

遺伝的アルゴリズムと粒子群最適化の実験レポート

氏名：文翊涵（ぶん よく かん） 学習番号：201894008

1 遺伝的アルゴリズム

1.1 ソースコード

1.1.1 Utils Toolkit

「Utils.py」

```
import numpy as np

POP_SIZE = 100 #群衆の数
N_GENERATIONS = 100 #Iteration の数
X_MAX = 15 #解答空間の最大値
NUM_GENERATIONS = 100 #迭代次数
BEST_INDIVIDUAL = []
#最適の個体の記述
INTENSIFICATION = 5 # 最適解の倍数を強化
def Fun(x1, x2, x3):#関数
    return 2*x1**2-3*x2**2-4*x1+5*x2+x3
def clamp(n, minn, maxn):# 独立変数の値の範囲を限定すること
    n = np.maximum(n, minn)
    n = np.minimum(n, maxn)
    return n
```

1.1.2 適応度の最大化

「GA_MAX.py」

```
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import utils

DNA_LENGTH = 4 #遺伝子の長さ
POP_NUMBERT = 100 #群の数
SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE = 0.8 #交叉確率
MUTATION_RATE = 0.1 #変異確率
NUM_GENERATIONS = 100 #迭代次数
BEST_INDIVIDUAL = []
```

```

#最適の個体の記述
INTENSIFICATION = 5 # 最適解の倍数を強化
class Genetic_ALG(object):#遺伝的アルゴリズムのクラス化
    def __init__(self, POP_NUMBERT=POP_NUMBERT, DAN_SIZE=DNA_LENGTH,
SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE=SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE,MUTATION_RATE=MUTATION_RATE):
        self.dim = 3 # 搜索空間的の维度
        self.DNA_LENGTH=DAN_SIZE #遺伝子の長さ
        self.POP_NUMBERT=POP_NUMBERT #群の数
        self.SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE=SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE#交叉確率
        self.MUTATION_RATE=MUTATION_RATE#変異確率
    def Process(self,POPL):#アルゴリズムの繰り返し
        fitness = self.get_fitness(POPL)
        for _ in range(NUM_GENERATIONS):
            POPL = np.array(self.SINGLE_POINT_CROSSOVER_MUTATION(POPL))
            fitness = self.get_fitness(POPL)
            POPL = self.select(POPL, fitness) #新たな群の選択
        print(max(BEST_INDIVIDUAL))
    def DNA_2_TO_10(self,POPL):#DNAを2進法から10進法へ変換
        x1_pop = POPL[:,0:4]
        x1 = x1_pop.dot(2**np.arange(self.DNA_LENGTH))
        #X1を示す
        x2_pop = POPL[:,4:8]
        x2 = x2_pop.dot(2**np.arange(self.DNA_LENGTH))
        #X2を示す
        x3_pop = POPL[:,8:12]
        x3 = x3_pop.dot(2**np.arange(self.DNA_LENGTH))
        #X3を示す
        return x1,x2,x3
    def SINGLE_POINT_CROSSOVER_MUTATION(self,POPL):
        Updated_Individual = []
        for P1 in POPL:
            #群のトラバースル
            child = P1 #子供はまずP1のDNAを獲得し
            if np.random.rand() < self.SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE: #ある確率で交叉の発生
                P2 = POPL[np.random.randint(POP_NUMBERT)] #群衆中にP2の選択
                cross_points = np.random.randint(low=0, high=DNA_LENGTH*3) #交叉の位置の選択
                child[cross_points:] = P2[cross_points:] #交叉
            if np.random.rand() < MUTATION_RATE: #ある確率で変異の発生
                mutate_point = np.random.randint(0, DNA_LENGTH) #
                child[mutate_point] = child[mutate_point]^1 #変異点の2進数値の変更
            Updated_Individual.append(child)
        return Updated_Individual
    def get_fitness(self,POPL): #適合性の算出

```

```

        x1,x2,x3 = self.DNA_2_TO_10(POPL)
        fitness = self.Fun(x1, x2, x3)
        BEST_INDIVIDAUL.append(fitness.max()) #最適解の記録
        fitness[np.argmax(fitness)] *= INTENSIFICATION #最適解の倍数を強化
        return (fitness - np.min(fitness)) + 1e-3 #下限値の設定
    def select(self, POPL, fitness):
        idx = np.random.choice(np.arange(POP_NUMBERT), size=POP_NUMBERT,
replace=True,p=(fitness)/(fitness.sum())) #ルーレットでDNAの選択
        return POPL[idx]

    def Fun(self, x1, x2, x3):#適応度の関数
        return 2*x1**2-3*x2**2-4*x1+5*x2+x3
if __name__ == "__main__":
    POPL = np.random.randint(2, size=(POP_NUMBERT, DNA_LENGTH*3))
    AG=Genetic_ALG()
    a=AG.Process(POPL)
    #绘制最优解
    plt.plot(BEST_INDIVIDAUL)
    plt.show()

```

1.1.3 適応度の最小化

「GA_MIN. py」

```

import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import utils

DNA_LENGTH = 4 #遺伝子の長さ
POP_NUMBERT = 100 #群の数
SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE = 0.8 #交叉確率
MUTATION_RATE = 0.1 #变异確率
NUM_GENERATIONS = 100 #迭代次数
BEST_INDIVIDAUL = []
#最適の個体の記述
INTENSIFICATION = 5 # 最適解の倍数を強化
class Genetic_ALG(object):#遺伝的アルゴリズムのクラス化
    def __init__(self, POP_NUMBERT=POP_NUMBERT, DAN_SIZE=DNA_LENGTH,
SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE=SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE,MUTATION_RATE=MUTATION_RATE):
        self.dim = 3 # 搜索空間的维度
        self.DNA_LENGTH=DAN_SIZE #遺伝子の長さ
        self.POP_NUMBERT=POP_NUMBERT #群の数
        self.SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE=SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE#交叉確率
        self.MUTATION_RATE=MUTATION_RATE#变异確率

