山田龍

2020年11月23日

1 Gauss の消去法

2 Gauss-Seidel 法

Gauss-Seidel 法と SOR 法の導出については [1] の導出を参考にした。

$$A = D + L + U \tag{1}$$

の順番で対角成分、下三角成分、上三角成分を定義する。解くべき連立方程式は、

$$(D+L+U)\mathbf{x} = \mathbf{b} \tag{2}$$

$$\mathbf{x} = -D^{-1}(L+U)\mathbf{x} + D^{-1}\mathbf{b} \tag{3}$$

ヤコビ法では、以下の漸化式が成立すれば $x^{(k)}$ は連立方程式の解である。

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = -D^{-1}L\mathbf{x}^{(k)} - D^{-1}U\mathbf{x}^{(k)} + D^{-1}\mathbf{b}$$
(4)

Gauss-Seidel 法では、以下の漸化式が成立すれば $x^{(k)}$ は連立方程式の解である。

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = -D^{-1}L\mathbf{x}^{(k+1)} - D^{-1}U\mathbf{x}^{(k)} + D^{-1}\mathbf{b}$$
(5)

$$= -D^{-1}(L+U)\mathbf{x}^{(k)} + D^{-1}\mathbf{b}$$
(6)

反復の計算は、

$$\begin{split} (E+D^{-1}L)\mathbf{x}^{(k+1)} &= -D^{-1}U\mathbf{x}^{(k)} + D^{-1}\mathbf{b} \\ (D+L)D^{-1}\mathbf{x}^{(k+1)} &= -D^{-1}U\mathbf{x}^{(k)} + D^{-1}\mathbf{b} \\ \mathbf{x}^{(k+1)} &= -(D+L)^{-1}U\mathbf{x}^{(k)} + (D+L)^{-1}\mathbf{b} \end{split}$$

ここで、 $\mathbf{d}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k+1)} - \mathbf{x}^{(k)}$ を定義する。

$$\begin{split} \mathbf{d}^{(k+1)} &= -\left[(D+L)^{-1}U + E \right] \mathbf{x}^{(k)} + (D+L)^{-1} \mathbf{b} \\ &= -\left[(D+L)^{-1}U - D^{-1}U + D^{-1}U + E \right] \mathbf{x}^{(k)} \\ &+ \left[(D+L)^{-1} - D^{-1} + D^{-1} \right] \mathbf{b} \\ &= -\left[-L(D+L)^{-1}D^{-1}U + D^{-1}U + E \right] \mathbf{x}^{(k)} \\ &+ \left[-L(D+L)^{-1}D^{-1} + D^{-1} \right] \mathbf{b} \\ &= -D^{-1}L\mathbf{x}^{(k+1)} - (D^{-1}U + E) \mathbf{x}^{(k)} + D^{-1}\mathbf{b} \end{split}$$

更に変形する。

$$\begin{split} (E+D^{-1}L)\mathbf{d}^{(k+1)} \\ &= -D^{-1}L(-D^{-1}U\mathbf{x}^{(k)} + D^{-1}\mathbf{b}) \\ &- \left(D^{-1}U + E\right)(-D^{-1}U\mathbf{x}^{(k-1)} + D^{-1}\mathbf{b}) \\ &+ (D^{-1} + D^{-1}LD^{-1})\mathbf{b} \\ &= -D^{-1}LD^{-1}U\mathbf{x}^{(k)} - D^{-1}LD^{-1}\mathbf{b} \\ &+ \left(D^{-1}UD^{-1}U + D^{-1}U\right)\mathbf{x}^{(k-1)} \\ &- (D^{-1}UD^{-1} + D^{-1})\mathbf{b} \\ &+ (D^{-1} + D^{-1}LD^{-1})\mathbf{b} \end{split}$$

両辺変形して、

$$\begin{split} D^{-1}(D+L)\mathbf{d}^{(k+1)} &= D^{-1}[-LD^{-1}U\mathbf{x}^{(k)} - LD^{-1}\mathbf{b} \\ &\quad + \left(UD^{-1}U + U\right)\mathbf{x}^{(k-1)} \\ &\quad + \left(-UD^{-1} + LD^{-1}\right)\mathbf{b}] \\ (D+L)\mathbf{d}^{(k+1)} &= -LD^{-1}U\mathbf{x}^{(k)} - LD^{-1}\mathbf{b} \\ &\quad + \left(UD^{-1}U + U\right)\mathbf{x}^{(k-1)} \\ &\quad + \left(-UD^{-1} + LD^{-1}\right)\mathbf{b} \end{split}$$

