

BC1424 Algoritmos e Estruturas de Dados I

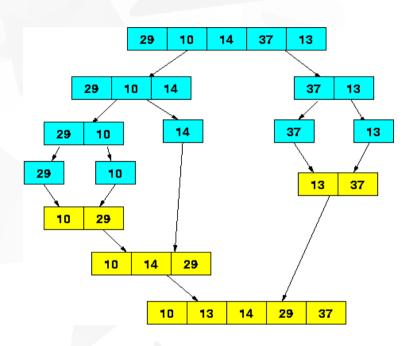
Aula 13: Métodos eficientes de ordenação (Heap Sort)

Prof. Jesús P. Mena-Chalco jesus.mena@ufabc.edu.br

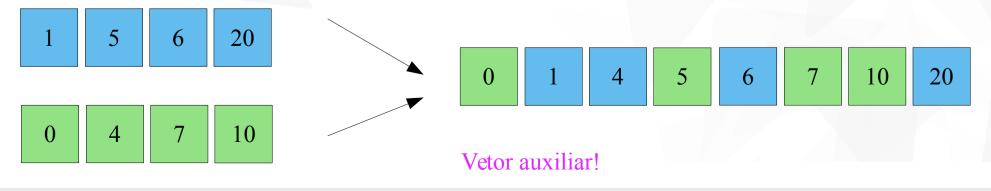
1Q-2015



Merge sort



MergeSort ilustra uma técnica (ou paradigma ou estratégia) de concepção de algoritmos eficientes: divisão e conquista.



```
void Intercala(int p, int q, int r, int v[]) {
    int i, j, k;
    int *w = (int *)malloc( (r-p)*sizeof(int) );
    i = p;
    j = q;
    k = 0;
    while (i<q && j<r) {
        if (v[i]<v[j])</pre>
             w[k++] = v[i++];
         else
             w[k++] = v[j++];
    while(i<q)</pre>
        w[k++] = v[i++];
    while(j<r)</pre>
        w[k++] = v[j++];
    for (i=p; i<r; i++)</pre>
        v[i] = w[i-p];
    free(w);
```

Merge sort

```
void MergeSort (int p, int r, int v[]) {
    if (p<r-1) {
        int q = (p+r)/2;
        MergeSort(p, q, v);
        MergeSort(q, r, v);
        Intercala(p, q, r, v);
    }
}</pre>
```

Complexidade computacional, baseado em comparações, O (n lg(n))

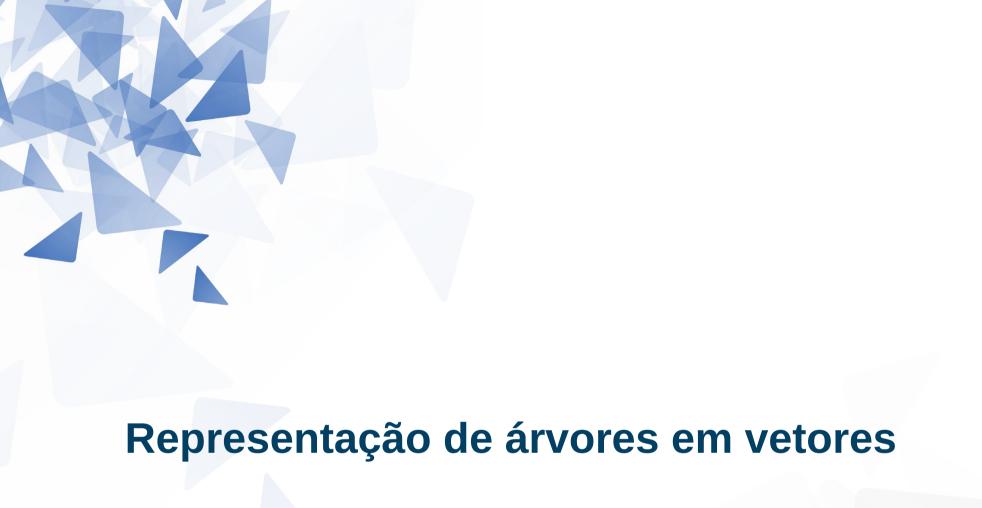
onde n = r-p;

Merge sort

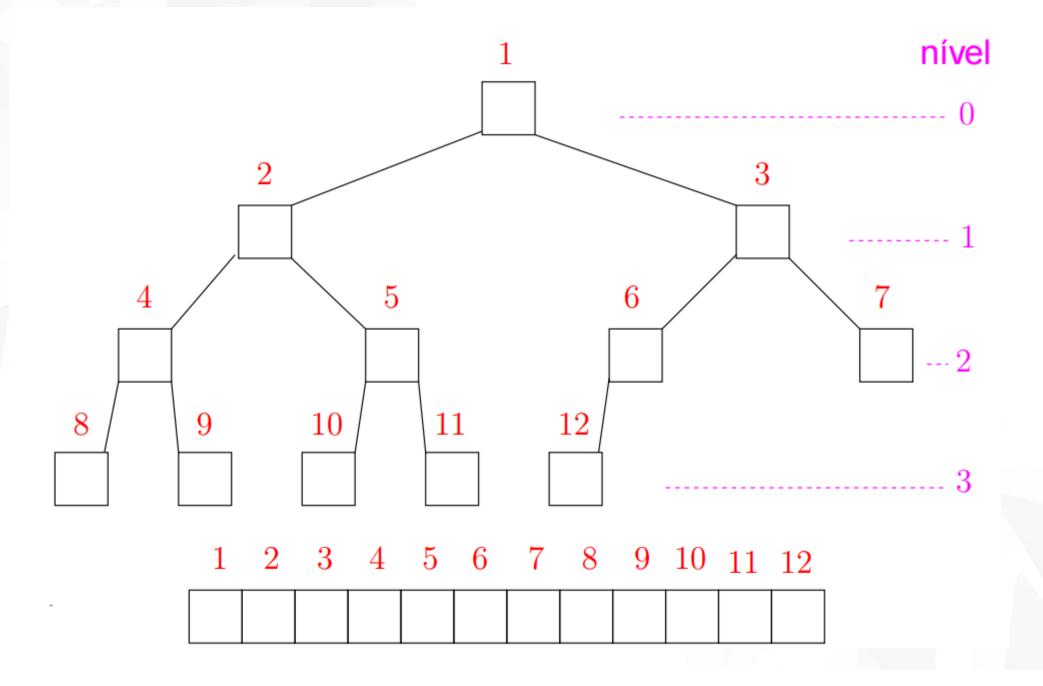
```
int main()
{
    int v[] = {10, -9, 2, 99, 3, 20, 111, -900};
    int n=sizeof(v)/sizeof(v[0]);

    ImprimeVetor(v, n);
    MergeSort(0, n, v);
    ImprimeVetor(v, n);
}
```

```
10 -9 2 99 3 20 111 -900
-900 -9 2 3 10 20 99 111
```



1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	



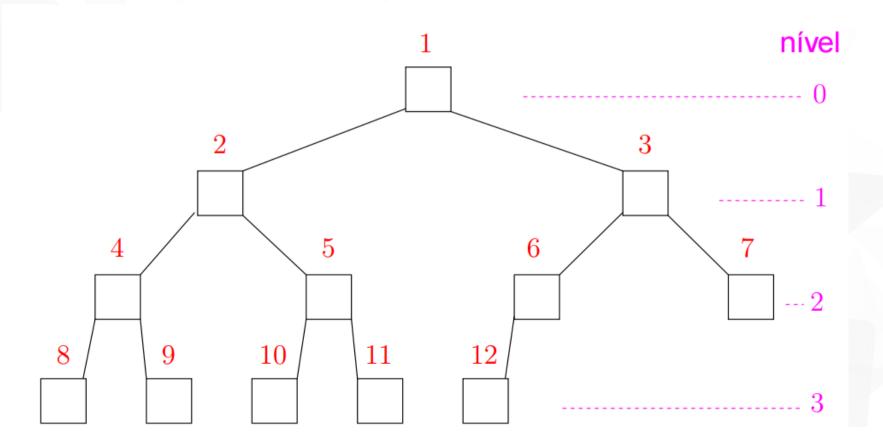
Pais e filhos

- A[1..m] é um vetor representado por uma árvore
- Diremos que para qualquer índice ou nó i:
 - floor(i/2) é o pai de i.
 - 2*i é o filho esquerdo de i.
 - 2*i+1 é o filho direito de i.
- O nó 1 não tem pai e é chamado de nó raiz.
- Um nó i só tem filho esquerdo se 2*i ≤ m.
- Um nó i só tem filho direito se 2*i+1 ≤ m.
- Um no i é um nó folha, se não tem filhos: 2*i>m.

Pais e filhos

Todo nó i é raiz da sub-árvore formada por:

$$A[i, 2i, 2i + 1, 4i, 4i + 1, 4i + 2, 4i + 3, 8i, \dots, 8i + 7, \dots]$$



Propriedades

A[1..m] é um vetor representado por uma árvore

filho esquerdo de i: 2ifilho direito de i: 2i + 1pai de i: $\lfloor i/2 \rfloor$

nível da raiz: 0nível de i: $|\lg i|$

altura da raiz: $\lfloor \lg m \rfloor$ altura da árvore: $\lfloor \lg m \rfloor$ altura de i: $\lfloor \lg (m/i) \rfloor$ altura de uma folha: 0 total de nós de altura $h \leq \lceil m/2^{h+1} \rceil$



Um vetor é um Max-heap se todo pai é pelo menos tão valioso quanto qualquer dos seus dois filhos.

Max-heap

Um vetor $A[1 \dots m]$ é um max-heap se

$$A[\lfloor i/2 \rfloor] \ge A[i]$$

para todo i = 2, 3, ..., m.

