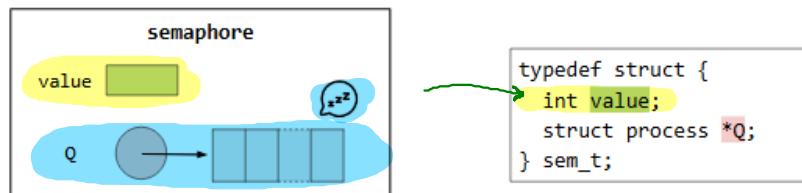


1. Repaso clase anterior

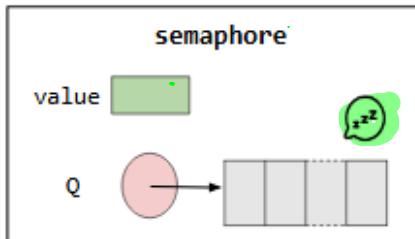
a. Semáforos

Semáforo

- Objeto con un valor entero no negativo (asociado al estado).
- Cola de hilos que se encuentran dormidos.



Semáforo



```
sem_init(sem_t *s, int value) {
    s->value = initval
}
```

wait

```
void sem_wait(sem_t *s) { // Must be executed atomically
    s->value--;
    if (s->value < 0) {
        add this process to s->Q;
        block();
    }
}
```

post

```
void sem_post(sem_t *s) { // Must be executed atomically
    s->value++;
    if (s->value <= 0) {
        remove a process P from s->Q;
        wakeup(P);
    }
}
```

b. Problema del productor consumidor.

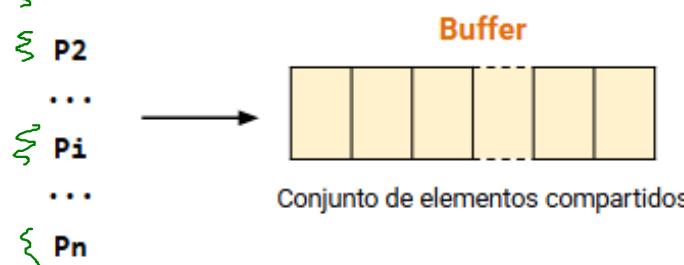
- También conocido como el problema del buffer limitado (Bounded Buffer Problem)
- El productor y el consumidor se ejecutan a tasas diferentes:
 - No hay serialización de uno detrás de otro.
 - Las tareas son independientes.

Productor

$\{ P_1$
 $\{ P_2$
 \dots
 $\{ P_i$
 \dots
 $\{ P_n$

Consumidor

$C_1 \}$
 $C_2 \}$
 \dots
 $C_j \}$
 \dots
 $C_n \}$



Pone elementos en el buffer.

Saca elementos del buffer

Implementación definitiva

```

sem_t empty;
sem_t full;
sem_t mutex;

int loops = 50; // Variable global

int main(int argc, char *argv[]) {
    // ...
    sem_init(&empty, 0, MAX); // MAX are empty
    sem_init(&full, 0, 0); // 0 are full
    sem_init(&mutex, 0, 1); // mutex = 1
    // ...
    pthread_t C, P;
    pthread_create(P, NULL, producer, NULL);
    pthread_create(C, NULL, consumer, NULL);
    // ...
    return 0;
}

```

```

void *producer(void *arg) {
    int i;
    for (i = 0; i < loops; i++) {
        sem_wait(&empty); // Line P1
        sem_wait(&mutex); // line P2
        put(i); // Line P3
        sem_post(&mutex); // line P4
        sem_post(&full); // Line P5
    }
}

```

```

void *consumer(void *arg) {
    int tmp = 0;
    while (tmp != -1) {
        sem_wait(&full); // Line C1
        sem_wait(&mutex); // line C2
        tmp = get(); // Line C3
        sem_post(&mutex); // line C4
        sem_post(&empty); // Line C5
        printf("%d\n", tmp);
    }
}

```

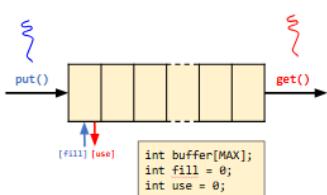
2. Pasos

- i. **Identificar recursos compartidos:** Detectar que datos o estructuras (colas, pilas, arreglos, archivos, etc.). son accedidos simultáneamente
- ii. **Delimitar la sección crítica:** Identificar el fragmento de código donde se leen o modifican dichos recursos
- iii. **Garantizar exclusión mutua:** Aplicar mecanismos de bloques (Mutex, semáforos, spinlocks) para proteger la sección crítica.
- iv. **Coordinación de hilos:** Definir la lógica de espera (wait) y notificación (signal) según el estado del recurso
- v. **Análisis de la solución:** Verificar y corregir posibles interbloqueos (deadlocks) e inanición (starvation)

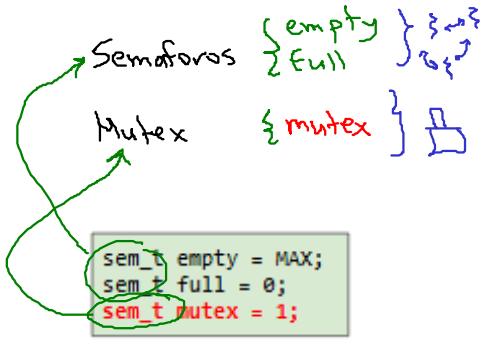
Recordemos el problema del productor-consumidor

① Recurso compartido

Buffer (Circular) de tamaño fijo



② Mecanismos



③ Desafío

Sincronizar de modo que:

- a. No se escriba en el buffer si está lleno.
- b. No se lea si está vacío.

```

void *producer(void *arg) {
    int i;
    for (i = 0; i < loops; i++) {
        sem_wait(&mutex); // Line P1
        sem_wait(&empty); // Line P2
        put(i); // Line P3
        sem_post(&full); // Line P4
        sem_post(&mutex); // Line P5
    }
}

```

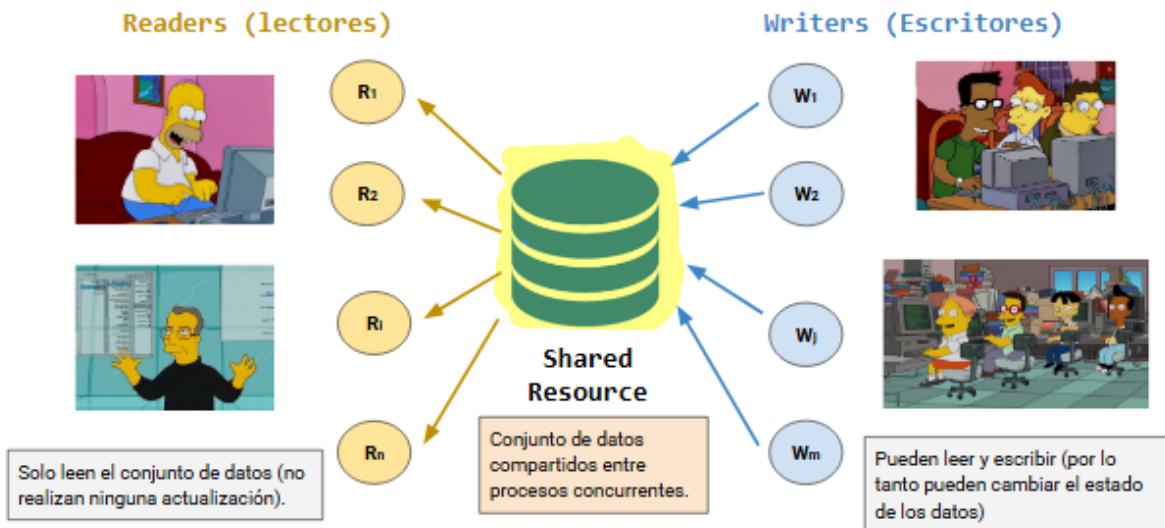
```

void *consumer(void *arg) {
    int tmp = 0;
    while (tmp != -1) {
        sem_wait(&full); // Line C1
        sem_wait(&mutex); // Line C2
        tmp = get(); // Line C3
        sem_post(&empty); // Line C4
        sem_post(&mutex); // Line C5
        printf("%d\n", tmp);
    }
}

```

3. Problema de los lectores - escritores. (Readers - Writers)

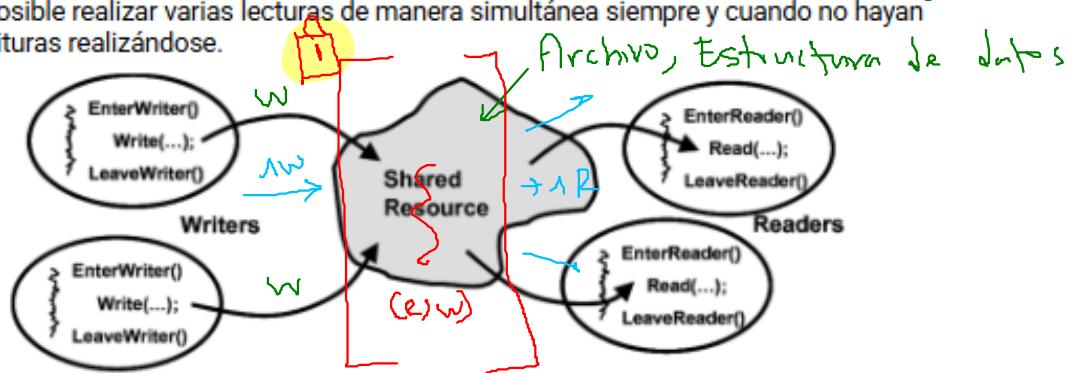
Problema en el cual se tienen un número de operaciones concurrentes sobre los datos (compartidos) que solo son lecturas y escrituras.



Sobre el problema

Las operaciones de lectura y escritura sobre los datos se ejecutan de manera concurrente teniendo en cuenta las siguientes restricciones:

- **Escritura:**
 - Solo un escritor puede acceder a los datos compartidos a la vez.
 - Cambia los datos (acceso a la región crítica)
- **Lectura:**
 - Solo lee los datos.
 - Es posible realizar varias lecturas de manera simultánea siempre y cuando no hayan escrituras realizándose.



① Recurso compartido

Datos / Archivo



② Mecanismo

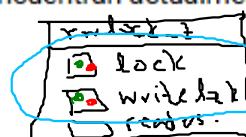
RW-Lock (cerrojo de Lectura/Escritura)

③ Desafío

Evitar la iniciación de escritores.

Reader/Writer Lock (rwlock_t)

- Tipo especial de lock implementado para operaciones de lectura y escritura.
- Se puede implementar con semáforos:
 - **readers**: Número de hilos de lectura que se encuentran actualmente en la estructura de datos.
 - **writelock**: Lock de escritura.
 - **lock**: Lock de lectura.



