

# Chapitre 3

## Transformée de Laplace

### 3.1 Transformation de Laplace dans $E_0$

La plupart des seconds membres des équations différentielles qui interviennent dans les phénomènes physiques sont des fonctions dites « exponentielle-polynôme », c'est-à-dire qu'elles sont de la forme :  $t \mapsto f(t) = e^{rt}P(t)$ , avec  $r$  appartenant à  $\mathbb{C}$  et  $P$  une fonction polynôme. On obtient ainsi la plupart des fonctions usuelles : les fonctions polynômes, les fonctions sinusoïdales, les fonctions exponentielles ou les produits de telles fonctions. Pratiquement, le physicien s'intéresse à des phénomènes qu'à partir d'un instant  $t = \alpha$  ( $\alpha \geq 0$ ), et donc il est amené à considérer des fonctions nulles pour  $t < \alpha$ .

La plupart des signaux rencontrés en électronique peuvent être générés par des fonctions simples résultant d'opérations élémentaires sur des fonctions usuelles (par exemple la translation,  $t \mapsto f(t - a)$  ou la dilatation,  $t \mapsto f(at)$  sur la variable  $t$ ).

Ceci nous amène donc à choisir un espace de travail que nous noterons  $E_0$  contenant ce type de fonctions.

#### 3.1.1 Définition de l'espace $E_0$

##### A. Fonctions causales

##### Définition 3.1

Une fonction est dite **causale** si  $f(t) = 0$  pour tout  $t$  strictement négatif.

Des exemples fondamentaux sont constitués par l'échelon unité (ou la fonction de Heaviside) :  $t \mapsto \mathcal{U}(t)$  et ses translatées :  $t \mapsto \mathcal{U}(t - \alpha)$ , où  $\alpha$  est un réel positif, qui sont définies par :

$$\mathcal{U}(t) = \begin{cases} 1 & \text{si } t \in [0, +\infty[ \\ 0 & \text{si } t \in ]-\infty, 0[ \end{cases} \quad ; \quad \mathcal{U}(t - \alpha) = \begin{cases} 1 & \text{si } t \in [\alpha, +\infty[ \\ 0 & \text{si } t \in ]-\infty, \alpha[ \end{cases}$$

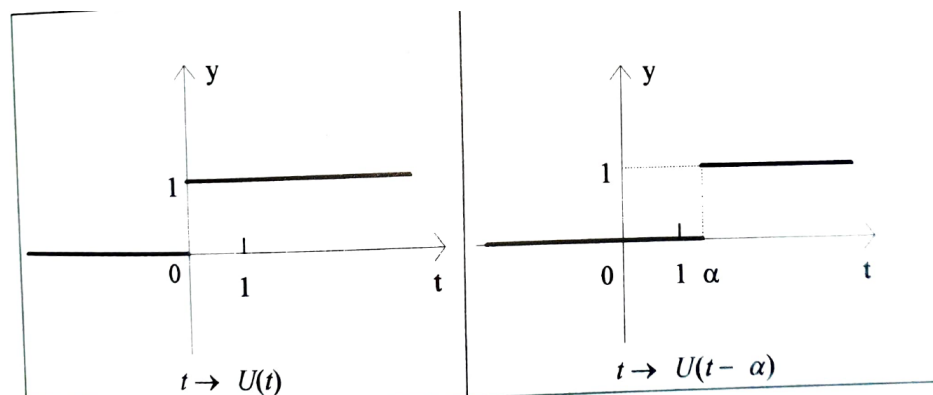


FIGURE 3.1 – Fonction de Heaviside

**Exemple 3.1**

La fonction  $t \mapsto \mathcal{U}(t)$  et ses translatées servent à fabriquer des fonctions causales comme le montre la figure suivante :

