#### **CHAPITRE EA2**

Diodes : caractéristiques et applications

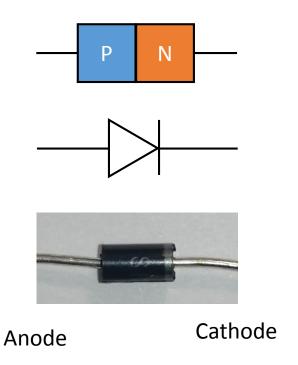
# **SOMMAIRE**

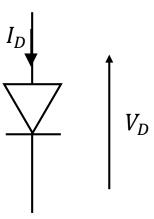
- 1. Caractéristiques la jonction P-N
- 2. Applications



### 1. CARACTÉRISTIQUES — La diode P-N

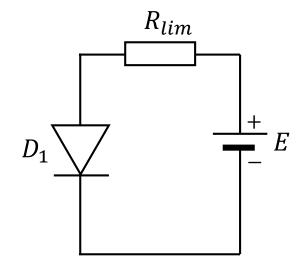
- Diode = jonction de deux matériaux semi-conducteurs dopés P et N
- La cathode qui correspond a la zone dopée N est figurée sur certains boitiers par un anneau ou une barre de couleur



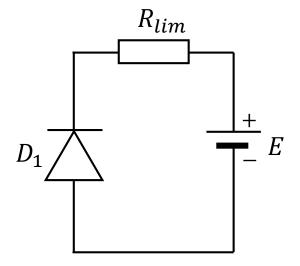


# 1. CARACTÉRISTIQUES DIRECTE ET INVERSE — Modèle simple

#### • 2 polarisations possibles :



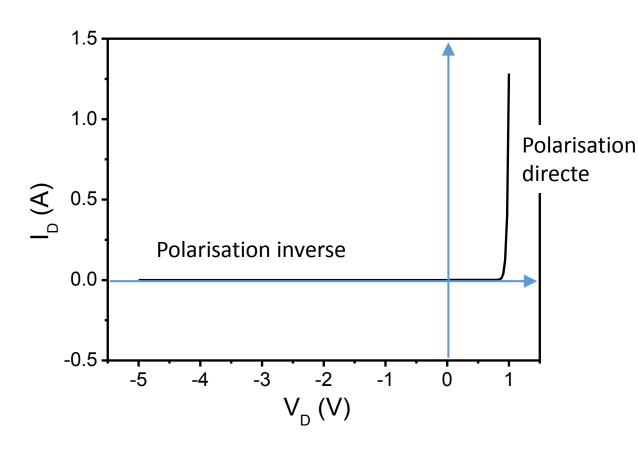
Directe : Anode connectée à une tension plus élevée que la cathode



Inverse :
Anode connectée à une tension plus faible que la cathode

# 1. CARACTÉRISTIQUES DIRECTE ET INVERSE — Modèle simple

• Caractéristique courant-tension:



Conventionnellement : tension seuil = tension pour laquelle  $I_D = 1mA$ 

On en déduit : diode == composant unidirectionnel

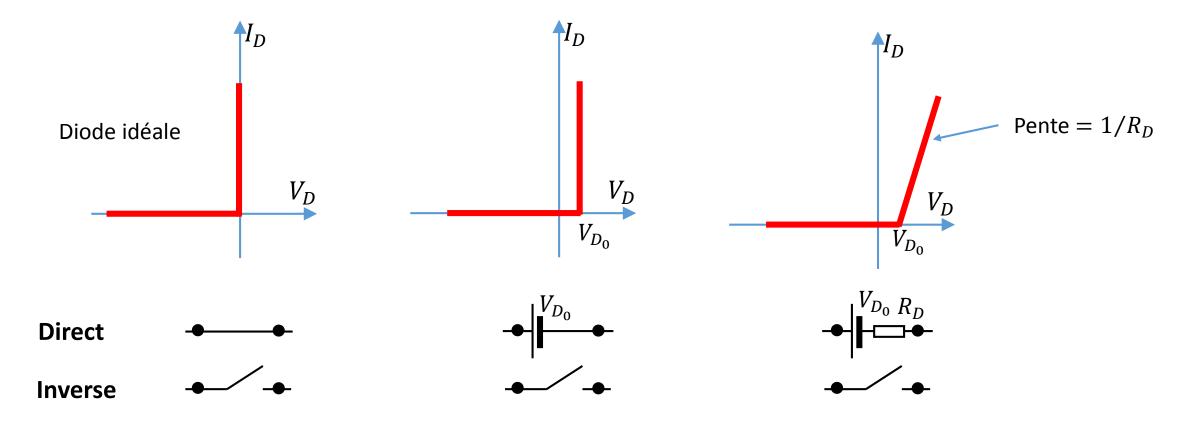
- sens direct : état passant

- sens inverse : état bloquant



# 1. CARACTÉRISTIQUES DIRECTE ET INVERSE — Modèle simple

#### Modélisation d'une diode



Polarisation inverse = la diode est assimilée à un circuit ouvert : le courant est considéré nul Polarisation directe = présence d'un court-circuit