Mutex/
Semaphore

```
typedef _struc_t rwlock_t {  
    sem_t lock; // binary semaphore (basic lock)  
    sem_t writelock; // used to allow ONE writer or MANY readers  
    int readers; // count of readers reading in critical section  
} rwlock_t ;
```

Operaciones estructura Reader/Writer Lock (rwlock_t)

Inicialización

- **rwlock_init**: Inicializa la estructura **rwlock_t**

```
void rwlock_init(rwlock_t *rw) {  
    rw->readers = 0;  
    sem_init(&rw->lock, 0, 1);  
    sem_init(&rw->writelock, 0, 1);  
}
```



Operaciones de sincronización básicas para actualización de datos

- **rwlock_acquire_writelock**: Permite al escritor adquirir el **writelock**

```
void rwlock_acquire_writelock(rwlock_t *rw) {  
    sem_wait(&rw->writelock);  
}
```

- **rwlock_release_writelock**: Libera el **writelock**

```
void rwlock_release_writelock(rwlock_t *rw) {  
    sem_post(&rw->writelock);  
}
```

Estas operaciones usan el semáforo **writelock** internamente para asegurar que solo un escritor puede ingresar a la región crítica para actualizar los datos.

Operaciones de sincronización básicas la lectura de datos

- **rwlock_acquire_readlock**: Permite al lector adquirir el **lock**

```
void rwlock_acquire_readlock(rwlock_t *rw) {  
    sem_wait(&rw->lock);  
    rw->readers++;  
    if (rw->readers == 1) // first reader gets writelock  
        sem_wait(&rw->writelock);  
    sem_post(&rw->lock);  
}
```

- **rwlock_release_readlock**: Libera el **Lock**

```
void rwlock_release_readlock(rwlock_t *rw) {  
    sem_wait(&rw->lock);  
    rw->readers--;  
    if (rw->readers == 0) // last reader lets it go  
        sem_post(&rw->writelock);  
    sem_post(&rw->lock);  
}
```

Resumen estructura y operaciones rwlock_t

```

typedef _struc_t rwlock_t {
    sem_t lock;          // binary semaphore (basic lock)
    sem_t writelock;    // used to allow ONE writer or MANY
                        // readers
    int readers;         // count of readers reading in
                        // critical section
} rwlock_t;

void rwlock_init(rwlock_t *rw) {
    rw->readers = 0;
    sem_init(&rw->lock, 0, 1);
    sem_init(&rw->writelock, 0, 1);
}

```

```

void rwlock_acquire_writelock(rwlock_t *rw) {
    sem_wait(&rw->writelock);
}

void rwlock_release_writelock(rwlock_t *rw) {
    sem_post(&rw->writelock);
}

void rwlock_acquire_readlock(rwlock_t *rw) {
    sem_wait(&rw->lock);
    rw->readers++;
    if (rw->readers == 1) // first reader gets writelock
        sem_wait(&rw->writelock);
    sem_post(&rw->lock);
}

void rwlock_release_readlock(rwlock_t *rw) {
    sem_wait(&rw->lock);
    rw->readers--;
    if (rw->readers == 0) // last reader lets it go
        sem_post(&rw->writelock);
    sem_post(&rw->lock);
}

```

Reader/writer lock

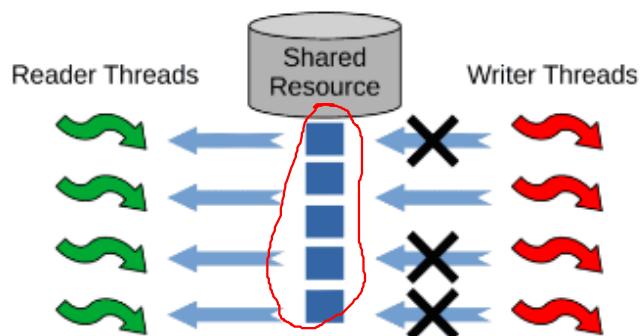
- Solo un **writer** (escritor) puede entrar a la **región crítica**. (este writer es el único que adquiere el **lock de escritura** (`rw->writelock`))

```

void rwlock_acquire_writelock(rwlock_t *rw) {
    sem_wait(&rw->writelock);
}

void rwlock_release_writelock(rwlock_t *rw) {
    sem_post(&rw->writelock);
}

```



Reader/writer lock

- Una vez que **un lector** ha adquirido el **write lock** (`rw->lock`)

- Se permite que más lectores puedan realizar la lectura (del recurso compartido).
- Cualquier escritor debe esperar a que todos los lectores finalicen.

El primer lector adquiere el write lock. (Open)

```

void rwlock_acquire_readlock(rwlock_t *rw) {
    sem_wait(&rw->lock);
    rw->readers++;
    if (rw->readers == 1) // first reader gets writelock
        sem_wait(&rw->writelock);
    sem_post(&rw->lock);
}.

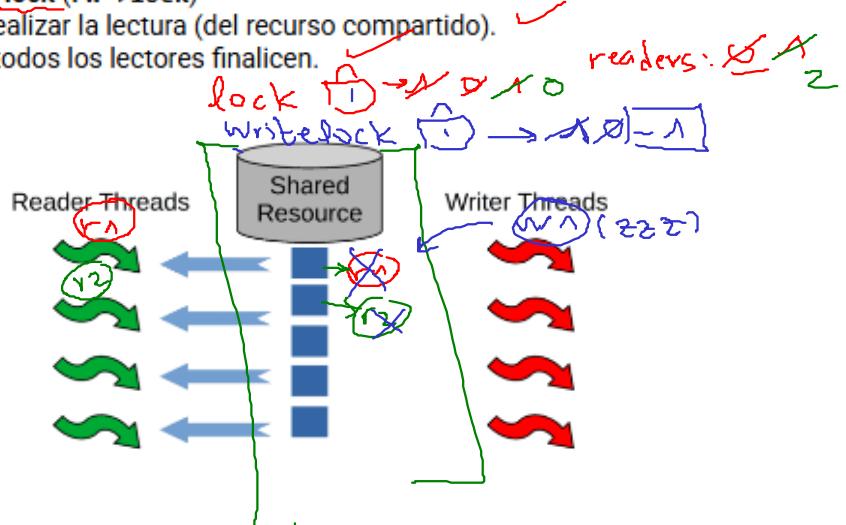
```

