# 정렬 알고리즘

- 기본적인 정렬 알고리즘:
  - 버블 정렬
  - 선택 정렬
  - \_ 삽입 정렬
- 효율적인 정렬 알고리즘:
  - \_ 쉘 정렬
  - \_ 힙 정렬
  - \_ 합병 정렬
  - \_ 퀵 정렬
- 이외에도 입력이 제한된 크기 이내에 숫자로 구성되어 있을 때에 효율적인 기수 정렬이 있다.

- 정렬 알고리즘
  - 내부정렬 (Internal sort)
  - 의부정렬 (External sort)
- 내부정렬은 입력의 크기가 주기억 장치 (main memory)의 공간보다 크지 않은 경우에 수행되는 정렬이다. 예:앞 슬라이드의 모든 정렬 알고리즘들
- 입력의 크기가 주기억 장치 공간보다 큰 경우에는, 보조 기억 장치에 있는 입력을 여러 번에 나누어 주기억 장치에 읽어 들인 후, 정렬하여 보조 기억 장치에 다시 저장하는 과정을 반복해야 한다. 이러한 정렬을 외부정렬이라고 한다.

- 다음의 입력에 대해 버블 정렬이 수행되는 과정을 보이시오.
  - 90 30 50 20 40 10 80 60 70
- pass 1: 30 50 20 40 10 80 60 70 90
- pass 2: 30 20 40 10 50 60 70 80 90
- pass 3: 20 30 10 40 50 60 70 80 90
- pass 4: 20 10 30 40 50 60 70 80 90
- pass 5-8: 10 20 30 40 50 60 70 80 90

- 다음의 입력에 대해 선택 정렬이 수행되는 과정을 보이시오.
  - 90 30 50 20 40 10 80 60 70
- [10] 30 50 20 40 90 80 60 70
- [10 20] 50 30 40 90 80 60 70
- [10 20 30] 50 40 90 80 60 70
- [10 20 30 40] 50 90 80 60 70
- [10 20 30 40 50] 90 80 60 70
- [10 20 30 40 50 60] 80 90 70
- [10 20 30 40 50 60 70] 90 80
- [10 20 30 40 50 60 70 80] 90

## 쉘 정렬

- 버블 정렬이나 삽입 정렬이 수행되는 과정을 살펴보면, 이웃하는 원소끼리의 자리이동으로 원소들이 정렬된다.
- 버블 정렬이 오름차순으로 정렬하는 과정을 살펴보면, 작은 (가벼운) 숫자가 배열의 앞부분으로 매우 느리게 이동하는 것을 알 수 있다.
- 예를 들어, 삽입 정렬의 경우 만일 배열의 마지막 원소가 입력에서 가장 작은 숫자라면, 그 숫자가 배열의 맨 앞으로 이동해야 하므로, 모든 다른 숫자들이 1칸씩 오른쪽으로 이동해야 한다.

• 쉘 정렬 (Shell sort)은 이러한 단점을 보완하기 위해서 삽입 정렬을 이용하여 배열 뒷부분의 작은 숫자를 앞부분으로 '빠르게' 이동시키고, 동시에 앞부분의 큰 숫자는 뒷부분으로 이동시키고, 가장 마지막에는 삽입 정렬을 수행하는 알고리즘이다. • 다음의 예제를 통해 쉘 정렬의 아이디어를 이해해보자.

30 60 90 10 40 80 40 20 10 60 50 30 40 90 80

- 먼저 간격 (gap)이 5가 되는 숫자끼리 그룹을 만든다.
- 총 15개의 숫자가 있으므로, 첫 번째 그룹은 첫 숫자인 30, 첫 숫자에서 간격이 5되는 숫자인 80, 그리고 80에서 간격 이 5인 50으로 구성된다.

• 즉, 첫 번째 그룹은 [30, 80, 50]이다. 2 번째 그룹은 [60, 40, 30]이고, 나머지 그룹은 각각 [90, 20, 40], [10, 10, 90], [40, 60, 80]이다.

	h=5	5													
A	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
고 2 룹 3 4 5	30	60	90	10	40	80	40	20	10	60	50	30	40	90	80

 각 그룹 별로 삽입 정렬을 수행한 결과를 1줄에 나열해보 면 다음과 같다.

