

EJERCICIOS TALLER 1 y 2

Problemas 1

Punto 3 (Sección 1.4.5)

Demuestre que:

$$A_k^{i'} \tilde{A}_i^j = \delta_k^j$$

Ademas, como un caso especial, demostrar la relación de los cosenos directores que satisfacen:

$$\cos(\alpha)^2 + \cos(\beta)^2 + \cos(\gamma)^2 = 1$$

(a.) En primer lugar, recuerde que la matriz de cambio de base de un sistema K a uno i' viene dado por $\frac{\partial x^{i'}}{\partial x^k}$. Entonces:

$$A_k^{i'} \tilde{A}_i^j = \frac{\partial x^{i'}}{\partial x^k} \frac{\partial x^j}{\partial x^{i'}} \\ = \frac{\partial x^j}{\partial x^k} //$$

Ahora, analicemos cada componente $\frac{\partial x^j}{\partial x^k}$:

$$\left\{ \begin{array}{l} \rightarrow \text{Si } j=k \text{ Se tiene } \frac{\partial x^j}{\partial x^k} = 1. \\ \rightarrow \text{Si } j \neq k \text{ Si derivamos } x^j \text{ respecto a } x^k, \text{ y como } x^j \text{ es independiente de } x^k \text{ (son base), tenemos:} \\ \frac{\partial x^j}{\partial x^k} = 0 \end{array} \right.$$

(derivada respecto a si misma)

Justamente, esa es la definición de δ_k^j . Por ende:

$$A_k^{i'} \tilde{A}_i^j = \delta_k^j //$$

(b.) El ejercicio nos pide encontrar el caso especial en el cual se tiene la relación de los cosenos directores.

Sea $\{\hat{e}^{i'}\}$ y $\{\hat{e}^j\}$ dos bases ortonormales, note que tenemos que a $\{\hat{e}^{i'}\}$ se la puede obtener multiplicando por una matriz de transf. de $\{e^j\}$ a $\{e^{i'}\}$, tal que:

$$\hat{e}^{i'} = A_k^{i'} \hat{e}^j //$$

Ahora bien, note que también se tiene que:

$$\hat{e}^{i'} \cdot \hat{e}_k = \cos \theta_{\langle i', k \rangle} \text{ y también:}$$

$$= (A_k^{i'} \hat{e}_k) \cdot \hat{e}^j = A_k^{i'} // \quad \rightarrow \cos \theta_{\langle i', k \rangle} = A_k^{i'} \quad (1)$$

\hat{e}_k ortonormales

Ahora:

$$1 = \hat{e}^{i'} \cdot \hat{e}^{i'} = (A_k^{i'} \hat{e}_k) \cdot (A_j^{i'} \hat{e}^j)$$

norma

$$= A_k^{i'} A_j^{i'} (\hat{e}_k \cdot \hat{e}_j) //$$

$$= A_k^{i'} A_j^{i'} \delta_k^j$$

$$= A_k^{i'} A_k^{i'} = (A_k^{i'})^2 \quad \text{usando (1):}$$

Como son ortonormales, note que esta op. tiene dos posibles valores:

$= 1$ Si es la proy de un vector sobre él mismo ($k=j$)

$= 0$ Si son bases distintas, ortogonalidad.

$$\hookrightarrow \delta_k^j$$

$$1 = \cos^2 \theta_{\langle i', k \rangle} + \cos^2 \theta_{\langle i', j \rangle} + \cos^2 \theta_{\langle i', i \rangle} = \cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma //$$

usamos de base a la canónica.

PUNTO 4

Considere el radio vector posición $\mathbf{r} = x\mathbf{i}_i \equiv x\mathbf{i} + y\mathbf{j}$ en 2 dimensiones. Dado el conjunto de transformaciones que se indican a continuación, demuestre en cuales casos las componentes de \mathbf{r} transforman como verdaderas componentes de vectores.

$$(x, y) \rightarrow (-y, x), \quad (x, y) \rightarrow (x, -y), \quad (x, y) \rightarrow (x-y, x+y), \quad (x, y) \rightarrow (x+y, x-y).$$

I II III IV

En primer lugar, para considerar a una transf como que transforme en una verdadera componente de vector, hay que tener en cuenta que un vector es un objeto que es independiente al sistema de coordenadas, por lo que no se debería de reescalarse. Esto implica que al armar la matriz de la transf su determinante sea 1 o -1 (en caso de reflexiones).