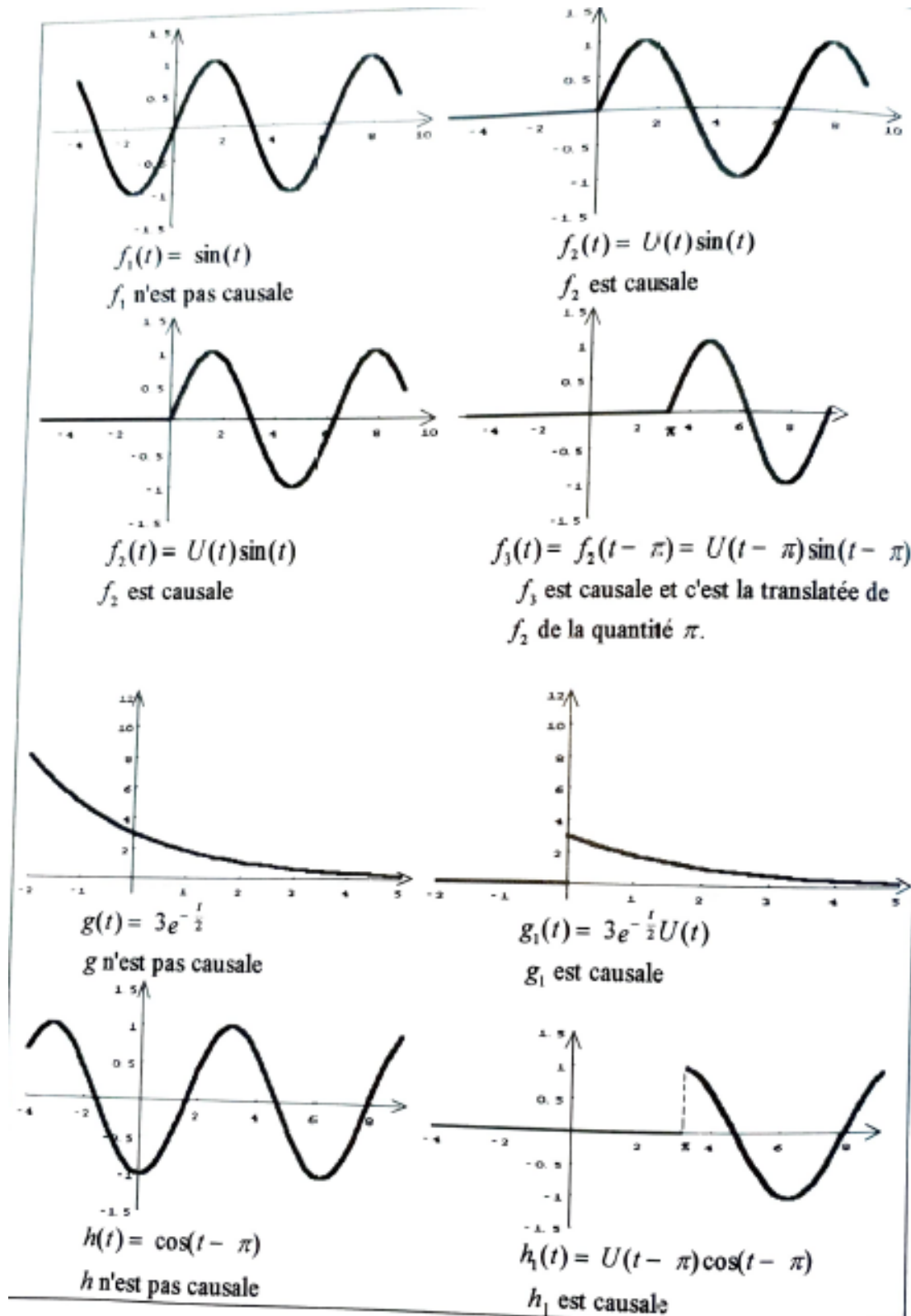


FIGURE 3.2 – Fonctions causales

## B. Les fonctions de $E_0$

Parmi les fonctions causales les plus simples et les plus employés en physique, on distingue les fonctions  $f$  telles que :  $f(t) = t^n e^{rt} \mathcal{U}(t - \alpha)$  où  $\alpha$  est un réel positif,  $n$  un entier positif et  $r$  un nombre complexe quelconque.

### Définition 3.2

$E_0$  est l'ensemble de toutes les combinaisons linéaires à coefficients réels ou complexes des fonctions de la forme  $t \mapsto t^n e^{rt} \mathcal{U}(t - \alpha)$  où  $\alpha$  est un réel positif,  $n$  un entier positif et  $r$  un nombre complexe quelconque.

Ainsi, si  $f$  et  $g$  sont deux fonctions de  $E_0$  alors pour tous nombres complexes  $\lambda$  et  $\mu$ , la fonction :  $\lambda f + \mu g$  est dans  $E_0$ .

### Exemple 3.2

- la fonction :  $t \mapsto t^2 e^{-t} \mathcal{U}(t - 3)$  est une fonction de  $E_0$  ( $\alpha = 3$ ,  $n = 2$ ,  $r = -1$ ).
- la fonction :  $t \mapsto h(t) = \sin(t) \mathcal{U}(t)$  est une fonction de  $E_0$ . En effet :  

$$h(t) = \sin(t) \mathcal{U}(t) = \frac{1}{2i} e^{it} \mathcal{U}(t) - \frac{1}{2i} e^{-it} \mathcal{U}(t)$$
 La fonction  $h(t)$  est combinaison linéaire des fonctions  $f$  et  $g$  de  $E_0$ , définies par :  
 $f(t) = e^{it} \mathcal{U}(t)$  et  $g(t) = e^{-it} \mathcal{U}(t)$  ( $\alpha = 0$ ,  $n = 0$ ,  $r = \pm i$ )  
 avec les coefficients :  $\lambda = \frac{1}{2i}$  et  $\mu = -\frac{1}{2i}$ .
- les fonctions  $t \mapsto k(t) = \mathcal{U}(t - \pi) \sin(t - \pi)$  et  $t \mapsto k(t) = \mathcal{U}(t - \pi) \sin(t)$  sont des fonctions de  $E_0$  (il suffit d'utiliser la formule d'Euler).

### Propriété 3.1

1. On démontre qu'une fonction de  $E_0$  est continue par morceaux sur  $\mathbb{R}$  avec un nombre fini de discontinuité.
2. Si  $a$  et  $\alpha$  sont des réels positifs,  $r$  un nombre complexe et  $f$  une fonction appartenant à  $E_0$ , alors les fonctions  $t \mapsto f(at)$ ,  $t \mapsto f(t - \alpha)$  et  $t \mapsto e^{rt} f(t)$  sont encore des fonctions appartenant à  $E_0$ .
3. Si  $f$  est une fonction de  $E_0$  alors la fonction  $f'$  qui est définie sur tout intervalle fermé de  $\mathbb{R}$  privé d'un nombre fini de points, peut s'identifier (en dehors de ces points) à une fonction de  $E_0$ .
4. La fonction :  $t \mapsto \int_0^t f(x) dx$  est bien définie et appartient à  $E_0$  si  $f \in E_0$ .

### Exemple 3.3

Soit la fonction :  $t \mapsto f(t) = t \mathcal{U}(t) - 2(t - 1) \mathcal{U}(t - 1) + (t - 2) \mathcal{U}(t - 2)$

1. Montrer que  $f$  est une fonction de  $E_0$ .
2. Déterminer explicitement  $f(t)$  et donner sa représentation graphique.

**Exemple 3.4**

Soit la fonction :  $t \mapsto g(t) = \mathcal{U}(t) - 2\mathcal{U}(t - 1) + \mathcal{U}(t - 2)$ .

1. Montrer que  $g$  est la dérivée de  $f$ . En déduire que c'est une fonction de  $E_0$ .
2. Déterminer explicitement  $g(t)$  et donner sa représentation graphique.

**Exemple 3.5**

Soient les fonctions  $h$  et  $H$  définies par :  $t \mapsto h(t) = 2\mathcal{U}(t) - 3\mathcal{U}(t - 1) + 2\mathcal{U}(t - 2)$  et  $H(t) = \int_0^t h(x)dx$ .

1. Montrer que les fonctions sont des fonctions de  $E_0$ .
2. Déterminer explicitement  $h(t)$  et  $H(t)$ . Donner leur représentation graphique.

### 3.1.2 Transformation de Laplace dans $E_0$

On se propose de justifier pour certains nombres réels  $p$ , l'existence de l'intégrale  $\int_0^{+\infty} |f(t)e^{-pt}| dt$  où  $f$  est un élément de  $E_0$ . Pour ces valeurs de  $p$ , l'intégrale  $\int_0^{+\infty} f(t)e^{-pt} dt$  sera convergente. Pour cela, nous étudierons dans un premier temps, l'existence d'une telle intégrale pour deux fonctions particulières de  $E_0$  :  $t \mapsto e^{rt}\mathcal{U}(t)$  et  $t \mapsto te^{rt}\mathcal{U}(t)$ .

#### A. Etude de l'absolue convergence et calcul de $\int_0^{+\infty} e^{rt}e^{-pt} dt$ pour $p$ réel

Soit  $r$  le nombre complexe :  $r = b + ic$  ( $c \neq 0$ ).