30 30 20 10 40 50 40 40 10 60 80 60 90 90 80

A	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
1 1 2 3 4 5	30	30	20	10	40	50	40	40	10	60	80	60	90	90	80

그룹별정렬후

- 간격이 5인 그룹 별로 정렬한 결과를 살펴보면, 80과 90같은 큰 숫자가 뒷부분으로 이동하였고, 20과 30같은 작은 숫자가 앞부분으로 이동한 것을 관찰할 수 있다.
  - 30 30 20 10 40 50 40 40 10 60 80 60 90 90 80

- 그 다음엔 간격을 5보다 작게 하여, 예를 들어, 3으로 하여,
  3개의 그룹으로 나누어 각 그룹별로 삽입 정렬을 수행한다.
- 이때에는 각 그룹에 5개의 숫자가 있다. 마지막에는 <u>반드시</u> 간격을 1로 놓고 수행해야 한다.
- 왜냐하면 다른 그룹에 속해 서로 비교되지 않은 숫자가 있을 수 있기 때문이다.
- 즉, 모든 원소를 1개의 그룹으로 여기는 것이고, 이는 삽입 정렬 그 자체이다.

그룹1	그룹2	그룹3		그룹1	그룹2	그룹3
30	30	20		10	30	10
10	40	50	N.	30	40	20
40	40	10		40	40	50
60	80	60	<b>/</b>	60	80	60
90	90	80		90	90	80

• 각 그룹 별로 정렬한 결과를 한 줄에 나열해보면 다음과 같다. 즉, 이것이 h=3일 때의 결과이다.

10 30 10 30 40 20 40 40 50 60 80 60 90 90 80

- 마지막으로 위의 배열에 대해 h=1일 때 알고리즘을 수행하면 아래와 같이 정렬된 결과를 얻는다.
- h=1일 때는 간격이 1 (즉, 그룹이 1개)이므로, 삽입 정렬과 동일하다.

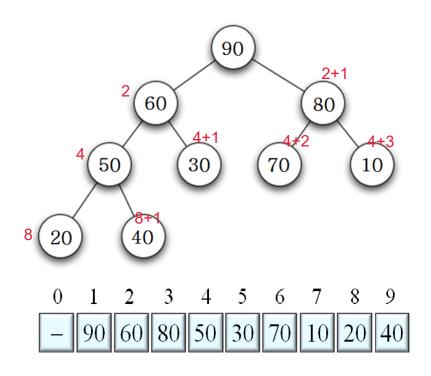
10 10 20 30 30 40 40 40 50 60 60 80 80 90 90

- 쉘 정렬의 수행 속도는 간격 선정에 따라 좌우된다.
- 지금까지 알려진 가장 좋은 성능을 보인 간격:
  - 1, 4, 10, 23, 57, 132, 301, 701
  - 701 이후는 아직 밝혀지지 않았다.

## 힙 정렬

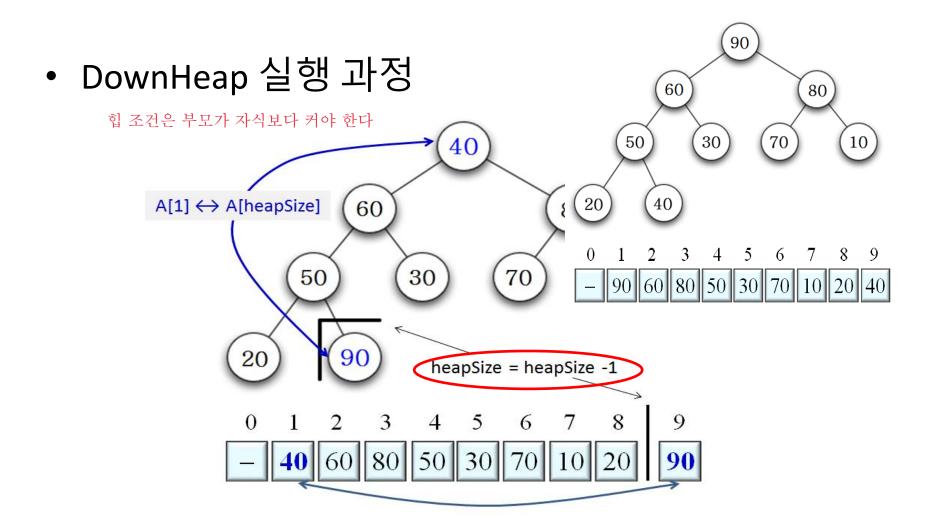
- 힙 (heap)은 힙 조건을 만족하는 완전 이진트리 (Complete Binary Tree)이다.
- 힙조건이란 각 노드의 값이 자식 노드의 값보다 커야 한다는 것을 말한다.
- 노드의 값은 우선순위 (priority)라고 일컫는다.
- 힙의 루트에는 가장 높은 우선순위 (가장 큰 값)가 저장되어 있다.
- 값이 작을수록 우선순위가 높은 경우에는 가장 작은 값이 루트에 저장된다.

 아래의 그림은 힙의 노드들이 배열에 저장된 모습을 보여주고 있다.

