

## Programación Concurrente y Distribuida

TEMA 3

Semáforos



- 1. Introducción
- 2. Definición de Semáforo
- 3. Resolución de problemas con semáforos
- 4. Implementación de semáforos en JAVA
- 5. Problemas clásicos de concurrencia
- 6. Inconvenientes de los semáforos



### 1. Introducción

- En 1965, a partir del algoritmo de Dijkstra se plantea el desarrollo de mecanismos eficientes y fiables para que los procesos puedan cooperar.
- El principio fundamental es que dos o más procesos puedan cooperar por medio de simples señales, de forma que un proceso pueda detenerse en una posición determinada hasta que reciba una señal.
- Cualquier situación de coordinación, aunque sea complicada puede resolverse con las señales adecuadas.
- Para la señalización se usan variables especiales llamadas semáforos.

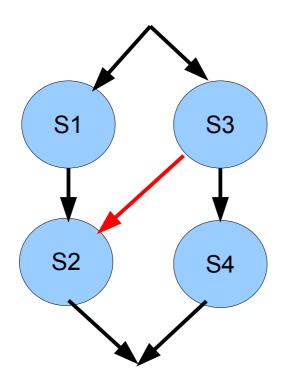




## 1. Introducción

 Tenemos cuatro procesos S1, S2, S3 y S4. Los vamos a ejecutar concurrentemente, tal que satisfagan el siguiente grafo de procedencias:

grafo de precedencias:



```
cobegin
  begin
    S1
    S2
  end
  begin
    S3
    S4
  end
coend
```



 Un semáforo se puede definir como una variable tipo semaphore. Por tanto, puede ser usada para la definición de arrays y registros.

```
sem: semaphore;
sem_array: array[1..10] of semaphore;
type
sem_record = record of
    s: semaphore;
    i: integer;
end;
```



- Un semáforo es un tipo abstracto de datos. Consiste en unas estructuras de datos y en un conjunto de operaciones asociadas a tales estructuras.
- Estructuras de datos:
  - Un contador entero positivo en el rango 0...infinito (teóricamente, ya que un ordenador tiene una capacidad limitada para representar números enteros)
  - Una cola de procesos esperando por ese semáforo.
- Operaciones. Si s es una variable de tipo semáforo:
  - acquire(s)
  - release(s)
  - initial(s, valor)



- Las operaciones acquire y release se excluyen mutuamente en el tiempo.
- La operación initial tan sólo está permitida en el cuerpo principal del programa (la parte que no es concurrente).
- Por el contrario, las otras dos operaciones sólo se permiten en procesos concurrentes.



#### acquire(s)

- Si el contador del semáforo s es mayor que 0, se decrementa en 1 dicho contador y el proceso que hizo la llamada continúa ejecutándose.
- Si el contador del semáforo s es igual a 0, se lleva el proceso que hizo la operación a la cola asociada con el semáforo s. Esto significa que se suspende su ejecución, abandonando el procesador a favor de otro proceso.
- Observe que estos semáforos, por definición, no pueden tener valores negativos.



#### release(s)

- Si el contador del semáforo s es mayor que 0, significa que no hay ningún proceso en la cola del semáforo s, y por tanto, incrementa en 1 dicho contador y el proceso que ejecutó esta operación continua.
- Si el contador del semáforo s es igual a 0 y hay procesos esperando en la cola del semáforo, se toma a uno de ellos y se le pone en un estado de preparado para ejecutarse. El proceso que ejecutó la operación continúa ejecutándose.
- Si el contador del semáforo s es igual a 0 y no hay procesos esperando en la cola del semáforo, se incrementar en 1 el contador. El proceso que ejecutó la operación continúa ejecutándose.



#### initial(s,valor)

Esta operación pone el contador del semáforo s al valor indicado por el parámetro valor.

- Si el semáforo sólo admite como posibles valores el 1 y el 0 estamos hablando de un semáforo binario, en otro caso estamos hablando de un semáforo general.
- En Pascal-FC no hay diferencias entre semáforos binarios y generales. Es responsabilidad del programador que use un semáforo binario controlar que éste no tome valores mayores a 1.



 Las operaciones acquire y release pueden ser expresadas de la siguiente forma:

```
acquire(s):
  if s > 0 then
   s := s - 1
  else
  bloquear proceso;
```

```
release(s):
  if hay procesos bloqueados then
   desbloquear proceso
  else
   s := s + 1;
```

- Es evidente que ambas deben ejecutarse de forma atómica y deben ser mutuamente excluyentes.
- El bloqueo de los procesos se realiza con los mecanismos del sistema operativo.
- La cola de procesos bloqueados se puede gestionar de varias formas, pero lo normal es que sea una FIFO.





