به نام خدا

# طراحي الگوريتمها

آرش شفيعي



# برنامەرىزى پويا

برنامەريزى پويا

طراحي الگوريتمها

## برنامەرىزى پويا

- برنامه ریزی پویا 1 روشی دیگر برای حل مسائل محاسباتی است که توسط آن همانند روش تقسیم و حل جواب یک مسئله از جواب زیر مسئله های آن به دست می آید. (در اینجا واژه programming به معنی برنامه ریزی و طراحی یک جدول برای پیش بینی آینده است و نه به معنی برنامه نویسی.)
  - در برنامهریزی پویا هر یک از زیر مسئله ها تنها یک بار حل می شوند. جواب یک زیرمسئله در یک جدول ذخیره می شود و از آن جواب برای حل زیر مسئله های دیگر با اندازه های بزرگتر استفاده می شود. در واقع در هر مرحله یک زیر مسئلهٔ بزرگتر با استفاده از جواب یک زیر مسئله کوچکتر حل می شود و این روند ادامه پیدا می کند تا این که مسئلهٔ اصلی با استفاده از بزرگترین زیرمسئلهٔ به دست آمده حل می شود.
  - برنامهریزی پویا در بسیاری از مسائل بهینه سازی  $^2$  کاربرد دارد. چنین مسئلههایی معمولا چند جواب دارند که ما به دنبال جوابی میگردیم که مقدار بهینه (کوچکترین یا بزرگترین) داشته باشد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> dynamic programming

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> optimization problem

- برای مثال برای پیدا کردن عدد فیبوناچی n ام، باید عدد فیبوناچی n-1 ام و عدد فیبوناچی n-1 ام را محاسبه کنیم.
- میتوانیم یک رابطه بازگشتی برای محاسبه عدد فیبوناچی بنویسیم و با استفاده از یک الگوریتم بازگشتی آن را حل کنیم. مشکل الگوریتم بازگشتی این است که برخی از زیرمسئلهها بیش از یک بار حل میشوند. برای مثال برای محاسبه عدد فیبوناچی پنجم عدد فیبوناچی چهارم و سوم محاسبه میشوند. اما هنگام محاسبه عدد فیبوناچی چهارم عدد سوم برای بار دوم باید محاسبه شود.

- یک روش برای حل این مشکل این است که به جای حل مسئله از بالا به پایین،یعنی با شروع از مسئله بزرگتر و محاسبه زیرمسئلههای کوچکتر، مسئله را از پایین به بالا حل کنیم، بدین معنی که ابتدا زیرمسئله را حل کنیم و نتایج را ذخیره کرده و از نتایج در مسئلههای بزرگتر استفاده کنیم.
- برای مثال در مسئله محاسبه عدد فیبوناچی n ام، ابتدا عدد فیبوناچی اول، سپس دوم، سوم،  $\dots$  را محاسبه کرده تا به عدد فیبوناچی n ام برسیم.
  - این روش حل مسئله از پایین به بالا با شروع به محاسبه زیرمسئلههای کوچکتر و استفاده از جواب زیرمسئلهها در مسئلههای بزرگتر برنامهریزی پویا نامیده می شود.

طراحي الگوريتمها

مسئلهٔ ضرب زنجیرهای ماتریسها  $^1$  به صورت زیر است. میخواهیم دنباله (زنجیره)ای از n ماتریس  $\langle A_1, A_2, \cdots, A_n \rangle$  را در هم ضرب کنیم. این ماتریسها الزاماً ماتریسهای مربعی نیستند و هدف این است که در این ضرب ماتریسی کمترین تعداد عملیات ضرب استفاده شود.

- ضرب ماتریسها شرکت پذیر  $^2$  ، بدین معنی که پرانتز گذاری به هر نحوی انجام میشود، جواب ضرب ماتریسی تغییر نخواهد کرد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Matrix-chain multiplication problem

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> associative

الگوریتم ضرب دو ماتریس  $A(a_{ij})$  و  $B(b_{ij})$  به صورت زیر است. نتیجه ضرب این دو ماتریس در ماتریس  $C(c_{ij})$  خنیره می شود.

#### **Algorithm** Matrix Multiplication

```
function RECTANGULAR-MATRIX-MULTIPLY(A, B, C, p, q, r)
```

- 1: for i = 1 to p do
- 2: for j = 1 to r do
- 3: for k = 1 to q do
- 4: c[i,j] = a[i,k] \* b[k,j]

برای اینکه ضرب ماتریسی درست باشد لازم است ابعاد ماتریس A برابر با  $p \times q$  و ابعاد ماتریس B برابر با  $q \times r$  با  $q \times r$  باشد و ابعاد ماتریس حاصلضرب C در اینصورت برابر با  $p \times r$  خواهد بود. تعداد عملیات ضرب انجام شده برابر است با pqr.

- زنجیره ضرب ماتریسی  $A_1 \cdot A_2 \cdot A_3$  را در نظر بگیرید. فرض کنید ماتریس  $A_1$  با ابعاد 100  $\times$  10 ، ماتریس  $A_2$  با ابعاد  $X_2$  باشد. اگر پرانتز گذاری به صورت ماتریس  $X_3$  با ابعاد  $X_3$  با باشد، اگر پرانتز گذاری به صورت ( $X_1A_2$ ) باشد، تعداد  $X_3$  باشد، تعداد  $X_3$  باشد، تعداد  $X_3$  باشد، تعداد  $X_4$  باشد انجام شود. بنابراین  $X_3$  در حاصلضرب  $X_4$  باید انجام شود. بنابراین نیاز به انجام 7500 عملیات ضرب است.
- حال فرض کنید پرانتز گذاری به صورت  $(A_1(A_2A_3))$  باشد. در اینصورت نیاز به انجام  $A_2A_3$  عملیات ضرب برای ضرب  $A_2A_3$  و نیاز به انجام  $A_2A_3$  عملیات ضرب برای ضرب  $A_1A_2A_3$  است، بنابراین در  $A_1A_2A_3$  است، بنابراین در مجموع نیاز به انجام 75000 عملیات ضرب است. بنابراین با استفاده از پرانتز گذاری اول، عملیات ضرب  $A_1A_2A_3$  برابر سریعتر انجام می شود.

- مسئله ضرب زنجیرهای ماتریسها را به صورت زیر بیان میکنیم :  $\langle A_1, A_2, \cdots, A_n \rangle$  را در نظر بگیرید، به طوریکه به ازای  $\langle A_1, A_2, \cdots, A_n \rangle$  ، ابعاد ماتریس  $\langle A_1, A_2, \cdots, A_n \rangle$  را طوری پرانتز گذاری کنید که تعداد ضربها در عملیات ضرب این زنجیرهٔ ماتریسی حداقل باشد. ابعاد ورودی مسئله به صورت  $\langle p_0, p_1, p_2, \cdots, p_n \rangle$  داده شدهاند.
- در مسئله ضرب زنجیرهای ماتریسها نمیخواهیم حاصلضرب ماتریسها را به دست آوریم بلکه تنها میخواهیم ترتیب ضرب را به گونهای به دست آوریم که هزینه ضرب به حداقل برسد. معمولا زمانی که صرف پیدا کردن پرانتز گذاری بهینه میشود ارزش هزینه کردن دارد، چرا که ممکن است ضرب ماتریسها به صورت ترتیبی هزینهٔ گزافی به کاربر تحمیل کند.