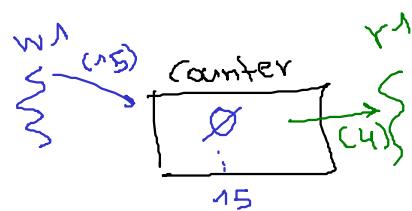
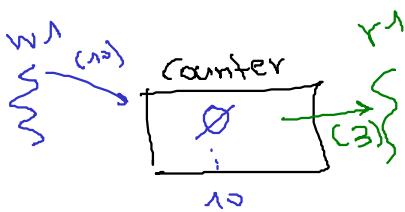
El último lector libera el write lock (Close)

```

void rwlock_release_readlock(rwlock_t *rw) {
    sem_wait(&rw->lock);
    rw->readers--;
    if (rw->readers == 0) // last reader lets it go
        sem_post(&rw->writelock);
    sem_post(&rw->lock);
}

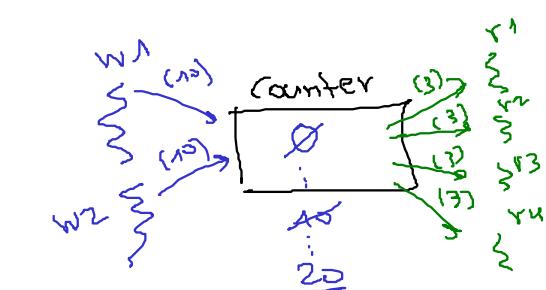
```



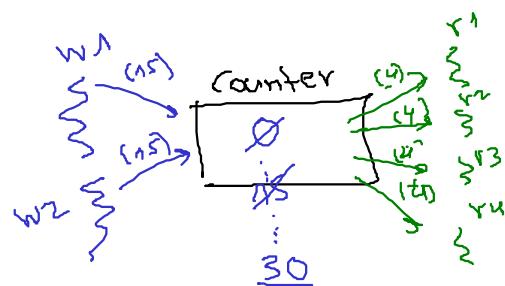


```
de/reader_writer_locks$ ./rwlock 3 10
read 0
read 10
read 10
read done: 10
write done
all done
```

```
de/reader_writer_locks$ ./rwlock 4 15
write done
read 0
read 15
read 15
read 15
read done: 15
all done
```



```
de/reader_writer_locks$ ./rwlock 3 10
read 0
read 10
read 20
read done: 20
write done ← 10
read 10
read 20
read 20
read done: 20
read 20
read 20
read 20
read 20
read done: 20
read 20
read 20
read 20
read done: 20
write done ← 20
all done
```



```
de/reader_writer_locks$ ./rwlock 4 15
read 0
read 15
read 30
read 30
read done: 30
read 30
read 30
read 30
read done: 30
read 15
read 30
read 30
read 30
read done: 30
write done
write done
read 30
read 30
read 30
read 30
read done: 30
all done
```

Problema de la equidad

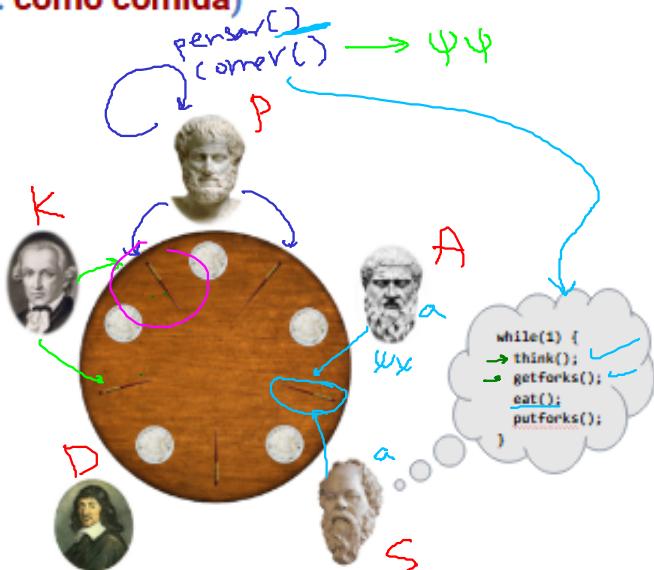
- Muchos lectores pueden fácilmente denegar el acceso al escritor (**starvation**).
- Existen soluciones más sofisticadas a este problema. Por ejemplo: Evitar el acceso de nuevos lectores cuando haya un escritor en espera

4. Problema de la cena de filósofos

Enunciado del problema (Pienso luego... como comida)

El problema de (dining philosophers problem) fue formulado por Dijkstra en 1965 para representar el problema de sincronización de procesos en un Sistema Operativo.

