

量子物理学Ⅱ

5月20日

調和振動子

3次元のシュレーディンガー方程式

調和振動子の波動関数の性質

$$\psi(x) = u(x)e^{-\frac{m\omega}{2\hbar}x^2}$$

エルミート多項式 $H_n(z)$ と $e^{-\frac{1}{2}z^2}$ の積

$$\psi(z) = u(z)e^{-\frac{1}{2}z^2}$$
$$\xi = \sqrt{\frac{\hbar}{m\omega}} \quad z = \frac{x}{\xi}$$

$$n = 0 : \quad E = \frac{1}{2}\hbar\omega \quad \psi(z) = c_0 e^{\frac{1}{2}z^2}$$

$$n = 1 : \quad E = \frac{3}{2}\hbar\omega \quad \psi(z) = c_1 z e^{\frac{1}{2}z^2}$$

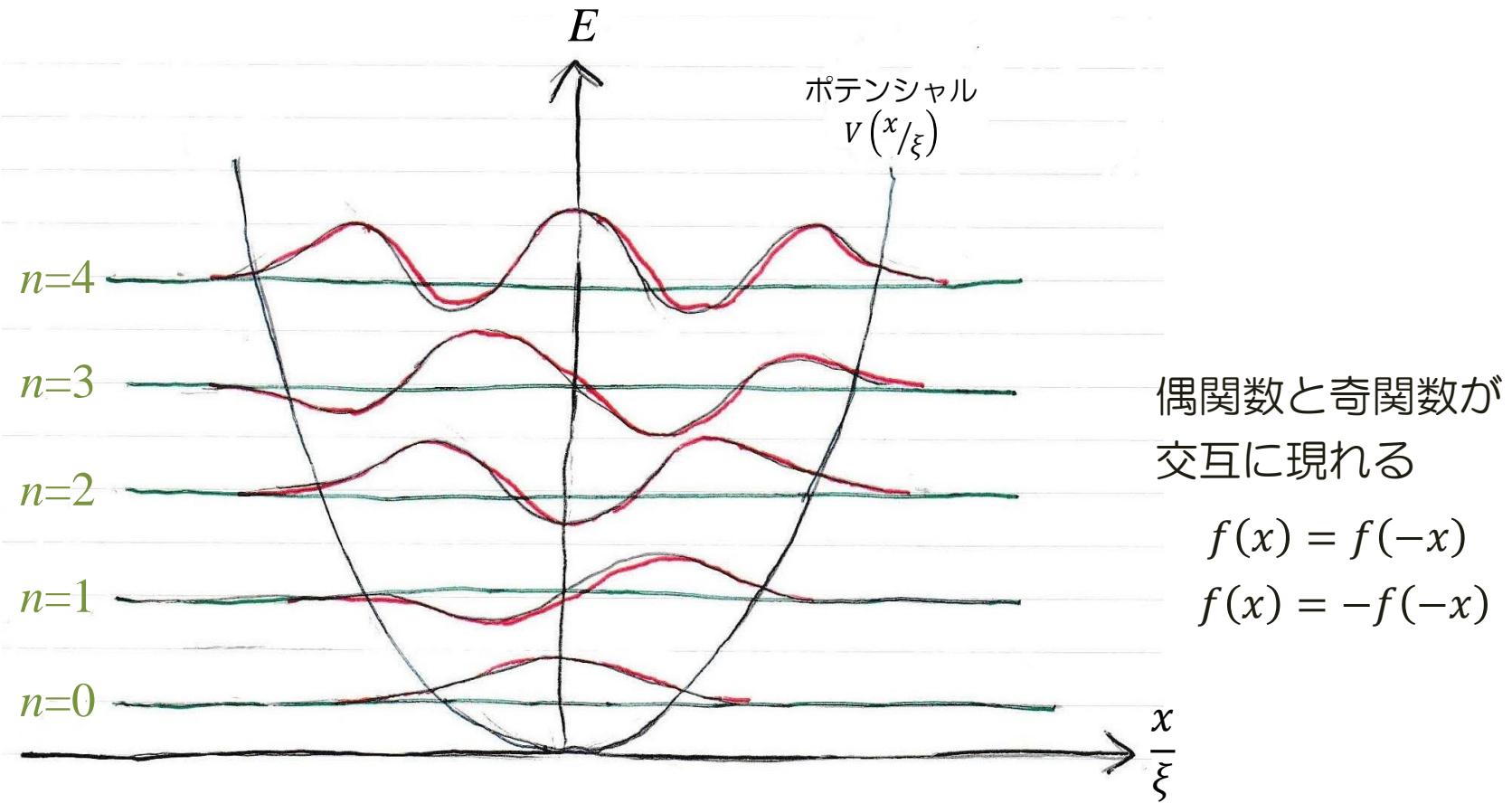
$$n = 2 : \quad E = \frac{5}{2}\hbar\omega \quad \psi(z) = c_2 (-2z^2 + 1) e^{\frac{1}{2}z^2}$$

