# 高级机器学习 大作业

高辰潇 181220014

2021年1月21日

# 1 Introduction

本次的作业为使用条件随机场 (conditional random field, CRF) 解决 OCR (optical character recognition) 问题。

在 CRF 模型中,有两种变量: 我们要建模的隐藏变量和始终观察到的变量。对于 OCR,我们要在观察的字符图像(也就是每个图像对应的像素数组)的情况下,对字符(例如 "a"或 "c")进行建模。通常来说,未观察到的变量用 Y 表示,观察到的变量用 X 表示。CRF 试图 对 P(Y|X) 建模,即给定观察到的图像上字符的条件分布。该模型的结构如1下所示:

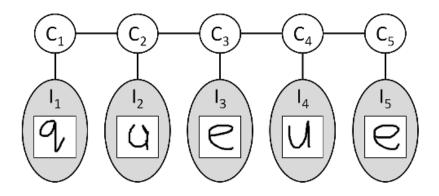


图 1: Markov Network

在 CRF 中,每个特征都对应一个权重  $\theta_i$ ,在给定特征和权重的情况下,条件概率分布可以表示为:

$$P(\mathbf{Y} \mid \mathbf{x} : \theta) = \frac{1}{Z_{\mathbf{x}}(\theta)} \exp \left\{ \sum_{i=1}^{k} \theta_{i} f_{i} \left( \mathbf{Y}, \mathbf{x} \right) \right\}$$
(1.1)

其中,  $Z_x(\theta)$  为配方函数

$$Z_{\mathbf{x}}(\theta) \equiv \sum_{\mathbf{Y}} \exp \left\{ \sum_{i=1}^{k} \theta_{i} f_{i} \left( \mathbf{Y}, \mathbf{x} \right) \right\}$$
(1.2)

在这次的任务中,一共有三类特征,三类特征均为指示函数,即满足条件时 f=1,不满足时 f=0:

- $f_{i,c}^{C}(Y_i)$ , 指示是否  $Y_i = c$
- $f_{i,i,c,d}^{I}(Y_i, x_{ij})$ , 指示是否  $Y_i = c, x_{ij} = d$
- $f_{i,c,d}^{P}(Y_i, Y_{i+1})$ , 指示是否  $Y_i = c, Y_{i+1} = d$

建立好模型,给定训练样本,我们就可以使用最大似然估计来进行学习:

$$LL(\mathbf{x}, \mathbf{Y}, \theta) = \sum_{i=1}^{k} \theta_i f_i(\mathbf{Y}, \mathbf{x}) - \log(Z_{\mathbf{x}}(\theta))$$
(1.3)

对于这个目标, 我们可以使用梯度上升算法学习参数。

# 2 Dataset

本题中的数据集一共包含两个部分 trainset 和 testset, 分别是训练集和测试集. 训练集中有 400 个样本, 测试集中有 200 个样本. 每个样本被存储在一个 txt 文件中, 第一行为对应的单词, 之后的每行为单词的每个字母对应的像素的状态.

# 3 Assignment

- 1. 建立 CRF 模型,在训练集上进行训练,使用梯度上升的方法对模型参数进行求解,即求解公式(1.3)(注:不允许使用现有的 CRF 包,使用 python 实现)。
- 2. 在模型训练完成后,在测试集上进行推断,评价模型的性能。
- 3. 使用一些其他方法提高模型性能,可参考以下几个方面但不限于此:
  - 提高模型表达能力: 如在 CRF 图上添加新的连接。
  - 缓解模型过拟合: 如添加正则项。
  - 加速模型训练过程: 如权重共享。
- 4. 完成实验报告,主要包含具体的实现方法,如何复现运行代码,对模型的改进以及结果的分析等部分。

# 4 实验报告

#### 4.1 算法描述

接下来的推导中,数学符号的定义均基于《统计学习方法》11.2.3 中的符号定义。具体而言,我们将所有的特征及其权值使用统一的符号表示,分别记为  $f_k(y_{i-1},y_i,x,i)$  和  $w_k$ ,其中 k=1,2,3,...,K。

由此定义全局特征向量 F(y,x) 和权重向量 w

$$F(y,x) = (f_1(y,x), f_2(y,x), ..., f_K(y,x))^{\top}$$
$$w = (w_1, w_2, ..., w_K)^{\top}$$

于是条件随机场可表示为如下简化形式

$$P(y|x) = \frac{1}{Z(x)} \exp(w^{\top} F(y, x))$$
$$Z(x) = \sum_{y'} \exp(w^{\top} F(y', x))$$

