

1. 机器人走十次，先根据 noisy dist, 找出每一步可能的那些点。

step 1

点1
点2

step 10

点3
点5

2. 看哪些点相邻，并且根据每个点，可能出现在第几步，可得出

step 1

step 2

...

step 10



3. 根据点相邻关系，和 step 的关系，可得出

transition:

比如，4个点， P_1, P_2, P_3, P_4

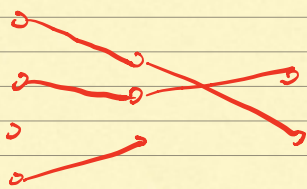
P_1 只能出现在 step 1

P_4, P_2, P_3 能出现在 step 2

So: CPT 可为 P_1

P_2	P_3	P_4
$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$

4. 第2步里的树，从左向右，每一层每个结点，只保留概率最大的路径，可得类似：



由于每一层只保留上一层最大可能的路径，故从最后一层，找到最大概率的结点，向前反推，结果唯一且为概率最大结果。