I $(x, y) \rightarrow (-y, x)$

$$T\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}$$

como estamos en \mathbb{R}^2 , una base de este espacio es la canónica \mathbf{i}, \mathbf{j} .

$$T\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}; \quad T\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Entonces, $[T] = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow$ El determinante: $| \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} | = 1 \leftarrow \checkmark \checkmark$

rotación de $\pi/2$ rad en sentido antihorario.

II $(x, y) \rightarrow (x, -y)$

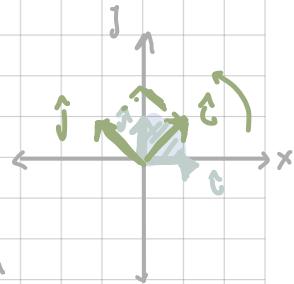
$$T\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ -y \end{pmatrix}. \quad T\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad T\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} \leftarrow \text{una reflexión respecto al eje } x.$$

$$[T] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \rightarrow |T| = \left| \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \right| = -1 \checkmark \checkmark \text{ hace una reflexión}$$

III $(x, y) \rightarrow (x-y, x+y)$

$$T\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x-y \\ x+y \end{pmatrix}, \quad T\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad T\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

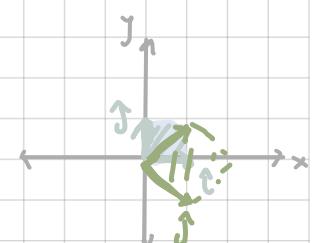
$$[T] = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow |T| = 1+1=2 \times \rightarrow \text{rota y escala}$$



IV $(x, y) \rightarrow (x+y, x-y)$

$$T\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+y \\ x-y \end{pmatrix}, \quad T\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad T\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$[T] = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow |T| = -2 \times \rightarrow \text{refleja y escala.}$$



Ejercicios: Problemas 2.

$$\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k} = x^i \hat{e}_i$$

2 considere que:

$$\vec{a} = \vec{a}(\vec{r}) = a_i(x^j) \hat{e}_i \quad y \quad \vec{b} = \vec{b}(\vec{r}) = b_i(x^j) \hat{e}_i$$

$$\phi = \phi(\vec{r}) = \phi(x^j) \quad y \quad \psi = \psi(\vec{r}) = \psi(x^j)$$

↑ campo escalar

(a) Pruebe que:

$$\nabla(\phi\psi) = \phi\nabla\psi + \psi\nabla\phi$$

$$(\nabla(\phi\psi))^i = \partial^i(\phi\psi) = \phi\partial^i\psi + \psi\partial^i\phi \quad \leftarrow \text{Derivar parcialmente al campo escalar respecto a una de las componentes}$$

$$= \phi(\nabla\psi)^i + \psi(\nabla\phi)^i \quad \leftarrow \text{Por definición del gradiente}$$

Como lo anterior se cumplió para la componente i -ésima, para las demás coordenadas es igual, y se llega a que:

$$\nabla(\phi\psi) = \phi\nabla\psi + \psi\nabla\phi //$$

(d) $\nabla \cdot (\nabla \times \vec{a})$, ¿Qué puede decir de $\nabla \times (\nabla \cdot \vec{a})$?

$$\nabla \cdot (\nabla \times \vec{a}) = \partial^i(\nabla \times \vec{a})_i = \partial^i(\epsilon^{ijk} \partial_j a_k) = \epsilon^{ijk} \partial^i(\partial_j a_k) \quad \begin{matrix} \text{escalares} \\ \downarrow \\ \text{cte.} \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} \text{antisimétrico} \\ \epsilon^{ijk} \partial_j \partial_i a_k \\ \downarrow \\ \text{simétrico} \\ = 0 // \end{matrix}$$

