# 15-puzzle Searching

00857036楊育斌

## 程式資料架構

State為int[side \* side]結構, 還有其他DataNode、PriQueNode結構 分別為search tree 與 priority queue(heap)所用的節點。DataNode含有State及其加權值與父節點,供A\* search所用。PriQueNode定義DataNode的優先權, 供A\* search的pqueue所用。皆以指標記錄。而屬於State的函式都拉出來寫成全域函式, 沒寫成類別而已。

## <u>搜尋法</u>

IDS: 使用遞迴代替stack實作, 由於沒有要求回推路徑, 故不需用到DataNode, 全程都以一個State操作(一步步挪), 使記憶體用量不會成長。(成長都是A\* search的部分)

A\* search: 使用priority queue實作

## **Heuristic function**

額外加了兩個 out of line 與 connectivity

<u>out of line</u>: <u>有多少塊不在對應行 + 多少塊不在對應列</u>。由於Manhattan distance能夠多 區隔出 與對應行(列)差1還是2行(列),故絕對比out of line精準。

<u>connectivity</u>: 有多少相鄰對 在Goal state也相鄰 的相反數。並會再與misplace混和彌補絕對位置性,因為misplace最大為8,故混和式為9 \* connectivity + misplace。猜測由於一步最多可能會拆走三對連結(h),等於相差三步的權值(g),波谷較深使得在區域最佳值走更多冤枉路,所以效果較差。不過在計算量越大時(deep 16),反而勝過純misplace,偶爾的個案還勝過Manhattan distance,難道有潛力?

## <u>相關研究結論</u>

前三種heuristic function都是走一步可-1 heuristic值(h),故cost值(g)設計為每走一步+1進而與h抵銷,使波形保持平整,單純地避免不可能的走法持續搜尋所有可能。有實驗過調配cost的增加量,都是+1最好,(connectivity由於平均也是-1,乘上9後cost也調為+9)。所以heuristic低的(好的)並沒有比較優先。因此若將優先權改定為g + h相等時比h,便能同時維持波形又能同時使區域較好的走法優先搜尋,實驗下來展開節點確實明顯降低。

## 隨機測資

會產生的捷徑的冗餘走法: 如在4格內順時針走3圈就會回到原state 產生12步迴圈,因此當走7步時便有5步的逆時針捷徑出現, 自稱12過半迴圈(下一個是30過半迴圈)。 但我懶得排除, 所以只避免2過半迴圈(即來回走), 丟到A\*搜尋看如果goal不是在指定的 deep數就重新再生一個這樣 反正很快

## 統計結果

Ave	rag	e expand	nodes	
Search by IDSearch Search by misplace amount Search by Manhattan distance Search by out of line Search by connectivity		Deep 8 16352 68 38 42 57	Deep 12 1659335 1171 223 392 3128	Deep 16 201567824 47111 2051 7547 15465

IDS搜尋次數依賴前幾步移動方向決定, misplace的隨deep增加成長幅度明顯較其他者大, 各個測資看下來 connectivity的和其他者的關係係數甚小(其他三者皆互為正關係, 畢竟原理相似), 沒有仔細研究其強處, 應該有更多改良空間。

## 僅前10個固定測資, 不跑IDS:

#### 優先權為g + h相等時依FIFO

Ave	erage ex	pand nodes		
Search by misplace amount Search by Manhattan distance Search by out of line Search by connectivity		73 14 34 3 36 6	65 74715	

## 優先權為g + h相等時比h

Aver	age expand	nodes	
Search by misplace amount : Search by Manhattan distance : Search by out of line : Search by connectivity :	34 35	Deep 12 1093 294 583 6057	Deep 16 61474 1994 9121 24081

既然要較好的走法優先, 那為什麼不抓新的呢? (因被淘汰的走法會堆在底下)

## 優先權為g + h相等時依LIFO

Aver	age expand	nodes	
Search by misplace amount : Search by Manhattan distance : Search by out of line : Search by connectivity :	30 34	Deep 12 840 159 379 5944	Deep 16 46379 1113 5846 23951