

【K210开发笔记】#standalone# (2) 通用裸机demo使用方法

IDE使用参考：【K210学习笔记】#通用篇# (4) Kendryte IDE 安装与使用

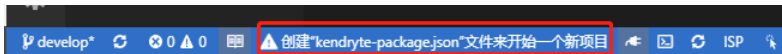
一、获取demo

拉取demo代码：

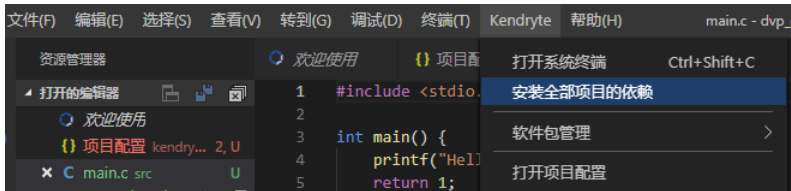
```
1 | git clone https://github.com/kendryte/kendryte-standalone-demo.git
```

二、项目和依赖

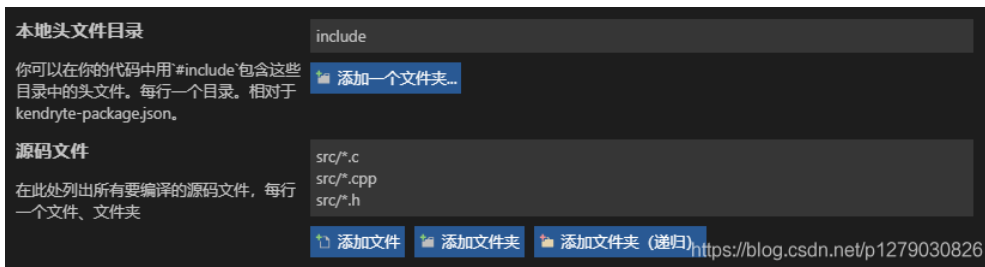
1. 选择一个例程，例如 `Hello_World`，拖入 `Kendryte IDE`
2. 创建配置文件：



3. 安装项目依赖，会下载依赖放到 `kendryte_libraries` 文件夹



4. 文件多一点的时候，可以分文件夹存放，然后修改 `kendryte-package.json`，本地头文件和源码文件添加相应的文件夹。



三、源码修改

- 如果编译一大堆没有找到头文件的报错（实际存在这些头文件），重启下 IDE 试试
- 如果出现 `iomem.h: No such file or directory` 的情况：
 - 注释掉 `iomem.h` 头文件，
 - 把 `iomem_malloc` 函数替换成 `malloc` 函数。
 - 把 `iomem_free` 函数替换成 `free` 函数。
- `board_config.h` 修改开发板宏定义，我使用的 `Maix Dock` 选择 `BOARD_LICHEEDAN`。

```
1 | #ifndef _BOARD_CONFIG_
2 | #define _BOARD_CONFIG_
3 |
4 | #define OV5640 0
5 | #define OV2640 1
6 |
7 | #define BOARD_KD233 0
8 | #define BOARD_LICHEEDAN 1
9 | #define BOARD_K61 0
10 |
11 | #if (OV5640 && OV2640) || (!OV5640 && !OV2640)
12 | #error ov sensor only choose one
```

```
13 #endif
14
15 #if (BOARD_LICHEEDAN && BOARD_KD233) || (BOARD_LICHEEDAN && BOARD_K61) || \
16     (BOARD_K61 && BOARD_KD233) || \
17     (!BOARD_LICHEEDAN && !BOARD_KD233 && !BOARD_K61)
18 #error board only choose one
19 #endif
20
21 #endif
```