

CPU PIC24

Tymoteusz Łuczko

Temaciki o PIC24 >

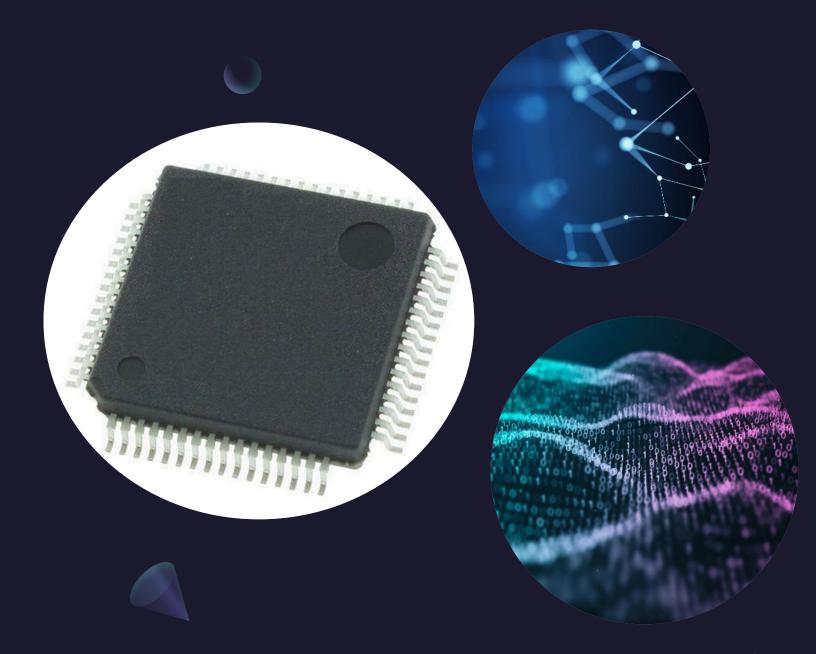
Architektura procesora

Szybkość działania

Pamięć

Komunikacja i przetwarzanie sygnałów

Wsparcie dla programowania w C





• CPU PIC24 to rodzina mikrokontrolerów produkowana przez firmę Microchip Technology. Charakteryzuje się wysoką wydajnością i niskim poborem mocy, dzięki czemu znajdują zastosowanie w wielu urządzeniach elektronicznych, w tym w automatyce przemysłowej, systemach audio i wideo, urządzeniach medycznych oraz innych systemach wbudowanych. PIC24 jest zazwyczaj dostępny w obudowie DIP, QFN lub TQFP. Rozmiar obudowy może różnić się między modelami, ale zazwyczaj jest on

stosunkowo niewielki.

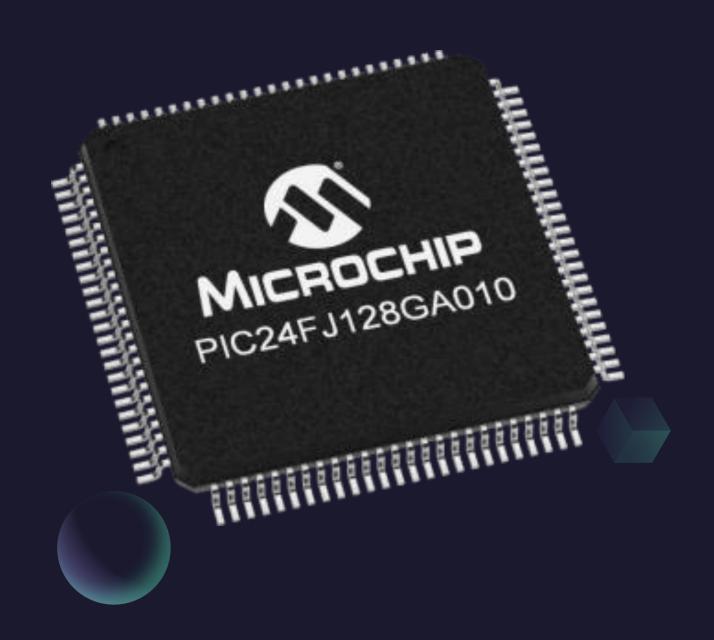


Architektura PIC24



CPU PIC24 wykorzystuje architekturę procesora typu Harvard 16-bitowa, co oznacza, że pamięć programu i pamięć danych są oddzielne. To umożliwia szybki dostęp do danych i kodu programu, co jest szczególnie ważne w systemach czasu rzeczywistego.

W rozpisce tematów jest uwzględniona architektura Harvard.