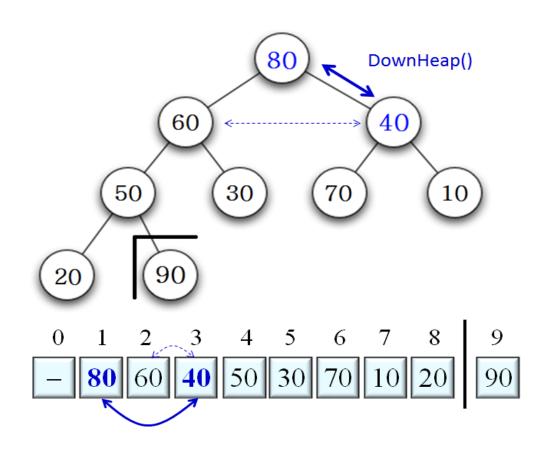


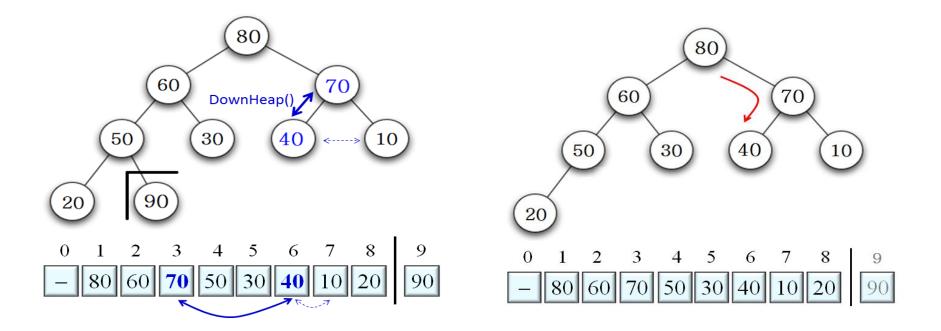
- 배열 A에 힙을 저장한다면, A[0]은 비워 두고, A[1]~
  A[n]까지에 힙 노드들을 트리의 층별로 좌우로 저장한다.
  - 루트의 90이 A[1]에 저장되고,
  - 그 다음 층의 60과 80이 각각 A[2]와 A[3]에 저장되며,
  - 그 다음 층의 50, 30, 70, 10이 A[4]에서 A[7]에 각각 저장되고,
  - 마지막으로 20과 40이 A[8]과 A[9]에 저장된다.

- 힙 정렬(Heap Sort)은 힙 자료 구조를 이용하는 정렬 알고리즘이다.
- 오름차순의 정렬을 위해 최대힙(maximum heap) 구성한다.
- 힙의 루트에는 가장 큰 수가 저장되므로, 루트의 숫자를 힙의 가장 마지막 노드에 있는 숫자와 바꾼다.
- 즉, 가장 큰 수를 배열의 가장 끝으로 이동시킨 것이다.
- 그리고 루트에 새로 저장된 숫자로 인해 위배된 힙 조건을 해결하여 힙 조건을 만족시키고, 힙 크기를 1개 줄인다.
- 그리고 이 과정을 반복하여 나머지 숫자를 정렬한다.
  다음은 이러한 과정에 따른 힙 정렬 알고리즘이다.



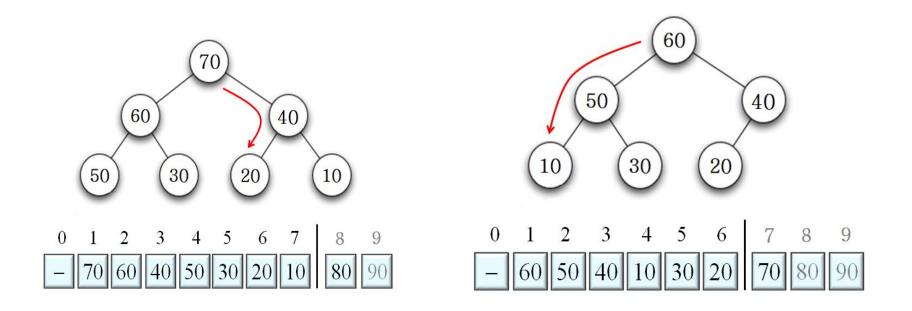
 Line 4에서 힙의 마지막 노드 40과 루트 90을 바꾸고, 힙의 노드 수(heapsize)가 1개 줄어든 것을 보이고 있다.  다음 그림은 새로이 루트에 저장된 40이 루트의 자식 노드들 (60과 80)보다 작아서 힙 조건이 위배되므로 자식 노드들 중에서 큰 자식 노드 80과 루트 40이 교환된 것을 보여준다.