```

```

def Process(self,POPL):#アルゴリズムの繰り返し
    fitness = self.get_fitness(POPL)
    for _ in range(NUM_GENERATIONS):
        Ppop = np.array(self.SINGLE_POINT_CROSSOVER_MUTATION(POPL,
SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE))
        fitness = self.get_fitness(POPL)
        POPL = self.select(POPL, fitness) # 新世代
        print("best answer is:",min(BEST_INDIVIDAUL))
def DNA_2_TO_10(self,POPL):#DNA を 2 進法から 10 進法へ変換
    x1_pop = POPL[:,::3] # 3n 列は x1 を示す
    x2_pop = POPL[:,1::3] # 3n+1 列は x2 を示す
    x3_pop = POPL[:,2::3] # 3n+2 列は x3 を示す
    x1 = x1_pop.dot(2**np.arange(DNA_LENGTH-1, -1, -1))
    x2 = x2_pop.dot(2**np.arange(DNA_LENGTH-1, -1, -1))
    x3 = x3_pop.dot(2**np.arange(DNA_LENGTH-1, -1, -1))
    return x1,x2,x3

def SINGLE_POINT_CROSSOVER_MUTATION(self,POPL,SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE):
    new_pop = []
    FATHER = POPL[:,2]
    MOTHER = POPL[1::2]
    for father, mother in zip(FATHER, MOTHER):
        child1 = father #子供 1 は父親の遺伝子をすべてコピーする
        child2 = mother #子供 2 は母親の遺伝子をすべてコピーする
        if np.random.rand() < SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE: #CROSSOVER_RATE の確率による交叉
            cross_points = np.random.randint(low=0, high=DNA_LENGTH*3)
            #1 点交叉 ランダムに選んだ
            child1[cross_points:] = mother[cross_points:] #交叉点の前後で遺伝子を入れ替える
            child2[:cross_points] = father[:cross_points] #交叉点の前後で遺伝子を入れ替える
            self.mutation(child1) #各子孫は一定の確率で突然変異を起こす
            self.mutation(child2)

            new_pop.append(child1)
            new_pop.append(child2)
    return new_pop
def mutation(self,child): # 突然変異
    if np.random.rand() < MUTATION_RATE: #MUTATION_RATE の確率による変異
        mutate_point = np.random.randint(0, DNA_LENGTH) #変異させたい遺伝子の位置を表すランダム
        #実数を生成する
        child[mutate_point] = child[mutate_point]^1 #ビット反転
def get_fitness(self,POPL): #適合性の算出
    x1,x2,x3 = self.DNA_2_TO_10(POPL)
    fitness = self.Fun(x1, x2, x3)*(-1) #適合性の算出
    BEST_INDIVIDAUL.append(fitness.max()*(-1)) #最適解の記録

```

```

        fitness[np.argmax(fitness)] *= INTENSIFICATION #最尤解的強化倍数
        return (fitness - np.min(fitness)) + 1e-3 #下限値の設定
    def select(self, POPL, fitness):
        idx = np.random.choice(np.arange(POP_NUMBERT), size=POP_NUMBERT,
replace=True,p=(fitness)/(fitness.sum()))
# このステップでは、新世代の個体をフィルタリングします。序列番号のみをフィルタリングし、確率によって、以
前と同じサイズの個体の選択を繰り返すことができます。
        return POPL[idx]
# 上記は序数なので、今度はそれを実際の遺伝子表に取り込み、データを返します。データの一行は、x1,x2,x3 の
集合を表しているので、個人に直接対応しています。

    def Fun(self, x1, x2, x3):#関数
        return 2*x1**2-3*x2**2-4*x1+5*x2+x3

if __name__ == "__main__":
    POPL = np.random.randint(2, size=(POP_NUMBERT, DNA_LENGTH*3))
    AG=Genetic_ALG()
    a=AG.Process(POPL)
    #绘制最优解
    plt.plot(BEST_INDIVIDUAL)
    plt.show()

```

1.2 GA アルゴリズムの説明

遺伝的アルゴリズムとは、遺伝学と自然淘汰の原理に基づいた探索型の最適化手法で、最適解やそれに近い解を見つけ出すためによく使われます。

1.2.1 GA の仕組み

図 1 に示すように、いくつかの個体が集まって集団を構成しているとします。これを世代 t の集団とします。個体にはそれぞれ適合度が決まっています。これらの個体は生殖活動 (recombination、reproduction) を行い、次の世代 $t + 1$ の子孫を作り出します。生殖の際には、適合度の高いものほど子孫をより多くつくるように、適合度の低いものほど死にしやすいようにします (選択もしくは淘汰)。その結果、世代 $t + 1$ の各個体の適合度は、世代 t のそれよりも良いことが期待され、集団全体を見たときの適合度が上がっているはずです。同様に、世代 $t + 1$ 、 $t + 2$ 、…と繰り返していくと世代が上がるにつれ、次第に集団全体が良くなっていく、というのが GA の基本的な考え方となります。