⋮

c_n は規格化条件によってきまる。

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\psi(x)|^2 dx = 1$$

注) 教科書 p.62 式(3.20)の被積分関数に 2乗が抜けている



例) $\psi_0(x) = \frac{1}{\sqrt{\xi}\sqrt{\pi}} e^{-\frac{x^2}{2\xi^2}}$

$x = \xi$ の範囲に局在化

$$\frac{\psi_0(\xi)}{\psi_0(0)} = e^{-\frac{1}{2}} \sim 0.65$$

$$\psi_0(x) = c_0 e^{-\frac{1}{2}\frac{x^2}{\xi^2}}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\psi_0(x)|^2 dx = c_0^2 \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{x^2}{\xi^2}} dx = c_0^2 \cdot \xi \sqrt{\pi} = 1$$

$$\Rightarrow c_0 = \frac{1}{\sqrt{\xi}\sqrt{\pi}}$$

ガウスの積分公式より

教科書p62の図で目盛等確認してください

波動関数の偶奇性

いろいろな量子数に対する波動関数(固有関数)が偶関数と奇関数の
2種類だけに分かれる



いま、ポテンシャルが偶関数 $V(x)=V(-x)$

$$\frac{d^2\psi(x)}{dx^2} + \frac{2m}{\hbar^2} (E - V(x))\psi(x) = 0$$

$$\frac{d^2\psi(-x)}{dx^2} + \frac{2m}{\hbar^2} (E - V(x))\psi(-x) = 0$$



等しい E に対して $\psi(x)$ が解であれば $\psi(-x)$ も解

$E \rightarrow \psi$ が1つ決まる $\Rightarrow \psi(-x) = \varepsilon\psi(x)$ ε :定数 一方は他の定数倍

$$\psi(x) = \varepsilon\psi(-x) = \varepsilon^2\psi(x)$$

$$\Rightarrow \varepsilon^2 = 1$$

$$\Rightarrow \varepsilon = \pm 1$$

井戸型ポテンシャルの時はどうだったか?

$\varepsilon=1$: 偶関数

$\varepsilon=-1$: 奇関数

零点振動

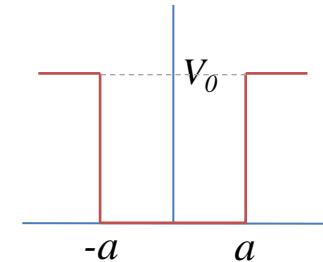
最低エネルギー状態(基底状態) $E = \frac{1}{2} \hbar \omega (\neq 0)$

$\psi_0(x)$ は $x = 0$ の回りに程度の広がりを持つ粒子の確率分布

⇒ 零点振動

井戸型ポテンシャル

基底状態のエネルギー $E = \frac{\hbar^2 \pi^2}{8ma^2}$ ($V_0 = \infty$ のとき)



x と p が一義に決まらない ⇒ 不確定性関係

基底状態でも粒子が静止しない ⇒ 零点振動
(最低エネルギーが有限の値を持つ)

例) ヘリウム … 零点エネルギーが大きい

常圧では0 Kでも固体にならない

^4He :25atm以上、 ^3He :35atm以上で固体

零点振動が格子間隔の数10%にもなる。

隣り合う原子がトンネル効果などの量子効果を示す。

零点エネルギーは固体の圧縮率にも影響する

固体を圧縮

- 格子振動の振動数が変わる
- 零点エネルギーが変わる
- 固体のエネルギーが変わる

教科書p71「いろいろな調和振動子」
参照

例題3.3

$\xi = 1.00 \text{ \AA}$ ($1.0 \times 10^{-10} \text{ m}$) とし、 m として電子の質量($9.1 \times 10^{-31} \text{ kg}$)を用いたときの零点エネルギーを求めよ。

$$\xi = \sqrt{\frac{\hbar}{m\omega}} \text{ より } \omega = \frac{\hbar}{m\xi^2} = 1.15 \times 10^{16} \text{ 1/s}$$

$$E = \frac{1}{2}\hbar\omega = 6.06 \times 10^{-19} \text{ J}$$

$$1 \text{ eV} = 1.6 \times 10^{-19} \text{ J} \text{ より}$$

$$\underline{E = 3.81 \text{ eV}}$$

粒子の位置座標の期待値(波動関数のひろがり)

