

BC1518 - Sistemas Operacionais

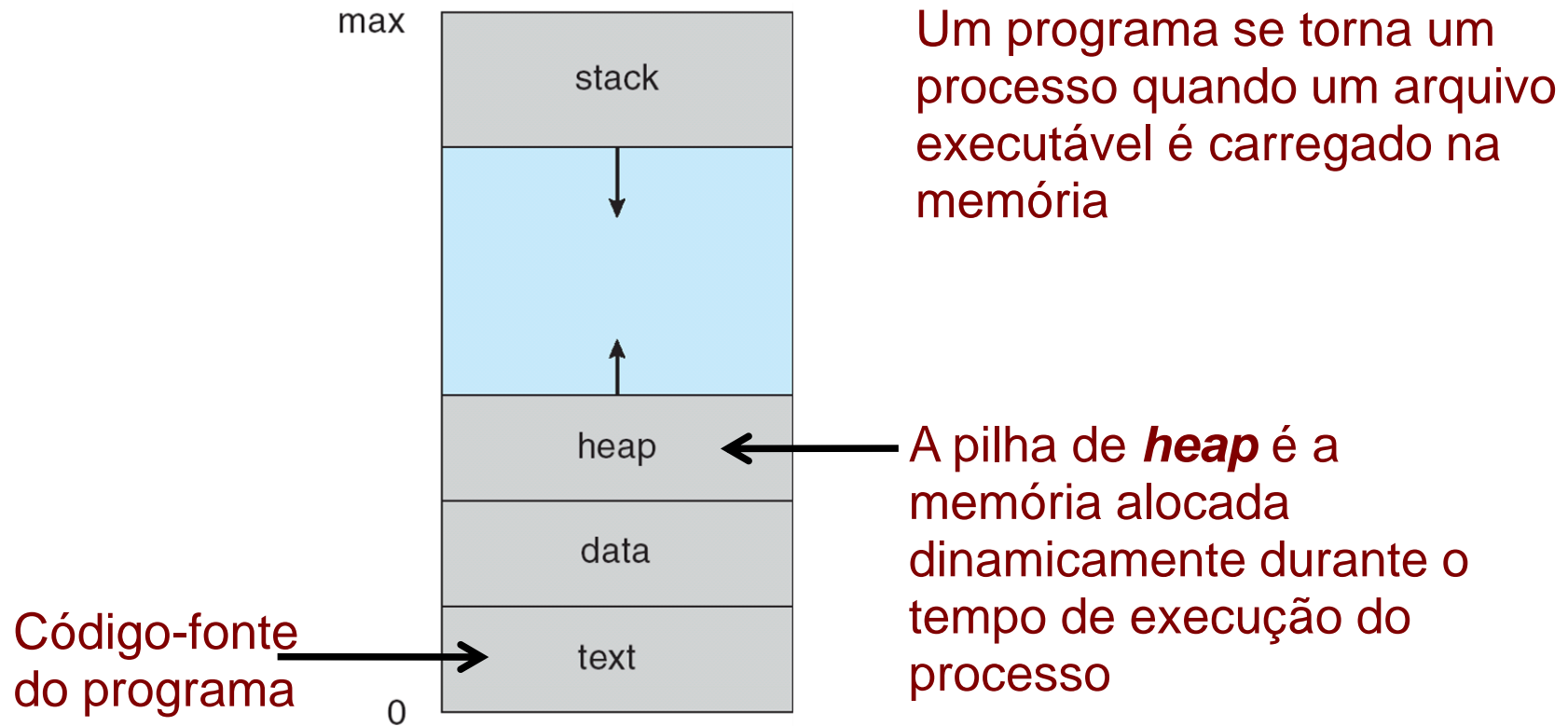
Aula 4: Processos

- Conceito de Processo
- Escalonamento de Processos
- Operações sobre Processos
- Processos Cooperativos
- Comunicação entre Processos

- Um **sistema operacional** executa uma variedade de programas
 - ❑ Sistemas *Batch* – executam tarefas (*jobs*)
 - ❑ Sistemas de Tempo Compartilhado – executam programas de usuário ou tarefas
- O livro texto usa os termos **tarefa** e **processo** de forma intercambiável

- **Processo – um programa em execução**
 - ❑ A execução do processo precisa ocorrer de maneira sequencial

- Um **processo inclui**:
 - ❑ Contador de Programa – PC: indica a próxima instrução a ser executada
 - ❑ Pilha (*stack*): contém dados temporários, como as variáveis locais, os parâmetros de métodos e endereços de retorno
 - ❑ Seção de dados: contém as variáveis globais



➤ Durante a execução, um processo pode estar em um dos estados:

- ❑ Novo (*new*): o processo está sendo criado
- ❑ Pronto (*ready*): o processo está pronto para ser atribuído ao processador
- ❑ Executando (*running*): as instruções estão sendo executadas
- ❑ Esperando (*waiting*): o processo está esperando algum evento (por exemplo, o término de uma operação de E/S)
- ❑ Terminado (*terminated*): o processo terminou a sua execução

Diagrama de estado do processo

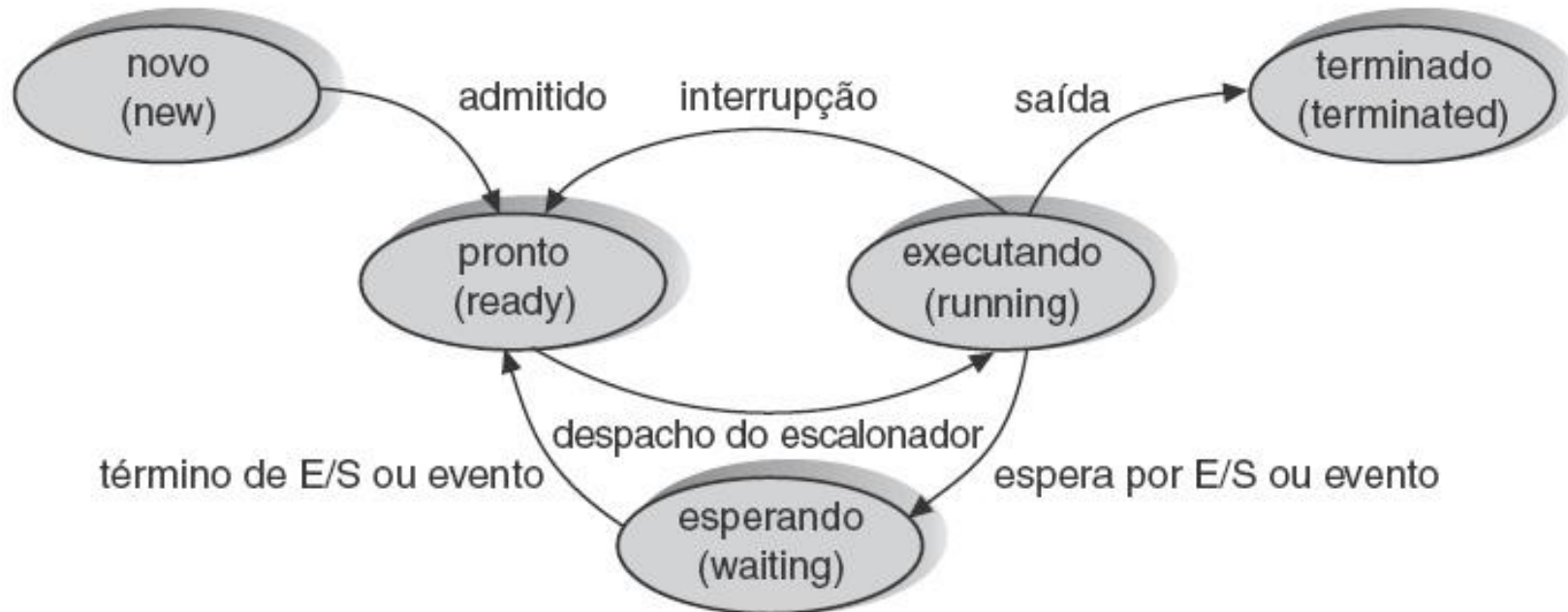


Diagrama de estado do processo [Silberschatz]

Somente um processo pode estar **executando** em um processador, embora muitos processos possam estar **prontos** ou **esperando**

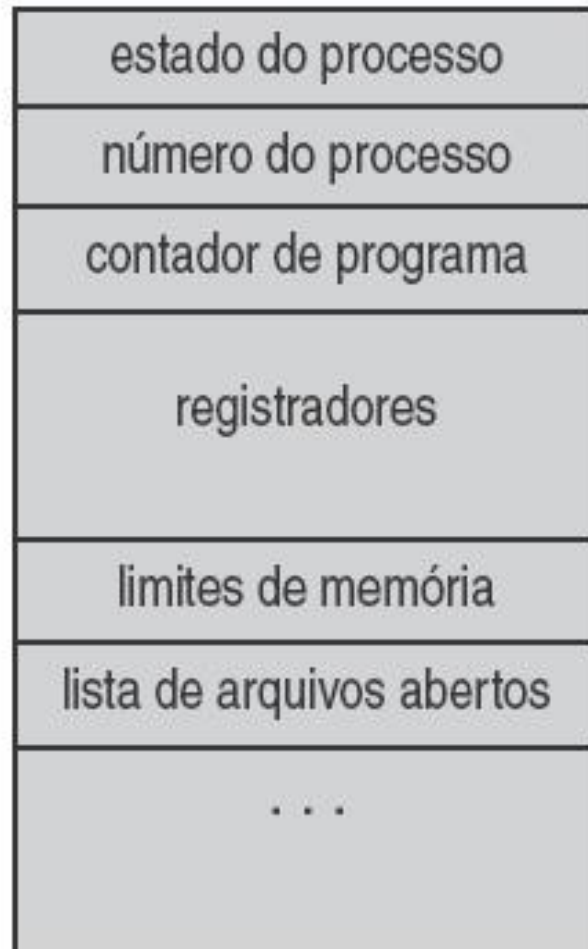
Bloco de controle de processo (*Process Control Block - PCB*)