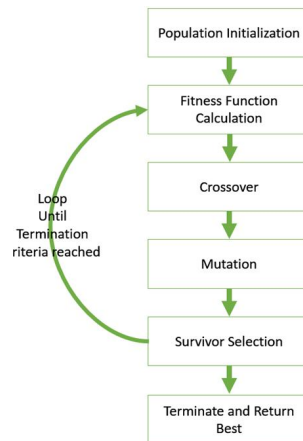


図 1

1.2.2 GA における選択

1.2.2.1 ルーレット選択方式

合度 に 比例 した 割合 で 個体 を 選択 する 方式 である。これ を 実現 する 一番 単純 な 方法 は、適 合 度 に 比例 した 面積 を 有 する ルーレット を つく り、そ れ を 回 して 当 た った 場 所 の 個 体 を 選 択 する と い う 方 法 である。番 目 の 個 体 の 確 率 は：

$$p_i = w\left(\frac{f_i}{\sum_{k=1}^N f_k}\right) \quad (1)$$

```

def select(self, pop, fitness):
    idx = np.random.choice(np.arange(POP_SIZE), size=POP_SIZE, replace=True, p=(fitness)/(fitness.sum()))
    return pop[idx]
  
```

1.2.3 GA における ONE POINT Crossover

図 2 に 示 す よう に、DNA を 同 じ 位 置 で 切 断 し、前 後 の 2 本 の 糸 を 交 差 さ せ て 結 合 さ せ、新 し い 2 本 の 染 色 体 を 形 成 し た。遺 伝 子 組 換 え、ハ イ ブ リ ッ ド 化 と も い う。

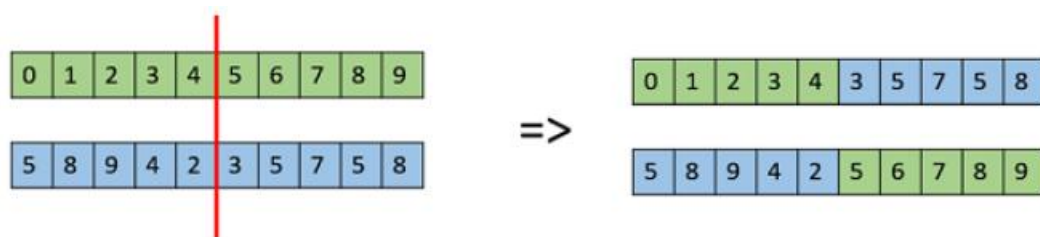


図 2

1.2.4 GA における突然変異

図 3 に 示 す よう に、こ の タ ス ク で は、突 然 変 異 の 確 率 を 設 定 し、突 然 変 異 が 発 生 し た 場 合 に は、ランダムに選 択 され た 遺 伝 子 セグメント に 反 転 操 作 を 施 し て 子 孫 を 得 る。

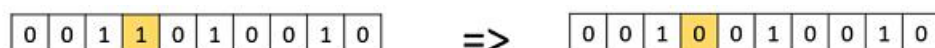


図 3

```
def SINGLE_POINT_CROSSOVER_MUTATION(self, POPL):
    Updated_Individual = []
    for P1 in POPL:
        #群のトラバースル
        child = P1
        if np.random.rand() < self.SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE:
            P2 = POPL[np.random.randint(POP_NUMBERT)]
            cross_points = np.random.randint(low=0, high=DNA_LENGTH*3)
            child[cross_points:] = P2[cross_points:]
        if np.random.rand() < MUTATION_RATE:
            mutate_point = np.random.randint(0, DNA_LENGTH)
            child[mutate_point] = child[mutate_point]^1
        Updated_Individual.append(child)
    return Updated_Individual
```

1.3 GA の実験

1.3.1 パラメータと環境の設定

以下のパラメータに基づき、VSCODE と Python3.8 において、六回の実験をする。

```
DNA_LENGTH = 4 #遺伝子の長さ
POP_NUMBERT = 100 #群の数
SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE = 0.8 #交叉確率
MUTATION_RATE = 0.1 #変異確率
NUM_GENERATIONS = 100 #世代回数
BEST_INDIVIDUAL = []
#最適の個体の記述
INTENSIFICATION = 1 #最適解の倍数を強化
```

1.3.2 結果（最大化の場合）

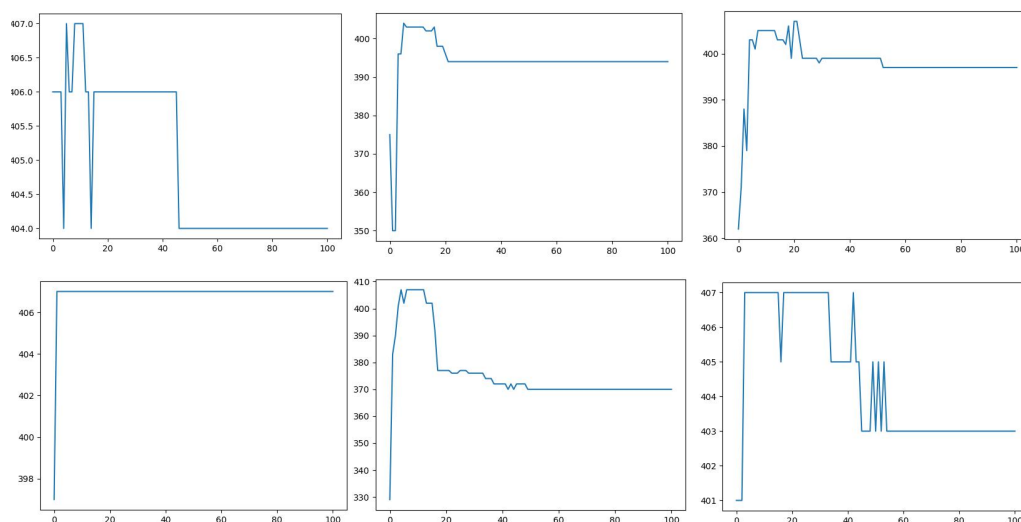


図 4 最適解の倍数が 1 の GA の最大化実験

```

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\Genetic_Algorithm.py
407

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\Genetic_Algorithm.py
406

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\Genetic_Algorithm.py
406

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\Genetic_Algorithm.py
407

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\Genetic_Algorithm.py
407

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\Genetic_Algorithm.py
404