$\psi_0(x)$ を考える

$$x \text{の期待値} \quad \bar{x} = \int_{-\infty}^{\infty} x |\psi_0(x)|^2 dx = \frac{1}{\xi\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} x e^{-\frac{x^2}{\xi^2}} dx$$

被積分関数はxに関して奇関数で積分値は0

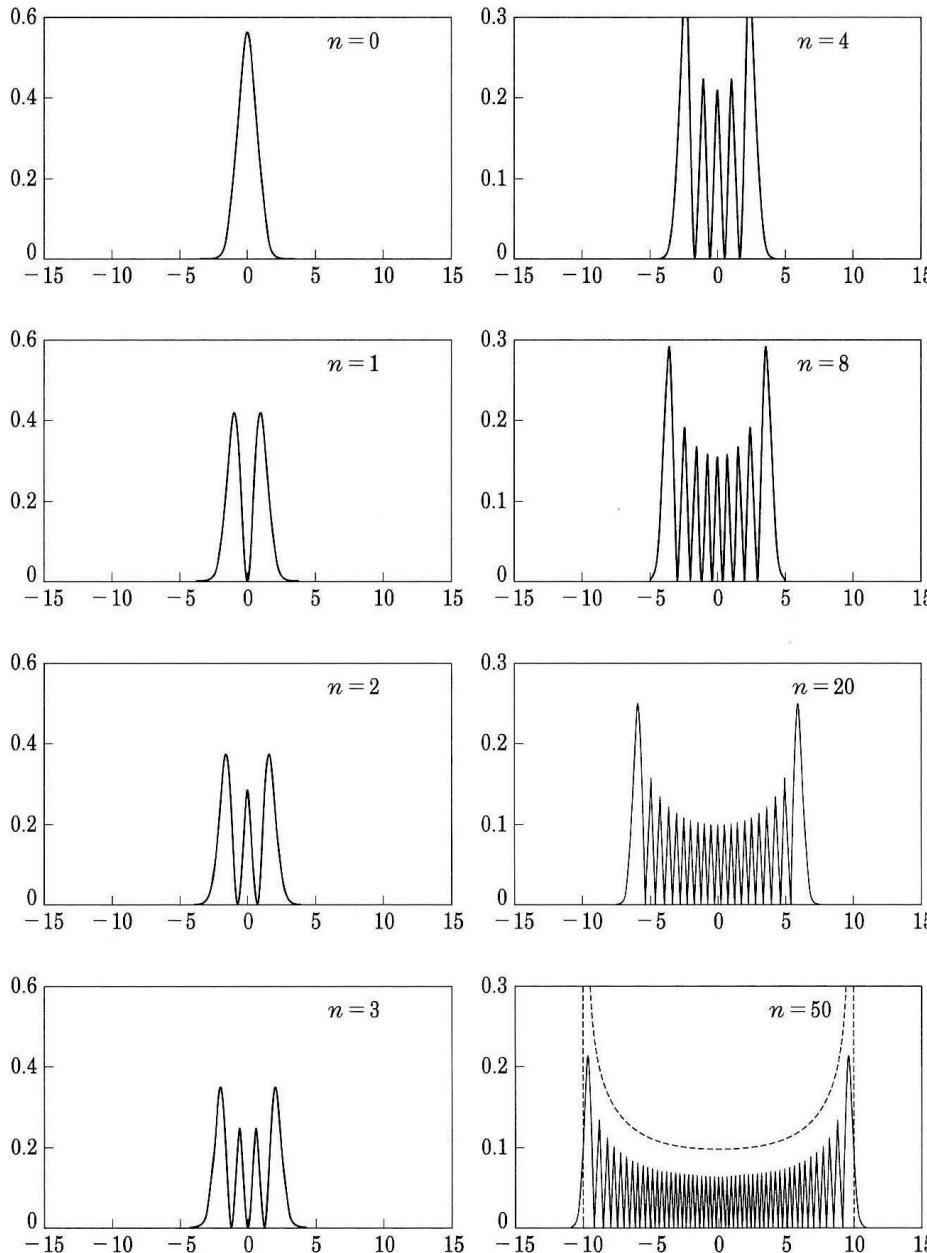
$$\begin{aligned} x^2 \text{の期待値} \quad \bar{x^2} &= \int_{-\infty}^{\infty} x^2 |\psi_0(x)|^2 dx = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 \left| \frac{1}{\sqrt{\xi}\sqrt{\pi}} e^{-\frac{x^2}{2\xi^2}} \right|^2 dx \\ &= \frac{1}{\xi\sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} x^2 e^{-\frac{x^2}{\xi^2}} dx = \frac{1}{\xi\sqrt{\pi}} \frac{1}{2} \xi^2 \sqrt{\frac{\pi}{1/\xi^2}} = \frac{\xi^2}{2} \end{aligned}$$

