

Referat 2014-02-12

Hva er egentlig problemstillingen vår? Vi lager en plattform for instrumentering og styring over internett. Vi demonstrerer dette gjennom en bil med sensorer, kamera og aktuatorer. Skal være lett å utvide nye moduler -> modulbasert. Ekstra fokus på sikkerhet.

Fra framføringen: Skrive en innledning til oppgaven allerede nå. Ikke falle i fellen at sensor ikke skjønner at dette er relevant for landsbyens tema.

Viktig å vite hva som skjer når USB -> seriell port

Uklarhet i gruppa om vi skulle bruke USB eller UART som kommunikasjon til motorene, når USB var det enkleste.

Refleksjon

Anders vil ikke ha refleksjon, han vil skrive kode. Vi var flinkere på å holde tiden i lunsjen, det funker bra å ha en halvtime fra vi kommer dit vi spiser, og dette kan videreføres. Synes at tida flyr fra oss, og at vi ikke får gjort så mye hver gang. Vi kom igang sent. Anders og Ole var for seine. Emil synes det var kjipt å ikke komme igang så sent. Aksjon er å starte innsjekk kvart over ni, og ha det på ca et kvarter. Anders synes at framføringen var litt ustrukturert, ville at vi skulle ha planlagt mer. Petter sier at det ikke var så høytidelig. Anders tok ordet under framføringen siden ingen andre gjorde det. Han vil at vi skal være mer presise på ansvarsområder (f.eks. sjef og referent). Sjefen har ansvar for at de oppgaven som gruppen får blir gjennomført, og at gruppens medlemmer er klar over hva slags konklusjoner som forekom.

Anders spør om hva vi andre hadde gjort hvis han ikke hadde tatt ordet etter Emil var ferdig. Ole sier det ikke var helt klart hva som var bruksområdene. Vi burde ikke ha bare diskutert dette, men blitt enige om hva vi skulle si.

Odd har merket at Hanne og hun andre ikke var på gruppen vår, men snakket med alle andre gruppene. Petter spør om det er fordi det går så greit eller om vi er tapt sak. Emil sier at det ikke trenger å ha noen slik grunn, men bare at vi er neste. Petter brukte timeout-tegnet i stad, ellers er det ikke brukt idag. Det har vært lite tullete stemning idag. Har ikke vært så mye snakk, og mer sitting i mindre grupper idag.

Ole synes det er litt dumt at vi ikke brukte usb-dongelen, men hadde det for seg at vi skulle bruke UART. Var nok fordi vi nevnte at det var UART på raspberryen og derfor tenkte vi skulle bruke det, når det var enklere å bruke usb. Emil sier at det må være lavere terskel for å spørre om hvorfor vi gjør ting, hvis det kan gjøres på en annen måte. Må være flinkere til å ta opp tekniske problemer. Ole spør om vi burde ha et lite sitrep møte mitt på dagen, for å se hvor folk er, hva de har gjort og hvilke problemer de har. Petter sier at det var en stor opptur når vi bestemte oss for å bruke usb og det funket.

Petter vil ha litt refleksjon over at vi sitter i to grupper. Petter synes det funket bra. Emil mener det er lettere kommunisere med hele gruppen når vi sitter sammen. Kan være derfor det ikke ble så mye avsporing idag. Anders nevner at grunnen til at de satt seg på et annet bord var fordi det var trangt. Odd sier at det er mulig å bli med i diskusjoner på andre bord, men Emil kommenterer at terskelen blir høyere av den fysiske adskillelsen.

Ole spør om det er effektivt å jobbe to stykker om samme ting. Ole og Petter har begynt å skrive på prosjektrapporten mens de jobber. Det blir da lettere å se hva man har gjort tidlig, og dokumentert det som har skjedd.

Emil har observert at det har vært lite diskusjon innad i gruppa, og at det var først under pausen vi diskuterte nok til å finne ut av ting (USB/UART). Emil syntes det var vanskelig å snakke fag med folk som ikke var underforstått med hans fagterminologi. Han så at de andre ikke forstod det han sa og forklarte på nytt istedenfor å gå videre.

Teknisk:

Odd og Anders og Emil: Har kommet lenger med utvikling av API for server/client kommunikasjon. Anders har videre satt seg inn i hvordan man bruker JSON i c++. Odd løst problemet med replayattack, så det er i orden :). Har også funnet ut av hvordan man kan autentisere klientene i systemet. De har også utvidet API litt.

Ole og Petter: Har lastet ned kode og fått til å kjøre på pi'en. Noen dårlig ledninger eller noe annet, så det funket ikke helt før vi plugget ut alt og satt det sammen på nytt (ledning eller motor nr 12?). Lekt litt med å få motoren til å gå rundt og rundt (endless turn) uten at det funket. Petter har dokumentert.

Emil: Status og datakall/API-kall fungerer nå. Neste er å implementere komandokø.