```

1.3.3 結果（最小化の場合）

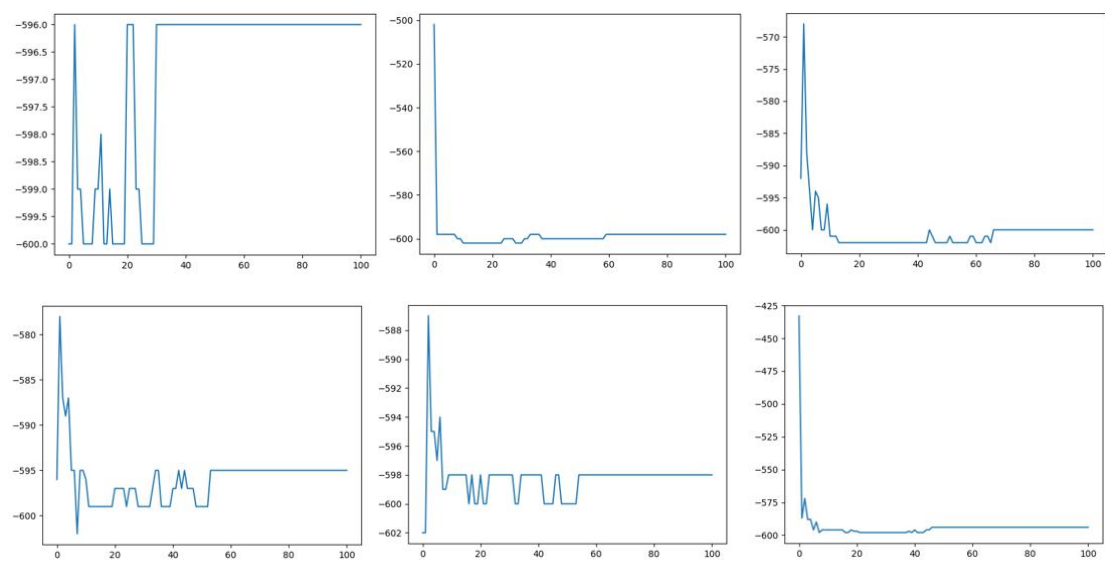


図 5 最適解の倍数が 1 の GA の最小化実験


```
(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testmin.py
best answer is: -602

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testmin.py
best answer is: -594

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testmin.py
best answer is: -518

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testmin.py
best answer is: -602

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testmin.py
best answer is: -600

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testmin.py
best answer is: -602
```

1.3.4 分析

最大の 407、最小の-602 を保存するのは難しく、1.4 節で改善し、最適化する。

1.4 アルゴリズム性能の最適化

最適解の倍数を 5 になり、最適解が保持される確率を高めるのを実現できる。

```
DNA_LENGTH = 4 #遺伝子の長さ
POP_NUMBERT = 100 #群の数
SINGEL_POINT_CROSSOVER_RATE = 0.8 #交叉確率
MUTATION_RATE = 0.1 #変異確率
NUM_GENERATIONS = 100 #迭代次数
BEST_INDIVIDAU = []
#最適の個体の記述
INTENSIFICATION = 5 # 最適解の倍数を強化
```

```
def get_fitness(self,POPL): #適合性の算出
    x1,x2,x3 = self.DNA_2_TO_10(POPL)
    fitness = self.Fun(x1, x2, x3)*(-1) #適合性の算出
    BEST_INDIVIDAU.append(fitness.max()*(-1)) #最適解の記録
    fitness[np.argmax(fitness)] *= INTENSIFICATION #最优解的强化倍数
    return (fitness - np.min(fitness)) + 1e-3 #下限値の設定
```

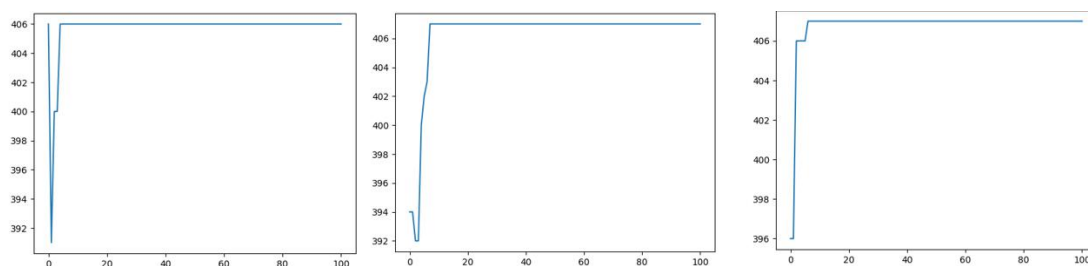


図 6 最適化した後の最大化

```
(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\test2.py
407

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\test2.py
407

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\test2.py
407

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\test2.py
407

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\test2.py
407

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\test2.py
407
```

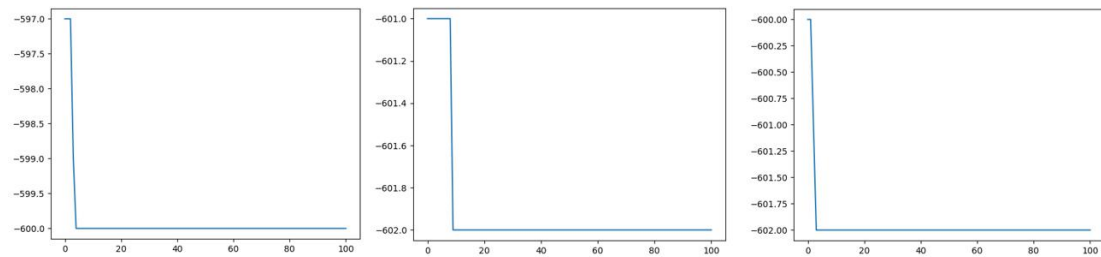


図 7 最適化した後の最小化

```
(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testorigh.py
best answer is: -602

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testorigh.py
best answer is: -602

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testorigh.py
best answer is: -602

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testorigh.py
best answer is: -600

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testorigh.py
best answer is: -600

(my_py_torch) D:\BRDF\cui>python C:\Users\wenyihan\Desktop\code\testorigh.py
best answer is: -602
```