Cada processo é representado no Sistema Operacional por um PCB (*Process Control Block*), ou bloco de controle de tarefa

O PCB contém Informações associadas a cada processo:

- ❑ Estado do processo (novo, pronto, executando, etc.)
- ❑ Contador de programa (indica o endereço da próxima instrução)
- ❑ Registradores de CPU (acumuladores, ponteiro de pilha, registradores de uso geral, informação de *status*)
- ❑ Informações de escalonamento de CPU (prioridade do processo, informações para escalonamento)
- ❑ Informações de gerenciamento de memória (dados como registradores de base e limite)
- ❑ Informações de contabilização (tempo de CPU, nº do processo, etc.)
- ❑ Informações de *status* de E/S (lista de dispositivos de E/S associados, lista de arquivos abertos, etc.)

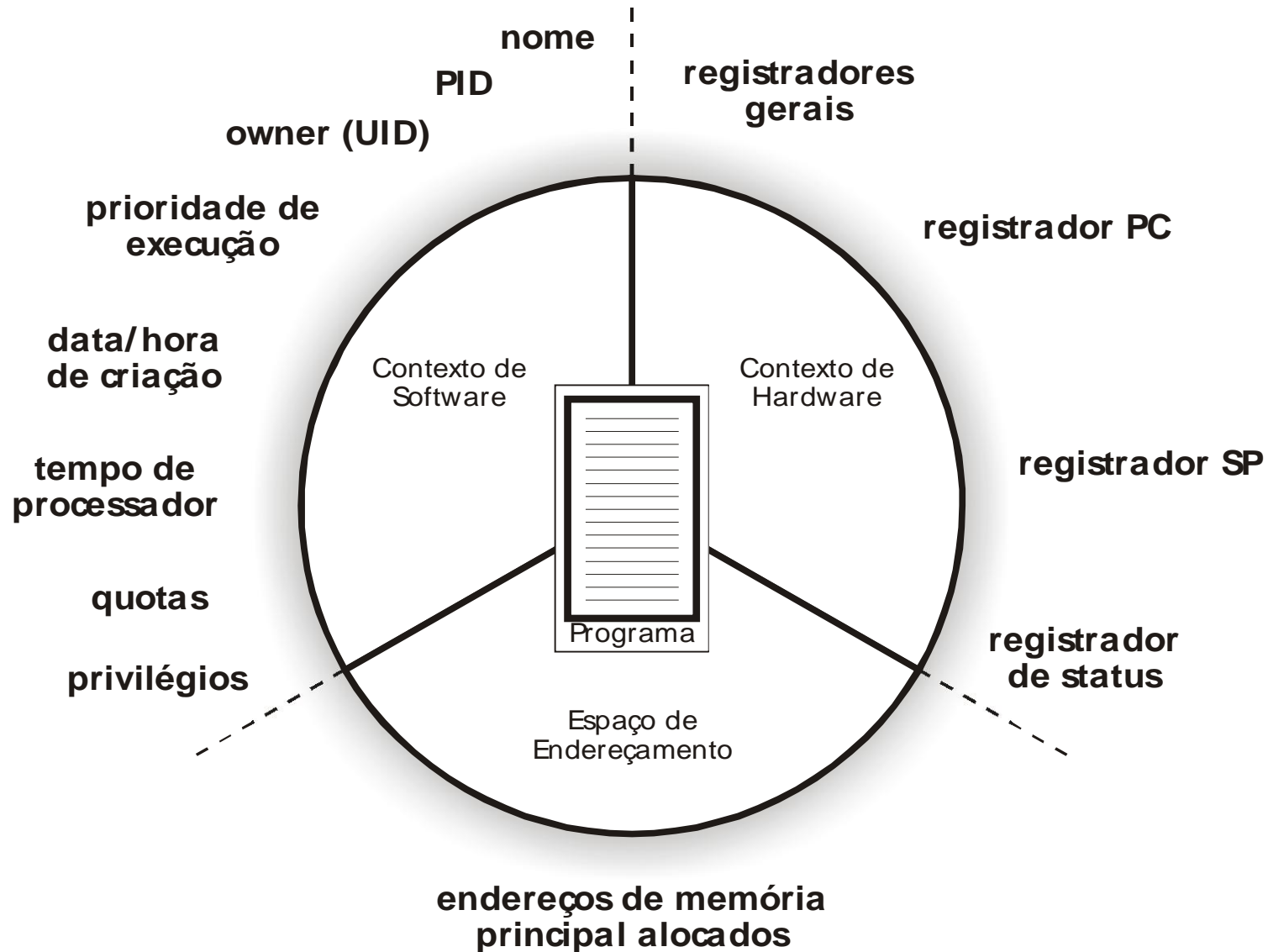
Bloco de controle de processo (PCB)



O PCB serve como um repositório de informações, e essas informações variam de um processo para outro.

Bloco de controle de processo (PCB) [Silberschatz]

Características da estrutura de um processo



Escalonamento de processos

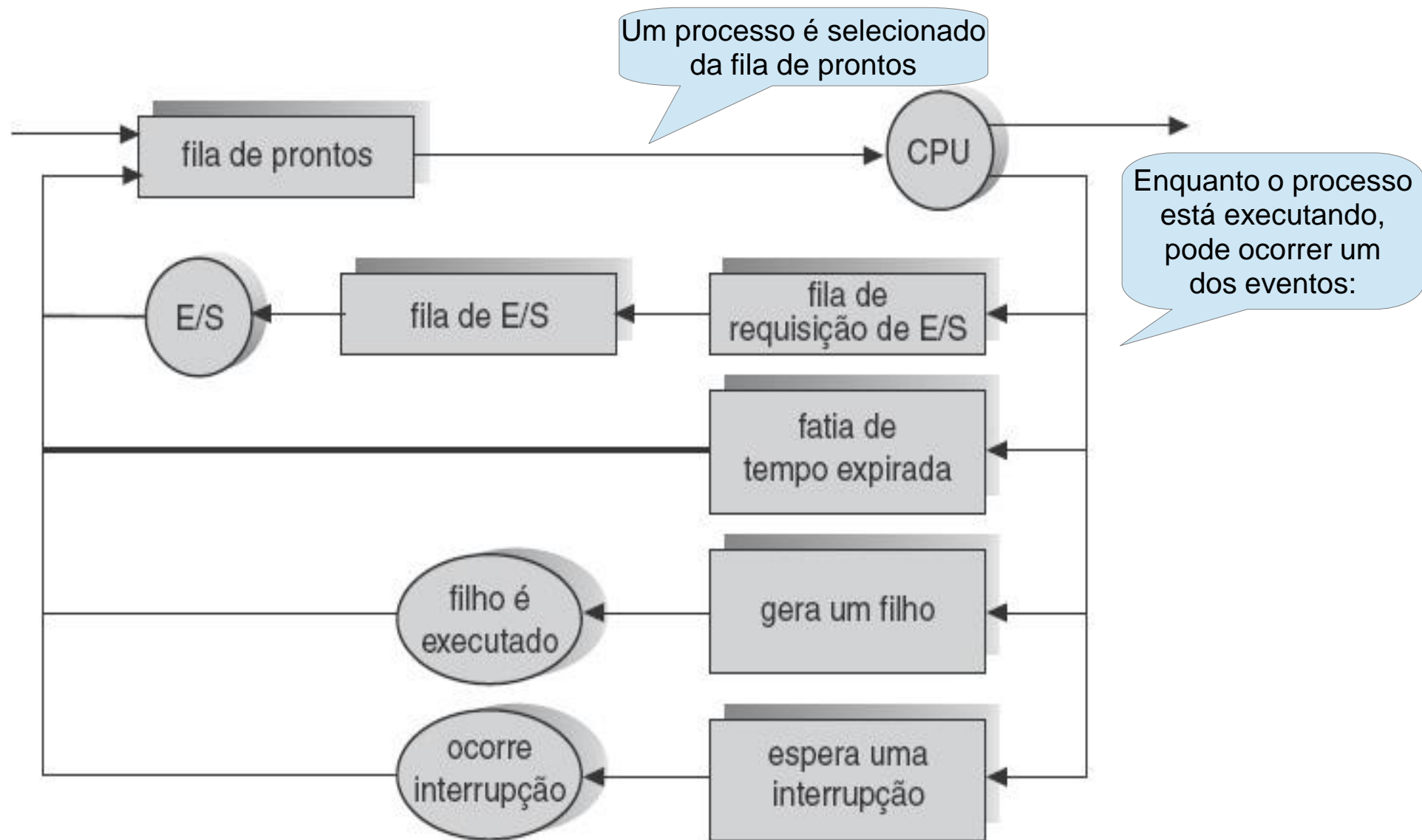
Fila de Escalonamento de Processos

➤ Como um sistema com um único processador pode ter somente um processo executando, se existirem mais processos, eles devem aguardar em filas até que a CPU esteja livre