Nota: acá las nociones de simétrico y antisimétrico vienen por definición.
 Note que el Levi-Civita es antisimétrico por definición, pues al cambiar el orden de los índices obtenemos el inverso. \rightarrow el orden cambia lo que definimos que es $\epsilon^{ijk} - \epsilon^{jik}$. Caso contrario pasa con el tensor $\partial_i \partial_j f$, donde la commutatividad nos permite decir que es simétrico

$\nabla \times (\nabla \cdot \vec{a}) \Rightarrow$ No tiene sentido

↓ operación vectorial

(f) Pruebe que $\nabla \times (\nabla \times \vec{a}) = \nabla(\nabla \cdot \vec{a}) - \nabla^2 \vec{a}$.

$$\begin{aligned} (\nabla \times (\nabla \times \vec{a}))^i &= \epsilon^{ijk} \partial_j (\nabla \times \vec{a})_k \\ &= \epsilon^{ijk} \partial_j \epsilon^{kmn} \partial^m a_n = \epsilon^{ijk} \epsilon^{kmn} \partial_j \partial^m a_n = \epsilon^{ijk} \epsilon_{mnk} \partial_j \partial^m a_n \\ &= (\delta_m^i \delta_n^j - \delta_n^i \delta_m^j) \partial_j \partial^m a_n = \delta_m^i \delta_n^j \partial_j \partial^m a_n - \delta_n^i \delta_m^j \partial_j \partial^m a_n = \delta_m^i \delta_n^j \partial^m \partial_j a_n - \delta_n^i \delta_m^j \partial^m \partial_j a_n \\ &= \delta_m^i \partial^m \partial_j \delta_n^j a_n - \delta_n^j \partial^m \partial_j \delta_m^i a_i \\ &= \delta_m^i \partial^m \partial_j a^j - \delta_m^j \partial^m \partial_j a^i \\ &= \partial^i (\nabla \cdot \vec{a}) - (\nabla^2 \vec{a})^i \\ &= (\nabla(\nabla \cdot \vec{a}))^i - (\nabla^2 \vec{a})^i \\ &\Rightarrow = \nabla(\nabla \cdot \vec{a}) - \nabla^2 // \end{aligned}$$

$$[\cos \theta + i \sin \theta]^n = \cos n\theta + i \sin n\theta$$

Ejercicios:

2. Pruebe que

$$(a) \cos(3\alpha) = \cos^3\alpha - 3\cos(\alpha)\sin^2(\alpha)$$

$$\cos(3\alpha) = \cos 3\alpha + i \sin 3\alpha \quad \text{usando la fórmula de Moivre:}$$

$$= [\cos \theta + i \sin \theta]^3 - i \sin 3\alpha$$

$$= \cos^3\theta + 3i\cos^2\theta \sin\theta + 3\cos\theta(i\sin\theta)^2 - i\sin 3\alpha$$

$$= \cos^3\theta + 3i\cos^2\theta \sin\theta - 3\cos\theta \sin^2\theta - i\sin 3\alpha$$

$$= \cos^3\theta - 3\cos\theta \sin^2\theta + i(3\cos^2\theta \sin\theta - \sin 3\alpha) \leftarrow \text{igualando las partes reales}$$

$$\cos 3\alpha = \cos^3\alpha - 3\cos\alpha \sin^2\alpha //$$

$$(b) \sin(3\alpha) = 3\cos^2(\alpha)\sin\alpha - \sin^3(\alpha)$$

$$i \sin 3\alpha = i \sin 3\alpha + \cos 3\alpha - \cos 3\alpha$$

$$= [\cos \alpha + i \sin \alpha]^3 - \cos 3\alpha \quad \text{trinomio del cubo}$$

$$= \cos^3\alpha + (i \sin \alpha)^3 + i \cos^2\alpha \sin \alpha + \cos \alpha (i \sin \alpha)^2$$

$$= \cos^3\alpha - i \sin^3\alpha + i \cos^2\alpha \sin \alpha - \cos \alpha \sin^2\alpha$$

$$= (\cos^3\alpha - \cos \alpha \sin^2\alpha) + i(\cos^2\alpha \sin \alpha - \sin^3\alpha) \quad \text{igualando la parte imaginaria:}$$