2 粒子群最適化の実験

2.1 ソースコード

2.1.1 Utils Toolkit

「Utils.py」

```
import numpy as np

POP_SIZE = 100 # 毎世代の种群总个数
NUM_GENE = 100 # 迭代的总次数
X_MAX = 15 # 解答空間の最大值
SPEED_INITAIL_Adjust = 10
SPEED_MIDDLE_Adjust = 5
SPEED_FINALLY_Adjust = 1
# 最適の個体の記述
INTENSIFICATION = 5 # 最適解の倍数を強化
C1 = 20 # 各探索個体の最良位置の学習係数
C2 = 20 # 個体群全体での最良値の学習係数
def Fun(x1, x2, x3): # 関数
    return 2*x1**2-3*x2**2-4*x1+5*x2+x3
def clamp(n, minn, maxn): # 独立変数の値の範囲を限定すること
    n = np.maximum(n, minn)
    n = np.minimum(n, maxn)
    return n
def adjust_update_rate(v, time): # 進化中に学習係数を調整、模倣焼きなまし法とも言える
    if(time < NUM_GENE * 0.3): # 初期段階
        learning_rate_max = [[SPEED_INITAIL_Adjust]*3]*POP_SIZE
        learning_rate_min = [[SPEED_INITAIL_Adjust*(-1)]]*3]*POP_SIZE
        v = np.minimum(v, learning_rate_max)
        v = np.maximum(v, learning_rate_min)
    elif(time < NUM_GENE * 0.7): # 中期段階
        learning_rate_max = [[SPEED_MIDDLE_Adjust]*3]*POP_SIZE
        learning_rate_min = [[SPEED_MIDDLE_Adjust*(-1)]]*3]*POP_SIZE
        v = np.minimum(v, learning_rate_max)
        v = np.maximum(v, learning_rate_min)
    else: # 後期段階
        learning_rate_max = [[SPEED_FINALLY_Adjust]*3]*POP_SIZE
        learning_rate_min = [[SPEED_FINALLY_Adjust*(-1)]]*3]*POP_SIZE
        v = np.minimum(v, learning_rate_max)
        v = np.maximum(v, learning_rate_min)
    return v
def adjust_learning_rate(C1, C2, time): # 進化中に学習係数を調整
```

```

if(time < NUM_GENE *0.3): # 初期段階
    C1 = 10
    C2 = 10
elif(time < NUM_GENE *0.7): # 中期段階
    C1 = 2
    C2 = 2
else: # 後期段階
    C1 = 0.5
    C2 = 0.5
return C1,C2

```

2. 1. 2 適応度の最大化

「POS_MAX.py」

```

import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import utils

POP_NUM = 100 #群の個体数
NUM_GEN = 100 #世代数
C1 = 20 #各探索個体の最良位置の学習係数
C2 = 20 #個体群全体での最良値の学習係数
W = 0.6 #慣性定数
X_MIN = 0 #解答空間の最小値
X_MAX = 15 #解答空間の最大値
BEST_ANSWERS = [] #最適な結果を記録

class PSO(object): # 群
    def __init__(self, POP_SIZE=POP_NUM, max_steps=NUM_GEN):
        self.POP_SIZE = POP_SIZE # 群の個体数
        self.DIM = 3 # x1,x2,x3
        self.max_steps = max_steps # 世代数
        self.x_bound = [X_MIN, X_MAX] # 解答空間の空間的範囲

        self.x = np.random.randint(self.x_bound[0],self.x_bound[1]+1, size=(POP_NUM, self.DIM))

        self.v = np.random.rand(self.POP_SIZE, self.DIM) # 粒子群の速度の初期化
        fitness = self.get_fitness(self.x)
        self.p = self.x # 各探索個体の最良値
        self.pg = self.x[np.argmax(fitness)] # 個体群全体での最良位置
        self.individual_best_fitness = fitness # 各探索個体の最適適応度
        self.global_best_fitness = np.max(fitness) # 個体群全体での最良値

```

```

        BEST_ANSWERS.append(self.global_best_fitness) # 最適な結果を記録
def get_fitness(self, x): # 適応度の算出
    x1 = x[:,0] # 1 列は x1
    x2 = x[:,1] # 2 列は x2
    x3 = x[:,2] # 3 列は x3
    pred = utils.Fun(x1, x2, x3)
    return pred
def evolve(self):
    for _ in range(self.max_steps):
        r1 = np.random.rand(self.POP_SIZE, self.DIM)
        r2 = np.random.rand(self.POP_SIZE, self.DIM)
        # 更新速度と重み付け
        self.v = W*self.v+C1*r1*(self.p-self.x)+C2*r2*(self.pg-self.x) # 個体の速度を計算する
        self.v = utils.adjust_update_rate(self.v, _) # 段階的速度制限
        minn = [[self.x_bound[0]]*self.DIM]*self.POP_SIZE
        maxn = [[self.x_bound[1]]*self.DIM]*self.POP_SIZE
        if _ == 0:
            fitness = self.get_fitness(self.x)
            best_fitness_place_value = self.x[np.argmax(fitness)] # 最良位置の値
            best_fitness_place = np.argmax(fitness) # 最良位置のナンバリング
            self.x = utils.clamp(self.v + self.x, minn, maxn) # 粒子の位置を更新する

        self.x[best_fitness_place] = best_fitness_place_value # 保留最良解
        fitness = self.get_fitness(self.x) # 個体の更新
        update_id = np.greater(self.individual_best_fitness, fitness)
        self.p[update_id] = self.x[update_id]
        self.individual_best_fitness[update_id] = fitness[update_id] # 個体群全体での最良値の更新
        if np.max(fitness) > self.global_best_fitness:
            self.pg = self.x[np.argmax(fitness)]
            self.global_best_fitness = np.max(fitness)
            BEST_ANSWERS.append(np.max(fitness))
pso = PSO()
pso.evolve()
print("MAX is:",max(BEST_ANSWERS))
plt.plot(BEST_ANSWERS)
plt.show()