- قبل از اینکه این مسئله را حل کنیم، بررسی میکنیم چند پرانتز گذاری متفاوت وجود دارد. در واقع یک الگوریتم ساده برای حل این مسئله این است که هزینهٔ همهٔ پرانتز گذاریها را با یکدیگر مقایسه کنیم ولی از آنجایی که تعداد پرانتز گذاریها بسیار زیاد است، بررسی همهٔ حالات مقدور نیست.
- فرض کنید تعداد کل حالات برای پرانتز گذاری n ماتریس برابر باشد با P(n). وقتی n=1 تنها یک ماتریس در زنجیره وجود دارد و بنابراین تنها یک حالت برای پرانتز گذاری وجود دارد. وقتی  $n \leq n \leq n$  باشد، درواقع عبارت می تواند به دو قسمت شکسته شود به طوری که هر قسمت به طور جداگانه پرانتز گذاری شود. تعداد کل حالتهای پرانتز گذاری برابر است با ضرب تعداد حالات پرانتز گذاری قسمت اول ضرب در تعداد حالتهای پرانتز گذاری قسمت دوم.

طراحي الگوريتمها

- این زنجیره میتواند به شکلهای متعددی به دو قسمت تقسیم شود که با احتساب همهٔ حالتها عبارت زیر را برای تعداد کل حالتهای پرانتز گذاری به دست میآوریم.

$$P(n) = \begin{cases} 1 & n = 1 \\ \sum_{k=1}^{n-1} P(k)P(n-k) & n \geqslant 2 \end{cases}$$

با حل این رابطهٔ بازگشتی به دست میآید  $P(n) = \Omega(2^n)$ . در واقع P(n) دنبالهٔ اعداد کاتالان P(n) در این رابطهٔ بازگشتی به دست میآید  $P(n) = \Omega(2^n)$ . ۱۶۷۹۶، ۱۶۷۹۶، ۱۴۳۰، ۱۳۳۰، ۱۳۳۰، ۱۳۳۰، ۱۴۳۰، ۱۶۷۹۶، ۱۶۷۹۶، ۱۶۷۹۶، ۱۹۷۹، ۱۹۷۹، ۱۹۷۹، ۱۹۷۹، ۱۹۷۹، ست و بنابراین به ازای P(n) های بسیار بزرگ، بررسی کردن همهٔ حالتها در عمل غیرممکن است.

<sup>1</sup> catalan numbers

- حال از روش برنامهریزی پویا برای بهینهسازی پرانتز گذاری زنجیرهٔ ماتریسی استفاده میکنیم. یک الگوریتم به روش برنامهریزی پویا برای یک مسئلهٔ بهینهسازی از چهار مرحله تشکیل شده است:

۱- تشخیص ساختار جواب بهینه بر اساس جواب زیرمسئلهها

۲- تعریف کردن مقدار جواب بهینه به طور بازگشتی

۳- محاسبه کردن مقدار جواب بهینه

۴- ساختن جواب بهینه توسط اطلاعات محاسبه شده

- برای حل یک مسئلهٔ بهینه سازی توسط برنامه ریزی پویا باید مسئله دارای زیرساختار بهینه  $^{1}$  باشد.
- یک مسئله دارای زیرساختار بهینه است اگر جواب بهینه برای یک مسئله، شامل جوابهای زیرمسئلهها باشد. به عبارت دیگر اگر جواب یک مسئلهٔ بهینهسازی را به دست آوریم، باید بتوانیم از جواب آن برای زیرمسئلهها نیز استفاده کنیم.
- برای مثال مسئله کوتاهترین مسیر در گراف دارای زیرساختار بهینه است. اگر کوتاهترین مسیر از x به y را به دست آوریم به طوری که مسیر از z عبور کند، کوتاهترین مسیر از z به z و همچنین کوتاهترین مسیر از z به y نیز در جواب مسئله به دست آمده است.
  - اما مسئله بلندترین مسیر دارای زیرساختار بهینه نیست. اگر بلندترین مسیر از x به y را به دست آوریم به طوری که مسیر از z عبور کند، نمی توانیم بگوییم بلندترین مسیر از z به y نیز در جواب مسئله است، زیرا ممکن است بلندترین مسیر از z به z از z عبور کند.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> optimal substructure

- (گام ۱) تشخیص ساختار جواب بهینه بر اساس جواب زیرمسئلهها:
- اولین مرحله در برنامهریزی پویا تشخیص دادن ساختاری از مسئله است که در زیر مسئلهها نیز تکرار میشود. به عبارت دیگر اگر مسئله را برای یک زیر مسئله حل کنیم، باید بتوانیم با استفاده از اطلاعات زیر مسئله، مسئله را حل کنیم.
- i=j فرض کنید به ازای  $i \geqslant j$  ماتریس  $A_{i:j}$  از ضرب ماتریسهای  $A_{i:j}$  به دست بیاید. اگر  $i \geqslant j$  ماتریس باشد تنها یک پرانتز گذاری وجود دارد، اما اگر i < j باشد آنگاه برای پرانتز گذاری این عبارت می توانیم آن را به دو قسمت  $A_{i:k}$  و  $A_{k+1:j}$  تقسیم کنیم به طوری که  $i \geqslant k < j$  . با ضرب این دو ماتریس در یکدیگر، حاصل  $A_{i:k}$  را به دست می آوریم. هزینهٔ پرانتز گذاری  $A_{i:j}$  برابر است با هزینه پرانتز گذاری  $A_{k+1:j}$  به علاوهٔ هزینهٔ پرانتز گذاری و قسمت در یکدیگر.

- بنابراین باید مقدار k را پیدا کنیم به طوریکه هزینهٔ پرانتز گذاری  $A_{i:k}$  به علاوهٔ هزینهٔ پرانتزگذاری  $A_{k+1:j}$  به علاوهٔ هزینهٔ ضرب  $A_{i:k}$  در  $A_{k+1:j}$  بهینه باشد. آنگاه پرانتز گذاری  $A_{i:j}$  نیز بهینه خواهد بود.
- پس برای حل مسئله یافتن هزینهٔ پرانتزگذاری بهینه برای  $A_{i:j}$  باید به ازای همهٔ k ها هزینهٔ پرانتزگذاری بهینه برای  $A_{i:k}$  و  $A_{i:k+1:j}$  را محاسبه و با هزینهٔ ضرب  $A_{i:k}$  در  $A_{k+1:j}$  جمع کنیم. آنگاه از این میان k را به گونهای انتخاب کنیم که هزینهٔ پرانتزگذاری بهینه باشد (تعداد ضربهای پرانتزگذاری  $A_{i:j}$  کمترین مقدار ممکن باشد).

