

# QMDDを用いた 量子回路シミュレータの 並列化手法

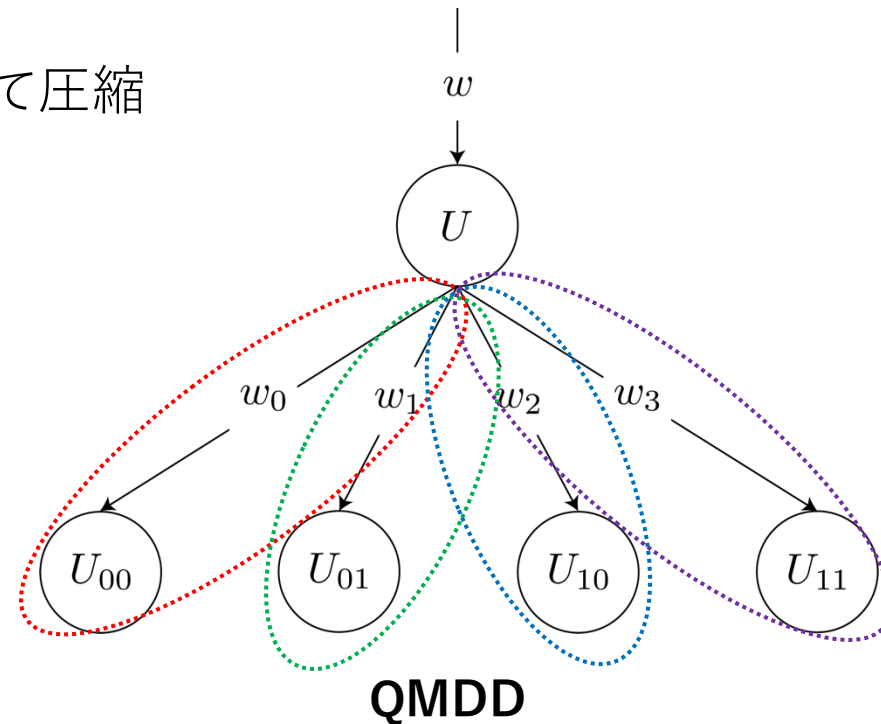
立命館大学 情報理工学部  
次世代コンピューティング研究室  
三石 海人

# QMDDを用いた表現

- QMDD : Quantum Multiple-valued Decision Diagrams
  - 量子回路を表現・操作するためのデータ構造
  - 行列表現よりも **必要メモリを削減**
    - 零行列や共通する部分行列を利用して圧縮

