

#### Задача Навігація





Дано зв'язний неорієнтований простий граф-какту ${f c}^1$  з  $N \leq 1000$  вершинами та M ребрами. Його вершини мають кольори (позначені невід'ємними числами від 0 до 1499). Спочатку всі вершини мають колір 0. Детерменістичний робот без **пам'яті**<sup>2</sup> досліджує граф ходячи від вершини до вершини. Він має відвідати всі вершини хоча б один раз і потім зупинитися.

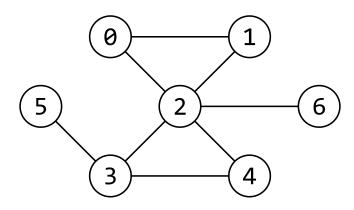
Робот починає в якійсь вершині, це може бути будь-яка з вершин графу. На кожному кроці він бачить колір вершини в якій знаходиться та кольори всіх сусідніх вершин в порядку, який для теперешньої вершини є фіксованим (тобто при повторному відвідуванні цієї вершини робот отримає таку саму послідовність сусідніх вершин, навіть якщо їх кольори змінилися). Робот робить одну з наступних дій:

- 1. Вирішує зупинитися.
- 2. Вибирає колір для поточної вершини(можливо такий самий як зараз) і в яку сусідню вершину перейти. Та сусідня вершина ідентифікується індексом від 0 до D-1, де D це кількість сусідніх вершин.

В другому випадку поточна вершина перефарбовується (або можливо не перефарбовується) і робот переходить в обрану сусідню вершину. Це повторюється до того часу, поки робот не вирішить зупинитися або не привищить ліміт кроків. Робот виграє якщо він відвідує всі всі вершини а потім зупиняється в межах ліміту L = 3000 кроків (інакше він програє).

Ви повинні розробити стратегію для робота, яка дозволяє вирішити цю задачу на будь-якому какстусі, який задовольняє обмеженням. Також, ви повинні спробувати мінімізувати кількість різних кольорів, які використовуються в вашому рішенні. Колір 0 завжди враховується як використаний.

 $^{1}$ Зв'язний неорієнтований простий граф-кактус це зв'язний неорієнтований простий (Кожна вершина досяжна; ребра двонаправленні; в графі відсутні петлі та мульти-ребра) в якому кожне ребро належить не більш ніж одному простому циклу. (Простий цикл - цикл в якому кожна вершина зустрічається не більше одного разу). Знизу  $\epsilon$  приклад.



<sup>2</sup>Робот називається детерміністичним та без пам'яті, якщо його дії залежать тільки від його вхідних даних (тобто він не зберігає дані між кроками) і він завжди виконує одну і ту ж саму дію, коли отримає однакові вхідні дані.

## **4** Деталі реалізації

Стратегія робота повинна бути реалізована як функція:

std::pair<int, int> navigate(int currColor, std::vector<int> adjColors)

Вона отримує колір поточної вершини та кольори всіх її сусідів (в порядку) як аргументи. Вона має повертати пару, перший елемент якої це новий колір тепершньої вершини, а другий - індекс в списку сусідів вершини, в яку робот має перейти. Якщо робот має зупинитися, то ця функція повинна повернути (-1,-1)

Ця функція буде викликатися неодноразово, щоб вибрати дії робота. Оскільки вона детермінована, якщо navigate вже була викликана з деякими аргументами, вона ніколи більше не буде викликана з тими самими параметрами; натомість буде повторно використано її попередньо повернене значення. Крім того, кожен тест може містити  $T \leq 5$  підтестів (окремих графів та/або початкових позицій), і вони можуть виконуватися одночасно (тобто ваша програма може отримувати чергуючі виклики з різних підтестів). Нарешті, виклики navigate можуть відбуватися в окремих виконаннях вашої програми (але іноді вони також можуть відбуватися в одному виконанні). Загальна кількість виконань вашої програми становить P=100. Через усе це ваша програма не повинна пробувати передавати інформацію між різними викликами.



#### **Обмеження**

- $3 \le N \le 1000$
- $0 \le \text{Color} < 1500$
- L = 3000
- *T* ≤ 5
- P = 100

### **२** Оцінювання

Частка балів S від макисальної кількості балів за підзадачу залежить від C -максимальної кількості різних кольорів які ваше рішення використовує (включаючи колір 0) серед тестів цієї підзадачі і всіх необхідних для неї підзадач:

- Якщо ваше рішення не працюяє на якомусь з тестів, то S=0.
- Якщо  $C \le 4$ , то S = 1.0.
- Якщо  $4 < C \le 8$ , то  $S = 1.0 0.6 \frac{C-4}{4}$ .
- If  $8 < C \le 21$ , to  $S = 0.4 \frac{8}{C}$ .
- If C > 21, to S = 0.15.