この結果より、粒子はだいたい $\sqrt{\bar{x^2}}$ の範囲にある。

$$\Rightarrow \text{座標 } \pm \frac{\xi}{\sqrt{2}}$$

\Rightarrow 波動関数の大まかなひろがり
(粒子はだいたい原点から ξ の範囲にある)

波動関数の絶対値の2乗



n 個の節

粒子の存在確率が0となる
位置がある

存在確率が端付近で最大となる。

(古典力学との対応)

波動関数の直交性

エネルギー固有値 E_n, E_m 対する波動関数 $\psi_n(x), \psi_m(x)$ を考える。

$$\int_{-\infty}^{\infty} \psi_n^*(x) \psi_m(x) dx$$

ψ_n^* は ψ_n の複素共役

ベクトルの内積に相当

$$\int_{-\infty}^{\infty} \psi_n^*(x) \psi_m(x) dx = 0 \Rightarrow “\psi_n(x) \text{ と } \psi_m(x) \text{ は直交する}”$$

(参考)

$\int_{-\infty}^{\infty} \psi_n^*(x) \psi_m(x) dx$ は $\langle \psi_n | \psi_m \rangle$ と表記することもある。

$\langle \psi_n |$ (ブラ) … 波動関数 ψ_n で与えられる量子状態

$|\psi_m \rangle$ (ケット) … 波動関数 ψ_m で与えられる量子状態

$$\langle \psi_n | \psi_m \rangle$$

実験装置で準備された $|\psi_m \rangle$ という状態にある系で、体系のとることのできる状態を検出する実験を行うとき $\langle \psi_n |$ という状態が検出される確率振幅。

確率は $|\langle \psi_n | \psi_m \rangle|^2$ で与えられる。

量子力学の大前提

- 物理量は線形演算子

ハミルトニアン \hat{H} 運動量演算子 \hat{p}

$$\hat{f}(a\psi_1 + b\psi_2) = a\hat{f}(\psi_1) + b\hat{f}(\psi_2)$$

- 演算子 \hat{f} に対応する物理量を測定したとき、とりうる測定値は演算子 \hat{f} の固有値である。

$$\hat{f}\psi_n = f_n \psi_n$$

$$\int |\psi_n(x)|^2 dx = 1 \quad \leftarrow \text{規格化条件}$$

- 状態の1つの固有関数が ψ_n で、その固有値が f_n である。このとき、波動関数 ψ は

$$\psi = \sum_{n=0}^{\infty} c_n \psi_n$$

で表される。(重ね合わせの原理)

(一般的なお話)

任意の関数 ψ_1 、 ψ_2 に対して

$$\int \psi_1^* (\hat{f} \psi_2) dx = \int (\hat{g} \psi_1)^* \psi_2 dx \quad \dagger: \text{タガ一}$$

が成り立つとき、 \hat{g} を \hat{f} の共役演算子といい、 $\hat{g} = \hat{f}^\dagger$ と表記する。

これを用いると、

$$\boxed{\int \psi_1^* (\hat{f} \psi_2) dx = \int (\hat{f}^\dagger \psi_1)^* \psi_2 dx} \quad (\text{式15-1})$$

