PARTY OF THE
	Nhấn công tắt nguồn Nhấn công tắt nguồn, và quan sát đèn trên IPC, nếu đè nhấp nháy, IPC đang được mở lên Đợi cho máy khởi động	
	Đăng nhập user Click chọn user: ITMOP Nhập password: adlink	ITMOP
	 3. Double click vào biểu tưởng Al Camera, đợi ứng dụng hiện lên 4. Đợi chương trình khởi động 	

9 Liên hệ xử lý trong thời gian thử nghiệm

Hình thức	Xử lý	Hỗ trợ*		
Name: HcP-001609-004 Temporary wor	k instruction template (apply for WF)	Owner: HcP/MFI3 Group Leader	Version: 003	Creating Date: 23-02-2021

Office Time Trial	Đào Nguyễn Nhật Huỳnh (HcP/MFE3.11)	
	Proxy: Trương Thanh Tuyền (HcP/MFW3.1-F2.1)	
Full Time Trial	Đào Nguyễn Nhật Huỳnh (HcP/MFE3.11)	TEF3 Technician
	Proxy: Trương Thanh Tuyền (HcP/MFW3.1-F2.1)	

^{*}Ngoài giờ hành chính, có sự hỗ trợ của TEF3 Technician

10 10. Danh sách phụ tùng

No					
	Name	part Number	Technical Doc	brand or CO.	Qty
			f 1/2.3"		
1	Camera Final	a2A1920-51gcPRO	Effective Sensor Diagonal 7.9 mm	Basler	1
	Len Camera				
2	Final	C125-0618-5M-P	6mm, aperture range from F1.8–F22	Basler	1
			key-operated switch, 22 mm, round, plastic, lock		
			number		
			SB30, with 2, keys, 2 switch positions O-I, latching,		
3	Key Switch	3SU1000-4BF01-0AA0	actuating angle 90°,	Siemens	1
4	Holder	3SU1500-0AA10-0AA0		Siemens	1
5	NO contact	3SU1400-1AA10-1BA0	1 NO/NC	Siemens	1
	Power supply			Phoenix	
6	unit	2909575	24VDC, push	contact	1
			signalling column; LED; red/green/buzzer;		
7	Alamp/Signal	ST45L-BZ-2-24-RG	24VDC; IP23	QLINGHT	1
	Sub 37 PIN				
8	board	DIN-37D-01	DB37 Male	Adlink	1
9	Circuit breaker	EZ9F34210	MCB C10A	Schneider	1
			24DC/48DC/100 Series Solid		
			State Interface		
			Relay, 28.8 V ac/dc Control,	Phoenix	
10	Relay	2966728	DIN Rail Mount	contact	4
			PT 2,5 BU - Feed-through	Phoenix	
11	Terminal Blue	3209523	terminal block	contact	2
			PT 2,5 - Feed-through	Phoenix	
12	Terminal Gray	3209510	terminal block	contact	17
				Phoenix	
13	Terminal Pe	3209536	PT 2,5-PE - Ground terminal	contact	2
14	D-Sub Cables	976-ACL-10137-3MM	Cable 37 PIN	Adlink	1
		IPC/ATX/Core/WM/M4/S	IMB-M45H, i7-9700E, WM, RAM16GB, SSD 500GB,		
15	IPC	3-KIT2	PCI-7230,PCIE-GIE74, RTX 4070Ti	Adlink	1
	Basler Cable				
16	GigE	2200000622	Basler Cable GigE, Cat6a, RJ45 sl hor/RJ45, S, 5 m	Basler	1