#### Exclusión mutua

Usamos un semáforo binario s inicializado a 1.

```
process P1;
begin
    ...
    acquire(s);
    Sección Crítica;
    release(s);
    ...
end;
```

```
process Pn;
begin
    ...
    acquire(s);
    Sección Crítica;
    release(s);
    ...
end;
```





#### Condición de Sincronización

- Asignamos un semáforo general a cada condición.
- Las esperas por la condición se realizan con acquire.
- Los avisos de disponibilidad se realizan con release.
- El valor inicial del semáforo será el de los recursos disponibles inicialmente.
- El valor del semáforo en cada instante será el de los recursos disponibles en ese momento.





#### Condición de sincronización

Supongamos que P2 no puede ejecutar d hasta que P1 ejecuta a.

```
process P1;
begin
    a;
    b;
end;
```

```
process P2;
begin
    c;
    d;
end;
```

Usamos un semáforo s inicializado a 0

```
process P1;
begin
    a;
    release(s);
    b;
end;
```





#### Condición de sincronización

 Supongamos ahora tres procesos, y P2 solo puede ejecutar d si P1 ha ejecutado a o P3 ha ejecutado e.

```
process P1;
begin
    a;
    b;
end;
```

```
process P2;
begin
    c;
    d;
end;
```

```
process P3;
begin
  e;
  f;
end;
```

Usamos un semáforo s inicializado a 0

```
process P1;
begin
    a;
    release(s);
    b;
end;
```

```
process P2;
begin
    c;
    acquire(s);
    d;
end;
```

```
process P3;
begin
  e;
  release(s);
  f;
end;
```





#### Condición de sincronización

- Supongamos ahora tres procesos, y P2 solo puede ejecutar d si P1 ha ejecutado a y P3 ha ejecutado e.
- Usamos un semáforo s inicializado a 0

```
process P1;
begin
    a;
    release(s);
    b;
end;
```

```
process P2;
begin
    C;
    acquire(s);
    acquire(s);
    d;
end;
```

```
process P3;
begin
  e;
  release(s);
  f;
end;
```





#### Condición de sincronización

 No obstante, si P1 o P3 se ejecutasen muy rápido la solución anterior podría fallar. Es más seguro usar dos semáforos s y t inicializados a 0.

```
process P1;
begin
    a;
    release(s);
    b;
end;
```

```
process P2;
begin
    c;
    acquire(s);
    acquire(t);
    d;
end;
```

```
process P3;
begin
  e;
  release(t);
  f;
end;
```





#### Condición de sincronización. Barreras

- Es un mecanismo de sincronización que obliga a procesos concurrentes (o distribuidos) a esperar a que todos hayan llegado a un punto determinado.
- Solo podrán continuar cuando todos los procesos hayan llegado a una barrera. El conjunto de los puntos de sincronización se denomina barrera.





#### Condición de sincronización. Barreras

 Si queremos que ambos se esperen en el punto central usamos dos semáforos binarios s y t inicializados a 0.

```
process P1;
begin
    a;
    release(s);
    acquire(t);
    b;
end;
```

```
process P2;
begin
    c;
    release(t);
    acquire(s);
    d;
end;
```

¿Qué pasaría si intercambiamos el orden de los acquire y los release?



### Condición de sincronización. Barreras para N procesos

 La intención de uso de barreras genéricas para n procesos es poder implementar sincronizaciones cíclicas como la

siguiente:

```
process Pi;
begin
    repeat
        tareas_previas_i
        barrier(n)
        resto_i
        forever
end;
```

- Cada proceso esperará a que los demás hayan llegado al mismo punto, solo así podrán continuar con la siguiente.
- La misma barrera puede ser reusada cíclicamente.



### Condición de sincronización. Barreras para N procesos

- Estas barreras no pueden implementarse igual que las binarias.
- No tiene sentido tener un array de N semáforos y hacer N operaciones de acquire y release.
- Hay que solucionarlo con un número limitado de semáforos, y que no requiera que el número de operaciones de cada proceso sea proporcional al número de procesos concurrentes.



