

Linux云计算架构师涨薪班

自定义crush map

学习目标

- ➤ CRUSH和CRUSH map简介
- ➤ CRUSH map的解译、编译和更新
- ▶ 编写自定义CRUSH map, 以控制对象放置策略
- ▶ 使用命令行配置CRUSH map

Ceph集群写操作流程

- client首先访问ceph monitor获取cluster map的一个副本,知晓集群的状态和配置
- 数据被转化为一个或多个对象,每个对象都具有对象名称和存储池名称
- 以PG数为基数做hash,将对象映射到一个PG
- 根据计算出的PG,再通过CRUSH算法得到存放数据的一组OSD位置(副本个数),第一个是主, 后面是从
- 客户端获得OSD ID, 直接和这些OSD通信并存放数据

• 注: 以上所有操作都是在客户端完成的,不会影响ceph集群服务端性能



一句话描述CRUSH

CRUSH的作用,就是根据PG ID得一个OSD列表



CRUSH和对象放置策略

- Ceph使用CRUSH算法 (Controlled Replication Under Scalable Hashing 可扩展哈希下的受控复制)来计算哪些OSD存放哪些对象
- 对象分配到PG中, CRUSH决定这些PG使用哪些OSD来存储对象。理想情况下, CRUSH会将数据均匀的分布到存储中
- 当添加新OSD或者现有的OSD出现故障时, Ceph使用CRUSH在活跃的OSD上重平衡数据
- CRUSH map是CRUSH算法的中央配置机制,可通过调整CRUSH map来优化数据存放位置
- 默认情况下, CRUSH将对象放置到不同主机上的OSD中。可以配置CRUSH map和 CRUSH rules, 使对象放置到不同房间或者不同机柜的主机上的OSD中。也可以将 SSD磁盘分配给需要高速存储的池



CRUSH map组成部分

- CRUSH hierarchy (层次结构): 一个树型结构,通常用于代表OSD所处的位置。默认情况下,有一个根bucket,它包含所有的主机bucket,而OSD则是主机bucket的树叶。这个层次结构允许我们自定义,对它重新排列或添加更多的层次,如将OSD主机分组到不同的机柜或者不同的房间
- · CRUSH rule (规则): CRUSH rule决定如何从bucket中分配OSD pg。每个池必须要有一条CRUSH rule,不同的池可map不同的CRUSH rule



CRUSH map的解译、编译和更新

- 导出CRUSH map
 - ceph osd getcrushmap -o ./crushmap.bin
- 解译CRUSH map
 - crushtool -d ./crushmap.bin -o crushmap.txt
- 修改后的CRUSH map重新编译
 - crushtool -c ./crushmap.txt -o ./crushmap-new.bin
- 更新CRUSH map
 - ceph osd setcrushmap -i crushmap-new



CRUSH map配置段

• CRUSH可调参数及其设置

• 所有物理存储设备列表

• 所有基础架构bucket以及各自含有的存储设备或其他bucket ID的列表

• 包含PG和OSD map的CRUSH rule列表



CRUSH可调参数

- 可通过选项来调整、禁用、启用CRUSH算法的功能
- CRUSH map的开头定义可调参数,可使用ceph osd crush show-tunables来查看
- 调整CRUSH map的参数可能会改变CRUSH将pg映射到OSD的方式。发生这种情况时,集群将把对象移到集群中的不同OSD,来反映重新计算后的map
- •除了修改个别可调项外,可以通过ceph osd crush tunables profile命令选择预定义的profile。一些profile需要ceph或ceph客户端的更低版本
- 预定义的profile:
 - legacy
 - Argonaut
 - bobtail
 - firefly
 - hammer
 - jewel
 - optimal: 当前版本的最佳值



