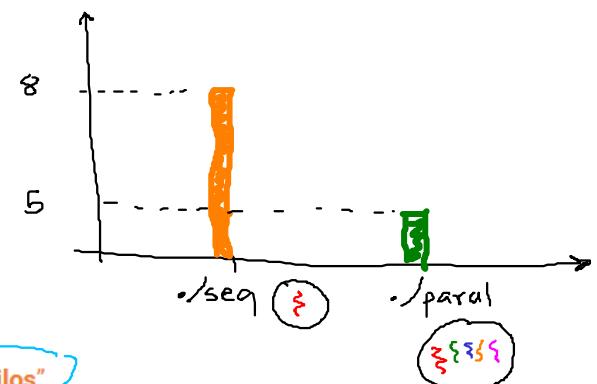
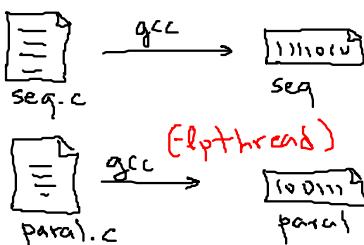
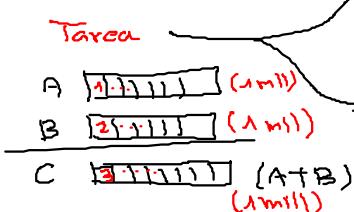


Estructuras de datos concurrentes

1. Contextualización



- Incorporar un lock a una estructura de datos la hace "segura en hilos" (thread safe).

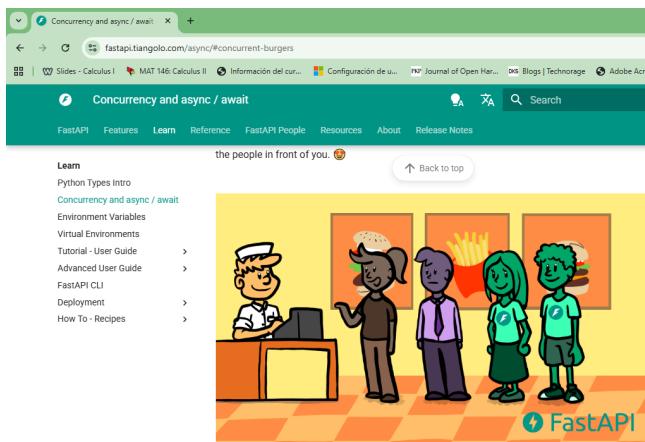
Idea clave: ¿Cómo agregar locks a estructuras de datos?

- Funcionamiento correcto (correctness): Cuando una estructura de datos particular es dada, ¿Cómo podríamos agregar locks para hacer que esta trabaje adecuadamente? ✓
- Rendimiento (performance): Como agregar locks de tal manera que la estructura de datos permita que muchos procesos accedan a la estructura sin que el rendimiento caiga? ✓

- Agregar concurrencia en estructuras de datos es una disciplina ampliamente estudiada.

Computación de alto desempeño.

<https://fastapi.tiangolo.com/async/>



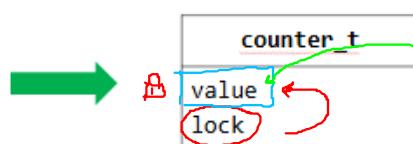
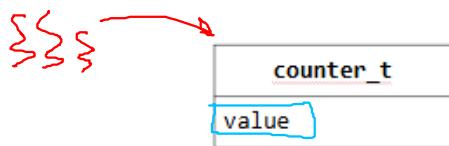
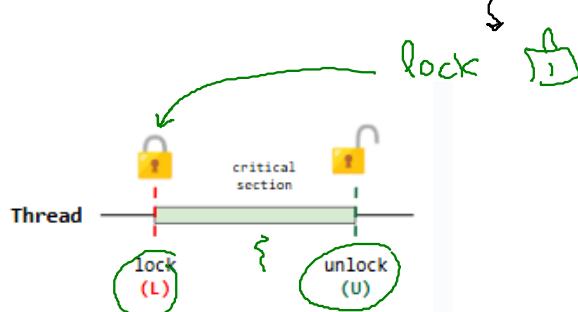
2. Contadores concurrentes

¿Cómo hacer un contador thread-safe?

Siga el patrón básico:

1. Agregar el lock y adquirirlo. ✓
2. Manipular la estructura de datos (Región crítica). ✓
3. Liberar el lock. ✓

Objetivo: Evitar Race condition

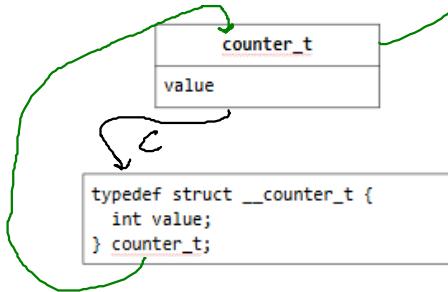


a. Contador sin locks

Contadores sin locks

No se protege el acceso a la región crítica:

- Se producen condiciones de carrera.
- No es safe thread.



