摄像头相关知识汇总

摄像头接口分类

| 类型 | 描述 |
|-------|--|
| USB | 串行通用串行总线 (Universal Serial Bus) |
| MIPI | 移动行业处理器接口(Mobile Industry Processor Interface) |
| DVP | 数字视频端口(digital video port) |
| CSI | 相机串行接口 (CMOS Sensor Interface) |
| CSI-2 | CSI的第二版 |
| DCMI | STM32芯片数字摄像头接口(Digital camera interface) |

MIPI概念

MIPI联盟,即移动产业处理器接口(Mobile Industry Processor Interface 简称MIPI)联盟。 MIPI(移动产业处理器接口)是MIPI联盟发起的为移动应用处理器制定的开放标准和一个规范。

| MIPI类型 | 描述 |
|--------|------------------|
| CSI | MIPI的 camera 接口 |
| DSI | MIPI的 display 接口 |

MIPI与DVP区分

| 项 | DVP | MIPI |
|----------|--|--|
| 简介 | DVP是数字视频端口(digital video port)的简称 | MIPI是移动行业处理器接口(Mobile Industry Processor Interface),智能手机上的摄像头是MIPI接口。 三个电源: VDDIO(IO电源),AVDD(模拟电源),DVDD(内核数字电源) |
| 传输 方式 | 并口传输,速度较慢,传输的带宽低 | LVDS低压差分串口传输,速度快,抗干扰 |
| 连接 | 需要PCLK(像素点同步时钟)、 MCLK/XCLK(外部时钟输入)、 VSYNC(帧同步信号)、 HSYNC(行同步信号)、 D[0: 11] (并口数据,8/10/12bit数据), 具体情况要看ISP或baseband是否支持 | 只需要CLKP/N、DATAP/N——最大支持4-lane, 一般2-lane可以搞定 |
| PCB | 总线PCLK极限约在96M左右,而且走线长度不能过长,所有DVP最大速率最好控制在72M以下,PCB要求低 | MIPI总线速率LCDS接口耦合,走线必须差分等长,并且需要保护,对PCB走线以及阻抗控制要求高一点(一般来讲差分阻抗要求在85欧姆~125欧姆之间) |
| 使用场景 | 500W像素以下 | 高低像素均可 |

MIPI CSI2的物理连接:

| 引脚 | 描述 |
|-------------------|-----------------------|
| DATA 1+ / DATA 1- | MIPI 协议组包生成的差分模拟数据信号1 |
| DATA 2+ / DATA 2- | MIPI 协议组包生成的差分模拟数据信号2 |
| CLOCK+ / CLOCK- | 协议组包生成的差分模拟时钟信号 |
| SDA | I2C 数据信号线 |
| SCL | I2C时钟信号线 |

MIPI CSI2的工作模式: D-PHY有两种传输模式:

• HS 高速传输模式: 用于传输突发数据,同步传输,信号为差分信号,电平范围为100mv-300mv,传输速度范围是80-1000Mbps。在该模式下传输时,当差分线正端收到 1.2V 信号,负端收到 0V信号时,这时接收端识别为 1。反之为0。

• LP 低功耗模式:用于传输控制指令,异步传输,信号线为单端,电平范围是0-1.2v,没有用时钟线,时钟是通过两个数据线异或而来的,速度只有10Mbps。在该模式下传输时,当正端接收到300m V,负端接收到100m V 时接收端识别为1.反之则识别为0.

摄像头组成

- Camera: lens (镜头) +sensor (图像传感器) +ISP (图像信号处理) +CAMIF (camera 控制器)
- CCM(摄像头模组): 镜头+红外滤光片+图像传感器+DSP (有些不集成要用外部) +FPC软板

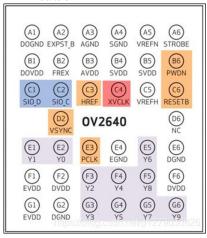
摄像头类型区分

- 按输出信号的类型来看可以分为 数字摄像头 和 模拟摄像头
- 按照摄像头图像传感器材料构成来看可以分为 CCD 和 CMOS
- 现在智能手机的摄像头绝大部分都是CMOS类型的数字摄像头
- CCD 与 CMOS 的区别:

| | CCD | CMOS |
|------|------------------------|------------------------------------|
| 工作原理 | 电荷信号先传送,后被大,再A/D | 电荷信号先放大,后A/D,再传送 |
| 成像质量 | 灵敏度高、分辨率好、噪声小 | 灵敏度低、噪声明显 (高感光度下表现好) |
| 制造工艺 | 复杂 | 相对简单、成品合格率高 |
| 制造成本 | 高 | 低 |
| 耗电量 | 高 (驱动电压高) | 低 (高整合度、体积小) |
| 处理速度 | 慢 | 快 |
| 代表厂商 | 索尼、富士、柯达、飞利浦、松下、 夏普 | Omni Vision (OV)、惠普、三星、摩 托罗拉、东芝 |

| 像素 | 格式 | 分辨率 |
|------|-------|-----------|
| 500W | QSXGA | 2592*1944 |
| 300W | QXGA | 2048*1536 |
| 130W | SXGA | 1280*1024 |
| 80W | XGA | 1024*768 |
| 50W | SVGA | 800*600 |
| 30W | VGA | 640*480 |
| 10W | CIF | 352*288 |

OV2640引脚图



| 序号 | 引脚 | 描述 |
|----|-------------|-----------------------------------|
| 1 | NC | |
| 2 | AGND | 模拟地 |
| 3 | SIO_D | SCCB总线的数据线,可类比I2C的SDA |
| 4 | AVDD | 模拟电源 |
| 5 | SIO_C | SCCB总线的时钟线,可类比I2C的SCL |
| 6 | RESET | 系统复位管脚,低电平有效 |
| 7 | VSYNC | 帧同步信号(一般为几十Hz,与帧率FPS相同) |
| 8 | PWDN | 掉电/省电模式,高电平有效 |
| 9 | HREF(HSYNC) | 行同步信号(一般为几十KHz) |
| 10 | DVDD | 数字内核电源 |
| 11 | DOVDD | 数字IO电源 |
| 12 | Y9 | 像素数据输出端口 |
| 13 | MCLK | 外部时钟输入端口,可接外部晶振 |
| 14 | Y8 | 像素数据输出端口 |
| 15 | DGND | 数字地 |
| 16 | Y7 | 像素数据输出端口 |
| 17 | PCLK | 像素同步时钟输出信号(每个时钟对应一个像素数据,一般为几十MHz) |
| 18 | Y6 | 像素数据输出端口 |
| 19 | Y2 | 像素数据输出端口 |
| 20 | Y5 | 像素数据输出端口 |
| 21 | Y3 | 像素数据输出端口 |
| 22 | Y4 | 像素数据输出端口 |
| 23 | Y1 | 像素数据输出端口 |
| 24 | Y0 | 像素数据输出端口 |

参考:

摄像头接口

DVP MIPI-CSI 摄像头接口的区别

linux摄像头(mipi接口)简要说明

全志平台camera驱动开发 (1) 设备端camera模组及接口介绍

camera mipi通信协议

camera初探之camera模组和硬件接口

MIPI接口和DVP接口摄像头学习笔记

摄像头常用接口MIPI,DVP原理图接口定义