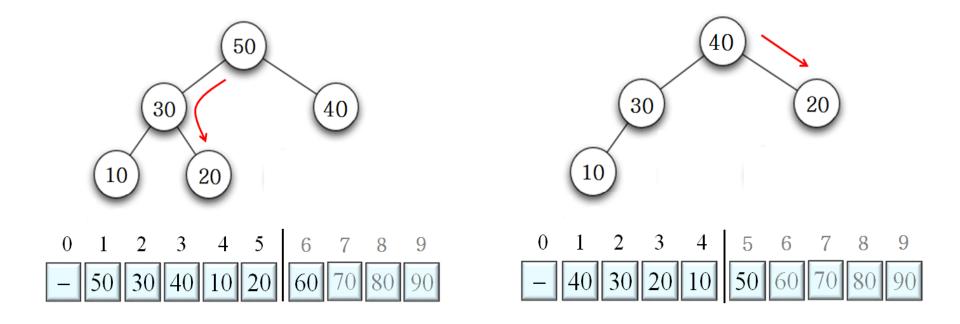


- 40은 다시 자식 노드들 (70과 10) 중에서 큰 자식 70과 비교하여, 힙 조건이 위배되므로 70과 40을 서로 바꾼다.
- 그 다음엔 더 이상 자식 노드가 없으므로 힙 조건이 만족되므로 DownHeap을 종료한다.

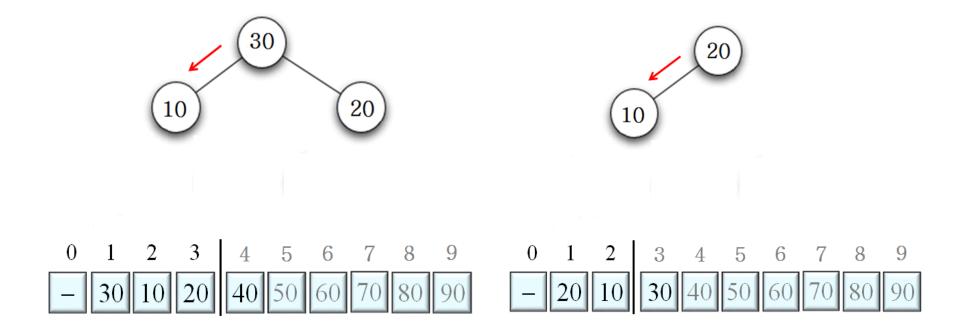
#### • DownHeap 예제 이은 HeapSort 수행



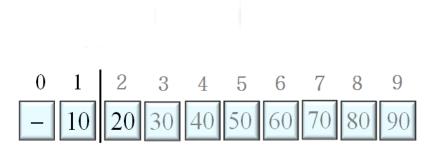
- 80이 20과 교환된 후 DownHeap을 수행한 결과 (왼쪽)
- 70이 10과 교환된 후 DownHeap을 수행한 결과 (오른쪽)



- 60이 20과 교환된 후 DownHeap을 수행한 결과 (왼쪽)
- 50이 20과 교환된 후 DownHeap을 수행한 결과 (오른쪽)



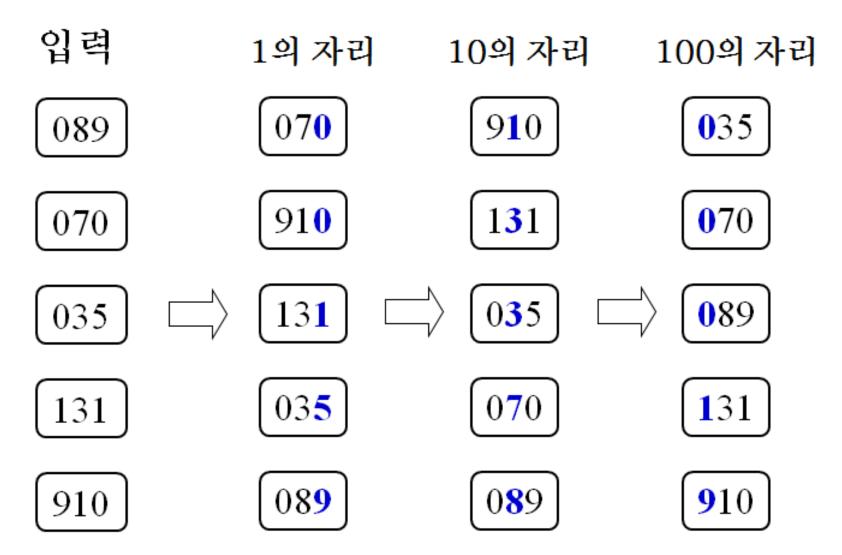
- 40이 10과 교환된 후 DownHeap을 수행한 결과 (왼쪽)
- 30이 10과 교환된 후 DownHeap을 수행한 결과 (오른쪽)



• 마지막에 힙의 크기가 1이 되면 힙 정렬을 마친다.