と表される。

ここで、

$$\hat{f}^\dagger = \hat{f}$$

が成り立つ場合、 \hat{f} は共役演算子(またはエルミート演算子)と呼ばれる。

物理量に対応する演算子はエルミート演算子

このとき

$$\hat{f} \psi_n = f_n \psi_n \quad (\text{固有値問題})$$

物理量 \Rightarrow 実数

$$f_n^* = f_n$$

直交性の確認

$\psi_m(x)$ が満たすシュレーディンガーエルギー方程式

$$\left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2 \right) \psi_m(x) = E_m \psi_m(x)$$

$$\Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} \psi_n^*(x) \left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2 \right) \psi_m(x) dx = \int_{-\infty}^{\infty} \psi_n^*(x) E_m \psi_m(x) dx$$

(一般的に考える)

上式の演算子を \hat{f} とすると

$$\int_{-\infty}^{\infty} \psi_n^* \hat{f} \psi_m dx = E_m \int_{-\infty}^{\infty} \psi_n^* \psi_m dx$$

と表される。この左辺は、

$$\begin{aligned} \int \psi_n^* \hat{f} \psi_m dx &= \int (\hat{f}^\dagger \psi_n)^* \psi_m dx = \int (\hat{f} \psi_n)^* \psi_m dx \\ &= \int (E_n \psi_n)^* \psi_m dx = E_n \int \psi_n^* \psi_m dx \quad (\because E_n^* = E_n) \end{aligned}$$

よって

$$E_n \int \psi_n^* \psi_m dx = E_m \int \psi_n^* \psi_m dx \Rightarrow (E_n - E_m) \int \psi_n^* \psi_m dx = 0$$

これより、 $E_n \neq E_m$ であれば、 $\int \psi_n^* \psi_m dx = 0$ \Rightarrow ψ_n と ψ_m は直交している。

エネルギー固有値の異なる波動関数は直交している

($E_n = E_m$ となるような場合 \Rightarrow “固有値が縮退している”という)

前ページ(式15-1)

$$\int \psi_1^* (\hat{f} \psi_2) dx = \int (\hat{f}^\dagger \psi_1)^* \psi_2 dx$$

\hat{f} がエルミート演算子であることより、
 $\hat{f}^\dagger = \hat{f}$

固有関数、固有値の関係より

$$\hat{f} \psi_n = E_n \psi_n$$

まとめ (1)

(調和振動子) (振動の量子化)

- 調和振動子のシュレーディンガー方程式

$$\left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{1}{2} m \omega^2 x^2 \right) \psi(x) = E \psi(x)$$

- エルミートの微分方程式

$$\frac{d^2}{dz^2} u(z) - 2z \frac{d}{dz} u(z) + 2\varepsilon u(z) = 0 \quad \left(\xi = \sqrt{\frac{\hbar}{m\omega}}, \quad z = \frac{x}{\xi}, \quad \varepsilon = \frac{E}{\hbar\omega} - \frac{1}{2} \right)$$

これを多項式に展開して解く ⇒ エネルギーの量子化
エネルギー固有値

$$E = \left(n + \frac{1}{2} \right) \hbar\omega$$

⇒ エルミート多項式の性質

まとめ (2)

- 調和振動子の波動関数

$$\psi(x) = u(x)e^{-\frac{m\omega}{2\hbar}x^2}$$

$$\psi(z) = u(z)e^{\frac{1}{2}z^2}$$

$$n=0 : E = \frac{1}{2}\hbar\omega \quad \psi_0(z) = C_0 e^{-\frac{1}{2}x^2}$$

$$n=1 : E = \frac{3}{2}\hbar\omega \quad \psi_1(z) = C_1 z e^{-\frac{1}{2}x^2}$$

$$n=2 : E = \frac{5}{2}\hbar\omega \quad \psi_2(z) = C_2 (-2z^2 + 1) e^{-\frac{1}{2}x^2}$$

...

