一様な楕円体のつくるポテンシャル

山田龍

2020年9月2日

1 内部ポテンシャル

この資料は [1] の議論に沿っている。自分にとってわかりやすいように式変形を埋めて、証明を並び替えている。楕円体の表面が、

$$\sum_{i=1}^{3} \frac{x_i^2}{a_i^2} = 1 \tag{1}$$

で表される楕円体を考える。楕円体内部の点 x_i をとってこの点から立体角 $d\omega$ を見込む領域を楕円体から切り取って、切り取られた高さ R_1,R_2 の 2 つの三角錐のつくるポテンシャル $d\phi$ は、万有引力定数 k、密度を ρ として

$$d\phi = -k\rho \int_0^{R_1} r dr d\omega - k\rho \int_0^{R_2} r dr d\omega \tag{2}$$

$$= -\frac{1}{2}k\rho(R_1^2 + R_2^2)d\omega {3}$$

これを立体角で積分すれば、求めたいポテンシャルの式は、立体角積分においてそれぞれの三角錐が二回数えられるから、

$$\phi = -\frac{1}{4}k\rho \int_{S} (R_1^2 + R_2^2) d\omega \tag{4}$$

この積分を実行するためには、準備が必要である。立体角に対応して、 $l_i=(\sin\theta\cos\phi,\sin\theta\sin\phi,\cos\theta)$ という表記を導入すれば、 $R=R_1,R_2$ に対して

$$\sum_{i=1}^{3} \left(\frac{x_i + Rl_i}{a_i} \right) = 1 \tag{5}$$

のようにかける。逆にこの方程式の解が R_1, R_2 である。楕円体の表面の方程式を書き直して、

$$\sum_{i=1}^{3} \frac{r^2 l_i^2}{a_i^2} = 1 \tag{6}$$

$$\sum_{i=1}^{3} \frac{l_i^2}{a_i^2} = r^2 \tag{7}$$

すると R についての方程式は、

$$\frac{R^2}{r^2} + 2R\sum_{i=1}^3 \frac{x_i l_i}{a_i} + \sum_{i=1}^3 \frac{x_i^2}{a_i^2} - 1$$
 (8)

解と係数の関係を考えて、

$$R_1^2 + R_2^2 = 4r^4 \left(\sum_{i=1}^3 \frac{x_i l_i}{a_i} \right) + 2r^2 \left(1 - \sum_{i=1}^3 \frac{x_i^2}{a_i^2} \right)$$
 (9)

(4) に代入できて、

$$\phi = -\frac{1}{2}k\rho \int_{S} \left[2r^4 \left(\sum_{i=1}^{3} \frac{x_i l_i}{a_i} \right) + r^2 \left(1 - \sum_{i=1}^{3} \frac{x_i^2}{a_i^2} \right) \right]$$
 (10)

ここからいくつかの補助定理を証明する。定理は

$$\int_{S} r^2 d\omega = 2\pi a_1 a_2 a_3 \int_0^\infty \frac{du}{\Delta} \tag{11}$$

 $\Delta = \sqrt{(a_1^2 + u)(a_2^2 + u)(a_3^2 + u)}$

Proof: 極座標表示では、楕円体の表面の式は

$$\frac{1}{r^2} = \frac{\cos^2 \theta}{a_3^2} + \sin^2 \theta \left(\frac{\cos^2 \phi}{a_1^2} + \frac{\sin^2 \phi}{a_2^2}\right) \tag{12}$$

定理の左辺に代入して、

$$\int_{S} r^{2} d\omega = \int_{0}^{\pi} \int_{0}^{2\pi} \frac{\sin \theta d\theta d\phi}{\frac{\cos^{2} \theta}{a_{3}^{2}} + \sin^{2} \theta \left(\frac{\cos^{2} \phi}{a_{1}^{2}} + \frac{\sin^{2} \phi}{a_{2}^{2}}\right)}$$
(13)

$$=8\int_{0}^{\frac{\pi}{2}}\int_{0}^{\frac{\pi}{2}}\frac{\sin\theta d\theta d\phi}{\frac{\cos^{2}\theta}{a_{3}^{2}}+\sin^{2}\theta(\frac{\cos^{2}\phi}{a_{1}^{2}}+\frac{\sin^{2}\phi}{a_{2}^{2}})}$$
(14)