- Se tienen 5 filósofos sentados en una mesa redonda.
- Entre cada filósofo hay un palillo chino (5 en total)
- Cada filósofo pasa su vida pensando (sin necesitar ningún palillo) o comiendo
- Para comer cada filósofo necesita 2 palillos, el que tiene a su derecha y a su izquierda
- Los filósofos compiten por estos palillos



① Recurso compartido

Tenedores

② Mecanismo

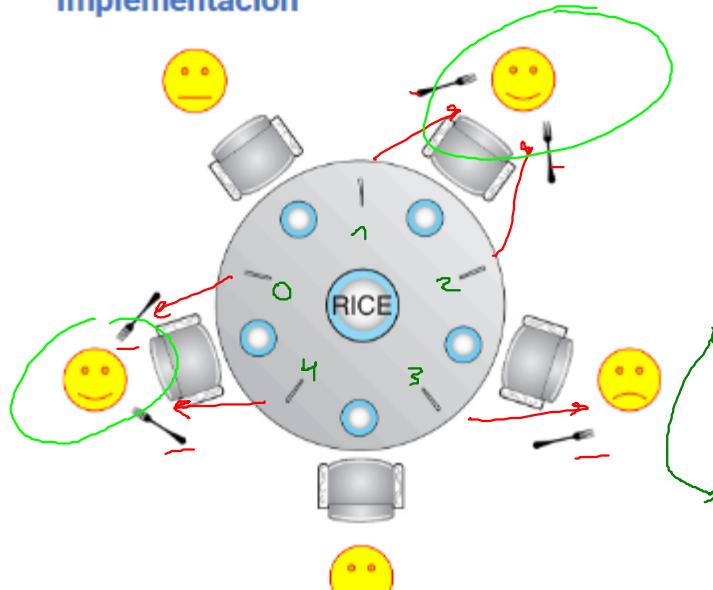
Semaforos

③ Desafío

Evitar deadlock



Implementación



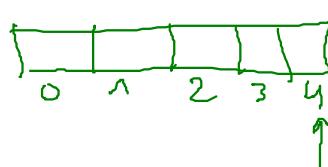
Basic loop of each philosopher

```
while(1) {
    think();
    getforks();
    eat();
    putforks();
}
```

Helper functions (Downey's solutions)

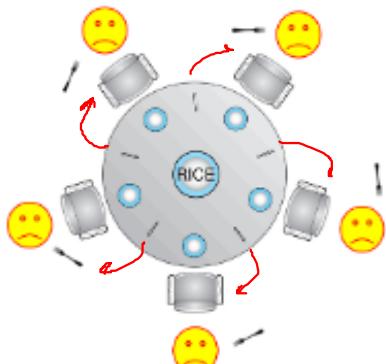
```
// helper functions
int left(int p) {
    return p;
}

int right(int p) {
    return (p + 1) % 5;
}
```

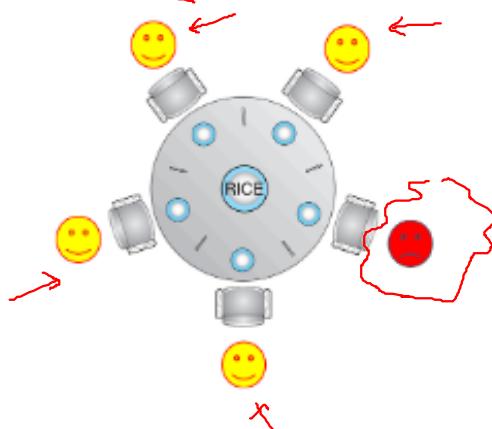


Objetivos

Objetivo 1: Que no hayan interbloqueos (deadlocks)



Objetivo 2: Que no se quede ningún filósofo sin comer (starvation)



Objetivo 3: Máxima concurrencia

Implementación

Funciones de utilidad

Filósofo p quiere adquirir palillo de la izquierda:
→ Llamar `left(p)`



```
int left(int p) {  
    return p;  
}
```

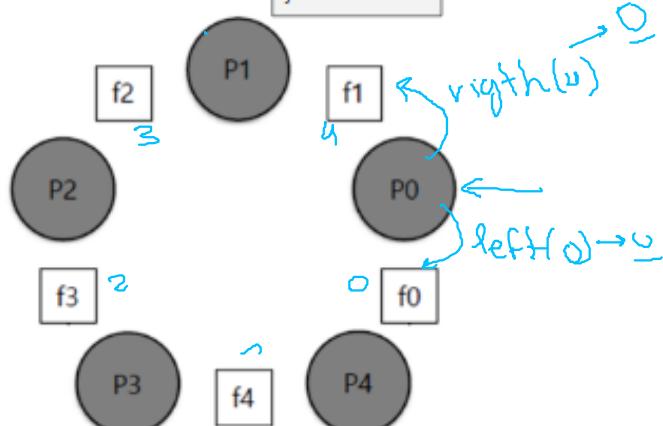
Filósofo p quiere adquirir palillo de la derecha:
→ Llamar `right(p)`



```
int right(int p) {  
    return (p + 1) % 5;  
}
```

Basic loop of each philosopher

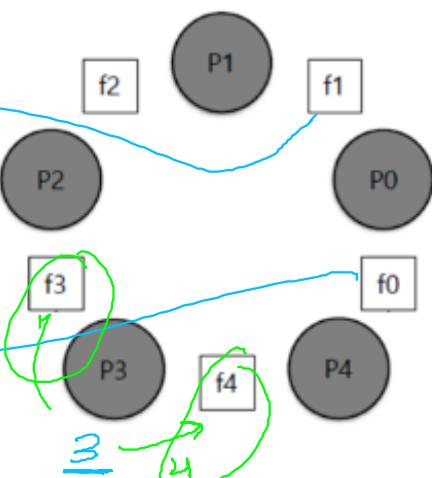
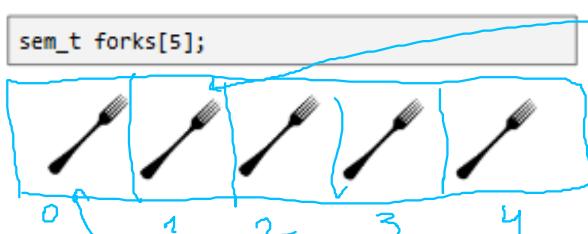
```
while(1) {  
    think();  
    getforks();  
    eat();  
    putforks();  
}
```



