

Mötesprotokoll

2014-12-05

- §1. Mötet öppnas.
- §2. Hannes för protokoll.
- §3. Närvarande: Martin, Dennis, Pål, Yngve och Hannes.
- §4. Status:
 - **Dennis** Skulle ha testat styrlogik och det har gjorts. Skulle ha påbörjat smoothing-funktion, får se i hur stor utsträckning det behövs. Är i stort nöjd med veckan som varit. Nästa vecka skall styrlogiken fortsätta testas.
 - **Yngve** Skulle implementera och testa detektion av stoppmarkering. Det har gjorts av Pål och Dennis. Regleringsalgoritmen skulle ha gjorts och den fungerar fint. Det går absolut att finjustera regleringen ytterligare i mån av tid. Teknisk dokumentation har inte gjorts. Nästa vecka skall detektion av stoppmarkering implementeras och den tekniska dokumentationen skall jobbas på.
 - **Martin** Skulle jobbat med reglering, x,y,z-konvertering, gränser för armen den här veckan. Samtliga aktiviteter är klara. Nästa vecka skall implementation av x,y,z-konvertering och gränser för armen göras, vilket är klart. Istället görs teknisk dokumentation.
 - **Pål** Skulle jobbat med paketsättningsfunktionen, det har inte gjorts i avvaktan på x,y,z-konvertering. Det görs nästa vecka istället. Skulle hjälpt Wassing att implementera fjärrstyrning från PC. Skulle implementera detektion av paket, vilket har gjorts. I övrigt har detektion av stoppstationer och dylikt jobbat med. Nästa vecka skall sättningsfunktion och presentationen jobbas med.
 - **Hannes** Skulle jobbat med detektion av stationer, vilket Pål och Dennis jobbat med. Skulle ha börjat på den tekniska dokumentationen, vilket har gjorts. Har också jobbat med att mäta respons från motorer och servon. Nästa vecka skall främst den tekniska dokumentationen jobbas på.
- §5. Yngve den Enormt Generöse skriver ut en kravspec som Pål tar ansvar för. Vi går sedan igenom krav för krav för att se hur vi ligger till.
 - Krav 10 bör diskuteras med Tomas. Är modulerna enkelt utbytbara?
 - Krav 11. Finns ingen startknapp för roboten.
 - Krav 23 bör diskuteras med Tomas. Betyder det att sensorenheten skall kalibrera?
 - Krav 29, diskutera med Tomas.
 - Krav 39 samma som 10.
 - Fråga Tomas vem som gör tävlingsbanan och när.
- §6. Mötet avslutas.

Nr	Aktivitet	Ansvar	Status
14	Skriva UI för PC	DW	En första iteration färdig
24	Implementera styrlogik	DL	Påbörjad
26	Mäta respons från motorer och servon	AY	Påbörjad
28	Tolka IR-sensordata	PK	Påbörjad
35	Implementera läsning av sensordata på huvud	DL	Påbörjad
38	Implementera och testa X,Y,Z till servovinkel konvertering	MS, HS	Klar.
39	Implementera och testa gränser för armen	MS	Klar.
40	Implementera smoothing-funktion för servon och motorer	DL	Ej påbörjad
41	Implementera paketnedsättningsfunktion	PK	Ej påbörjad, försenad
42	Implementera fjärrstyrning från PC	DW	Påbörjad
43	Implementera detektion av stoppmarkering		påbörjad
44	Implementera detektion av paket		Påbörjad
45	Implementera detektion av stationer		Påbörjad
46	Implementera regleringsalgoritm	AY, MS	Implementerad och fungerar bra, behöver finjusteras
49	Dokumentation: Teknisk dokumentation	HS	Påbörjad
54	Tejpa testbanor	DW	Ej påbörjad