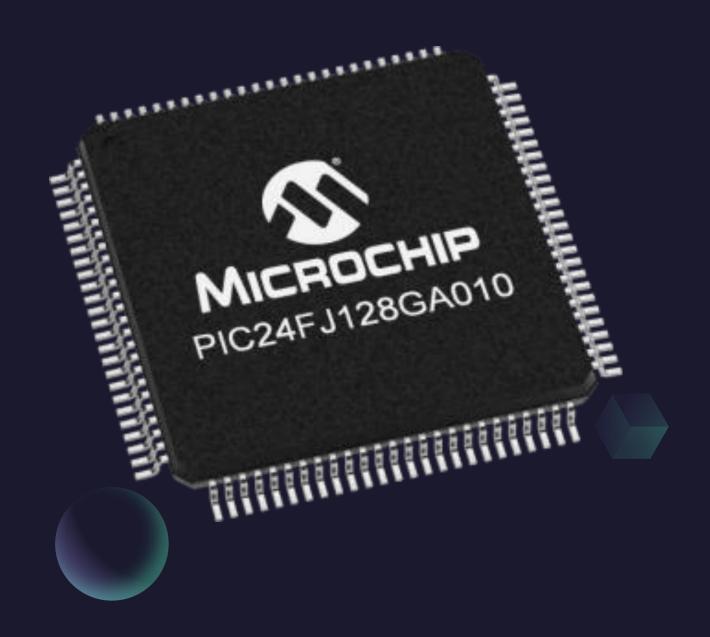
Szybkość działania PIC24

When the puzzle said 2-4 years but you completed it in 3 months



CPU PIC24 działa z prędkością do 70 MHz, odnosi się to do prędkości z jaką mikrokontroler jest w stanie wykonywać instrukcje oraz przetwarzać dane. Szybkie przetwarzanie danych i wykonywanie wielu zadań jednocześnie, równoznacznie jest to jeden z najważniejszych parametrów wpływających na wydajność urządzenia.

Wysoka szybkość działania pozwala na realizację złożonych algorytmów, symulacji i obliczeń numerycznych w czasie rzeczywistym. Dzięki temu CPU PIC24 jest idealnym rozwiązaniem dla wielu zastosowań

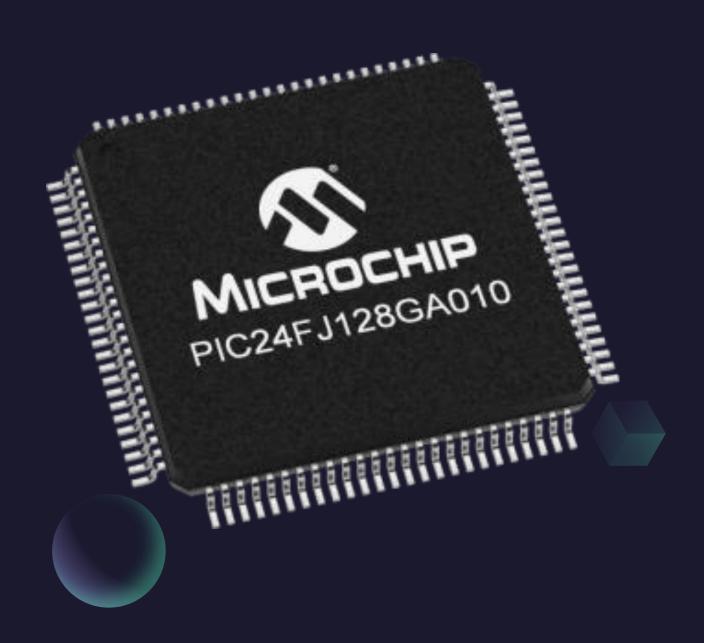




CPU PIC24 ma do 1024 KB pamięci programu i do 32 KB pamięci RAM, co pozwala na przechowywanie dużej ilości danych.

PIC24 ma 24-bitową przestrzeń adresową, jednak niektóre modele maja mniejsza ilość pamięci, co za tym idzie mniejsza przestrzeń.

Później przedstawię tabelkę z najnowszymi danym.



