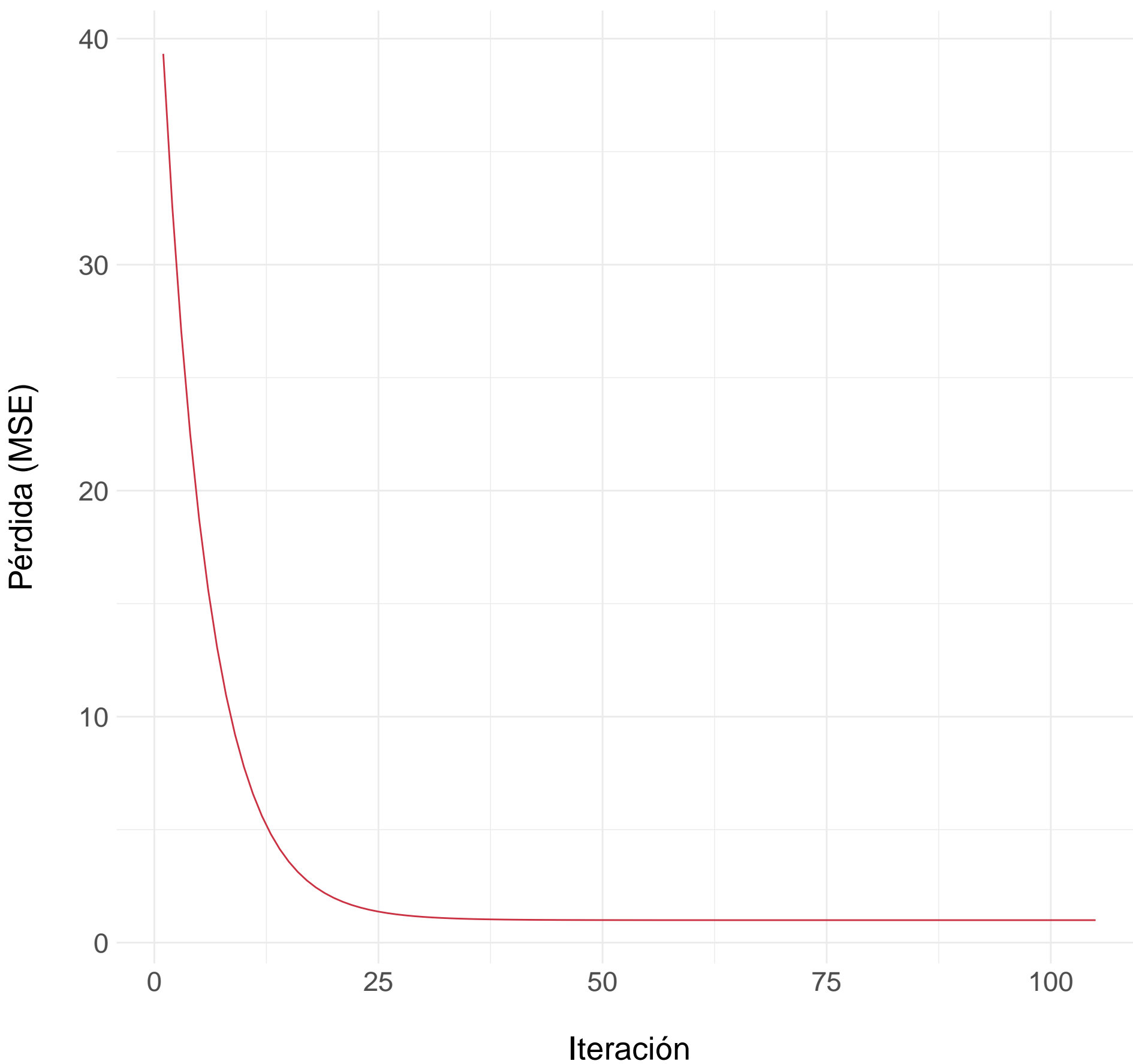
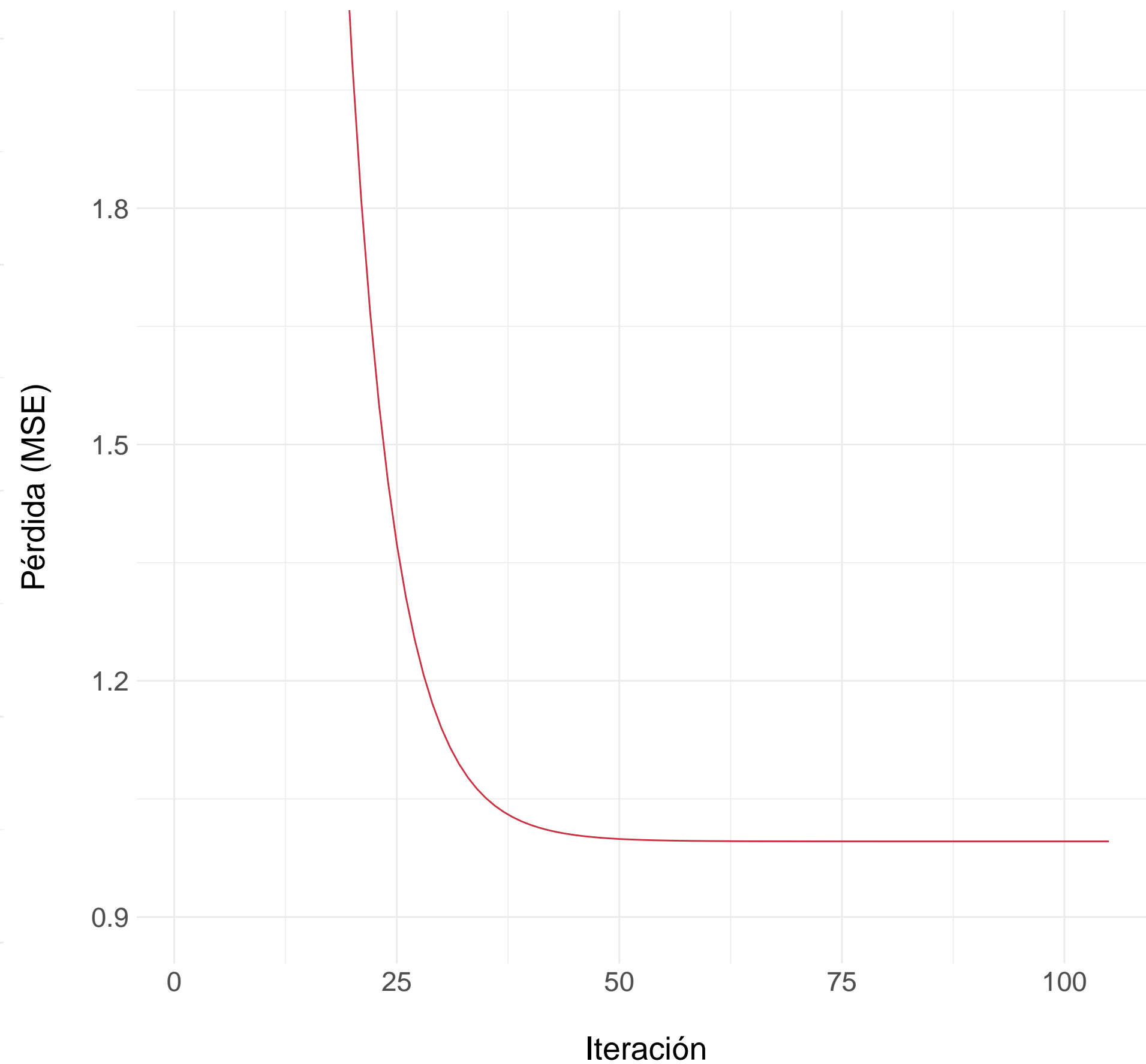