$$U = \begin{pmatrix} U_{00} & U_{01} \\ U_{10} & U_{11} \end{pmatrix}$$

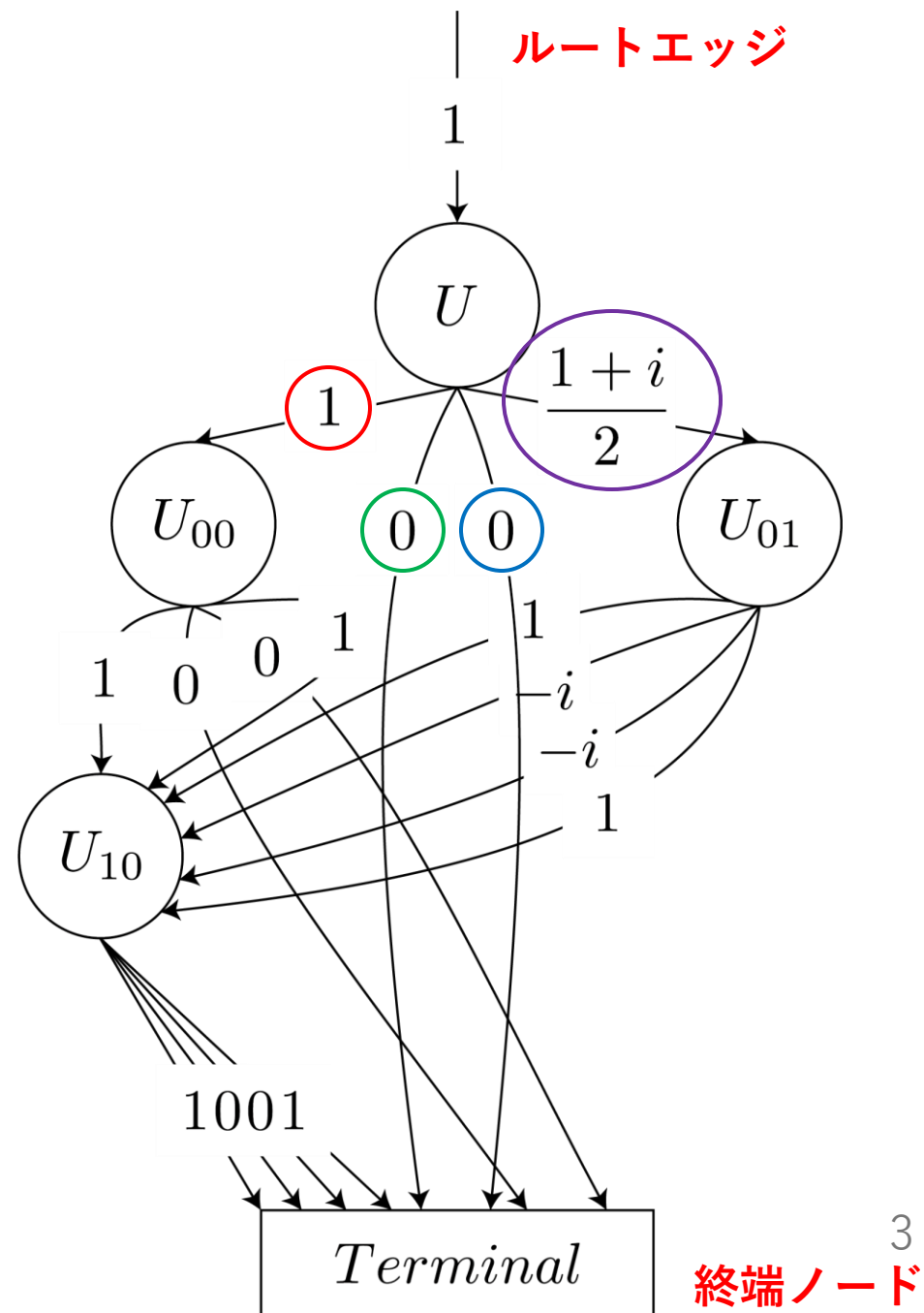
行列表現



# QMDDの構造①

- 例) CVゲート

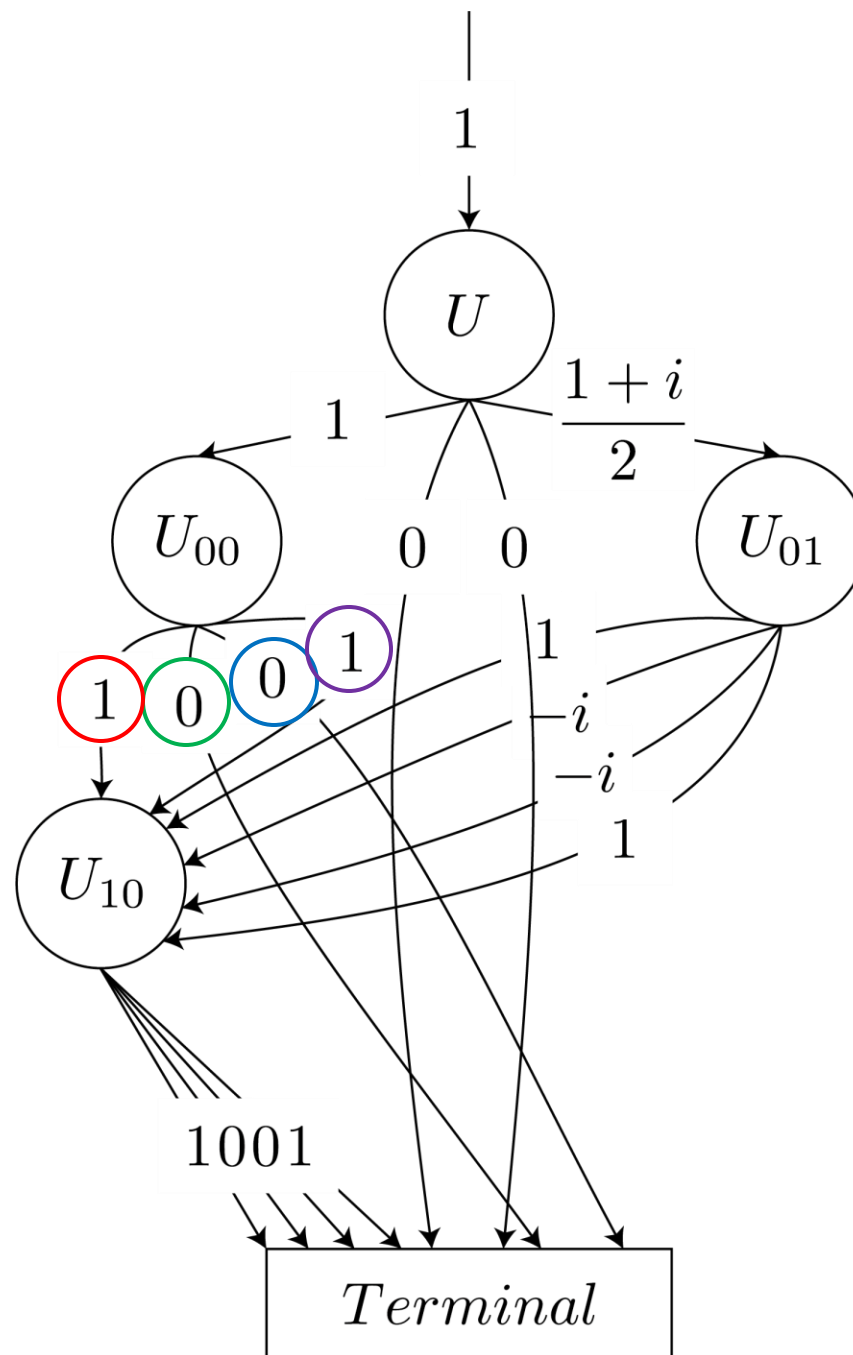
1	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	1	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	1	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	$\frac{1+i}{2}$	0	$\frac{1-i}{2}$	0	0	0
0	0	0	0	0	$\frac{1+i}{2}$	0	0	$\frac{1-i}{2}$	0
0	0	0	0	$\frac{1-i}{2}$	0	$\frac{1+i}{2}$	0	0	0
0	0	0	0	0	$\frac{1-i}{2}$	0	$\frac{1+i}{2}$	0	$\frac{1+i}{2}$



# QMDDの構造②

- 例) CVゲート

$$\left[ \begin{array}{cc|cc|cc|cc} \boxed{1} & \boxed{0} & \boxed{0} & \boxed{0} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \boxed{0} & \boxed{1} & \boxed{0} & \boxed{0} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \boxed{0} & \boxed{0} & \boxed{1} & \boxed{0} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \boxed{0} & \boxed{0} & \boxed{0} & \boxed{1} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1+i}{2} & 0 & \frac{1-i}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1+i}{2} & 0 & \frac{1-i}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1-i}{2} & 0 & \frac{1+i}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1-i}{2} & 0 & \frac{1+i}{2} \end{array} \right]$$