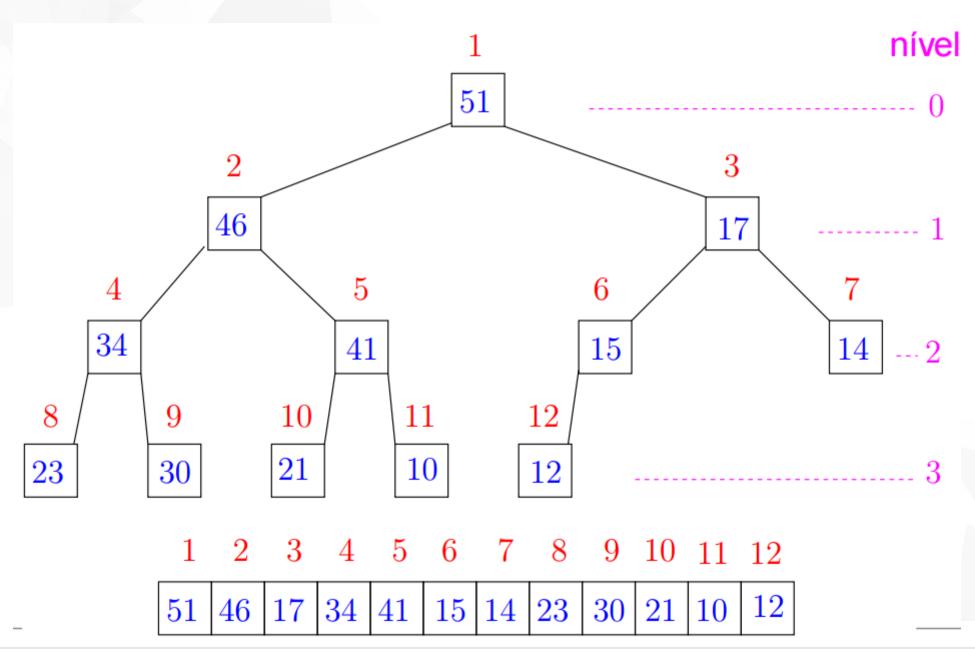
De uma forma mais geral, $A[j \dots m]$ é um max-heap se

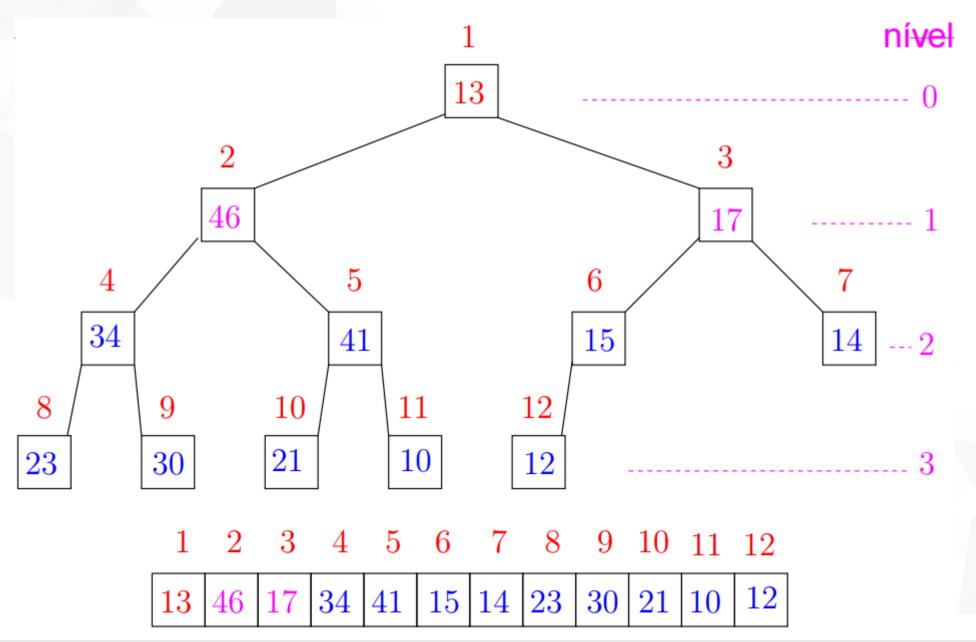
$$A[\lfloor i/2 \rfloor] \ge A[i]$$

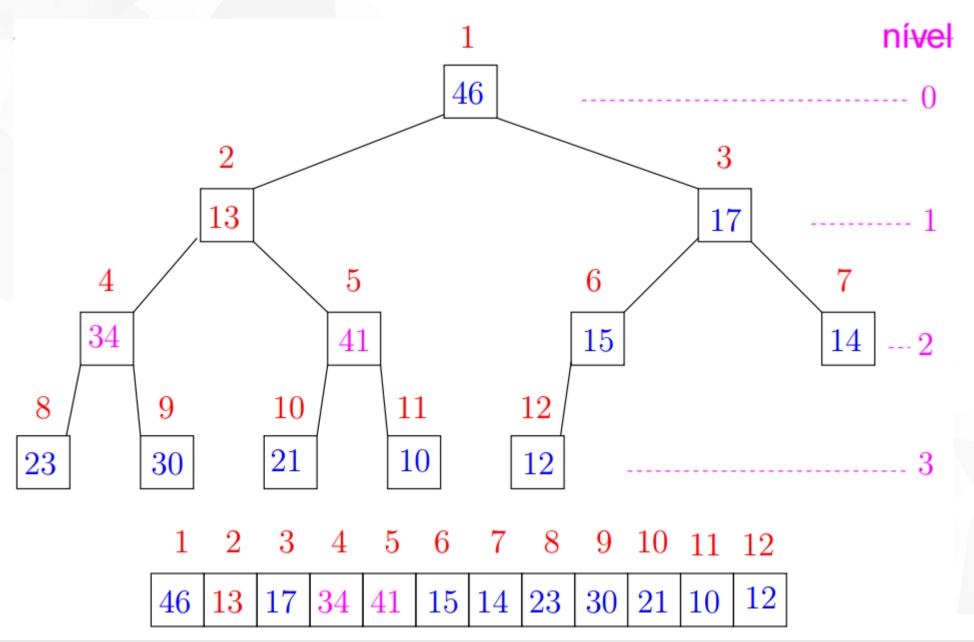
para todo $i = 2j, 2j + 1, 4j, \dots, 4j + 3, 8j, \dots, 8j + 7, \dots$

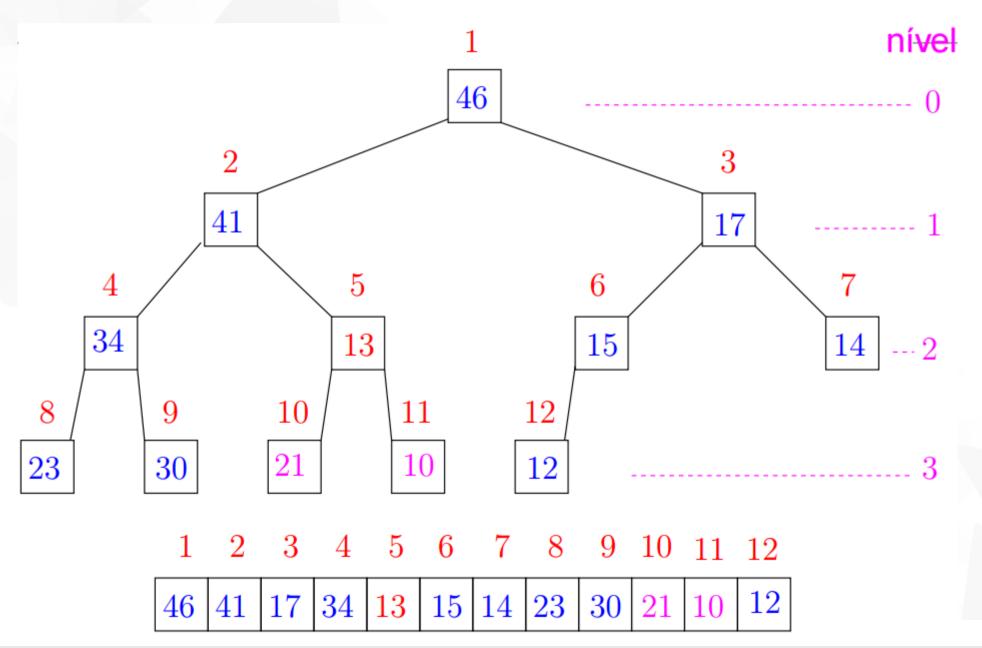
Neste caso também diremos que a subárvore com raiz j é um max-heap.

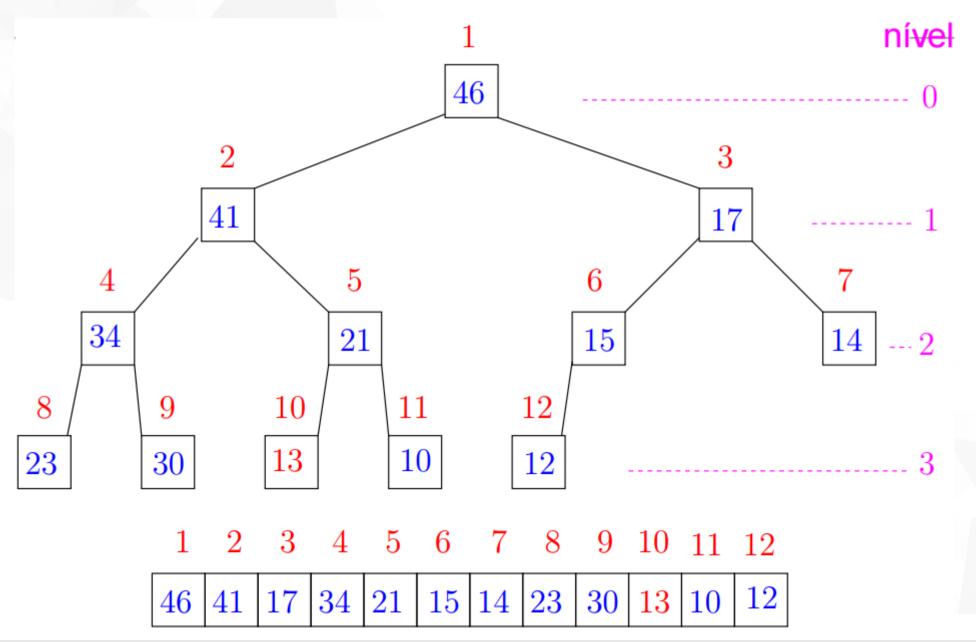
Max-heap

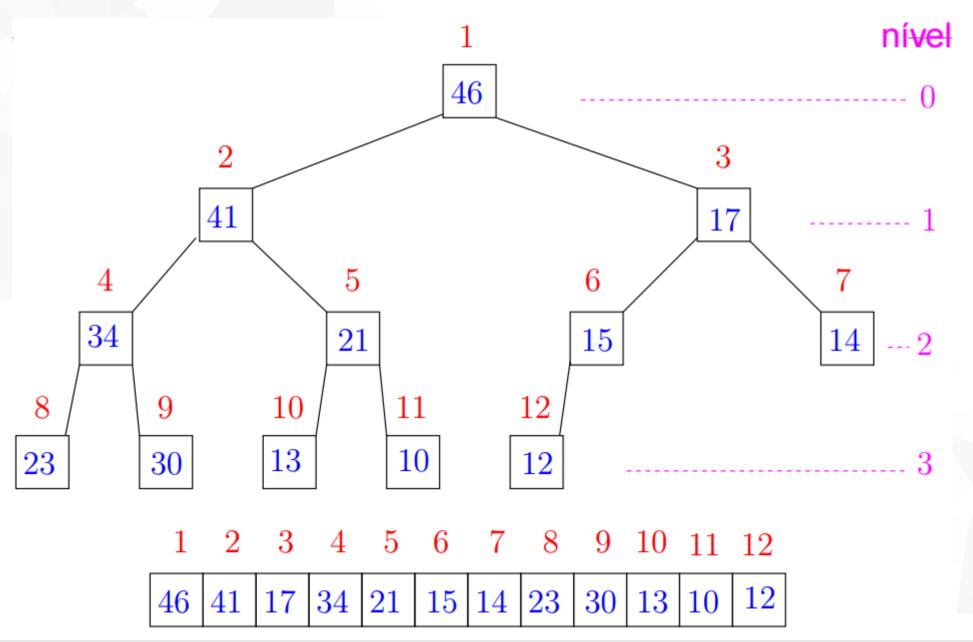












Max-Heapify

- Implemente a função MaxHeapify.
- Dica: Pense em uma abordagem recursiva

Assinatura: void MaxHeapify (int A[], int m, int i)

