

Применение методов программирования в ограничениях для генерации конечно-автоматных моделей контроллеров в задачах логического управления

Студент: Чухарев Константин Игоревич, Р3435

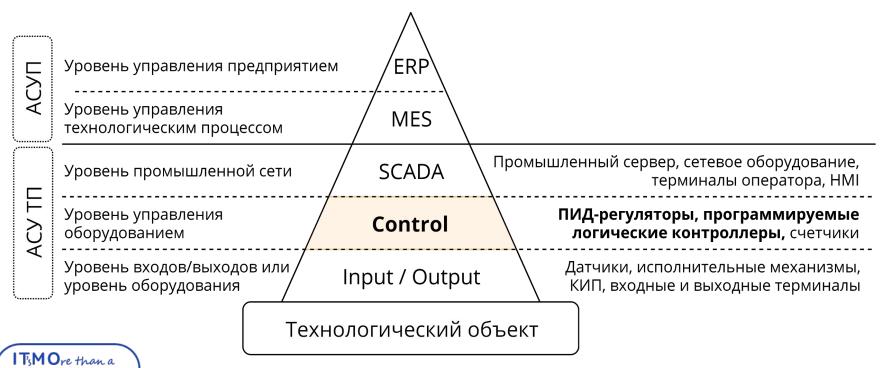
Руководитель: Ульянцев Владимир Игоревич, к.т.н., доцент кафедры КТ

Консультант: Чивилихин Даниил Сергеевич, к.т.н., научный сотрудник кафедры КТ



Пирамида автоматизации

UNIVERSIT





Логическое управление

Особый вид управления^{*}, в котором контроллер оперирует *двоичными* управляющими сигналами.





Логические сигналы $X = X_1, X_2, ..., X_M$

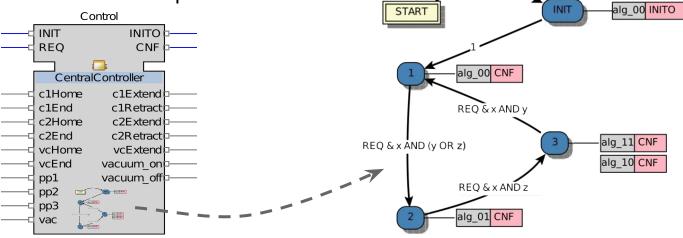
^{*} Шалыто А.А. Логическое управление. Методы аппаратной и программной реализации алгоритмов. СПб.: Наука, 2000. 780 с.



Разработка контроллера ⇒ построение конечного автомата

Такой подход применяется в стандарте распределенных систем

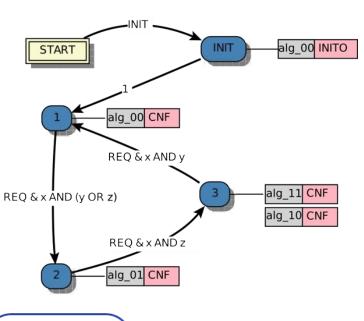
управления и автоматизации ІЕС 61499*.

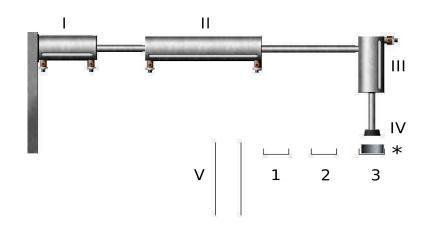




^{*} Vyatkin V. IEC 61499 as Enabler of Distributed and Intelligent Automation: State-of-the-Art Review // IEEE Transactions on Industrial Informatics, vol. 7, no. 4, pp. 768–781, 2011.