$$\sin 3\alpha = \cos^2\alpha \sin \alpha - \sin^3\alpha //$$

5 Encuentre todas las raíces de las siguientes expresiones:

$$(a) \sqrt{2i}$$

$$= (2i)^{1/2} = (2e^{i(\pi/2 + 2\pi k)})^{1/2} \rightarrow \text{si } k=0:$$

$$\bullet = \sqrt{2} e^{i(\pi/2)/2} = \sqrt{2} e^{i\pi/4} \rightarrow = \sqrt{2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} + i \sqrt{2} \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$\hookrightarrow |r|=2$$

$$\theta = \pi/2 + 2\pi k$$

$$k=0,1.$$

$$re^{i\theta} = r \cos \theta + i \sin \theta$$

$$\rightarrow \text{si } k=1$$

$$\bullet = \sqrt{2} e^{i(\pi/2 + 2\pi)/2}$$

$$= \sqrt{2} e^{i8\pi/4} \rightarrow = \sqrt{2} \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}\right) + \sqrt{2} \left(-\frac{\sqrt{2}}{2}\right)$$

$$= 1+i$$

$$= -1-i$$

$$(b) \sqrt{1-\sqrt{3}i}$$

$$= (1-\sqrt{3}i)^{1/2} = (2e^{i(-\pi/3 + 2\pi k)})^{1/2} \rightarrow \text{si } k=0:$$

$$= \sqrt{2} e^{i(-\pi/3)/2} \rightarrow \sqrt{2} \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right) + i \sqrt{2} \left(-\frac{1}{2}\right) = \frac{\sqrt{6}}{2} - i \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$|r| = (1+3)^{1/2} = 2.$$

$$\tan \theta = -\sqrt{3} \Rightarrow \theta = -\frac{\pi}{3}$$

$$k=0,1.$$

$$= \sqrt{2} e^{i(-\pi/3)/2} = \sqrt{2} e^{i5\pi/6} \rightarrow \sqrt{2} \left(-\frac{\sqrt{3}}{2}\right) + i \sqrt{2} \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$= -\frac{\sqrt{6}}{2} + i \frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$(c.) (-1)^{1/3} = (e^{i(\pi+2\pi k)})^{1/3}$$

$$|r|=1$$

$$\theta = \pi$$

$$k=0, 1, 2,$$

$$\rightarrow \text{Si } k=0: \\ = e^{i\pi/3} \rightarrow \cos \frac{\pi}{3} + i \sin \frac{\pi}{3} = \frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\rightarrow \text{Si } k=1:$$

$$= e^{i\pi} \rightarrow \cos \pi + i \sin \pi = -1$$

$$\rightarrow \text{Si } k=2:$$

$$= e^{i5\pi/3} \rightarrow \cos \frac{5\pi}{3} + i \sin \frac{5\pi}{3} = \frac{1}{2} - i \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$(d.) 8^{1/6} = (8e^{i(2\pi k)})^{1/6}$$

$$|r|=8$$

$$\theta=0$$

$$k=0, 1, 2, 3, 4, 5$$

$$\rightarrow \text{Si } k=0:$$

$$\Rightarrow 8^{1/6} = \sqrt[6]{8}$$

$$\rightarrow \text{Si } k=1:$$

$$\Rightarrow \sqrt[6]{2} e^{i\pi/3} = \sqrt[6]{2} \left(\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2}\right)$$

$$\rightarrow \text{Si } k=2:$$

$$= \sqrt[6]{2} \left(-\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2}\right)$$

$$= \frac{\sqrt[6]{2}}{2} + i \frac{\sqrt[6]{6}}{2}$$

$$= \sqrt[6]{2} \left(-\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2}\right)$$

$$= -\frac{\sqrt[6]{2}}{2} + i \frac{\sqrt[6]{6}}{2}$$

$$\rightarrow \text{Si } k=3:$$

$$\Rightarrow \sqrt[6]{2} e^{i\pi}$$

$$= -\sqrt[6]{2}$$

$$\rightarrow \text{Si } k=4:$$

$$\Rightarrow \sqrt[6]{2} e^{i4\pi/3}$$

$$= \sqrt[6]{2} \left(-\frac{1}{2} + i \left(-\frac{\sqrt{3}}{2}\right)\right)$$

$$= -\frac{\sqrt[6]{2}}{2} - i \frac{\sqrt[6]{6}}{2}$$

$$\rightarrow \text{Si } k=5:$$

$$= \sqrt[6]{2} e^{i5\pi/3}$$

$$= \sqrt[6]{2} \left(\frac{1}{2} + i \sqrt[6]{2} \left(-\frac{\sqrt{3}}{2}\right)\right)$$