- مسئلهٔ ضرب زنجیرهای ماتریسها دارای زیرساختار بهینه است. به عبارت دیگر اگر یک پرانتزگذاری برای  $A_{i:j}$  پیدا کنیم به طوری که به دو قسمت  $A_{i:k}$  و  $A_{k+1:j}$  تقسیم شود، پرانتزگذاری  $A_{i:k}$  نیز بهینه است (به همین ترتیب پرانتزگذاری  $A_{k+1:j}$  نیز بهینه است) .
- اثبات: فرض کنیم پرانتزگذاری  $A_{i:j}$  بهینه باشد و پرانتزگذاری  $A_{i:k}$  بهینه نباشد. در اینصورت میتوانیم یک پرانتزگذاری بهینه برای  $A_{i:k}$  پیدا کنیم و آن را در  $A_{i:j}$  استفاده کنیم و یک پرانتزگذاری با هزینه کمتر برای  $A_{i:j}$  به دست آوریم که با فرض اولیه در تناقض است.

 $A_{i:k}$  را پیدا کنیم، این پرانتزگذاری از بهینه برای  $A_{i:j}$  را پیدا کنیم، این پرانتزگذاری الزاما از دو پرانتزگذاری و و  $A_{k+1:j}$  نیز بهینه هستند.

بدین دلیل میتوانیم از برنامهریزی پویا استفاده کنیم، زیرا میتوانیم هزینههای پرانتزگذاریهای  $A_{i:k}$  و  $A_{k+1:j}$  را از قبل ذخیره کنیم، و از این هزینهها برای محاسبهٔ پرانتزگذاری  $A_{k+1:j}$  استفاده کنیم.

- (گام ۲) تعریف کردن مقدار جواب بهینه به طور بازگشتی:
- فرض کنید m[i,j] حداقل تعداد ضربهای مورد نیاز برای محاسبه  $A_{i:j}$  باشد. حداقل تعداد ضربهای مورد نیاز برای کل n ماتریس یعنی  $A_{1:n}$  برابراست با m[1,n]
  - میخواهیم یک عبارت بازگشتی برای مقدار [i, j] محاسبه کنیم.
    - -m[i,j]=0 باشد، هزینهای وجود ندارد، بنابراین i=j
- اگر i < j باشد، از ساختار جواب بهینه برای زیر مسئلهها استفاده می کنیم. فرض کنید یک پرانتز گذاری بهینه حاصلضرب  $A_{i:j}$  را به دو قسمت  $A_{i:k}$  و  $A_{k+1:j}$  تقسیم می کند به طوری که  $A_i$  . بنابراین  $A_{i:j}$  برای محاسبه m[i,j] برای محاسبه m[i,j] به علاوه هزینه m[k+1,j] برای محاسبه  $A_{i:k}$  به علاوه هزینه ضرب دو قسمت در یکدیگر. حاصلضرب  $A_{i:k}$  به تعداد  $p_{i-1}p_kp_j$  عملیات ضرب نیاز دارد. بنابراین داریم :

$$m[i,j] = m[i,k] + m[k+1,j] + p_{i-1}p_kp_i$$

- در رابطه قبل فرض کردیم مقدار k را می دانیم، اما از آنجایی که مقدار k ناشناخته است باید همهٔ مقادیر k به ازای  $k=i,i+1,\cdots,j-1$  را به استحان کنیم تا مقدار بهینه m[i,j] را به دست آوریم. بنابراین رابطهٔ بازگشتی را در حالت کلی به صورت زیر می نویسیم.

$$m[i,j] = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & i = j & \text{if } i = j \\ \min\{m[i,k] + m[k+1,j] + p_{i-1}p_kp_j : i \leqslant k < j\} & i < j \end{array} \right.$$

- (گام ۳) محاسبه کردن مقدار جواب بهینه:
- حال می توانیم برنامه ای بنویسیم که به صورت بازگشتی رابطهٔ بازگشتی به دست آمده را محاسبه کند تا حداقل مقدار m[1,n] را به دست آوریم. این الگوریتم بازگشتی برای محاسبه، زمانی از مرتبه نمایی نیاز دارد، پس از این الگوریتم نیز در عمل برای n های بسیار بزرگ نمی توانیم استفاده کنیم.
  - مشکل الگوریتم بازگشتی این است که برخی از زیر مسئلهها یعنی برخی از m[i,j] ها ممکن است چندبار محاسبه شوند. برای مثال برای دو پرانتزگذاری  $(A_{p:q})(A_{q+1})$  و  $(A_{p:q})(A_{p:q})$  دو بار باید هزینه پرانتزگذاری بهینه  $A_{p:q}$  محاسبه شود.
    - .  $\Theta(n^2)$  برابراست با  $1\leqslant i\leqslant j\leqslant n$  برابراست با اما تعداد کل زیر مسئلهها به ازای

- به جای حل رابطه بازگشتی با استفاده از یک الگوریتم بازگشتی، آن را توسط جدولی حل میکنیم که مقادیر m[i,j] را از پایین به بالا محاسبه کند، بدین معنی که از m[1,1] شروع میکنیم و به ترتیب زیر مسئلههای بزرگتر را با استفاده از زیر مسئلههای کوچکتر حل میکنیم.
- به این روش حل مسئله روش برنامه ریزی پویا گفته می شود. در برنامه ریزی پویا مسئله به زیرمسأله ها شكسته شده، و حل مسئله با شروع از كوچكترین زیر مسئله ها آغاز می شود تا جواب مسئله اصلی با استفاده از زیر مسئله های كوچكتر محاسبه می شود.

- الگوریتم زیر، مسئلهٔ بهینهسازی ضرب ماتریسی را به روش برنامهریزی پویا حل میکند.

#### Algorithm Matrix Chain

```
function Matrix-Chain-Order(p, n)
1: let m[1:n, 1:n] and s[1:n-1, 2:n] be new tables
2: for i = 1 to n do ▷ chain length 1
3: m[i,i] = 0
4: for t = 2 to n do \triangleright t is the chain length
5: for i = 1 to n - t + 1 do \triangleright chain begins at Ai
6:
        j = i + t - 1 \triangleright chain ends at Aj
7: m[i,j] = \infty
8: for k = i to j - 1 do \triangleright try A[i:k] A[k+1:j]
           q = m[i,k] + m[k+1,j] + p[i-1]*p[k]*p[j]
9:
10:
   if q < m[i,j] then
              m[i,j] = q
                                  > remember this cost
11:
              s[i,j] = k
                                      > remember this index
12:
13: return m and s
```

طراحي الگوريتمها

- زمان مورد نیاز برای حل این مسئله  $O(n^3)$  و حافظه مورد نیاز برای حل آن  $\Theta(n^2)$  است، زیرا نیاز به نگهداری جدول برای محاسبه زیر مسئلهها میباشد.

- با استفاده از برنامهریزی پویا، زمان حل یک مسئله را از زمان نمایی به زمان چند جملهای درجه سوم کاهش ،

- (گام ۴) ساختن جواب بهینه توسط اطلاعات محاسبه شده :
- گرچه در گام قبل مقدار بهینه برای تعداد ضربها در یک زنجیرهٔ ماتریسی را محاسبه کردیم، اما روش پرانتزگذاری ماتریسها را به دست نیاوردیم.
- جدول [n:n-1,2:n] که در الگوریتم قبل محاسبه کردیم اطلاعات مورد نیاز برای جواب بهینه را نگهداری می کند. هر عنصر [i,j] مقدار [i,j] مقدار [i,j] مقدار [i,j] مقدار [i,j] مقدار [i,j] مقدار [i,j] برای ضرب بهینه تقسیم می شود.