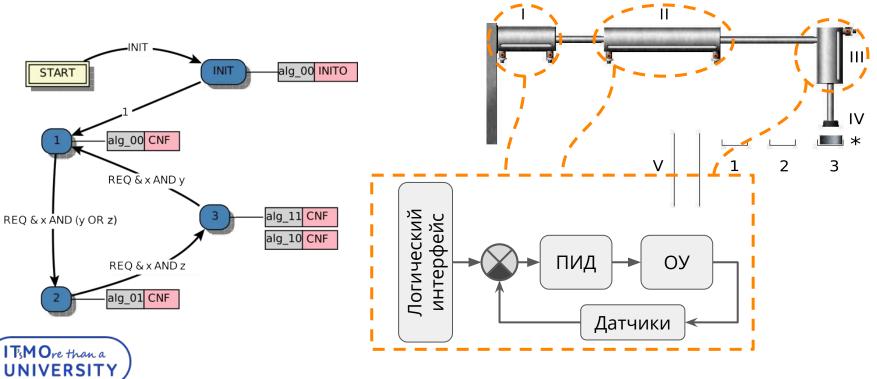




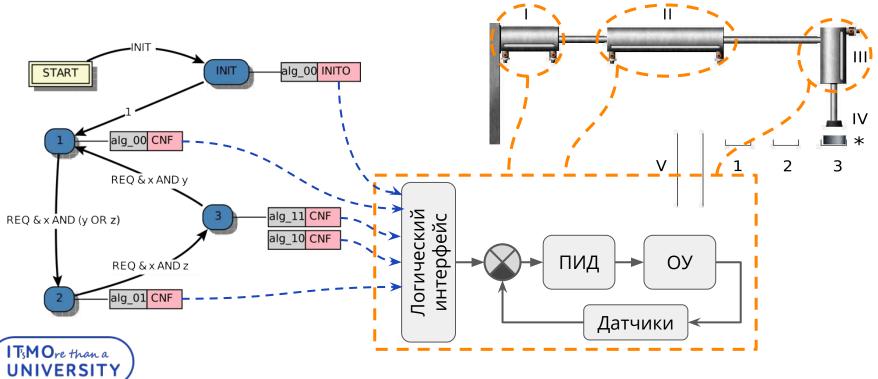






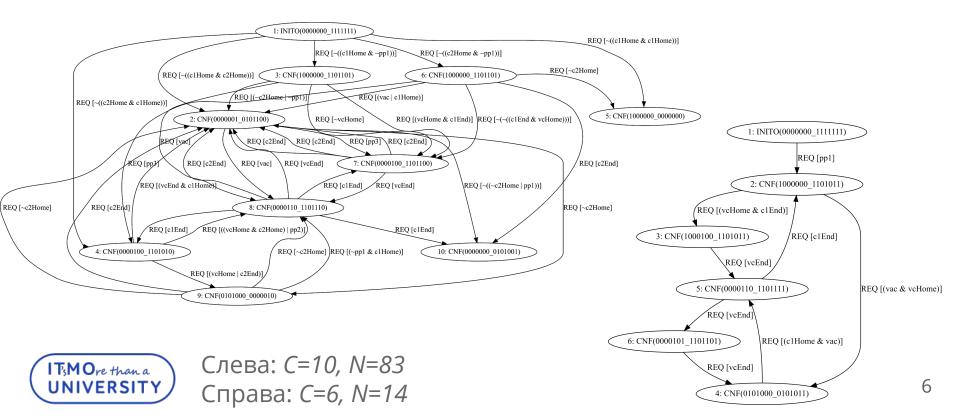








Минимальные автоматы





Цель и задачи

Цель: разработка методов генерации минимальных конечно-автоматных моделей контроллеров по примерам поведения.

Задачи:

- 1) Расширение существующего метода fbCSP*
 - Разработка метода генерации *базовой* конечно-автоматной модели на основе сведения к задаче SAT
 - Разработка *точного* метода *минимизации* охранных условий
- 2) Разработка одноэтапного метода генерации минимальной конечно-автоматной модели на основе сведения к задаче SAT



^{*} Chivilikhin D., Ulyantsev V., Shalyto A. and Vyatkin V. CSP-based inference of function block finite-state models from execution traces // IEEE 15th International Conference on Industrial Informatics (INDIN), Emden, pp. 714–719, 2017.



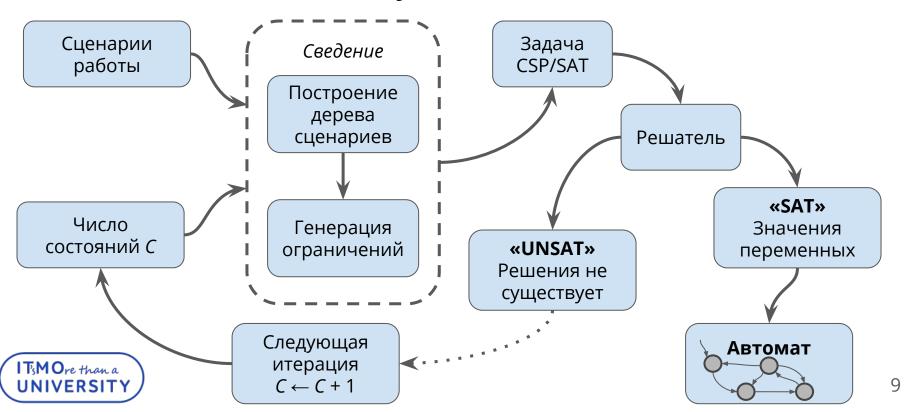
Научная новизна

Научная новизна состоит в том, что впервые разработан **точный** метод генерации **минимальных** конечно-автоматных моделей логических контроллеров по примерам поведения.