```

2. 1. 2 適応度の最小化

「POS_MIN. py」

```
import numpy as np
```

```

import matplotlib.pyplot as plt
import utils

POP_NUM = 100 #群の個体数
NUM_GEN = 100 #世代数
C1 = 20 #各探索個体の最良位置の学習係数
C2 = 20 #個体群全体での最良値の学習係数
W = 0.6 #慣性定数
X_MIN = 0 #解答空間の最小値
X_MAX = 15 #解答空間の最大値
BEST_ANSWERS = [] #最適な結果を記録

class PSO(object): # 群
    def __init__(self, POP_SIZE=POP_NUM, max_steps=NUM_GEN,C1=C1,C2=C2):
        self.POP_SIZE = POP_SIZE # 群の個体数
        self.DIM = 3 # x1,x2,x3
        self.max_steps = max_steps # 世代数
        self.x_bound = [X_MIN, X_MAX] # 解答空間の空間的範囲
        self.C1=C1
        self.C2=C2
        self.x = np.random.randint(self.x_bound[0],self.x_bound[1]+1, size=(POP_NUM, self.DIM))

        self.v = np.random.rand(self.POP_SIZE, self.DIM) # 粒子群の速度の初期化
        fitness = self.get_fitness(self.x)
        self.p = self.x # 各探索個体の最良値
        self.pg = self.x[np.argmax(fitness)] # 個体群全体での最良位置
        self.individual_best_fitness = fitness # 各探索個体の最適適応度
        self.global_best_fitness = np.max(fitness) # 個体群全体での最良値
        BEST_ANSWERS.append(self.global_best_fitness) # 最適な結果を記録

    def get_fitness(self, x): # 適応度の算出
        x1 = x[:,0] # 1 列は x1
        x2 = x[:,1] # 2 列は x2
        x3 = x[:,2] # 3 列は x3
        pred = utils.Fun(x1, x2, x3)
        return pred

    def evolve(self):
        for _ in range(self.max_steps):
            r1 = np.random.rand(self.POP_SIZE, self.DIM)
            r2 = np.random.rand(self.POP_SIZE, self.DIM)
            # 更新速度と重み付け
            CA,CB=utils.adjust_learning_rate(self.C1,self.C2,_)
            self.v = W*self.v+CA*r1*(self.p-self.x)+CB*r2*(self.pg-self.x) # 個体の速度を計算する
            self.v = utils.adjust_update_rate(self.v, _) # 段階的速度制限

```

```

minn = [[self.x_bound[0]]*self.DIM]*self.POP_SIZE
maxn = [[self.x_bound[1]]*self.DIM]*self.POP_SIZE
if _ == 0:
    fitness = self.get_fitness(self.x)
    best_fitness_place_value = self.x[np.argmax(fitness)] # 最良位置の値
    best_fitness_place = np.argmax(fitness) # 最良位置のナンバリング
    self.x = utils.clamp(self.v + self.x, minn, maxn) # 粒子の位置を更新する

self.x[best_fitness_place] = best_fitness_place_value # 保留最良解
fitness = self.get_fitness(self.x) # 個体の更新
update_id = np.greater(self.individual_best_fitness, fitness)
self.p[update_id] = self.x[update_id]
self.individual_best_fitness[update_id] = fitness[update_id] # 個体群全体での最良値の更新

if np.max(fitness) > self.global_best_fitness:
    self.pg = self.x[np.argmin(fitness)]
    self.global_best_fitness = np.min(fitness)
    BEST_ANSWERS.append(np.min(fitness))
pso = PSO()
pso.evolve()
print("MIN is:", min(BEST_ANSWERS))
plt.plot(BEST_ANSWERS)
plt.show()
plt.show()

```

2.2 POS アルゴリズムの説明

PSO において群れを構成する各個体は、現在の“位置（状態量）”とそのときの“速度”の情報を持っている。この位置と速度の情報から次世代の各個体の位置を更新する。目的関数 $f(x)$ は変数である状態量 x によって一意に決定されるものとする。各個体はそれぞれの個体の最良位置 p_{best} （personal best）と群れ全体の最良位置 g_{best} （global best）に近づく方向に (2) 式で速度を修正しながら現在位置（探索点）を (3) 式により更新する。PSO における探索点の修正方法を図 8 に示す。

$$v = wv + c_1 r_1 (G_{best} - x) + c_2 r_2 (P_{best} - x) \quad (2)$$

$$x = x + v \quad (3)$$

```

self.v = W*self.v+C1*r1*(self.p-self.x)+C2*r2*(self.pg-self.x) # 個体の速度を計算する
self.v = utils.adjust_learning_rate(self.v, _) # 段階的速度制限