### 1. CARACTÉRISTIQUES DIRECTE ET INVERSE — Modèle évolué

La physique des semi-conducteurs donnent la relation suivante :

$$I_D = I_S \left( \exp \frac{V_D}{nV_T} - 1 \right)$$

 $I_S$ : courant de saturation

 $V_T = \frac{kT}{q}$ : énergie thermique

n : coefficient de non idéalité.  $n{\sim}1$  pour les diodes intégrées

 $n\sim2$  pour les diode discrètes

## 1. CARACTÉRISTIQUES DIRECTE ET INVERSE — Modèle évolué

#### Polarisation directe:

Lorsque  $V_D$  devient grand devant  $V_T$ :

$$I_D \approx I_S \exp \frac{V_D}{nV_T}$$

Variation de la tension

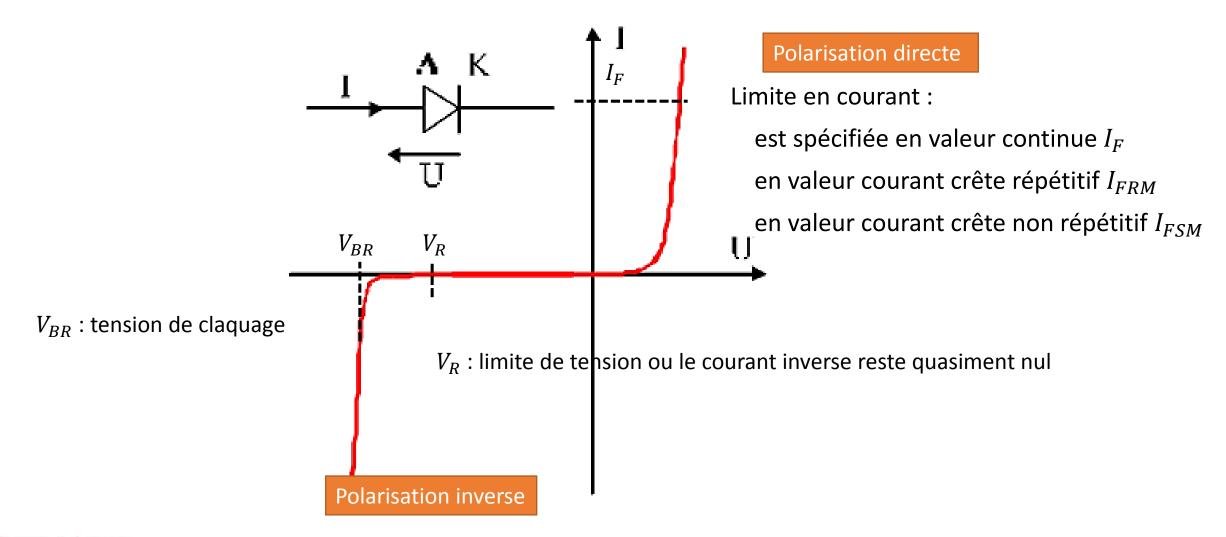
$$\Delta V_D = V_{D_2} - V_{D_1} = nV_T \ln \frac{I_{D_2}}{I_{D_1}}$$

Résistance série parasite  $R_S$ 

#### Polarisation inverse:

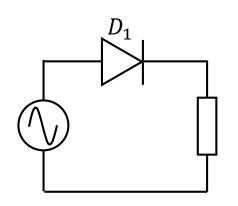
Courant constant égal au courant de saturation  $-I_S$ Courant inverse augmente rapidement avec la température

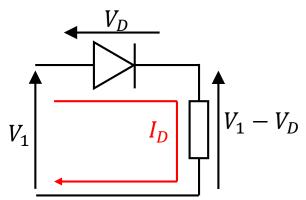
# 1. CARACTÉRISTIQUES DIRECTE ET INVERSE — Limites pratiques

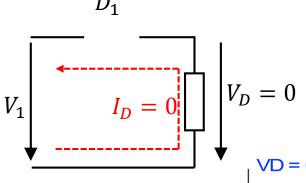




**Redressement :** Source alternative -> tension (et donc un courant) dont la polarité est constante Exemple transformateur permettant de passer de la tension secteur à une basse tension.





