جلسه دهم داده کاوی – مرور جلسه قبل در صفحه بعد

الگوریتم خوشهبندی DBScan، ازجمله الگوریتمهای خوشهبندی معروف است. Density Based Spatial عبارت Density Based Spatial میباشد، بر اساس چگالی نقاط Clustering of Applications with Noise موجود در اطراف هر نقطه پایه گذاری شده و خصوصاً برای یافتن خوشهها در مجموعه دادههایی با خوشههایی به اشکال دلخواه ارائهشده است. این الگوریتم نیازمند دو پارامتر Eps و MinPts است. قابلذکر است که Eps یک عدد حقیقی مثبت که بیان کننده اندازه شعاع برای محاسبه چگالی نقاط موجود در اطراف هر نقطه بهاندازه آن پارمتر میباشد. پارامتر MinPts نیز یک عدد طبیعی است که اصولاً بزرگتر از ۱ انتخاب میشود. الگوریتم DBScan با بهرهگیری از تعاریف و مفاهیم زیر که بر مبنای پارامترهای Eps و Eps هستند، طراحی میشود.

- p یک نقطه مانند p یک نقطه انند p یک نقطه مانند p شامل مجموعه نقاطی مانند p از مجموعه دادهای است طوری که فاصله p از p بیشتر از p نباشد.
- نقاط هسته  $^{7}$ : نقطه  $^{9}$ ، یک نقطه هسته نامیده می شود اگر تعداد  $^{7}$  نقاط موجود در محدوده به شعاع  $^{7}$  آن با احتساب خود  $^{7}$  کمتر از MinPts نباشد.
- مجموعه نقاط محدوده یک نقطه: نقطه p در مجموعه محدوده نقاط p یا بهاختصار محدوده p است اگر فاصله آن تا p بیشتر از Eps
- قابل دسترس چگال به طرز مستقیم یا اختصاراً دسترس چگال مستقیم p: نقطه p در دسترس چگال مستقیم p است اگر نقطه p هسته بوده و p نیز در محدوده p باشد.
- p دسترس چگال q: نقطه p در دسترس چگال q است اگر زنجیره  $p_{i+1}$  موجود باشد که  $p_n=p$  و  $p_1,p_2,\dots p_n$  حگال مستقیم  $p_i$  باشد.
- پیوستگی چگال  $^0$ : نقطه p با p پیوستگی چگال دارد اگر نقطهای مانند o موجود باشد، طوری که p و p در دسترس چگال o باشند.
- خوشه: زیرمجموعه C از مجموعه دادهای D یک خوشه محسوب می شود اگر:
- D به از هر دونقطه مانند p و p از مجموعه دادهای p اگر p عضو p بوده و p در دسترس چگال p باشد در این صورت p نیز عضو p باشد.
- باید p ،C به از هر دونقطه مانند q و p از زیرمجموعه p ،q باید با p پیوستگی چگال داشته باشد.

• نقطه پَرت ُنقطه ای است که نقطه هسته نبوده و متعلق به هیچ خوشه ای نباشند. از آنجایی که در الگوریتم DBScan هر نقطه هسته، الزاماً تشکیل دهنده یک خوشه است می توان تعریف نقطه پرت را به این صورت بیان کرد که نقطه پرت هسته نیست و در دسترس چگال از یک نقطه هسته دیگر قرار ندارد. اگر نقطه ای، نقطه هسته نبوده اما در دسترس چگال از یک نقطه هسته باشد، نقطه مرزی ٔ نامیده می شود.

حال با مفاهیم فوق می توان الگوریتم DBScan را بیان کرد. این الگوریتم هر نقطه را با توجه به محدوده آن بررسی می کند. هر کدام از نقطهها در یکی از سه گروه هسته، مرزی یا پرت قرار می گیرند. در ادامه الگوریتم، هستههایی که در دسترسی چگال هم هستند، ادغامشده و خوشه واحدی می شوند. با این اوصاف هر خوشه از حداقل یک هسته و تعدادی نقاط مرزی تشکیل می شود.