Implementación

Semáforos

Necesitamos varios semáforos para resolver este problema. Para el caso 5. Uno por cada palillo:



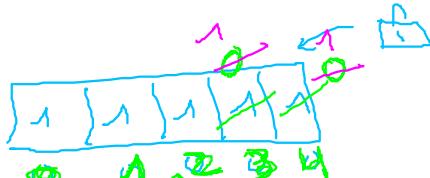
Solución simple - Primera solución

Implementación inicial del problema

```
// initialized to 1  
sem_t forks[5];
```



```
void philosopher(int i) {  
    while(1) {  
        think();  
        getforks(i);  
        eat();  
        putforks(i);  
    }  
}
```



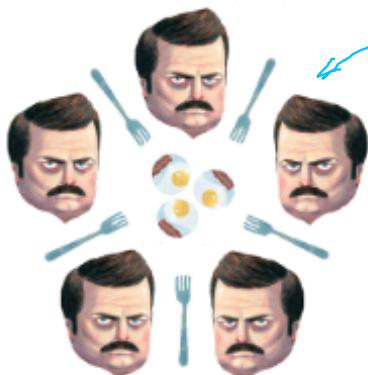
```
void getforks(int p) {  
    sem_wait(&forks[left(p)]);  
    sem_wait(&forks[right(p)]);  
}
```

0, 1, 2, 3, 4 \Rightarrow (I, P)

```
void putforks(int p) {  
    sem_post(&forks[left(p)]);  
    sem_post(&forks[right(p)]);  
}
```

Solución simple - Primera solución

Implementación inicial del problema

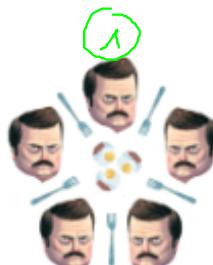


```
int main(int argc, char *argv[]) {  
    // ...  
    for (int i = 0; i < 5; i++) {  
        sem_init(&forks[i], 0, 1); // initialized to 1  
    }  
    // ...  
}
```

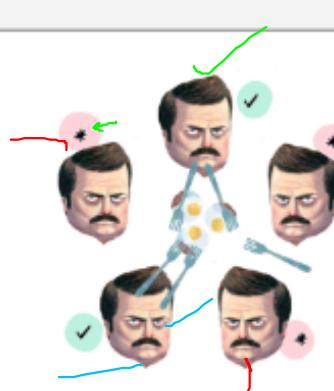
Solución

Solución simple - Primera solución

```
int main(int argc, char *argv[]) {  
    // ...  
    for (int i = 0; i < 5; i++) {  
        sem_init(&forks[i], 0, 1); // initialized to 1  
    }  
    // ...  
}
```



```
void philosopher(int i) {  
    while(1) {  
        think();  
        getforks(i);  
        eat();  
        putforks(i);  
    }  
}
```



philosopher #1 getfork # 1
philosopher #1 getfork # 2

philosopher #1 getfork # 1
philosopher #1 getfork # 2



philosopher #3 getfork # 3
philosopher #3 getfork # 4

P3

P4

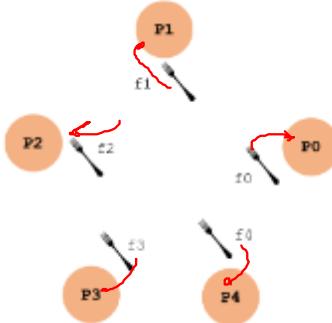
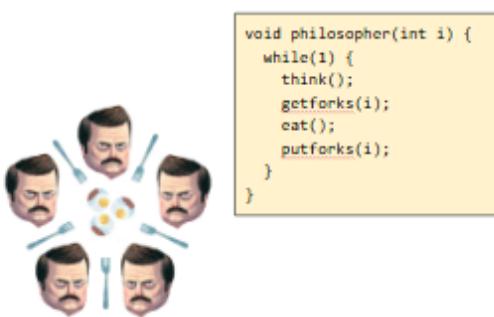
philosopher #1 getfork # 1
philosopher #1 getfork # 2



Solución

Solución simple - Primera solución

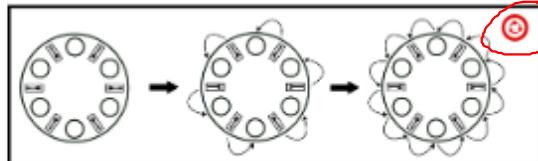
```
int main(int argc, char *argv[]) {
    // ...
    for (int i = 0; i < 5; i++) {
        sem_init(&forks[i], 0, 1); // initialized to 1
    }
    // ...
}
```



philosopher #0 getfork # 0
philosopher #1 getfork # 1
philosopher #2 getfork # 2
philosopher #3 getfork # 3
philosopher #4 getfork # 4



