# UNIVERSIDADE FEDERAL DE GOIÁS ESCOLA DE ENGENHARIA ELÉTRICA, MECÂNICA E DE COMPUTAÇÃO INTRODUÇÃO À ENGENHARIA DE COMPUTAÇÃO

PROF. DR. ADRIANO CÉSAR SANTANA adriano@ufg.br

## Introdução ao Arduino - aula 3



#### Lógica de funcionamento





```
sketch_sep07a
void setup()
  // put your setup code here, to run once:
                                                          vez.
void loop() {
  // put your main code here, to run repeatedly:
```

Parte do código que é executada apenas uma

Parte do código que é executada enquanto o arduino estiver ligado.

#### Variáveis





Variável:Uma variável é um recurso utilizado para armazenar dados de em um programa computador. Todo computador possui algum tipo de memória, e uma variável representa uma região da memória usada para determinada armazenar uma informação.

```
int led = 13;
void setup() {
  pinMode(led, OUTPUT);
void loop() {
  digitalWrite(led, HIGH);
  delay(1000);
  digitalWrite(led, LOW);
  delay(1000);
```

#### Tipos de Dados





- Tipo de dado: Significa, como o próprio nome diz, o tipo de informação que se pode armazenar naquela variável.
- Boolean: valor verdadeiro (true) ou falso (false).
- Char: Um caractere.
- Float: Número real de precisão simples (ponto flutuante).
- Void: tipo vazio (não tem tipo).

```
int led = 13;
void setup() {
  pinMode(led, OUTPUT);
void loop() {
  digitalWrite(led, HIGH);
  delay(1000);
  digitalWrite(led, LOW);
  delay(1000);
```

#### Atribuição





 Atribuição: Atribuir um valor a uma variável significa armazenar o valor nela para usar posteriormente. O comando de atribuição em C++ é o =. Para atribuirmos o valor 13 à variável led que criamos acima, fazemos assim:

```
int led = 13;
void setup() {
  pinMode(led, OUTPUT);
void loop() {
  digitalWrite(led, HIGH);
  delay(1000);
  digitalWrite(led, LOW);
  delay(1000);
```

### Operadores lógicos e aritméticos





- Operadores aritméticos:
  - o +: adição ("mais")
  - o -: subtração ("menos")
  - o \*: multiplicação ("vezes")
  - o /: divisão ("dividido por")
- Operadores de atribuição:
  - =: atribui um valor a uma variável, como vimos acima.

- Operadores lógicos:
  - &&: conjunção ("e")
  - ||: disjunção ("ou")
  - o ==: igualdade ("igual a")
  - o !=: desigualdade ("diferente
     de")
  - o !: negação ("não")
  - o >: "maior que"
  - o <: "menor que"</pre>
  - > >=: "maior ou igual a"
  - <=: "menor ou igual a"

#### Funções





 Função: é uma sequência de comandos que pode ser reutilizada várias vezes ao longo de um programa.

```
int led = 13;
void setup() {
  pinMode(led, OUTPUT);
void loop() {
  digitalWrite(led, HIGH);
  delay(1000);
  digitalWrite(led, LOW);
  delay(1000);
```

#### Chamada de função





 Chamada de função: Chamar uma função significa executar os comandos que foram definidos na sua declaração. Uma vez declarada, uma função pode ser chamada várias vezes no mesmo programa para que seus comandos sejam executados novamente.

```
int led = 13;
void setup() {
  pinMode(led, OUTPUT);
void loop() {
  digitalWrite(led, HIGH);
  delay(1000);
  digitalWrite(led, LOW);
  delay(1000);
```

#### Estruturas de Controle





#### • While:

```
while(condição) {
    ...
}
```

#### • For:

```
for(i = 0; i < 3; i++) {
    comandos;
}</pre>
```

#### • If:

```
if(condição) {
    ...
}else {
    ...
```

#### Estrutura de condição IF/ELSE





```
sketch_sep07a§
```

```
int botao = 2; // Define a porta do led como 3;
int led = 3; // Define a porta do led como 2;
 void setup() {
pinMode (botao, INPUT); // Define que a porta 2 sera de entrada/leitura;
pinMode (led, OUTPUT); //Define que a porta 3 será de saida/escrita;
void loop() {
 if(digitalRead(botao) == HIGH) {     // Verifica se o botão da porta 2 estiver pressionado;
   digitalWrite(led, HIGH); //Se sim, liga o led;
 else {
   digitalWrite(led,LOW); //Se não, não liga o led;
```

### Componentes necessários





• Diodo Emissor de Luz (LED):



• Botão Não Retentivo.