Max-Heapify

Recebe A[1..m] e $i \ge 1$ tais que subárvores com raiz 2i e 2i + 1 são max-heaps e rearranja A de modo que subárvore com raiz i seja max-heap.

```
MAX-HEAPIFY (A, m, i)
      e \leftarrow 2i
 2 d \leftarrow 2i + 1
     se e \leq m e A[e] > A[i]
             então maior \leftarrow e
 5
             senão maior \leftarrow i
 6
       se d \leq m e A[d] > A[maior]
             então maior \leftarrow d
 8
       se maior \neq i
 9
            então A[i] \leftrightarrow A[maior]
                     MAX-HEAPIFY(A, m, maior)
10
```

Max-Heapify

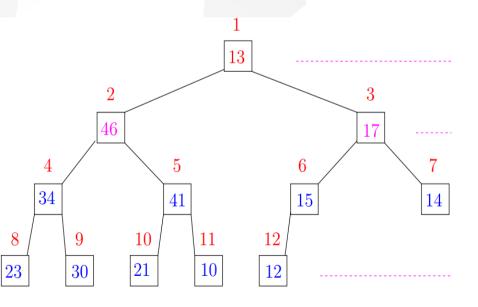
```
/* Funcao que recebe um vetor A[1..m] e
* rearranja-o de modo que a subarvore i seja max-heap */
void MaxHeapify (int A[], int m, int i) {
    int e, d, maior, aux;
   e = 2*i:
    d = 2*i+1:
    if (e<=m && A[e]>A[i])
       maior = e;
    else
       maior = i;
    if (d<=m && A[d]>A[maior])
       maior = d:
    if (maior!=i) {
        aux = A[maior];
       A[maior] = A[i];
       A[i] = aux;
       MaxHeapify(A, m, maior);
```

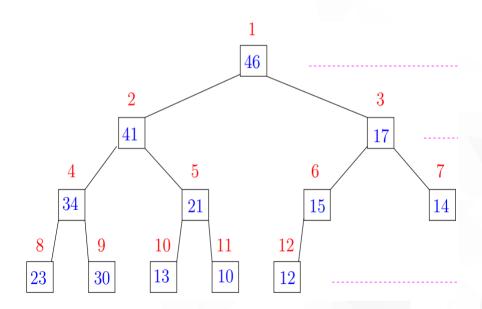
heapify.c (Tidia)

```
int main()
{
   int A[] = {-1,13,46,17,34,41,15,14,23,30,21,10,12};
   int m=sizeof(A)/sizeof(A[0]);

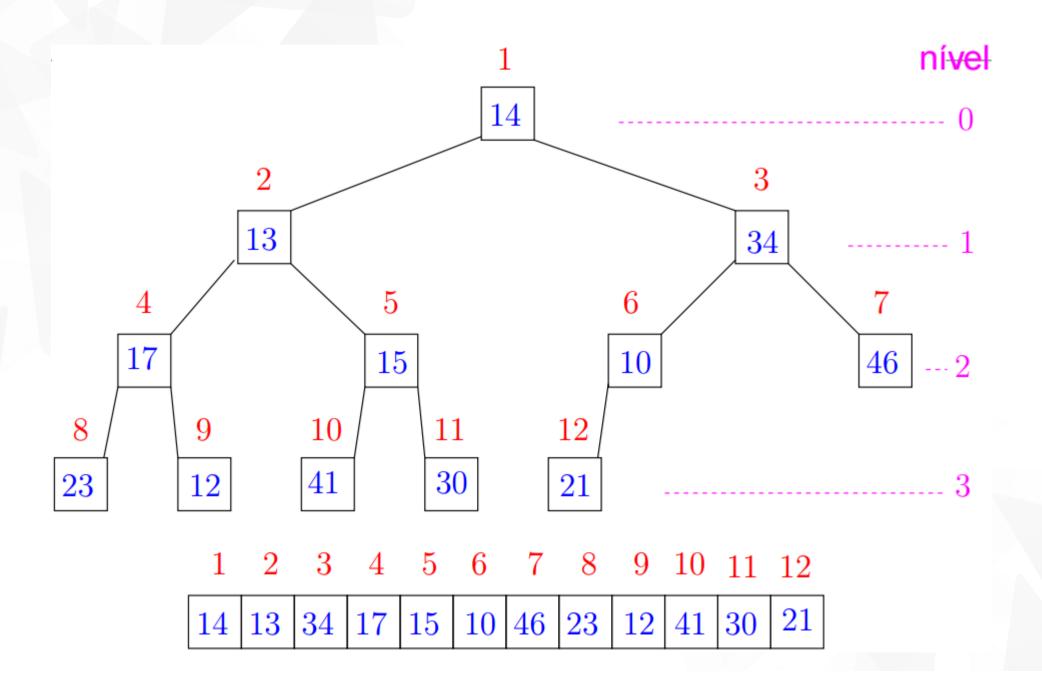
   ImprimeVetor(A, m);
   MaxHeapify(A, m, 1);
   ImprimeVetor(A, m);
}
```

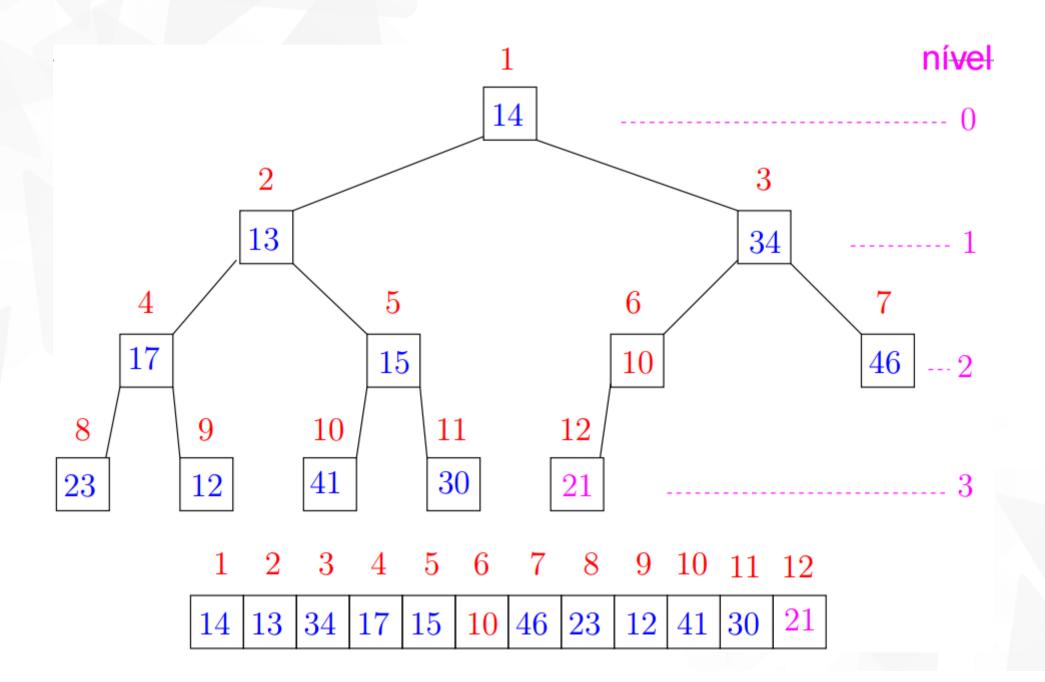
```
-1 13 46 17 34 41 15 14 23 30 21 10 12
-1 46 41 17 34 21 15 14 23 30 13 10 12
```