# 🖣 Підзадачі

Підзадача	Бали	Необхідні підзадачі	N	Додаткові обмеження	
0	0	_	≤ 300	Приклад.	
1	6	_	≤ 300	Граф - цикл. <sup>1</sup>	
2	7	_	≤ 300	Граф - зірка. <sup>2</sup>	
3	9	_	≤ 300	Граф - шлях. <sup>3</sup>	
4	16	2 - 3	≤ 300	Граф - дерево. <sup>4</sup>	
5	27	_	≤ 300	Всі вершини мають не більше ніж 3 сусідні вершини і вершина, в якій робот починає шлях, має 1-го сусіда.	
6	28	0 - 5	≤ 300	_	
7	7	0 - 6	_	_	

 $<sup>^1</sup>$ Цикл має ребра:  $(i,(i+1) \bmod N)$  для всіх  $0 \le i < N$ .

 $<sup>^2</sup>$ Зірка має ребра: (0,i) для всіх  $1 \leq i < N$ .

 $<sup>^3</sup>$ Шлях має ребра: (i, i+1) для всіх  $0 \le i < N-1$ .

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Дерево це граф без циклів.



### Приклад

Розглянемо приклад графу з зображення в умові, який має N=7, M=8 і ребра (0,1), (1,2), (2,0), (2,3), (3,4), (4,2), (3,5) та (2,6). Оскільки порядок елементів в списку сусідів вершини важливий, ми вказали його в цій таблиці:

Вершина	Сусідні Вершини	
0	2,1	
1	2,0	
2	0, 3, 4, 6, 1	
3	4, 5, 2	
4	2,3	
5	3	
6	2	

Припустимо що робот починає в вершині 5. Тоді могла б бути така (не успішна) послідовність кроків:

#	Колір	Вершина	Виклик navigate	Повернене значення
1	0,0,0,0,0,0,0	5	navigate(0, {0})	{1, 0}
2	0,0,0,0,0,1,0	3	navigate(0, {0, 1, 0})	{4, 2}
3	0, 0, 0, 4, 0, 1, 0	2	navigate(0, {0, 4, 0, 0, 0})	{0, 3}
4	0, 0, 0, 4, 0, 1, 0	6	<sup>1</sup> navigate(0, {0})	{1, 0}
5	0, 0, 0, 4, 0, 1, 1	2	navigate(0, {0, 4, 0, 1, 0})	{8, 0}
6	0, 0, 8, 4, 0, 1, 1	0	navigate(0, {8, 0})	{3, 0}
7	3, 0, 8, 4, 0, 1, 1	2	navigate(8, {3, 4, 0, 1, 0})	{2, 2}
8	3, 0, 2, 4, 0, 1, 1	4	navigate(0, {2, 4})	{1, 1}
9	3, 0, 2, 4, 1, 1, 1	3	navigate(4, {1, 1, 2})	{-1, -1}

Тут робот використав загалом 6 різних кольорів: 0, 1, 2, 3, 4 та 8 (зауважте, що 0 вважався б використаним, навіть якби робот ніколи не повертав колір 0, оскільки всі



вершини починаються з кольору 0). Робот виконав 9 кроків, перш ніж зупинитися. Однак він зазнав невдачі, оскільки зупинився, не відвідавши вершину 1.

<sup>1</sup>Зверніть увагу, що виклик navigate на кроці 4 насправді не відбудеться. Це тому, що він еквівалентний виклику на кроці 1, тому градер просто повторно використає повернене значення вашої функції з того виклику. Однак це все одно вважається як крок робота.

### **Приклад градера**

Зразковий градер не робить кілька виконань вашої програми, тому всі виклики navigate будуть в одному виконанні вашої програми.

Формат вхідних даних наступний: Спочатку зчитується T (кількість підтестів). Потім для кожного підтесту:

- рядок 1: дві цілих числа N та M;
- рядок 2+i (для  $0 \le i < M$ ): два числа  $A_i$  та  $B_i$ , які є вершинами з'єднані ребром i ( $0 \le A_i, B_i < N$ ).

Потім зразковий градер виведе кількість різних кольорів, використаних у вашому розв'язку, та кількість кроків, яка була йому потрібна перед зупинкою. Або ж виведе повідомлення про помилку, якщо ваше розв'язання не вдалося.

За замовчуванням, зразковий градер друкує детальну інформацію про те, що бачить і робить робот на кожному кроці. Ви можете вимкнути це, змінивши значення DEBUG з true на false.