- Fila de tarefas (*Job Queue*): conjunto de todos os processos no sistema
- Fila de processos prontos (*Ready Queue*): conjunto de todos os processos residindo na memória principal que estão prontos e esperando para serem executados
- Fila de dispositivo (*Device Queue*): conjunto dos processos esperando um dispositivo de E/S



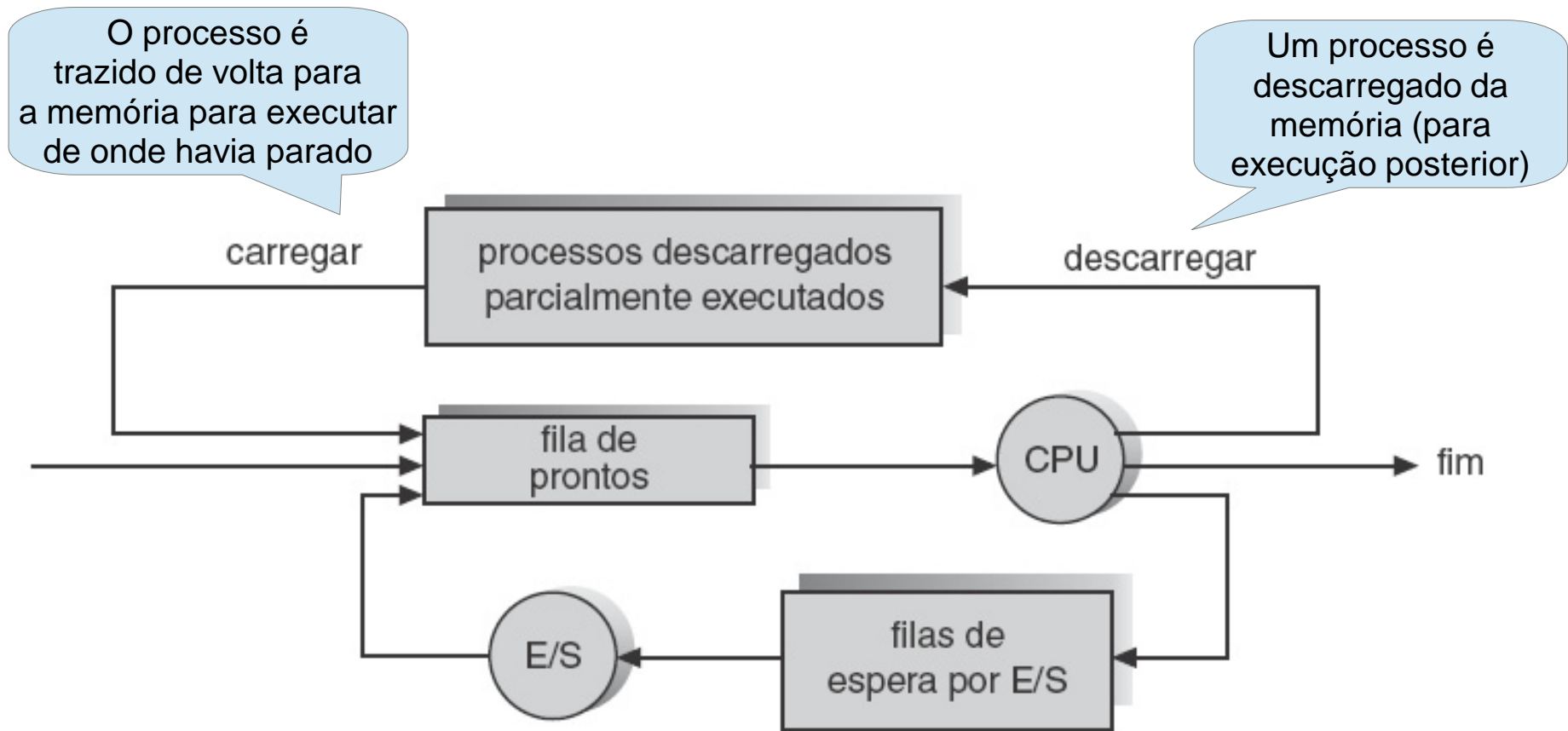
Representação de escalonamento de processos (Diagrama de Filas)



- Com a multiprogramação, diversos processos disputam pelos recursos disponíveis no sistema, dentre eles, o tempo de CPU
- Uma vez que pode existir mais de um processo pronto para execução, é necessário escolher um deles
- O escalonamento de processos permite selecionar um processo dentre um conjunto de processos disponíveis para execução na CPU
- Para isso, há três tipos de escalonadores:
 - Escalonador de longo prazo (ou escalonador de tarefas):
 - Decide quando um processo deve ser efetivamente criado (a criação de um processo pode ser adiada, caso a carga no computador estiver muito grande)
 - Carrega um novo processo na memória
 - Escalonador de curto prazo (ou escalonador de CPU): seleciona um dos processos da **fila de prontos** para execução e aloca a CPU para o mesmo

- Escalonador de médio prazo: utilizado para liberar memória
- Muitas vezes, pode ocorrer de o sistema ficar sobrecarregado e a quantidade de memória demandada pode exceder a memória disponível
- Neste caso, este escalonador seleciona um ou mais processos na memória que estão disputando pela CPU e os “decarrega” da memória (*swap-out*). Com isso, o processo é temporariamente suspenso e seu contexto é salvo em disco
- Após um tempo, os processos são trazidos de volta do disco para a memória (*swap-in*) e ficam novamente prontos para execução
- Esse esquema é chamado troca (*swapping*) e enquanto um processo está suspenso, ele não ocupa memória e nem disputa pela CPU

Escalonamento de médio prazo ao diagrama de filas



Acréscimo do escalonador de médio prazo [Silberschatz]

Escalonadores (cont.)

- O **escalonador de curto prazo** é o mais importante e é chamado **com alta frequência** (milissegundos)
 - Precisa ser veloz para escolher um dos processos na fila de prontos

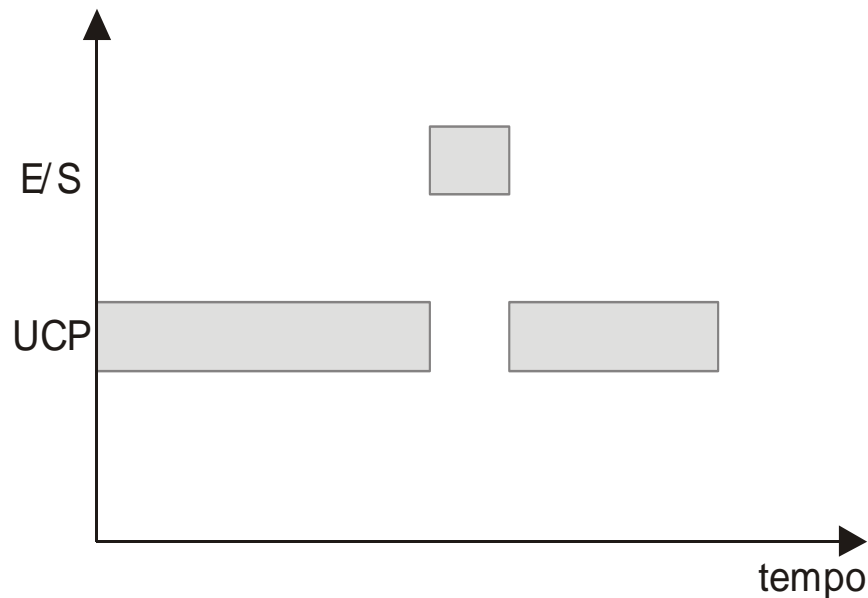
- O **escalonador de médio prazo** é usado para retirada temporária de um processo da memória, possibilitando a liberação de espaço

- O **escalonador de longo prazo** controla o **grau de multiprogramação** e é chamado **raramente** (segundos ou minutos)
 - quando a CPU está com pouco trabalho, ele traz outro processo para a fila

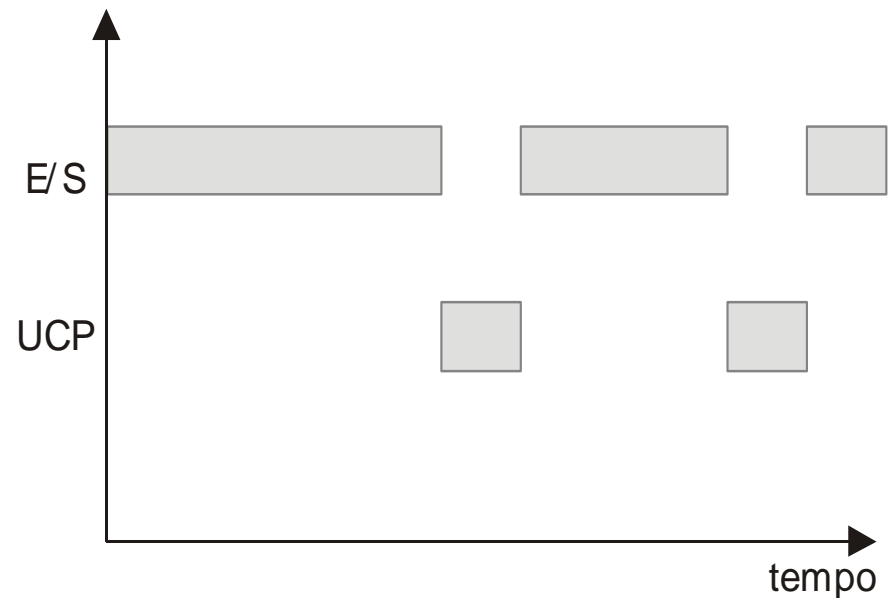
Processos IO-bound e CPU-bound

➤ Os processos podem ser descritos como:

- Processo limitado por E/S (*IO-bound*): gasta mais tempo realizando operações de E/S do que cálculos => poucos processos na fila de prontos, menor utilização da CPU
- Processo limitado por CPU (*CPU-bound*): gasta mais tempo realizando cálculos; gera pedidos de E/S com pouca frequência => utiliza pouco os dispositivos de E/S, mas muita CPU



(a) CPU-bound



(b) I/O-bound

[Silberschatz]

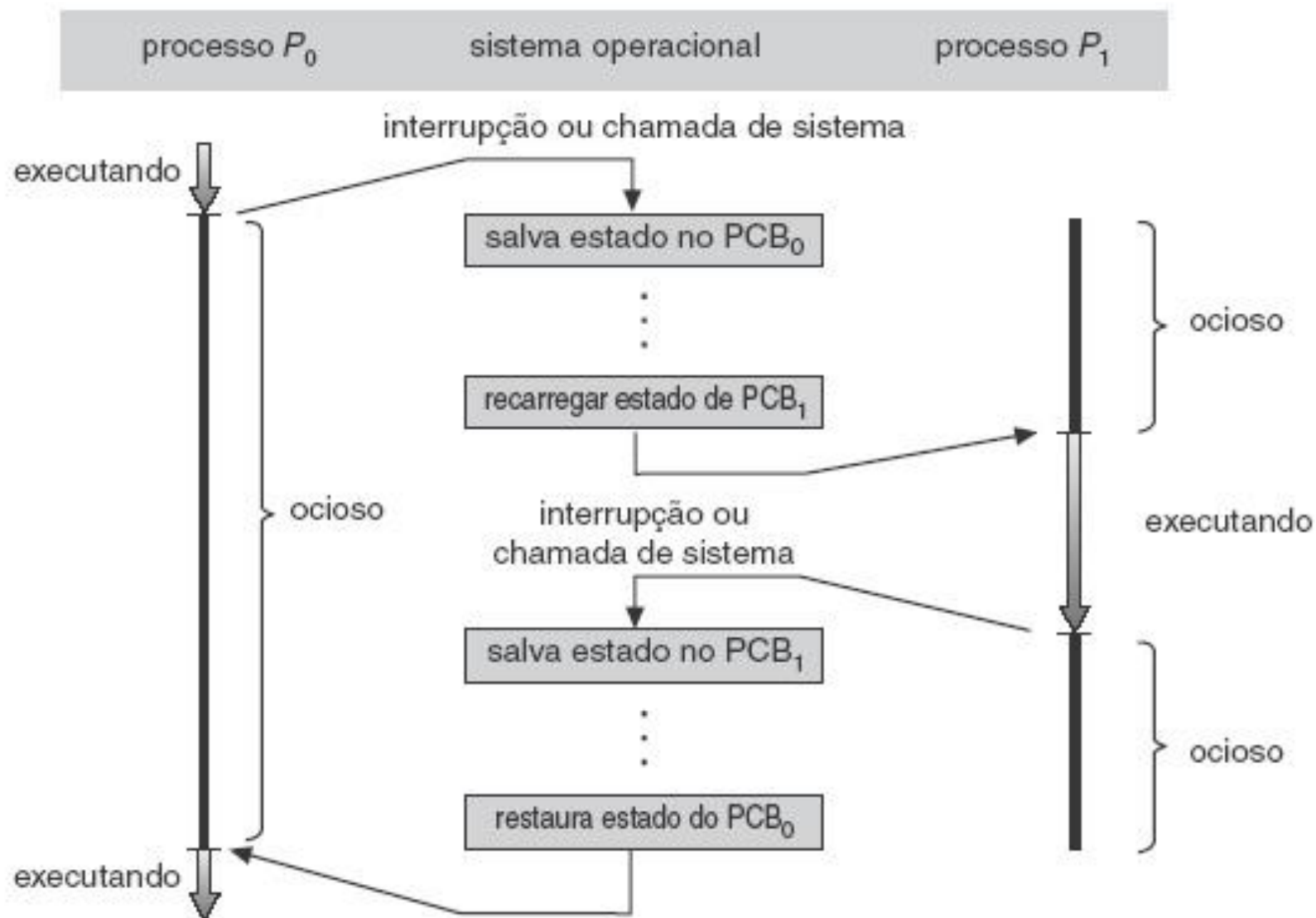
Processos IO-bound e CPU-bound (cont.)

- Se houver muito mais processos *IO-bound* na memória do que processos *CPU-bound* => significa que há poucos processos na fila de prontos (a maioria está nas filas de espera de E/S); há uma menor utilização da CPU
- Se, ao contrário, houver muito mais processos *CPU-bound* do que *IO-bound* na memória => a fila de prontos é grande, há pouca utilização dos dispositivos de E/S e muita utilização da CPU
- Para um bom desempenho do sistema, é necessário uma boa combinação de processos *CPU-bound* e *IO-bound*

Troca de contexto

- Quando a **CPU** passa para outro processo, o sistema precisa **salvar o estado do processo antigo** (informações do PCB) e **carregar o estado salvo do novo processo**
- O tempo da **troca de contexto** é **custo adicional**; o sistema não realiza qualquer trabalho útil durante a troca
- O **tempo de troca depende do suporte de *hardware*** (velocidade da memória, número de registradores a ser copiado e existência ou não de instruções especiais para carregar ou armazenar todos os registradores)