- الگوریتم زیر پرانتز گذاری را برای مسئله ضرب زنجیرهٔ ماتریسها انجام میدهد.

#### Algorithm Print Optimal Parentheses

```
function PRINT-OPTIMAL-PARENS(s, i, j)

1: if i == j then

2:    print "A"i

3: else

4:    print "("

5:    Print-Optimal-Parens (s, i, s[i, j])

6:    Print-Optimal-Parens (s, s[i, j]+1, j)

7:    print ")"
```

- برای حل یک مسئله توسط روش برنامهریزی پویا، مسئله باید دو ویژگی داشته باشد.
- ویژگی اول این است که مسئله را باید بتوان با استفاده از جواب زیر مسئلههای آن به دست آورد. درواقع باید بتوان برای مسئله زیر مسئلههایی پیدا کرد که ساختار آنها شبیه مسئله اصلی است. به عبارت دیگر مسئله باید دارای زیرساختار بهینه باشد.
- ویژگی دوم این است که اگر بخواهیم مسئله را توسط الگوریتم بازگشتی حل کنیم باید زیر مسئلهها همپوشانی داشته باشند. بدین ترتیب جدول برنامهریزی پویا راهحلی برای جلوگیری از محاسبات تکراری در این همپوشانیها خواهد بود.

### طولانىترين زير رشته مشترك

یکی از دلایلی که نیاز داریم دو رشتهٔ دی ان ای را با یکدیگر مقایسه کنیم، برای این است که متوجه شویم دو
 ارگانیسم چقدر به یکدیگر شباهت دارند.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> adenine

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> cytosine

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> granine

<sup>4</sup> thymine

### طولانى ترين زير رشته مشترك

- روشهای مختلفی برای سنجش شباهت دو رشتهٔ دیانای وجود دارند.
- یک روش برای سنجش شباهت این است که زیر رشته های مشترک بین دو رشته را پیدا کنیم. هرچقدر این زیر رشته های مشترک طول بیشتری داشته باشند، دو رشته به یکدیگر شبیه ترند.
- در این روش برای مقایسه دو رشته باید زیر رشتههای مشترک محاسبه شوند و طولانی ترین آنها پیدا شود. به این مسئله، مسئلهٔ پیدا کردن طولانی ترین زیر رشته مشترک <sup>1</sup> گفته می شود.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> longest common subsequence

# طولانىترىن زير رشته مشترك

طراحي الگوريتمها

- یک زیر دنباله از یک دنباله، دنبالهای است که از حذف صفر یا بیشتر عنصر از دنباله اصلی به دست بیاید.

 $^{1}$  به طور رسمی، به ازای دنبالهٔ  $Z = \langle z_{1}, z_{2}, \cdots, z_{k} \rangle$  ، دنبالهٔ  $X = \langle x_{1}, x_{2}, \cdots, x_{m} \rangle$  را زیر دنبالهٔ X مینامیم اگر دنبالهٔ صعودی X نبالهٔ X از اندیسهای X وجود داشته باشند، به طوری که به ازای X به ازای X داشته باشیم X داشته باشیم X داشته باشیم X به ازای نبالهٔ باشیم X به ازای باشیم X به ازای نبالهٔ باشیم X باشیم X به ازای نبالهٔ باشیم X به ازای نبالهٔ باشیم X به باشیم X به ازای نبالهٔ باشیم X به ازای نبالهٔ باشیم X به باشیم X باشیم X به باشیم X با

برای مثال دنبالهٔ  $X = \langle A, B, C, B, D, A, B \rangle$  یک زیردنباله از دنبالهٔ  $Z = \langle B, C, D, B \rangle$  است با اندس های  $X = \langle 2, 3, 5, 7 \rangle$  است با اندس های  $X = \langle 2, 3, 5, 7 \rangle$ 

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> subsequence

# طولانىترين زير رشته مشترك

به ازای دو دنبالهٔ X و Y ، میگوییم دنبالهٔ Z یک زیردنبالهٔ مشترک X و Y است اگر Z زیر دنبالهای از X و X باشد.

- دنبالهٔ  $\langle B,C,A \rangle$  با طول ۳ طولانی ترین زیر دنبالهٔ مشترک X و Y نیست، چرا که دنبالهٔ  $\langle B,C,B,A \rangle$  با طول ۴ وجود دارد که زیر دنبالهٔ مشترک X و X است. این زیردنباله، طولانی ترین زیر دنبالهٔ مشترک X و X است، عراکه زیردنبالهٔ مشترک بلندتری وجود ندارد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> common subsequence

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> longest common subsequence

### طولانى ترين زير رشته مشترك

میتوانیم مسئله طولانی ترین زیر دنبالهٔ مشترک را با استفاده از یک روش جستجوی کامل  $^1$  به دست آوریم، بدین معنی که همهٔ زیر دنباله های مشترک دو رشته را به دست آوریم و مقایسه کنیم. از آنجایی که رشته X با طول m تعداد  $^m$ 2 زیر دنباله دارد، بنابراین این روش برای رشته های طولانی غیر قابل استفاده است.

- میخواهیم این مسئله را به روش برنامهریزی پویا حل کنیم.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> exhaustive search (brute-force search)

### طولانى ترين زير رشته مشترك

طراحي الگوريتمها

- گام اول: مشخص كردن ساختار جواب مسئله بر اساس زيرمسئلهها
- برای تعریف مسئله طولانی ترین زیررشتهٔ مشترک با استفاده از زیر مسئلهها، ابتدا مفهوم پیشوند  $^1$  یک دنباله را تعریف میکنیم.
- به ازای دنبالهٔ  $X_i=\langle x_1,x_2,\cdots,x_n\rangle$  امین پیشوند X برابراست با  $X_i=\langle x_1,x_2,\cdots,x_m\rangle$  به ازای دنبالهٔ  $X_i=\langle x_1,x_2,\cdots,x_m\rangle$  به ازای دنبالهٔ  $X_i=\langle x_1,x_2,\cdots,x_m\rangle$  به ازای

برنامهریزی پویا ۲۲ / ۲۷

<sup>1</sup> prefix

### طولانىترين زير رشته مشترك

- و  $X=\langle x_1,x_2,\cdots,x_m
  angle$  دو دنباله باشند و  $X=\langle x_1,x_2,\cdots,x_m
  angle$  دو دنباله باشند و  $Z=\langle z_1,z_2,\cdots,z_k
  angle$
- . اگر  $x_m=y_n$  آنگاه  $x_m=y_n$  و  $z_k=x_m=y_n$  طولانیترین زیر رشته مشترک  $x_m=y_n$  است.
  - ر کا ست.  $X_{m-1}$  و  $X_{m-1}$  و کا است.  $Z_{k} \neq x_{m}$  و کا است.  $Z_{k} \neq x_{m}$  و کا است.
  - ست. X و  $x_m \neq y_n$  و باشد، آنگاه Z باشد، آنگاه Z طولانی ترین زیر رشته مشترک  $Z_k \neq y_n$  است.