Pour  $A > 0$  et pour tout  $p \neq b$  nous avons :

$$\int_0^A |e^{(r-p)t}| dt = \int_0^A |e^{(b-p)t}| \cdot |e^{ict}| dt = \int_0^A e^{(b-p)t} dt = \frac{1}{b-p} (e^{(b-p)A} - 1)$$

car  $|e^{ict}| = 1$  et  $e^{(b-p)t}$  est un réel positif.

Quand  $A$  tend vers  $+\infty$ , la limite de  $e^{(b-p)A}$  n'est un nombre fini (qui vaut d'ailleurs 0) que si  $b - p < 0$ , c.-à-d. si  $p > \mathcal{R}(r)$ .

Nous avons alors dans ce cas :

$$\int_0^A |e^{rt} e^{-pt}| dt = \lim_{A \rightarrow +\infty} \left[ \frac{1}{b-p} (e^{(b-p)A} - 1) \right] = \frac{1}{p-b}$$

et donc l'intégrale  $\int_0^{+\infty} e^{rt} e^{-pt} dt$  est absolument convergente et donc convergente.

Déterminons la valeur de cette intégrale. Lorsque  $p > \mathcal{R}(r)$ , nous obtenons :

$$\int_0^A e^{(r-p)t} dt = \frac{1}{r-p} \left[ e^{(r-p)t} \right]_0^A = \frac{1}{r-p} \left[ e^{(r-p)A} - 1 \right]$$

Comme  $p > \mathcal{R}(r)$ , c.-à-d.  $p > b$ , nous avons :  $\lim_{A \rightarrow +\infty} |e^{(r-p)A}| = \lim_{A \rightarrow +\infty} e^{(b-p)A} = 0$  ce qui entraîne  $\lim_{A \rightarrow +\infty} e^{(r-p)A} = 0$  donc :

Si  $p > \mathcal{R}(r)$  alors :  $\int_0^{+\infty} e^{rt} e^{-pt} dt = \frac{1}{p-r}$

### Remarque 3.1

• Si la condition d'absolue convergence  $p > \mathcal{R}(r)$  n'est pas vérifiée, l'intégrale peut être divergente. Ainsi par exemple, si  $p = r$  un calcul élémentaire montre que l'intégrale précédente diverge.

• Considérons l'intégrale  $\int_0^{+\infty} \mathcal{U}(t - \alpha) e^{rt} e^{-pt} dt$ , nous avons :

$$\int_0^{+\infty} \mathcal{U}(t - \alpha) e^{rt} e^{-pt} dt = \int_{\alpha}^{+\infty} e^{rt} e^{-pt} dt = \frac{1}{p-r}$$

La condition d'absolue convergence reste  $p > \mathcal{R}(r)$  et :

$$\int_0^{+\infty} \mathcal{U}(t - \alpha) e^{rt} e^{-pt} dt = \frac{e^{(r-p)\alpha}}{p-r}$$

### B. Calcul de l'intégrale : $\int_0^{\infty} t e^{rt} e^{-pt} dt$

Considérons la fonction  $t \mapsto f(t) = \mathcal{U}(t) t e^{rt}$ . Pour  $A > 0$  et  $p \neq r$  nous avons :

$$\int_0^A f(t) e^{-pt} dt = \int_0^A t e^{(r-p)t} dt$$

Une intégration par parties conduit à

$$\begin{aligned} \int_0^A t e^{(r-p)t} dt &= \frac{1}{r-p} \left[ t e^{(r-p)t} \right]_0^A - \frac{1}{r-p} \int_0^A e^{(r-p)t} dt \\ &= \frac{A}{r-p} e^{(r-p)A} - \frac{1}{(r-p)^2} (e^{(r-p)A} - 1) \end{aligned}$$

Comme dans le paragraphe précédent, l'intégrale de la valeur absolue et pour les mêmes raisons l'absolue convergence sera obtenue si  $p > \mathcal{R}(r)$ .

Nous avons alors sous cette condition :

$$\lim_{A \rightarrow +\infty} e^{(r-p)A} = 0 \text{ et } \lim_{A \rightarrow +\infty} A e^{(r-p)A} = 0$$

donc : si  $p > \mathcal{R}(r)$  alors  $\int_0^{\infty} t e^{rt} e^{-pt} dt = \frac{1}{(p-r)^2}$ .

### C. Existence de $\int_0^{+\infty} f(t)e^{-pt}dt$ pour $f$ élément de $E_0$

Des intégrations par parties successives permettent de conclure, pour  $p > \mathcal{R}(r)$ , à la convergence absolue des deux intégrales :

$$\int_0^{+\infty} t^n e^{rt} e^{-pt} dt \text{ et } \int_0^{+\infty} \mathcal{U}(t-\alpha) t^n e^{rt} e^{-pt} dt$$

#### Définition 3.3

Si une fonction  $g$  de la forme :  $t \mapsto g(t) = k\mathcal{U}(t-\alpha)t^n e^{rt}$  avec  $k$  réel,  $r$  complexe,  $\alpha$  réel positif, le nombre complexe  $r$  est appelé **exposant** de la fonction  $g$ .

Une fonction  $f$  de  $E_0$  étant une combinaison linéaire de fonctions du type  $t \mapsto \mathcal{U}(t-\alpha)t^n e^{rt}$ , nous avons la propriété suivante :

#### Propriété 3.2 et définition

L'intégrale  $\int_0^{+\infty} f(t)e^{-pt}dt$  est absolument convergente si  $p$  est un nombre réel appartenant à l'intervalle  $]\sigma(f), +\infty[$  où  $\sigma(f)$  est la plus grande des parties réelles des exposants des fonctions composant la combinaison linéaire réalisant  $f$ .

Le réel  $\sigma(f)$  est appelé **abscisse de convergence** de  $f$ .

#### Exemple 3.6

Soit la fonction  $f$  appartenant à  $E_0$ , définie pour tout  $t$  réel par :

$$f(t) = e^{2t} \cos(3t)\mathcal{U}(t) + te^t \sin(t)\mathcal{U}(t-\pi)$$

Vérifions que la fonction  $f$  est une combinaison linéaire de fonctions de type  $t \mapsto t^n e^{rt}\mathcal{U}(t-\alpha)$ .