# 4.1.1 对数似然与梯度

给定数据集  $\mathcal{D} = \{(x^1, y^1), ..., (x^j, y^j), ...(x^J, y^J)\}$ ,对数似然函数为

$$LL(\mathcal{D}) = \log \prod_{j=1}^{J} P(y^{j}|x^{j})$$

$$= \sum_{j=1}^{J} w^{\mathsf{T}} F(y^{j}, x^{j}) - \log Z(x^{j})$$

$$(4.1)$$

对参数 w 求导,得到

$$\frac{\partial LL(\mathcal{D})}{\partial w} = \sum_{j=1}^{J} \left( F(y^{j}, x^{j}) - \frac{1}{Z(x^{j})} \frac{\partial Z(x^{j})}{\partial w} \right) 
= \sum_{j=1}^{J} \left( F(y^{j}, x^{j}) - \frac{1}{Z(x^{j})} \sum_{y'} \exp(w^{\top} F(y', x^{j})) F(y', x^{j}) \right) 
= \sum_{j=1}^{J} \left( F(y^{j}, x^{j}) - \sum_{y'} P(y'|x^{j}) F(y', x^{j}) \right) 
= \sum_{j=1}^{J} \left( F(y^{j}, x^{j}) - \mathbb{E}_{y' \sim P(y'|x^{j})} \left[ F(y', x^{j}) \right] \right)$$
(4.2)

从 (4.2) 可以看出,对数似然对参数 w 的导数的方向,与样本特征函数与其特征函数期望之差的方向相同。在使用梯度上升算法对梯度进行更新后,特征函数的期望  $\mathbb{E}_{y'\sim P(y'|x^j)}[F(y',x^j)]$  会向  $F(y^j,x^j)$  靠近。

# 4.1.2 学习算法

我使用的是梯度上升算法对参数 w 进行优化。参数学习算法分为两个步骤,第一步是求解对数似然,第二步是计算梯度。

#### 1. 求解对数似然

求解对数似然部分我使用的是《统计学习方法》一书 11.3.1 章的前向后向算法。假设序列长度为 n,该算法首先需要计算概率矩阵  $M_i$ , i=1,2,...,n+1,然后定义前向向量  $\alpha_i(\cdot|x)$ ,其第 i 个元素表示位置 i 的标记是  $y_i$  并且从 1 到 i 的前部分标记序列的非规范化概率。基于动态规划算法,可使用迭代式  $\alpha_i^{\mathsf{T}}(\cdot|x) = \alpha_{i-1}^{\mathsf{T}}(\cdot|x)M_i$  计算得到最后一个位置的前向向量  $\alpha_n(\cdot|x)$ 。此时规范化因子可通过  $Z(x) = \mathbf{1}^{\mathsf{T}}\alpha_n(\cdot|x)$  求得。

求得 Z(x) 后,代入式 (4.1) 即可得到对数似然函数。

#### 2. 计算梯度

式 (4.2) 给出了一个求解梯度的计算式,但是式中需要对所有可能的 y' 进行遍历,这一操作的复杂度随序列长度成指数型增长。我在实际实现时使用了 pytorch 对参数 w 进行自动微分。

#### 4.1.3 模型解码

在求解得到模型参数后,可使用维特比算法求解给定观察 x 的最可能状态序列  $y^*$ 。

这里用到的维特比算法与《统计学习方法》231-233 页叙述的内容完全一致,在此仅作简要描述。

定义维特比变量  $\delta_i(l)$  和备忘录变量  $\Phi_i(l)$  为

$$\delta_i(l) = \max_{1 \le j \le m} \{ \delta_{i-1}(j) + w^\top F_i(y_{i-1} = j, y_i = l, x) \} \qquad l = 1, 2, ..., m$$

$$\Phi_i(l) = \arg \max \{ \delta_{i-1}(j) + w^\top F_i(y_{i-1} = j, y_i = l, x) \} \qquad l = 1, 2, ..., m$$

分别表示从第一个位置到位置 i 的各个标记 l=1,2,...,m 的非规范化概率的最大值和最大值路径。易见维特比变量可使用动态规划算法进行迭代求解。

求得最后一个位置的维特比变量后,只需根据最大的概率值回溯路径即可得到最可能路径。

### 4.2 代码实现

#### 4.2.1 代码结构与运行方式

- src 目录中包含三个.py 文件,其中 utils.py 定义数据加载相关的函数;feature\_functions.py 实现了三种特征函数,并为它们实现了统一的调用接口; CRF.py 为主要模块,其中定义了用于实现 OCR 识别的类 CRF\_OCR。
- 运行方式为: 在根目录下, 执行命令 python3 src/CRF.py, 即可开始加载数据集、训练并在测试集上进行测试。