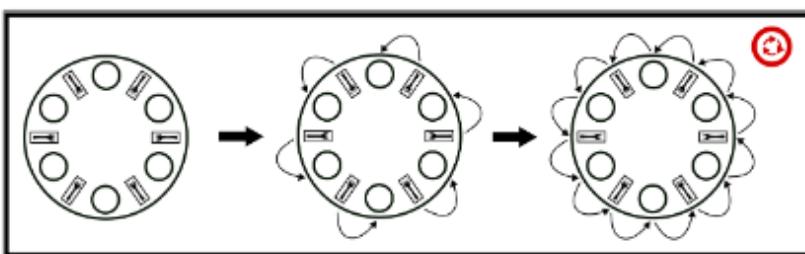
Interbloqueo (Deadlock)



Solución simple - Interbloqueo

El interbloqueo se puede dar:

- Si cada filósofo toma el palillo a su izquierda antes de que cualquier otro filósofo tome el palillo a su derecha.
- Cada filósofo se quedará bloqueado para siempre, sosteniendo el tenedor y esperando a que otro suelte el palillo.



Reescribir el programa o mirar la lógica

Solución al problema del interbloqueo

Cambiar el orden en que los semáforos son adquiridos

```
// initialized to 1
sem_t forks[5];
```



```
void philosopher(int i) {
    while(1) {
        think();
        getforks(i);
        eat();
        putforks(i);
    }
}
```



```
void get_forks(int p) {
    if (p == 4) {
        sem_wait(&forks[right(p)]);
        sem_wait(&forks[left(p)]);
    } else {
        sem_wait(&forks[left(p)]);
        sem_wait(&forks[right(p)]);
    }
}
```

4 (D,I)

0,1,2,3 (I,D)

```
void put_forks(int p) {
    sem_post(&forks[left(p)]);
    sem_post(&forks[right(p)]);
}
```



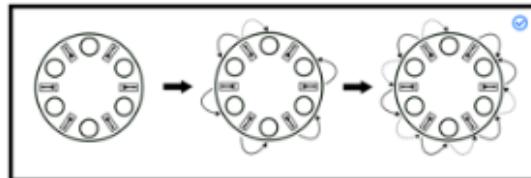
Solución al problema del interbloqueo

Cambiar el orden en que los semáforos son adquiridos:

- Supongamos que para el caso, el último filósofo (4) adquiere los palillos en un orden diferente.
- En este caso no se da la situación en la cual un filósofo que coja un palillo se quede esperando a otro.
- Hay otras soluciones diferentes a esta.
- Existen otros problemas famosos de sincronización como el problema de los fumadores o el problema del barbero dormilón.



```
void get_forks(int p) {
    if (p == 4) {
        sem_wait(&forks[right(p)]);
        sem_wait(&forks[left(p)]);
    } else {
        sem_wait(&forks[left(p)]);
        sem_wait(&forks[right(p)]);
    }
}
```



https://github.com/udea-so/apuntes_2025-2_SO-virtual/tree/main/clase_21/code/dining_philosophs

```
tigarto@DESKTOP-EAVDF2C:/mnt/c/Users/Usuario/Documents/UdeA/SO_clases/2025-2/repos/apuntes_2025-2_SO-virtual/clase_21/co  
de/dining_philosophs$ make
gcc -Wall -Werror -pthread -c dining_philosophs_deadlock.c
gcc dining_philosophs_deadlock.o -o dining_philosophs_deadlock -pthread
gcc -Wall -Werror -pthread -c dining_philosophs_deadlock_print.c
gcc dining_philosophs_deadlock_print.o -o dining_philosophs_deadlock_print -pthread
gcc -Wall -Werror -pthread -c dining_philosophs_no_deadlock.c
gcc dining_philosophs_no_deadlock.o -o dining_philosophs_no_deadlock -pthread
gcc -Wall -Werror -pthread -c dining_philosophs_no_deadlock_print.c
gcc dining_philosophs_no_deadlock_print.o -o dining_philosophs_no_deadlock_print -pthread
rm -f dining_philosophs_deadlock.o dining_philosophs_deadlock_print.o dining_philosophs_no_deadlock.o dining_philosophs_no_deadlock_print.o
tigarto@DESKTOP-EAVDF2C:/mnt/c/Users/Usuario/Documents/UdeA/SO_clases/2025-2/repos/apuntes_2025-2_SO-virtual/clase_21/co  
de/dining_philosophs$ ls
Makefile          dining_philosophs_deadlock
README.md         dining_philosophs_no_deadlock
common.h          dining_philosophs_no_deadlock.c
common_threads.h  dining_philosophs_no_deadlock_print
common_threads.h  dining_philosophs_no_deadlock_print.c
tigarto@DESKTOP-EAVDF2C:/mnt/c/Users/Usuario/Documents/UdeA/SO_clases/2025-2/repos/apuntes_2025-2_SO-virtual/clase_21/co  
de/dining_philosophs$ |
```

```
tigarto@DESKTOP-EAVDF2C:/mnt/c/Users/Usuario/Documents/UdeA/SO_
de/dining_philosophs$ ./dining_philosophs_deadlock 10
dining: started
dining: finished
tigarto@DESKTOP-EAVDF2C:/mnt/c/Users/Usuario/Documents/UdeA/SO_
de/dining_philosophs$ ./dining_philosophs_deadlock 100
dining: started
dining: finished
tigarto@DESKTOP-EAVDF2C:/mnt/c/Users/Usuario/Documents/UdeA/SO_
de/dining_philosophs$ ./dining_philosophs_deadlock 1000
dining: started
dining: finished
tigarto@DESKTOP-EAVDF2C:/mnt/c/Users/Usuario/Documents/UdeA/SO_
de/dining_philosophs$ ./dining_philosophs_deadlock 10000
dining: started
|
```

```
philosophers_deadlock_print 1  
dining: started  
0: start  
0: think  
0: try 0 ✓  
0: try 1 ✓  
0: eat  
0: done  
    2: start  
    2: think  
    2: try 2 ✓  
    2: try 3  
    2: eat  
    2: done  
        3: start  
        3: think  
        3: try 3  
        3: try 4 ✓  
        3: eat  
        3: done  
1: start  
1: think  
1: try 1  
1: try 2  
1: eat  
1: done  
        4: start  
        4: think  
        4: try 4  
        4: try 0  
        4: eat
```



```
/dining_philosophers$ ./dining_philosophers_deadlock_print 10000|
```

```
          3: eat  
          4: try 0  
      2: eat  
      2: done  
      2: think  
      2: try 2  
  1: eat  
  1: done  
  1: think  
  1: try 1  
      3: try 4  
0: eat  
0: done  
0: think  
0: try 0  
          4: eat  
          4: done  
          4: think  
          4: try 4  
      3: eat  
      3: done  
      3: think  
      3: try 3  
      3: try 4 ✓  
          4: try 0  
  6: try 1  
  1: try 2  
  2: try 3
```

```
tigarto@DESKTOP-EAVDF2C:/mnt/c/Users/Usuario/Documents/UdeA/SO_clases/2025-2/repo  
lase_21/code/dining_philosophs$ ./dining_philosophs_no_deadlock 100  
dining: started ✓  
dining: finished ✓  
tigarto@DESKTOP-EAVDF2C:/mnt/c/Users/Usuario/Documents/UdeA/SO_clases/2025-2/repo  
lase_21/code/dining_philosophs$ ./dining_philosophs_no_deadlock 100000  
dining: started ✓  
dining: finished ✓  
tigarto@DESKTOP-EAVDF2C:/mnt/c/Users/Usuario/Documents/UdeA/SO_clases/2025-2/repo  
lase_21/code/dining_philosophs$ ./dining_philosophs_no_deadlock 1000000  
dining: started ✓  
dining: finished ✓  
tigarto@DESKTOP-EAVDF2C:/mnt/c/Users/Usuario/Documents/UdeA/SO_clases/2025-2/repo  
lase_21/code/dining_philosophs$ |
```

```
lase_21/code/dining_philosophs$ ./dining_philosophs_no_deadlock_print| 10000 ✓
```

```
4: done  
4: think  
4 try 0  
4 try 4  
4: eat  
4: done  
4: think  
4 try 0  
4 try 4  
4: eat  
4: done  
dining: finished ✓
```