```

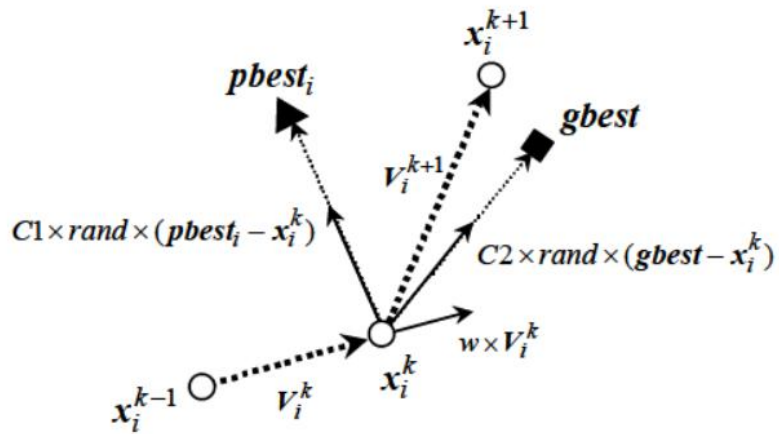



図 8 探索点の修正

2.3 GA の実験

2.3.1 パラメータと環境の設定

以下のパラメータに基づき、VSCODE と Python3.8 において、六回の実験をする。

```
POP_NUM = 100 #群の個体数
NUM_GEN = 100 #世代数
C1 = 20 #各探索個体の最良位置の学習係数
C2 = 20 #個体群全体での最良値の学習係数
W = 0.6 #慣性定数
X_MIN = 0 #解答空間の最小値
X_MAX = 15 #解答空間の最大値
BEST_ANSWERS = [] #最適な結果を記録
```

