# Physik im Weltall:

# Computersimulation von Planetenbewegungen



# angeboten von der Arbeitsgruppe Rethfeld

# **Numerische Physik**

Warum benötigt man numerische Physik?

- > Viele physikalische Probleme können nicht durch einfach lösbare Formeln beschrieben werden.
- > Oft existiert die Formel, ist aber nicht geeignet, um die Lösung schnell zu bestimmen.

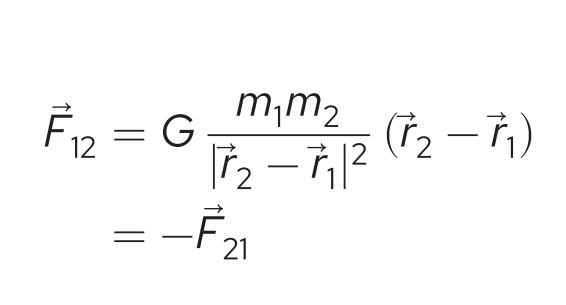
#### Was ist numerische Physik?

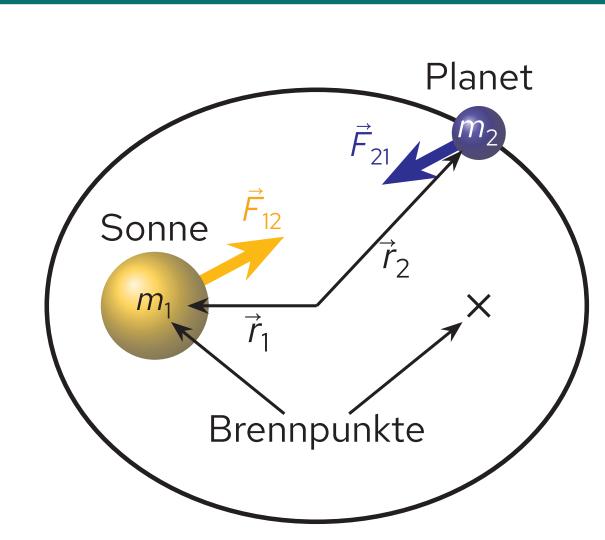
- > Beschreibung von Problemen durch mathematische Gleichungen
- > Näherungsweise Lösung der Gleichungen mit dem Computer
- > Modifikation der Gleichungen unter Berücksichtigung von experimentellen Daten
- > Erkenntnisgewinn aus der Auswertung der computergenerierten Daten

#### Wo wird numerische Physik verwendet?

- > Berechnung der Bahnen von Himmelskörpern und Raketen
- > Vorhersagen von Wetter und Klimawandel
- > Prognose von Infektionswellen während Epidemien
- > und für noch viel mehr!

# Newtonsches Gravitationsgesetz





- > Bereits 1687 von Isaac Newton aufgestellt
- > Wirkt auf alle Objekte mit Masse
- > 1. Keplersches Gesetz: Die Planeten bewegen sich auf Ellipsen, in deren einem Brennpunkt die Sonne steht
- > Gravitationskraft eines Objekts von allen anderen Objekten abhängig
   ⇒ andere Planeten "stören" die Bahn eines Planeten um die Sonne
- > Entdeckung des Planeten Neptuns aufgrund von Berechnungen aus Bahnstörungen des Uranus in 1846

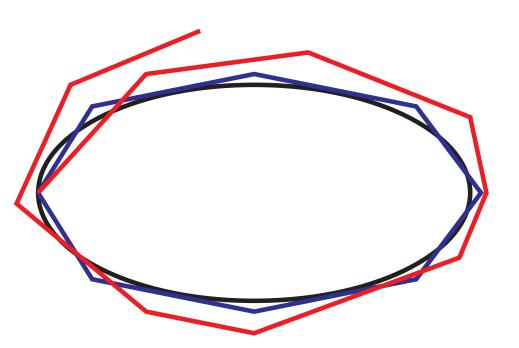
#### **Euler Verfahren**

$$t_{
m neu} = t_{
m alt} + \Delta t \,, \qquad \qquad ec a_1(t_{
m alt}) \, = rac{ec F_{
m 12}(t_{
m alt}) + ec F_{
m 13}(t_{
m alt}) + \dots}{m_1}$$

- $\Rightarrow \ \vec{v}_{\mathrm{1}}(t_{\mathrm{neu}}) = \vec{a}_{\mathrm{1}}(t_{\mathrm{alt}}) \cdot \Delta t + \vec{v}_{\mathrm{1}}(t) \,, \quad \vec{r}_{\mathrm{1}}(t_{\mathrm{neu}}) = \vec{v}_{\mathrm{1}}(t_{\mathrm{alt}}) \cdot \Delta t + \vec{r}_{\mathrm{1}}(t)$
- > Erhöhe Zeit schrittweise um  $\Delta t$ .
- > Berechne Ort und Geschwindigkeit aller Objekte zur Zeit  $t+\Delta t$  aus den bereits berechneten Werten.