Troca da CPU de um processo para outro



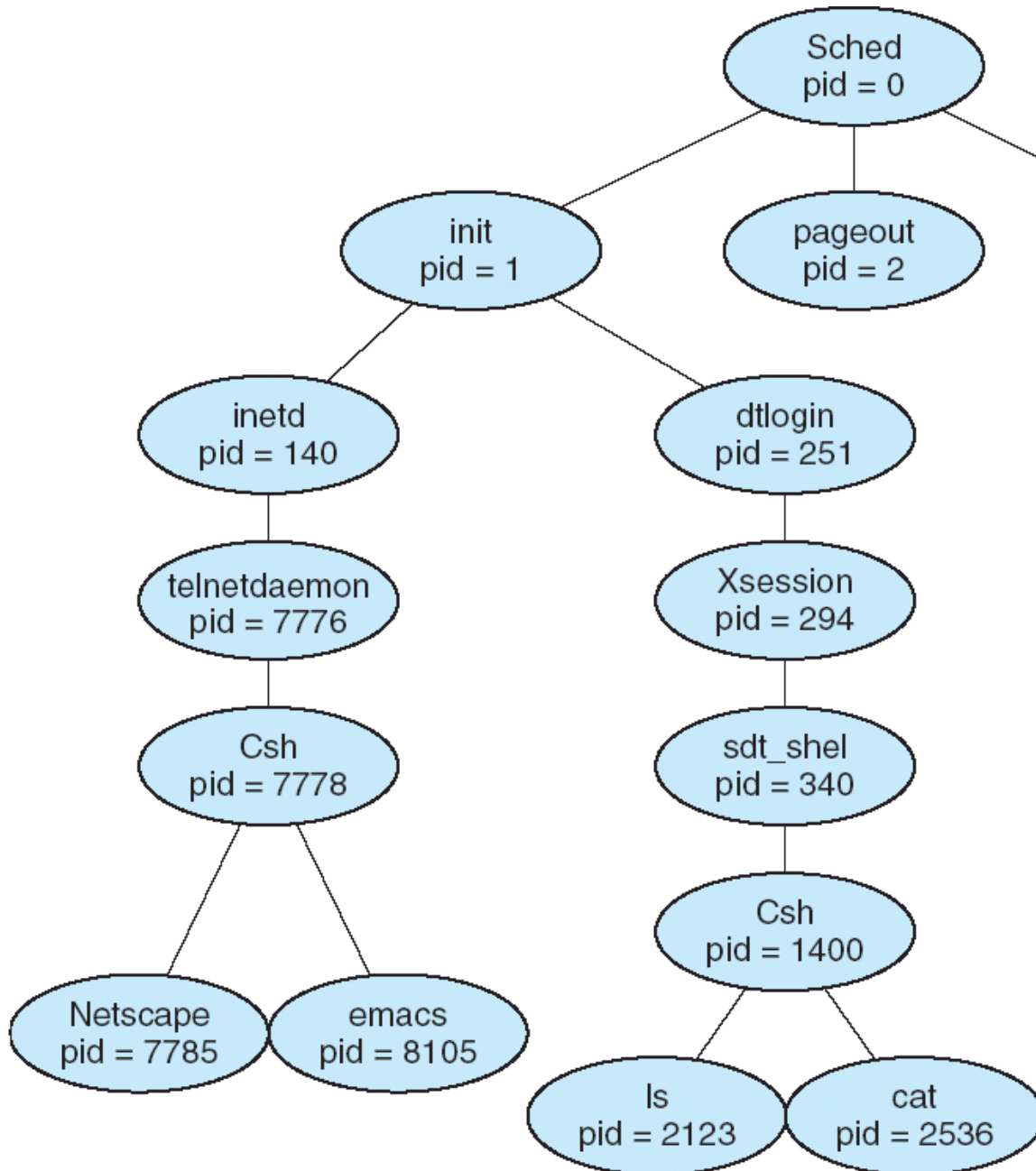
Operações sobre processos

- Processos podem ser criados e removidos dinamicamente do sistema
- Um processo, chamado de processo **pai**, pode criar um ou mais processos (chamados processos **filhos**) e, estes por sua vez, podem criar outros processos, formando uma **árvore de processos**
- O sistema possui inúmeros processos:
 - Inicialmente, ao carregar o Sistema Operacional, são criados vários processos
 - O usuário ao executar programas, cria um processo para cada um deles
 - É possível também criar processos através de chamadas de sistema (*system call*) a partir de outro processo

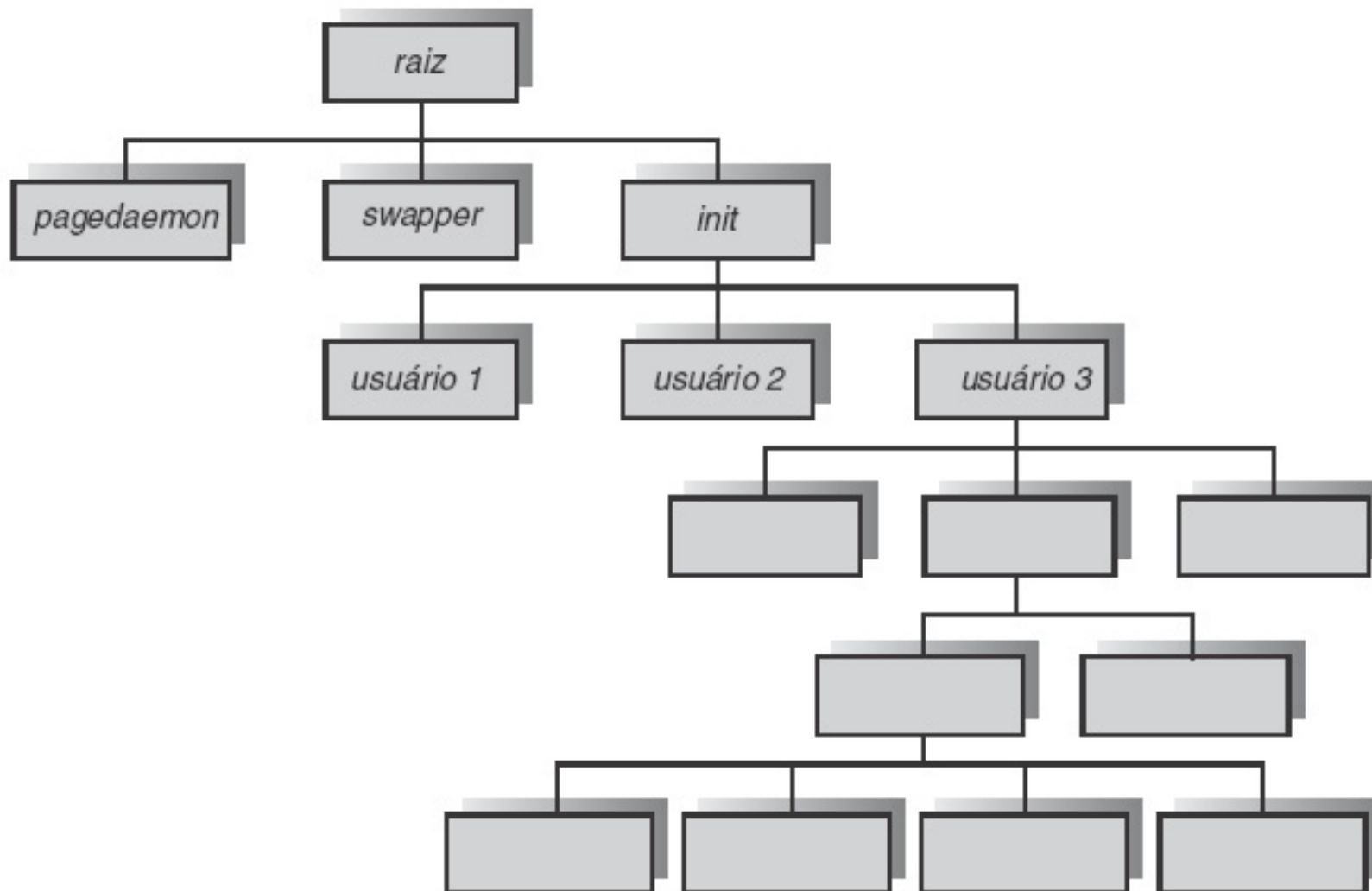
Árvore de processos no Solaris

O SO identifica cada processo com um nome e um valor inteiro, conhecido como **identificador de processo** (ou **pid**)

O processo **Sched** cria os processos **fsflush** (responsável por gerenciar o sistema de arquivos), o **pageout** (responsável por gerenciar a memória) e **init** (processo raiz pai para todos os processos do usuário)



Árvore de processos no UNIX



➤ Quando um processo cria um outro processo, há algumas possibilidades:

➤ **Quanto ao compartilhamento de recursos:**

- ☐ Pai e filhos compartilham todos os recursos, ou
- ☐ Filhos compartilham um subconjunto dos recursos do pai, ou
- ☐ Pai e filho não compartilham recurso algum

➤ **Quanto à execução (sincronização):**

- ☐ Pai e filhos são executados concorrentemente, ou
- ☐ Pai espera até que os filhos terminem a respectiva execução

➤ **Quanto ao espaço de endereçamento:**

- ☐ Processo-filho é uma duplicata do processo-pai
- ☐ Processo-filho contém um novo programa carregado nele

Exemplo: criação de processo no Unix

➤ Exemplo no UNIX

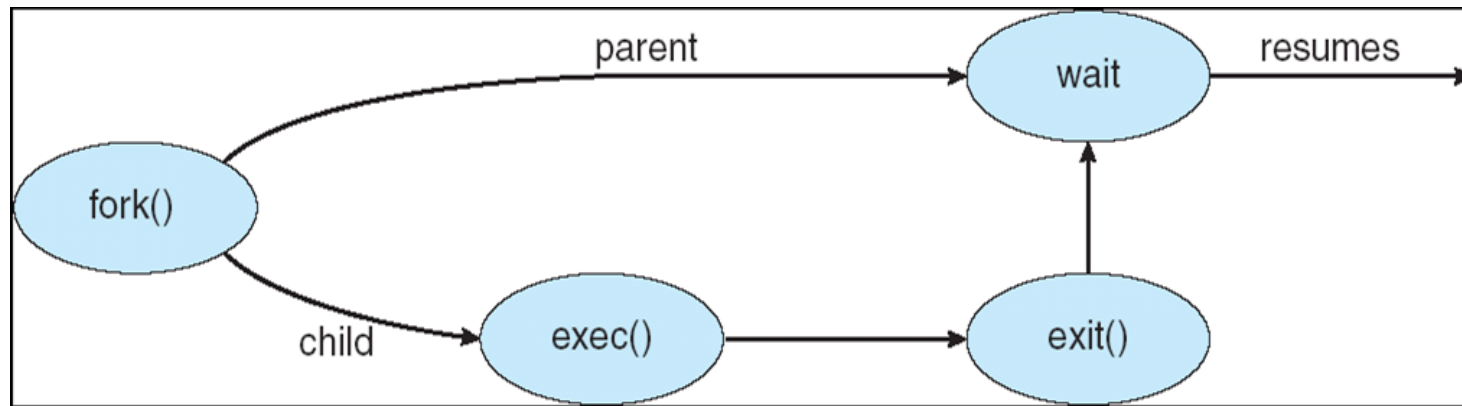
- ❑ A chamada de sistema **fork()** cria uma cópia exata do processo original e passa a esta cópia todos os atributos do primeiro (como arquivos abertos); como cada um tem sua própria imagem da memória, se o processo-pai alterar suas variáveis, essas alterações não serão visíveis pelo processo-filho e vice-versa
- ❑ A chamada de sistema **exec()** é usada após um **fork()** para dar início à execução de um programa a partir do processo-filho, substituindo sua imagem na memória pelo arquivo indicado no primeiro parâmetro da chamada
- ❑ A chamada de sistema **wait()** permite a sincronização dos processos pai e filho, interrompendo o processo pai até que o processo filho tenha terminado

