

UNIVERSITÀ DEGLI STUDI DI PADOVA

DIPARTIMENTO DI MATEMATICA

Corso di Laurea Magistrale in Informatica

Indirizzo Sistemi

PATHS: UN SERVIZIO LOCATION-BASED PER PERCORSI ALTERNATIVI

(PATHS: A LOCATION-BASED SERVICE FOR ALTERNATIVE ROUTES)

Laure and o

Relatore

Tobia Zorzan

Prof. Claudio Palazzi

 $Co\mbox{-}relatore$

Prof.ssa Ombretta Gaggi

Indice

1	Inti	roduzione	1							
2	Cor	ntesto e lavori correlati	3							
	2.1	Web^2 e Opportunistic Sensing	3							
	2.2	Mobility Data Managment and Exploration	8							
		2.2.1 Trajectory Reconstruction	10							
	2.3	Versione precedente e lavori correlati	10							
3	PathS Client 11									
	3.1	Requisiti	11							
	3.2	Tecnologie	11							
	3.3	Stato dell'arte	11							
4	PathS Server 1									
	4.1	Requisiti	13							
	4.2	Componenti	13							
		4.2.1 Ricezione dei campioni	13							
		4.2.2 Elaborazione dei campioni	13							
		4.2.3 Interrogazione	14							
	4.3	Tecnologie e linee guida	14							
5	Ricezione dei campioni 15									
	5.1	Formato	15							
	5.2	Implementazione	15							
	5.3	Esempi	15							
6	Ela	Elaborazione dei campioni 1								
	6.1	Servizi di Cartografia	17							
	6.2	Persistenza ed eleaborazione dei dati GIS	17							
	6.3	Algoritmo di Map Matching	17							
		6.3.1 ST-MapMatching	18							

		6.3.2	Pre-elaborazione del percorso - step 1		18					
		6.3.3	Identificazione dei candidati - step 2							
		6.3.4	Valutazione e selezione dei candidati - step $3 \ \dots \ \dots$		18					
7	Rot	ıting			19					
	7.1	Imple	mentazione		19					
	7.2	Percor	rsi calcolati		19					
		7.2.1	Servizio Map Quest		19					
		7.2.2	Shortest Path		19					
		7.2.3	Percorsi con label		19					
8	Conclusione 22									
	8.1	Risult	ati		21					
	8.2		oramenti ed Evoluzioni							
Bi	bliog	grafia			23					

Sommario

I recenti sviluppi dei dispositivi smartphone, in particolare l'inclusione di sensori sempre più evoluti, ha portato alla definizione di un nuovo paradigma denominato Web² (Web Squared). La diffusione capillare di questi strumenti consente di creare una rete di sensori distribuiti in grado di raccogliere una ingente mole di dati. I dati stessi possono essere quindi elaborati e fornire il supporto a nuovi servizi che non si basano sulle sole informazioni statiche ma su un contesto dinamico modificato dall'interazione degli utenti. Il progetto PathS vuole essere un prototipo che segue questo paradigma. La sua componente client raccoglie informazioni aggiuntive sui percorsi pedonali percorsi dagli utenti. La parte server elabora le informazioni raccolte e mantiene una base di dati in grado di supportare servizi di interrogazione che adottano criteri aggiuntivi a quelli tradizionali. Si espone quindi quali sono stati i principi e le valutazioni eseguite nella realizzazione del componente PathS Server, i risultati raggiunti e le possibili aree di miglioramento individuate.

Introduzione

W.I.P. Introduzione al progetto. Presentazione dello scopo principale e degli attori coinvolti. Rassegna del contenuto dei capitoli.

Contesto e lavori correlati

In questo capitolo si presenta il contesto in cui si è sviluppato il progetto PathS ed alcuni concetti fondamentali collegati all'ambito di applicazione. Si citano inoltre progetti con finalità simili e approcci ritenuti interessanti punti di riferimento.