### Der Zeitschritt

- > ist eine der wichtigsten Größen in der numerischen Beschreibung dynamischer Prozesse.
- > legt fest, wie oft Ort und Geschwindigkeit neu berechnet werden.
- > bestimmt Genauigkeit der Berechnung:
  - > kleiner Zeitschritt: gute Auflösung, lange Rechendauer
  - > grosser Zeitschritt: schlechte Auflösung, kurze Rechendauer
  - > Komplexere Lösungsverfahren erlauben größere Zeitschritte bei akzeptabler Auflösung.



Schwarz: exakte Bahn Blau: passabler Zeitschritt Rot: zu großer Zeitschritt

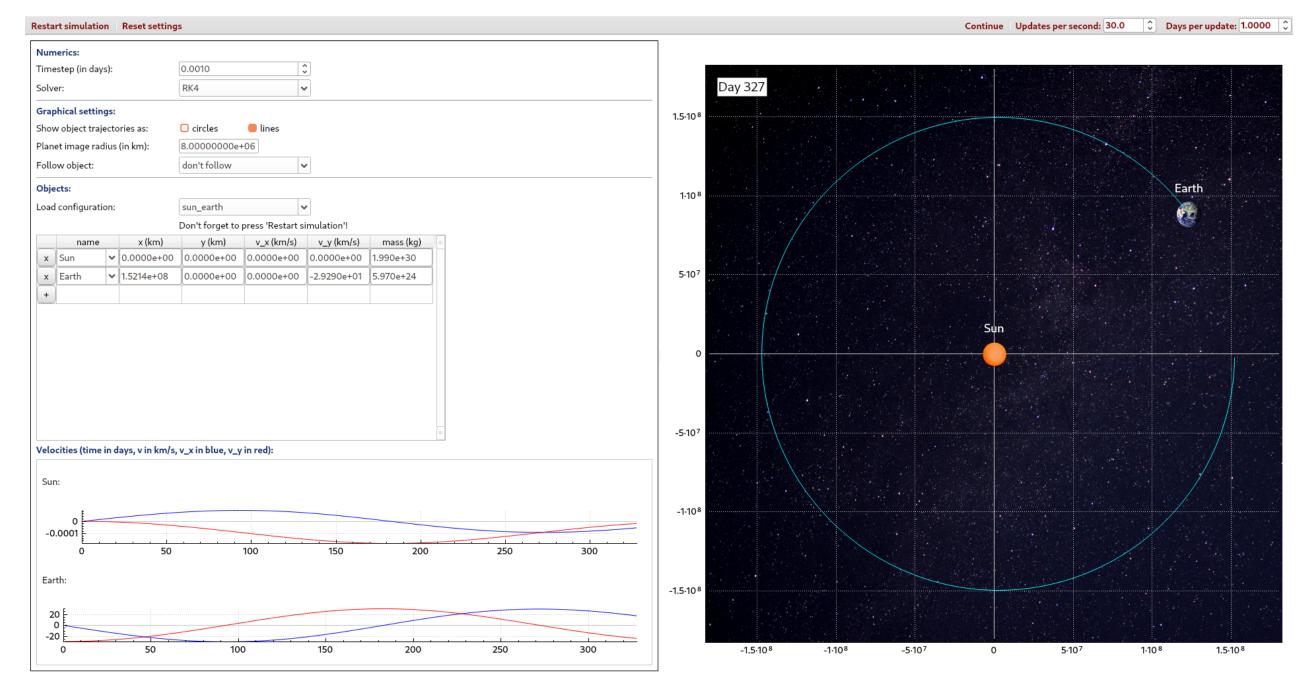
# **Unser Programm**

- > Programmcode kann von Menschen gelesen werden.
- > Computer können ihn verstehen und ausführen.
- > Unser Programm besteht aus zwei Teilen: numerischer Berechnung und grafischer Oberfläche.

#### Programmcode (Auszug):

```
array < double, 2> getForce(const Object& o1, const Object& o2)
{
    double x_diff = o2.getX() - o1.getX();
    double y_diff = o2.getY() - o1.getY();
    double r_squared = x_diff * x_diff + y_diff * y_diff;
    if(r_squared == 0.)
    {
        return {0, 0};
    }
    double r = std::sqrt(r_squared);
    double force = G * o1.getMass() * o2.getMass() / r_squared;
    return {force * x_diff / r, force * y_diff / r};
}
```

#### Grafische Oberfläche:







Arbeitsgruppe für Ultrakurzzeitdynamik laserangeregter Festkörper unter Leitung von Prof. Bärbel Rethfeld (rethfeld@rptu.de)

