Prática 9/24/15, 9:58 PM

INF01047 - Fundamentos de Computação Gráfica Prática 3 - Visualização 3D

Objetivos:

Exercitar o uso de funções de manipulação de câmera e visualização 3D (diferentes projeções) em OpenGL.

Código fonte para download: camera.cpp

Esta aula prática reforça os conceitos de visualização 3D, usando OpenGL.

A especificação de câmera e a escolha da projeção são exemplificadas abaixo, considerando projeção paralela ortográfica:

glMatrixMode (GL_PROJECTION); // indica que será alterada a matriz que contém os parâmetros de projeção glLoadIdentity(); // carrega a matriz de projeção com a identidade

glOrtho (left, right, bottom, top, near, far); // instrui parâmetros de projeção paralela ortográfica, com valores relativos à posição da câmera. // near é o plano de projeção que será posteriormente mapeado para a imagem na janela

glMatrixMode (GL_MODELVIEW); // indica que as próximas chamadas afetarão a matriz de modelagem-visualização (câmera e transformações geométricas)

glLoadIdentity(); // carrega a matrix model_view com a matriz identidade

gluLookAt (Camera1.atx,Camera1.atx,Camera1.atx,Camera1.tox,Camera1.tox,Camera1.tox,O,1,0); // indica a posição, orientação e vertical da câmera

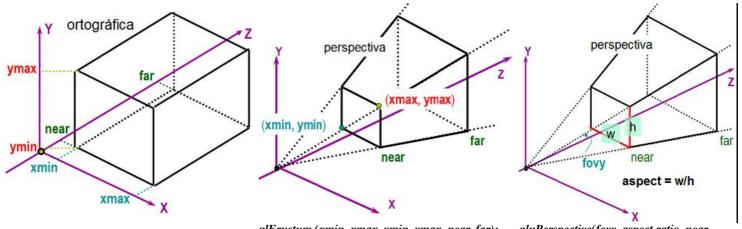
.

Exercício 1:

Com o programa Camera monte um projeto.

1. Identifique no código fonte (e descreva) a localização da câmera em relação ao objeto, confrontrando com o resultado da visualização. Veja que os eixos estão definidos como vermelho (R) para o eixo X, verde (G) para o Y e azul para Z.

Neste programa, usamos as duas formas de projeção: ortográfica e perspectiva. Para especificar essas projeções em OpenGL, usamos funções que nos permitem especificar os volumes de visualização.



 $glOrtho\ (xmax, xmin, ymax, ymin, near, far);$

glFrustum (xmin, xmax, ymin, ymax, near, far); far);

 $gluPer spective (fovy, a spect\ ratio, near,$

Identifique, no programa, os tipos de projeção previstos e respectivos parâmetros iniciais, e o tamanho e a localização do objeto no SRU. Estabeleça a relação entre o objeto no SRU, a câmera e volume de visualização, também no SRU.

- 2. Exercite a ampliação dos limites dos planos near e far, para efeito de recorte em profundidade. Por exemplo, coloque near = 120.0, e veja o efeito na imagem final. Explique o que aconteceu. Lembre que esses parâmetros são DISTÂNCIAS do ponto onde está localizada a câmera.
- **4.** Observe a implementação de zoom in (visão de detalhes, "aproximação") e zoom out (visão geral, "afastamento"). Explique a causa desse efeito no caso da projeção ortográfica. O que ocorre se você aciona várias vezes o botão esquerdo do mouse, para obter zoom in? Explique.
- 5. Com os parâmetros de projeção de volta aos originais, altere a posição da câmera, mudando um parâmetro de cada vez, para ter controle sobre

Prática 9/24/15, 9:58 PM

as alterações. Também convém ressaltar que os parâmetros da função glOrtho () são relativos à câmera. Observe e explique o que ocorre se as variáveis minX e maxX não são simétricas (por exemplo, minxX=10, maxX =110).

Exercício 2:

Com o programa agora gerando projeção perspectiva (para isso, mude o #DEFINE no início do programa).

- 1. Observe o efeito de mudança dos parâmetros da perspectiva e da câmera, alterando um de cada vez e descrevendo o resultado. Altere, inclusive, os planos near e far. Explique o que aconteceu.
- 2. Com os parâmetros de volta aos originais, reconfigurar a câmera (parâmetros "at", "to") para gerar imagem do objeto:
 - do lado esquerdo, a 45 graus;
 - de trás, a 45 graus;
 - de cima;
 - de baixo.
- 3. Em cada um dos casos, observe o enquadramento do objeto no volume e o efeito da função de zoom in e zoom out.
- 4. O que acontece se você altera o parâmetro vertical da câmera?

Exercício 3:

Escolha uma das formas de projeção e implemente a exibição dos seguintes objetos, nas situações especificadas. Buscar os parâmetros das funções na documentação da GLUT.

- 1. O teapot de tamanho 20, localizado na posição (10,10,10), rotacionado 30º em relação à sua orientação original.
- 2. Um cone localizado na origem do sistema, com base 10 e altura 50.

Observe que os objetos devem ser independentes, ou seja, as transformações geométricas aplicadas a um deles não devem afetar o outro. Para testar se tudo está correto, mude o foco para qualquer outra janela da tela e retorne à janela OpenGL: se a imagem não é mais a originalmente planejada, explique porque.

Entrega desta prática:

Você NAO PRECISA entregar os resultados, MAS os exercicios ajudam o trabalho final...

Prática elaborada por Carla Freitas e Luciana Nedel. Modificada por Marcelo Walter (outubro de 2010) e Carla Freitas (maio de 2011; outubro de 2012; setembro de 2014)