



Faculdade de Ciências e Tecnologia

Universidade de Coimbra

2010/2011

Análise e Transformação de Dados Trabalho Prático 1

Igor Nelson Garrido da Cruz Nº2009111924

Gonçalo Silva Pereira Nº 2009111643

“Objectivo: Pretende-se adquirir sensibilidade para as questões fundamentais de sinais e sistemas, em particular propriedades de sinais de tempo contínuo e de tempo discreto, transformações de sinais, energia e potência, sistemas lineares, propriedades de sistemas lineares, convolução, estabilidade, resposta a impulso e resposta em frequência.”

Exercício 1.1

Este exercício tem como objectivo obter uma expressão equivalente ao sinal dado, na forma de um somatório de cosenos, para isso foi necessário efectuar alguns cálculos simples:

$$G\# = 3$$

$$A_1 = 2 * \text{mod}(3, 2) = 2 * 1 = 2$$

$$A_2 = 3 * \text{mod}(4, 2) = 3 * 0 = 0$$

$$A_3 = 5 * \text{mod}(3, 2) = 5 * 1 = 5$$

$$A_4 = 4 * \text{mod}(4, 2) = 4 * 0 = 0$$

$$\omega_a = \text{mod}(3, 5) + 2 = 5$$

$$\omega_b = \text{mod}(3, 7) + 7 = 10$$

$$\omega_c = \text{mod}(3, 9) + 1 = 4$$

Obtendo assim:

$$x_1(t) = 2 * \sin(5 * t) * \cos(10 * t) + 5 * \cos(4 * t)^2$$

De seguida, aplicamos as regras de transformação e simplificação de senos e co-senos obtendo o seguinte:

$$\begin{aligned} x_1(t) &= 2 * \frac{1}{2} * (\sin(15 * t) - \sin(5 * t)) + 5 * \cos(4 * t)^2 \\ &= \sin(15 * t) - \sin(5 * t) + 5 * \cos(4 * t)^2 \\ &= \sin(15 * t) - \sin(5 * t) + 5 * \frac{1}{2} (\cos(8 * t) + \cos(8 * t)) \\ &= \cos(15 * t + \pi/2) - \cos(5 * t + \pi/2) + 5/2 (\cos(8 * t) + \cos(4 - 4)) \\ &= \cos(15 * t + \pi/2) - \cos(5 * t + \pi/2) + 5/2 * \cos(8 * t) + 5/2 \end{aligned}$$

Exercício 1.2

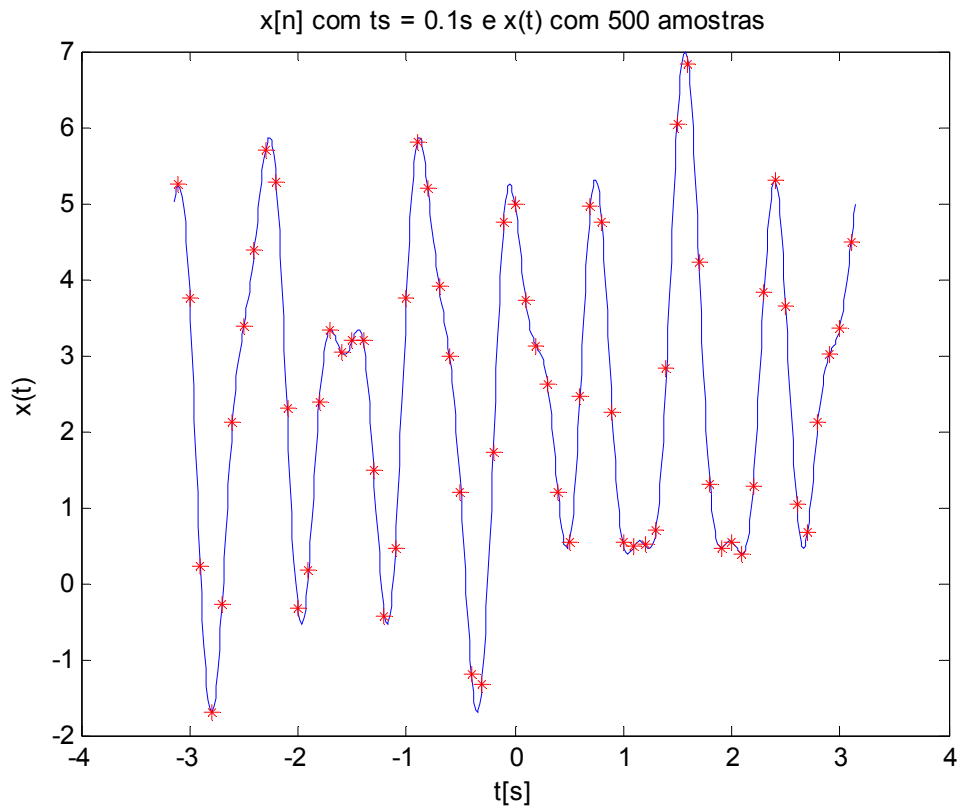
Neste exercício, tivemos de obter o resultado do sinal contínuo da alínea anterior, aplicando a relação $t = nT_s$, transformando desta forma o sinal contínuo, num sinal discreto:

$$X_1[n] = X_1(t) \text{ com } t = nT_s$$

$$X_1[n] = 2 * \sin(0.5 * t) * \cos(0.10 * t) + 5 * \cos(0.4 * t)^2 \text{ com } n \in t/T_s$$

Exercício 1.3

Como podemos observar as amostras de tempo discreto dadas pela expressão $x_1[n]$ coincidem, exactamente, com a representação do sinal contínuo.



Exercício 1.4

Usando as funções do cálculo simbólico, efectuámos o cálculo exacto da energia do sinal $X_1(t)$, obtendo dessa forma que a Energia do mesmo é igual a $(83 * \pi) / 4$, aproximadamente igual a 65.188048.

Efectuamos também o mesmo cálculo, mas desta vez recorrendo à Regra dos Trapézios e à regra de Simpson, para isso tivemos de implementar estas duas funções:

```
function [E] = simpson(f,n,h)
```

```
    E=0;
```

```
    for k=2:2:(n-1),
        E=E+( 2*f(k) );
    end
```

```
    for k=3:2:(n-2),
        E=E+( 4*f(k) );
    end
```

```
    E=(E+f(1)+f(n))*(h/3);
```

```
end
```

```
function [E] = trapezios(f,n,h)
```

```
    E=0;
```

```

for k=2:n-1,

    E=E+ ( 2*f (k) ) ;

end

E=( E+ f ( 1 ) + f ( n ) ) *h/ 2 ;

end

```

Obtendo assim os seguintes resultados:

Tempo de cálculo da Regra dos Trapézios: 548.907322s

Valor Aproximado: 65.187048

Passo necessário: 0.000040

Tempo de cálculo da Regra de Simpson: 4008.140159s

Valor Aproximado: 65.187048

Passo necessário: 0.000015

Exercício 1.5

Efectuando o calculo do valor da energia do sinal discreto $x_1[n]$, o valor da Energia é de: 65.617761.

Exercício 2

Neste exercício tivemos de efectuar alguns cálculos para determinar as várias constantes que dependem do número do grupo:

$G\# = 3$

$B_{11} = 0.4 * \text{mod}(3, 2) = 0.4 * 1 = 0.4$

$B_{12} = 0.4 * \text{mod}(4, 2) = 0.4 * 0 = 0$

$B_{13} = 0.3 * (\text{mod}(3, 3) + 1) = 0.3 * 1 = 0.3$

$B_{14} = -0.1 * (\text{mod}(3, 4) + 1) = -0.1 * 4 = -0.4$

$B_2 = 0.6 (\text{mod}(3, 2) + 1) = 1.2$

$B_3 = 0.5 (\text{mod}(3, 2) + 1) = 1.0$

Sistemas Discretos:

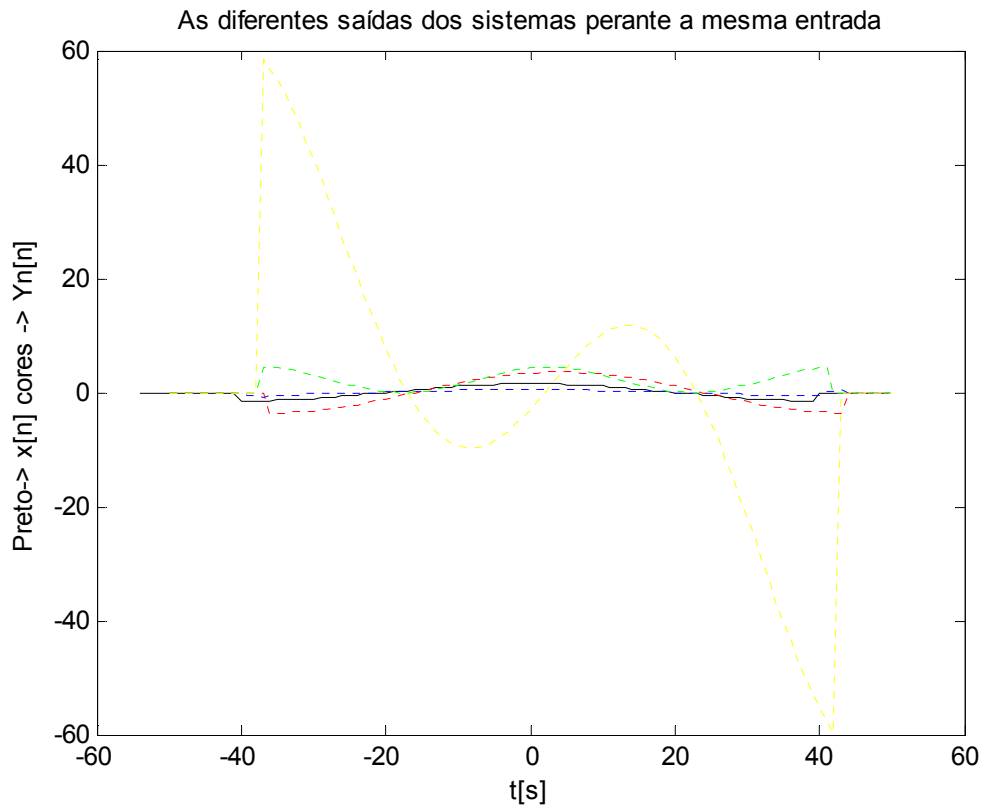
$Y_1[n] = 0.4 * x[n-1] + 0.3 * x[n-3] - 0.4 * x[n-4],$

$Y_2[n] = 1.2 * x[2n-4],$

$Y_3[n] = 1.0 * x[n-2] * x[n-3],$

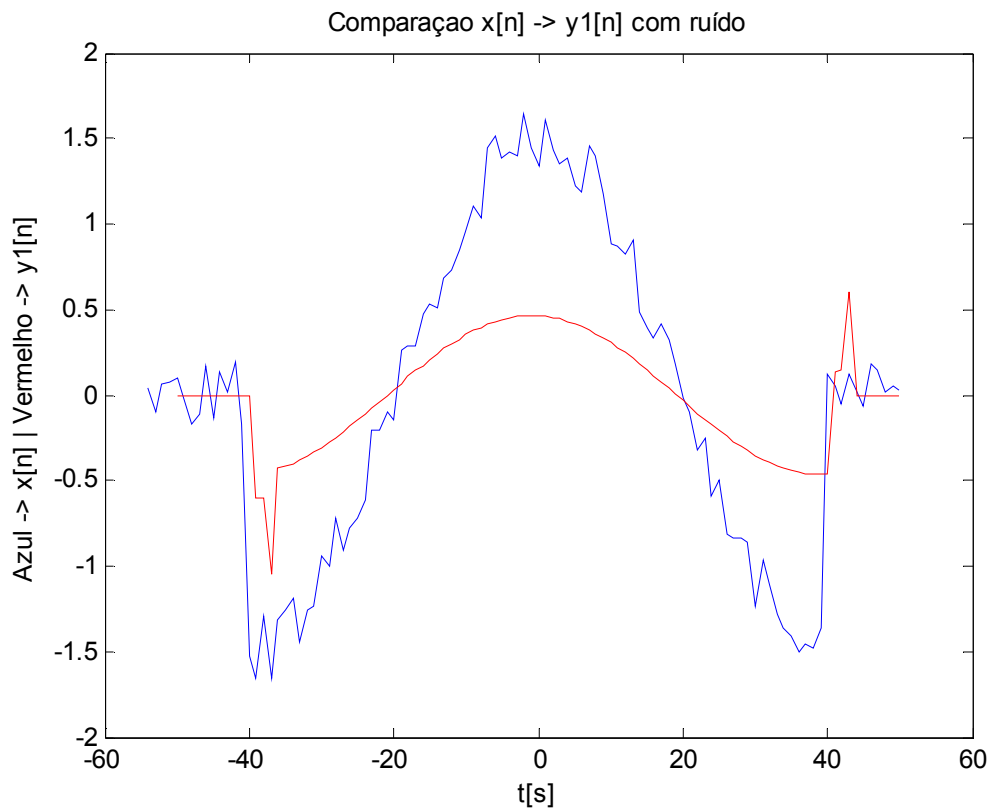
$Y_4[n] = (n-2) * x[n-3]$

Exercício 2.1



Exercício 2.2

Adiciona-mos um ruído uniforme com amplitude no intervalo $[-0.2, 0.2]$,



Exercício 2.3

Análise da linearidade do sistema $Y_1[n]$:

$$X[n] = ax_1[n]$$

$$Y[n] = 0.4 ax[n-1] + 0.3ax[n-3] - 0.4ax[n-4]$$

$$Y[n] = a Y_1[n]$$

Verifica a propriedade da Homogeneidade.

$$Y_1[n] = 0.4 x[n-1] + 0.3 x[n-3] - 0.4 x[n-4]$$

$$X_1[n] \rightarrow Y_1[n] = 0.4 x[n-1] + 0.3 x[n-3] - 0.4 x[n-4]$$

$$X_2[n] \rightarrow Y_2[n] = 0.4 x[n-1] + 0.3 x[n-3] - 0.4 x[n-4]$$

$$\begin{aligned} Y[n] &= 0.4 (x[n-1] + x[n-3] - x[n-4]) + 0.3 (x[n-1] + x[n-3] - x[n-4]) - 0.4 (x[n-1] + x[n-3] - x[n-4]) = \\ &= 0.3 x[n-1] + 0.3 x[n-3] - 0.3[n-4] \neq Y_1 + Y_2 \end{aligned}$$

Não verifica a propriedade da Aditividade.

Como para que qualquer sistema discreto seja linear tem de verificar a propriedade da Aditividade e da Homogeneidade, e o sistema acima não verifica a Aditividade, podemos concluir que o mesmo não é Linear.

Análise da linearidade do sistema $Y_2[n]$:

$$Y_1[n] = 1.2 x[2n-4]$$

$$Y_2[n] = 1.2 x[2n-4]$$

$$Y[n] = 1.2 (x[2n-4] + x[2n-4]) = 1.2 x[2n-4] + 1.2 x[2n-4] = Y_1[n] + Y_2[n]$$

O sistema discreto em questão verifica a propriedade da Aditividade.

$$X[n] = a x [2n-4]$$

$$Y[n] = 1.2 (a x [2n-4])$$

$$Y[n] = 1.2 a Y_1[n]$$

Também verifica a propriedade da Homogeneidade, logo é Linear.

Análise da linearidade do sistema $Y_3[n]$:

$$Y[n] = 1 x [n-2] x[n-3]$$

$$Y_1[n] = x [n-2] x[n-3]$$

$$Y_2[n] = x [n-2] x[n-3]$$

$$Y[n] = x [n-2] + x[n-3] * x [n-2] + x[n-3] \neq Y_1 + Y_2$$

Não verifica a propriedade da Aditividade, logo não é um sistema Linear.

Análise da linearidade do sistema $Y_4[n]$:

$$Y[n] = (n-2) x[n-3]$$

$$Y_1[n] = (n-2) x[n-3]$$

$$Y_2[n] = (n-2) x[n-3]$$

$$Y[n] = (n-2) (x[n-3] + x[n-3])$$

$$Y[n] = (n-2) (x[n-3]) + (n-2)(x[n-3]) = Y_1[n] + Y_2[n]$$

O sistema em questão satisfaz a propriedade da Aditividade.

$$Y[n] = (n-2)a x[n-3]$$

$$Y[n] = a Y_1[n]$$

Como o sistema acima para além de satisfazer a propriedade da Aditividade, também satisfaz a propriedade da Homogeneidade, concluímos então que o mesmo é Linear.

Exercício 2.4

Variância do Y_1 :

$$Y(n-n_0) = T\{x[n-n_0]\}$$

$$Y[n] = 0.4 x[n-1] + 0.3 x[n-3] - 0.4 x[n-4]$$

$$Y_1[n] | x[n-n_0] = 0.4 x[n-n_0-1] + 0.3 x[n-n_0-3] - 0.4 x[n-n_0-4]$$

$$Y_2[n-n_0] = 0.4 x[n-n_0-1] + 0.3 x[n-n_0-3] - 0.4 x[n-n_0-4]$$

Deste modo, podemos concluir que o sistema em questão não varia no tempo, ou seja, é invariante.