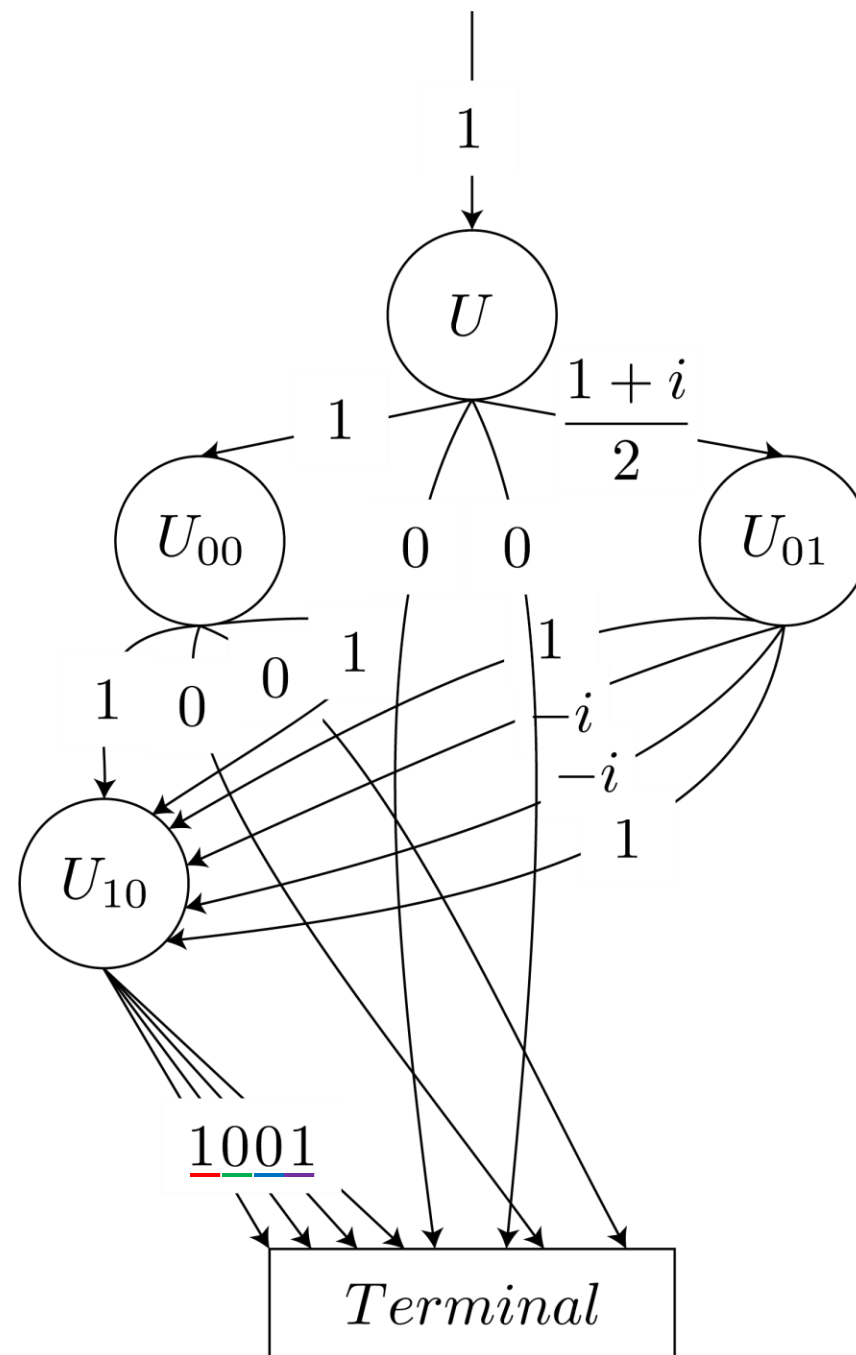
## QMDDの構造③

- 例) CVゲート

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1+i}{2} & 0 & \frac{1-i}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1+i}{2} & 0 & \frac{1-i}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1-i}{2} & 0 & \frac{1+i}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1-i}{2} & 0 & \frac{1+i}{2} \end{bmatrix}$$

$$CV_{0,0} = 1 * 1 * 1 * 1 = 1$$

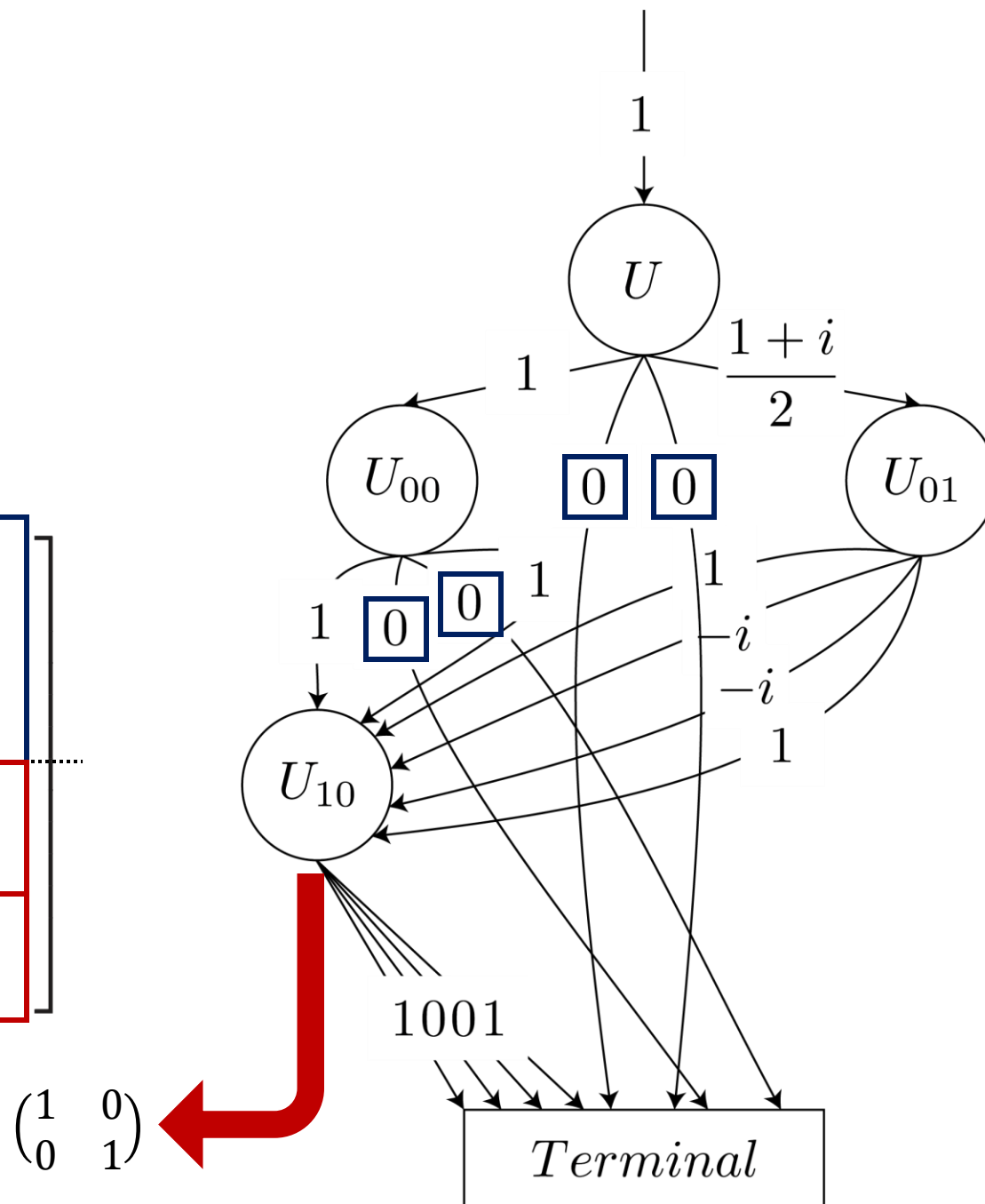
$$CV_{7,7} = 1 * \frac{1+i}{2} * 1 * 1 = \frac{1+i}{2}$$