2.3.2 結果

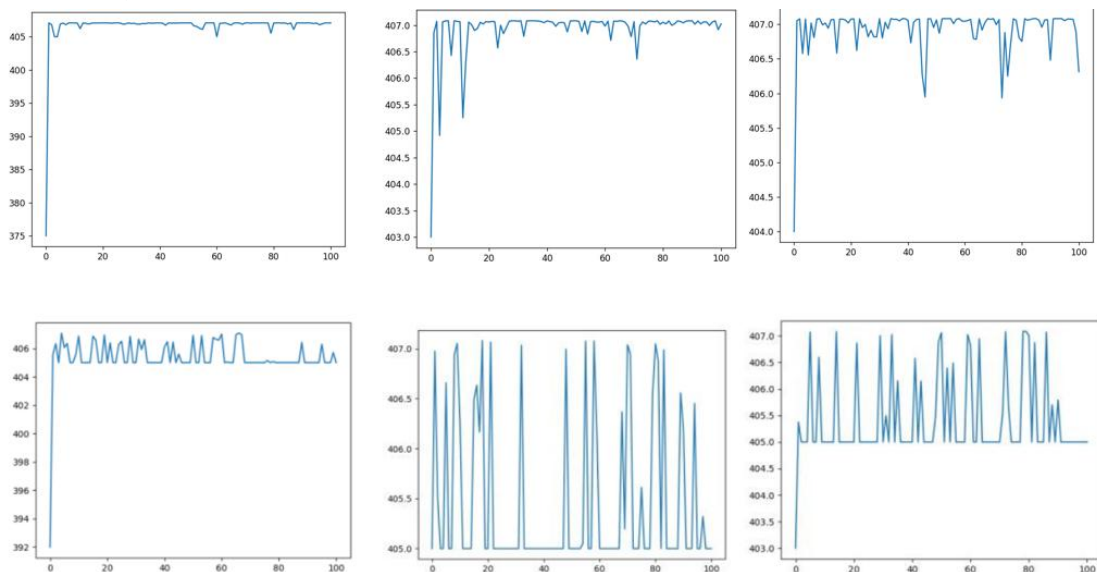


図 9 POS の最大化実験

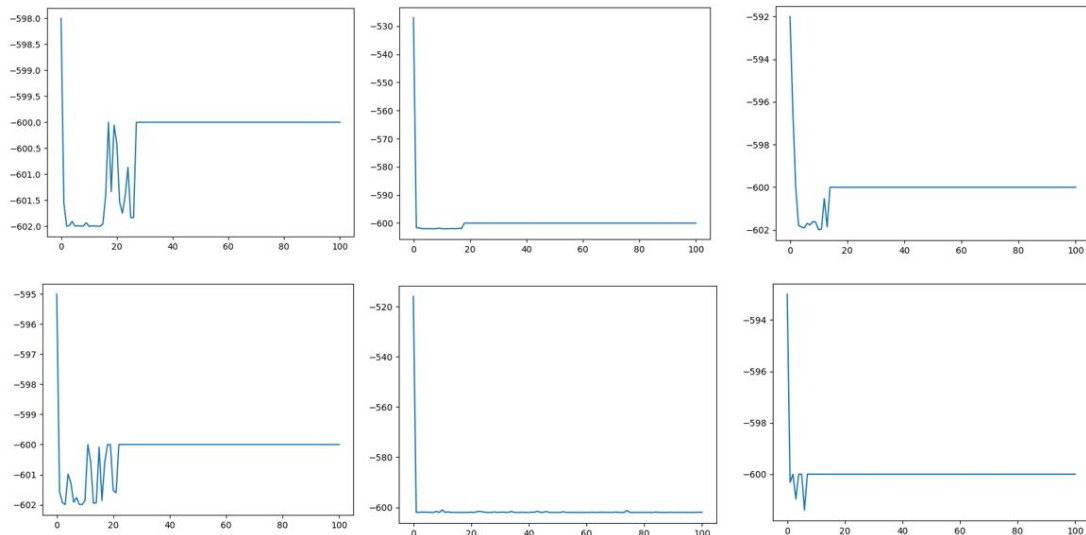


図 10 POS の最小化実験

2.4 分析

最大の 407、最小の-602 を保存できるが、安定性に欠けている。2.5 節で、更新係数の調整を通し、問題を改善する。

2.5 進化中に更新係数の調整

今回の調査では、各探索個体の最良位置個体群と全体での最良位置は、更新係数と学習係数に大きく影響されている。

```
def adjust_update_rate(v, time): # 進化中に更新係数を調整する
    if(time < NUM_GENE *0.3):
        learning_rate_max = [[SPEED_INITAIL_Adjust]*3]*POP_SIZE
        learning_rate_min = [[SPEED_INITAIL_Adjust*(-1)]]*3]*POP_SIZE
        v = np.minimum(v, learning_rate_max)
        v = np.maximum(v, learning_rate_min)
    elif(time < NUM_GENE *0.7):
        learning_rate_max = [[SPEED_MIDDLE_Adjust]*3]*POP_SIZE
        learning_rate_min = [[SPEED_MIDDLE_Adjust*(-1)]]*3]*POP_SIZE
        v = np.minimum(v, learning_rate_max)
        v = np.maximum(v, learning_rate_min)
    else:
        learning_rate_max = [[SPEED_FINALLY_Adjust]*3]*POP_SIZE
        learning_rate_min = [[SPEED_FINALLY_Adjust*(-1)]]*3]*POP_SIZE
        v = np.minimum(v, learning_rate_max)
        v = np.maximum(v, learning_rate_min)
    return v
```

```
def adjust_learning_rate(C1, C2, time): # 進化中に学習係数を調整|
    if(time < NUM_GENE *0.3): # 初期段階
        C1 = 10
        C2 = 10
    elif(time < NUM_GENE *0.7): # 中期段階
        C1 = 2
        C2 = 2
    else: # 後期段階
        C1 = 0.5
        C2 = 0.5
    return C1,C2
```

```
# 更新速度と重み付け
CA,CB=utils.adjust_learning_rate(self.C1,self.C2,_)
self.v = W*self.v+CA*r1*(self.p-self.x)+CB*r2*(self.pg-self.x) # 個体の速度を計算する
self.v = utils.adjust_update_rate(self.v, _) # 段階的速度制限
```

それらの調整を通し、図 10 に示すように、素晴らしい効果が実現できる。

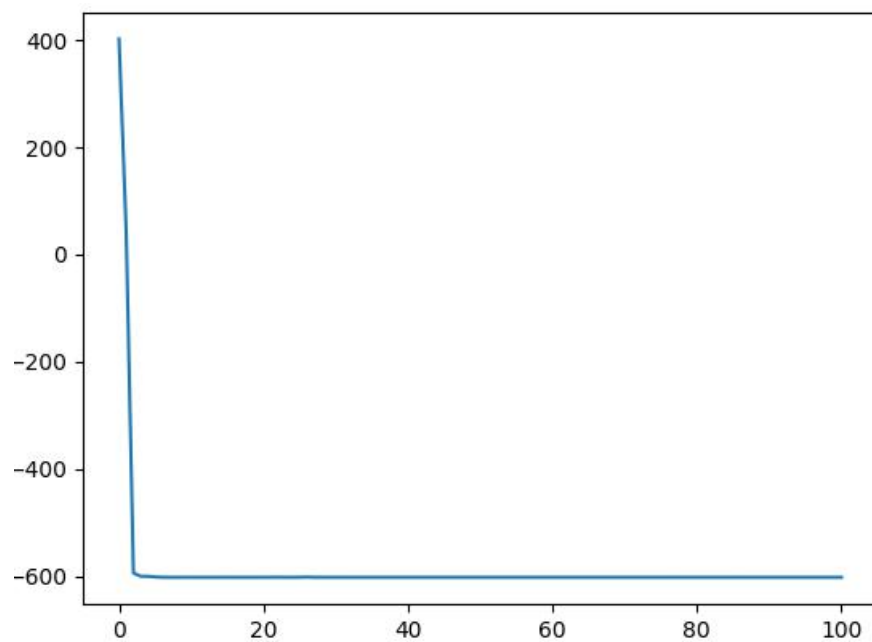


図 10 POS を最適化するたとの最小化実験

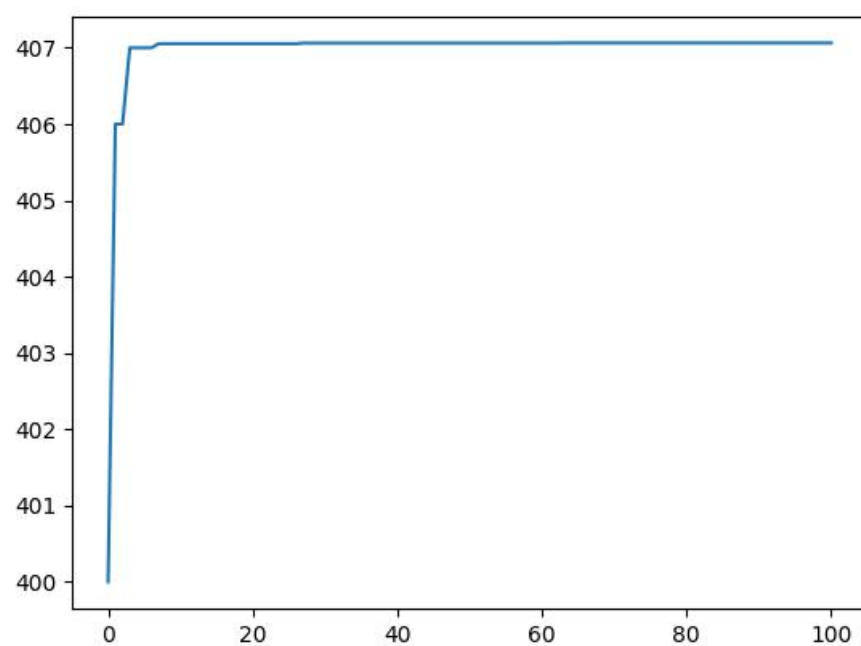


図 11 POS を最適化するたとの最大化実験