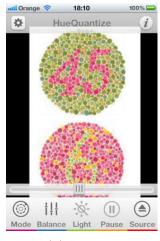
2.1 Web² e Opportunistic Sensing

Una rete di sensori o Sensor Network è composta di elementi autonomi e distribuiti atti al monitoraggio di determinati parametri ambientali. Ciascun nodo ha capacità autonome di calcolo, percezione e misurazione dell'ambiente circostante, comunicazione ed eventualmente di mobilità. Molte ricerche si sono focalizzate in questo ambito, in particolare con lo scopo di definire un sistema affidabile e decentralizzato per la comunicazione e il supporto a servizi in questo scenario. Raramente questo tipo di soluzioni sono andate oltre l'ambito della sperimentazione fino all'applicazione su larga scala. Il recente sviluppo tecnologico e la diffusione capillare dei dispositivi smartphone ha radicalmente modificato la situazione, aprendo la possibilità ad importanti evoluzioni. Di fatto anche un dispositivo base ha tutte le caratteristiche necessarie, essendo dotato di un sistema GPS, moduli di connessione alla rete dati e numerosi sensori tra cui quello di prossimità, luminosità, microfono, fotocamera e accelerometri. In questo modo si possono coprire ampie zone geografiche con un buon numero di dispositivi, offrendo sia l'occasione di applicare le ricerche sviluppate nell'ambito delle sensor neteorks, sia di esplorare scenari del tutto nuovi. Ciò che rende ancora più interessante l'applicazione di una rete pervasiva di dispositivi, non è solo la possibilità di migliorare i servizi per gli utilizzatori diretti, ma la possibilità di studiare scenari del tutto nuovi a giovamento dell'intera società.

Pensiamo a quella che è già stata una grande evoluzione del mondo di internet, ovvero il Web 2.0. Il suo avvento è fatto coincidere con la diffusione dei social networks, alla cui base c'è l'elevato livello di interazione tra il sito Web e gli utenti stessi. In ogni caso è richiesta una interazione diretta dell'utilizzatore, il quale consapevolmente contribuisce ad aumentare la base delle informazioni. Lo sviluppo di alcune tecnologie specifiche (tra cui AJAX) ha permesso lo scambio di dati in background fra Web browser e server consentendo l'aggiornamento dinamico della pagina senza esplicito ricaricamento da parte dell'utente. Fondamentalmente si è passati da un Web statico a uno di tipo dinamico e sociale in cui l'utente non è più solo un lettore e un consumatore passivo di contenuti, ma è il principale creatore di essi. La diffusione capillare di questi dispositivi con sensori avanzati, apre la strada al paradigma Web^2 in cui la quantità di dati, raccolta anche senza l'esperienza utente diretta, non aumenta in modo lineare ma letteralmente esplode con andamento esponenziale. Diventa quindi di fondamentale importanza le modalità con cui si raccoglie questa mole di dati e i principi di design con cui si imposta lo sviluppo di applicazioni in questo contesto. Una buona analisi tecnica e un'architettura di rifermento per lo sviluppo di servizi Web^2 basati su reti di sensori *smartphone* è fornita da Calma, Palazzi e Bujari in [1]. Nell'articolo è introdotto e sviluppato il concetto di opportunistic sensing il quale è ritornato molto utile anche nel progetto PathS. Gli autori espongono due criteri fondamentali secondo cui categorizzare le applicazioni in ambito Web Squared: il primo riguarda la scala di rilevamento, il secondo è il grado di coinvolgimento degli utenti. Considerando la scala di rilevamento possiamo distinguere una applicazione in:

- **personale**: progettata per utenti singoli e i risultati vengono visualizzati solo all'utente stesso, senza la loro condivisione. Un esempio di queste può essere *Dankam*, applicazione che aiuta nell'identificazione dei colori le persone affette da daltonismo;
- **di gruppo**: ad esempio Nike+ o Runtastic, applicazioni in cui un gruppo di persone con interessi affini condivide informazioni spesso sfruttando la connessione ai popolari social network;
- di comunità: i dati sono raccolti da una vasta gamma di persone e i risultati condivisi pubblicamente per renderli disponibili a tutti gli utenti. Un'esempio di applicazione è Google Maps e la relativa segnalazione dei tratti trafficati.

Valutando invece il coinvolgimento con l'utente, le applicazioni di questa categoria si possono suddividere in:







- (a) Dankam
- (b) Nike+
- (c) Google Maps
- partecipative: ovvero la raccolta dei dati avviene tramite il coinvolgimento esplicito e diretto dell'utente. Ci si affida quindi all'entusiasmo e alla relazione diretta con gli utilizzatori i quali volontariamente eseguono l'applicazione e raccolgono i dati necessari. Solitamente le informazioni che derivano da questa tipologia sono molto accurate e ben distribuite anche per la possibilità di una opportuna pianificazione. La controparte è che spesso non è facile ottenere una sufficiente base di copertura se non si dispone del bacino di utenza e delle risorse necessarie.
- opportunistiche: in cui l'acquisizione delle informazioni avviene tramite i sensori del dispositivo in determinate situazioni di utilizzo, anche se in quel momento non è l'attività principale. La raccolta avviene quindi in background informando, ma non richiedendo necessariamente l'attenzione, dell'utente. In qualche modo si "distrae" l'utilizzatore con una attività primaria dall'alto livello di gradimento e nel frattempo si approfitta della situazione per catturare le informazioni necessarie. L'aspetto negativo di questo approccio è principalmente tecnico, dato che la sovrapposizione di più attività comporta un maggiore dispendio di risorse del dispositivo (cpu, batteria, rete ...) e al tempo stesso gli algoritmi che devono interpretare i dati provenienti dai sensori e identificare le situazioni idonee sono particolarmente complessi. Questo tipo di approccio risulta particolarmente utile per le applicazioni di comunità che, pur raccogliendo pochi campioni, possono contare su un'ampio bacino di utenza.

Nello sviluppo del progetto PathS ed in particolare per la progettazione della

componente client si è pensato di sfruttare entrambi questi aspetti. Tramite il coinvolgimento diretto di alcuni studenti e il coordinamento del Prof. Palazzi e dei suoi collaboratori, è stata organizzata una campagna di campionamento massivo della zona universatiria e dei dintorni. Questo ha consentito sia di raccogliere numerosi feedback riguardo il funzionamento del sistema che di raccogliere una consistente base di informazioni per l'area di riferimento. Per integrare e ampliare questa base di partenza, si è pensato ad un approccio di tipo opportunistico presentato in dettaglio nel capitolo successivo.

Un altro aspetto fondamentale proposto nello stesso articolo è il principio di architettura software secondo cui impostare un servizio basato sul paradigma Web^2 . Concepire una applicazione mobile di questo tipo non è banale, in quanto affiancare le due attività di raccolta intensiva di dati dai sesnsori e la condivisione di essi può portare a diversi problemi. Uno degli aspetti fondamentali riguarda la gestione delle risorse (spesso limitate) del disposotivo. Un utilizzo tropppo intenso delle componenti relative ai sensori così come una trasmissione dati frequente può portare ad esaurire in breve tempo la batteria, o in alcuni casi a sovraccaricare l'unità di calcolo del del dispositivo, causando un disservizio nelle funzionalità principali (come ricevere le chiamate). Una delle soluzioni proposte è prima di tutto individuare e separare le componenti sulla base del ruolo che devono svolgere per raggiungere il risultato atteso. Nel caso delle applicazioni Web^2 è individuato un sistema architetturale basato su tre layer di competenza che sono:

- sensing layer: che necessariamente risiede nel dispositivo e si occupa della raccolta dei dati grezzi dai sensori;
- learning layer: che svolge il ruolo di processare i dati raccolti e derivarne i risultati;
- release layer: che si occupa di fornire i risultati ottenuti all'utente.

Le problematiche che riguardano il primo layer riguardano principalmente l'integrazione con gli ambienti di sviluppo (SDK) e le modalità di accesso alle componenti del dispositivo. Spesso gli strumenti messi a disposizione degli sviluppatori non sono così a basso livello da consentire un'utilizzo ottimale. E' necessario spesso trovare dei workaround specifici, piattaforma per piattaforma, che portino al giusto compromesso tra la frequenza di campionamento, la precisione dei dati raccolti e l'utilizzo delle risorse. Per quanto riguarda il $learning\ layer$ si possono invece trovare le soluzioni più diverse. Non è indispensabile che questa logica applicativa risieda necessariamente nel dispositivo ma è possibile delegare l'attività ad un sistema esterno (es. server cloud) in cui la disponibilità di risorse è maggiore ed è possibile adottare algoritmi più complessi. In alcuni casi si sugggerisce anche un approccio

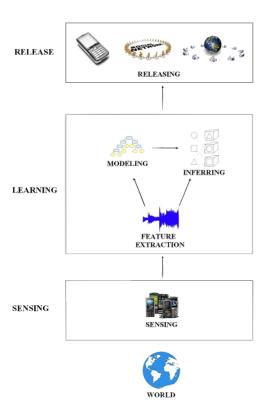


Figura 2.2: Architettura a layer di una applicazione Web^2

"misto" in cui i dati vengono pre-processati dal dispositivo cercando di estrarre delle feature che vengono quindi comunicate all'esterno ed elaborate. Il
release layer si occupa di mostrare il risultato all'utente finale e, a seconda del tipo di applicazione, potrebbe avere come destinazione sia un singolo
cliente così come una vasta comunità. Per questo motivo anche in questo
caso le soluzioni proposte possono riguardare sistemi esterni oad esempio il
collegamento a vaste reti di distribuzione tipo social-network.