### 4.2.2 关键部分

- 本项目基于 pytorch 框架,使用 neg-loglikelyhood 损失对模型参数 w 进行优化。
- 在实现时, 为第一节中提到的三种特征函数实现了统一的调用接口。
- 训练的 pipeline 为:
  - 1. 根据输入数据 X (像素点) 和特征函数簇, 计算特征矩阵, 形状为 (l, m, m, K)。其中 l 为序列长度, m 为标签种类数, K 为特征函数个数。
  - 2. CRF.forward() 部分,将特征矩阵与模型参数 w 作点乘,得到概率矩阵  $M_i$ , i = 1, 2, ..., l。此处概率矩阵定义见本报告的 4.1.2 节和《统计学习方法》一书的 11.2.4 节。值得注意的是,为了防止指数上溢,这里矩阵的元素均为原来的对数。
  - 3. 根据概率矩阵计算前向向量  $\alpha$  和对数似然函数,并取负作为损失函数。
  - 4. 根据损失函数反向传播误差,进行一次梯度更新。

#### 4.3 实验结果与改进

在接下来的实验中,标签种类共有 11 种 (加入了指示序列开始的 [BEG] 标签)。

# 4.3.1 实验 1: 位置无关假设与权重共享

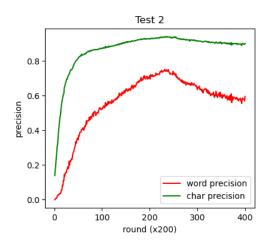
在最开始的实验中,我假设特征函数是"位置无关"的。以指示第 i 个位置的状态是否为 c 的特征函数为例,我假设它在任何位置 i ,都对输入 c 给出同样的结果。此时特征函数簇中的 函数数量为  $11+11\times 11+11\times 321\times 2=7194$ 。本质上来讲,这实际上就是一种在位置维度上实现的"权重共享"。

在该设置下,将数据集提取为特征向量形式时内存消耗量巨大,超过 16GiB,因此没能跑出结果。故考虑进一步减少特征函数数量。

#### 4.3.2 实验 2: 进一步降低特征函数数量

在第二类特征函数中,我们不考虑 d=0 的特征函数,此时第二类特征函数数量减半,总数量变为  $11+11\times 11+11\times 321=3663$ 。

在该实验设置下,内存消耗量约为 6GiB。测试集上的单词准确率(预测正确的单词占比)和字符准确率(预测正确的字符占比)随训练过程的变化曲线为



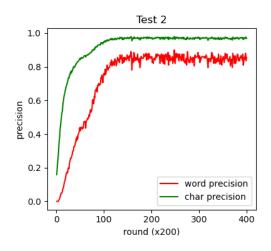
最佳模型的性能和 cpu 上的训练时间为

	单词准确率	字符准确率
最佳模型性能	$75.8\% \pm 1.2\%$	$94.6\% \pm 0.4\%$
	200 个 epoch 总时间 (s)	平均每个 epoch 的训练时间 (s)
时间	$235.5 \pm 10.3$	$1.178 \pm 0.052$

#### 4.3.3 实验 3: 加入 12 正则

在实验 2 中出现了明显的过拟合现象,因此考虑在损失函数中加入 L2 正则化项,正则系数为 0.01。

在该设置下,测试集上的单词准确率和字符准确率随训练过程的变化曲线为



最佳模型的性能和 cpu 上训练时间为

	单词准确率	字符准确率
最佳模型性能	$89.7\% \pm 0.3\%$	$97.8\% \pm 0.0\%$
	200 个 epoch 总时间 (s)	平均每个 epoch 的训练时间 (s)
时间	$227.26 \pm 4.3$	$1.138 \pm 0.022$

可见,加入L2正则化后不仅渐进性能提升到了接近90%,同时也有效避免了过拟合。

#### 4.3.4 实验 4: 数据降噪

可视化图像可以发现,原本的图片中存在大量噪点,对模型性能有较大影响。因此考虑使用 average pooling 的方式,以 2 为 stride 对图片的噪点进行弱化处理(每个像素点的值将被替换为边长为 2 的视窗内像素点的均值)。

但是由于本身图像的分辨率较低,以 stride=2 的池化会导致图像"面目全非"。最终结果如下表所示。

	单词准确率	字符准确率
最佳模型性能	$62.5\% \pm 1.5\%$	$90.3\% \pm 1.3\%$
	200 个 epoch 总时间 (s)	平均每个 epoch 的训练时间 (s)

最终提交的代码为实验 3 版本,即加入正则化损失后的训练代码。

# 4.4 总结

以上就是本次实验报告的所有内容, 祝老师助教们新年快乐~