

基于 CANopen 协议从节点研究

The research of structural analysis and slave node based on CANopen

陈在平, 王 峰

CHEN Zai-ping, WANG Feng

(天津理工大学 自动化学院, 天津 300384)

摘要:CANopen作为一种开放的、标准化的CAN总线应用层协议,在国内外各种机电系统与仪表装置中得到了广泛的应用。本文详细阐述并分析了CANopen的协议结构、对象字典和通信对象,研究了国外的典型CANopen协议栈的结构与特点,提出了进行CANopen协议规范的通信接口开发的有效方案,并给出了Canfestival在微控制器上的实现。

关键词: CANopen; 现场总线; 协议栈; 从节点

中图分类号: TP391

文献标识码: A

文章编号: 1009-0134(2010)02-0027-04

0 引言

CAN (Controller Area Network, 控制器局域网) 总线的应用范围非常广泛,但其只定义了物理层和 数据链路层,而没有规定应用层,并非一个完整的 协议。所以在高级应用中,需要一个高层协议来定 义 CAN 报文中的 11/29 位标识符、8 字节数据的使 用^[11],于是 CAN open 便应运而生。

CANopen 是自动化 CAN 用户和制造商协会 (CiA, CAN-in-Automation) 定义的 CAN 总线应用 层协议。它采用面向对象的思想设计,具有很好的 模块化特性和很高的适应性。CANopen不仅定义了应用层和通信子协议,还为大多数重要的设备类型 定义了大量的规范,不同厂商遵循这些规范开发出的设备之间能够轻易实现互操作。

CANopen作为基于CAN总线的高层协议标准, 在发布后不久就获得了广泛的承认。尤其是在欧洲, CANopen 协议被认为是在基于 CAN 的工业系统中 占据领导地位的标准。

1 CANopen 协议

1.1 CANopen 协议结构

CANopen 协议主要包括通信规范(Communication Profile)和设备规范(Device Profile)。通信规范(CiA DS-301)定义了基本的数据通信方式及其特性,设备规范(CiA DSP-401~DSP-XXX)定义特定设备的行为规范。其结构如图 1 所示。

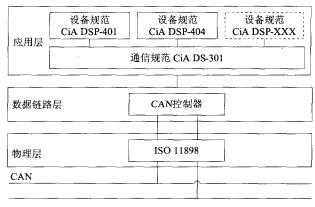


图 1 CANopen 协议结构

1.2 对象字典

对象字典(Object Dictionary)是 CANopen 协议的核心,它连接了CANopen设备的通讯接口和应用部分,如图 2 所示。对象字典是一个有序的对象

收稿日期: 2009-06-15

基金項目:天津市自然科学基金重点项目(07JCZDJC09600),天津中小企业创新基金(09ZXCXGX19300),天津市重点 实验室:复杂工业系统控制理论及应用重点实验室的资助。

作者简介: 陈在平(1950-), 男, 教授, 硕士, 主要研究方向为智能控制, 工业网络控制理论与技术。

制造业自动化

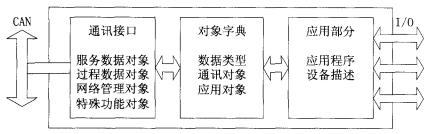


图 2 CANopen 设备模型

组,每个对象采用一个16位的索引值来寻址,同时为了允许访问数据结构中的单个元素,还要定义一个8位的子索引。CANopen 网络中每个节点都有一个对象字典,其中包含了描述这个设备和它的网络行为的所有参数,通过访问对象字典可以得到各节点的状态,确定网络的通信模式,进行相应的网络管理。

1.3 通信对象

CANopen 协议规定了 4 类通讯对象: SDO (Service Data Object,服务数据对象)、PDO (Process Data Object,过程数据对象)、NMT (Network Management,网络管理对象)以及特殊功能对象。1.3.1 SDO

SDO用于传送组态数据,对设备进行配置,它通过建立两个CANopen设备的点对点通信来实现可靠的数据传输。SDO的传输是采用客户机/服务器通讯方式,通过使用索引和子索引,SDO使客户机能够访问服务器对象字典中的对象。

SDO可以传送任何长度的数据,当数据超过4个字节时,将被分拆成几个CAN报文。由于数据会被分拆成几段,在发送SDO的第1个报文后,其后的每段中都可以包含7个字节的数据,而最后一段可以包含一个终止符。

1.3.2 PDO

PDO 采用生产者/消费者方式进行传输,用于从一个发送方(生产者)向一个接受方(消费者)或多个接收方(广播形式)传输实时控制参数、变量,因此 PDO 的优先级高于 SDO。但一个 PDO 最大只能传输 8 个字节数据。