## 기수 정렬LSD(Least significant Digit)

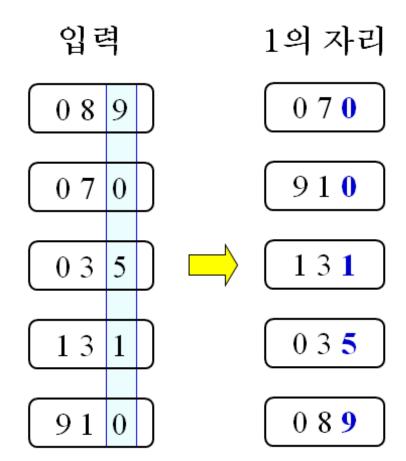
- 기수 정렬 (Radix Sort)이란 비교정렬이 아니고, 숫자를 부 분적으로 비교하는 정렬 방법이다.
- 기 (radix)는 특정 진수를 나타내는 숫자들이다.
  - ─ 예를 들어, 10진수의 기는 0, 1, 2, ···, 9이고, 2진수의 기는 0, 1이다.
- 기수 정렬은 제한적인 범위 내에 있는 숫자에 대해서 각 자 릿수 별로 정렬하는 알고리즘이다.
- 기수 정렬의 가장 큰 장점은 어느 비교정렬 알고리즘보다 빠르다.



여기에 텍스트 입력

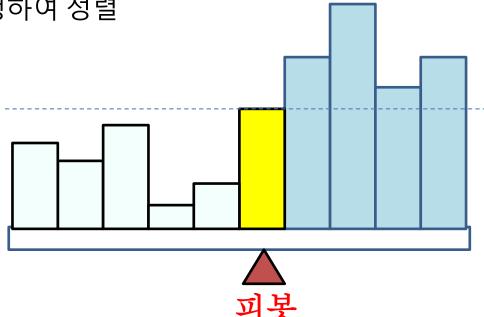
- 앞의 예제와 같이 5개의 3자리 십진수가 입력으로 주어지면, 가장 먼저 각 숫자의 1의 자리만 비교하여 작은 수부터 큰 수를 정렬한다.
- 그 다음엔 10의 자리만을 각각 비교하여 정렬한다. 이때 반드시 지켜야 할 순서가 있다.
- 예제에서 10의 자리가 3인 131과 035가 있는데, 10의 자리에 대해 정렬될 때 131이 반드시 035 위에 위치하여야 한다.
- 10의 자리가 같은데 왜 035가 131 위에 위치하면 안 되는 것일까?
  - 그 답은 1의 자리에 대해 정렬해 놓은 것이 아무 소용이 없게 되기 때문이다.

- 예제에서 i=1일 때, 입력의 각 숫자의 1의 자리 수만을 보면, 9, 0, 5, 1, 0이므로, 1의 자리가 '0'인 숫자가 2개, '1'인 숫자가 1개, '5'인 숫자가 1개, '9'인 숫자가 1개이다.
- 따라서 1의 자리가 '0'인 숫자 070과 910, '1'인 숫자 131, '5'인 숫자 035, 마지막으로 '9'인 숫자 089 순으로 입력의 숫자들이 정렬된다.

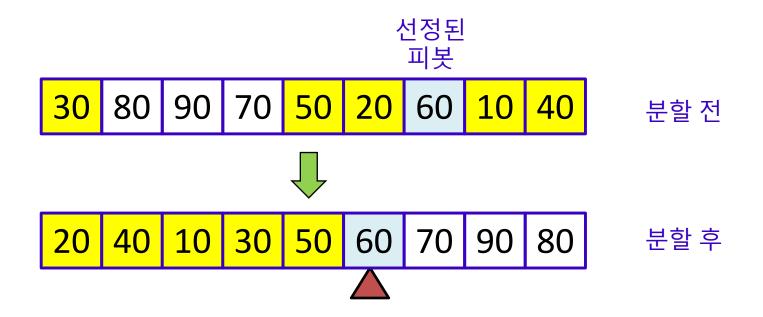


## 퀵 정렬

- 퀵 정렬 알고리즘은 문제를 2개의 부분문제로 분할하는데, 각 부분문제의 크기가 일정하지 않은 형태의 분할 정복 알고리즘
- 퀵 정렬은 피봇 (pivot)이라 일컫는 배열의 원소(숫자)를 기준으로 피봇 보다 작은 숫자들은 왼편으로, 피봇보다 큰 숫자들은 오른편에 위치하 도록 분할하고, 피봇을 그 사이에 놓는다.



 피봇은 분할된 왼편이나 오른편 부분에 포함되지 않는다. 피봇이 60이라면, 60은 [20 40 10 30 50]과 [70 90 80] 사이에 위치한다.