En effet, par utilisation des formules d'Euler :

$$f(t) = \frac{1}{2}e^{(2+3i)t}\mathcal{U}(t) + \frac{1}{2}e^{(2-3i)t}\mathcal{U}(t) + \frac{1}{2i}te^{(1+i)t}\mathcal{U}(t-\pi) - \frac{1}{2i}te^{(1-i)t}\mathcal{U}(t-\pi)$$

Les exposants des fonctions qui composent la combinaison linéaire donnant  $f$  sont respectivement :  $2+3i$ ,  $2-$

$3i$ ,  $1+i$  et  $1-i$ . Les parties réelles de ces exposants sont donc 2 et 1 ; d'où, d'après la propriété énoncée plus haut, nous avons :  $\sigma(f) = \max(1, 2) = 2$  et l'intégrale :  $\int_0^{+\infty} f(t)e^{-pt}dt$  est absolument convergente, donc convergente si le réel  $p$  est appartient à l'intervalle  $]2, +\infty[$



**D. Définition de la transformation de Laplace dans  $E_0$** 

Soit  $f$  un élément de  $E_0$  d'abscisse de convergence  $\sigma(f)$ .

La **transformée de Laplace** de  $f$  est la fonction, notée  $F$ , définie sur  $]\sigma(f), +\infty[$  par

$$p \mapsto F(p) = \int_0^{+\infty} f(t)e^{-pt} dt$$

Ainsi,

On notera :

$$f \sqsubset F \text{ ou } f(t) \sqsubset F(p) \text{ ou } F = \mathcal{L}(f) \text{ ou } F(p) = \mathcal{L}[f](p)$$

Le symbole :  $\mathcal{L}$  désignant la transformation de Laplace :  $f \mapsto F$ .

en tenant compte des résultats obtenus précédemment, nous pouvons écrire :

$$\mathcal{U}(t)e^{rt} \sqsubset \frac{1}{p-r} \quad \text{si } p > \mathcal{R}(r) \quad \text{et} \quad \mathcal{U}(t)te^{rt} \sqsubset \frac{1}{(p-r)^2} \quad \text{si } p > \mathcal{R}(r)$$

**Exemple 3.7**

1. Déterminer la transformée de Laplace de la fonction échelon unité  $\mathcal{U}(t)$ .
2. Soit  $f_n : t \mapsto t^n \mathcal{U}(t)$  ( $n \in \mathbb{N}$ ).
  - (a) Que vaut  $\sigma(f_n)$  ?
  - (b) Déterminer une relation entre  $\mathcal{L}(f_n)$  et  $\mathcal{L}(f_{n-1})$ .
  - (c) En déduire  $\mathcal{L}(f_n)$ .



### 3.1.3 Propriétés de la transformation de Laplace dans $E_0$

**Avertissement** : Dans les égalités faisant intervenir des transformations de Laplace, il est sous entendu que  $p$  appartient à l'intervalle dans lequel elles sont définies simultanément.

#### A. Linéarité

Si  $f$  et  $g$  sont des éléments de  $E_0$  de transformées de Laplace  $F$  et  $G$  et si  $\lambda$  et  $\mu$  sont des nombres complexes quelconques, la transformée de Laplace de la fonction  $h = \lambda f + \mu g$  est  $H = \lambda F + \mu G$  (grâce à la linéarité des intégrales généralisées supposées convergentes).

La fonction  $H$  est définie sur un intervalle  $]\sigma(h), +\infty[$  où  $\sigma(h) = \max(\sigma(f); \sigma(g))$ .

$$\mathcal{L}[\lambda f + \mu g](p) = \lambda \mathcal{L}[f](p) + \mu \mathcal{L}[g](p)$$

ou bien

$$\left( \lambda f(t) + \mu g(t) \right) \sqsubset \left( \lambda F(p) + \mu G(p) \right)$$

#### Exemple 3.8

Déterminer les transformées de Laplace de  $f(t) = \cos(t)\mathcal{U}(t)$  et  $g(t) = \sin(t)\mathcal{U}(t)$ .

**B. Transformée d'une dilatée**

Soit  $f \in E_0$ ;  $f \sqsubset F$  et  $a \in \mathbb{R}^{*+}$ . On cherche  $\lim_{A \rightarrow +\infty} \int_0^A f(at)e^{-pt} dt$ .

À l'aide d'un changement de variable  $u = at$  on obtient :  $\int_0^A f(at)e^{-pt} dt = \frac{1}{a} \int_0^A f(u)e^{-\frac{p}{a}u} du$ .

Lorsque  $A \mapsto +\infty$ , il en est de même pour  $aA$  (car  $a > 0$ ), et la deuxième intégrale de l'égalité précédente admet, si  $p > a\sigma(f)$ , une limite qui est  $\frac{1}{a}F\left(\frac{p}{a}\right)$ .

$$\boxed{\text{si } f(t) \sqsubset F(p) \text{ alors } f(at) \sqsubset \frac{1}{a}F\left(\frac{p}{a}\right)}$$

**Exemple 3.9**

Déterminer les transformées de Laplace de  $f(t) = \cos(\omega t)\mathcal{U}(t)$  et  $g(t) = \sin(\omega t)\mathcal{U}(t)$  où  $\omega > 0$ .

**C. Transformée d'une translatée**

Soit  $f \in E_0$ ;  $f \sqsubset F$  et  $\tau \in \mathbb{R}^{*+}$ . On cherche  $\lim_{A \rightarrow +\infty} \int_0^A f(t - \tau)e^{-pt} dt$ .

À l'aide d'un changement de variable  $u = t - \tau$  on obtient :  $\int_0^A f(t - \tau)e^{-pt} dt = \int_{-\tau}^{A-\tau} f(u)e^{-p(u+\tau)} du$ .

La deuxième intégrale de l'égalité précédente est égale à  $e^{-p\tau} \int_0^{A-\tau} f(u)e^{-pu} du$  car la fonction  $f$  est nulle sur l'intervalle  $[-\tau, 0[$  ( $f$  est causale). Lorsque  $A \mapsto +\infty$ , il en est de même pour  $A - \tau$ . On obtient alors pour  $p > a\sigma(f)$ , une limite qui est  $e^{-p\tau}F(p)$ .

$$\boxed{\text{si } f(t) \sqsubset F(p) \text{ alors } f(t - \tau) \sqsubset e^{-p\tau}F(p)}$$

Le facteur  $e^{-p\tau}$  s'appelle le **facteur retard**. Lorsqu'une fonction est « retardée » d'un temps  $\tau$ , sa transformée de Laplace est multipliée par  $e^{-p\tau}$ .

