

Mötesprotokoll

2014-11-21

- §1. Mötet öppnas.
- §2. Närvarande: Daniel, Martin, Yngve, Pål, Dennis och Hannes.
- §3. Hannes är sekreterare.
- §4. Status:
 - **Pål** Skulle testa styra motorer och servon och tolka IR-sensordata. En IR-sensor var trasig, så det ska testas i helgen. Motorer och servon skall testas mer i helgen. Aktivitet 37 försvann. Skall implementera paketsnedsättningsfunktion nästa vecka. Eventuellt kan tid behövas för att fortsätta testa styra servon och motorer även nästa vecka.
 - **Yngve** Skulle implementera styrning av servon, vilket är nära om än inte riktigt helt klart. Skulle också mäta respons från servon och motorer, vilket inte är påbörjat. Behöver tid för det nästa vecka. Skulle testa styra servon från styrenheten vilket har gjorts. Nästa vecka skall regleringsalgoritm implementeras.
 - **Martin** Skulle implementera X,Y,Z-konvertering och implementera och testa gränser för armen. X,Y,Z-konverteringen är nästan klart, men otestat. Gränser för armen har inte påbörjats och måste skjutas på nästa vecka. Nästa vecka skall regleringsalgoritmen implementeras och fortsätta med X,Y,Z-konvertering.
 - **Daniel** Skulle skriva GUI hela veckan. Det är till största delen gjort men har stött på lite problem (spi fungerar inte i python 3). Skulle vilja ha tid nästa vecka för att testa implementationen mot beagleboarden.
 - **Dennis** Skulle implementera kalibreringsfunktion och styrlogik. Kalibreringsfunktionen har en simpel lösning som fungerar. Grunden för styrlogiken är klar, men mycket innehåll saknas. Nästa vecka fortsätts med styrlogiken då kalibreringsfunktionen är klar.
 - **Hannes** Skulle jobba med styrning av servon, detta har jobbats på. Det är inte klart, men närmar sig. Om inte styrenheten blir klar i helgen skall den fortsättas på nästa vecka.
- §5. Pål har pratat med Peter. Dels måste vi se till att maila honom om vi inte tänker gå på mötet. Mötestid på Doodle. Peter är även väldigt sugen på att bygga ett kretskort, så vi ska försöka få klart kretsschemat i helgen.
- §6. Pål påminner om att vi bör jobba asmycket i helgen för att komma upp i de timmar vi planerat den här veckan.

Aktuella aktiviteter

Nr	Aktivitet	Ansvar	Status
1	Implementera buss mellan huvud och styr	AY, DL	Klar
3	Implementera buss mellan huvud och sensor	DL, HS	Klar
14	Skriva UI för PC	DW	Påbörjat. Har stött på problem med Python 3. Behöver mer tid.
17	Implementera styrning av servon	HS	Påbörjad, blir förhoppningsvis klar i helgen
18	Testa och felsöka buss mellan huvud och styr	HS,MS	Klar
19	Testa och felsöka buss mellan huvud och sensor	HS,MS	Klar
24	Implementera styrlogik	DL	Påbörjad
26	Mästa respons från motorer och servon	AY	Ej påbörjad, Försenad
29	Implementera kalibreringsfunktion	DL	Klar
31	Testa styra servon från styrenheten	PK	Påbörjad, ej klar
33	Testa styra servon från huvud	AY	Påbörjad
34	Testa styra motorer från huvud	AY	Påbörjad
35	Implementera läsning av sensordata på huvud	DL	Påbörjad
37	Skriva testprogram för linjesensor sensorenheten	PK	Redundant, gjordes aldrig. Men klar
38	Implementera och testa X,Y,Z till servovinkel konvertering	MS, HS	Ej testat, annars klart
39	Implementera och testa gränser för armen	MS	Ej påbörjad, skjuts på nästa vecka
41	Implementera paketnedsättningsfunktion	PK	Ej påbörjad
42	Implementera fjärrstyrning från PC	DW	Ej påbörjad, framskjuten.
46	Implementera regleringsalgoritm	AY, MS	Ej påbörjad