規格化条件 $\int_{-\infty}^{\infty} |\psi(x)|^2 dx = 1$ より係数を決定。

例) $\psi_0(x) = \frac{1}{\sqrt{\xi\sqrt{\pi}}} e^{-\frac{1}{2}x^2}$

波動関数 → ポテンシャルとの対応、偶関数と奇関数
期待値 (存在範囲)、古典力学での単振動との対応

まとめ (3)

- 零点振動

最低のエネルギーが0ではない有限の値を持つ。

- 波動関数の直交性

エネルギー固有値の異なる波動関数は直交性を持つ。

$$(E_n \rightarrow \psi_n(x), E_m \rightarrow \psi_m(x), E_n \neq E_m)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \psi_n^*(x) \psi_m(x) dx = \delta_{nm}$$

量子力学における基礎

- 物理量は実数
- 物理量に対する演算子はエルミート演算子
- 固有関数どうしが直交性を持つ

3次元のシュレーディンガーエ方程式

3次元のシュレーディンガ一方程式

- 古典力学

$$\mathbf{P} = (p_x, p_y, p_z)$$

運動エネルギー — $E = \frac{\mathbf{P}^2}{2m} = \frac{1}{2m}(p_x^2 + p_y^2 + p_z^2)$

- 量子力学 … 演算子で置き換え

$$p_x \rightarrow -i\hbar \frac{\partial}{\partial x}$$

$$\left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + V(x) \right) \psi(x) = E \psi(x)$$

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right)$$

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \quad \cdots \text{ラプラシアン}$$

$$\boxed{\left(-\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + V(x, y, z) \right) \psi(x, y, z) = E \psi(x, y, z)}$$

例) 原子核によるクーロンポテンシャル

3次元における球対称ポテンシャル

原点からの動径方向の距離 r の関数



古典力学における中心力の問題

極座標で考える

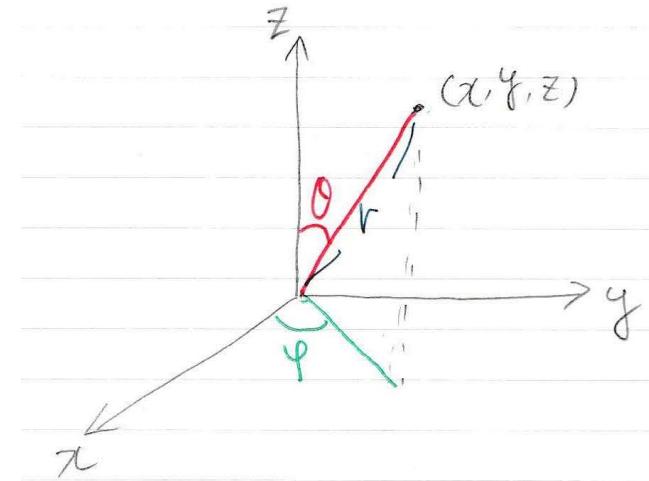
極座標によるラプラシアン

$$\begin{cases} x = r \sin \theta \cos \varphi \\ y = r \sin \theta \sin \varphi \\ z = r \cos \theta \end{cases}$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$\tan \theta = \frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{z} \Rightarrow \theta = \tan^{-1} \frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{z}$$

$$\tan \varphi = \frac{y}{x} \Rightarrow \varphi = \tan^{-1} \frac{y}{x}$$



$$\Delta = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \left[\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right]$$

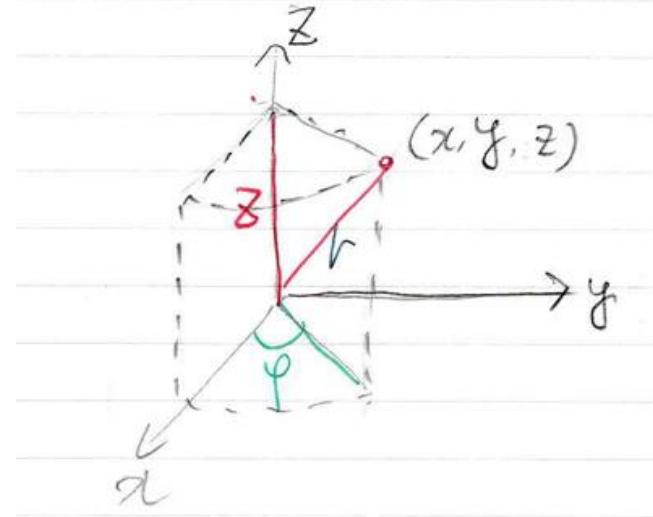
参考

円筒座標の場合

$$x = r \cos \varphi$$

$$y = r \sin \varphi$$

$$z = z$$



$$\Delta = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

角運動量

円運動（古典）を考える。

質量 m 、半径 r 、速度 v 、角速度 $\omega = \frac{v}{r}$ 、慣性モーメント $I = mr^2$

角運動量 $L = I\omega = mr^2 \frac{v}{r} = mrv = rp$

(運動量 $p = mv$)