$$=8\int_{0}^{\frac{\pi}{2}}\int_{0}^{\infty} \frac{\sin\theta d\theta dt}{\frac{\cos^{2}\theta}{a_{3}^{2}} + \frac{\sin^{2}\theta}{a_{1}^{2}} + t^{2}(\frac{\cos^{2}\theta}{a_{3}^{2}} + \frac{\sin^{2}\theta}{a_{2}^{2}})}$$
(15)

$$= 4\pi \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{\sin\theta d\theta}{\sqrt{\frac{\cos^2\theta}{a_3^2} + \frac{\sin^2\theta}{a_1^2}}} \sqrt{\frac{\cos^2\theta}{a_3^2} + \frac{\sin^2\theta}{a_2^2}}$$
(16)

$$=4\pi a_1 a_2 a_3^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{\sec^2 \theta \sin \theta d\theta}{\sqrt{a_3^2 + a_1^2 \tan^2 \theta} \sqrt{a_3^2 + a_2^2 \tan^2 \theta}}$$
(17)

途中で、

$$\int_0^\infty \frac{dt}{1+t^2} = \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\theta = \frac{\pi}{2}$$
 (18)

を使った。ここで、 $u=a_3^2 an^2 \theta, du=2a_3^2 \sin \theta \sec^3 \theta d\theta$ の置き換えを考えて、

$$\int_{S} r^{2} d\omega = 2\pi a_{1} a_{2} \int_{0}^{\infty} \frac{\cos \theta du}{\sqrt{a_{1}^{2} + u} \sqrt{a_{2}^{2} + u}}$$
(19)

$$=2\pi a_1 a_2 a_3 \int_0^\infty \frac{du}{\Delta} \tag{20}$$

$$=2\pi I\tag{21}$$

次に、

$$A_{i} = a_{1}a_{2}a_{3} \int_{0}^{\infty} \frac{du}{\Delta(a_{i}^{2} + u)}$$
 (22)

という記号を定義する。定理:

$$\int_{S} r^2 l_i^2 = 2\pi a_i^2 A_i \tag{23}$$

Proof: i = 3 の場合を考える。

$$\int_{S} r^{2} l_{3}^{2} = \int_{S} r^{2} \cos^{2} \theta \tag{24}$$

$$=2\pi a_1 a_2 a_3 \int_0^\infty \frac{\cos^2 \theta}{\Delta} du \tag{25}$$

$$=2\pi a_3^2 A_3 \tag{26}$$

対称性から他の場合も示される。適切な置き換えによって同じ証明になる。 I,A の定義から、

$$A_i = \frac{I}{a_i} - \frac{1}{a_i} \frac{\partial I}{\partial a_i} \tag{28}$$

は右辺を実行すれば直ちに得られる。

定理:

$$\int_{S} r^{4} l_{i}^{2} = \pi a_{i}^{3} \frac{\partial I}{\partial a_{i}} \tag{29}$$

Proof:

$$\int_{s} r^2 d\omega = 2\pi I \tag{30}$$

両辺微分して、

$$\int_{S} r \frac{\partial r}{\partial a_{i}} d\omega = \pi \frac{\partial I}{\partial a_{i}} \tag{31}$$

一方、

$$\frac{1}{r^2} = \sum_{i=1}^3 \frac{l_i^2}{a_i^2} \tag{32}$$

微分して

$$\frac{1}{r^3} \frac{\partial r}{\partial a_i} = \sum_{i=1}^3 \frac{l_i^2}{a_i^3}$$
 (33)

この式を、(31) へ代入すると、定理の式を得る。ここまでで、(10) を計算する準備は整った。

$$\phi = -\frac{1}{2}k\rho \int_{S} \left[2r^{4} \left(\sum_{i=1}^{3} \frac{x_{i}l_{i}}{a_{i}} \right) + r^{2} \left(1 - \sum_{i=1}^{3} \frac{x_{i}^{2}}{a_{i}^{2}} \right) \right]$$
(34)

$$= -k\rho\pi \left[\sum_{i=1}^{3} x_i^2 \left(\frac{1}{a_i} \frac{\partial I}{\partial a_i} - \frac{I}{a_i^2} \right) + I \right]$$
 (35)

$$= -k\rho\pi \left(I - \sum_{i=1}^{3} A_i x_i^2\right) \tag{36}$$

$$= -k\rho\pi a_1 a_2 a_3 \int_0^\infty \left(1 - \sum_{i=1}^3 \frac{x_i^2}{a_i^2 + u}\right) \frac{du}{\Delta}$$
 (37)

2 外部のポテンシャル

参考文献

 $\left[1\right]$ Subrahmanyan Chandrasekhar. Ellipsoidal figures of equilibrium. 1969.