# QMDDの構造④

- 例) CVゲート

1	0	0	0	0	0	0	0
0	1	0	0	0	0	0	0
0	0	1	0	0	0	0	0
0	0	0	1	0	0	0	0
0	0	0	0	$\frac{1+i}{2}$	0	$\frac{1-i}{2}$	0
0	0	0	0	0	$\frac{1+i}{2}$	0	$\frac{1-i}{2}$
0	0	0	0	$\frac{1-i}{2}$	0	$\frac{1+i}{2}$	0
0	0	0	0	0	$\frac{1-i}{2}$	0	$\frac{1+i}{2}$



# 処理効率を向上させるための仕組み

## ユニークテーブル

- QMDDのノードを保存する

- 保存したノードの再利用

→ メモリ効率向上

## 演算キャッシュ

- 加算・乗算・テンソル積の演算結果をキャッシュ

- 過去の演算結果を再利用

→ 演算の処理速度向上

# 提案手法

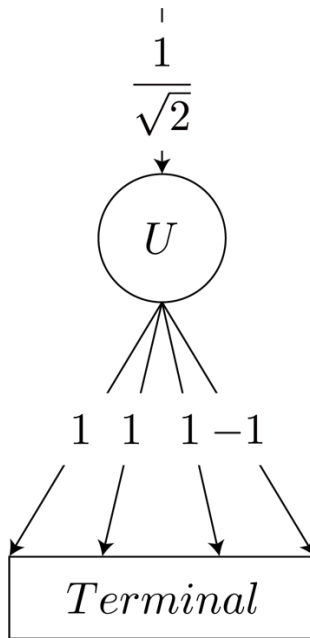
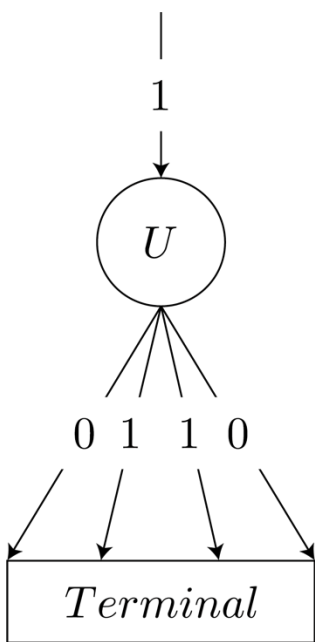
1. QMDDの演算アルゴリズムの非同期並列化
2. 排他制御における待機時間の回避
3. 対角行列に相当するQMDDの演算効率化
  - 付録に掲載



# QMDD演算の並列化

例:  $X + H$

$$= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$



$$\left\{ \begin{array}{l} (1 * 0) + (\frac{1}{\sqrt{2}} * 1) \\ (1 * 1) + (\frac{1}{\sqrt{2}} * 1) \\ (1 * 1) + (\frac{1}{\sqrt{2}} * 1) \\ (1 * 0) + (\frac{1}{\sqrt{2}} * -1) \end{array} \right.$$

各エッジの処理をスレッドに分割

## Algorithm 1 QMDD の加算処理

**Input:**  $e0, e1$  : QMDD のルートエッジ

**Output:** QMDD の和  $result$

```

1: if cache hit then
2:    $result \leftarrow cache.find(key(e0, ADD, e1))$ 
3: end if
4:
5: if  $T(e1)$  then
6:    $swap(e0, e1)$ 
7: end if
8:
9: if  $T(e0)$  then
10:   if  $w(e0) == 0$  then
11:      $result \leftarrow e1$ 
12:   else
13:      $result \leftarrow edge(w(e0) + w(e1), v(e1))$ 
14:   end if
15: end if
16:
17: for  $i = 0$  to  $2^2 - 1$  do
18:    $p = edge(w(e0) * w(E_i(e0)), v(E_i(e0)))$ 
19:    $q = edge(w(e1) * w(E_i(e1)), v(E_i(e1)))$ 
20:    $z[i] = add(p, q)$ 
21: end for
22:  $result \leftarrow edge(node(z))$ 
23:  $cache.insert(key(e0, ADD, e1), result)$ 
24:
25:  $\leftarrow result$ 