# طولانىترين زير رشته مشترك

- اثبات : گزارههای ۲،۲،۳ در قضیه قبل را به ترتیب اثبات میکنیم.
- اگر  $x_{
  m m}=y_{
  m n}$  باشد، الزاما باید داشته باشیم  $z_{
  m k}=x_{
  m m}$  این گزاره را با برهان خلف ثابت میکنیم. فرض کنید  $z_k 
  eq x_m$  ، آنگاه می توانیم  $x_m$  که برابر با  $y_n$  است را به  $z_k 
  eq x_m$  ، آنگاه می توانیم  $z_k 
  eq x_m$ کنیم که طول آن k+1 است. از آنجایی که در صورت مسئله گفته شده Z طولانی ترین زیر رشته مشترک با طول k است، پس به تناقض میرسیم. پس فرض اولیه نادرست است و الزاما باید داشته باشیم نیز هست.  $Z_{k}=x_{\mathfrak{m}}=y_{\mathfrak{n}}$  حال باید ثابت کنیم  $Z_{k-1}$  طولانی ترین زیر رشته مشترک  $z_{k}=x_{\mathfrak{m}}=y_{\mathfrak{n}}$ این گزاره را با برهان خلف ثابت میکنیم. فرض یک زیر رشته مشترک W برای  $X_{\mathrm{m}-1}$  و جود دارد که طول آن از k-1 بیشتر است. در اینصورت با اضافه کردن  $\mathfrak{x}_{\mathfrak{m}}=\mathfrak{y}_{\mathfrak{n}}$  به W زیر رشتهای ساخته میشود که طول آن از k بیشتر است. اما در اینجا به تناقض میرسیم چون فرض کردیم طول بلندترین زیر رشته مشترک k است.

### طولانى ترين زير رشته مشترك

(۲) اگر  $z_k \neq x_m$  باشد، آنگاه Z یک زیر رشته مشترک برای  $X_{m-1}$  و Y است. اگر یک زیر رشته مشترک دیگر به نام W با طول بیشتر از  $X_{m-1}$  برای  $X_{m-1}$  و  $X_{m-1}$  و  $X_{m-1}$  مشترک برای  $X_{m-1}$  و  $X_{m-1}$  با فرض اینکه  $X_{m-1}$  بلندترین زیر رشته مشترک  $X_{m-1}$  و  $X_{m-1}$  باست.

- (۳) این اثبات شبیه و متقارن مورد (۲) است.

# طولانى ترين زير رشته مشترك

- بنابراین توانستیم مسئله طولانی ترین زیر رشته مشترک را بر اساس زیر مسئله های بهینه آن تعریف کنیم.

- پس این مسئله دارای زیرساختار بهینه است.

طراحي الگوريتمها برنامهريزي پويا ۲۹ / ۷۱

- گام دوم: تعریف کردن مقدار جواب به صورت بازگشتی
- فرض کنید c[i,j] طول بلندترین زیررشتهٔ مشترک  $X_i$  و باشد.
- این مسئله بهینهسازی را میتوانیم بر اساس زیر ساختارهای بهینه به صورت زیر تعریف کنیم.

$$c[i,j] = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & j = 0 \text{ i. } i = 0 \text{ od } i = 0$$

- دقت کنید که اگر الگوریتم بازگشتی برای حل این مسئله استفاده شود زیر مسئلهها به طور تکراری محاسبه می شوند. پس می توانیم در این جا از برنامه ریزی پویا استفاده کنیم.

# طولانى ترين زير رشته مشترك

- گام سوم: محاسبه طول طولانی ترین زیر دنباله مشترک
- از آنجایی که برای دو دنباله  $X = \langle x_1, x_2, \cdots, x_m \rangle$  و  $X = \langle x_1, x_2, \cdots, x_m \rangle$  مقادیر جدول در زبان ثابت C[0:m,0:n] محاسبه شوند و هر خانه از جدول در زبان ثابت  $\Theta(m,0:n]$  محاسبه میشود، بنابراین زبان اجرای الگوریتم برنامهریزی پویا برای این مسئله برابراست با  $\Theta(m,n)$  . طول زیر رشته مشترک برابراست با مقدار محاسبه شده برای C[m,n].

- الگوریتم طولانی ترین زیررشته مشترک به صورت زیر نوشته شده است.

#### Algorithm Longest Common Subsequence Length

```
function LCS-LENGTH(X,Y, m, n)
```

1: let b[1:m, 1:n] and c[0:m, 0:n] be new tables

2: for i = 1 to m do

3: c[i,0] = 0

4: for j = 0 to n do

5: c[0,j] = 0

#### Algorithm Longest Common Subsequence Length

```
function LCS-LENGTH(X,Y, m, n)
6: for i = 1 to m do ▷ compute table entries in row-major order
     for j = 1 to n do
8:
        if X[i] == Y[i] then
           c[i, i] = c[i-1, j-1] + 1
9:
           b[i, j] = " 
10:
   else if c[i-1, j] \ge c[i, j-1] then
11:
           c[i, i] = c[i-1, i]
12:
         b[i, i] = "↑"
13:
   else
14:
            c[i, j] = c[i, j-1]
15:
           b[i, j] = "\leftarrow"
16:
17: return c and b
```

# طولانى ترين زير رشته مشترك

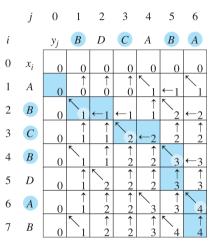
طراحي الگوريتمها

- گام چهارم: ساختن بلندترین زیر دنبالهٔ مشترک
- با استفاده از جدول b که توسط الگوریتم قبل ساخته شده میتوانیم زیر دنبالهٔ مشترک X و Y را بسازیم، بدین ترتیب که با b[m,n] شروع میکنیم و جهت نشانه ها را دنبال میکنیم. علامت  $x_i = y_j$  در جدول  $x_i = y_j$  در طولانی ترین زیررشتهٔ مشترک است.

#### Algorithm Print Longest Common Subsequence

# طولانىترين زير رشته مشترك

برای مثال به ازای دو دنبالهٔ  $X = \langle A, B, C, B, D, A, B \rangle$  و  $X = \langle A, B, C, B, D, A, B \rangle$  جدول زیر به بدست می آبد.



# طولانى ترين زير رشته مشترك

- پس از طراحی یک الگوریتم معمولاً به دنبال روشهایی برای بهبود در زمان اجرا و میزان حافظه میگردیم.
- در الگوریتم طولانی ترین زیر دنبالهٔ مشترک به طور مثال می توانیم جدول b را حذف کنیم و اطلاعات لازم
   برای ساختن بلندترین زیر دنبالهٔ مشترک را از جدول c به دست آوریم.
- هریک از درایههای c[i,j] از طریق یکی از سه درایهٔ c[i,j-1] ، c[i-1,j] ، c[i,j] محاسبه شده است که در زمان ثابت میتوانیم بدون جدول b به دست آوریم درایه c[i,j] چگونه محاسبه شده است.
- بنابراین طولانی ترین زیردنبالهٔ مشترک را می توانیم همچنان در زمان  $\Theta(m+n)$  بسازیم و جدول b را حذف کرده و از حافظهٔ مورد نیاز به میزان m بکاهیم.