PDO对应于设备对象字典中的条目,并且为应用对象提供访问接口。报文中的数据类型和映射到PDO中的应用对象是由设备对象字典中所对应的映射参数来描述的,若设备支持可变PDO映射,那么可以使用SDO报文来重新配置PDO映射参数^[2]。

1.3.3 NMT

NMT用于对网络设备进行管理、控制,并及时发现设备故障。它采用主从结构,一个网络中只有一个NMT主节点,其余的为从节点。主节点对从节点提供状态管理、节点保护等服务。

每个 CANopen 从节点都有初始化 (Initial-isation)、预操作 (Pre-Operational)、操作 (Operational)和停止 (Stopped)4个状态,主节点使用NMT来控制从节点在各状态之间的转换。此外,NMT主节点还会监控从节点的状态,以确定某个不发送PDO的从节点是否已经脱离总线,并检测设备的网络接口错误。

1.3.4 特殊功能对象

特殊功能对象主要包括同步对象、时间戳对象 和应急对象。

同步对象 (Synchronization Object) 是由同步对象生产者为同步对象消费者提供的时钟信号,为设备提供了标准的通信周期。

时间戳对象(Time Stamp Object)通常表示从 1984年1月1号后的天数和午夜过后的毫秒数,一 共6个字节,为对时间要求苛刻的设备提供毫秒级 的高精度同步协议。

应急对象 (Emergency Object) 在一个设备内部 发生严重错误的情况下被触发,并使用高优先级发 送到其他设备,适用于中断类型错误警告。

2 基于开源代码CANopen节点的实现

近年来,已经有很多公司和组织开发出了成熟的 CANopen 协议栈,这为我们开发 CANopen 设备提供了许多便利。但是,商用协议栈价格昂贵,会为开发增加高昂的成本,而自行开发又会耗费巨大的人力、物力和时间,因此进行 CANopen 协议的开发,首先想到的是如何利用现有的开源代码^[3]。目前,主要有 CanFestival、CANopenNode 和 MicroCANopen 三种符合 LGPL 和 GPL 协议的开源 CANopen 协议栈可供我们使用。

2.1 典型的 CANopen 开源协议栈

CanFestival 是一个由法国 Lolitech 资助的完整 CANopen 协议栈,可在 PC 和微控制器上实现主节点或从节点功能。它用 ANSI-C编写,完全支持 DS-

制造业自动化

301 V4.02 标准, 具有良好的可移植性。此外, CanFestival还提供了带有图形用户界面的对象字典编辑器, 从而为生成设备的对象字典提供了便利的工具^[4]。

CANopenNode 是由斯洛文尼亚的 Janez Paternoster 所编写的,基于 Microchip 公司 PIC18 控制器的开源 CANopen 协议栈。它可作为主节点或从节点,提供多个设备之间在CANopen 网络上的串行通信^[4]。CANopenNode的功能齐全,协议接口完善,完全遵从于 CiA DS-301 标准和 CANopen 指示灯标准 CiA DR-303-3。

MicroCANopen 是由 Embedded Systems Academy 所开发的,其代码相当精简,只保留最低限度的功能,通常只被用做单一功能模块。该协议栈的硬件需求极低,最少只需要 4k 字节的代码空间和170 字节的程序空间。此外,Embedded Systems Academy 还开发了一个具备大多数 CANopen 常用功能的MicroCANopen Plus 版本,MicroCANopen 用户可以方便地将自己的工程移植到 MicroCANopen Plus 上^[6]。

2.2 CanFestival 在微控制器的实现

本文采用 CanFestival V3.0 RC3,以开源 CANopen 协议栈在微控制器上加以实现。Canfestival 协

议的结构如图 3 所示。

Can Festival 的文件目录如表 1 所示。在 Can Festival V3.0 RC3 的源代码中,提供了 Motorola MC9S12DP256 微控制器的驱动。在使用 GNU gcc 编译程序后,直接烧写至MC9S12DP256控制器。通过 CAN 控制器 PCA82C250 将 MC9S12DP256 的 CANO端口 (PM0, PM1) 连接到 CANopen 网络,并通过 MAX232 将芯片上的 ports (TxD0) 端口连接到波特率设置为 19200 的控制台上,从而实现了一个典型 CANOPEN 从节点。

表 1 CanFestival 文件目录

文件路径	文件说明
./src	与处理器无关的 CANopen 协议栈源代码
./include	针对各处理器的头文件
./drivers	针对各硬件的驱动
./examples	3 个用于测试的例程
./objdictgen	带有图形用户界面的对象字典编辑器

该协议栈也可以较为方便地移植到其他控制器上。在移植之前,首先必须确保目标控制器具有40k以上的代码空间和2k以上的RAM。相对于自己重新编写代码来说,在官方提供的某一个最接近目标

此外,在编辑对象字典时,采用objdictgen文件夹中的对象字典编辑器来简便而高效地进行操作。需要注意的是,该编辑器是一个Python应用程序,Windows用户必须安装Python(2.4