```

子ノードのエッジを再帰的に処理

# 並列処理による弊害

- 排他的なアクセス

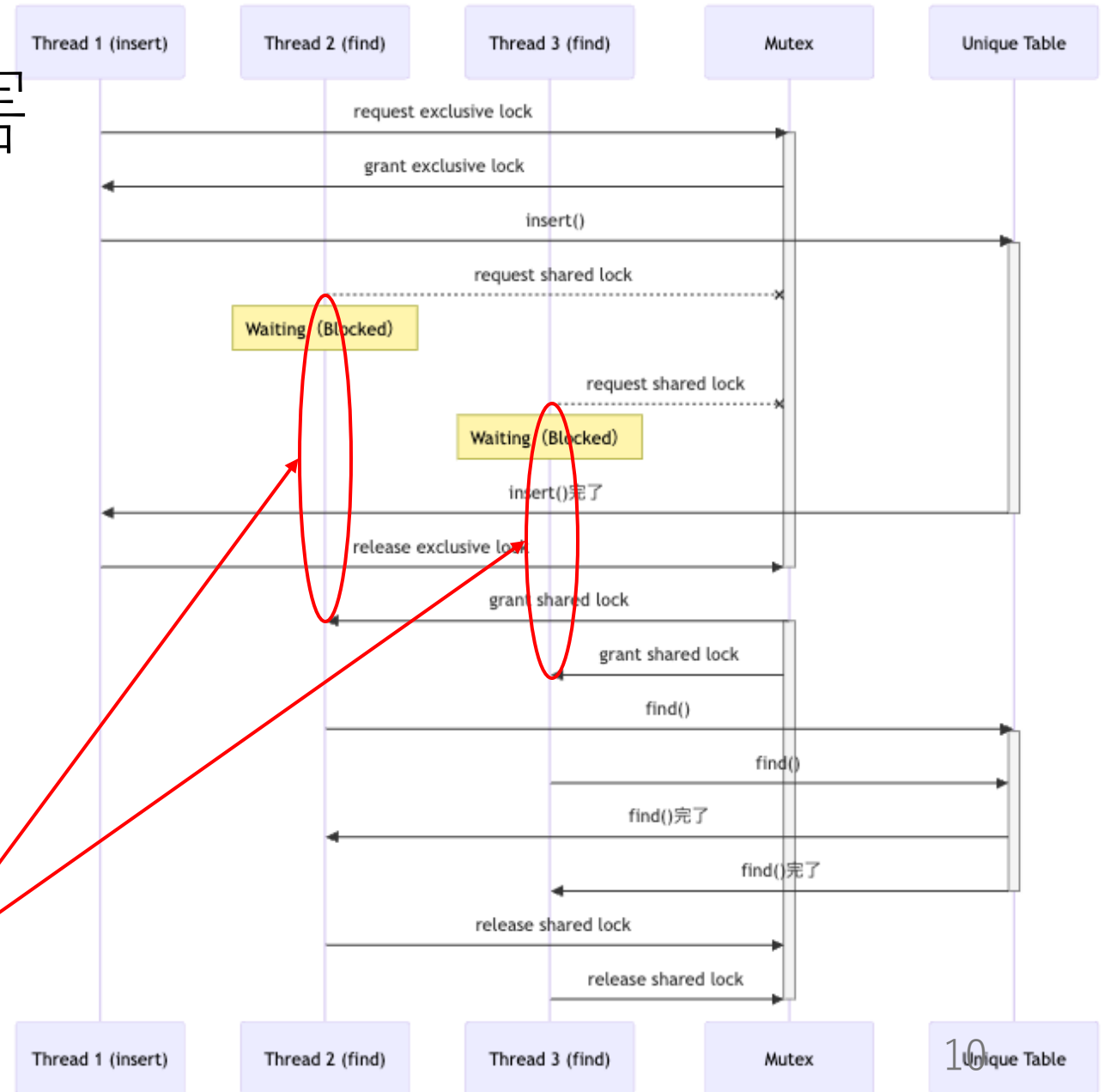
- read* → 共有ロック

- 他スレッドの*write*不可

- write* → 占有ロック

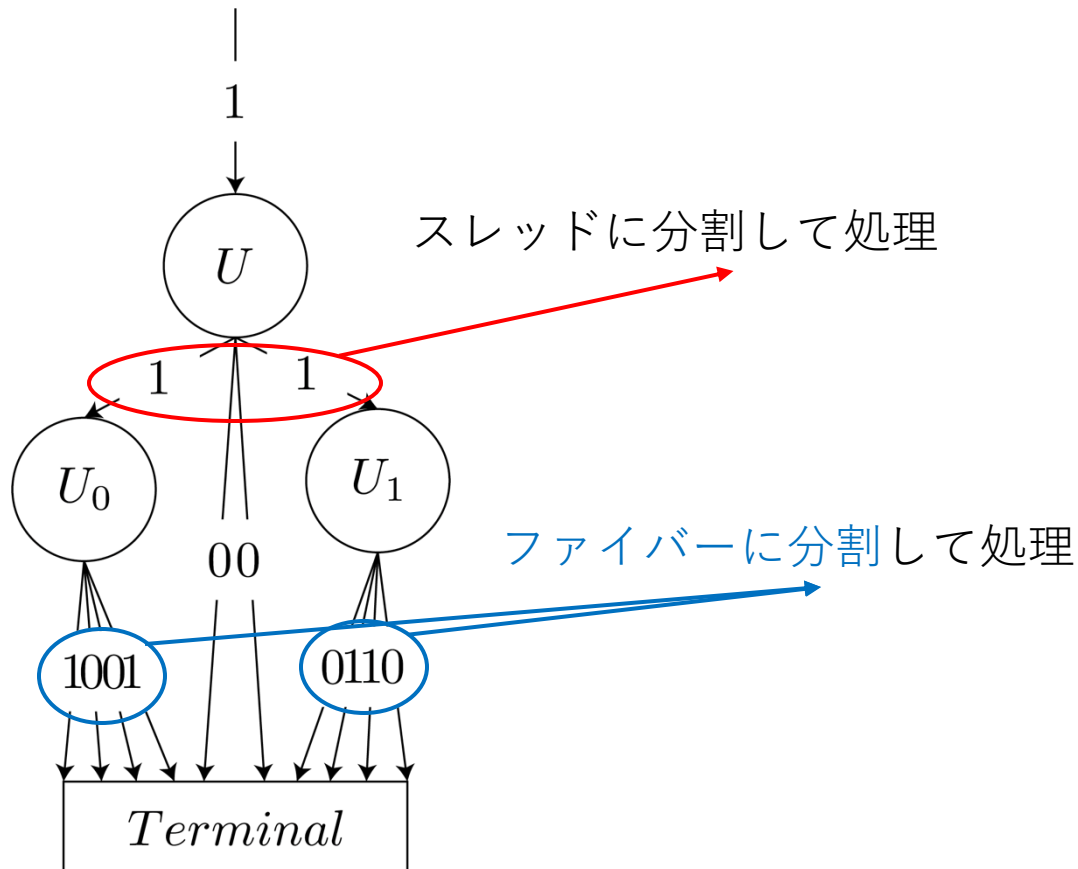
- 他スレッドの*read*, *write*不可

排他制御による待機時間



# 待機時間の回避

- スレッドのタスクを複数の  
ファイバーに分割



## Algorithm 1 QMDD の加算処理

**Input:**  $e0, e1$  : QMDD のルートエッジ

**Output:** QMDD の和  $result$

```

1: if cache hit then
2:    $result \leftarrow cache.find(key(e0, ADD, e1))$ 
3: end if
4:
5: if  $T(e1)$  then
6:    $swap(e0, e1)$ 
7: end if
8:
9: if  $T(e0)$  then
10:  if  $w(e0) == 0$  then
11:     $result \leftarrow e1$ 
12:  else
13:     $result \leftarrow edge(w(e0) + w(e1), v(e1))$ 
14:  end if
15: end if
16:
17: for  $i = 0$  to  $2^2 - 1$  do
18:    $p = edge(w(e0) * w(E_i(e0)), v(E_i(e0)))$ 
19:    $q = edge(w(e1) * w(E_i(e1)), v(E_i(e1)))$ 
20:    $z[i] = add(p, q)$ 
21: end for
22:  $result \leftarrow edge(node(z))$ 