Общий подход к синтезу минимальных моделей





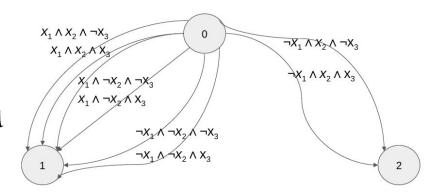
Предложенный двухэтапный метод: базовая модель

Algorithm 1: basic FB model inference

Data: scenarios set S

 $\mathcal{T} \leftarrow \texttt{buildScenarioTree}(\mathcal{S})$

foreach $C \leftarrow 1$ to ∞ do



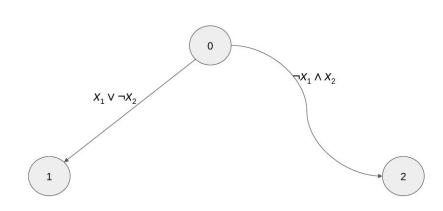




Предложенный двухэтапный метод: минимизация

Algorithm 2: minimal guard conditions inference

Data: automata \mathcal{A} with C states and with at most K transitions from each state foreach $c \leftarrow 1$ to C do







Предложенный одноэтапный метод

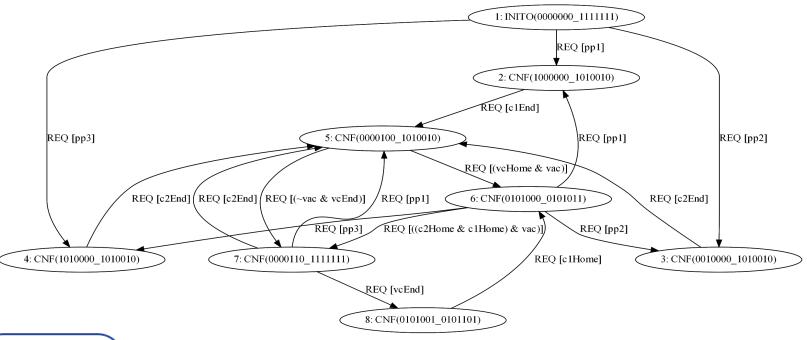
Algorithm 3: minimal FB model inference

```
Data: scenarios set S
\mathcal{T} \leftarrow \text{buildScenarioTree}(\mathcal{S})
C, K \leftarrow \text{estimate from satgen}(S)
P \leftarrow \text{estimate from Transition-wise}(S)
foreach N \leftarrow C \cdot K \cdot P downto 1 do
     \mathcal{A} \leftarrow \mathtt{buildModel}(\mathcal{T}, C, K, P, N)
     if A = null then
      \mid return \mathcal{A}_{last}
     else
       \mathcal{A}_{last} \leftarrow \mathcal{A}
```





Пример синтезированного автомата





* fbSAT, tests-39, C=8, K=4, P=5, N=25



Заключение

- ✓ Разработаны точные методы генерации минимальных конечно-автоматных моделей логических контроллеров по примерам поведения
- ✓ Предложенные методы реализованы в виде программного средства: github.com/ctlab/fbSAT
- ✓ Получен диплом «За лучший научно-исследовательский доклад» на VII Конгрессе молодых ученых в рамках IX сессии научной школы «Технологии программирования, искусственный интеллект, биоинформатика»
- ✓ Получена рецензия от начальника лаборатории НПО «Аврора» с оценкой «отлично»



Спасибо за внимание!

Студент: Чухарев Константин Игоревич, Р3435, lipen00@gmail.com

Руководитель: Ульянцев Владимир Игоревич, к.т.н., доцент кафедры КТ

Консультант: Чивилихин Даниил Сергеевич, к.т.н., научный сотрудник кафедры КТ