Plusy i minusy pamięci PIC24

PLUSY

- Duża ilość dostępnej pamięci, zarówno RAM, jak i pamięci programu
- Możliwość rozszerzenia pamięci programu i danych poprzez wykorzystanie górnego adresu pamięci
- Specjalne rejestry funkcji (SFR), które ułatwiają dostęp do peryferiów mikrokontrolera.
- Dedykowana pamięć DMA do przesyłania danych pomiędzy peryferiami a pamięcią RAM, co zwiększa wydajność systemu
- Małe wymagania co do porządku bajtów w danych

MINUSY

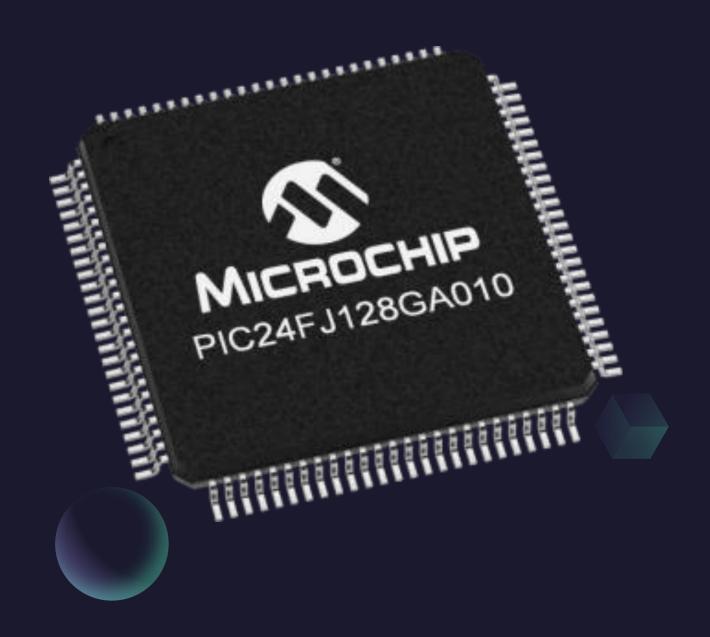
- Niektóre modele oferują ograniczoną pamięć DMA lub w ogóle jej nie mają
- Niektóre modele oferują mniejszą ilość pamięci niż inne, co może stanowić ograniczenie dla niektórych aplikacji
- Trzeba zwracać uwagę na to, gdzie w pamięci są przechowywane dane, zwłaszcza jeśli chodzi o duże ilości zmiennych
- Procesory PIC24 są stosunkowo drogie w porównaniu do innych mikrokontrolerów, co może wpłynąć na koszty projektu

Komunikacja i przetwarzanie sygnałów PIC24



Komunkacja - CPU PIC24 obsługuje wiele protokołów komunikacyjnych, takich jak UART, SPI, I2C i USB. Dzięki temu można łatwo komunikować się z innymi urządzeniami i wymieniać dane.

Przetwarzanie sygnałów - CPU PIC24 ma wbudowane przetworniki analogowo-cyfrowe (ADC) i cyfrowo-analogowe (DAC), co umożliwia przetwarzanie sygnałów analogowych, takich jak dźwięk, obraz czy pomiary fizyczne.



Komunikacja

UART

- układ scalony służący do asynchronicznego przekazywania i odbierania informacji poprzez port szeregowy.
- stosowany jest w urządzeniach komunikacyjnych takich jak modemy, konwertery RS-232/TTL, interfejsy Bluetooth, kable programowania i debugowania, kontrolery przemysłowe, terminale, klawiatury, myszy, drukarki, kasy fiskalne, itp.

SPI

- szeregowy interfejs urządzeń peryferyjnych
- stosowany jest w różnego rodzaju urządzeniach cyfrowych, takich jak ekrany LCD, karty SD, pamięci flash, sterowniki silników, kontrolery LED, przetworniki analogowocyfrowe (ADC), przetworniki cyfrowo-analogowe (DAC), itp.

12C

- szeregowa,
 dwukierunkowa magistrala służąca
 do przesyłania danych w
 urządzeniach elektronicznych.
 Została opracowana przez
 przedsiębiorstwo Philips na
 początku lat 80.
- stosowany jest w różnych urządzeniach, w tym w czujnikach temperatury, wilgotności i ciśnienia, pamięciach EEPROM, pamięciach flash, przetwornikach ADC, przetwornikach DAC, sterownikach silników, kontrolerach wyświetlaczy, itp.

Przetwarzanie sygnałow

ADC

- Odczytywanie wartości napięcia z czujników: ADC umożliwia odczytanie wartości napięcia na wejściu i przetworzenie go na liczbę cyfrową, która może być wykorzystana do sterowania pracą układu.
- Kontrolowanie prędkości silników: ADC może być wykorzystany do pomiaru prędkości obrotowej silników, co pozwala na dostosowanie pracy silnika do wymaganych warunków.
- Wykrywanie poziomów wody: ADC może pomóc w odczytaniu poziomu wody w zbiorniku, co może być wykorzystane do kontrolowania zasilania pompy wodnej lub do wykrywania wycieków.