$$= \frac{\sqrt[6]{2}}{2} - i \frac{\sqrt[6]{6}}{2}$$

$$(e.) \sqrt[4]{-8-8\sqrt{3}i} = 16 e^{i(4\pi/3+2\pi k)/4}$$

$$|r| = \sqrt{8^2 + 8^2 \cdot 3}$$

$$\rightarrow \text{III cuadrante:}$$

$$\theta = \arctan \sqrt{3} + \pi$$

$$= 4\pi/3$$

$$k=0, 1, 2, 3$$

$$\rightarrow \text{Si } k=0:$$

$$\Rightarrow 2 e^{i\pi/3}$$

$$= 2 \left(\frac{1}{2} + i 2 \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)\right)$$

$$= 1 + \sqrt{3}i$$

$$\rightarrow \text{Si } k=1:$$

$$\Rightarrow 2 e^{i5\pi/6}$$

$$= 2 \left(-\frac{1}{2} + i 2 \left(\frac{1}{2}\right)\right)$$

$$= -\sqrt{3}i + 2i$$

$$\rightarrow \text{Si } k=2:$$

$$\Rightarrow 2 e^{i4\pi/3}$$

$$= 2 \left(-\frac{1}{2} + i 2 \left(-\frac{\sqrt{3}}{2}\right)\right)$$

$$= -1 - \sqrt{3}i$$

$$\rightarrow \text{Si } k=3:$$

$$\Rightarrow 2 e^{i11\pi/6}$$

$$= 2 \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right) + i 2 \left(-\frac{1}{2}\right)$$

$$= \sqrt{3} - i$$

6. Demuestre que:

$$(a.) \log(-ie) = 1 - \frac{\pi}{2}i$$

$$\log(-ie)$$

$$z = -ie$$

$$|z|=e$$

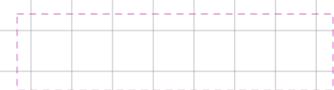
$$\theta = \frac{3\pi}{2}$$

$$= -\frac{\pi}{2}$$

$$\text{Por definición: } \log(z) = \ln|r| + i(\theta + 2\pi n)$$

$$\log(-ie) = \ln|ie| + i\left(-\frac{\pi}{2} + 2\pi n\right)$$

$$= 1 - \frac{\pi}{2}i + 2\pi in \quad (?)$$



$$(b.) \log(z-i) = \frac{1}{2} \ln(2) - \frac{\pi}{4}i$$

$$z = 1-i \quad \text{IV cuadrante}$$

$$|z| = \sqrt{1+1} = \sqrt{2}$$

$$\tan \theta = 1$$

$$\Rightarrow \theta = -\frac{\pi}{4}$$

$$\log(1-i) = \ln|\sqrt{2}| + i\left(-\frac{\pi}{4}\right)$$

$$= \ln(2^{1/2}) - \frac{\pi}{4}i$$

$$= \frac{1}{2} \ln 2 - \frac{\pi}{4}i \quad (?)$$

$$(c.) \operatorname{Log}(e) = 1 + 2n\pi i$$

$$\begin{aligned} z &= e & \operatorname{Log}(e) &= |\ln|e|| + i(0 + 2\pi n) \\ |z| &= e & &= 1 + 2n\pi i \\ \theta &= 0 \leftarrow \text{ejc real} & // \end{aligned}$$

$$(d.) \operatorname{Log}(i) = \left(2n + \frac{1}{2}\right)\pi i$$

$$\begin{aligned} z &= i & \operatorname{Log}(i) &= \ln(1) + i\left(\frac{\pi}{2} + 2\pi n\right) \\ |z| &= 1 & &= \pi i \left(\frac{1}{2} + 2n\right) \\ \theta &= \pi/2 & // \end{aligned}$$