左辺の係数の逆行列を両辺にかけて、

$$\mathbf{d}^{(k+1)} = (D+L)^{-1}U[-LD^{-1}\mathbf{x}^{(k)} + (D^{-1}U+E)\mathbf{x}^{(k-1)} - D^{-1}\mathbf{b}]$$
$$= (D+L)^{-1}U\mathbf{d}^{(k)}$$

よって Gauss-Seidel 法において解が収束する条件は、

$$||(D+L)^{-1}U||_2 < 1 (7)$$

反復すべき式は、

$$D\mathbf{x}^{(k+1)} = -L\mathbf{x}^{(k+1)} - U\mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{b}$$
(8)

$$a_{ii}\mathbf{x}_{i}^{(k+1)} = -\sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}\mathbf{x}_{j}^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^{n} a_{ij}\mathbf{x}_{j}^{(k+1)} + \mathbf{b}_{i}$$

$$(9)$$

3 SOR 法

Gauss-Seidel 法において、緩和係数 ω を持ち込んで改良した解法を SOR 法という。Gauss-Seidel 法の計算式を変形する。

$$(E+D^{-1}L)\mathbf{x}^{(k+1)} = -D^{-1}U\mathbf{x}^{(k)} + D^{-1}\mathbf{b}$$
(10)

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} - D^{-1}L\mathbf{x}^{(k+1)} - (D^{-1}U + E)\mathbf{x}^{(k)} + D^{-1}\mathbf{b}$$
(11)

SOR 法では緩和係数 ω を導入する。

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} + \omega \left[-D^{-1}L\mathbf{x}^{(k+1)} - (D^{-1}U + E)\mathbf{x}^{(k)} + D^{-1}\mathbf{b} \right]$$
(12)

$$(E + \omega D^{-1}L)\mathbf{x}^{(k+1)} = \left[E - \omega(D^{-1}U + E)\right]\mathbf{x}^{(k)} + \omega D^{-1}\mathbf{b}$$
(13)

反復すべき式は、

$$D\mathbf{x}^{(k+1)} = D\mathbf{x}^{(k)} + \omega \left[-L\mathbf{x}^{(k+1)} - (U+D)\mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{b} \right]$$
(14)

$$D\mathbf{x}^{(k+1)} = -\omega L\mathbf{x}^{(k+1)} + [D - \omega(U+D)]\mathbf{x}^{(k)} + \omega \mathbf{b}$$
(15)

成分表示すれば、

$$a_{ii}\mathbf{x}_{i}^{(k+1)} = -\omega \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}\mathbf{x}_{j}^{(k+1)} + (1-\omega)a_{ii}\mathbf{x}_{i}^{(k)} - \omega \sum_{j=i+1}^{n} a_{ij}\mathbf{x}_{j}^{(k)} + \omega \mathbf{b}_{i}$$
(16)

緩和係数は問題に応じて選択される。

4 課題1

$$\begin{pmatrix}
10 & 1 & 4 & 0 \\
1 & 10 & 5 & -1 \\
4 & 5 & 10 & 7 \\
0 & -1 & 7 & 9
\end{pmatrix}
\begin{pmatrix}
x_1 \\
x_2 \\
x_3 \\
x_4
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
15 \\
15 \\
26 \\
15
\end{pmatrix}$$
(17)

$$\begin{pmatrix}
10 & 1 & 4 & 0 \\
1 & 10 & 5 & -1 \\
4 & 5 & 10 & 7 \\
0 & -1 & 7 & 9
\end{pmatrix}
\begin{pmatrix}
x_1 \\
x_2 \\
x_3 \\
x_4
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
16 \\
16 \\
25 \\
16
\end{pmatrix}$$
(18)

の解を Gauss の消去法を用いて求める。

4.1 単精度と倍精度

4.2 計算精度

5 課題2

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
(19)