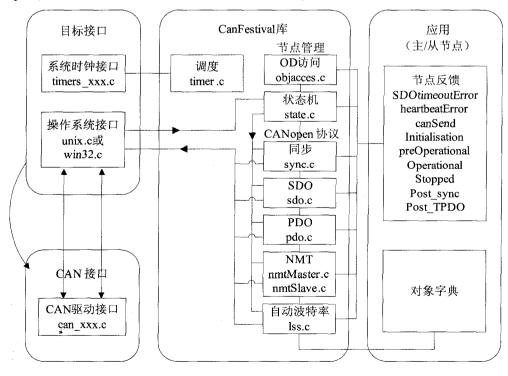


图 3 CanFestival 结构

制造业自动化

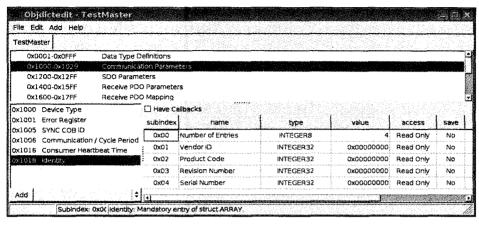


图 4 对象字典编辑器

版以上)和wxPython (2.6.3.2版本以上)才可以使用该程序。图3给出了对象字典编辑器的主界面,在该程序中,上半部分可以选择对象字典中的某一区域,左下部分为这一区域对象字典中的索引,右下部分为子索引,可以在这里进行具体的修改。

3 结论

CANopen 作为一种非常有竞争力的总线标准,在国内外的应用已经深入到了各个领域,并且还在进一步发展。但是基于CANopen协议规范的通信接口关键技术仍然被国外若干公司所垄断,国内目前

重要的现实意义。

参考文献:

- [1] H.Boterenbrood. CANopen high-level protocol for CAN-bus. NIKHEF Internal Documentation, 2000.
- [2] CAN in Automation. Application Layer and Communication Profile, CiA Draft Standard 301 Version 4.02.2002.
- [3] 徐喆 张卓,闫士珍.基于 uC/OS-II 的 CANopen 从节点的 实现[J].计算机系统应用,2008,7:113-118.
- [4] CanFestival v3.0 Manual. http://www.canfestival.com.
- [5] Janez Paternoster. CANopenNode Manual. http://sourceforge. net/projects/canopennode.
- [6] MicroCANopen 网站.http://www.microcanopen.com.

メンション シンション (上接第17页)

3 结论

通过对回转式刀具切削性能测试实验台上相似 盾构刀盘切削岩石和土壤两种工况进行有限元分析, 得到了刀盘的应力和变形分布:刀盘危险截面位于 牛腿与刀盘的连接处,最大应力为 168.54Mpa,最 大变形为 0.278mm,排除有限元模型中的边界条件 简化和结构细部简化,最大应力位置与实际情况比 较吻合;从刀盘整体看,大部分区域应力、变形都 较小,具有较大的强度和刚度裕量,设计可行。本 文的工作有助于进一步建立刀盘的参数化模型,研 究刀盘拓扑结构对刀盘切削性能的影响。

参考文献:

- [1] 周奇才,郑宇轩,李炳杰,等.地铁盾构刀盘改造的有限元分析[J].中国工程机械学报,2008,6(2):188-193.
- [2] 宋克志,李传明,袁大军,等.盾构隧道施工盘形滚刀推力分布规律研究[J].岩石力学与工程学报,2008,27(2):3875-

3881.

- [3] Z.X.Zhang,S.Q.Kou,X.C.Tan*,et al.In-situ Measurements of Cutter Forces on Boring Machine at Äspö Hard Rock Laboratory[J].Rock Mech. Rock Engng,2003,36(1):39-61.
- [4] Fukui,K.,Okubo,S..TBM cutting forces with particular reference to cutter and tunnel diameters[C]//ISRM 2003-Technology Roadmap for Rock Mechanics, South African Institute of Mining and Metallurgy, 2003.
- [5] 闫喜江,梁尚明,黄宇峰,等. 静载荷作用下的ITER 重力支撑系统有限元静力分析[J]. 制造业自动化,2008,30(5):36-39.
- [6] 王良模,吴长风,王晨至.特种车辆方舱结构的有限元分析 [J],南京理工大学学报(自然科学版),2008,32(6):707-709.
- [7] J. Rostami, L. Ozdemir, B. Nilson. Comparison Between CSM and NTH Hard Rock TBM Performance Prediction Models [C]// ISDT, Las Vegas, NV, 1996.
- [8] 吕强,傅德明.土压平衡盾构掘进机刀盘扭矩模拟试验研究[J].岩石力学与工程学报,2006,25(1):3137-3143.