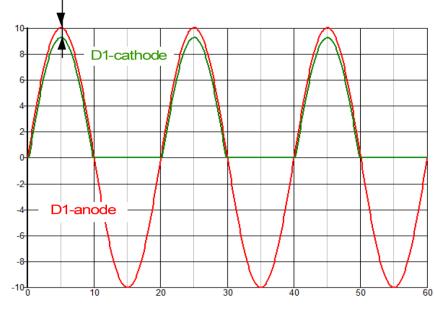


$$V_{avg} = \frac{V_{pk}}{\pi}$$

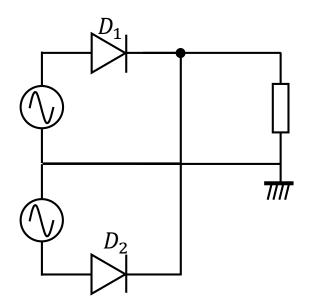
$$V_{pk}$$

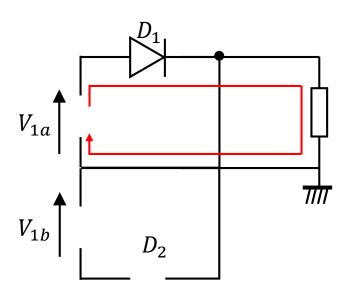
$$V_{rms} = \frac{V_{pk}}{2}$$

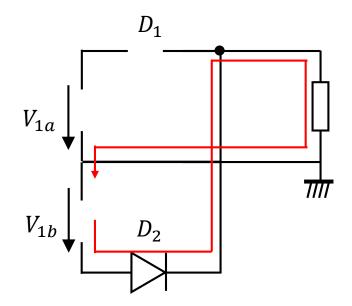
La simplicité du circuit a pour inconvénient un mauvais rendement



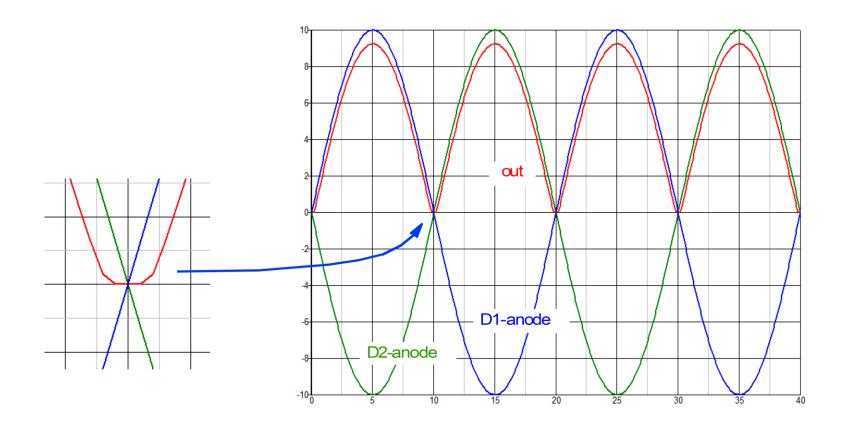
#### **Montage 2 diodes**







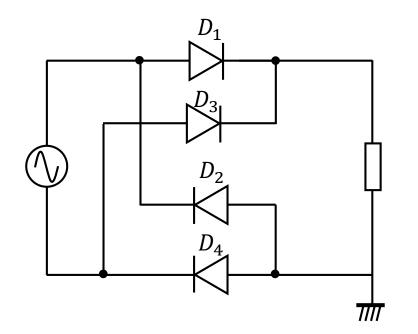
Transmet la puissance à la charge sur la totalité de la période Inconvénient : nécessite un transformateur à deux enroulements secondaires

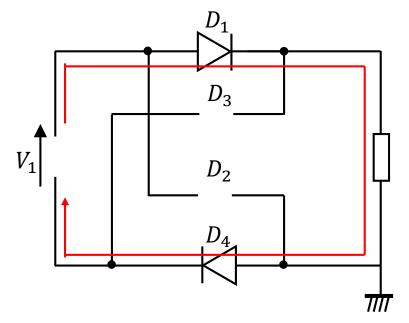


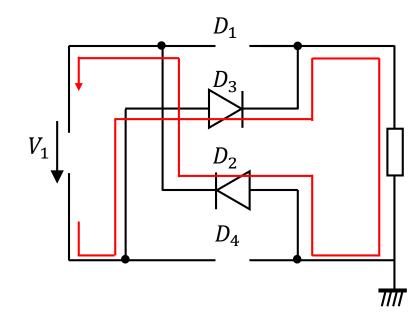
$$V_{avg} = \frac{2V_{pk}}{\pi}$$
$$V_{rms} = \frac{V_{pk}}{\sqrt{2}}$$