- فرض کنید میخواهیم برنامهای طراحی کنیم که متون انگلیسی را به فارسی ترجمه کند. به ازای هر کلمهٔ انگلیسی در یک متن باید با استفاده از یک فرهنگ لغت، معادل فارسی آن را بیابیم. برای یک جستجوی بهینه میتوانیم یک درخت جستجوی دودویی با n رأس بسازیم که هر رأس آن یک کلمهٔ انگلیسی و معادل فارسی آن را شامل شود.

اگر از یک درخت جستجوی دودویی متوازن  $^1$  استفاده کنیم، میتوانیم جستجوی هر کلمه را در یک درخت با  $O(\lg n)$  کلمه در زمان  $O(\lg n)$ 

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> balanced binary search tree

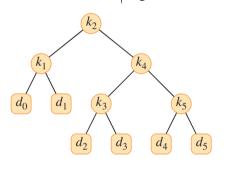
- اما کلمات مختلف تعداد تکرارهای مختلف دارند. برای مثال کلمات a یا the در انگلیسی بسیار پر تکرارند و بهتر است این کلمات در درخت جستجو به ریشه نزدیکتر باشند و برخی از اسامی خاص بسیار کم تکرارند و بهتر است که فاصلهٔ آنها از ریشه بیشتر باشد.

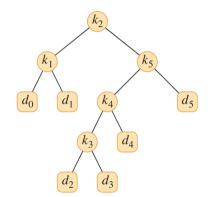
استفاده از درخت جستجوی دودویی بهینه  $^1$  میتوان کلمات را به گونهای ذخیره و بازیابی کرد که کلمات با احتمال وقوع بیشتر نزدیکتر به ریشه قرار بگیرند.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> optimal binary search tree

- .  $k_1 < k_2 < \dots < k_n$  با  $K = \langle k_1, k_2, \dots, k_n \rangle$  دنبالهٔ  $K = \langle k_1, k_2, \dots, k_n \rangle$  با  $K = \langle k_1, k_2, \dots, k_n \rangle$ 
  - مىخواهىم يك درخت جستجوى دودويي بهينه حاوى اين كليدها بسازيم.
  - به ازای هر یک از کلیدهای  $k_i$  ، یک احتمال وقوع  $p_i$  نیز داده شده است.
- از آنجایی که برخی از کلیدها در درخت جستجو وجود ندارد (برای مثال کلماتی در کاربرد ترجمه در انگلیسی وجود دارند که معادل فارسی ندارند) ، تعداد n+1 کلید بیاستفاده  $d_0$ ,  $d_1$ ,  $d_2$ ,  $\cdots$ ,  $d_n$  نیا نده این کلیدها هستند. در واقع  $d_0$  نمایندهٔ همهٔ کلیدهایی است که از  $k_1$  کوچکترند و  $d_n$  نمایندهٔ همهٔ کلیدهایی است که از  $i=1,2,\cdots,n-1$  نمایندهٔ همهٔ کلیدهایی است که از  $k_n$  بزرگترند و همچنین به ازای  $i=1,2,\cdots,n-1$  ، کلید  $i=1,2,\cdots,n-1$  نمایندهٔ همهٔ مقادیری است که بین  $i=1,2,\cdots,n-1$  قرار دارند. همچنین به ازای هر کلید  $i=1,2,\cdots,n-1$  یک احتمال وقوع  $i=1,2,\cdots,n-1$

- در شکل زیر دو درخت جستجوی دودویی بهینه را با تعداد ۵ کلید مشاهده میکنیم.





هر یک از کلیدهای  $d_i$  یک رأس میانی است و هر یک از کلیدهای بیاستفادهٔ  $d_i$  یک برگ در درخت حستجوی بهینه است.

از آنجایی که هر جستجو یا موفق است (که منجر به پیدا کردن یک کلید  $k_i$  میشود) و یا ناموفق (که منجر به رسیدن به کلید بی استفادهٔ  $d_i$  است)، بنابراین داریم :

$$\sum_{i=1}^{n} p_{i} + \sum_{i=0}^{n} q_{i} = 1$$

- با اطلاع داشتن از احتمال وقوع هر یک از کلیدها، میتوانیم هزینه جستجو در یک درخت جستجو را پیدا کنیم.
- فرض کنید هزینهٔ جستجوی یک کلید در درخت به ازای هر بار جستجو برابر با تعداد رئوس بررسی شده برای رسیدن به آن کلید باشد. بنابراین هزینهٔ جستجوی یک کلید در یک جستجو برابر خواهد بود با عمق  $^1$  رأس مربوط به آن کلید به علاوهٔ یک. ریشه در عمق صفر قرار دارد، بنابراین هزینهٔ یافتن کلید مربوط به ریشه در یک جستجو برابر است با یک.
  - برای یافتن هزینهٔ جستجوی یک کلید در یک متن، باید هزینهٔ یک بار جستجو را در احتمال وقوع آن کلید ض ب کنید.
    - نهایتا برای یافتن هزینهٔ جستجوی یک درخت باید هزینهٔ جستجوی همهٔ کلیدها را با هم جمع کنیم.

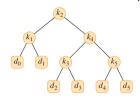
<sup>1</sup> depth

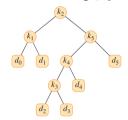
- بنابراین هزینهٔ جستجو در درخت T برابر است با :

$$\begin{split} \text{E}[\text{search cost in T}] &= \sum_{i=1}^n (\text{depth}_T(k_i) + 1) \cdot p_i + \sum_{i=0}^n (\text{depth}_T(d_i) + 1) \cdot q_i \\ &= 1 + \sum_{i=1}^n \text{depth}_T(k_i) \cdot p_i + \sum_{i=0}^n \text{depth}_T(d_i) \cdot q_i \end{split}$$

- در اینجا depth<sub>T</sub> تابعی است که عمق یک کلید را در درخت T نشان میدهد.

#### - در شکل زیر هزینهٔ جستجو برای دو درخت جستجو محاسبه شده است.





node	depth	probability	contribution
$k_1$	1	0.15	0.30
$k_2$	0	0.10	0.10
$k_3$	2	0.05	0.15
$k_4$	1	0.10	0.20
$k_5$	2	0.20	0.60
$d_{0}$	2	0.05	0.15
$d_1$	2	0.10	0.30
$d_2$	3	0.05	0.20
$d_3$	3	0.05	0.20
$d_4$	3	0.05	0.20
$d_5$	3	0.10	0.40
Total			2.80

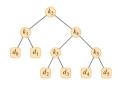
node	depth	probability	contribution
$k_1$	1	0.15	0.30
$k_2$	0	0.10	0.10
$k_3$	3	0.05	0.20
$k_4$	2	0.10	0.30
$k_5$	1	0.20	0.40
$d_{0}$	2	0.05	0.15
$d_1$	2	0.10	0.30
$d_2$	4	0.05	0.25
$d_3$	4	0.05	0.25
$d_4$	3	0.05	0.20
$d_5$	2	0.10	0.30
Total			2.75

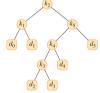
- حال به ازای تعدادی کلید به همراه احتمال وقوع آنها، میخواهیم یک درخت جستجوی دودویی بیابیم که هزینهٔ جستجو در آن حداقل است.