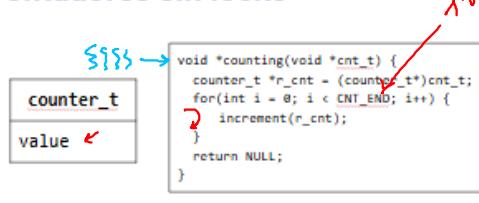
```

typedef struct __counter_t {
    int value;
} counter_t;
void init(counter_t *c) {
    c->value = 0;
}
void increment(counter_t *c) {
    c->value++;
}
void decrement(counter_t *c) {
    c->value--;
}
int get(counter_t *c) {
    return c->value;
}

```

funciones.

Contadores sin locks



Prueba	Número de hilos	Valor esperado	Valor obtenido
1	1	1000000	1000000
2	8	8000000	1162851

Race condition.

```

int real_value = 0;
counter_t cnt;
int cnt_value;

int main() {
    init(&cnt);
    int i;
    pthread_t tid[NUMTHREADS];

    for(i = 0; i < NUMTHREADS; i++) {
        pthread_create(&tid[i], NULL, counting, &cnt);
    }

    for(i = 0; i < NUMTHREADS; i++) {
        pthread_join(tid[i], NULL);
    }

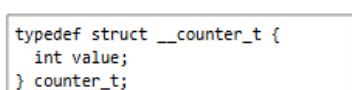
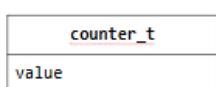
    printf("El contador debe quedar en: %d\n", CNT_END);
    printf("El valor real del contador es: %d\n", get(&cnt));
    return 0;
}

```

Contadores sin locks

No se protege el acceso a la región crítica:

- Se producen condiciones de carrera.
- No es safe thread.



```

typedef struct __counter_t {
    int value;
} counter_t;
void init(counter_t *c) {
    c->value = 0;
}
void increment(counter_t *c) {
    Pthread_mutex_lock(&c->lock);
    c->value++;
    Pthread_mutex_unlock(&c->lock);
}
void decrement(counter_t *c) {
    Pthread_mutex_lock(&c->lock);
    c->value--;
    Pthread_mutex_unlock(&c->lock);
}
int get(counter_t *c) {
    Pthread_mutex_lock(&c->lock);
    int rc = c->value;
    Pthread_mutex_unlock(&c->lock);
    return rc;
}

```

Prueba	Número de hilos	Valor esperado	Valor obtenido	tiempo gastado (seg)
1	1	1000000	1000000	0.004213
2	2	2000000	1030174	0.004213
3	4	4000000	1033970	0.025465
4	8	8000000	1309696	0.044530
5	16	16000000	1177806	0.088573

Race condition.

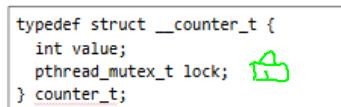
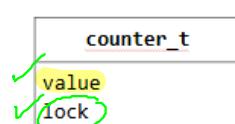
b. Contador con locks.

Solucionar el problema de las condiciones de carrera.

Contadores con locks

Se protege el acceso a la región crítica:

- Se incorpora un único lock el cual protege el acceso al contador.
- Es safe thread.



```

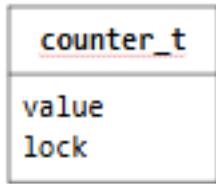
void init(counter_t *c) {
    c->value = 0;
    Pthread_mutex_init(&c->lock);
}

void increment(counter_t *c) {
    Pthread_mutex_lock(&c->lock);
    c->value++;
    Pthread_mutex_unlock(&c->lock);
}

void decrement(counter_t *c) {
    Pthread_mutex_lock(&c->lock);
    c->value--;
    Pthread_mutex_unlock(&c->lock);
}

int get(counter_t *c) {
    Pthread_mutex_lock(&c->lock);
    int rc = c->value;
    Pthread_mutex_unlock(&c->lock);
    return rc;
}

```

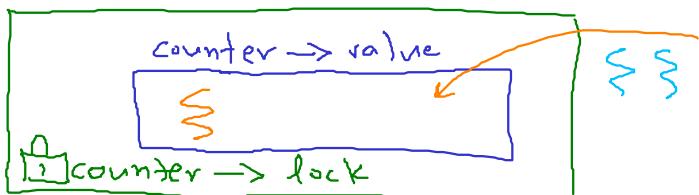


```

void *counting(void *cnt_t) {
    counter_t *r_cnt = (counter_t*)cnt_t;
    for(int i = 0; i < CNT_END; i++) {
        increment(r_cnt);
    }
    return NULL;
}
  