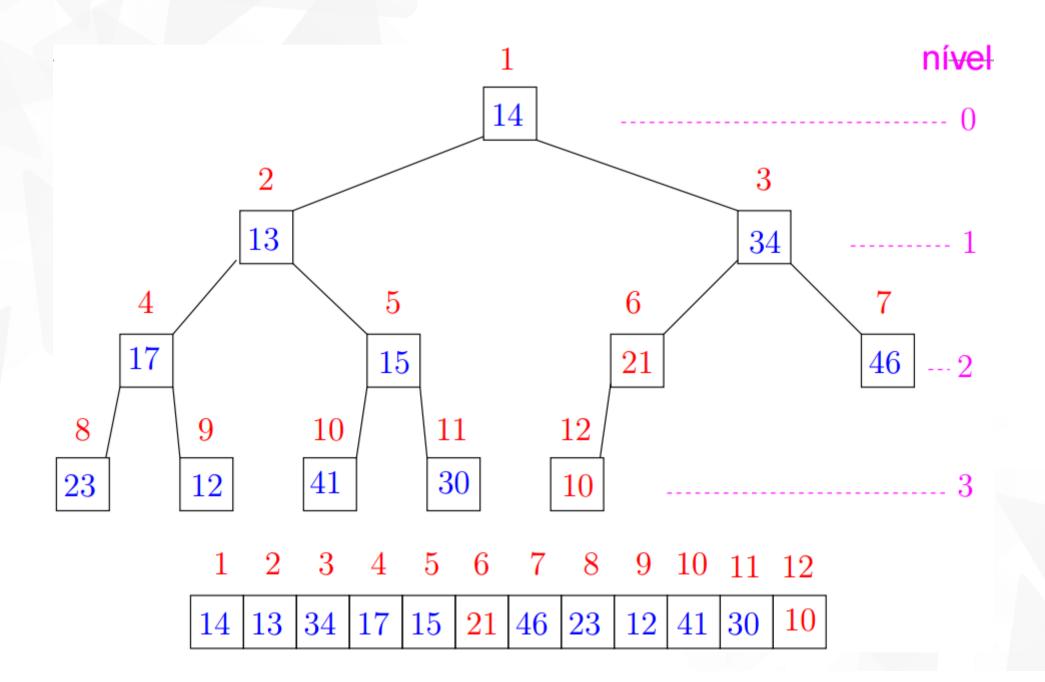


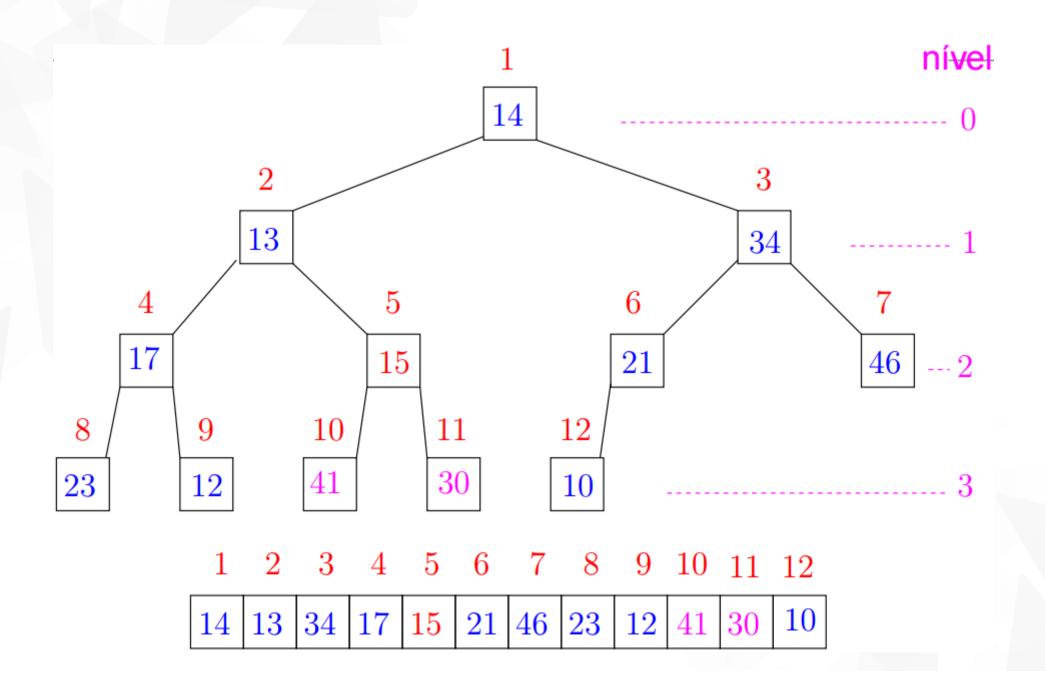


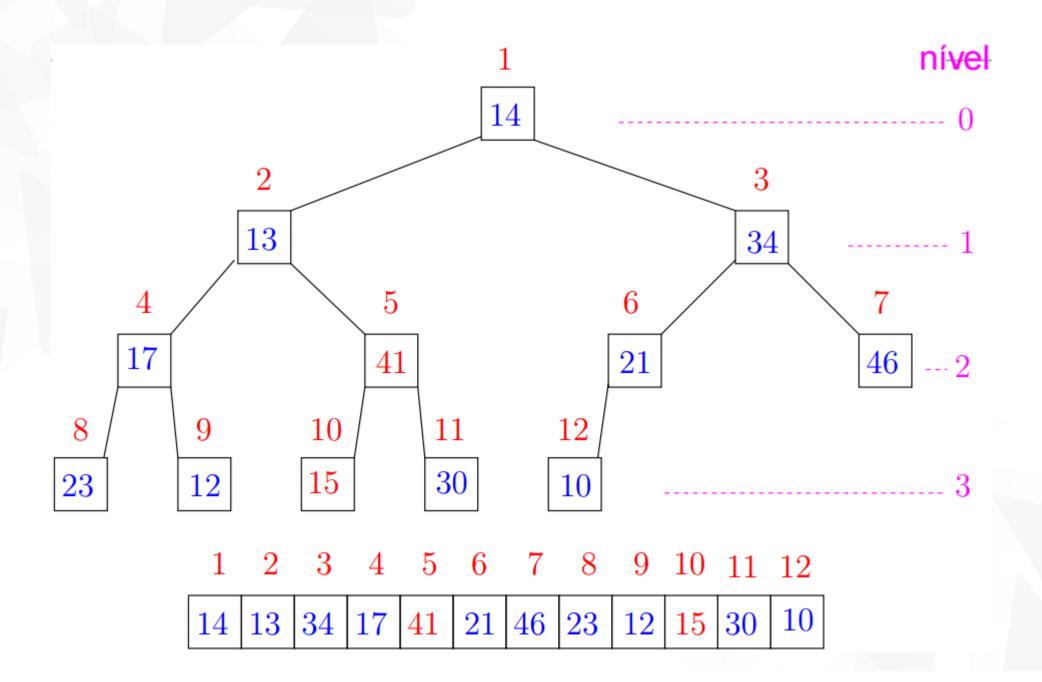


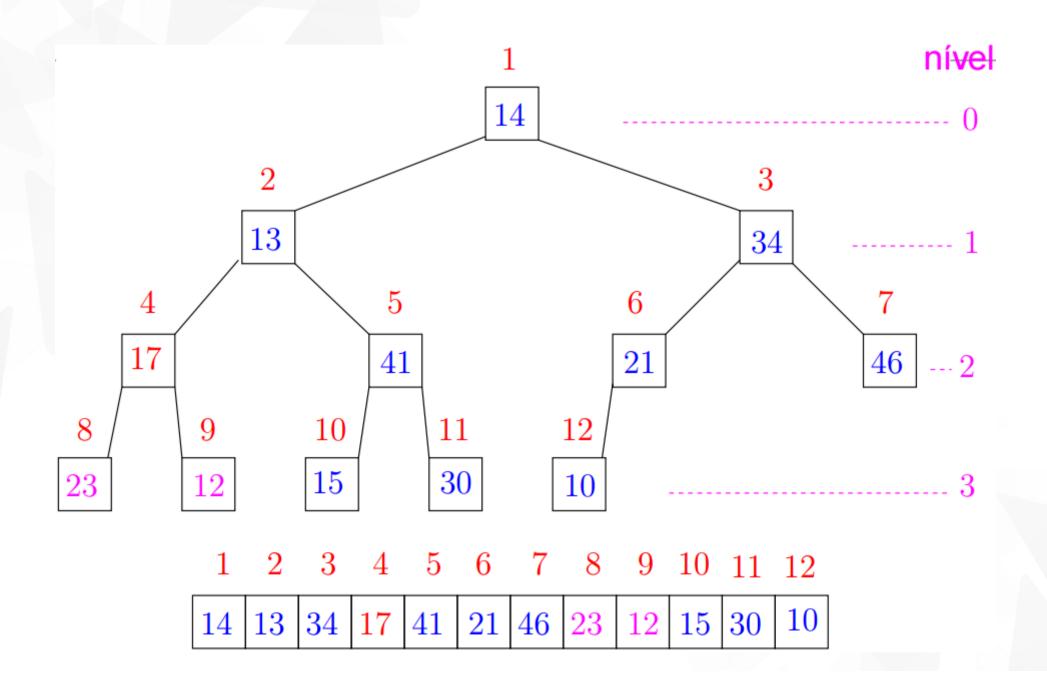


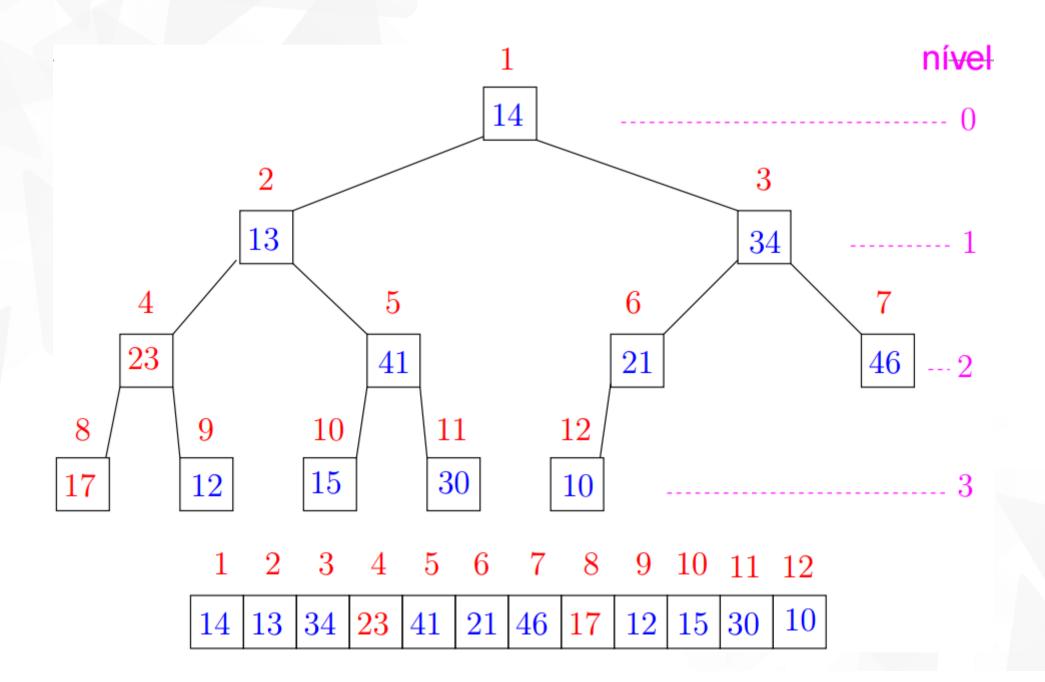


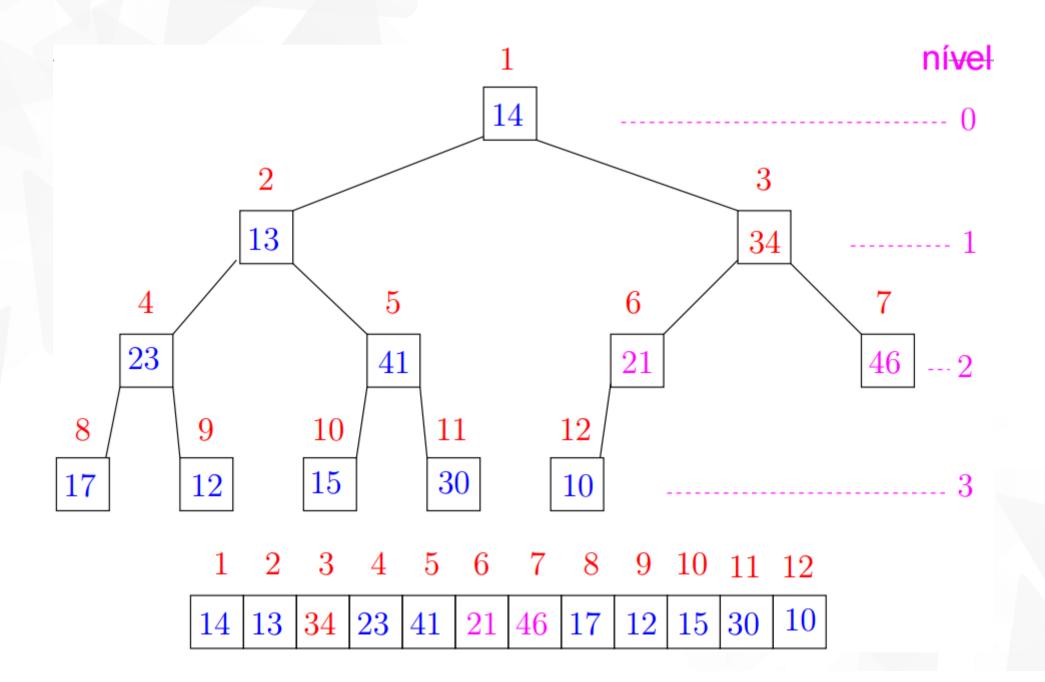