運動エネルギー $E = \frac{1}{2} mv^2 = \frac{p^2}{2m} = \frac{1}{2} mr^2 \omega^2 = \frac{1}{2} I\omega^2 = \underline{\underline{\frac{L^2}{2mr^2}}}$

3次元のシュレーディンガーア方程式 (中心力 $\Rightarrow V(r)$)

波動関数 $\psi(r, \theta, \phi)$

波動方程式

$$\left(-\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + V(r) \right) \psi = E \psi$$

$$\left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) - \frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right) + V(r) \right) \psi = E \psi$$

ここで

$$\widehat{L^2} \equiv -\hbar^2 \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right)$$

と定義すると

$$\underbrace{\left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) - \frac{\widehat{L^2}}{2mr^2} + V(r) \right)}_{\widehat{H}} \psi = E \psi$$

円運動の運動エネルギーの形と一致

3次元のシュレーディンガーア方程式の極座標表示の解を求める。

角運動量演算子

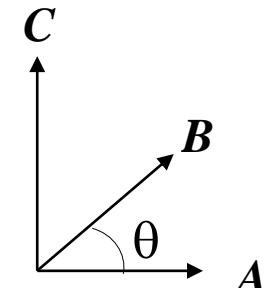
角運動量 $L = \mathbf{r} \times \mathbf{p}$

成分
$$\begin{cases} L_x = yp_z - zp_y \\ L_y = zp_x - xp_z \\ L_z = xp_y - yp_x \end{cases}$$

ベクトル積(外積)

大きさ : $|A||B| \sin \theta$

向き :
 A から B の方向に回転する
右ネジの進む向き



$$\mathbf{C} = \mathbf{A} \times \mathbf{B}$$

量子力学 演算子 \Leftrightarrow 物理量

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + V(x) \rightarrow \text{エネルギー固有値}$$

$$\hat{p} = -i\hbar \frac{\partial}{\partial x}$$

角運動量演算子

$$\begin{cases} \widehat{L_x} = \hat{y}\widehat{p_z} - \hat{z}\widehat{p_y} = -i\hbar \left(y \frac{\partial}{\partial z} - z \frac{\partial}{\partial y} \right) \\ \widehat{L_y} = \hat{z}\widehat{p_x} - \hat{x}\widehat{p_z} = -i\hbar \left(z \frac{\partial}{\partial x} - x \frac{\partial}{\partial z} \right) \\ \widehat{L_z} = \hat{x}\widehat{p_y} - \hat{y}\widehat{p_x} = -i\hbar \left(x \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial x} \right) \end{cases}$$

(中心力問題 → 極座標で考える)

$$\begin{cases} \widehat{L_x} = -i\hbar \left(-\sin \varphi \frac{\partial}{\partial \theta} - \frac{\cos \theta}{\sin \theta} \cos \varphi \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \\ \widehat{L_y} = -i\hbar \left(\cos \varphi \frac{\partial}{\partial \theta} - \frac{\cos \theta}{\sin \theta} \sin \varphi \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \\ \widehat{L_z} = -i\hbar \frac{\partial}{\partial \varphi} \end{cases}$$

$$\widehat{L^2} = \widehat{L_x^2} + \widehat{L_y^2} + \widehat{L_z^2} = -\hbar^2 \left(\frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{\cos \theta}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right)$$

ラプラシアンの極座標表示の一部と同じ形

$$\Delta = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \left[\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right]$$

3次元のシュレーディンガーア方程式 (中心力 $\Rightarrow V(r)$)

波動関数 $\psi(r, \theta, \phi)$

波動方程式

$$\left(-\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + V(r) \right) \psi = E \psi$$

$$\left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) - \frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right) + V(r) \right) \psi = E \psi$$

ここで

$$\widehat{L^2} \equiv -\hbar^2 \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right)$$

と定義すると

$$\left(-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) - \frac{\widehat{L^2}}{2mr^2} + V(r) \right) \psi = E \psi$$

3次元のシュレーディンガーア方程式の極座標表示の解を求める。

(もう少し一般的なお話)