23:  $cache.insert(key(e0, ADD, e1), result)$ 
24:
25:  $\leftarrow result$ 

```

子ノードのエッジを再帰的に処理

共有資源へのアクセス 11

# ファイバーでの改善

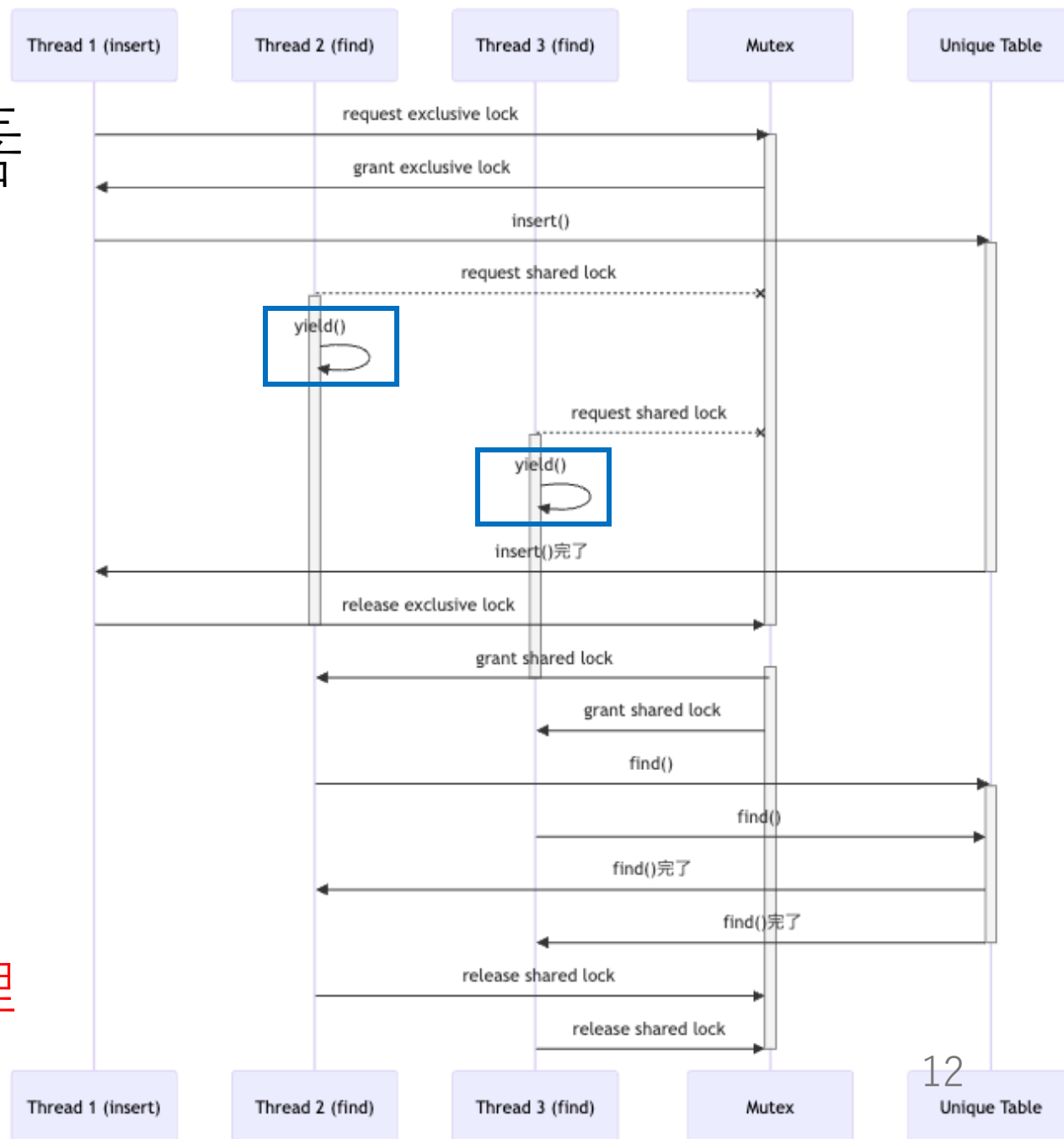
ロック待ち発生



ファイバーの切り替え



非クリティカルセクションを処理



# 比較実験

- ランダムな回転角とターゲットビットを持つ量子回転ゲート ( $R_x$ ,  $R_y$ ,  $R_z$ ) 200 個をシミュレーション
- 量子ビット数1~20
- 既存手法、マルチスレッドによる並列処理、提案手法で比較

環境項目	パラメータ値
OS	macOS15.2
チップ	Apple M3
メモリ	8GB
コア	8
コンパイラ	Apple Clang 16.0.0
C++バージョン	C++20
Boost バージョン	1.87.0

# 実験結果

それぞれ10回ずつ処理を行った際の平均処理時間(ms)と変化率(%)

量子ビット	既存手法	スレッドのみを用いた 並列処理		提案手法	
	平均処理時間	平均処理時間	変化率	平均処理時間	変化率
2	6.23	13.35	114.36	13.02	109.16
4	19.80	32.27	63.01	32.38	63.56
6	60.25	87.41	45.08	72.59	20.48
8	220.39	263.37	19.50	199.03	-9.69
10	844.45	896.73	6.19	636.19	-24.66
12	3400.67	3231.48	-4.98	2546.35	-25.12
14	14001.26	12412.10	-11.35	10453.05	-25.34
16	62582.81	51552.37	-17.63	43996.75	-29.70
18	292819.60	217616.90	-25.68	167629.00	-42.75
20	1264967.70	873290.70	-30.96	636008.86	-49.72

