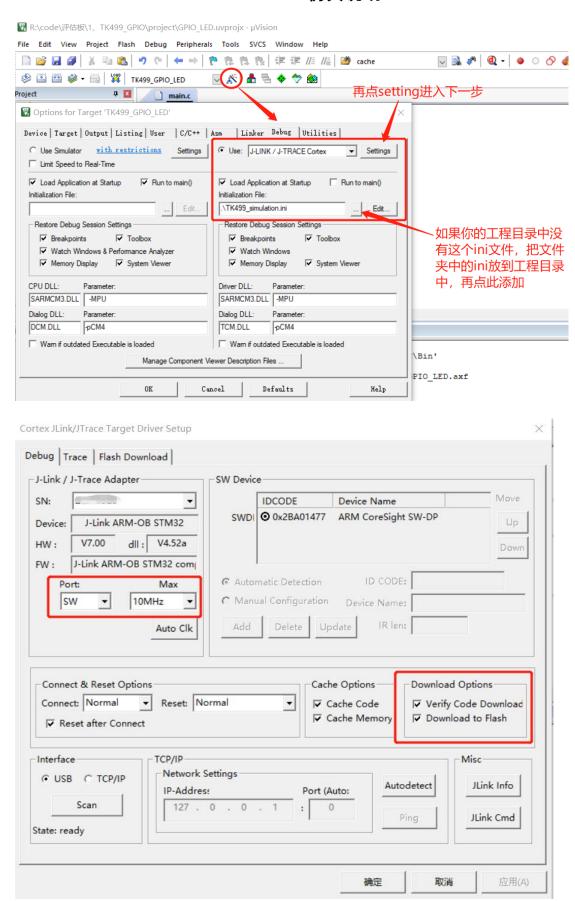
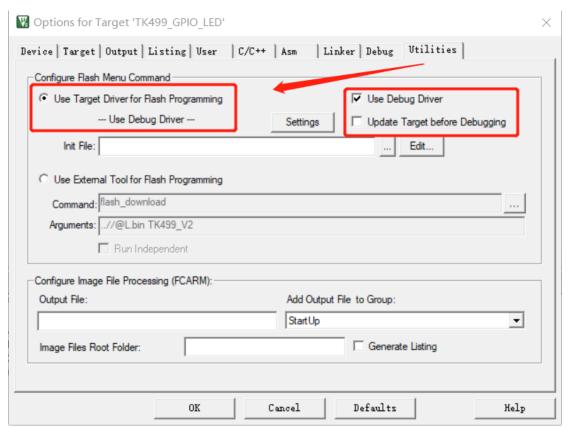
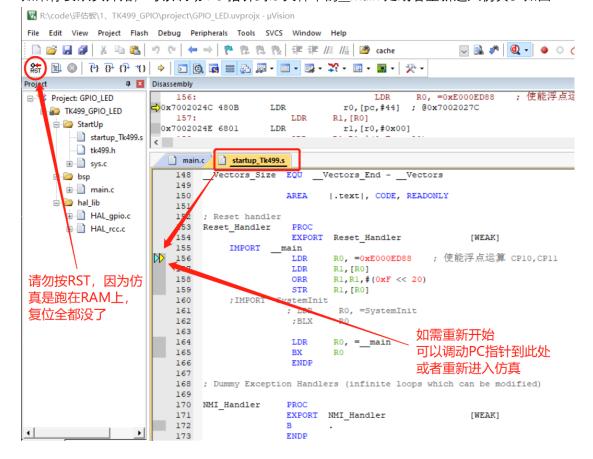
TKM32F499 仿真说明





通过上面三部分,设置就完成了。目前 TK499 仿真运行在 RAM 上,免除对 FLASH 又擦又写,启动速度快。但注意不要点仿真中的 RST,因为一复位,RAM 上的数据都没了。如果你要从头开始,可以调动 PC 指针到.S 文件中的 main 处或者重新进入仿真。如图:

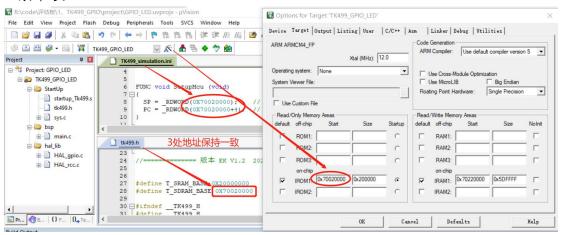


注意事项:

Al_Responder_enable();// 在 main 函数开头如果有这一行,在仿真时要注释掉,抢答器具有乱序发射特性,会令仿真指针跟不上步骤导致跟丢;

官方的 bootloader 通常已经打开 Al_Responder,所以不仿真时不开也可以。但如果你的程序不依赖官方的 bootloader,或者 bootloader 中没打开 Al_Responder,或者干脆不用 bootloader,注意要打开。否则没有了指令抢答功能,程序运行会比较慢。

TK499 的程序存放的起始地址,可以通过 Bootloader 移动,也可以不用 Bootloader. 当起始地址发生变化时,记得仿真的起始地址也要相应变化。如下图所示,三处地址保持一致即可。



如果你对提升仿真速度感兴趣,请往下看:

一般仿真都是用于查错,最快的办法还是注释掉暂时不用的代码,这样启动也快, 运行也快。特别是图片,仿真时最好不加载,或者存在外部 QSPI FLASH 中调用。如果每 启动一次,都要下载 MB 级的图片,累死。

Al_Responder 携带了一个 cache 功能,在芯片运行时,用来平衡 SDRAM 读取比MCU 的主频慢的问题。Responder 会预读指令,当指令被猜中时,MCU 直接从缓存中快速取指,从而起到加快运行的作用。所以如果遇到 MCU 需要频繁循环取指时,效率会显著提高。当关掉这个时,就会变成效率显著降低了。

所以程序中长延时可以不用 for 循环(类似 for(i=0;i<2000000;i++);),因为往往 MCU 要来回取指几百万次才能延时个零点几秒,同时还要担心会不会被优化掉。如果改用 定时器,那么通常就十几个指令搞定。当然短延时无所谓。如果一定要用 for 循环来做长

延时,那也有个小技巧可以用一用。就是在延时后第一行打一个断点,点这个按钮 以快速运行到断点。原因是:如果不用这个按钮,用单步(step)或者 step over,那么每循环一次,仿真器都要查询一下,效率就很低了。

图片,纯色等海量填充功能,可以选用 DMA 或者 TK80 的自动填充功能,同理也可以加快一些仿真速度。