Variância do Y_2 :

$$Y[n] = 1.2 x[2n-4]$$

$$Y_1[n] | x[n-n_0] = 1.2 x[2(n-n_0)-4]$$

$$Y_2[n-n_0] = 1.2 x[2(n-n_0)-4]$$

Podemos concluir também que este sistema, assim como o anterior, é invariante no tempo.

Variância do Y_3 :

$$Y[n] = x[n-2] x[n-3]$$

$$Y_1[n] | x[n-n_0] = x[n-n_0-2] x[n-n_0-3]$$

$$Y_2[n-n_0] = x[n-n_0-2] x[n-n_0-3]$$

O sistema Y_3 é invariante no tempo.

Variância do Y_4 :

$$Y[n] = (n-2) x[n-3]$$

$$Y_1[n] | x[n-n_0] = (n-2) x[n-n_0-3]$$

$$Y_2[n-n_0] = (n-n_0-2) x[n-n_0-3]$$

Como são diferentes, logo este sistema varia no tempo.

Exercício 2.5

Determinamos a expressão através do seguinte código:

```

n = -54:50; %mostramos uma margem para os valores = 0

ind = find(n>= -40& n < 40);

xnn = zeros (size(n));

xnn (ind) = 1.5 *cos(0.025*pi*n(ind));

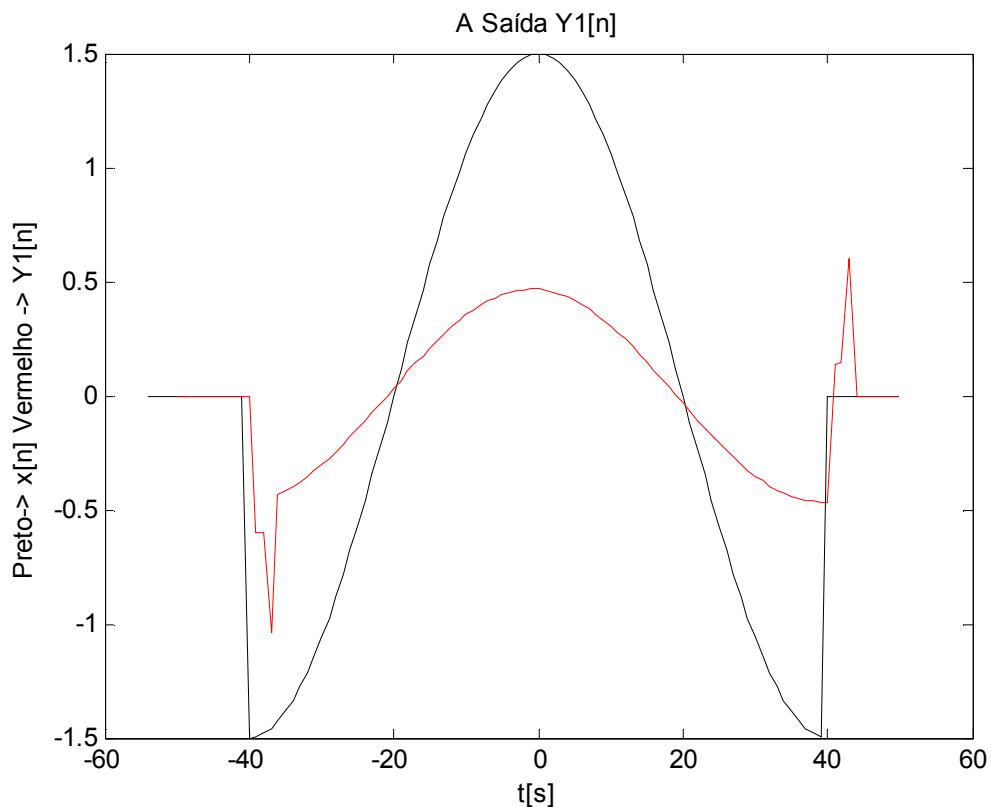
nn = -54:50;
n = nn(5:end);

xn = xnn(5:end);
xn_1 = xnn (4:end-1);
%xn_2 = xnn (3:end-2); % constant B12 = 0
xn_3 = xnn (2:end-3);
xn_4 = xnn (1:end-4);

y1n = (0.4*xn_1) + (0.3*xn_3) + ((-0.4)*xn_4);

```

De seguida representa-mos graficamente a mesma, sendo o resultado o seguinte:



Exercício 2.6

Efectua-mos o cálculo da transformada de Z da resposta a impulso do sistema, $H1(z)$, com condições iniciais nulas, resultando:

$0.4 \cdot \text{ztrans}(\text{charfcn}[1](n), n, z) + 0.3 \cdot \text{ztrans}(\text{charfcn}[3](n), n, z) - 0.4 \cdot \text{ztrans}(\text{charfcn}[4](n), n, z)$

Exercício 2.7

Um sistema é estável, se as raízes estiverem dentro do raio complexo da circunferência do denominador.