# 考察

- 規模の小さい量子回路の処理は逐次処理が高速
  - スイッチングなどのコスト > 並列化による恩恵
- ファイバーはクリティカルセクションに対して有効
- 量子回路が大きくなるにつれて並列化による恩恵が大きくなる

# まとめと今後の課題

## まとめ

- QMDDの演算アルゴリズムの並列化手法の提案
  - マルチスレッド処理による非同期並列化
  - マルチファイバー処理による待機時間の回避
- 提案手法は一定以上の大きさの量子回路において有効
  - ベンチマークテストでは最大49%の処理時間を短縮

## 課題

- 回路全体の並列化
  - 対角行列や演算キャッシュを考慮した優先度設定
- 更なるメモリ効率の向上
  - ユニークテーブルに保存するQMDDのノードの寿命の考慮



# 付録

# 付録: 量子状態の行列表現

- 量子状態  $\rightarrow$  一次元ベクトル

例)  $|0\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

- 複数量子ビットの量子状態はテンソル積で導出

例)  $|00\rangle = |0\rangle|0\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

# 付録: 量子ゲートの行列表現

- 量子ゲート → 二次元のユニタリ行列

例)  $X = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

- 量子ゲートの作用は行列積で導出

例)  $X|0\rangle = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = |1\rangle$

$|0\rangle \text{ — } \boxed{X} \text{ — } |1\rangle$

# 付録: 主なQMDD表現① 量子状態

行列表現

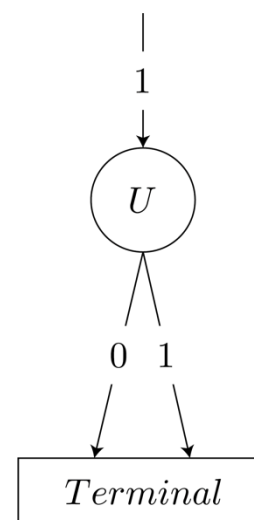
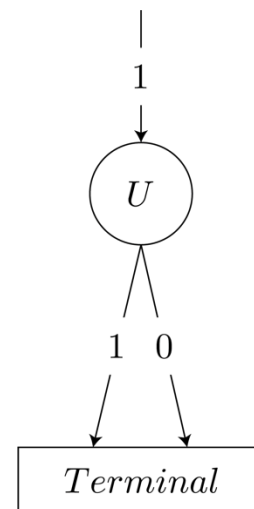
- 例)  $|0\rangle$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