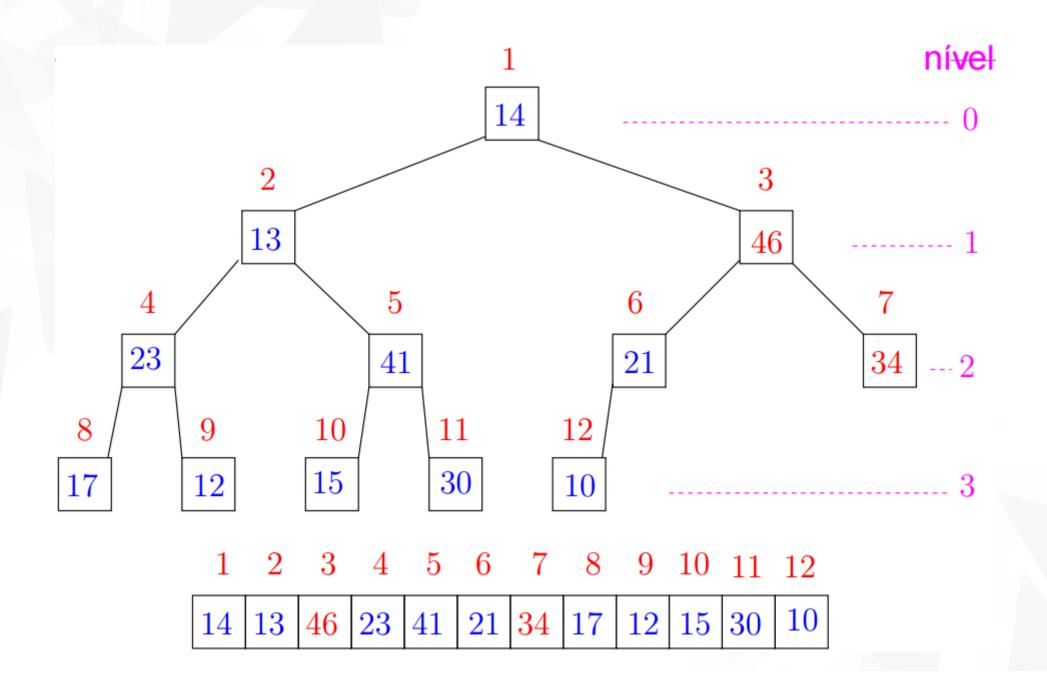


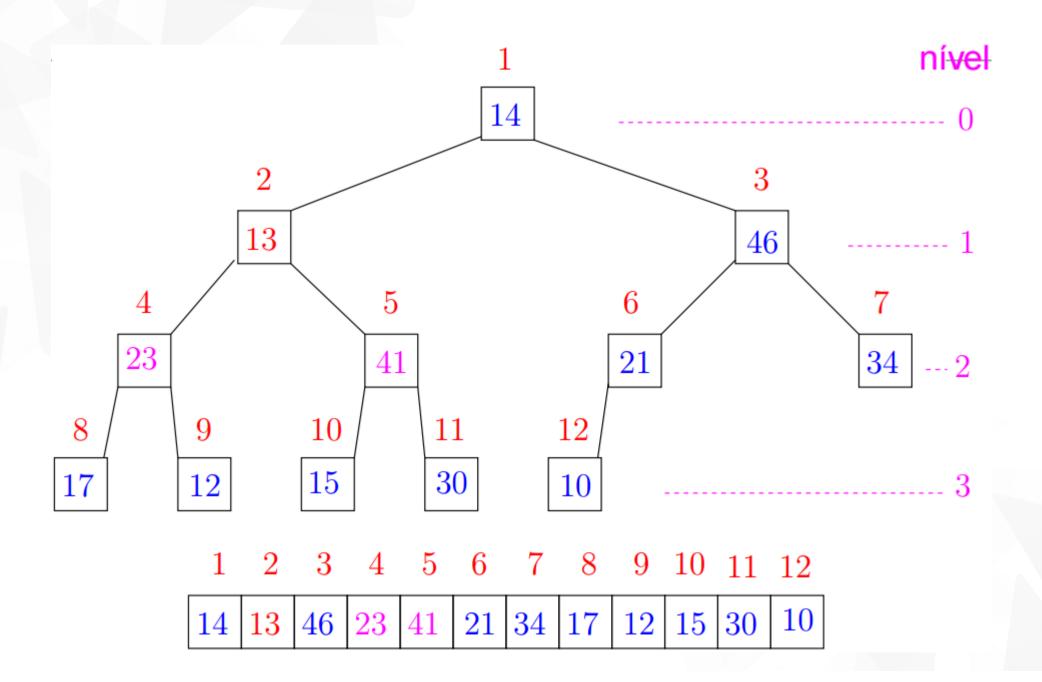


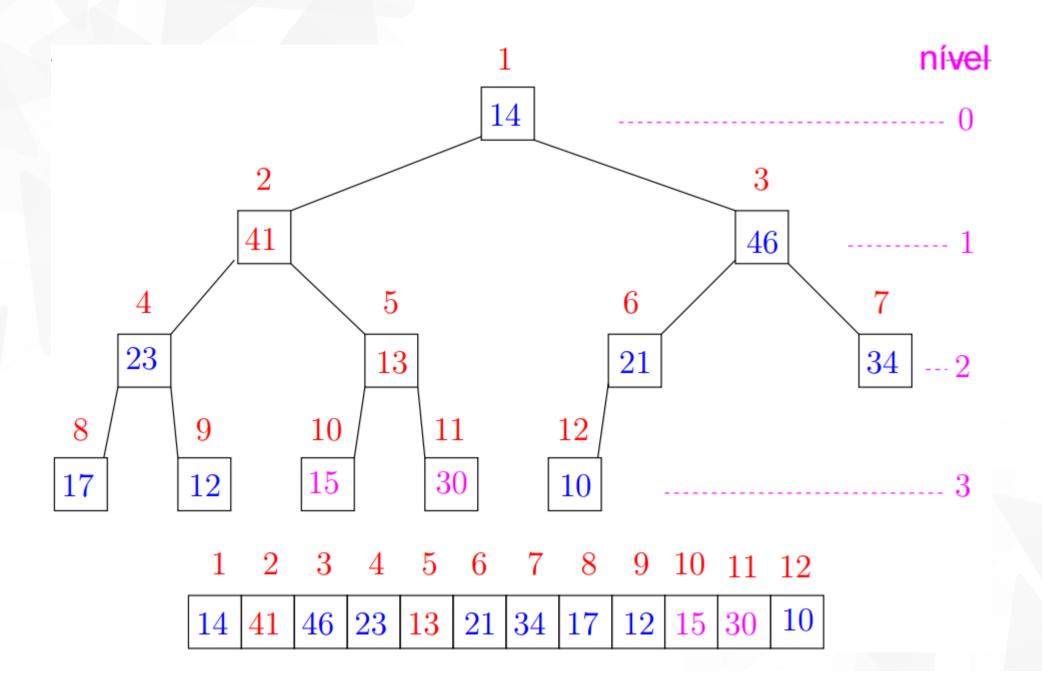


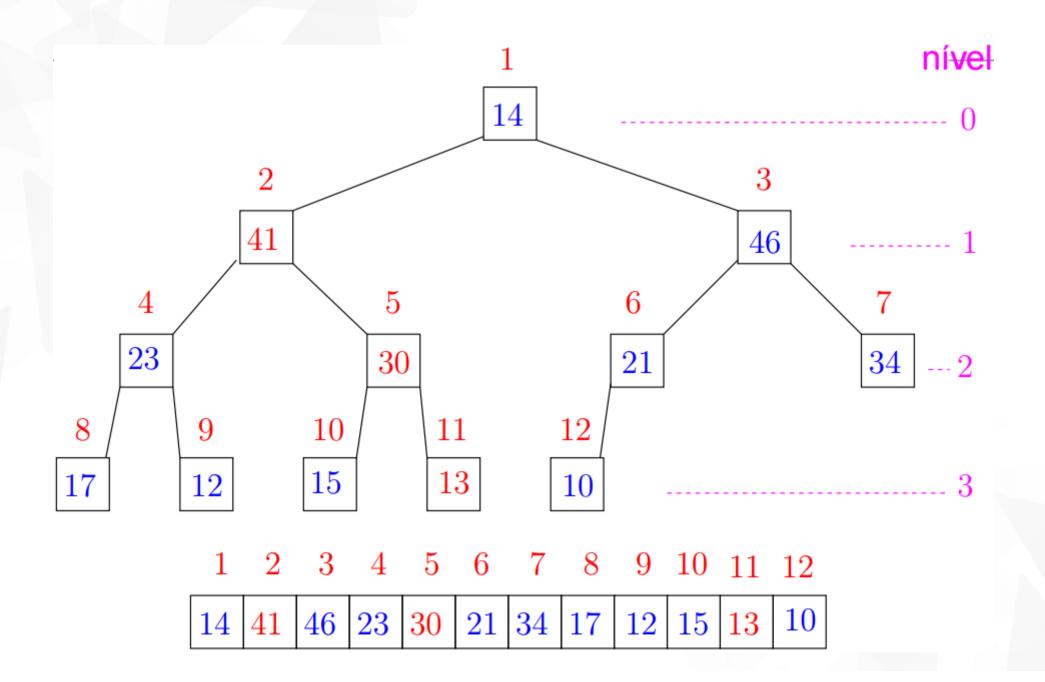


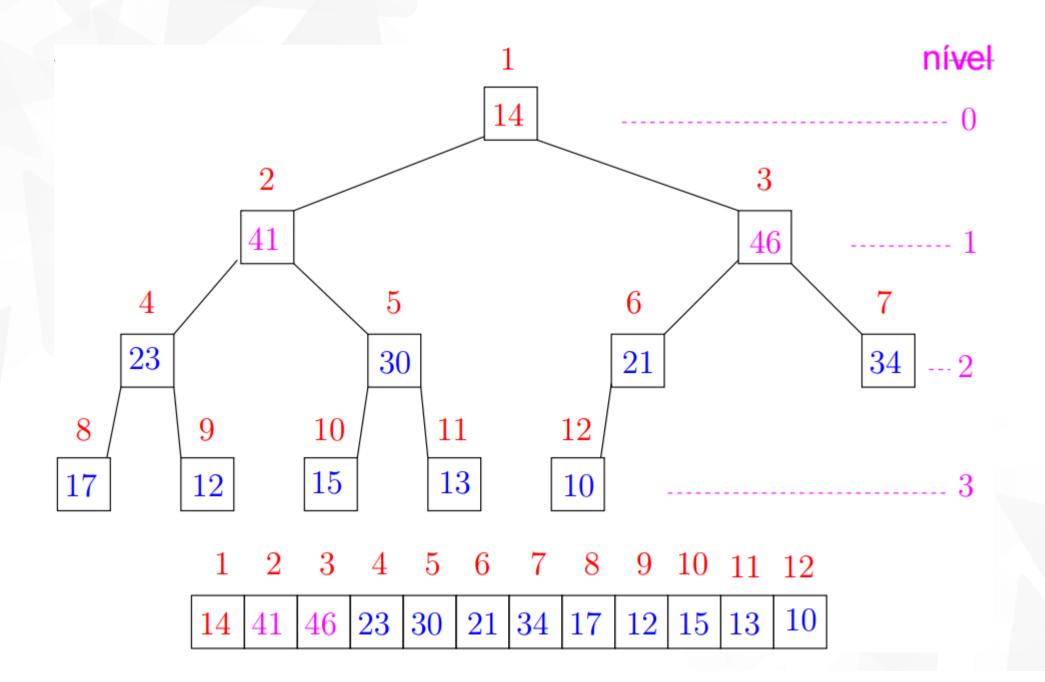


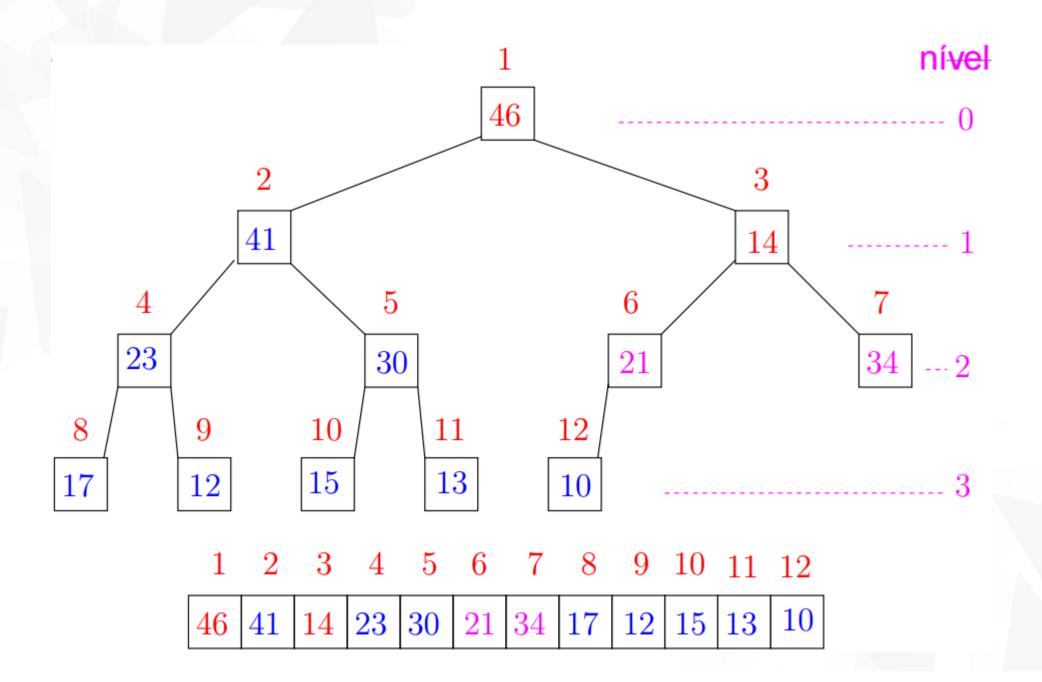


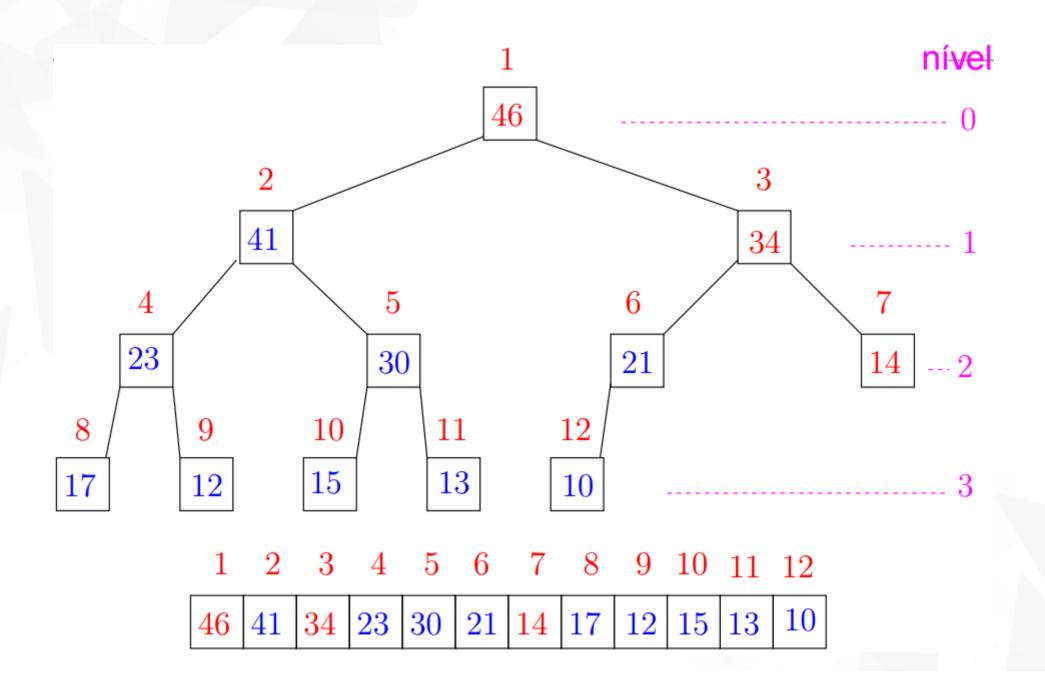