Fork criando um processo separado

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
int main(int argc, char *argv[]) {
    int pid;
    /* A chamada de sistema fork() cria um novo processo filho */
    pid = fork(); /* O processo filho é uma cópia do espaço de endereços do
                  processo original (pai). Ambos continuam a execução a
                  partir da próxima linha */
    if (pid < 0) { /* se pid == -1 houve algum erro, como falta de memória */
        fprintf(stderr, "Fork Falhou");
        exit(-1);
    }
    else if (pid == 0) { /* Processo Filho */
        execlp("/bin/ls", "ls", NULL); /* Filho executa o programa ls */
    }
    else { /* Processo Pai */
        /* O Processo Pai espera até que o Filho complete a tarefa */
        wait(NULL);
        printf("Processo Filho completou sua tarefa");
        exit(0);
    }
}
```

O valor de retorno de **fork** para o processo filho é 0 e para o processo pai é um valor maior que 0 (identificador do filho).

Fork criando um processo separado



Criação de processo [Silberschatz]

Criando um processo no Win32

```
#include <stdio.h>
#include <windows.h>

int main(VOID)
{
    STARTUPINFO si;
    PROCESS_INFORMATION pi;

    // allocate memory
    ZeroMemory(&si, sizeof(si));
    si.cb = sizeof(si);
    ZeroMemory(&pi, sizeof(pi));

    // create child process
    if (!CreateProcess(NULL, // use command line
        "C:\\WINDOWS\\system32\\mspaint.exe", // command line
        NULL, // don't inherit process handle
        NULL, // don't inherit thread handle
        FALSE, // disable handle inheritance
        0, // no creation flags
        NULL, // use parent's environment block
        NULL, // use parent's existing directory
        &si,
        &pi))
    {
        fprintf(stderr, "Create Process Failed");
        return -1;
    }
    // parent will wait for the child to complete
    WaitForSingleObject(pi.hProcess, INFINITE);
    printf("Child Complete");

    // close handles
    CloseHandle(pi.hProcess);
    CloseHandle(pi.hThread);
}
```

Criando um processo em Java

```
import java.io.*;

public class OSProcess
{
    public static void main(String[] args) throws IOException {
        if (args.length != 1) {
            System.err.println("Usage: java OSProcess <command>");
            System.exit(0);
        }

        // args[0] is the command
        ProcessBuilder pb = new ProcessBuilder(args[0]);
        Process proc = pb.start();

        // obtain the input stream
        InputStream is = proc.getInputStream();
        InputStreamReader isr = new InputStreamReader(is);
        BufferedReader br = new BufferedReader(isr);

        // read what is returned by the command
        String line;
        while ( (line = br.readLine()) != null)
            System.out.println(line);