DAC

- Synteza dźwięku: DAC może być wykorzystany do generowania dźwięku w urządzeniach, takich jak klawiatury muzyczne, syntezatory, odtwarzacze MP3 itp.
- Sterowanie jasnością ekranów LCD: DAC może być
 wykorzystany do sterowania jasnością ekranów LCD, co
 pozwala na dostosowanie ich pracy do różnych warunków
 oświetleniowych.
- Sterowanie prędkością silników: DAC może być wykorzystany do sterowania prędkością obrotową silników, co pozwala na dostosowanie ich pracy do wymaganych warunków.

Wsparcie dla programowania w C

Me:

I am good in C language.

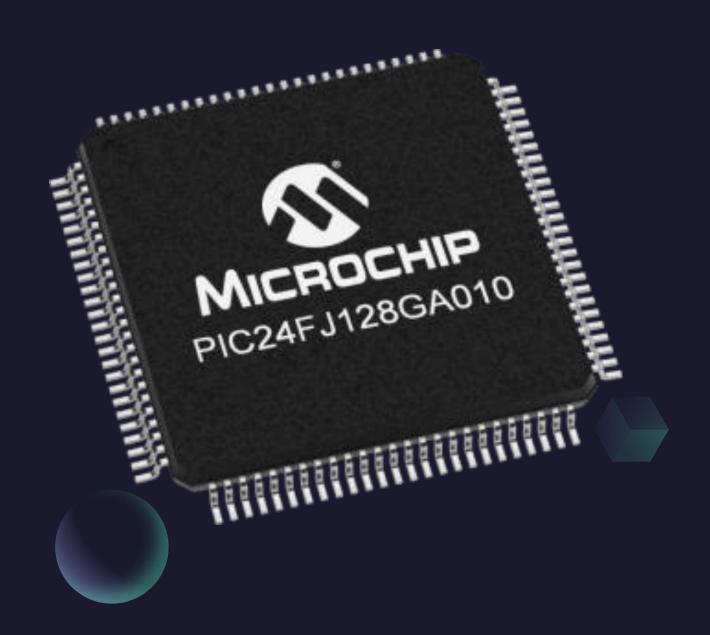
Interviewer:

Then write "Hello World" using C.

Me:

0000000	cccc c ccc c	000000000000000000000000000000000000000	000000000000000000000000000000000000000	
0000000			000000000000000000000000000000000000000	

CPU PIC24 obsługuje programowanie w języku C, co ułatwia tworzenie oprogramowania i pozwala na łatwe portowanie kodu na inne platformy.