```

Start routine

Y no usa lock



```

int real_value = 0;
counter_t cnt;
int cnt_value;

int main() {
    init(&cnt);
    int i;
    pthread_t tid[NUMTHREADS];

    for(i = 0; i < NUMTHREADS; i++) {
        pthread_create(&tid[i], NULL, counting, &cnt);
    }

    for(i = 0; i < NUMTHREADS; i++) {
        pthread_join(tid[i], NULL);
    }

    printf("-> El contador debe quedar en:
           %d\n", NUMTHREADS*CNT_END);
    printf("-> El valor real del contador es: %d\n",
           get(&cnt));

    return 0;
}
  
```

Main function

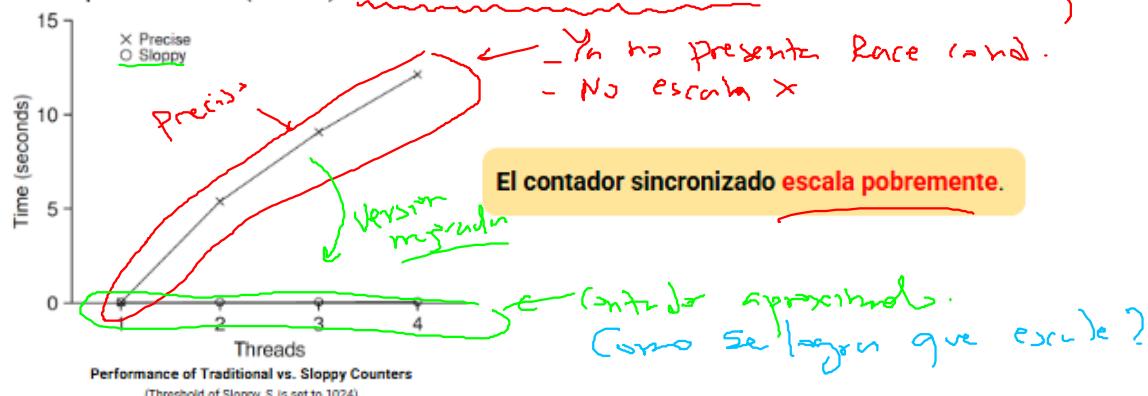
8 hilos.

Prueba	Número de hilos	Valor esperado	Valor obtenido
1	1	1000000	1000000
2	2	2000000	2000000
3	4	4000000	4000000
4	8	8000000	8000000
5	16	16000000	16000000

Prueba	Número de hilos	Valor esperado	Valor obtenido	tiempo gastado (seg)
1	1	1000000	1000000	0.019288
2	2	2000000	2000000	0.080396
3	4	4000000	4000000	0.173779
4	8	8000000	8000000	0.331235
5	16	16000000	16000000	0.678422

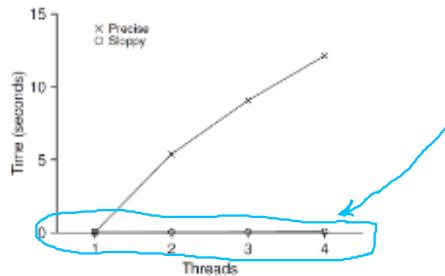
Análisis de desempeño – Contador con locks

- Cada hilo actualiza un contador compartido.
 - Se actualiza un millón de veces.
 - Máquina de test (Remzi): iMac con 4 Intel 2.7GHz i5 CPUs.



Análisis de desempeño – Contador con locks

- Conclusión:** El contador sincronizado escala pobremente
- Objetivo:** ¿Cómo lograr un scaling perfecto?
 - A pesar de que se hace más trabajo, se hace en paralelo.
 - El tiempo que toma realizar la tarea completa no debería incrementar.



```

int main() {
    // Declaration of struct timeval variables
    struct timeval start, end;
    long int time_elapsed;

    init(&cnt);
    int i;
    pthread_t tid[NUMTHREADS];

    // Get the start time
    gettimeofday(&start, NULL);

    for(i = 0; i < NUMTHREADS; i++) {
        pthread_create(&tid[i], NULL, counting, &cnt);
    }

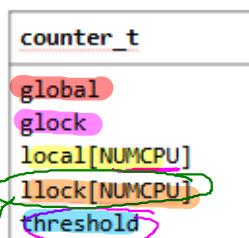
    for(i = 0; i < NUMTHREADS; i++) {
        pthread_join(tid[i], NULL);
    }
    // Get the end time
    gettimeofday(&end, NULL);
    time_elapsed = ((end.tv_sec*1000000 + end.tv_usec)
                    - (start.tv_sec*1000000 + start.tv_usec));
    ...
    return 0;
}
  
```

c. Contador aproximado.