5. Semaforos (Implementación alternativa)

Implementación alternativa

A continuación se muestra una implementación alternativa de los **Semaforos** conocida como **Zemaforos** y construida usando Locks y variables de condición.

```
void sem_wait(sem_t *s) {
    s->value--;
    if (s->value < 0) {
        wait;
    }
}

void sem_post(sem_t *s) {
    s->value++;
    if (s->value <= 0) {
        wake one waiting thread;
    }
}
```

```
typedef struct _Zem_t {
    int value;
    pthread_cond_t cond;
    pthread_mutex_t lock;
} Zem_t;

// only one thread can call this
void Zem_init(Zem_t *s, int value) {
    s->value = value;
    Cond_init(&s->cond);
    Mutex_init(&s->lock);
}

void Zem_wait(Zem_t *s) {
    Mutex_lock(&s->lock);
    while (s->value <= 0)
        Cond_wait(&s->cond, &s->lock);
    s->value--;
    Mutex_unlock(&s->lock);
}

void Zem_post(Zem_t *s) {
    Mutex_lock(&s->lock);
    s->value++;
    Cond_signal(&s->cond);
    Mutex_unlock(&s->lock);
}
```

Implementación alternativa

Comentarios sobre la implementación

- El valor del semáforo en esta implementación no representa el número de hilos bloqueados en el semáforo (cuando el valor es negativo).
- Fácil implementación, similar a la implementación actual en linux.

```
void sem_wait(sem_t *s) {
    s->value--;
    if (s->value < 0) {
        wait;
    }
}

void sem_post(sem_t *s) {
    s->value++;
    if (s->value <= 0) {
        wake one waiting thread;
    }
}
```

```
void Zem_wait(Zem_t *s) {
    Mutex_lock(&s->lock);
    while (s->value <= 0)
        Cond_wait(&s->cond, &s->lock);
    s->value--;
    Mutex_unlock(&s->lock);
}

void Zem_post(Zem_t *s) {
    Mutex_lock(&s->lock);
    s->value++;
    Cond_signal(&s->cond);
    Mutex_unlock(&s->lock);
}
```

6. Conclusiones

- Los **semáforos** son equivalentes a **locks + CV** (Variables de condición).
 - Pueden ser usados para exclusión mutua y ordenamiento.
- Los semáforos tienen un estado:
 - La forma como serán inicializados depende de cómo serán usados.
 - **Init sem = 1:** Mutex
 - **Init sem = 0:** Join.
 - **Init sem = N:** Número de recursos disponibles.
 - **Operaciones:**
 - **sem→wait():** Espera hasta que el valor del semáforo sea mayor que 0, entonces decremente (atómico)
 - **sem→post():** Incrementa el valor del semáforo, entonces despierta a uno de los hilos que se encuentra esperando (Atómico).
- **Problemas de sincronización analizados:**
 - Buffer limitado
 - Escritores y Lectores
 - Cena de filósofos.