EECS 2070 02 Digital Design Labs 2019 Lab 3

學號:104021215 姓名:熊磊

1. 實作過程

● 這次的 Lab 終於要 implement 在板子上了,覺得很有趣也很期待,第一個要做的是除頻器,其實這個比較容易,就是把 Basys3's clock 進來的bit,用 always 找 posedge 就可以了。

● 第一個要做的是簡單的 LED Controller, 首先 SPEC 要求要先把 Basys3 的 clock,用 2²⁶ 來除頻,因此我把除頻後的頻率放在 clk_d 裡面,然後 DFF 直接接 clk_d。

控制 LED 的 always block,是額外再寫一個 always block,我的作法是每次 posedge 就把整條 led[15:0]都設成 0,再把要亮的燈設成 $1\,^\circ$

而要亮哪個燈我是用 cnt、cnt_next 來控制,根據 dir 的方向來決定要±1

● 第二個要做的是,不同速度和大小的 Led controller,一個Mr.1 一個 Mr.3,因為要用 dir 來換速度跟方向,因此Mr.1 和 Mr.3 的 clock,我也 直接用 dir 來做選擇。

其他控制 Led 亮的方式,跟上一個一樣,每次 posedge 就把整條 led[15:0]都設成 0,再把要亮的燈設成 1。

```
38 ▼ always@(*) begin

led[15:0] = 16'b0;

led[mr1] = 1'b1;

led[(mr3 + 1'b1)%16] = 1'b1;

led[(mr3 - 1'b1)%16] = 1'b1;

led[(mr3] = 1'b1);

44 end

45

46 assign mr1_next = (dir) ? (mr1 + 1'b1)%16 : (mr1 - 1'b1)%16;

assign mr3_next = (dir) ? (mr3 + 1'b1)%16 : (mr3 - 1'b1)%16;

assign mr1_clk = (dir) ? clk_slow : clk_fast;

49 assign mr3_clk = (dir) ? clk_fast : clk_slow;
```

● 第三個要做的是比較有挑戰性的設計,Mr.3 是一個胖子一直往右跑,Mr.1 碰到 Mr.3 就會換方向,而且Mr.1 跑得比較快。這邊要考慮的就是,因為Mr.1 和 Mr.3 速度不一樣,所以會有 latch 發生,造成Mr.1 由右邊往左撞到 Mr.3 的時候,Mr.1 換方向,但是 Mr.3 這時候往右前進一格,所以 Mr.1 在換方向往右跑的時候,又再次撞到 Mr.3 的右邊,又在換了一次方向,使得Mr.1 看起來就好像直接穿過

為了考慮這個情況進去,我在設計 Mr.1 的 dir 的時候,也用了一個 dir_next,他也是用跟 Mr.1 的 clock。

2. 學到的東西與遇到的困難

Mr.3 °

這次的 Lab,我在考量 lab03_3 的時候一直想不通要怎麼解決, Demo 的時候助教給我一些提示,讓我大概清楚是遇到什麼問題,也才能順利做完,謝謝助教解惑!

3. 想對老師或助教說的話 謝謝助教的幫忙☺