        br.close();
    }
}
```

Esse método cria um processo externo à JVM e retorna um objeto **Process**.

(Obs.: Ao executar este programa, é preciso passar como parâmetro o nome do programa que será executado como um processo externo)

- O processo executa sua última instrução e solicita ao SO que o elimine através da chamada de sistema **exit**
 - Envia os dados de saída do filho para o pai (através do **wait**)
 - Os recursos do processo são desalocados pelo SO (memória, arquivos abertos e *buffers* de E/S)

- O pai pode terminar a execução dos processos filhos com a chamada de sistema **abort**
 - O filho excedeu os recursos alocados
 - A tarefa atribuída ao filho não é mais necessária
 - Se o pai está terminando
- Alguns sistemas operacionais não permitem que o filho continue se seu pai tiver terminado, ocorrendo um **término em cascata**
- No UNIX, se o pai terminar todos os seus filhos receberão como seu novo pai o processo **init**

Comunicação entre processos

- Os processos executando no sistema podem ser cooperativos ou independentes
- Um processo é ***independente*** se não puder afetar ou ser afetado por outro processo em execução no sistema
- Um processo ***cooperativo*** pode afetar ou ser afetado pela execução de outros processos no sistema
- Qualquer processo que compartilhe dados com outro é um processo cooperativo

- **Vantagens** da cooperação de processos
 - ❑ Compartilhamento de informações (por ex., arquivo compartilhado)
 - ❑ Velocidade na computação (se o computador possuir mais de uma CPU)
 - ❑ Modularidade (é importante para sistemas grandes)
 - ❑ Conveniência (um usuário pode editar, imprimir e compilar em paralelo)

Comunicação entre processos

➤ Processos cooperativos precisam de mecanismos de comunicação entre processos (*Interprocess Communication – IPC*) para possibilitar a troca de dados e informações

□ Memória compartilhada

- Uma região de memória é estabelecida para ser compartilhada entre processos
- Troca de informações pela leitura/escrita de dados na região compartilhada

□ Troca de mensagens ou Passagem de mensagens

- Envio de mensagens entre os processos cooperativos

□ Áreas de memória específicas

- Sistema Operacional (buffers, pipes, área de transferência)

Comunicação entre processos

➤ Linux / Windows

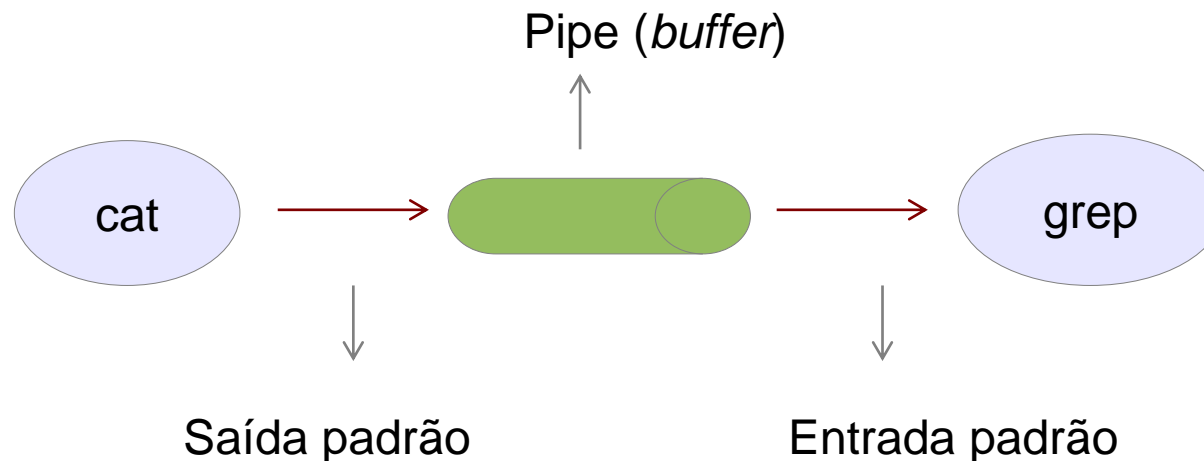
➤ Pipe: área de memória (*buffer*) do Sistema Operacional para a transferência de dados E/S entre processos

□ **comando1 | comando2**

□ Redireciona a saída do *comando1* para a entrada do comando2

□ Ex.: `cat arq1 arq2 | grep aluno` (Linux)

□ O primeiro processo (`cat`) gera como saída a concatenação de dois arquivos e o segundo processo (`grep`) seleciona todas as linhas contendo a palavra 'aluno'



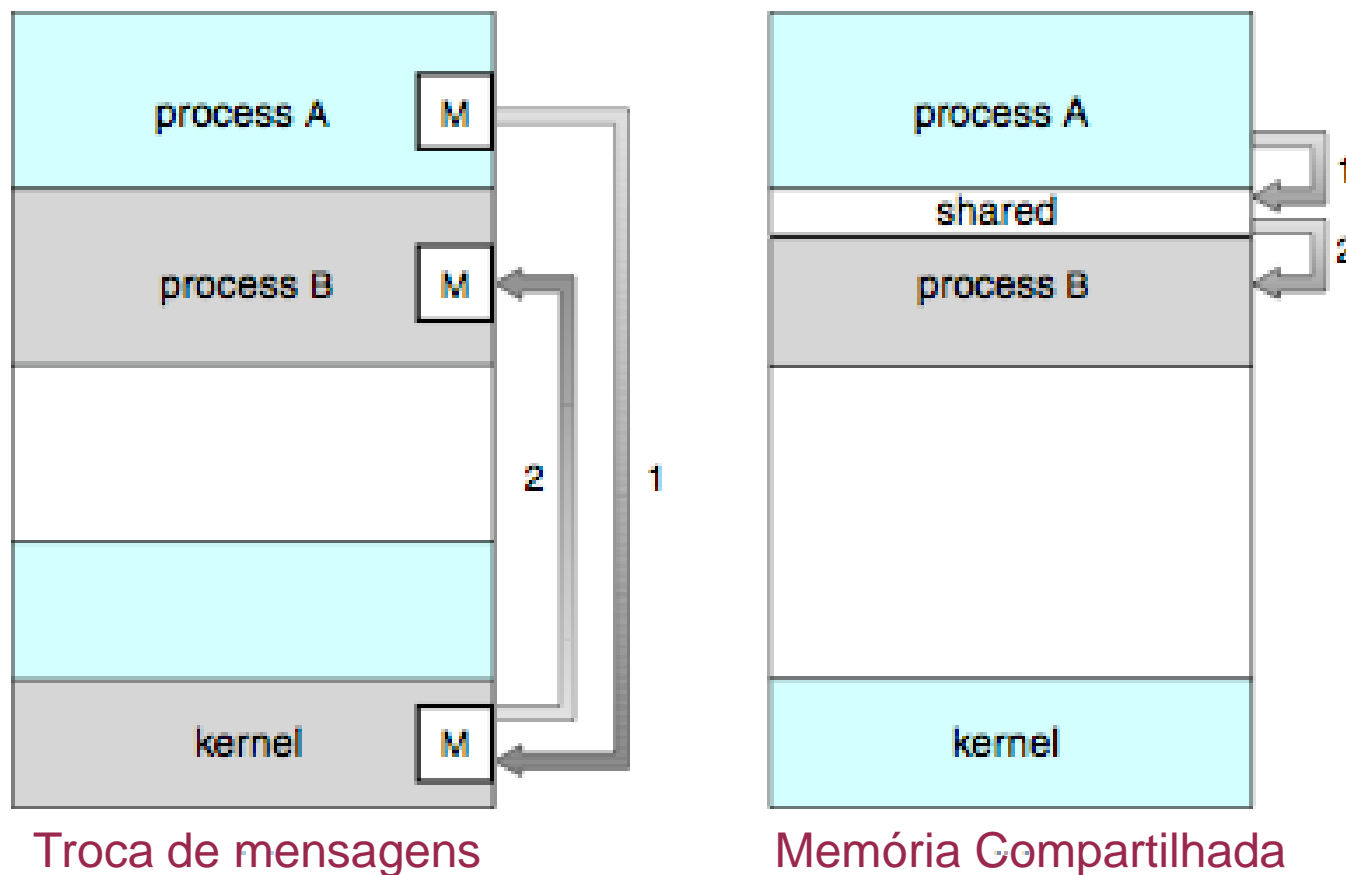
➤ *Spooling*

- ❑ Área de impressão de documentos
- ❑ Implementação: FILA de arquivos
- ❑ Todos os processos enviam documentos para o controlador do *spool* que os organiza para então imprimi-los

➤ Área de Transferência (do Windows, por ex.)

- ❑ *Buffer* para armazenamento de dados (texto, gráficos, tabelas)
- ❑ Imprescindível para as operações CTRL+C e CTRL+V
- ❑ Implementações semelhantes em outros Sistemas Operacionais (Linux, Solaris)

Comunicação entre processos



Modelos de comunicação [Silberchatz]

A **Memória Compartilhada** é mais rápida do que a **Troca de Mensagem** porque os sistemas de **Troca de Mensagem** normalmente são implementados com o uso de muitas **Chamadas de Sistema**, exigindo a intervenção constante do kernel

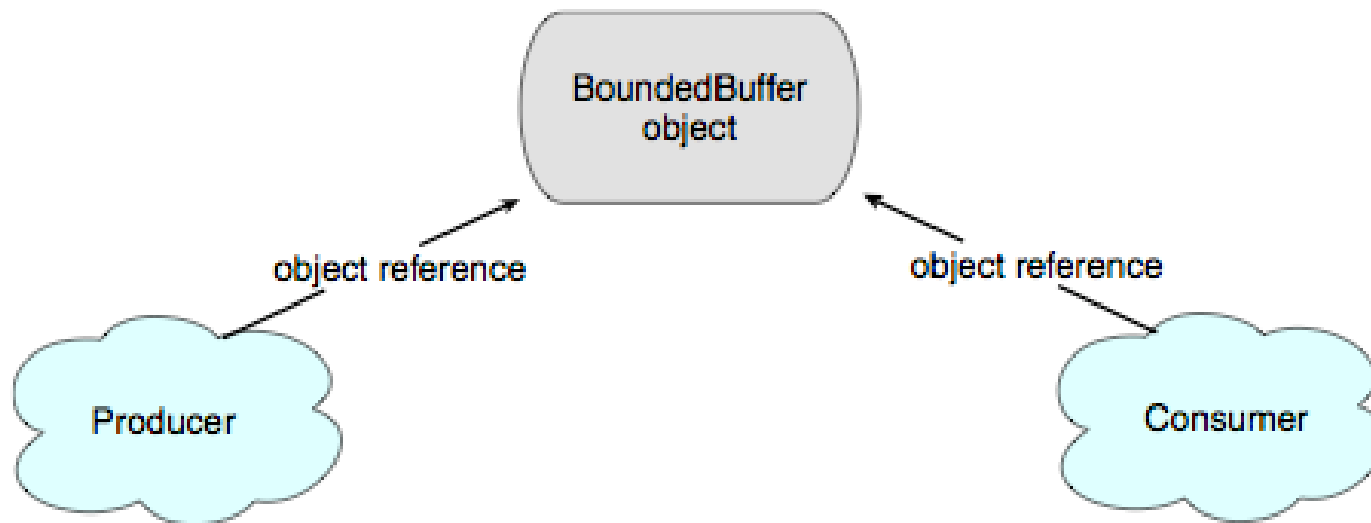
Memória compartilhada

- Uma região de memória é estabelecida para ser compartilhada entre processos (no espaço de endereços do processo criador)
- A comunicação entre processos ocorre pela leitura/escrita de dados na região compartilhada
- Oferece maior rapidez e conveniência (não requer assistência do kernel para a comunicação)

- Um exemplo: Problema Produtor-Consumidor
 - Paradigma para processos cooperativos: um processo produtor gera informações que são consumidas por um processo consumidor
 - Uma solução para esse problema utiliza memória compartilhada, um *buffer* de itens de dados
 - Os itens de dados são armazenados no *buffer* pelo processo produtor e
 - O processo consumidor consome (remove) os itens de dados do *buffer*

Problema Produtor-Consumidor

- O **produtor** e o **consumidor** devem ser **sincronizados** de modo que o consumidor não tente consumir um item que não tenha sido ainda produzido
- Quanto ao tamanho, o *buffer* pode ser:
 - ❑ ***buffer ilimitado (unbounded-buffer)***: não coloca qualquer limite prático no tamanho do *buffer* (o consumidor precisa checar se há itens no buffer (i.e., se o buffer não está vazio; o produtor pode sempre produzir e inserir novos itens))
 - ❑ ***buffer limitado (bounded-buffer)***: considera que existe um tamanho de *buffer* fixo (consumidor da mesma forma, precisa checar se o buffer não está vazio, enquanto que o produtor precisa verificar se o buffer não está cheio, ou seja, é possível inserir um novo item)
- O acesso e manipulação da memória compartilhada (***buffer***) deve ser explicitamente codificado pelo **programador da aplicação**



Simulando memória compartilhada em Java [Silberchatz]

Nesta solução é utilizado um *buffer* limitado (objeto `BoundedBuffer`) utilizando um array circular de objetos para simular a memória compartilhada

Para ser possível que tanto o produtor como o consumidor tenham acesso a esse *buffer*, é necessário que ambos tenham uma referência ao objeto `BoundedBuffer`, que deve ser passada aos mesmos no momento de sua criação

```
public interface Buffer
{
    // Produtores chamam este método
    public abstract void insert(Object item);

    // Consumidores chamam este método
    public abstract Object remove();
}
```

Interface para implementação de buffer [Silberchatz]

Bounded-buffer – buffer limitado

```
import java.util.*;

public class BoundedBuffer implements Buffer {
    private static final int BUFFER_SIZE = 5;
    private int count; // número de itens no buffer
    private int in; // aponta para a próxima posição livre
    private int out; // aponta para a próxima posição cheia
    private Object[] buffer;
    public BoundedBuffer() {
        // o buffer inicialmente está vazio
        count = 0;
        in = 0;
        out = 0;
        buffer = new Object[BUFFER_SIZE];
    }
    // Produtores chamam este método
    public void insert(Object item) {
        // Slide 44
    }
    // Consumidores chamam este método
    public Object remove() {
        // Slide 45
    }
}
```

Bounded-buffer – método insert()

```
public void insert(Object item) {  
    while (count == BUFFER_SIZE)  
        ; // não faz nada -- nenhum buffer livre  
    // acrescenta um item ao buffer  
    ++count;  
    buffer[in] = item;  
    in = (in + 1) % BUFFER_SIZE;  
}
```

Método insert() [Silberchatz]

Bounded-buffer – método remove()