**Remarque 3.2**

Soit  $f$  une fonction non causale. La fonction  $g$  définie par  $g(t) = f(t)\mathcal{U}(t)$  est causale et c'est elle qui admet éventuellement une transformée de Laplace. A ce sujet  $t \mapsto f(t - \tau)$  n'est pas la translatée de  $t \mapsto f(t)\mathcal{U}(t)$ . Il faut bien distinguer ici  $t \mapsto f(t - \tau)\mathcal{U}(t)$  et  $t \mapsto f(t - \tau)\mathcal{U}(t - \tau)$ ; c'est cette dernière fonction qui est la

translatée de  $t \mapsto f(t)\mathcal{U}(t)$ .

Nous avons donc :

$$\boxed{\text{si } f(t)\mathcal{U}(t) \sqsubset F(p) \text{ alors } f(t-\tau)\mathcal{U}(t-\tau) \sqsubset e^{-p\tau}F(p)}$$

### Exemple 3.10

On se propose de calculer la transformée de Laplace du signal  $t \mapsto e(t)$  défini par sa représentation graphique suivante :

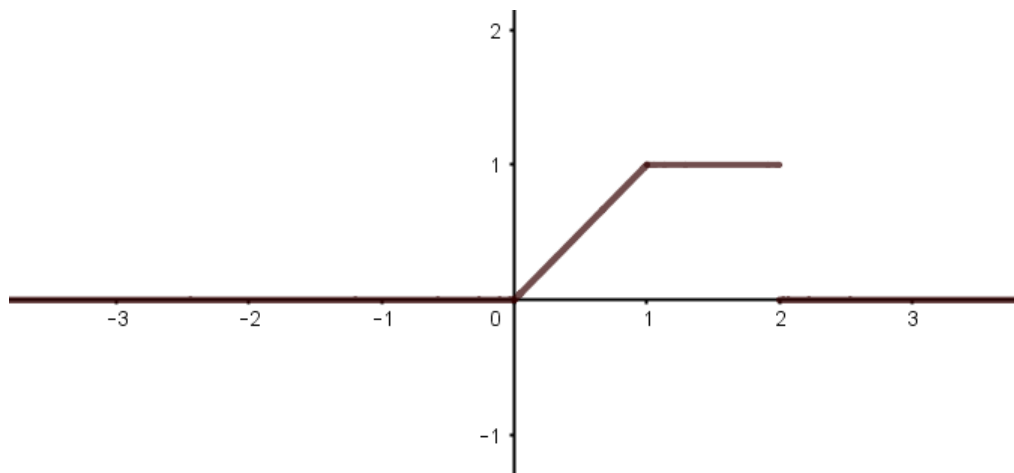


FIGURE 3.3 – signal  $e(t)$

**Remarque 3.3**

1. Un calcul direct (à faire en exercice) conduirait à écrire :  $F(p) = \int_0^{+\infty} e(t)e^{-pt} dt = \int_0^1 te^{-pt} dt + \int_1^2 e^{-pt} dt$ .

La décomposition de  $t \mapsto e(t)$  en signaux élémentaires a permis, en utilisant la transformation d'une translatée, d'éviter le calcul d'intégrales ; en particulier pour la première d'entre elles qui nécessiterait une intégration par parties.

2. Soit la fonction  $k(t) = t\mathcal{U}(t) - t\mathcal{U}(t-1)$ . Pour déterminer la transformée de Laplace de  $k$ , on cherche à faire apparaître des fonctions du type  $t \mapsto g(t-\tau)\mathcal{U}(t-\tau)$  pour utiliser la transformée d'une translatée. en écrivant  $t = t-1+1$ , on obtient :

$$k(t) = t\mathcal{U}(t) - (t-1)\mathcal{U}(t-1) - \mathcal{U}(t-1)$$

$$\text{d'où } [\mathcal{L}](p) = \frac{1}{p^2} - \frac{1}{p^2}e^{-p} - \frac{1}{p}e^{-p}.$$

Dans cet exemple, nous avons détaillé les démarches pour décomposer un signal en translatés de signaux élémentaires. Elle seront utilisées directement dans les autres exemples de chapitre.

**Exemple 3.11 Transformation de Laplace d'une fonction impulsion : Distribution de Dirac**

Soit  $a$  un nombre réel strictement positif et soit la fonction impulsion notée  $\Pi_a$  définie par :

$$\Pi_a(t) = \begin{cases} \frac{1}{a} & \text{si } t \in ]0, a[ \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

1. Tracer dans un repère orthogonal la courbe représentative de la fonction  $\Pi_a(t)$ .
2. Montrer que la fonction  $\Pi_a$  est un élément de  $E_0$ .
3. Calculer la transformée de Laplace de la fonction  $\Pi_a$  notée  $F_a(p) = \mathcal{L}(\Pi_a)$ .  
On admet que lorsque  $a \rightarrow 0$  la fonction  $\Pi_a(t)$  tend vers une limite, qui n'est pas une fonction et qui appelée **Distribution de Dirac** et sera notée  $\delta$ .
4. Montrer alors que la transformée de Laplace de  $\delta$  est la fonction identité c.-à-d.  $\mathcal{L}(\delta) = 1$ .

**Exemple 3.12**

On cherche à déterminer la transformée de Laplace du signal  $t \mapsto i(t)$  défini par :

$$i(t) = \begin{cases} \sin(t) & \text{si } t \in [0, \pi] \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

La représentation graphique du signal  $i(t)$  est :

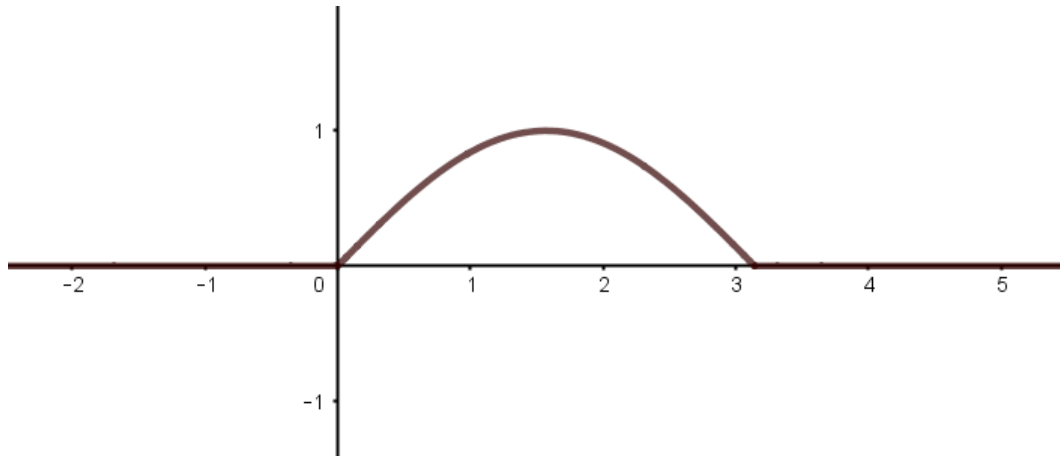


FIGURE 3.4 – signal  $i(t)$



**D. Multiplication par la variable  $t$** 

Nous avons obtenu précédemment, si  $p > \mathcal{R}(r)$  :