- 演算子の積と交換関係

演算子 \hat{A} , \hat{B}

$$\hat{A} \hat{B} \psi = \hat{A} (\hat{B} \psi)$$

関数 ψ にまず \hat{B} を作用させ、次に \hat{A} を作用させる。

$$\hat{A} \hat{B} \neq \hat{B} \hat{A} \Rightarrow \hat{A} \text{ と } \hat{B} \text{ は非可換}$$

例)

運動量演算子 $\widehat{p}_x = -i\hbar \frac{\partial}{\partial x}$

位置座標の演算子 $\hat{x} = x \times$ (掛けるという演算子)

$$\hat{p} \hat{x} \psi(x) = -i\hbar \frac{\partial}{\partial x} (x\psi(x)) = -i\hbar \left(\psi(x) + x \frac{\partial \psi(x)}{\partial x} \right) \quad ①$$

$$\hat{x} \hat{p} \psi(x) = x \left(-i\hbar \frac{\partial \psi(x)}{\partial x} \right) \quad ②$$

① - ②より

$$(\hat{p} \hat{x} - \hat{x} \hat{p}) \psi(x) = -i\hbar \psi(x)$$

左辺と右辺の演算子をどんな関数に作用させても結果は等しい

(もう少し一般的なお話)

演算子 \hat{A} , \hat{B}

$$\hat{A} \hat{B} - \hat{B} \hat{A} \Rightarrow [\hat{A}, \hat{B}]$$

演算子 \hat{A} と \hat{B} の交換関係

交換子 commutator

特に、運動量と位置座標の交換関係

$$[\hat{p}_x, \hat{x}] = -i\hbar$$

を正準交換関係という。

一般に物理量は座標と運動量の関数として表されるので、その交換関係は正準交換関係からなる。

2つの演算子が可換である

⇒ 両者に共通な固有関数をつくることができる。(同時対角化)

(証明は教科書p.152)

- 演算子 \hat{A}, \hat{B} が共通の固有関数 ψ を持つ場合

$$\hat{A}\psi = a\psi \Rightarrow \hat{B}\hat{A}\psi = \hat{B}(a\psi)$$

$$\hat{B}\psi = b\psi \Rightarrow \hat{A}\hat{B}\psi = \hat{A}(b\psi)$$

$b\hat{A}\psi = ab\psi$
 $a\hat{B}\psi = ab\psi$

$$(\hat{A}\hat{B} - \hat{B}\hat{A})\psi = \hat{A}(b\psi) - \hat{B}(a\psi) = 0$$

$(\hat{A}\hat{B} - \hat{B}\hat{A})\psi = 0$

* \hat{A}, \hat{B} に共通な固有関数は、交換子 $[\hat{A}, \hat{B}]$ の固有関数でもあり、その固有値は 0 である。

* a, b が同時に決められるような量子状態が 1 つある。

$[\hat{p}_x, \hat{x}] = -i\hbar \Rightarrow x$ と p_x を同時に正確に決められる状態はない。

不確定性関係

- ハミルトニアン \hat{H} と $\widehat{L^2}$ の可換性

$$[\hat{H}, \widehat{L^2}] = 0 \quad \leftarrow \text{証明は復習課題で}$$

⇒ 両者に共通の固有関数が存在する。

\hat{H} の固有関数 → エネルギーを測定すると常に確定値
 $\widehat{L^2}$ の固有関数 → 角運動量を測定すると常に確定値

系の状態が同時に記述される

⇒ エネルギーと角運動量が同時に保存

ここまでまとめ

- 三次元シュレーディンガー方程式（極座標系）

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial \psi}{\partial r} \right) - \frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \left[\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial \psi}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \varphi^2} \right] \psi + V(r) \psi = E \psi$$

波動関数 $\psi(r, \theta, \varphi)$ 、エネルギー固有値 E

- 角運動量演算子を考えて、 $\hat{L}^2 = \hat{L}_x^2 + \hat{L}_y^2 + \hat{L}_z^2$ とすると、

$$\hat{L}^2 = -\hbar^2 \left(\frac{\partial^2}{\partial^2 \theta} + \frac{\cos \theta}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} \right)$$

シュレーディンガー方程式は、

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial \psi}{\partial r} \right) - \frac{\hat{L}^2}{2mr^2} \psi + V(r) \psi = E \psi$$