### Condición de sincronización. Barreras para N procesos

```
program barreras
var
 contador:integer;
 llegar, salir: semaphore;
procedure barrier(n : integer);
begin
  acquire(llegar);
  contador++;
  if contador<n then release(llegar)</pre>
  else release(salir)
  acquire(salir);
  contador--;
  if contador>0 then release(salir)
  else release(llegar)
end;
```

```
process pi()
begin
 contador=0;
 initial(llegar, 1);
 initial(salir,0);
 cobegin
    pi; ...
 coend
end.
```



## 4. Implementación de semáforos en JAVA

```
package MiSemaforo;
public class SemaforoBinario {
    protected volatile int contador;
    public SemaforoBinario(int inicial) throws Exception{
        if(inicial!=0 && inicial!=1){
          throw(new Exception(message: "Imposible inicializar semaforo binario"));
        contador=inicial;
    public synchronized void ACQUIRE() throws InterruptedException {
        while (contador==0) {
            wait();
        contador=0;
    public synchronized void RELEASE() {
        contador = 1;
        notify();
```





## 4. Implementación de semáforos en JAVA

```
package MiSemaforo;
public class SemaforoGeneral
    protected volatile int contador;
    public SemaforoGeneral(int inicial) throws Exception {
        if(inicial<0){
          throw(new Exception(message: "Imposible inicializar semaforo general"));
        contador=inicial;
   public synchronized void ACQUIRE() throws InterruptedException {
        while (contador==0) {
          wait():
        contador--;
    public synchronized void RELEASE() {
        contador++;
        notify();
```





## 4. Implementación de semáforos en JAVA

#### Package java.util.concurrent.semaphore

```
import java.util.concurrent.semaphore;

Semaphore sem = new Semaphore(valor_inicial);

sem.acquire(); //acquire

sem.release(); //release
```



## 4. Implementación de semáforos

### Algoritmo de Barz

- Con el algoritmo de Barz se pueden simular semáforos generales, mediante semáforos binarios. Este algoritmo requiere dos semáforos binarios (mutex y gate) y una variable entera (value).
- Las funciones generalAcquire y generalRelease son las emulaciones genéricas de acquire y release respectivamente; k es el valor inicial del semáforo. El semáforo mutex asegura exclusión mutua para el acceso a value. El semáforo gate se usa para controlar qué procesos deben bloquearse o desbloquearse según el valor de value.



## 4. Implementación de semáforos

### Algoritmo de Barz

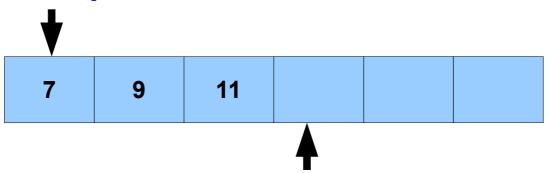
```
mutex, gate :semaphore;
valor:integer;
initial (mutex, 1);
initial (gate, 1);
valor=k;
Procedure generalAcquire()
begin
   acquire(gate);
   acquire (mutex);
  valor := valor-1;
   if valor > 0 then release(gate);
   release (mutex)
end
Procedure generalRelease()
begin
   acquire (mutex);
  valor := valor+1;
   if valor=1 then release(gate);
   release (mutex);
end
```



- Un proceso productor genera información que es usada por otro proceso consumidor.
- La comunicación se realiza a través de un buffer compartido.
- Se debe sincronizar el proceso para que el consumidor no intente consumir elementos que no se han producido.
- Existen dos posibilidades, usar un buffer ilimitado, o usar un buffer limitado. En este último caso, el productor debe esperar si no hay sitio libre en el buffer.







```
process Productor;
begin
    repeat
        producir elemento;
        protocolo de entrada;
        insertar elemento;
        protocolo de salida;
        forever
end;
```

```
process Consumidor;
begin
   repeat
    protocolo de entrada;
   extraer elemento;
   protocolo de salida;
   consumir elemento;
   forever
end;
```





```
program prodcon;
const
  buffmax = 4;

var

buffer: array[0..buffmax] of char;
  nextin, nextout: integer;
  spacesleft, itemsready: semaphore;
  mutex: semaphore;
```



```
process producer;
var
  data: char;
begin
  for data := 'a' to 'z' do
    begin
      acquire(spacesleft);
      acquire (mutex);
      buffer[nextin] := data;
      nextin := (nextin + 1) \mod (buffmax + 1);
      release (mutex);
      release(itemsready)
    end
end;
```



```
process consumer;
var
  data: char;
begin
  repeat
    begin
      acquire(itemsready);
      acquire(mutex);
      data := buffer[nextout];
      nextout := (nextout + 1) mod (buffmax + 1);
      release (mutex);
      release(spacesleft);
      write(data);
    end
  until data = 'z';
end;
```





```
begin
  initial(spacesleft, buffmax + 1);
  initial(itemsready, 0);
  initial (mutex, 1);
  nextin := 0;
  nextout := 0;
  cobegin
    producer;
    consumer
  coend
end.
```



### El problema de los lectores y los escritores

- Existe un recurso que debe ser compartido por varios procesos concurrentes (B.D. o fichero)
- Hay una serie de procesos que solo quieren leer la información del recurso. Estos son los procesos lectores.
- Existe otra serie de procesos que desean actualizarlo, esto es leer y escribir en él. Estos procesos son los escritores.
- Los lectores pueden realizar acceso simultaneo.
- Los escritores necesitan acceso exclusivo.