の解を SOR 法を用いて求める。

5.1 解と反復係数

6 プログラム

ソースコードを添付しますが、全て https://github.com/tychy/NumericalAnalysisPlayground にあります。各関数のテストもついています。

ソースコード 1 スクリプトファイル名

```
import numpy as np
\mathbf{def} \ \mathrm{scale}(A, \ x):
     scale ls = np.zeros like(x)
     for i in range(A.shape[0]):
          \max\_idx=0
          for j in range(A.shape[0]):
              \textbf{if} \; \mathrm{np.abs}(A[i,\,j]) > \mathrm{np.abs}(A[i,\,\max\_\mathrm{id}x]) \text{:}
                    max\_idx = j
          scale_ls[i] = np.abs(A[i, max_idx])
          x[i] = x[i] \; / \; np.abs(A[i, \, max\_idx])
          A[i,:] = A[i,:] \; / \; np.abs(A[i, \overline{max\_idx}])
     return scale ls
\mathbf{def} \ \mathrm{pivot}(A, \ x, \ \mathrm{id} x):
     \max \ idx = idx
     for i in range(idx, A.shape[0]):
          \textbf{if} \; A[idx, \, i] > A[idx, \, max\_idx] \text{:}
               max\_idx=i
     if \max_{i} \operatorname{idx} \stackrel{-}{!} = \operatorname{idx}:
          bu\overline{f} = np.copy(A[max_idx, :])
          A[\max_i dx, :] = A[idx, :]
          A[idx, :] = buff
          buffx = x[max idx]
          x[max_idx] = x[idx]
          x[idx] = buffx
     return
\mathbf{def} execute(A, b):
     assert A.shape[0] == A.shape[1], "A\_must\_be\_n\_*\_n"
     assert A.shape[0] == b.shape[0], "size_of_A_and_b_must_match"
     print("A:", A)
     print("b:", b)
     L = np.zeros\_like(A)
     for i in range(A.shape[0]):
         L[i, i] = 1
     scale ls = scale(A, b)
     print("Scaled_A:", A)
     pivot(A, b, 0)
     for i in range(1, A.shape[0]):
          pivot(A, b, i)
          for j in range(i, A.shape[0]):
```

```
\mathrm{coef} = A[j][i-1] \mathrel{/} A[i-1][i-1]
              A[j,:] = A[j,:] - A[i-1,:] * \operatorname{coef}
              b[j] = b[j] - b[i-1] * coef
              L[j,\,i\,-\,1]=coef
    x = np.zeros like(b)
    \mathbf{print}("L:", \overline{L})
    for i in range(A.shape[0] - 1, -1, -1):
         x[i] += b[i]
         for j in range(i, A.shape[0] - 1):
              x[i] -= A[i][j+1] * x[j+1]
         x[i] /= A[i][i]
    \mathbf{print}("x:", x)
    for i in range(A.shape[0]):
         A[i, :] = A[i, :] * scale\_ls[i]
    return x, L, A
\mathbf{def} \operatorname{single}(A, b):
    print("----single----")
     A copy = np.copy(A).astype(np.float32)
    b copy = np.copy(b).astype(np.float32)
    x, L, U = execute(A\_copy, b\_copy)
    \mathbf{print}("A_{\square}*_{\square}x:", A @ x.T)
    print("----END-----")
def double(A, b):
    print("double")
    A copy = np.copy(A).astype(np.float64)
    b copy = np.copy(b).astype(np.float64)
    x, L, U = execute(A copy, b copy)
    print("A<sub>\u00e4</sub>*\u00e4x:", A @ x.T)
    \mathbf{print}(\texttt{"----END-----"})
\mathbf{if} \; \_\mathtt{name}\_\_ == \texttt{"}\_\mathtt{main}\_\_":
    A = np.array(
         [
              [10.0, 1.0, 4.0, 0.0],
              [1.0, 10.0, 5.0, -1.0],
              [4.0, 5.0, 10.0, 7.0],
              [0.0, -1.0, 7.0, 9.0],
         ],
    b = np.array([15.0, 15.0, 26.0, 15.0])
    c = np.array([16.0, 16.0, 25.0, 16.0])
    single(A, b)
    double(A, b)
    single(A, c)
    double(A, c)
```

参考文献

[1] 石原卓水島二郎. 理工学のための数値計算法. 2002.