### 퀵 정렬 알고리즘

#### QuickSort(A, left, right)

입력: 배열 A[left]~A[right]

출력: 정렬된 배열 A[left]~A[right]

- 1. if (left < right) {
- 피봇을 A[left]~A[right] 중에서 선택하고, 피봇을 A[left]와 자리를 바꾼 후, 피봇과 배열의 각 원소를 비교하여 피봇보다 작은 숫자들은 A[left]~A[p-1]로 옮기고, 피봇보다 큰 숫자들은 A[p+1]~A[right]로 옮기며, 피봇은 A[p]에 놓는다.
- 3. QuickSort(A, left, p-1) // 피봇보다 작은 그룹
- 4. QuickSort(A, p+1 right) // 피봇보다 큰 그룹 }

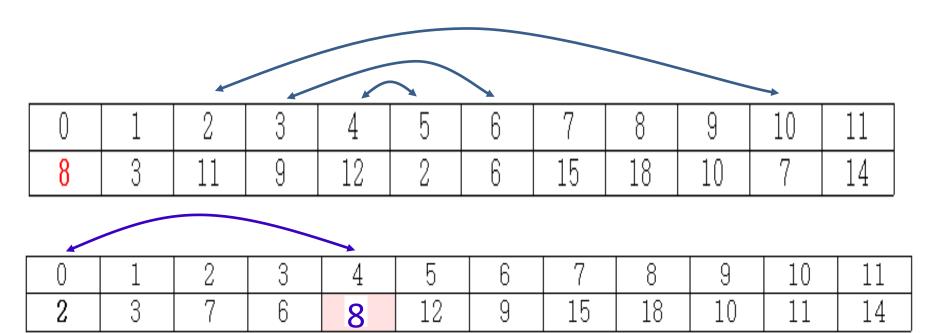
## QuickSort(A,0,11) 호출

0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
6	3	11	9	12	2	8	15	18	10	7	14

피봇 A[6]=8이라면, line 2에서 아래와 같이 차례로 원소들의 자리를 바꾼다. 먼저 피봇을 가장 왼쪽으로 이동시킨다.

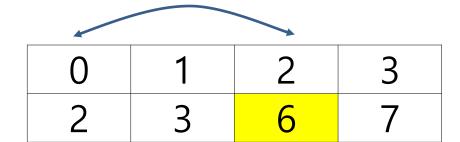
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
8	3	11	9	12	2	6	15	18	10	7	14

• 그 다음엔 피봇보다 큰 수와 피봇보다 작은 수를 다음과 같이 각각 교환



0	1	2	3
2	3	7	6

0	1	2	3
6	3	7	2



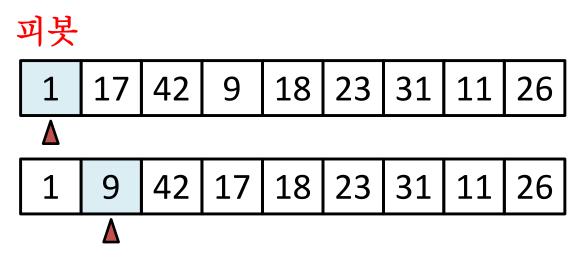
0	1
2	3

0	1
3	2

0	1
2	3

### 시간복잡도

 퀵 정렬의 성능은 피봇 선택이 좌우한다. 피봇으로 가장 작은 숫자 또는 가장 큰 숫자가 선택되면, 한 부분으로 치우치는 분할을 야기한다.



• •

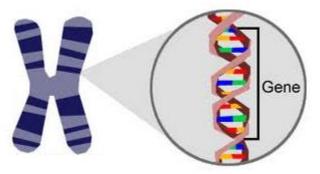
### 피봇 선정 방법

- 랜덤하게 선정하는 방법
- 숫자의 중앙값으로 선정하는 방법: 가장 왼쪽 숫자, 중간 숫자, 가장 오른쪽 숫자 중에서 중앙값으로 피봇을 정한다. 아래의 예제를 보면, 31, 1, 26 중에 서 중앙값인 26을 피봇으로 사용한다.

31 17 42 9	1 23	18 11	26
------------	------	-------	----

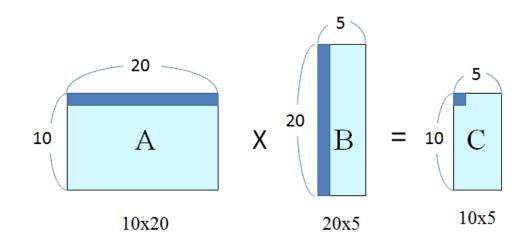
### 응용

- 퀵 정렬은 커다란 크기의 입력에 대해서 가장 좋은 성능을 보이는 정렬 알고리즘이다.
- 퀵 정렬은 실질적으로 어느 정렬 알고리즘보다 좋은 성능을 보인다.
- 생물 정보 공학(Bioinformatics)에서 특정 유전자를 효율적으로 찾는데 접미 배열(suffix array)과 함께 퀵 정렬이 활용된다.