### El problema de los lectores y los escritores

- Según qué proceso tenga prioridad podemos tener dos versiones:
  - Prioridad en lectura. Ningún lector espera salvo que haya un escritor accediendo.
  - Prioridad en escritura. Una vez que un escritor muestra su necesidad de actualizar, ningún lector debe comenzar su lectura.



#### El problema de los lectores y los escritores

```
process type lector;
begin
    ...
    protocolo de entrada;
    leer del recurso;
    protocolo de salida;
    ...
end;
```

```
process type escritor;
begin
    ...
    protocolo de entrada;
    escribir en el recurso;
    protocolo de salida;
    ...
end;
```

```
Lectores: array[1..NLEC] of lector;
   Escritores: array[1..NESC] of escritor;

cobegin
   for i := 1 to NLEC do Lectores[i];
   for i := 1 to NESC do Escritores[i];

coend
```





```
(* Prioridad en la lectura *)
program LectEscr;
const
   NLEC = 5;
   NESC = 2;

var
   nl: integer;
   mutex, escritura: semaphore;
```



```
process type Lectores(id:integer);
begin
   repeat
      acquire (mutex);
      nl:=nl+1;
      if nl=1 then acquire(escritura);
      release (mutex);
      {SECCIÓN CRÍTICA}
      acquire (mutex);
      nl:=nl-1;
      if nl=0 then release(escritura);
      release (mutex);
   forever
end;
```





```
process type Escritores(id:integer);
begin
    repeat
        acquire(escritura);
        {SECCIÓN CRÍTICA}
        release(escritura);
        forever
end;
```





```
var
  Escritor: array[1..NESC] of Escritores;
  Lector: array[1..NLEC] of Lectores;
  i:integer;
begin
  nl := 0;
  initial(mutex, 1);
  initial(escritura, 1);
  cobegin
     for i := 1 to NLEC do Lector[i](i);
     for i := 1 to NESC do Escritor[i](i)
  coend
end.
```





```
(* Prioridad en la escritura *)
program LectEscr;
const
  NLEC = 5;
  NESC = 2;
var
  nl, ne, nle, nee : integer;
  escribiendo: boolean;
  mutex, slector, sescritor: semaphore;
```

```
process type Lectores(id:integer);
  begin
    repeat
Е
      acquire (mutex);
      while escribiendo or (nee > 0) do begin
         nle:=nle+1;
         release (mutex);
         acquire(slector);
         nle:=nle-1;
      end;
      nl:=nl+1;
      if nle > 0 then release (slector) { desbloqueo
  encadenado }
      else release(mutex);
       {SECCIÓN CRÍTICA}
      acquire (mutex);
      nl:=nl-1;
      if (nl=0) and (nee>0) then release(sescritor)
      else release(mutex);
    forever
```



Е

```
process type Escritores(id:integer);
  var veces: integer;
begin
     repeat
       acquire (mutex);
       if escribiendo or (nl > 0) then begin
         nee:=nee+1;
         release (mutex);
         acquire(sescritor);
         nee:=nee-1;
       end;
       escribiendo:=true;
       release (mutex);
       {SECCIÓN CRÍTICA}
       acquire(mutex);
       escribiendo:=false;
       if nee>0 then release(sescritor)
       else if nle>0 then release(slector)
       else release(mutex)
     forever
  end;
```





```
var
  Escritor: array[1..NESC] of Escritores;
  Lector: array[1..NLEC] of Lectores;
  i:integer;
begin
  nle:=0; nee:=0; nl:=0; ne:=0;
  escribiendo:=false;
  initial(mutex, 1);
  initial(sescritor, 0);
  initial(slector, 0);
  cobegin
    for i := 1 to NLEC do Lector[i](i);
    for i := 1 to NESC do Escritor[i](i)
  coend
end.
```