- به این درخت، درخت جستجوی دودویی بهینه  $^1$  گفته می شود.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> optimal binary search tree

- در شکل زیر دو درخت جستجوی دودویی نشان داده شدهاند. هزینهٔ جستجو در درخت سمت چپ 2.80 و در درخت سمت راست یک درخت سمت راست. در اینجا میتوانیم ببینیم درخت جستجوی دودویی بهینه، الزاماً درختی نیست که عمق آن کمتر باشد.





node depth		probability	contribution	
k <sub>1</sub>	1	0.15	0.30	
$k_2$	0	0.10	0.10	
k3	2	0.05	0.15	
$k_4$	1	0.10	0.20	
k5	2	0.20	0.60	
$d_0$	2	0.05	0.15	
$d_1$	2	0.10	0.30	
$d_2$	3	0.05	0.20	
$d_3$	3	0.05	0.20	
$d_4$	3	0.05	0.20	
$d_5$	3	0.10	0.40	
Total			2.80	

node	depth	probability	contribution	
k <sub>1</sub>	1	0.15	0.30	
$k_2$	0	0.10	0.10	
$k_3$	3	0.05	0.20	
$k_4$	2	0.10	0.30	
$k_5$	1	0.20	0.40	
$d_0$	2	0.05	0.15	
$d_1$	2	0.10	0.30	
$d_2$	4	0.05	0.25	
$d_3$	4	0.05	0.25	
$d_4$	3	0.05	0.20	
$d_5$	2	0.10	0.30	
Total			2.75	

همچنین درخت جستجوی دودویی بهینه الزاماً درختی نیست که همهٔ کلیدها با احتمال وقوع بیشتر در ریشهٔ
 آن باشند. برای مثال کلید k5 بیشترین احتمال وقوع را دارد، اما ریشهٔ درخت جستجو k2 است.

- همانند مسئله ضرب زنجیرهای ماتریسها، با استفاده از جستجوی کامل برای بررسی همهٔ درختهای جستجو نمی توانیم در زمان چندجملهای درخت جستجوی دودویی بهینه را به دست آوریم. تعداد همهٔ درختهای جستجوی دودویی از مرتبهٔ نمایی است، بنابراین بررسی همهٔ درختهای جستجو ممکن نیست.

- مىخواهيم اين مسئله را با استفاده از برنامهريزى پويا حل كنيم.

- گام اول: ساختار یک درخت جستجوی دودویی بهینه
- برای بررسی ساختار و مشخص کردن ویژگیهای یک درخت بهینه، ابتدا ساختار درخت و زیردرختهای آن را بررسی میکنیم. در واقع باید اثبات کنیم این مسئله دارای زیرساختار بهینه است، بدین معنی که جواب زیرمسئلهها را میتوان از جواب مسئله استخراج کرد.
- اگریک درخت جستجوی دودویی بهینه T داشته باشیم، زیر درخت T' نیز باید بهینه باشد. اگریک زیر درخت T' وجود داشت که هزینهٔ آن کمتر از T' بود، میتوانستیم T' را با T' جایگزین کنیم و یک درخت با هزینه کمتر به جای T بیابیم که با فرض بهینه بودن T در تناقض است.
  - حال مىخواهيم مسئله را با استفاده از جواب زير مسئلههاى بهينهٔ آن حل كنيم.

- یک زیردرخت دلخواه را در نظر بگیرید. این زیردرخت شامل کلیدهای  $k_i,\cdots,k_j$  است که برگهای آن را کلیدهای  $1\leqslant i\leqslant j\leqslant n$  تشکیل میدهند، به طوری که  $d_{i-1},\cdots,d_{j}$ 
  - به ازای کلیدهای  $k_i$  ،  $i\leqslant r\leqslant j$  ، یکی از این کلیدها، برای مثال کلید  $k_r$  به طوریکه  $i\leqslant r\leqslant j$  ، ریشهٔ زیردرخت بهینه برای این کلیدهاست.
- زیردرخت سمت چپ ریشهٔ  $k_r$  شامل کلیدهای  $k_{r-1}$  ,  $k_{r-1}$  و کلیدهای برگ  $d_{r-1}$  ,  $d_{r-1}$  است و زیردرخت سمت راست شامل کلیدهای  $k_{r+1}$ ,  $k_{r}$  و کلیدهای برگ  $d_{r}$ ,  $d_{r}$  است.
- فرض کنید در یک زیردرخت با کلیدهای  $k_i$  ، کلید  $k_i$  ، کلید  $k_i$  ، کلیدهای کنیم. زیردرخت سمت چپ این زیردرخت یک برگ با کلید  $d_{i-1}$  است.
  - به طور مشابه، اگر  $k_j$  را به عنوان ریشه در نظر بگیریم زیر درخت سمت راست این زیر درخت شامل یک برگ با کلید  $d_j$  است.

- گام دوم: راه حل بازگشتی
- حال برای تعریف راه حل بهینه به صورت بازگشتی، زیر درختی شامل کلیدهای  $k_i,\cdots,k_j$  را در نظر بگیرید به طوریکه  $j \geqslant i-1$  و  $j \geqslant i-1$  را خواهیم داشت. به طوریکه  $j \geqslant i-1$  را خواهیم داشت.
- فرض کنید e[i,j] هزینهٔ جستجوی یک درخت جستجوی بهینه با کلیدهای  $k_i, \cdots, k_j$  باشد. هدف محاسبهٔ هزینه جستجو برای همهٔ کلیدهاست که برابر با مقدار e[1,n] میباشد.
- اگر i-1 باشد، آنگاه مسئله تنها شامل یک کلید  $d_{i-1}$  میشود. در اینصورت هزینهٔ جستجو برابراست با  $e[i,i-1]=q_{i-1}$
- وقتی  $i \leqslant j \leqslant i$  باشد، باید ریشهٔ  $k_r$  را از بین کلیدهای  $k_i, \cdots, k_j$  انتخاب کنیم و یک درخت جستجوی بهینه با کلیدهای  $k_r$  با کلیدهای  $k_i, \cdots, k_{r-1}$  به عنوان زیردرخت سمت چپ ریشهٔ  $k_r$  بسازیم. کلیدهای  $k_r$  به عنوان زیردرخت سمت راست ریشهٔ  $k_r$  بسازیم.

### درخت جستجوی دودویی بهینه

وقتی یک زیردرخت بهینه T' به عنوان زیردرخت یک رأس قرار میگیرد و درخت T را تشکیل میدهد، درواقع عمق هر یک از رأسهای T' در درخت T یک واحد افزوده میشود. در اینصورت هزینهٔ جستجو برای رئوس زیردرخت T' در درخت T به میزان مجموع احتمال رئوس T' افزایش مییابد.