Resistores Simples.

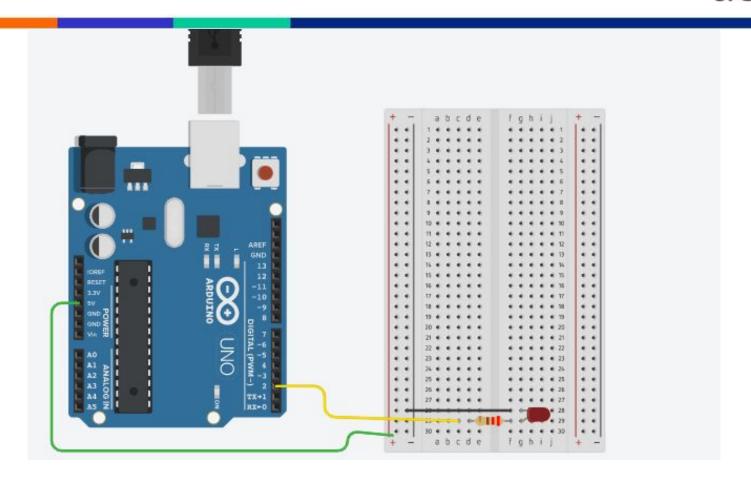


Protoboard e Arduino

### 1 - Monte o seguinte circuito







#### 2 - Abra a programação na IDE



```
p_ligar_led
void setup()
  // Configura o pino dl3 como saída
  pinMode (2, OUTPUT);
void loop()
  // Configura o pino 13 como HIGH
  digitalWrite(2, HIGH);
```

## 3 - Conecte o Arduino ao computador utilizando o cabo de conexão USB





#### 4 - Carregue o código a placa

Problema ao carregar para a placa. Veja http://www.arduino.cc/en/Guide/Troubleshooting#upload para sugestões.

roblema ao carregar para a placa. Veja http://www.arduino.cc/en/Guide/Troubleshootin

void setup() (

pinMode (buttonPin, INPUT);



```
ExperimentoExtra | Arduino 1.8.8
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda
#include <Servo.h>
Servo myservo;
                 // create servo
const int pinServo = 9;
int wal: // variable to read
```

Certifique-se de que não foram encontrados erros.

### 5 - Faça a alteração de HIGH para LOW



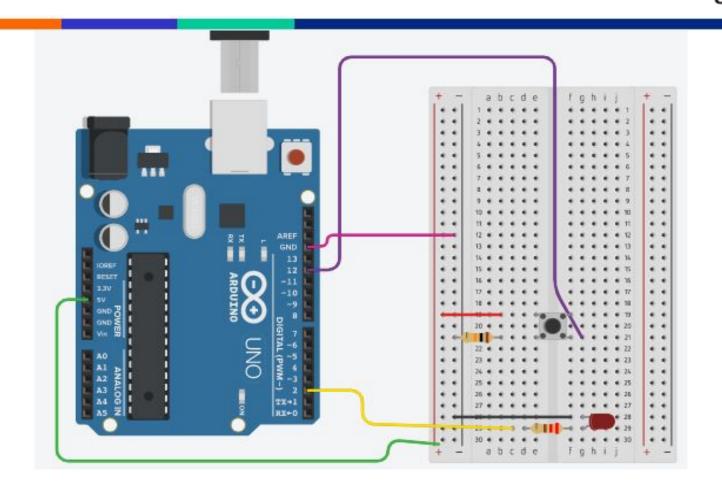


```
p_ligar_led
void setup()
  // Configura o pino dl3 como saída
  pinMode (2, OUTPUT);
void loop()
  // Configura o pino 13 como HIGH
  digitalWrite(2, HIGH);
```