- Es un problema clásico, propuesto por Dijkstra, que ilustra el problema del interbloqueo y la postergación indefinida (starvation, inanición, hambre, ...)
  - Cinco filósofos se sientan alrededor de una mesa y pasan su vida comiendo y pensando. Cada filósofo tiene un plato de fideos y un tenedor a la izquierda de su plato. Para comer los fideos son necesarios dos tenedores y cada filósofo sólo puede tomar los que están a su izquierda y derecha. Si cualquier filósofo coge un tenedor y el otro está ocupado, se quedará esperando, con el tenedor en la mano, hasta que pueda coger el otro tenedor, para luego empezar a comer.





```
process type filosofo;
begin
    repeat...
    piensa;
    protocolo de entrada;
    come;
    protocolo de salida;
    forever
end;
```

```
var
  Filosofos: array[1..N] of filosofo;
cobegin
  for i := 1 to N do Filosofos[i];
coend
```





```
(* Sin control de interbloqueos *)
program Filosofos;
const
  N = 5;
var
  tenedor : array [1..N] of semaphore;
```





```
process type Filosofo(id : integer);
begin
  repeat
    (* PENSANDO *)
    acquire(tenedor[id]);
    acquire(tenedor[(id mod N) + 1]);
    (* COMIENDO *)
    release(tenedor[id]);
    release(tenedor[(id mod N) + 1]);
  forever
end;
```





```
var
  Filo: array[1..N] of Filosofo;
  i : integer;
begin
  for i := 1 to N do initial(tenedor[i],1);
  cobegin
    for i := 1 to N do Filo[i](i);
  coend
end.
```





```
(* Con control de interbloqueos *)
program Filosofos;
const
   N = 5;
var
   tenedor : array [1..N] of semaphore;
   sillalibre : semaphore;
```





```
process type Filosofo(id : integer);
begin
  repeat
    (* PENSANDO *)
    acquire(sillalibre);
    acquire(tenedor[id]);
    acquire(tenedor[(id mod N) + 1]);
    (* COMIENDO *)
    release(tenedor[id]);
    release(tenedor[(id mod N) + 1]);
    release (sillalibre);
  forever
end;
```





```
var
  Filo: array[1..N] of Filosofo;
  i : integer;
begin
  for i := 1 to N do initial(tenedor[i],1);
  initial(sillalibre, N - 1);
  cobegin
    for i := 1 to N do Filo[i](i);
  coend
end.
```





```
(* Con control de interbloqueos *)
program Filosofos;
const
   N = 5;
var
   libres : array [1..N] of boolean;
   mutex : semaphore;
```



```
process type Filosofo(id : integer);
begin
  repeat
    (* PENSANDO *)
    acquire (mutex);
    while not (libres[id] and libres[(id mod N)+1]) do begin
      release (mutex);
      acquire (mutex);
    end;
    libres[id]:=false;
    libres[(id mod N)+1]:=false;
    release (mutex);
    (* COMIENDO *)
    acquire (mutex);
    libres[id]:=true;
    libres [ (id mod N) +1]:=true;
    release (mutex);
  forever
end;
```





```
var
  Filo: array[1..N] of Filosofo;
  i : integer;
begin
  for i := 1 to N do libres[i]:=true;
  initial (mutex, 1);
  cobegin
    for i := 1 to N do Filo[i](i);
  coend
end.
```



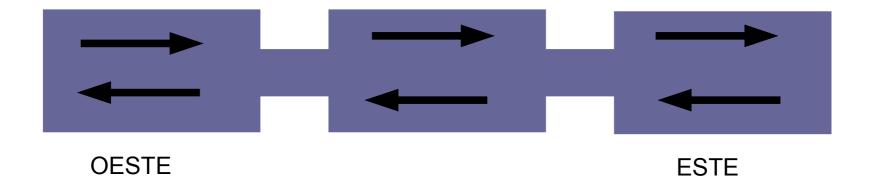
## 6. Inconvenientes de los semáforos

- Es un mecanismo de bajo nivel, no estructurado que fácilmente conduce a errores.
- No es posible restringir el tipo de operaciones realizadas sobre los recursos.
- Es fácil olvidar bloquear todas las instrucciones de la sección crítica.
- Se usan las mismas primitivas tanto para realizar exclusión mutua como condición de sincronización.
- Los programas con semáforos son difíciles de mantener, al estar el código de sincronización disperso entre todos los procesos.



# **Problemas Propuestos**

 Una carretera cruza dos puentes de una sola vía como se muestra en la figura. Programar el comportamiento de los coches del Este y del Oeste de forma que la solución no presente interbloqueos. [Palma et a. 2008]





# **Problemas Propuestos**

 Una tribu de N salvajes cenan en comunidad una gran olla que contiene M misioneros cocinados. Cuando un salvaje quiere comer, él mismo se sirve de la olla un misionero, a menos que esté vacía. Si la olla está vacía, el salvaje despierta al cocinero y espera a que éste llene la olla. Desarrollar el código de los salvajes y el cocinero. [Palma et a. 2008]