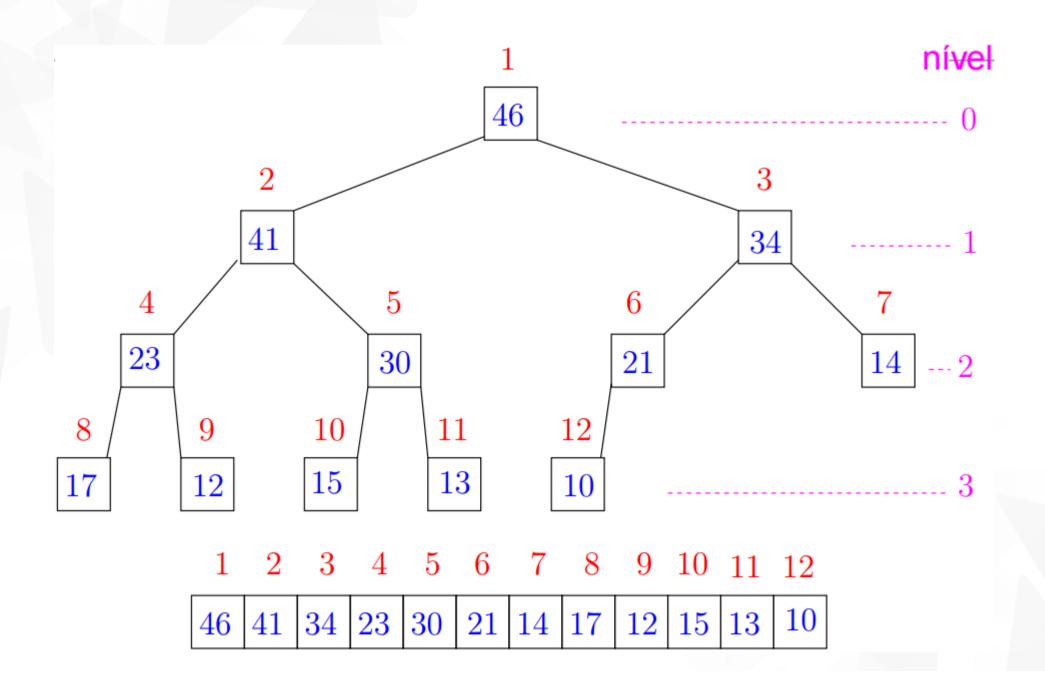












Construção de um Max-Heap

Recebe um vetor A[1...n] e rearranja A para que seja max-heap.

```
BUILD-MAX-HEAP (A, n)

2 para i \leftarrow \lfloor n/2 \rfloor decrescendo até 1 faça

3 MAX-HEAPIFY (A, n, i)
```