Contador aproximado (Sloppy counter)

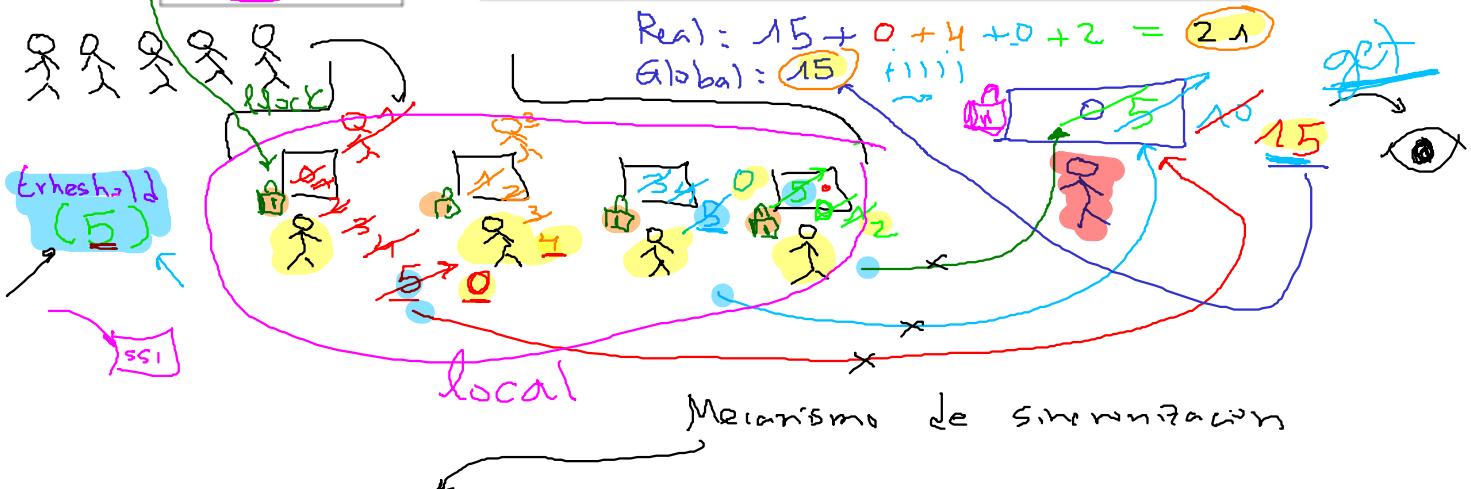
Implementación:

- Un contador lógico se implementa a través de múltiples contadores físicos, uno por core.
- Un contador global.
- Locks: Uno por contador local y uno para el contador global



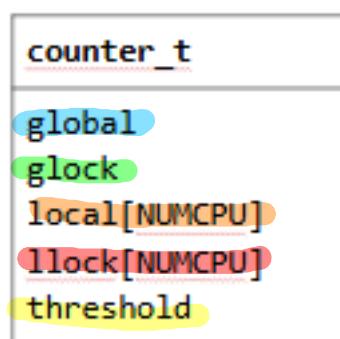
```

typedef struct __counter_t {
    int global;          // global count
    pthread_mutex_t glock; // global lock
    int local[NUMCPU];   // local count (per cpu)
    pthread_mutex_t llock[NUMCPU]; // ... and locks
    int threshold;       // update frequency
} counter_t;
  
```



Contador aproximado (Sloppy counter)

- Cuando un hilo desea **incrementar el contador**:
 - Incrementa solo el **contador local** (`local[cpu_i]`).
 - Cada CPU tiene su **contador local** (`local[cpu_i]`).
 - Hilos corriendo en **diferentes CPUs** pueden actualizar su contador sin competencia.
 - La actualización de los contadores **“escalda”** adecuadamente.
- Los valores del **contador local** (`local[cpu_i]`) se envían al **contador global** (`global`) periódicamente.
 - Adquiere el **lock global** (`glock`).
 - Incrementa el valor de acuerdo al **contador local** (`local[cpu_i]`).
 - El **contador local** se **resetea** (se lleva a 0).

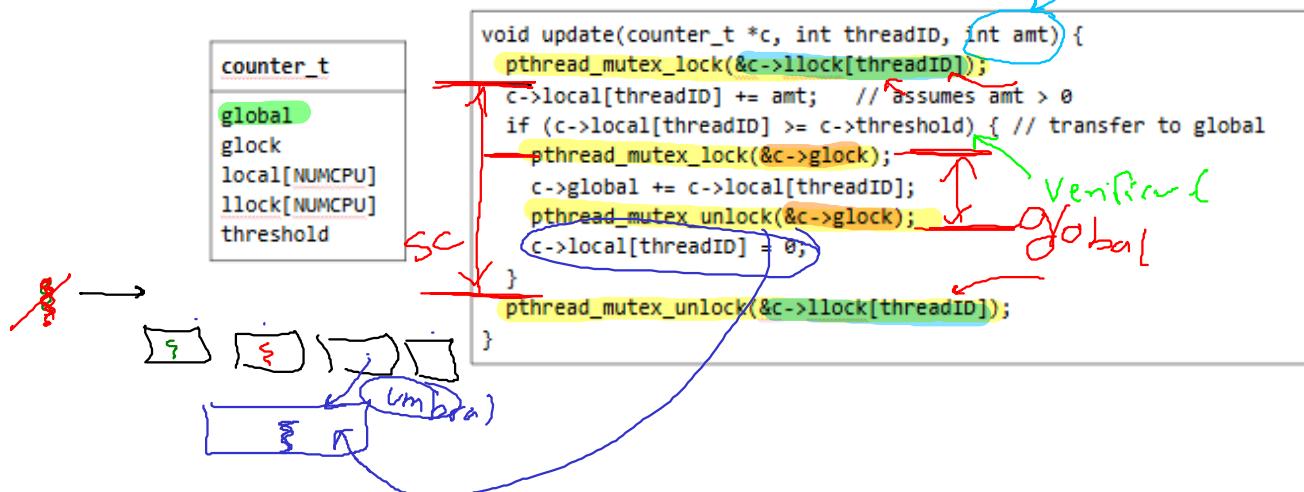


Contador aproximado (Sloppy counter)