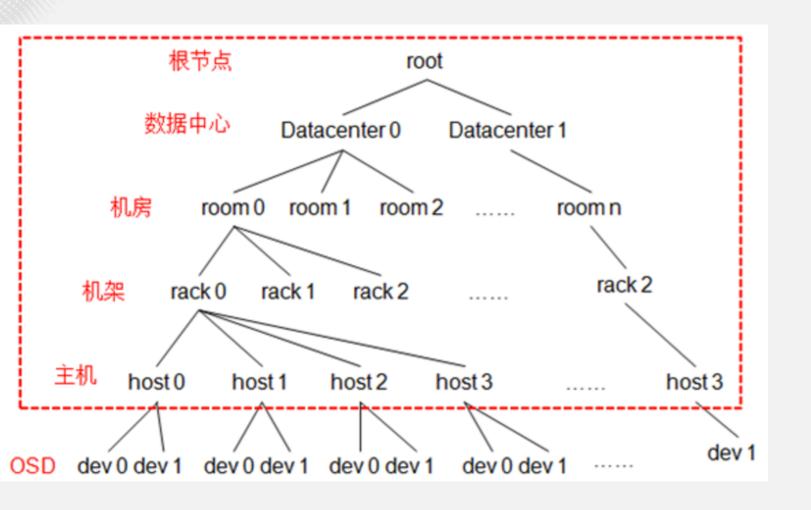
物理存储设备

- 存储设备的ID
- 存储设备的名称
- 存储设备的权重(以TB为单位的容量)
- 存储设备的类别
 - HDD
 - SSD
 - NVMe SSD
- 示例:
 - device 0 osd.0 weight 0.015 class hdd
 - device 1 osd. 0 class ssd

CRUSH bucket类型

- 默认bucket类型:
 - osd
 - host
 - chassic
 - rack
 - row
 - pdu
 - pod
 - room
 - datacenter
 - region
 - root
- bucket类型支持自定义

bucket图解





CRUSH map bucket配置项

```
[bucket-type] [bucket-name] {
   id [一个负整数,以便与存储设备id区分]
   weight [权重]
   alg [将pg map到osd时的算法,默认使用straw2]
   hash [每个bucket都有一个hash算法,目前Ceph支持rjenkins1算法,设为0即使用该算
法]
   item [一个bucket包含的其他bucket或者叶子]
host servere {
      id -7 # do not change unnecessarily
      id -8 class hdd
                           # do not change unnecessarily
      # weight 0.029
       alg straw2
      hash 0 # rjenkins1
       item osd. 4 weight 0.010
       item osd. 6 weight 0.010
       item osd. 8 weight 0.010
```

CRUSH规则

· CRUSH map包含数据放置规则,默认有两个规则: replicated_rule 和erasure-code

· 通过ceph osd crush rule 1s可列出现有规则,也可以使用ceph osd crush rule dump打印规则详细详细



CRUSH规则配置说明

```
rule <rulename> {
   id <id > L整数,规则id」
   type [replicated erasure] [规则类型,用于复制池还是纠删码池]
   min_size <min-size> [如果池的最小副本数小于该值,则不会为当前池应用这条规
则]
   max_size <max-size>[如果创建的池的最大副本大于该值,则不会为当前池应用这
条规则
   step take <bucket type> [这条规则作用的bucket, 默认为default]根节点
   step [chooseleaf|choose] [firstn] <num> type <bucket-type>
                                                    叶子节点
也就是故障域
      # num == 0 选择N (池的副本数) 个bucket
      # num > 0目num < N 选择num个bucket
      # num < 0 选择N-num(绝对值)个bucket
   step emit
```



创建基于SSD的存储池

- 删除1、3、5OSD设备的类型并改为ssd
 - ceph osd crush rm-device-class osd.1
 - ceph osd crush rm-device-class osd.3
 - ceph osd crush rm-device-class osd.5

ceph osd crush set-device-class ssd osd.1

ceph osd crush set-device-class ssd osd.3

ceph osd crush set-device-class ssd osd.5

- 创建crush rule规则
 - ceph osd crush rule create-replicated ssd_rule default host ssd
 - ssd_rule 是规则名 default 是root的根节点 host是普通节点 ssd是设备类型
- 创建存储池测试
 - ceph osd pool create pool_ssd ssd_rule
 - ceph pg dump pgs_brief |grep ^20 ssd池ID 查询pg是否都在ssd的osd上



从命令行添加crushmap规则

• 添加规则

- ceph osd crush rule create-replicated <rulename> <root> <failure-domain-type> [class]
 - rulename: 规则名称
 - root: CRUSH map层次结构的起始节点
 - failure-domain-type: 故障域
 - class:要使用的设备类型,如ssd或者hdd,此参数可选
 - 示例:
 - ceph osd crush rule create-replicated inDC2 DC2 rack