```
public Object remove() {  
    Object item;  
    while (count == 0)  
        ; // não faz nada - nada para consumir  
    // remove um item do buffer  
    --count;  
    item = buffer[out];  
    out = (out + 1) % BUFFER_SIZE;  
    return item;  
}
```

Método remove() [Silberchatz]

➤ Troca de Mensagens (ou Passagem de Mensagens)

□ É um método de comunicação de processos que permite que eles se comuniquem entre si sem recorrer às variáveis compartilhadas (útil em ambiente distribuído)

➤ O mecanismo de troca de mensagens oferece pelo menos duas operações:

- ***send(mensagem)***
- ***receive(mensagem)***

➤ Se **P** e **Q** desejam se comunicar, eles precisam:

- estabelecer um *enlace* ou ***canal de comunicação*** entre eles
- trocar mensagens através de ***send/receive***

➤ **Implementação** do enlace de comunicação

- físico (memória compartilhada, barramento de *hardware* ou rede)
- lógico (propriedades lógicas)

➤ Métodos para implementar logicamente um enlace de comunicação e as operações **send/receive**:

- ☐ Comunicação direta ou indireta
- ☐ Comunicação síncrona ou assíncrona
- ☐ Com a utilização de *buffer* ou não

- **Nomeação** – processos que desejam se comunicar precisam ter uma forma de se referenciarem mutuamente

- Na **comunicação direta** os processos precisam nomear explicitamente um ao outro:
 - ❑ ***send*(P, mensagem)** – envia uma mensagem ao processo P
 - ❑ ***receive*(Q, mensagem)** – recebe uma mensagem do processo Q

- Propriedades do enlace de comunicação
 - ❑ Os enlaces são estabelecidos automaticamente
 - ❑ Um enlace é associado a exatamente um par de processos de comunicação
 - ❑ Entre cada par existe exatamente um enlace (ou canal)
 - ❑ O enlace pode ser unidirecional, mas normalmente é bidirecional

- As mensagens são enviadas e recebidas a partir de caixas de correio (***mailbox***)
 - Cada caixa de correio possui uma identificação exclusiva
 - Os processos só podem se comunicar se tiverem uma caixa de correio compartilhada

- As primitivas são definidas como:
 - ***send(A, mensagem)*** – enviar uma mensagem à caixa de correio A
 - ***receive(A, mensagem)*** – receber uma mensagem da caixa de correio A

➤ Propriedades do enlace de comunicação

- ❑ Um enlace é estabelecido apenas se os processos compartilharem uma caixa de correio comum
- ❑ Um enlace pode ser associado a muitos processos
- ❑ Cada par de processos pode compartilhar vários enlaces de comunicação
- ❑ O enlace pode ser unidirecional ou bidirecional

➤ Operações

- ❑ Criar uma nova caixa de correio
- ❑ Enviar e receber mensagens através da caixa de correio
- ❑ Excluir uma caixa de correio
- ❑ O processo que cria a caixa de correio é por padrão o proprietário da mesma, somente ele poderá receber as mensagens inseridas por outros processos
- ❑ Porém, a posse e privilégio podem ser passados a outros processos (problema: vários receptores para uma mensagem)

➤ **Compartilhamento** de caixa de correio

- P_1 , P_2 e P_3 compartilham a caixa de correio A
- P_1 , envia; P_2 e P_3 executam a operação **receive**
- Quem receberá a mensagem? A resposta depende da opção escolhida

➤ **Opções**

- Permitir que apenas um processo por vez execute uma operação **receive**
- Permitir que o sistema selecione arbitrariamente o receptor (i.e., P_2 ou P_3 , mas não ambos); o emissor é notificado sobre quem foi o receptor

➤ A troca de mensagens pode ser **bloqueante** ou **não-bloqueante**

➤ **Bloqueante** é considerada **síncrona**

□ No ***send* bloqueante**, o emissor é bloqueado até que a mensagem seja recebida pelo processo receptor ou caixa de correio

□ No ***receive* bloqueante**, o receptor é bloqueado até que uma mensagem esteja disponível

➤ **Não-bloqueante** é considerada **assíncrona**

□ No ***send* não-bloqueante**, o emissor envia a mensagem e retoma a operação

□ No ***receive* não-bloqueante**, o receptor recebe uma mensagem válida ou então uma mensagem nula

➤ Quando tanto *send* como *receive* forem bloqueantes, ocorre um **ponto de encontro** (*rendezvous*) entre o remetente e o receptor

➤ Utilizado tanto na **comunicação direta** quanto na **indireta**, as mensagens são armazenadas em uma fila temporária (*buffer*). Um *buffer* podem ser implementado de três maneiras:

- 1.Capacidade zero** – nenhuma mensagem armazenada
O emissor precisa bloquear e esperar o receptor (*rendezvous*)
- 2.Capacidade limitada** – tamanho finito para n mensagens armazenadas
O emissor precisa esperar (fica bloqueado) se a fila encher
- 3.Capacidade ilimitada** – tamanho infinito
O emissor nunca espera

O caso de capacidade zero é também chamado de sistema de mensagem sem *buffering*; os outros casos são chamados de *buffering* automático

Interface para troca de mensagem do Produtor-Consumidor

```
public interface Channel
{
    // Send a message to the channel
    public abstract void send(Object item);

    // Receive a message from the channel
    public abstract Object receive();
}
```

Interface para troca de mensagens [Silberchatz]

```
public class MessageQueue implements Channel
{
    private Vector queue;

    public MessageQueue() {
        queue = new Vector();
    }

    // This implements a nonblocking send
    public void send(Object item) {
        queue.addElement(item);
    }

    // This implements a nonblocking receive
    public Object receive() {
        if (queue.size() == 0)
            return null;
        else
            return queue.remove(0);
    }
}
```

➤ O produtor

```
Channel mailBox;  
  
while (true) {  
    Date message = new Date();  
    mailBox.send(message);  
}
```

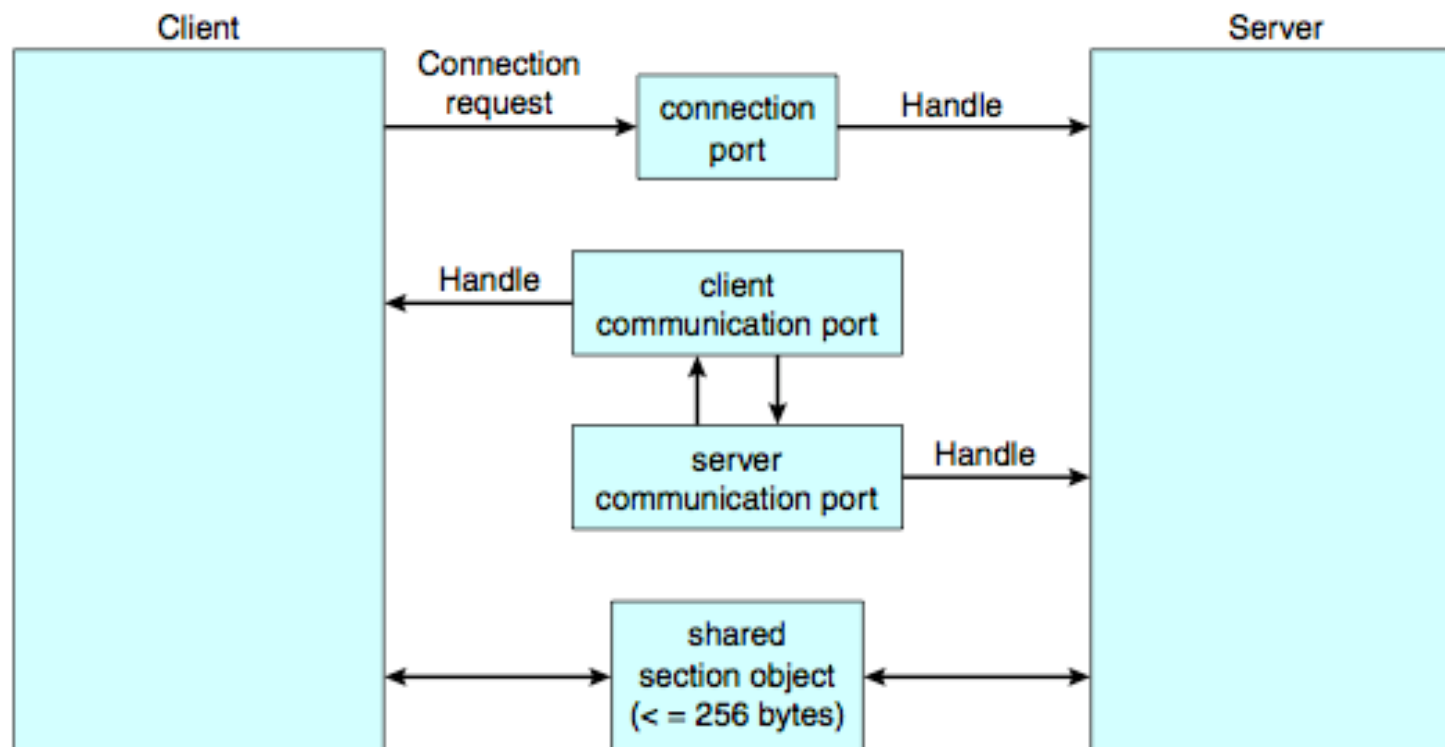
O processo produtor (parte) [Silberchatz]

➤ O consumidor

```
Channel mailBox;  
  
while (true) {  
    Date message = (Date) mailBox.receive();  
    if (message != null)  
        // consume the message  
}
```

O processo consumidor [Silberchatz]

Passagem de mensagem no Windows XP



O Windows XP possui uma arquitetura modular (vários subsistemas)

Os programas de aplicação podem ser considerados clientes dos subsistemas (serviços)

O recurso de troca de mensagens no Windows XP é chamado de **Chamada de Processo**

- [Silberschatz] SILBERCHATZ, A., GALVIN, P. B. e GAGNE, G. **Sistemas Operacionais com Java**. 7ª ed., Rio de Janeiro: Elsevier, 2008.
- [Tanenbaum] TANENBAUM, A. **Sistemas Operacionais Modernos**. 3ª ed. São Paulo: Prentice Hall, 2009.
- [MACHADO] MACHADO, F. B. e MAIA, L. P. **Arquitetura de Sistemas Operacionais**. 4ª ed., Rio de Janeiro: LTC, 2007.