Contador local (asociado a cada hilo):

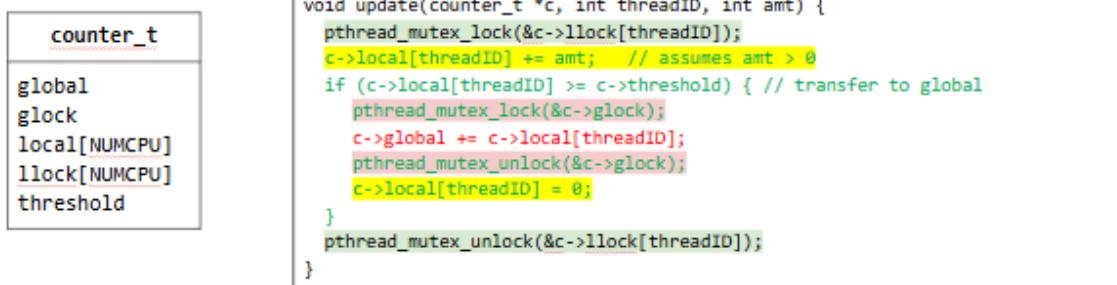
- Incrementa solo el contador local (`local[cpu_i]`).
- Cada CPU tiene su contador local (`local[cpu_i]`).
 - Hilos corriendo en diferentes CPUs pueden actualizar su contador sin competencia.
 - La actualización de los contadores "escala" adecuadamente.

Resumen (+1)



Contador aproximado (Sloppy counter)

¿Con qué frecuencia se actualiza el contador global (`global`)?



- **S pequeño:** el contador se comporta con un contador non-scalable.
- **S grande:**
 - Contador más escalable.
 - El valor del contador local se aleja del valor real.

Contador aproximado (Sloppy counter)

Ejemplo: máquina con 4 cores

- 4 contadores locales: `local[NUMCPU] = Li`; donde `NUMCPU` está asociado al hilo por medio de su `threadID`
- 1 contador global: `global = G`

Seguimiento del sloppy counters:

- El threshold S es fijado a 5: `threshold = 5`
- Hay 4 hilos uno por cada CPU.
- Cada hilo actualiza su propio contador local (`L1, L2, L3 y L4`).

Ejemplo: máquina con 4 cores

- 4 contadores locales: L1, L2, L3 y L4
- 1 contador global: G
- El threshold S es fijado a 5: S = 5

```
void update(counter_t *c, int threadID, int amt) {
    pthread_mutex_lock(&c->llock[threadID]);
    c->local[threadID] += amt;
    if (c->local[threadID] >= c->threshold) {
        pthread_mutex_lock(&c->glock);
        c->global += c->local[threadID];
        pthread_mutex_unlock(&c->glock);
        c->local[threadID] = 0;
    }
    pthread_mutex_unlock(&c->llock[threadID]);
}
```

Time	L1	L2	L3	L4	G
0	0	0	0	0	0
1	0	0	1	1	0
2	1	0	2	1	0
3	2	0	3	1	0
4	3	0	3	2	0
5	4	1	3	3	0
6	5 + 0	1	3	4	5 (from L1)
7	0	2	4	5 + 0	10 (from L4)

Contador aproximado (Sloppy counter)

Implementación - Estructura de datos

counter_t
global
glock
local[NUMCPU]
llock[NUMCPU]
threshold

```
typedef struct __counter_t {
    int global;                                // global count
    pthread_mutex_t glock;                      // global lock
    int local[NUMCPUS];                         // local count (per cpu)
    pthread_mutex_t llock[NUMCPUS];              // ... and locks
    int threshold;                             // update frequency
} counter_t;
```

Implementación - Función de inicialización

counter_t
global
glock
local[NUMCPU]
llock[NUMCPU]
threshold

```
// init: record threshold, init locks, init values
//       of all local counts and global count
void init(counter_t *c, int threshold) {
    c->threshold = threshold;
    c->global = 0;
    pthread_mutex_init(&c->glock, NULL);
    int i;
    for (i = 0; i < NUMCPUS; i++) {
        c->local[i] = 0;
        pthread_mutex_init(&c->llock[i], NULL);
    }
}
```

Contador aproximado (Sloppy counter)