Nel progetto PathS ritroviamo tutte queste problematiche e le soluzioni adottate seguono in molti casi i principi generali qui presentati. Ad esempio le modalità di campionamento GPS eseguite dal client sono state tarate al fine di ottenere risultati accettabili minimizzando l'uso delle risorse. Dal punto di vista dell'architettura del sistema si è deciso di elaborare tutti i dati nel sistema server esterno, dove i dati raccolti vengono processati e utilizzati per derivare le informazioni di sintesi. Infine agli utenti finali si comunicano i risultati sia in forma diretta (con opportuno protocollo di comunicaizone con il client) che in forma più estesa tramite l'accesso a dei servizi web.

2.2 Mobility Data Managment and Exploration

Un'altra tematica affrontata in quanto affine all'ambito del progetto è quella dei *Mobility Data*. Alcuni esempi di *mobility data* sono forniti in [4] da Pelekis e Theodoridis e possono essere:

- i dati provenienti da una conversazione telefonica cellulare (la compagnia telefonica ha informazioni aggiuntive in merito al posizionamento del dispositivo);
- i dati provenienti da un dispositivo GPS durante una determinata attività (la combinazione tra la posizione e il momento in cui è rilevata);
- i dati scambiati tra i veicoli di una vehicular ad hoc network (VANET);
- i dati raccolti da un sistema di radio-frequency identification (RFID).

Come vediamo il concetto di mobility data è molto vario e può essere applicato a numerosi contesti. Più in generale si considera riguardante questa tematica tutti i casi in cui si combinano assieme i dati dell'asse temporale con i dati spaziali. L'evoluzione del movimento di un oggetto nel tempo è diventato recentemente una importante tematica di ricerca. La gestione di questi dati in domini separati è ben consolidata: da una parte gli Spatial Databases sono in grado di gestire in modo efficiente i dati posizionali e le operazioni di interrogazione su di essi, così come dall'altra parte i Temporal Databases. Tuttavia la combinazione simultanea di questi due insiemi può aprire ad importanti prospettive di applicazione. Prendiamo ad esempio l'analisi del traffico in una rete di trasporto cittadina. E' possibile (ed è già stato realizzato in diversi studi) dotare un numero consistente di veicoli circolanti di un un dispositivo GPS. Il dispositivo registra le informazioni in merito alla posizione con una frequenza sufficientemente dettagliata (ad esempio 0.2 Hz, una campionamento ogni 5 secondi). La raccolta di queste informazioni può portare ad un set di dati che se interpretato correttamente può fornire un supporto a richieste del tipo:

- analisi del traffico: quanti veicoli affollano un determinato tratto in un momento specifico? Qual'è il tempo di attesa medio ad un semaforo oppure funziona correttamente l'effetto "onda verde"?
- servizi *location-aware*: qual è l'attività commerciale più vicina alla mia posizione attuale o al percorso che ho intenzione di seguire? Quali dei mia amici *facebook* è in prossimità della città che sto visitando?

Quelli riportati sono solo alcuni esempi, ma più in generale lo studio di mobility data e di database di traiettorie può supportare lo sviluppo di Location Based Services ed applicazioni Location- e Mobility-Aware. Per Location Based Service si intendono tutti quei servizi che forniscono informazioni ai propri utenti sulla base della posizione geografica corrente. Se il servizio è caratterizzato da un altro grado di interazione tra gli utenti stessi e la formazione di una sorta di rete fra gli stessi, allora si può parlare di Location-based Service Networking. Una tassonomia di questi servizi è proposta in tabella 2.1 e deriva dal grado di mobilità (stazionario o mobile) degli attori coinvolti ovvero l'utente che interroga il servizio e gli oggetti interrogati a database.

Reference Object Database Objects	Stationary	Mobile
Stationary	routing	guide-me
Mobile	find-me	get-together

Tabella 2.1: Tassonomia di applicazioni location-aware

Come vediamo l'ambito del progetto PathS ha molti aspetti in comune con quelli trattati nel mobility data managment. Tuttavia le problematiche che si intendere risolvere (almeno nelle prime fasi del progetto) riguardano la prima classe di problemi (<stationary, stationary>) relativamente più conosciuta e trattata in letteratura.