$$\mathcal{U}(t)e^{rt} \sqsubset \frac{1}{p-r} \quad \text{et} \quad \mathcal{U}(t)te^{rt} \sqsubset \frac{1}{(p-r)^2}$$

Ce dernier résultat est, au signe près, la dérivée par rapport à  $p$  de la transformée  $\frac{1}{p-r}$  de la fonction  $t \mapsto \mathcal{U}(t)e^{rt}$ .

cette propriété se généralise ainsi :

$$\boxed{\text{si } f(t) \sqsubset F(p) \quad \text{alors } -tf(t) \sqsubset \frac{dF}{dp}(p)}$$

et par conséquent

$$\boxed{(-t)^n f(t) \sqsubset \frac{d^n F}{dp^n}(p)}$$

**Exemple 3.13**

Déterminer les transformées de Laplace de  $f(t) = t \cos(\omega t)\mathcal{U}(t)$  et  $g(t) = t \sin(\omega t)\mathcal{U}(t)$  où  $\omega > 0$ .

**E. Multiplication par  $e^{-at}$  où  $a$  est réel**

Soit  $f$  une fonction appartenant à  $E_0$  et  $F$  sa transformée de Laplace.

$$\lim_{A \rightarrow +\infty} \int_0^A f(t)e^{-at}e^{-pt}dt = \int_0^{+\infty} f(t)e^{-(a+p)t}dt$$

pourvu que  $p+a$  soit supérieur à  $\sigma(f)$ , soit  $p > \sigma(f) - a$ , nous obtenons :

$$\boxed{\text{si } f(t) \sqsubset F(p) \quad \text{alors } f(t)e^{-at} \sqsubset F(p+a)}$$

**Exemple 3.14**

Déterminer les transformées de Laplace de  $f(t) = e^{-at} \cos(\omega t) \mathcal{U}(t)$  et  $g(t) = e^{-at} \sin(\omega t) \mathcal{U}(t)$  où  $a$  est un nombre réel quelconque et  $\omega > 0$ .

**F. Transformée d'une dérivée**

Soit  $f$  une fonction appartenant à  $E_0$ , alors  $\lim_{t \rightarrow 0^+} f(t)$  existe dans  $\mathbb{C}$ ; posons  $f(0^+) = \lim_{t \rightarrow 0^+} f(t)$ .

Pour  $p > \sigma(f)$ , nous avons :  $F(p) = \int_0^{+\infty} f(t) e^{-pt} dt$ . Supposons  $f$  de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $]0, +\infty[$ , ce qui implique que  $f'$  est continue sur  $]0, +\infty[$ . Soit la transformée de Laplace de la fonction dérivée de  $f$  :  $\mathcal{L}[f'](p) = \int_0^{+\infty} f'(t) e^{-pt} dt$  notée  $G(p)$ .

Nous avons  $G(p) = \lim_{A \rightarrow +\infty} \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\varepsilon}^A f'(t) e^{-pt} dt$ .

En intégrant par parties ( $u' = f'(t)$  et  $v = e^{-pt}$ ), on obtient :

$$\int_{\varepsilon}^A f'(t) e^{-pt} dt = \left[ f(t) e^{-pt} \right]_{\varepsilon}^A + p \int_{\varepsilon}^A f(t) e^{-pt} dt$$

En considérant  $p > \sigma(f)$ , et en passant à la limite lorsque  $A \rightarrow +\infty$  et lorsque  $\varepsilon \rightarrow 0$  ( $\lim_{A \rightarrow +\infty} |f(A)| e^{-pA} = 0$  puisque  $f \in E_0$ ), on obtient  $G(p) = \int_0^{+\infty} f'(t) e^{-pt} dt = -f(0^+) p \int_0^{+\infty} f(t) e^{-pt} dt$ , donc :  $\mathcal{L}[f'](p) = p \mathcal{L}[f](p) - f(0^+)$ .

Plus généralement, on démontre que si  $f$  est seulement continue sur  $]0, +\infty[$  (donc **sans l'hypothèse de continuité de la dérivée** mais continue par morceaux) et que  $f$  appartient à  $E_0$ , alors la transformée de Laplace de  $f'$  vérifie

$$\boxed{\mathcal{L}[f'](p) = p \mathcal{L}[f](p) - f(0^+)} \quad (3.1)$$

ou bien

$$\boxed{\text{si } f(t) \rightrightarrows F(p) \text{ alors } f'(t) \rightrightarrows pF(p) - f(0^+)}$$

**N.B. :** l'hypothèse de continuité de  $f$  sur  $]0, +\infty[$  est essentielle (voir exemple 3.17 plus loin et la remarque qui suit si cette hypothèse n'est pas vérifiée).

Si  $f'$  est à son tour continue sur  $]0, +\infty[$ , on aura :  $\mathcal{L}[f''](p) = p\mathcal{L}[f'](p) - f'(0^+)$ . Soit

$$\boxed{\mathcal{L}[f''](p) = p^2\mathcal{L}[f](p) - pf(0^+) - f'(0^+)} \quad (3.2)$$

ou bien

$$\boxed{\text{si } f(t) \sqsupset F(p) \quad \text{alors} \quad f''(t) \sqsupset p^2F(p) - pf(0^+) - f'(0^+)}$$