Implementación - Función actualización del contador

```
counter_t  
global  
glock  
local[NUMCPU]  
llock[NUMCPU]  
threshold
```

```
// update: usually, just grab local lock and update local amount  
//          once local count has risen by 'threshold', grab global  
//          lock and transfer local values to it  
  
void update(counter_t *c, int threadID, int amt) {  
    pthread_mutex_lock(&c->llock[threadID]);  
    c->local[threadID] += amt; // assumes amt > 0  
    if (c->local[threadID] >= c->threshold) { // transfer to global  
        pthread_mutex_lock(&c->glock);  
        c->global += c->local[threadID];  
        pthread_mutex_unlock(&c->glock);  
        c->local[threadID] = 0;  
    }  
    pthread_mutex_unlock(&c->llock[threadID]);  
}
```

Contador aproximado (Sloppy counter)

Implementación - Función para obtener el valor del contador

```
counter_t  
global  
glock  
local[NUMCPU]  
llock[NUMCPU]  
threshold
```

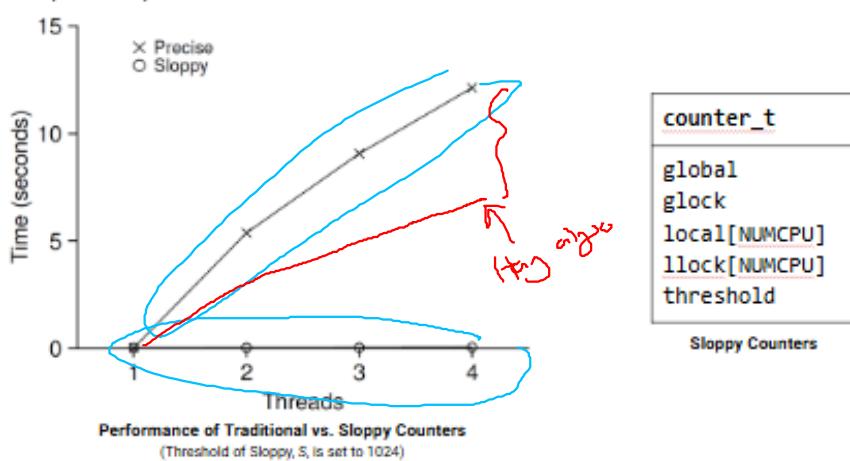
```
// get: just return global amount (which may not be perfect)  
int get(counter_t *c) {  
    pthread_mutex_lock(&c->glock);  
    int val = c->global;  
    pthread_mutex_unlock(&c->glock);  
    return val; // only approximate!  
}
```

Análisis de desempeño –Contador aproximado

- Cada hilo actualiza un contador compartido.
 - Se actualiza un millón de veces.
 - Máquina de test (Remzi): iMac con 4 Intel 2.7GHz i5 CPUs.

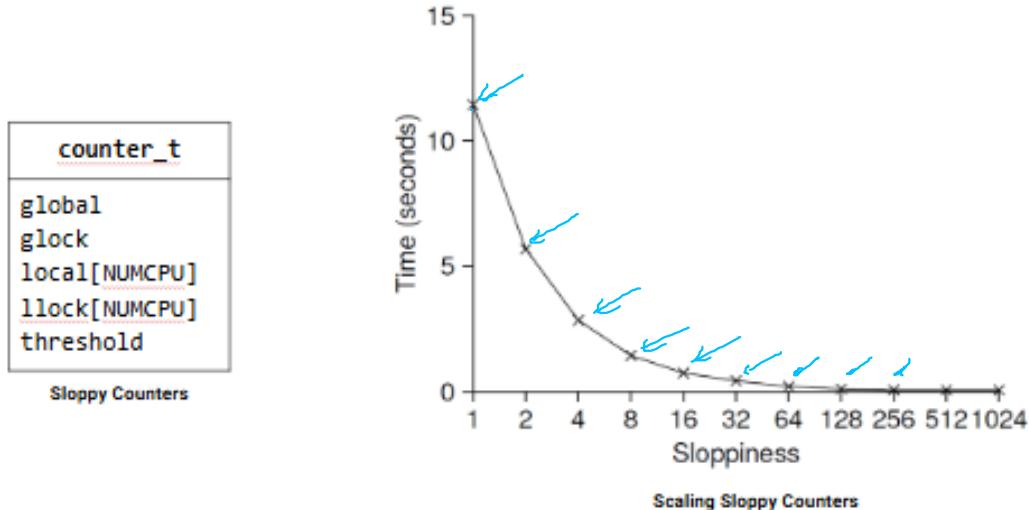
```
counter_t  
value  
lock
```

Traditional Counter



Análisis de desempeño –Contador aproximado

- Cuatro hilos, cada uno aumenta contador un millón de veces:
 - **S pequeño**: pobre desempeño, valor global siempre exacto.
 - **S grande**: excelente desempeño, valor global se retrasa.