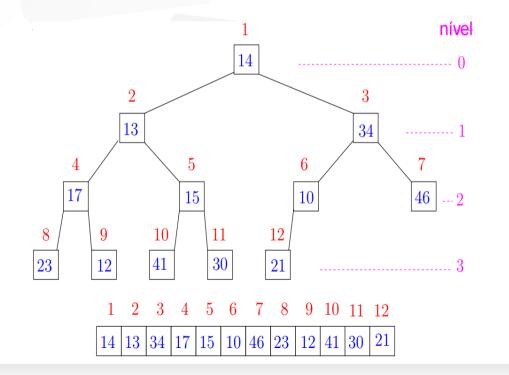
maxheap.c (Tidia)

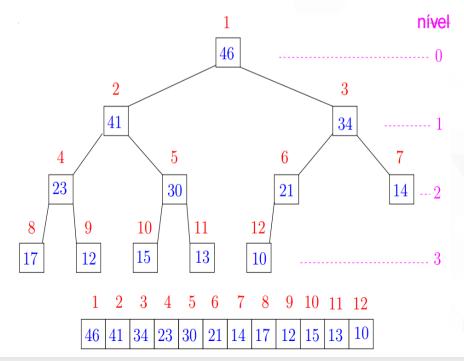
```
void BuildMaxHeap(int A[], int n) {
   int i;
   for (i=n/2; i>=1; i--)
      MaxHeapify (A, n, i);
}
```

maxheap.c (Tidia)

```
void BuildMaxHeap(int A[], int n) {
   int i;
   for (i=n/2; i>=1; i--)
      MaxHeapify (A, n, i);
}
```

-1 14 13 34 17 15 10 46 23 12 41 30 21 -1 46 41 34 23 30 21 14 17 12 15 13 10





maxheap.c (Tidia)

```
void BuildMaxHeap(int A[], int n) {
   int i;
   for (i=n/2; i>=1; i--)
      MaxHeapify (A, n, i);
}
```

T(n) :=consumo de tempo no pior caso

Análise grosseira: T(n) é $\frac{n}{2}$ $O(\lg n) = O(n \lg n)$.

Análise mais cuidadosa: T(n) é O(n)

$$T(n)$$
 é $O(n)$

Prova: O consumo de BuildMaxHeap (A, n, i) é proporcional a $h = \lfloor \lg \frac{n}{i} \rfloor$. Logo,

$$T(n) = \sum_{h=1}^{\lfloor \lg n \rfloor} \left\lceil \frac{n}{2^{h+1}} \right\rceil h$$

$$\leq \sum_{h=1}^{\lfloor \lg n \rfloor} \frac{n}{2^h} h$$

$$\leq n \left(\frac{1}{2^1} + \frac{2}{2^2} + \frac{3}{2^3} + \dots + \frac{\lfloor \lg n \rfloor}{2^{\lfloor \lg n \rfloor}} \right)$$

$$< n \frac{1/2}{(1 - 1/2)^2}$$

$$= 2n.$$

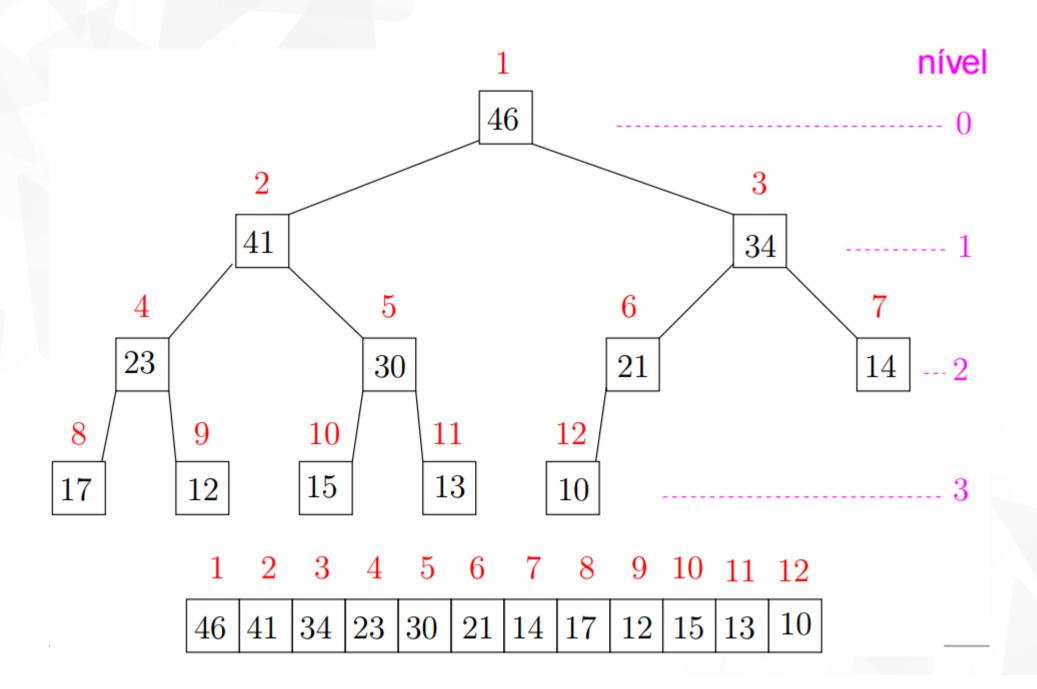


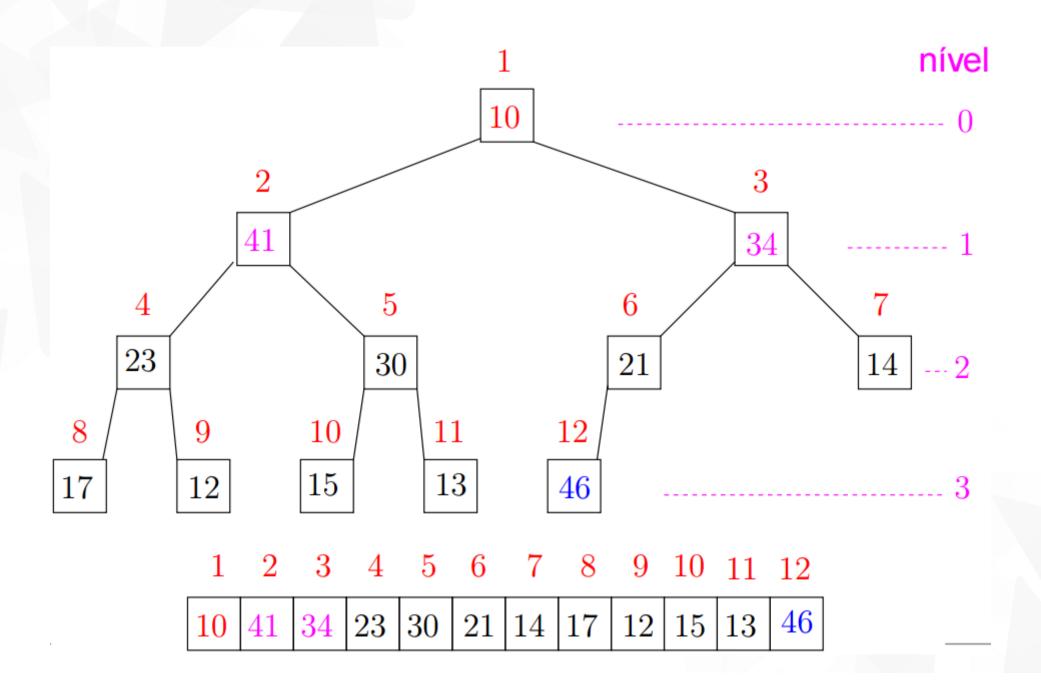
Heap Sort

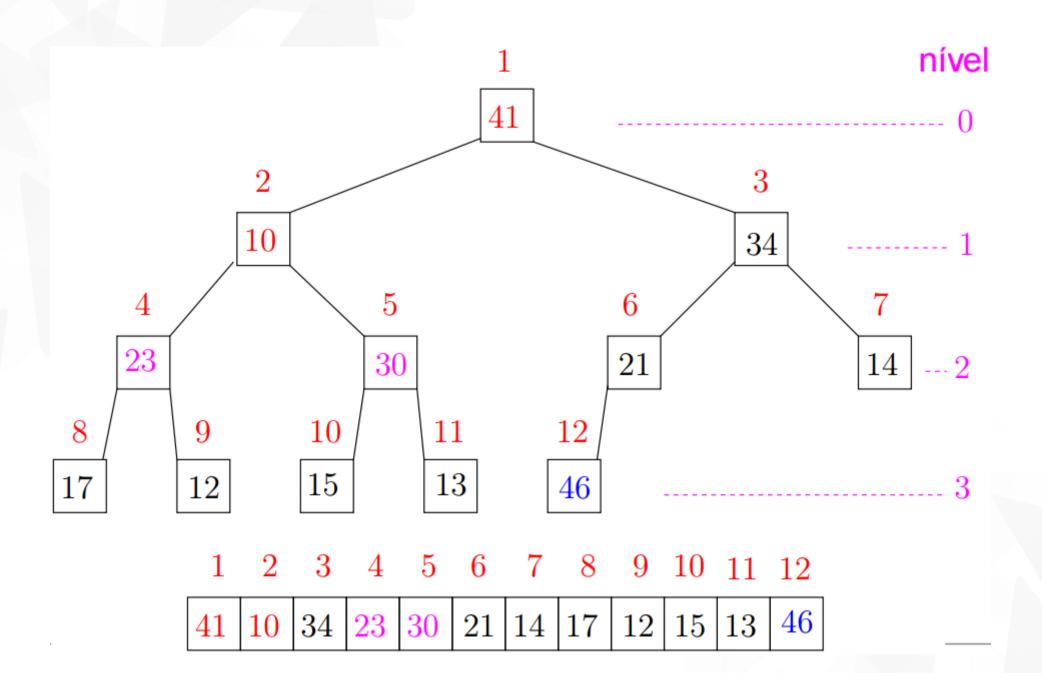
HeapSort ilustra o uso de estrutura de dados no projeto de algoritmos eficientes