#### 6 - Acrescente o botão ao circuito







#### 7 - Abra o arquivo "p\_botao\_led" e faça a compilação





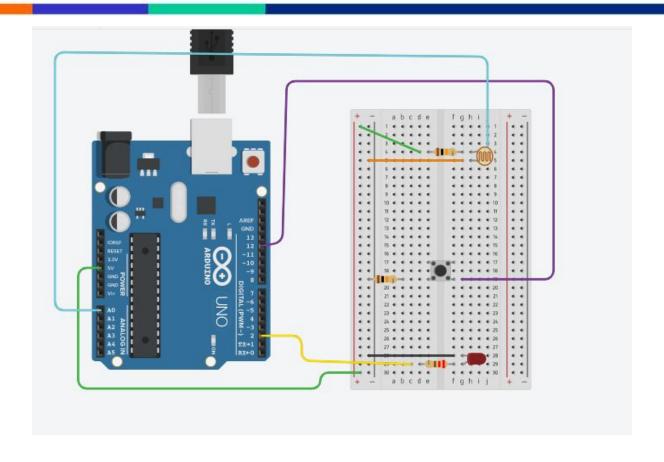
```
p_botao_led §
```

```
const int ledPin = 2; //led no pino 2
const int Botao = 12; //botao no pino 12
int estadoBotao; //Variavel para ler o status do pushbutton
void setup() {
    pinMode (ledPin, OUTPUT); //Pino do led será saída
    pinMode (Botao, INPUT); //Pino com botão será entrada
void loop(){
    estadoBotao = digitalRead (Botao); //le o estado do botão - HIGH OU LOW
    if (estadoBotao == HIGH) { //Se botão estiver pressionado (HIGH)
        digitalWrite(ledPin, HIGH); // acende o led do pino 2.}
    else{ //se não estiver pressionado (LOW)
        digitalWrite(ledPin, LOW); //deixa o led do pino 2 apagado)
```

#### 8 - Acrescente o LDR







#### 9 - Abra o arquivo p Idr botao led





```
const int ledPin = 2; //led no pino 2
const int Botao = 12; //botao no pino 12
int estadoBotao; //Variavel para ler o status do pushbutton
int ldrPin = A0; //LDR no pino analígico 8
int ldrValor = 0; //Valor lido do LDR
void setup() {
   pinMode (ledPin, OUTPUT); //Pino do led será saída
   pinMode (Botao, INPUT); //Pino com botão será entrada
   pinMode (ldrPin, INPUT); //Pino com ldr será entrada
void loop() {
  ///ler o valor do LDR
ldrValor = analogRead(ldrPin); //O valor lido será entre 0 e 1023
//se o valor lido for maior que 500, liga o led
if (ldrValor<= 800) {
   estadoBotao = digitalRead (Botao); //le o estado do botão - HIGH OU LOW
   if (estadoBotao == HIGH) { //Se botão estiver pressionado (HIGH)
        digitalWrite(ledPin, HIGH); // acende o led do pino 2.
    else { //se não estiver pressionado (LOW)
        digitalWrite(ledPin, LOW); //deixa o led do pino 2 apagado
else!
        digitalWrite(ledPin, HIGH); // acende o led do pino 2.
```

#### 9 - Acrescente o comando Serial.print





```
void setup(){
   Serial.begin (9600);
   pinMode (ledPin, OUTPUT); //Pino do led será saída
   pinMode (Botao, INPUT); //Pino com botão será entrada
   pinMode (ldrPin, INPUT); //Pino com ldr será entrada
void loop() {
  ///ler o valor do LDR
ldrValor = analogRead(ldrPin); //O valor lido será entre 0 e 1023
//se o valor lido for maior que 500, liga o led
if (ldrValor<= 800) {
   Serial.print("ta de dia");
   Serial.print(ldrValor);
   estadoBotao = digitalRead (Botao); //le o estado do botão - HIGH OU LOW
   if (estadoBotao == HIGH) { //Se botão estiver pressionado (HIGH)
       digitalWrite(ledPin, HIGH); // acende o led do pino 2.
   else{ //se não estiver pressionado (LOW)
       digitalWrite(ledPin, LOW); //deixa o led do pino 2 apagado
else{
   Serial.print("ta de noite");
   Serial.print(ldrValor);
       digitalWrite(ledPin, HIGH); // acende o led do pino 2.
```

### Dúvidas?





#### Emails para contato



• Melyssa: <a href="mailto:melyssa.mariana@outlook.com">melyssa.mariana@outlook.com</a>

Antonio: <u>antonio pereira@outlook.com</u>

Monitoria: monitoria89@gmail.com