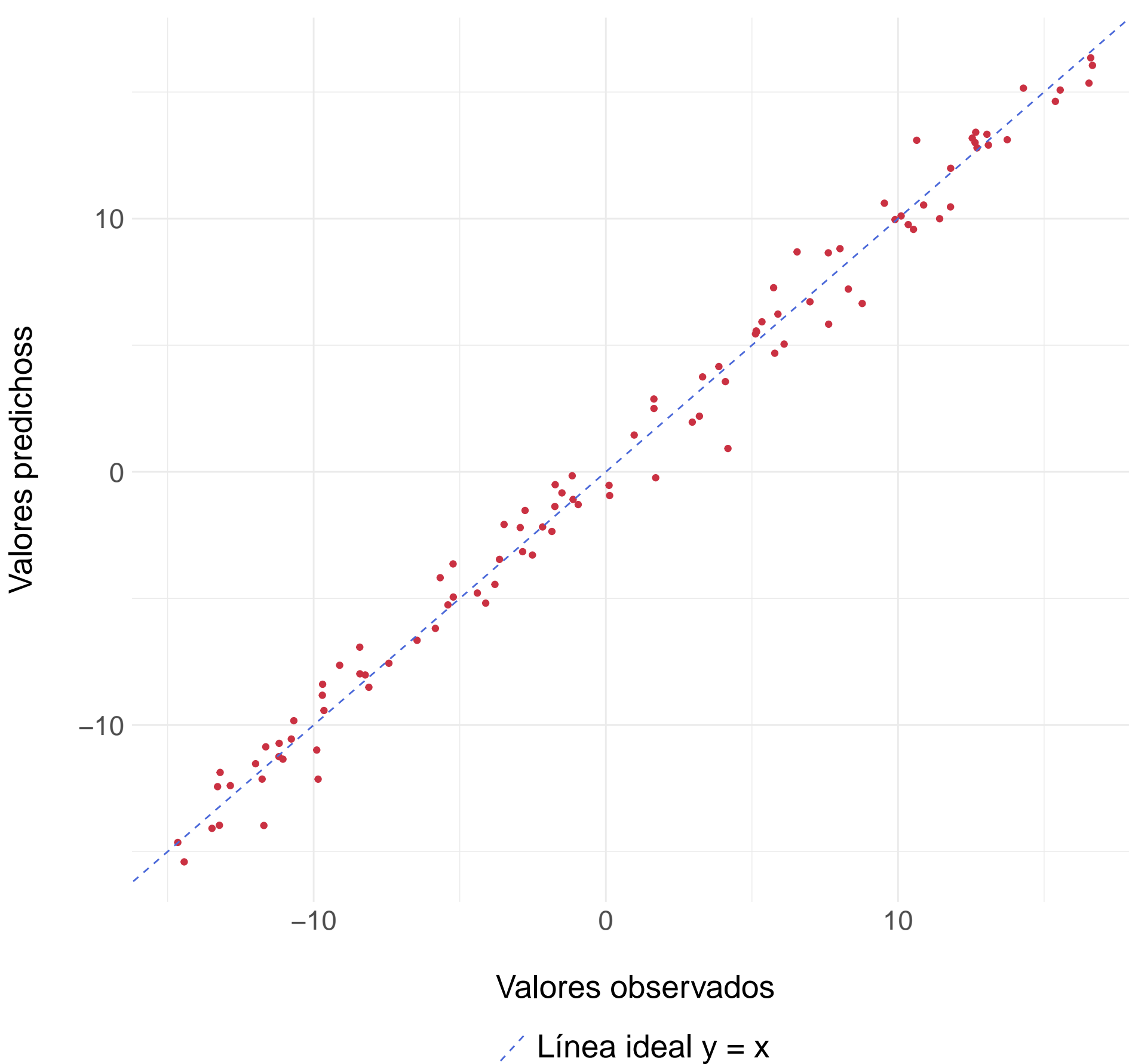
Pérdida en GD (paso fijo)



Pérdida en GD (zoom)(paso fijo)



Valores predichos vs observados ($p = 1$) (paso fijo)



Dispersión ($p = 1$) (paso fijo)