برای مثال فرض کنید درخت T' با کلیدهای  $k_1, k_2, k_3$  را تشکیل داده باشیم. هزینه جستجوی این درخت  $E[T'] = \sum_{i=1}^{3} (\operatorname{depth}_{T'}(k_i) + 1) \cdot p_i$  برابر است با

اگر زیردرخت T' در درخت T قرار بگیرد به طوری که ریشه درخت T کلید  $k_4$  و T' زیردرخت سمت چپ در درخت T باشد، آنگاه خواهیم داشت:

$$\begin{split} E[T] &= p_4 + \Big(\sum_{i=1}^{3} (depth_T(k_i) + 1) \cdot p_i\Big) \\ &= p_4 + \Big(\sum_{i=1}^{3} (depth_{T'}(k_i) + 2) \cdot p_i\Big) \\ &= p_4 + E[T'] + \Big(\sum_{i=1}^{3} p_i\Big) \end{split}$$

برای یک زیردرخت با کلیدهای  $k_i, \dots, k_j$  مجموع احتمالها برابر است با :

$$w(i,j) = \sum_{l=i}^{j} p_l + \sum_{l=i-1}^{j} q_l$$

- بنابراین اگر  $k_r$  ریشهٔ یک زیردرخت بهینه با کلیدهای  $k_i, \dots, k_j$  باشد، خواهیم داشت :

$$e[i,j] = p_r + (e[i,r-1] + w(i,r-1)) + (e[r+1,j] + w(r+1,j))$$

- از آنجایی که مجموع احتمال وقوع همهٔ رئوس در یک درخت برابر است با مجموع احتمالهای وقوع رئوس زیردرخت راست، بنابراین رابطه زیر برقرار است :

$$w(i, j) = w(i, r - 1) + p_r + w(r + 1, j)$$

- بنابراین میتوانیم رابطه بازگشتی برای محاسبه هزینهٔ جستجو در درخت بهینه را به صورت زیر بازنویسی کنیم:

$$e[i,j] = e[i,r-1] + e[r+1,j] + w(i,j)$$

- در اینجا فرض کردیم که میدانیم کدام رأس به عنوان رأس ریشهٔ  $k_r$  انتخاب میشود.
- از آنجایی که هدف این است که ریشهای را انتخاب کنیم که مقدار هزینه جستجو را کاهش دهد، بنابراین رابطهٔ بازگشتی برای محاسبهٔ هزینه جستجو در درخت بهینه را به صورت زیر مینویسیم.

$$e[i,j] = \left\{ \begin{array}{ll} q_{i-1} & j=i-1 \text{ } \\ \min\{e[i,r-1]+e[r+1,j]+w(i,j): i\leqslant r\leqslant j\} & i\leqslant j \end{array} \right.$$

بنابراین رابطهای برای جدول e[i,j] جهت استفاده در یک الگوریتم برنامهریزی پویا به صورت بازگشتی محاسبه کردیم.

### درخت جستجوی دودویی بهینه

- جدول e[i,j] تنها میزان هزینه جستجوی بهینه را نگهداری میکند.
- به یک جدول دیگر نیاز داریم برای اینکه بتوانیم ساختار درخت را نیز نگهداری کنیم تا در نهایت بتوانیم درخت جستجو بهینه را بازسازی کنیم.

- گام سوم: محاسبهٔ هزینهٔ جستجو در یک درخت جستجوی دودویی بهینه
- حال با استفاده از روش برنامهریزی پویا میتوانیم مقادیر e[i,j] را به ترتیب از پایین به بالا محاسبه میکنیم. بنابراین کل جدول را به ازای e[1:n+1,0:n] مقداردهی میکنیم.
- $d_n$  اندیس اول از 1 شروع شده و با n+1 خاتمه مییابد، زیرا برای داشتن یک زیردرخت شامل تنها کلید e[n+1,n] نیاز داریم e[n+1,n] را محاسبه کنیم. اندیس دوم باید از صفر شروع شود، زیرا برای داشتن یک زیردرخت تنها با کلید e[0,n] ، باید مقدار e[0,n] را محاسبه کنیم.
  - همهٔ مقادیر e[i,j] به ازای  $i-1 \geqslant i$  باید محاسبه شوند. جدول e[i,j] ریشهٔ زیردرختها را با کلیدهای  $k_i,\cdots,k_j$  ذخیره میکند، به طوری $i \geqslant i \geqslant n$  میکند، به طوری

- همچنین میتوانیم از یک جدول دیگر بهره بگیریم تا محاسبات را سریعتر انجام دهیم.
- به جای محاسبه w(i,j) برای هر یک از درایههای e[i,j] جدول w(i,j) برای هر یک از درایههای e[i,j] جدول  $w[i,i-1]=q_{i-1}$  به جای محاسبه میکنیم. در حالت پایه، مقدار  $w[i,i-1]=q_{i-1}$  به ازای  $w[i,i-1]=q_{i-1}$ 
  - به ازای  $i\geqslant i$  درایههای جدول w را به صورت زیر محاسبه میکنیم.

$$w[i,j] = w[i,j-1] + p_j + q_j$$

. بنابراین میتوانیم  $\Theta(\mathfrak{n}^2)$  مقدار w[i,j] را هرکدام در زمان  $\Theta(\mathfrak{n}^2)$  محاسبه کنیم

الگوریتم زیر مسئلهٔ درخت جستجوی دودویی بهینه را به روش برنامهریزی پویا حل میکند.

#### **Algorithm** Optimal-BST

```
function OPTIMAL-BST(p, q, n)
```

- 1: let e[1:n+1 , 0:n], w[1:n+1 , 0:n], and root[1:n+1 , 1:n] be new tables
- 2: for i = 1 to n + 1 do  $\triangleright$  base cases
- 3: e[i,i-1] = q[i-1]
- 4: w[i,i-1] = q[i-1]

#### **Algorithm** Optimal-BST

```
function OPTIMAL-BST(p, q, n)
5. for t = 1 to n do
6: for i = 1 to n - t + 1 do
7: i = i + t - 1
8: e[i,i] = \infty
9: w[i,j] = w[i,j-1] + p[j] + q[j]
10: for r = i to j do \triangleright try all possible roots r
11:
          t = e[i,r-1] + e[r+1,j] + w[i,j]
          if t < e[i,j] then ▷ new minimum?
12:
             e[i,j] = t
13:
            root[i,j] = r
14:
15: return e and root
```

انجام می دهد و به یک جدول با اندازهٔ  $\Theta(n^3)$  انجام می دهد و به یک جدول با اندازهٔ  $\Theta(n^3)$  نیاز دارد.

- در شکل زیر، جدولهای w[i,j]، e[i,j] ، e[i,j] ، استفاده از الگوریتم برنامهریزی پویا برای جستجوی دودویی بهینه برای کلیدهای تعیین شده زیر، محاسبه شده اند.

					4	
$\overline{p_i}$		0.15	0.10	0.05	0.10 0.05	0.20
$q_i$	0.05	0.10	0.05	0.05	0.05	0.10