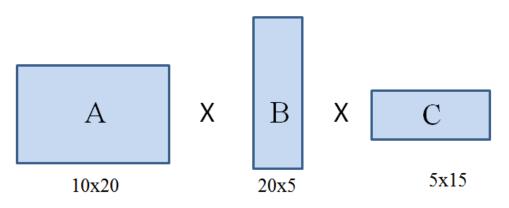


### 연속 행렬 곱셈

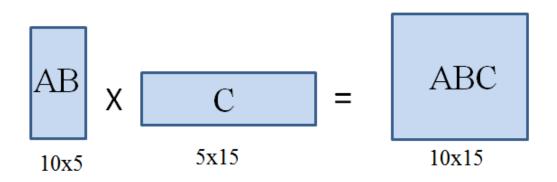
- 연속 행렬 곱셈 (Chained Matrix Multiplications) 문제는 연속된 행렬들의 곱셈에 필요한 원소간의 최소 곱셈 횟수를 찾는 문제이다.
- 10x20 행렬 A와 20x5 행렬 B를 곱하는데 원소간의 곱셈 횟수는 10x20x5 = 1,000이다. 그리고 두 행렬 을 곱한 결과 행렬 C는 10x5이다.



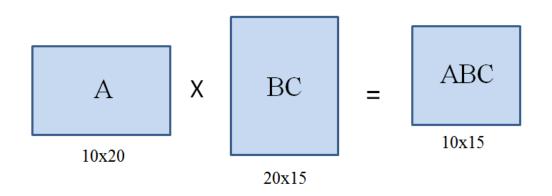
- 행렬 C의 1개의 원소를 위해서 행렬 A의 1개의 행에 있는 20개 원소와 행렬 B의 1개의 열에 있는 20개의 원소를 각각 곱한 값을 더해야 하므로 20회의 곱셈이 필요하다.
- 3개의 행렬을 곱해야 하는 경우
- 연속된 행렬의 곱셈에는 결합 법칙이 허용된다.
- 즉, AxBxC = (AxB)xC = Ax(BxC)이다.
- 다음과 같이 행렬 A가 10x20, 행렬 B가 20x5, 행렬 C가 5x15라고 하자.



- 먼저 AxB를 계산한 후에 그 결과 행렬과 행렬 C를 곱하기 위한 원소간의 곱셈 횟수를 세어 보면, AxB를 계산하는데 10x20x5 = 1,000번의 곱셈이 필요하고, 그 결과 행렬의 크기가 10x5이므로, 이에 행렬 C를 곱하는데 10x5x15 = 750번의 곱셈이 필요하다.
- 총 1,000+750 = 1,750회의 원소의 곱셈이 필요하다.



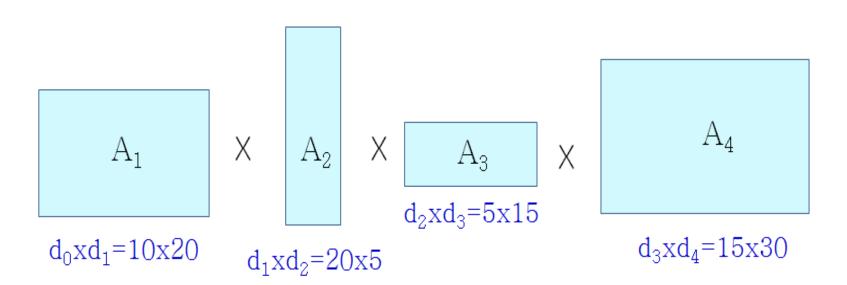
- 이번엔 BxC를 먼저 계산한 후에 행렬 A를 그 결과 행렬과 곱하면, BxC를 계산하는데 20x5x15 = 1,500번의 곱셈이 필요하고, 그 결과 20x15 행렬이 만들어지므로, 이를 행렬 A와 곱하는데 10x20x15 = 3,000번의 곱셈이 필요하다.
- 따라서 총 1,500+3,000 = 4,500회의 곱셈이 필요하다.