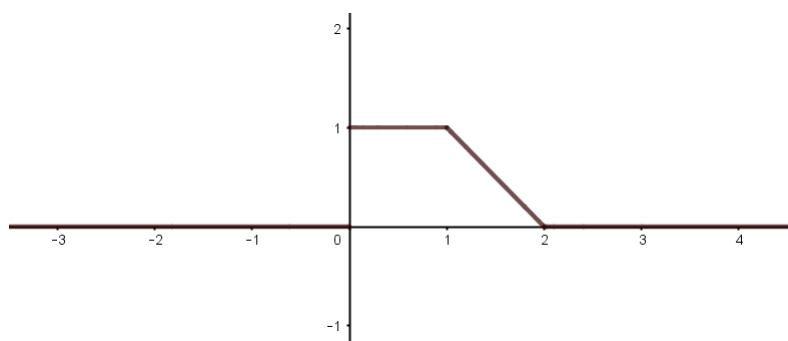
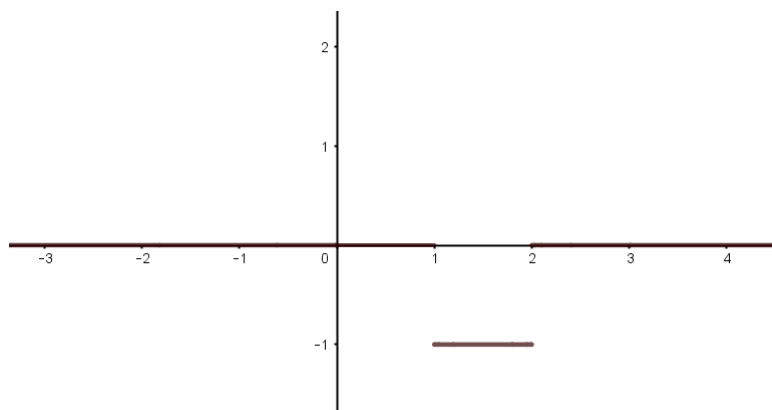
### Exemple 3.15

Soit  $f(t) = \cos(\omega t)\mathcal{U}(t)$  et sa dérivée  $f'(t) = -\omega \sin(\omega t)\mathcal{U}(t)$  où  $a$  est un nombre réel quelconque et  $\omega > 0$ . Déterminer la transformée de Laplace de  $f'(t)$  en utilisant la formule 3.1. Vérifier qu'on a bien le même résultat en calculant directement la transformée de Laplace de  $f'(t)$ .

### Exemple 3.16

Soit la fonction  $f$  dont la représentation graphique est donnée par la figure 3.5

1. Déterminer la transformée de Laplace de  $f(t)$ .
2. Déterminer la transformée de Laplace de  $g(t) = f'(t)$ .
3. Montrer que la formule 3.1 est bien vérifiée.

FIGURE 3.5 – Fonction  $f$ FIGURE 3.6 – Fonction dérivée  $f'$

**Exemple 3.17**

Soit la fonction  $f$  dont la représentation graphique est donnée par la figure 3.7

1. Déterminer la transformée de Laplace de  $f(t)$ .
2. Déterminer la transformée de Laplace de  $g(t) = f'(t)$ .
3. Montrer que la formule 3.1 n'est pas vérifiée.

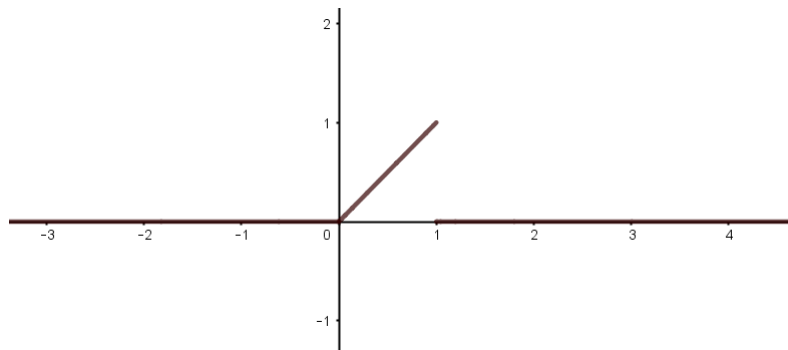
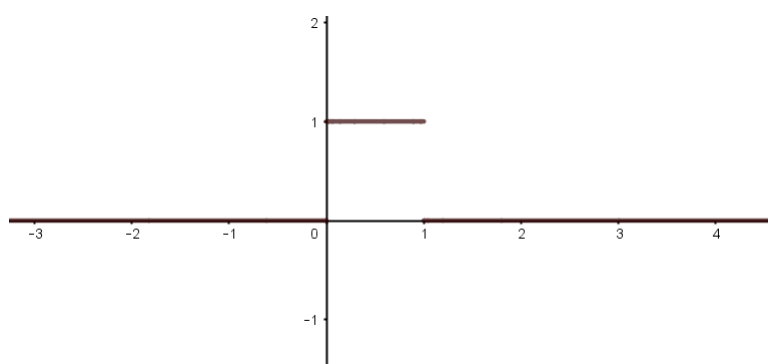


FIGURE 3.7 – Fonction  $f$

FIGURE 3.8 – Fonction dérivée  $f'$ **Remarque 3.4**

si l'on suppose que la fonction est continue sur  $]0, +\infty[$  sauf pour  $t = a$  ( $a > 0$ ) où elle admet une discontinuité de première espèce, et si de plus  $f$  est dérivable sur  $]0, a[$  et sur  $[a, +\infty[$  avec une fonction dérivée  $f'$  continue

sur ces intervalles (voir figure 3.9), on a alors :

$$\mathcal{L}[f'](p) = p\mathcal{L}[f](p) - f(0^+) - (f(a^+) - f(a^-))e^{-ap} \quad (3.3)$$

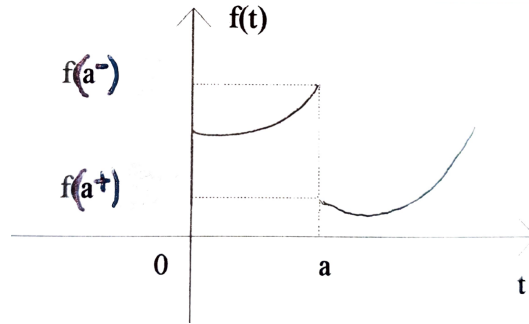


FIGURE 3.9 – Fonction discontinue

### G. Théorème de la valeur initiale et de la valeur finale

Si  $f(t) = e^{rt} \cdot \mathcal{U}(t)$ , alors  $F(p) = \frac{1}{p-r}$  tend vers 0 lorsque  $p$  tend vers  $+\infty$ . Cette propriété reste vraie par multiplication par  $t^n$  et par translation, puis par linéarité, pour toute fonction de  $E_0$ . Nous admettrons les deux théorèmes suivants.