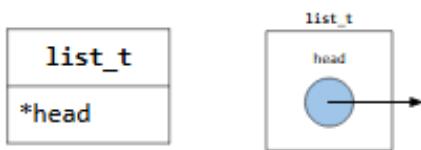
3- Listas enlazadas concurrentes

Lista enlazada sin concurrencia

Definición de las estructuras de datos empleadas (Nodo y lista)



```
// basic node structure
typedef struct __node_t {
    int key;
    struct __node_t *next;
} node_t;
```



```
// basic list structure (one used per list)
typedef struct __list_t {
    node_t *head;
} list_t;
```

Lista enlazada sin concurrencia

Operaciones básicas sobre la lista enlazada

Inicialización: List_Init

```
void List_Init(list_t *L) {
    L->head = NULL;
}
```

Busqueda: List_Lookup

```
int List_Lookup(list_t *L, int key) {
    node_t *curr = L->head;
    while (curr) {
        if (curr->key == key) {
            return 0; // success
        }
        curr = curr->next;
    }
    return -1; // failure
}
```

node_t
key *next

list_t
*head

Inserción: List_Insert

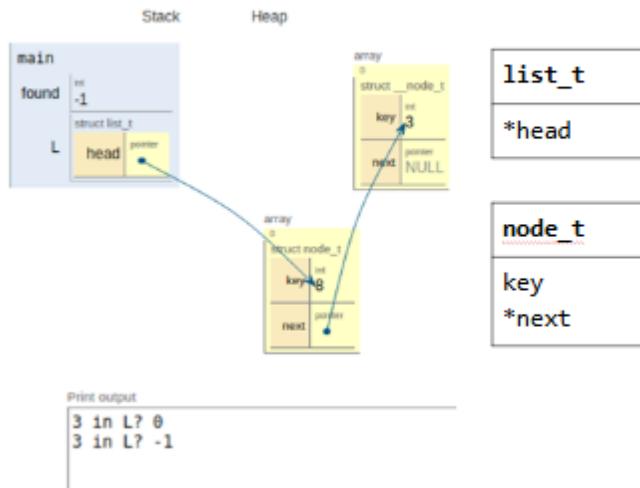
```
int List_Insert(list_t *L, int key) {
    node_t *new = malloc(sizeof(node_t));
    if (new == NULL) {
        perror("malloc");
        return -1; // fail
    }
    new->key = key;
    new->next = L->head;
    L->head = new;
    return 0; // success
}
```

Lista enlazada sin concurrencia

Ejemplo

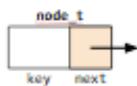
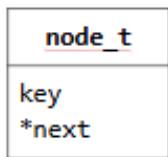
```
int main() {
    int found;
    list_t L;
    List_Init(&L);
    List_Insert(&L,3);
    List_Insert(&L,8);
    found = List_Lookup(&L, 3);
    found = List_Lookup(&L, 8);
    printf("3 in L? %d\n",found);
    found = List_Lookup(&L, 5);
    printf("5 in L? %d\n",found);
    return 0;
}
```

[Link simulación](#)

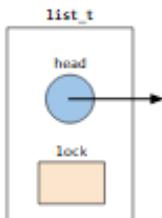
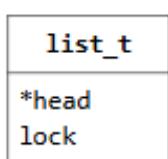


Lista enlazada concurrente

Definición de las estructuras de datos empleadas (Nodo y lista)



```
// basic node structure
typedef struct __node_t {
    int key;
    struct __node_t *next;
} node_t;
```



```
// basic list structure (one used per list)
typedef struct __list_t {
    node_t *head;
    pthread_mutex_t lock;
} list_t;
```

Lista enlazada concurrente

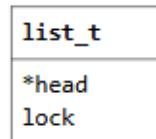
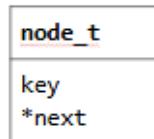
Operaciones básicas sobre la lista enlazada concurrente

Función inicializar recurrente:

- El lock es inicializado.

Inicialización: List_Init

```
void List_Init(list_t *L) {
    L->head = NULL;
    pthread_mutex_init(&L->lock, NULL);
}
```

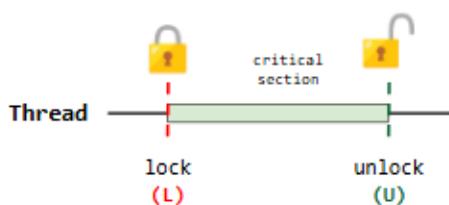


Lista enlazada concurrente

Operaciones básicas sobre la lista enlazada concurrente

Función insertar recurrente:

- El código adquiere el lock, en la entrada de la rutina insertar.
- El código libera el lock al salida.
- Si el malloc falla, libera el lock.