Modellando la rete di trasporto (transportation network) come un grafo G = (N, E) composto da nodi N e archi E, l'operazione di routing consiste tipicamente nel cercare un percorso ottimale che porti dalla sorgente S alla destinazione T dove $S, T \in N$. Tecnicamente per queste tematiche sono disponibili diversi algoritmi, principalmente basati sulla soluzione del problema di flusso Shortest Path. Un adeguamento del calcolo dei pesi utilizzati negli archi della rete, consente di ottenere diverse modalità di navigazione ad esempio la più veloce, la più breve o, come è di recente interesse, la più ecologica.

Per questi motivi nel corso dello sviluppo del progetto PathS ci si è allontanati da quelle che sono le problematiche e gli strumenti specifici nell'ambito del mobility data managment, seguendo piuttosto altri spunti da cui derivare l'implementazione. Ciò non toglie che l'ambito di applicazione è molto coerente con questo tema e l'adozione di queste tecniche può tornare molto utile nelle possibili evoluzioni del sistema, in particolare se si intende utilizzare i

dati per successive analisi o interrogazioni che vadano oltre la tematica del routing.

2.2.1 Trajectory Reconstruction

L'ampia diffusione di dispositivi dotati di sistema GPS combinata con lo sviluppo di adeguate tecniche di memorizzazione, processamento ed interrogazione dei dati ha portato alla produzioni di immense quantità di dati location-aware. Tuttavia la derivazione di informazioni significative da questi dati grezzi non è per nulla banale. Nella trasformazione di questi dati si incontrano diverse problematiche, tra cui la gestione dei segnali di rumore o non accurati, la semplificazione dei set di dati ed in particolare l'identificazione delle traiettorie come sequenza ordinata di posizioni campionate. La ricostruzione di una traiettoria a partire da un insiemi di dati grezzi è una operazione fondamentale che si rende necessaria prima di qualsiasi altra elaborazione o analisi dei dati. Come presentato in [4, capitolo 3.1]

-cosa serve fare tj -i passi principali - quello che dobbiamo fare in pathS

2.3 Versione precedente e lavori correlati

Presentazione progetto Path 1.0 e valutazioni. Motivazioni sviluppo nuova architettura. Accenno ai progetti di Mobile Crowd Sensing (Crowd++ [5] e Partecipact [2]).

PathS Client

Introduzione alla componente client di PathS.

3.1 Requisiti

Presentazione degli obiettivi riguardanti la parte client:

- raccogliere campioni tramite sensore di luminosità e microfono;
- offrire indicazioni di percorso;
- coinvolgere utente (tramite esperienza Augmented Reality).

3.2 Tecnologie

Riassunto delle tecnologie adottate per la realizzazione della componente client: AndroidSDK, Wikitude.

3.3 Stato dell'arte

Risultati ottenuti con la parte client. Funzionamento ed eventuali limiti riscontrati.

PathS Server

Introduzione alla componente server di PathS.

4.1 Requisiti

Dettaglio dei requisiti per la parte server: raccolta campioni, persistenza, interfacciamento con il client, associazione dei campioni ai percorsi, servizio di routing.

4.2 Componenti

Identificazione delle componenti logiche del server sulla base delle funzioni che deve svolgere.

4.2.1 Ricezione dei campioni

La componente di ricezione campioni deve colloquiare con il client. Necessità di definire un formato chiaro e *standard*, facilmente implementabile con qualsiasi tecnologia *client* ed eventualmente da altri sorgenti dati.

4.2.2 Elaborazione dei campioni

I campioni così come sono ricevuti dai client sono in formato grezzo e non consentono di sfruttare le inormazioni in esse contenute. Il passo principale per l'utilizzo dei dati è quello di associare ciascun dato ad un segmento della rete di trasporto.

4.2.3 Interrogazione

Lo scopo pensato per l'utilizzo delle informazioni raccolte è quello di fornire servizi routing alternativi, che tengano conto dei dati raccolti per suggerire percorsi che vanno oltre la semplice regola del percorso più breve. Il componente deve quindi:

- definire un formato di colloquio con il client per i percorsi;
- implementare un algoritmo di routing;
- modificare l'algoritmo di routing affinché consideri le informazioni aggiuntive.