Exercício 3.1 e 3.2

Executando o código seguinte, são reproduzidas através do sistema de som do computador, várias frequências, entre [200,18000] Hz:

```
tt = 0.5;
f = 800;
fs = 44100;
t = (0:1/fs: tt)';
freq = 11025;
pos = 1;
maximototal=0;

for f = 200:100:18000,
    y = sin (2 * pi * f * t);
    wavplay(y,fs, 'async');

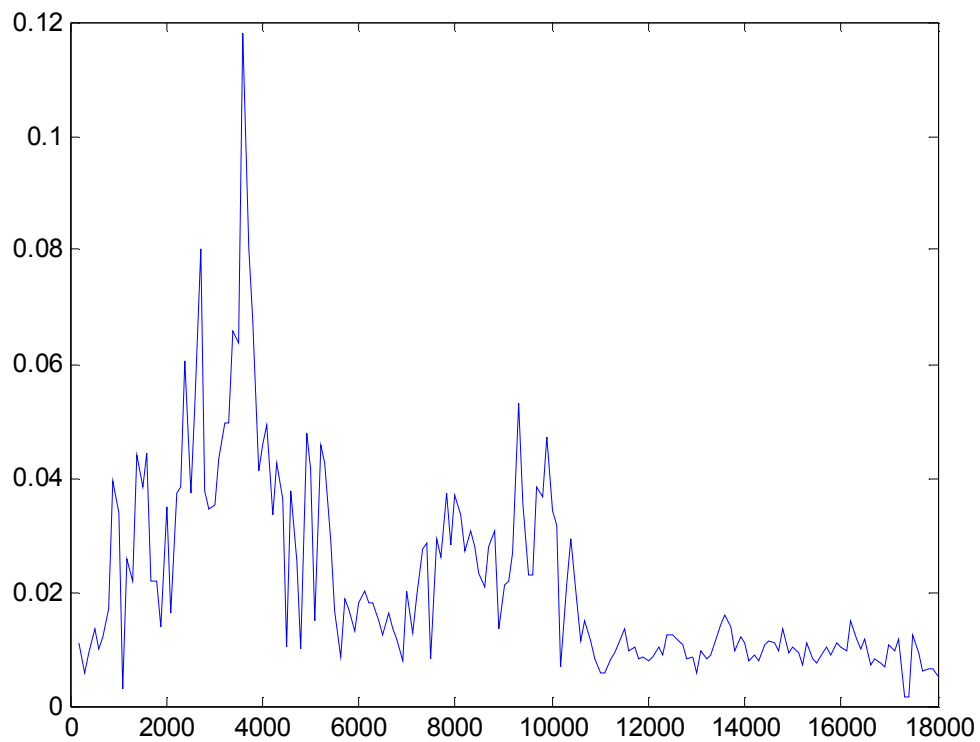
    y=wavrecord(0.5*fs+1,fs);

    for k=1:30
        % dividimos em 30 partes iguais
        subts=length(y)/30;
        suby=y((1+(k-1))*round(subts)):y(k*round(subts));
        maximototal=maximototal+max(abs(suby)); %maximototal+local
    end

    Amp(pos)=maximototal/30;
    pos=pos+1;
    maximototal = 0;
end
frequencia = 200:100:18000;
plot(frequencia,Amp);
```

Exercício 3.3

Executando o código referido em cima, obtemos o gráfico seguinte onde são apresentadas as amplitudes para cada valor da frequência no intervalo [200,18000] Hz.



Exercício 3.4

Como é normal, os resultados obtidos sofrem muitas variações devido a diversos factores, entre eles, a qualidade do sistema de som, do microfone, a existência de barulho/ruído na zona envolvente onde foram gravados os mesmos sons, como também os próprios materiais de construção do espaço envolvente onde o mesmo foi gravado.