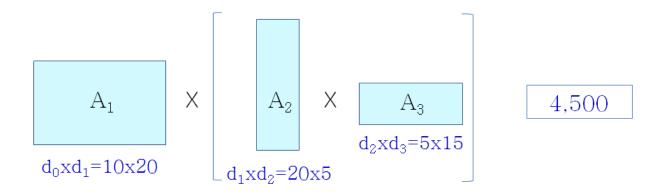


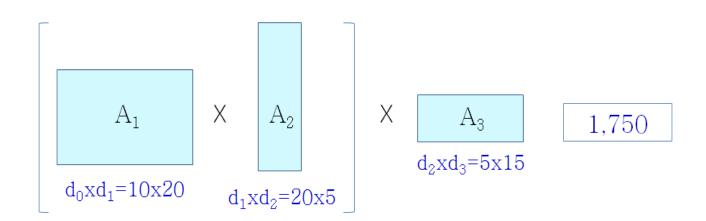
- 동일한 결과를 얻음에도 불구하고 원소간의 곱셈 횟수가 4,500-1,700 = 2,800이나 차이 난다.
- 따라서 연속된 행렬을 곱하는데 필요한 원소간의 곱셈 횟수를 최소화시키기 위해서는 적절한 행렬의 곱셈 순서를 찾아야 한다.
- 주어진 행렬의 순서를 지켜서 이웃하는 행렬끼리 반드시 곱해야 하기 때문
- 예를 들어, AxBxCxDxE를 계산하려는데, B를 건너뛰어서 AxC를 수행한다든지, B와 C를 건너뛰어서 AxD를 먼저 수행할 수 없다.
- 따라서 다음과 같은 부분문제들이 만들어진다.

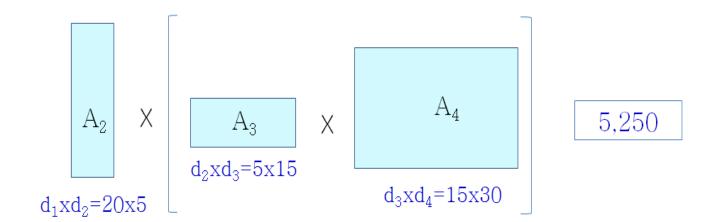
### MatrixChain 알고리즘의 수행 과정

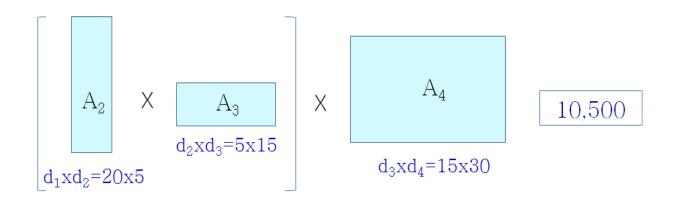
• A<sub>1</sub>이 10x20, A<sub>2</sub>가 20x5, A<sub>3</sub>이 5x15, A<sub>4</sub>가 15x30이다.

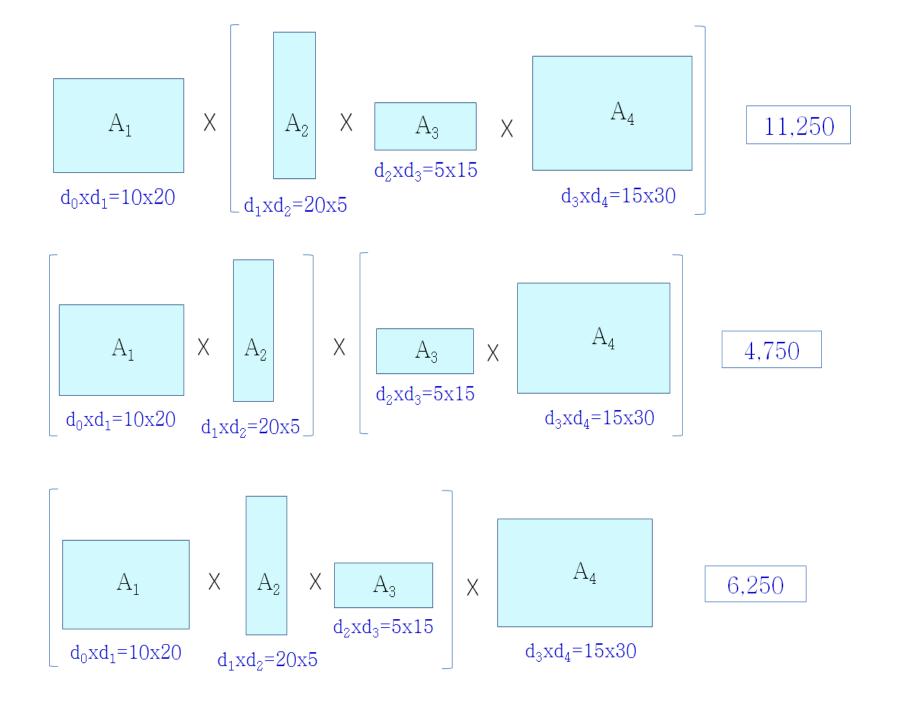












• 따라서 최종해는 4,750번이다. 먼저  $A_1xA_2$ 를 계산하고, 그 다음엔  $A_3xA_4$ 를 계산하여, 각각의 결과를 곱하는 것이 가장 효율적이다. 다음은 알고리즘이 수행된 후의 배열 c이다.

С	1	2	3	4
1	0	1,000	1,750	4,750
2		0	1,500	5,250
3			0	2,250
4				0