Inserción: List_Insert

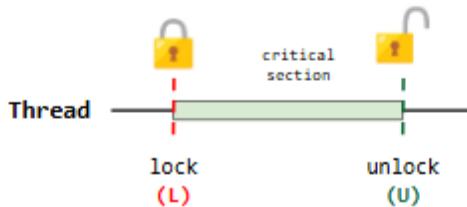
```
int List_Insert(list_t *L, int key) {
    pthread_mutex_lock(&L->lock);
    node_t *new = malloc(sizeof(node_t));
    if (new == NULL) {
        perror("malloc");
        pthread_mutex_unlock(&L->lock);
        return -1; // fail
    }
    new->key = key;
    new->next = L->head;
    L->head = new;
    pthread_mutex_unlock(&L->lock);
    return 0; // success
}
```

Lista enlazada concurrente

Operaciones básicas sobre la lista enlazada concurrente

Función búsqueda recurrente:

- El código **adquiere** el lock, en la entrada de la rutina insertar.
- El código **libera** el lock al salida.
- Si el malloc falla, **libera** el lock.



Busqueda: List_Lookup

```
int List_Lookup(list_t *L, int key) {
    pthread_mutex_lock(&L->lock);
    node_t *curr = L->head;
    while (curr) {
        if (curr->key == key) {
            pthread_mutex_unlock(&L->lock);
            return 0; // success
        }
        curr = curr->next;
    }
    pthread_mutex_unlock(&L->lock);
    return -1; // failure
}
```

Mejora:

- En las versiones anteriores (List_Insert y List_Lookup) se podía dar una falla en el malloc. Si esto sucedía lo que se hacía era liberar el lock.
- Manejo de flujo de control excepcional (propenso a errores).
- **Solución:** adquisición y liberación del lock solo alrededor de la región crítica

Insert: List_Insert

```
int List_Insert(list_t *L, int key) {
    pthread_mutex_lock(&L->lock);
    node_t *new = malloc(sizeof(node_t));
    if (new == NULL) {
        perror("malloc");
        pthread_mutex_unlock(&L->lock);
        return -1; // fail
    }
    new->key = key;
    new->next = L->head;
    L->head = new;
    pthread_mutex_unlock(&L->lock);
    return 0; // success
}
```

Insert mejorado: List_Insert

```
void List_Insert(list_t *L, int key) {
    // synchronization not needed
    node_t *new = malloc(sizeof(node_t));
    if (new == NULL) {
        perror("malloc");
        return;
    }
    new->key = key;

    // just lock critical section
    pthread_mutex_lock(&L->lock);
    new->next = L->head;
    L->head = new;
    pthread_mutex_unlock(&L->lock);
}
```

Mejora:

- En las versiones anteriores (List_Insert y List_Lookup) se podía dar una falla en el malloc. Si esto sucedía lo que se hacía era liberar el lock.
- Manejo de flujo de control excepcional (propenso a errores).
- **Solución:** adquisición y liberación del lock solo alrededor de la región crítica

Busqueda: List_Lookup

```
int List_Lookup(list_t *L, int key) {
    pthread_mutex_lock(&L->lock);
    node_t *curr = L->head;
    while (curr) {
        if (curr->key == key) {
            pthread_mutex_unlock(&L->lock);
            return 0; // success
        }
        curr = curr->next;
    }
    pthread_mutex_unlock(&L->lock);
    return -1; // failure
}
```

Busqueda mejorada: List_Lookup

```
int List_Lookup(list_t *L, int key) {
    int rv = -1;
    pthread_mutex_lock(&L->lock);
    node_t *curr = L->head;
    while (curr) {
        if (curr->key == key) {
            rv = 0;
            break;
        }
        curr = curr->next;
    }
    pthread_mutex_unlock(&L->lock);
    return rv; // now both success and failure
}
```

Resumen implementación

Insert: List_Insert

```
void List_Insert(list_t *L, int key) {
    // synchronization not needed
    node_t *new = malloc(sizeof(node_t));
    if (new == NULL) {
        perror("malloc");
        return;
    }
    new->key = key;

    // just lock critical section
    pthread_mutex_lock(&L->lock);
    new->next = L->head;
    L->head = new;
    pthread_mutex_unlock(&L->lock);
}
```

Inicialización: List_Init

```
void List_Init(list_t *L) {
    L->head = NULL;
    pthread_mutex_init(&L->lock, NULL);
}
```

Busqueda: List_Lookup

```
int List_Lookup(list_t *L, int key) {
    int rv = -1;
    pthread_mutex_lock(&L->lock);
    node_t *curr = L->head;
    while (curr) {
        if (curr->key == key) {
            rv = 0;
            break;
        }
        curr = curr->next;
    }
    pthread_mutex_unlock(&L->lock);
    return rv; // now both success and failure
}
```

Escalamiento

Hand-over-hand locking:

- Incluye un **lock** por nodo en la lista, en lugar de tener solo un **lock** por lista.
- **Al recorrer la lista:**
 - Primero se adquiere el **lock** del siguiente nodo.
 - Luego libera el bloqueo del nodo actual.
- **Alto grado de concurrencia en las operaciones:**
 - En la práctica, el **sobrecosto (overhead)** general de la adquisición y liberación de locks para cada nodo de un recorrido es **prohibitivo**.