• 杳看规则

- ceph osd crush rule 1s
- ceph osd crush rule dump <rule name>
- 应用规则
 - 创建一个新池,直接应用新的规则
 - ceph osd pool create myfirstpool 50 50 inDC2
 - 修改一个池的规则到新的规则
 - ceph osd pool set rbd crush_ruleset 1 版权所有© 2024 誉天互联科技有限责任公司



从命令行更新CRUSH map层次结构

- 创建bucket
 - ceph osd crush add-bucket <name> <type>
 - 示例:
 - ceph osd crush add-bucket DC1 datacenter
 - ceph osd crush add-bucket rackA1 rack
 - ceph osd crush add-bucket rackB1 rack
- 将bucket整理到层次结构中
 - ceph osd move <name> type=<parent>
 - 示例:
 - ceph osd crush move rackA1 datacenter=DC1
 - ceph osd crush move rackB1 datacenter=DC1
 - ceph osd crush move DC1 root=default
- 设置osd的位置
 - ceph osd add osd. 0 0.01500 root=default host=serverf



- 创建root节点
 - ceph osd crush add-bucket cl260 root
- 创建rack节点
 - ceph osd crush add-bucket rack1 rack
 - ceph osd crush add-bucket rack1 rack
 - ceph osd crush add-bucket rack1 rack
- 创建host节点
 - ceph osd crush add-bucket hostc host
 - ceph osd crush add-bucket hostd host
 - ceph osd crush add-bucket hoste host



- 将rack移动到root下
 - ceph osd crush move rack1 root=cl260
 - ceph osd crush move rack2 root=cl260
 - ceph osd crush move rack3 root=cl260
- 将host移动到rack下
 - ceph osd crush move hostc rack=rack1
 - ceph osd crush move hostd rack=rack2
 - ceph osd crush move hoste rack=rack3
- 将osd移动到host下 (将ssd类型的osd移动到hostc下)
 - ceph osd crush move osd.0 host=hostc
 - ceph osd crush move osd.3 host=hostc
 - ceph osd crush move osd.4 host=hostc



- 将OSD2、1、5添加给hostd
 - ceph osd crush move osd.2 host=hostd
 - ceph osd crush move osd.1 host=hostd
 - ceph osd crush move osd.5 host=hostd
- 将OSD7、6、8添加给hoste
 - ceph osd crush move osd.7 host=hoste
 - ceph osd crush move osd.6 host=hoste
 - ceph osd crush move osd.8 host=hoste



- 导出crushmap
 - crushtool -d ./crushmap.bin -o crushmap.txt
- 添加规则

```
rule ssd pool {
          id 2
          type replicated
          min size 1
          max size 10
          step take rack1
          step chooseleaf firstn 1 type host # 第1个副本在rack1上
          step emit
          step take cl260 class hdd
          step chooseleaf firstn -1 type rack # 剩余副本在cl260根下的hdd上
          step emit
```



- 重新编译crushmap
 - crushtool -c crushmap.txt -o crushmap-new.bin
- 导入crushmap
 - ceph osd setcrushmap -i crushmap-new.bin
- 创建存储池测试
 - ceph osd pool create pool_demo ssd_pool
- 查看池中PG的主OSD
 - ceph pg dump pgs_brief |grep ^21 (池的ID号)



Ceph集群运行状况诊断

- 集群状态:
 - HEALTH_OK
 - HEALTH_WARN
 - HEALTH_ERR
- 常用查寻状态指令:
 - ceph health detail
 - ceph -s
 - ceph -w



管理OSD容量

- 当集群容量达到mon_osd_nearfull_ratio的值时,集群会进入HEALTH_WARN状态。 这是为了在达到full_ratio之前,提醒添加OSD。默认设置为0.85, 即85%
- 当集群容量达到mon_osd_full_ratio的值时,集群将停止写入,但允许读取。集群会进入到HEALTH_ERR状态。默认为0.95,即95%。这是为了防止当一个或多个0SD故障时仍留有余地能重平衡数据
- 设置方法:
 - ceph osd set-full-ratio 0.95
 - ceph osd set-nearfull-ratio 0.85
 - ceph osd dump