Zoom au voisinage de zéro : zone « morte » durant la transition

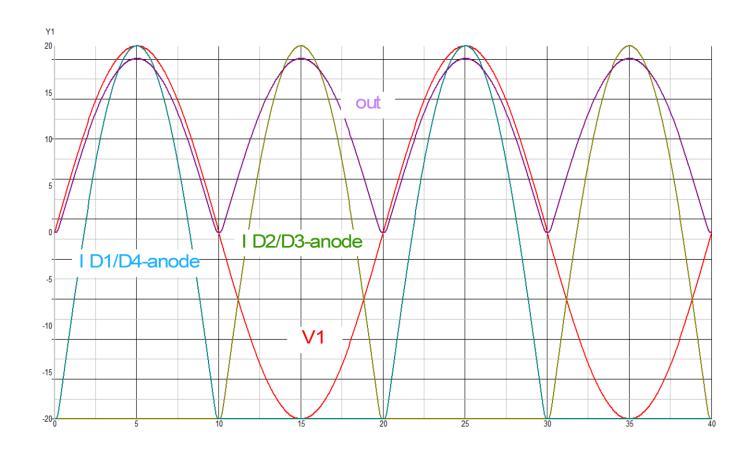
#### **Montage pont de Graetz**







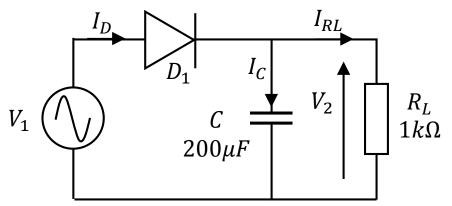
Montage le plus utilisé

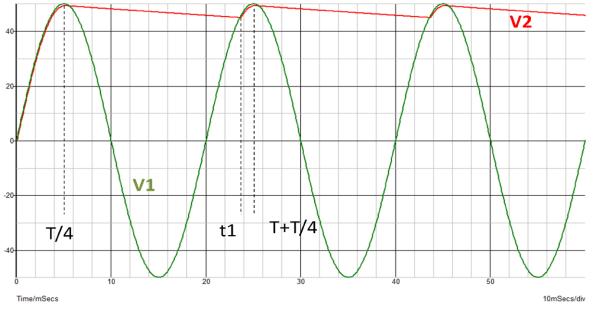


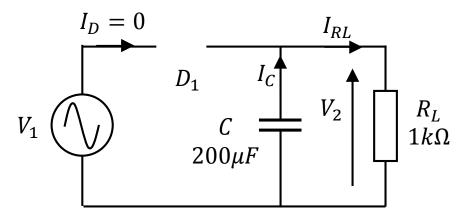


# 2. Applications – Filtrage de la tension redressée

#### Filtrage : lissage des variations de tension





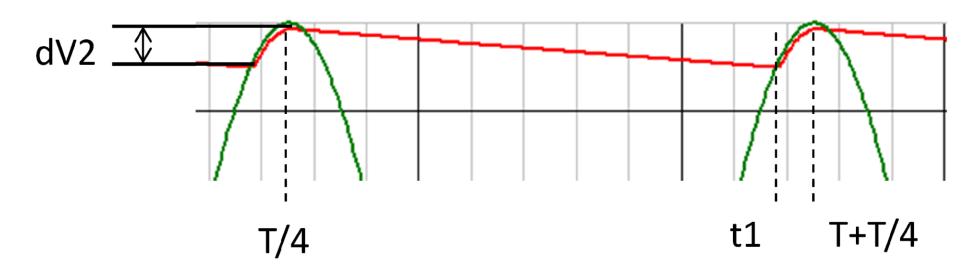


 $t_0 \rightarrow T/4$ : charge de C

t > T/4,  $V_1$  décroît ->  $V_2 > V_1$  => diode en inverse le condensateur se décharge dans  $R_L$ 

 $t > t_1 : V_1 > V_1$ , la diode se remet à conduire

# 2. APPLICATIONS – Filtrage de la tension redressée



But du filtrage : minimiser  $dV_2$  => on peut donc négliger  $dV_2$  devant la valeur moyenne de  $V_2$ 

$$-> t_1 \approx T + \frac{T}{4} => \text{temps de décharge } \sim T$$

-> 
$$I_{RL}$$
 constant : décharge linéaire :  $I_{RL} = C \frac{dV_2}{T}$ 

$$-> C = T \frac{I_{RL}}{dV_2}$$

# 2. APPLICATIONS — Commutation