## from sklearn.cluster import DBSCAN

...

X = iris\_data[['sepal.length', 'sepal.width',
'petal.length', 'petal.width']]

dbscan = DBSCAN(eps=0.5, min\_samples=5)
labels = dbscan.fit\_predict(X)

noise = X[labels == -1]

خوشهبندی سلسلهمراتبی یکی از روشهای گروهبندی دادهها است که بر اساس ساختار دستهبندی تدریجی کار میکند. این روش دادهها را به صورت ساختار درختی مرتب میکند تا ارتباط بین گروههای مختلف را مشخص کند.

شروع با دادههای مجزا :۱۱. بتدا هر داده به عنوان یک خوشهی مستقل در نظر گرفته میشود .۲ ادغام خوشههای مشابه :در هر مرحله، دو خوشهای که بیشترین شباهت را دارند، با یکدیگر ترکیب میشوند .۳ ساختار سلسلهمراتبی : این روند ادامه مییابد تا . . . .

from sklearn.cluster import AgglomerativeClustering clustering = AgglomerativeClustering(n\_clusters=3) labels = clustering.fit\_predict(X)

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Eps-neighborhood of a point

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Core point

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Directly density-reachable

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Density-reachable

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup> Density-connected

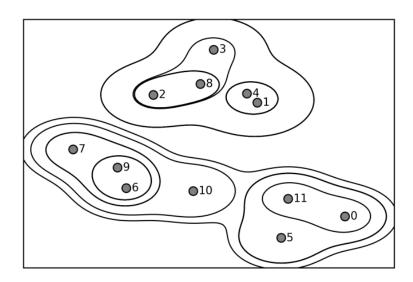
<sup>&</sup>lt;sup>6</sup> Noise

<sup>&</sup>lt;sup>7</sup> Boarder point

تی اس ان ای (t-sne) و پی سی ای (PCA) هر دو از تکنیکهای کاهش ابعاد هستند، اما با اهداف و روشهای متفاوت:

- پی سی ای (PCA) یک روش خطی است که برای کاهش ابعاد دادههای دارای ساختار خطی استفاده می شود. این روش دادهها را به محورهایی جدید تبدیل می کند که بیشترین واریانس را دارند، یعنی اطلاعات اصلی را حفظ می کند و نویز را کاهش می دهد.
- تی اس ان ای (t-SNE) یک روش غیرخطی است که عمدتاً برای تصویریسازی دادههای پیچیده استفاده می شود. این روش سعی می کند نقاط دادهای مشابه را به یکدیگر نزدیک کند، در حالی که فاصلههای بین دادههای غیرمشابه را حفظ می کند، که باعث ایجاد ساختار خوشهای واضحتر در دادههای تصویری شده می شود.

به طور خلاصه، پی سی ای برای کاهش ابعاد کارآمد و سریع است، ولی تی اس ان ای بیشتر برای نمایش و درک خوشهها در دادههای پیچیده کاربرد دارد.



تمرین - برنامه زیر را اجرا کنید و نتایج را گزارش دهید

import numpy as np import matplotlib.pyplot as plt from scipy.cluster.hierarchy import dendrogram, linkage from sklearn.datasets import make\_blobs from sklearn.cluster import AgglomerativeClustering

# لود آيريس X = . . .

# Apply hierarchical clustering linkage matrix = linkage(X, method='ward')

# Plot dendrogram
plt.figure(figsize=(10, 5))
dendrogram(linkage\_matrix)
plt.title("Dendrogram - Hierarchical Clustering")
plt.xlabel("Sample Index")
plt.ylabel("Distance")
plt.show()

# Perform clustering
clustering = AgglomerativeClustering(n\_clusters=3)
labels = clustering.fit\_predict(X)

# Plot clusters
plt.scatter(X[:, 0], X[:, 1], c=labels, cmap='viridis', s=50,
edgecolors='k')
plt.title("Hierarchical Clustering Results")
plt.xlabel("Feature 1")
plt.ylabel("Feature 2")
plt.show()