4.3 Tecnologie e linee guida

Tecnologie e librerie selezionate per l'applicazione globale al sistema server (Play! Framework, PostgresSQL, LeafletJS, Bootstrap). Presentazione dei criteri non funzionali con i quali è stato sviluppato il server (suddivisione delle responsabilità, astrazione, estensibilità).

Ricezione dei campioni

5.1 Formato

Definizione e modifiche al formato di comunicazione.

5.2 Implementazione

Modalità di implementazione e deserializzazione dei dati.

5.3 Esempi

Esempio di invio dal client e risultati ottenuti.

Elaborazione dei campioni

6.1 Servizi di Cartografia

Requisiti per la selezione di un servizio di mappe su cui basarsi. Analisi comparativa e aspetti principali di:

- Google Maps
- Openstreet Map

Il servizio di interrogazione Overpass API, funzionalità e tipo di query implementata.

6.2 Persistenza ed eleaborazione dei dati GIS

Libreria scelta per la persistenza dei dati PostGIS, modello dati del DB e tipi utilizzati. Operazioni di interrogazione supportate dall'estensione del database. Libreria scelta per la manipolazione dei dati in ambiente JAVA:JTS. Operazioni necessarie ed esempi di utilizzo.

6.3 Algoritmo di Map Matching

Perchè è necessario eseguire una operazione di *map matching*. A cosa servono questo tipo di algoritmi, panoramica sullo stato dell'arte e le soluzioni possibili.

6.3.1 ST-MapMatching

Esposizione delle caratteristiche principali dell'algoritmo come presentato in [3].

6.3.2 Pre-elaborazione del percorso - step 1

Calcolo della bounding box, recupero della rete di trasporto coinvolta e inserimento a sistema.

6.3.3 Identificazione dei candidati - step 2

Definizione e modalità di calcolo dei candidati. Operazioni implementate ed esempi di esecuzione.

6.3.4 Valutazione e selezione dei candidati - step 3

Applicazione della valutazione spazio-temporale dei campioni. Algoritmo di selezione dei candidati da assegnare ai campioni.

Routing

Requisiti del servizio di routing. Definizione del formato di colloquio (GeoJ-SON) e interpretazione lato client.

7.1 Implementazione

Modalità generali di implementazione e interfaccia *Router*. Pre-elaborazione e gestione dei segmenti a sistema tramite operazione di *noding* e creazione della topologia (nodi e archi).

7.2 Percorsi calcolati

7.2.1 Servizio Map Quest

Interrogazione del servizio Map Quest come riscontro e fallback.

7.2.2 Shortest Path

Calcolo del percorso minimo con la libreria PGRouting.

7.2.3 Percorsi con label

Calcolo dei percorsi valutando le label di luminosità e rumorosità. Viste e funzioni di supporto sul database. Modalità di calcolo dei costi, spiegazione delle formule.

Conclusione

8.1 Risultati

Risultato complessivo del progetto. Funzionamento end-to-end con screenshot ed esempi.

8.2 Miglioramenti ed Evoluzioni

Limiti e compromessi dell'attuale implementazione. Aree di miglioramento ed evoluzione, tra cui:

- suddivisione ulteriore dei tratti di percorso;
- alternative algoritmi di map-matching;
- altri algoritmi di routing;
- servizi aggiuntivi al routing (analisi dei posti più frequentati, funzioni "get-together" e social oriented).

Bibliografia

- [1] Giampiero Calma, Claudio E. Palazzi e Armir Bujari. "Web Squared: Paradigms and Opportunities". In: Proc. of the International Workshop on Distributed Simulation and Online gaming (DISIO 2012) ICST SIMUTools 2012. Desenzano, Italy, 2012.
- [2] Giuseppe Cardone et al. "The ParticipAct Mobile Crowd Sensing Living Lab: The Testbed for Smart Cities". In: *IEEE Communications Magazine* (ott. 2014).
- [3] Yin Lou et al. "Map-Matching for Low-Sampling-Rate GPS Trajectories". In: ACM SIGSPATIAL GIS 2009. Association for Computing Machinery, Inc., nov. 2009. URL: http://research.microsoft.com/apps/pubs/default.aspx?id=105051.
- [4] Nikos Pelekis e Yannis Theodoridis. *Mobility Data Management and Exploration*. Springer-Verlag New York, 2014.
- [5] Chenren Xu et al. "Crowdsensing the Speaker Count in the Wild: Implications and Applications". In: *IEEE Communications Magazine* (ott. 2014).