- 例)  $|1\rangle$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

QMDD



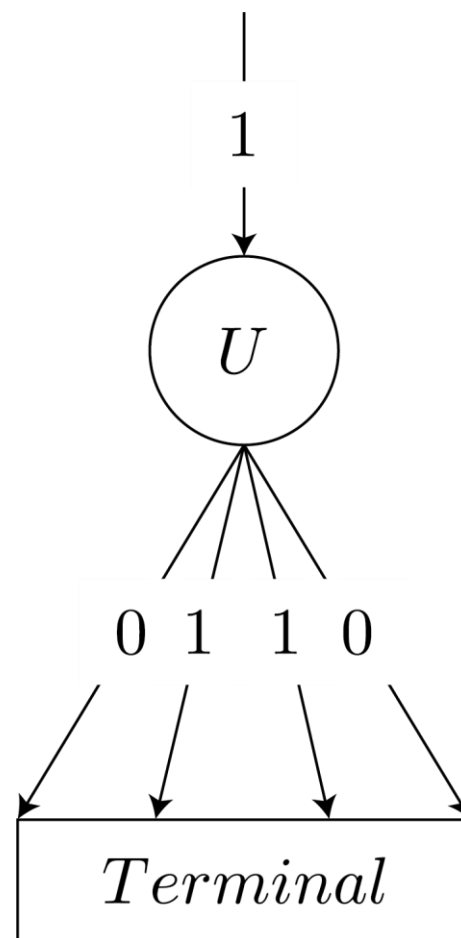
# 付録: 主なQMDD表現② 単一量子ゲート

行列表現

- 例)  $X$ ゲート

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

QMDD



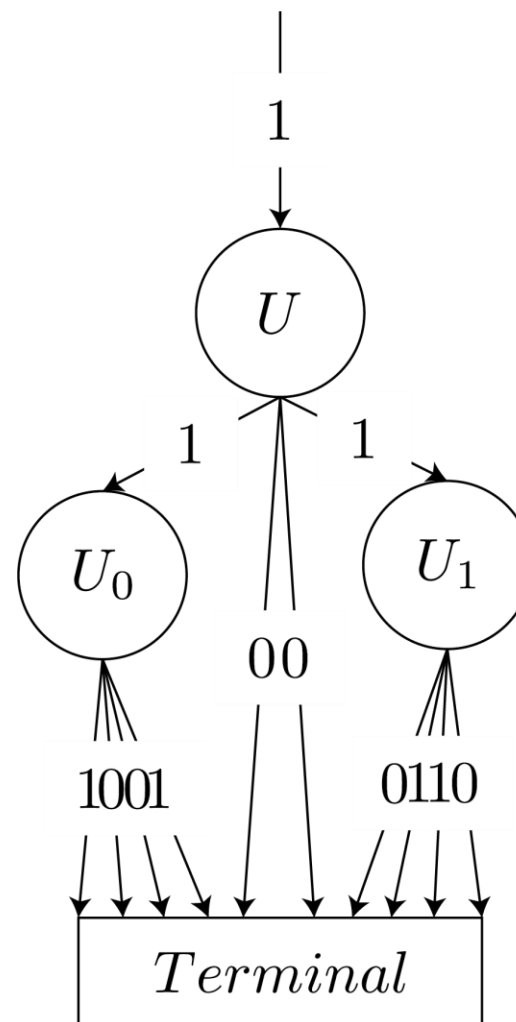
# 付録: 主なQMDD表現③ 複数量子ゲート

行列表現

- 例)  $CNOT$ ゲート

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

QMDD

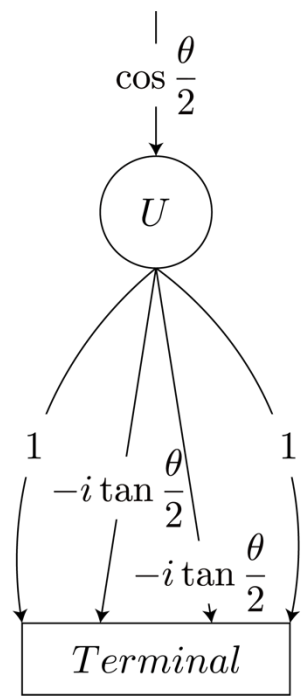


# 付録: 主なQMDD表現④

## 実験で使ったゲート

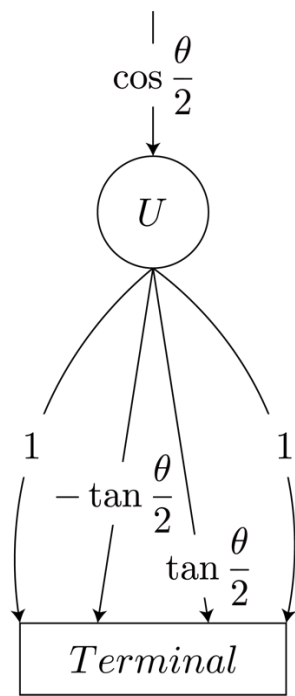
### Rxゲート

$$\begin{pmatrix} \cos \frac{\theta}{2} & -i \sin \frac{\theta}{2} \\ -i \sin \frac{\theta}{2} & \cos \frac{\theta}{2} \end{pmatrix}$$



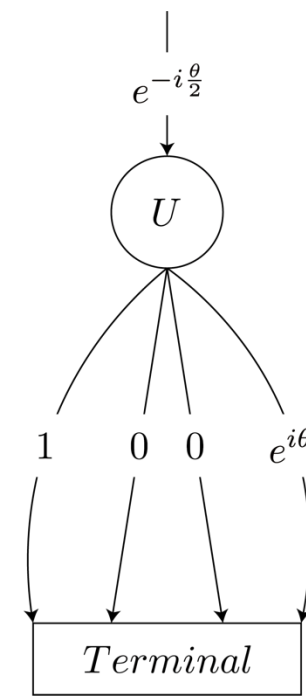
### Ryゲート

$$\begin{pmatrix} \cos \frac{\theta}{2} & -\sin \frac{\theta}{2} \\ \sin \frac{\theta}{2} & \cos \frac{\theta}{2} \end{pmatrix}$$



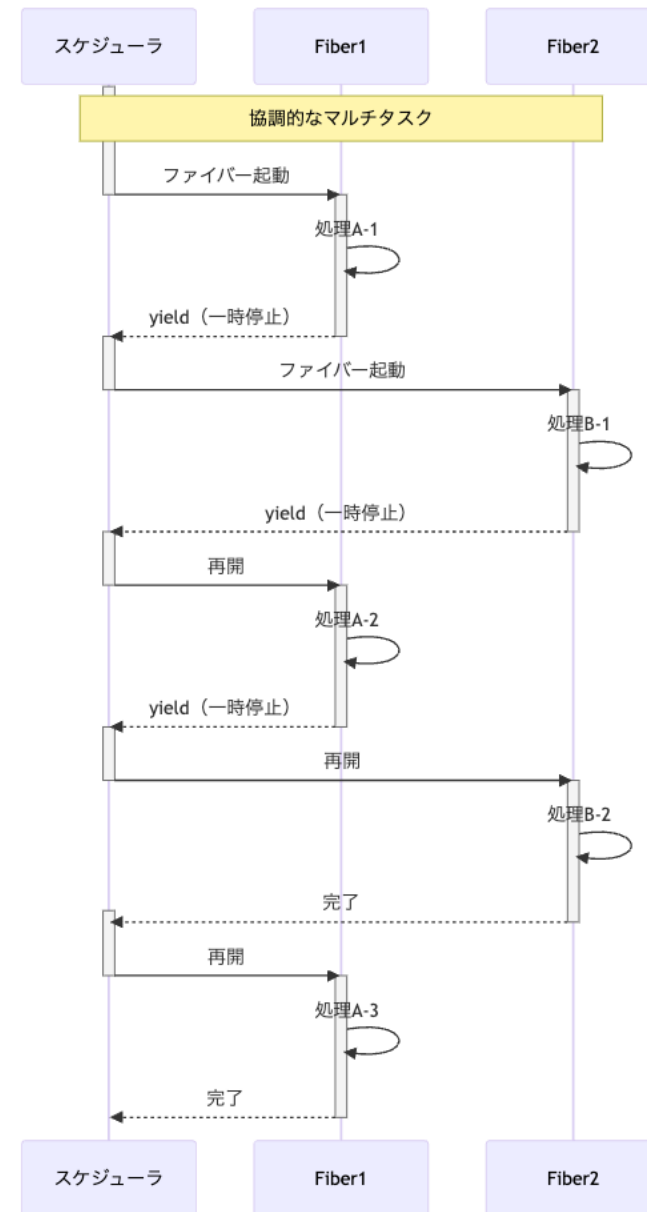
### Rzゲート

$$\begin{pmatrix} e^{-i\frac{\theta}{2}} & 0 \\ 0 & e^{i\frac{\theta}{2}} \end{pmatrix}$$



# 付録: ファイバーの概要

- 軽量の並行処理の単位
- 単一スレッド内で動作
- プログラム内で明示的に切り替え
  - ノンプリエンプティブ
    - `yield()`関数によってファイバーを切り替え
    - OSによるスレッドのスイッチングに比べて  
時間的なコストが小さい
- Boostライブラリで実装





# 付録: 対角行列に相当するQMDDの演算効率化

- 多くのゲートが対角行列
  - 位相ゲートやパウリZゲート
- 単位行列
  - 量子ゲートの拡張などに多用
- 演算中の再帰するエッジを限定的に
  - 重みが0になるエッジへの再帰を省略

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & & 0 \\ & a_{22} & \\ 0 & & \ddots \\ & & & a_{nn} \end{pmatrix} = \text{diag}(a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn})$$