							Peripheral Function Focus																																				
			Integrated Analog					Waveform Control					Clocks and Timers			Safety and Monitoring							icatio		Us	er Interface	ı	Security							System Flexibility								
Maximum MHz Program Flash Memory (KB)		RAM (KB)	Pin Count	ADC (resolution)1	DAC (resolution) ²	HS Comp	OPA/PGA SCCP	MCCP	PWM	MC PWM IC and OC	PWM Resolution (ns)	16-bit/32-bit Timers	RTCC	QEI	Flash Error Correction Code	QAT	TWO.	CRC	Hardware Safety Features	IEC 60730 Class B Safety	ns8	CAN/CAN FD	UART	75	Ids	1.5=	CTMU and mT ouch' Sensing	LCD (Segments)	Crimtographic Engine	Cocure Key Storage	2	CodeGuard Security - Secure Boot	y ICSP** W	Embedded Security with	Dual Partition Flash	מוכ	PPS	PTG	DMA	DOZE, IDLE, SLEEP and PMD	XLP	Vsat	
PIC24 Family																											ą			P													
PIC24F04KA20X ^{SV}	8		0.5	14-20	10		V			V		62.5				_	1 4			L1	_		-	/ /	_	V	-	1			+	+	+								1	*	
PIC24FXXKA10X	16	8-16	1.5	20-28	10		/			*		62.5	_				· ·		-			Н	-	-	-	4	_	′		+	_										*	*	
PIC24FXXKM10X ^{SV}	16	8-16	1	20-44	12		V	~	1			62.5					1		-	L2			_	-	· ·	V	-	1			+	+	+	H			V				*	·	
PIC24FXXKM20X ^{SV}	16	8-16	2	20-44	12	8	<u> </u>	′ ′	*	V	·	62.5	*				<u> </u>			L2		Ш		'	<u> </u>	4		<u> </u>									*				*	*	
PIC24FXXKA30X ^{SV}	16	16-32	2	20-44	12		1			1	· /	62.5	1				1		-	L2		Ш		V V	· •	4		1		L.	┸										1	4	
PIC24FJXXGP20X	16	32-64	8	28-48	12		V		~	1	✓	15	*	✓		1	v .	· ·	/ /	L3	✓			· ·	· •	✓	1						1	V	1		*	1		1	1	•	
PIC24FJXXGU20X	16	32-64	8	28-48	12		1		1	1	×	15	1	1		1	/ 1	· •	1	L3	1	1		1	1	4				L			1	1	1		*	1		1	1	1	
PIC24EPXXXGP20X	70	32-512	4-48	28-64	12	4	V .	/		1	✓	14	*						•	L2	✓			/ /	1	✓		~										1	✓	1	1		
PIC24EPXXXMC20X	70	32-512	4-48	28-64	12	4	v .	1		1	11	7	1		1				-	_ L2	1			1	· •	4		1		ш	Т							1	1	1	1		
PIC24FJXXXGA20X	16	64-128	8	28-44	12		1			V	·	62.5	*	✓			v .		·	L2	V	П		/	1	✓	/	✓		~		· •	· /		V			1		1	*	✓	✓
PIC24FJXXXGB20X	16	64-128	8	28-44	12		1			4	V	62.5	1	1			1			L2	1	1		1	1	4	/ .	1		-		· /	1		1			1		4	1	1	V
PIC24FJxxxGL30x	16	64-128	8	28-64	12		V		V	V	·	15	1	✓		✓	/	· ·	· •	L3	V			/ /	· •	✓	/		Up to 256	Т			V	V	V	Т	~	1		V	V	✓	
PIC24FJXXXGA3XX	16	64-128	8	64-100	12		1			4	· /	62.5	1	1			1			L2	1			1	1	1	١,	1	Up to 480		Т		1	П	1			1		1	1	1	V
PIC24FJXXXGC0XX	16	64-128	8	64-100	16	10	V		Т	1	·	62.5	1	✓		П	/ .		·	L2	V	1		/ /	· ·	✓	٦,	✓	Up to 472	Т	Т	Т	·		1	Т	П	1		1	1	✓	✓
PIC24FJXXXGA4XX	16	64-256	8-16	64-121	12	10	1	-	1	1		15	1	1			1	1	-	L2	1	П		1	1	4	/ .	1	Up to 512	-		1	1	Т	1	1	1	1		1	1	1	V
PIC24FJXXXGB4XX	16	64-256	8-16	64-121	12	10	1	-	·	1	· /	15	1	✓		Т	/ .		-	L2	V	1		/	1	V	7	~	Up to 512	7		· /	1		-	1	~	1		1	1	1	✓
PIC24FJxxxGU4xx	16	128-512	32	48-100	12	10	1		1	1	1	15	1	1		1	1	-	1	L3	1	1		1	1	1	1	ľ	Up to 480				1	1	1	1	1	1		1	1	1	
PIC24FJxxxGL4xx	16	128-512	32	48-100	12	10	1		1	4	· /	15	1	✓		1	/ .	1	-	L3	1			1	1	1	1		Up to 480	T			1	1	1	~	~	1		1	1	1	
PIC24FJXXXGA7XX	16	64-256	16	24-48	12		1		1	1	V	15	1	1		1	1 .		-	_L3	1			1 1	1	1	/	1					1		1		1	1		1	1		
PIC24EPXXXGU81X	60	256-512	28-52	100-144	12	4	1			1	· /	14	1						-	L2	~	1	1	1	1	1	/									~		1		1	1		
PIC24FJXXXXGA6XX	-		$\overline{}$	64-100			1	-	1	-	_	_	1	1		1	1 1	-	-	L3	_		_	1	_	1	_	1					1		1	1	1	1			1		
PIC24FJXXXXGB6XX	-	_	_	64-100			/	-	1	1	· /	15	1	1		1	/ .			L3	_	1		/	1	1	7	V					1		1	~	1	1			1		

linki

https://microchipdeveloper.com/16bit:dm-structure

https://www.microchip.com/en-us/products/microcontrollers-and-microprocessors/16-bit-mcus

https://pdf1.alldatasheet.com/datasheet-pdf/view/533709/MICROCHIP/PIC24.html

https://ww1.microchip.com/downloads/aemDocuments/documents/OTH/ProctDocuments/Brochures/30010109.pdf

https://pl.wikipedia.org/wiki/Uniwersalny_asynchroniczny_nadajnik-odbiornik

https://pl.wikipedia.org/wiki/Serial_Peripheral_Interface

https://pl.wikipedia.org/wiki/l²C