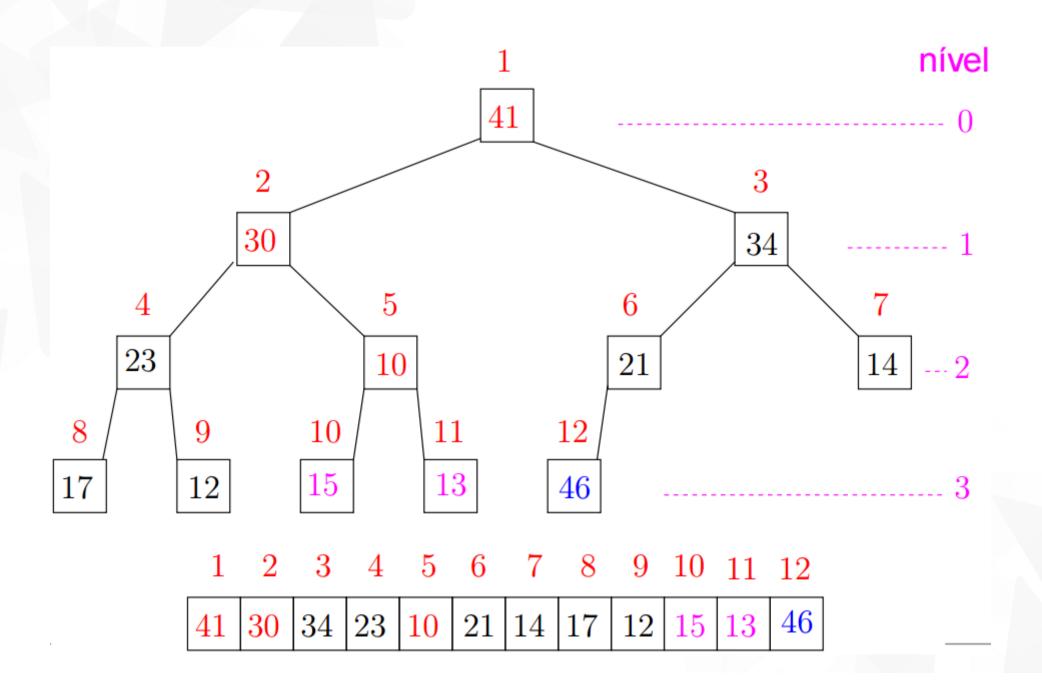
Heap Sort

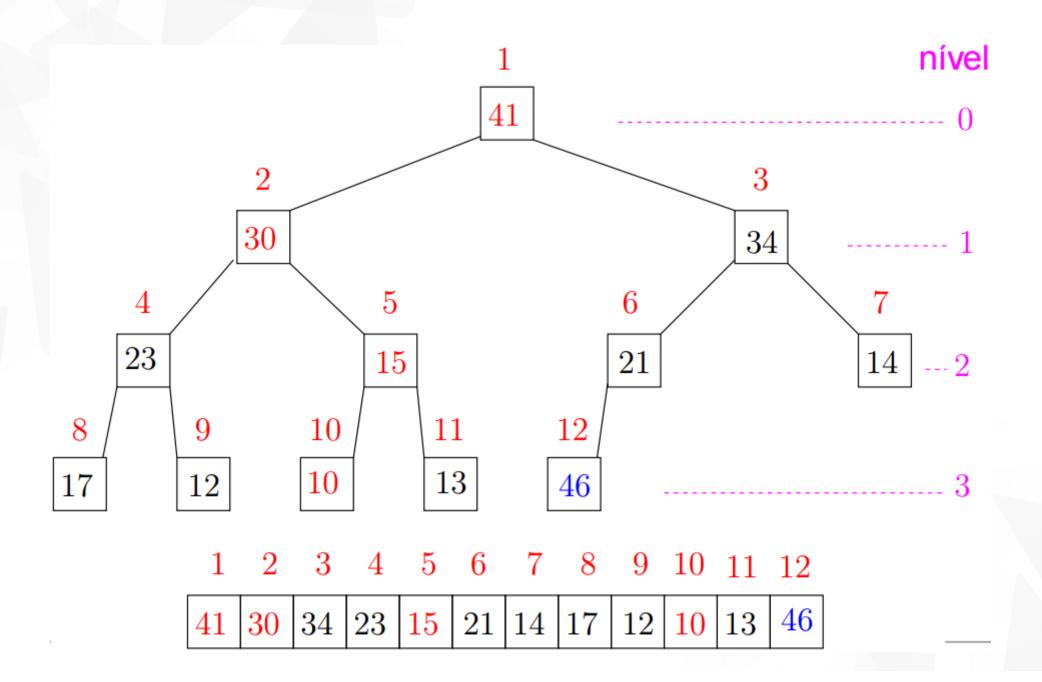
- O algoritmo Heapsort permite rearranjar um vetor em ordem crescente (ou decrescente)
- Este algoritmo é mais rápido que os algoritmos estudados anteriormente.
- Ao contrário do MergeSort não é necessário um vetor auxiliar

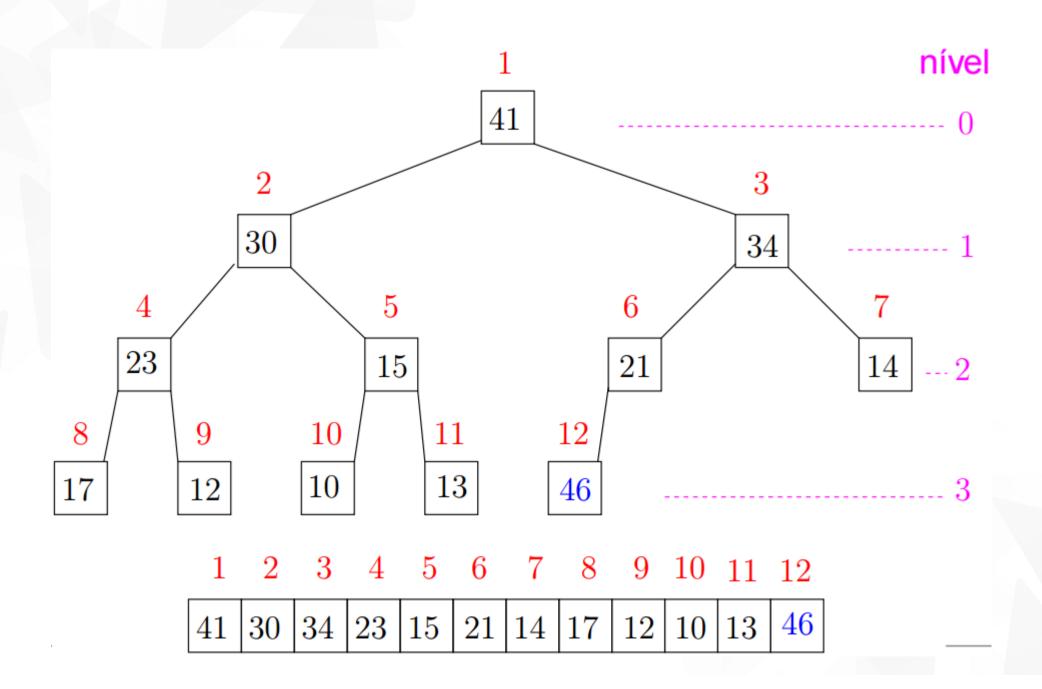






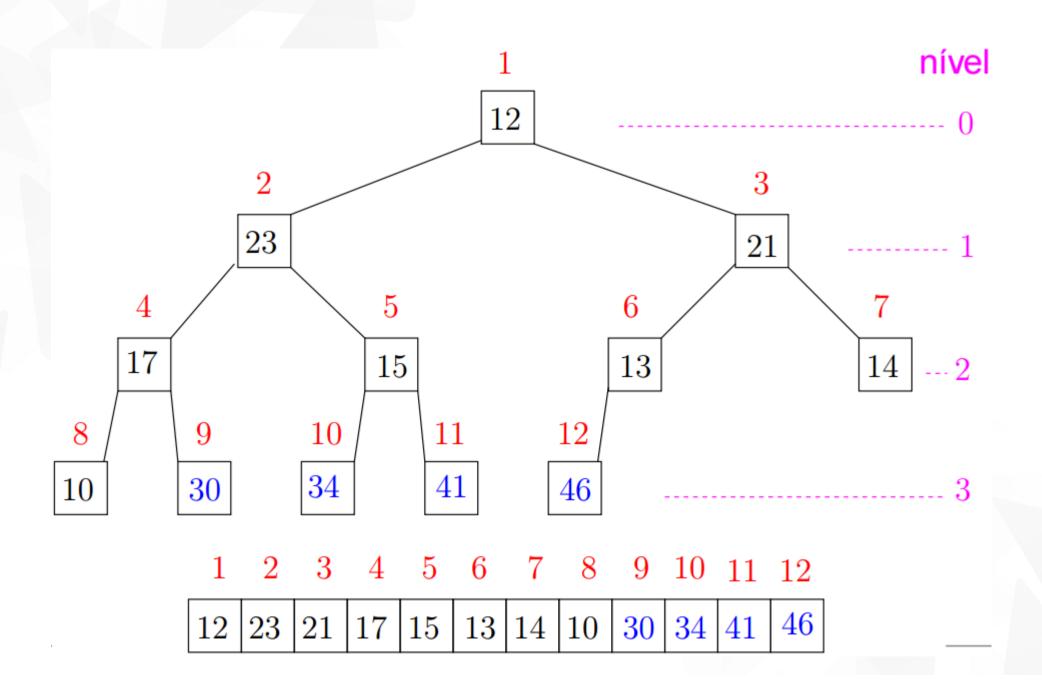






Após algumas iterações

i: $m \rightarrow 2$



Algoritmo rearranja A[1...n] em ordem crescente.

```
HEAPSORT (A, n)

0 BUILD-MAX-HEAP (A, n) > pré-processamento

1 m \leftarrow n

2 para i \leftarrow n decrescendo até 2 faça

3 A[1] \leftrightarrow A[i]

4 m \leftarrow m - 1

5 MAX-HEAPIFY (A, m, 1)
```

heapsort.c (Tidia)

```
void HeapSort(int A[], int n) {
   int i, m, aux;

   BuildMaxHeap(A, n);
   m = n;

for (i=n; i>=2; i--) {
   aux = A[i];
   A[i] = A[1];
   A[i] = aux;

   m = m-1;
   MaxHeapify (A, m, 1);
}
```

O consumo de tempo do algoritmo HEAPSORT é $O(n \lg n)$.



Recursos computacionais

- Sortvis: http://sortvis.org/
- Sorting: http://sorting.at/
- Data struture visualizations
 https://www.cs.usfca.edu/~galles/visualization/Algorithms.html
- 15 Sorting Algorithms in 6 Minutes https://www.youtube.com/watch?v=kPRA0W1kECg