#### Théorème 3.1 Théorème de la valeur initiale

**Si** une fonction  $f$  de  $E_0$  admet pour transformée de Laplace la fonction  $F$ ,  
**alors** non seulement  $\lim_{p \rightarrow +\infty} F(p) = 0$ , mais encore :

$$\lim_{p \rightarrow +\infty} pF(p) = f(0^+)$$

#### Théorème 3.2 Théorème de la valeur finale

**Si** une fonction  $f$  de  $E_0$  admet pour transformée de Laplace la fonction  $F$  **et si**  $\lim_{t \rightarrow +\infty} f(t)$  **existe et est finie, alors**

$$\lim_{p \rightarrow 0} pF(p) = \lim_{t \rightarrow +\infty} f(t)$$

#### Exemple 3.18

Soient  $f(t) = e^{rt}\mathcal{U}(t)$ . Voir si on peut appliquer ces deux théorèmes. Si oui vérifier qu'on a bien la formule.

**Remarque 3.5**

Le théorème de la valeur initiale est utilisé en physique pour déterminer les conditions initiales ; celui de la valeur finale permet de connaître le comportement d'un système lorsque  $t$  tend vers  $+\infty$ .

**3.1.4 Convolution dans  $E_0$** **A. Définition**

**Rappel :** La convolée (ou le produit de convolution)  $h = f * g$  de deux fonctions  $f$  et  $g$  définies sur  $\mathbb{R}$  est définie de façon générale (sous réserve de convergence de l'intégrale) par :

$$h(t) = (f * g)(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x)g(t-x)dx$$

Si  $f$  est causale, l'intégrale devient :

$$h(t) = (f * g)(t) = \int_0^{+\infty} f(x)g(t-x)dx$$

Si de plus  $g$  est causale, la formule précédente fournit :

- si  $t < 0$  alors  $h(t) = 0$  (car  $t - x < 0 \forall x \geq 0$ )
- si  $t \geq 0$  alors  $h(t) = \int_0^t f(x)g(t-x)dx$  (car  $g(t-x) = 0$  lorsque  $x \geq t$ )

Il peut d'ailleurs être demandé facilement que si  $f$  et  $g$  sont dans  $E_0$  alors  $h(t)$  est défini pour tout  $t$  réel.

**Définition 3.4 Produit de convolution**

Soient  $f$  et  $g$  deux fonctions appartenant à  $E_0$ .

On appelle produit de convolution (ou convolée) de  $f$  et  $g$  la fonction causale  $h$  notée  $f * g$  définie pour tout  $t \in \mathbb{R}^+$  par :

$$h(t) = (f * g)(t) = \int_0^t f(x)g(t-x)dx$$

Il apparaît immédiatement qu'à l'aide du changement de variable  $u = t - x$  on a :  $f * g = g * f$ , c.-à-d.

$$h(t) = (f * g)(t) = \int_0^t f(x)g(t-x)dx = \int_0^t f(t-u)g(u)du = (g * f)(t).$$

**Théorème 3.3**

Si  $f$  et  $g$  sont deux fonctions de  $E_0$ , alors leur produit de convolution  $h = f * g$  est aussi une fonction de  $E_0$ .

Montrons ce théorème sur un exemple de fonctions : les fonctions exponentielles.

Soient  $f(t) = e^{rt}\mathcal{U}(t)$  et  $g(t) = e^{st}\mathcal{U}(t)$  deux fonctions de  $E_0$ .

Pour  $t$  positif on a :  $h(t) = (f * g)(t) = \int_0^t e^{rx}e^{s(t-x)}dx = e^{st} \int_0^t e^{(r-s)x}dx$

D'où :

- si  $s = r$  alors  $h(t) = te^{rt}$
- si  $s \neq r$  alors  $h(t) = e^{st} \left[ \frac{e^{(r-s)x}}{r-s} \right]_0^t = \frac{e^{st}}{r-s} (e^{(r-s)t} - 1) = \frac{e^{rt} - e^{st}}{r-s}$

Finalement, puisque  $h$  est causale,

- si  $s = r$  alors  $h(t) = te^{rt}\mathcal{U}(t)$
- si  $s \neq r$  alors  $h(t) = \frac{e^{rt} - e^{st}}{r-s}\mathcal{U}(t)$

donc  **$h$  est dans  $E_0$ .**

**B. Transformée de Laplace de  $f * g$** 

Reprenons l'exemple de la partie précédente. Nous savons que :

$$e^{rt}\mathcal{U}(t) \sqsupset F(p) = \frac{1}{p-r} ; e^{st}\mathcal{U}(t) \sqsupset G(p) = \frac{1}{p-s} \text{ et } te^{rt}\mathcal{U}(t) \sqsupset \frac{1}{(p-r)^2}$$



Si l'on note  $H$  la transformée de Laplace de la fonction  $h$ , on obtient :

- si  $s = r$  alors  $H(p) = \mathcal{L}(te^{rt}\mathcal{U}(t))(p) = \frac{1}{(p-r)^2} = F(p) \times G(p)$
- si  $s \neq r$  alors  $H(p) = \mathcal{L}\left(\frac{e^{rt} - e^{st}}{r-s}\mathcal{U}(t)\right)(p) = \frac{1}{r-s}\left(\frac{1}{p-r} - \frac{1}{p-s}\right) = \frac{1}{(p-r)(p-s)} = F(p) \times G(p)$

L'utilisation des propriétés déjà démontrées permet de justifier la théorème suivant que nous admettrons.

#### Théorème 3.4

*Si  $f$  et  $g$  sont deux fonctions de  $E_0$ , alors leur produit de convolution  $h = f * g$  a pour transformée de Laplace le produit des transformées de Laplace de  $f$  et de  $g$ .*

$$\mathcal{L}[f * g](p) = \mathcal{L}(f) \times \mathcal{L}(g)$$

*pour  $p > \max(\sigma(f), \sigma(g))$*

### C. Transformée de Laplace de $t \mapsto \int_0^t f(x)dx$

Remarquons que  $t \mapsto \int_0^t f(x)dx$  est la primitive de la fonction  $f$  qui s'annule pour  $t = 0$ .

soit  $f$  une fonction continue de  $E_0$ ,  $\mathcal{U}$  l'échelon unité. On a :

$$\forall t > 0 \quad (f * \mathcal{U})(t) = \int_0^t f(x)\mathcal{U}(t-x)dx = \int_0^t f(x)dx \quad \text{car } \mathcal{U}(t-x) = 1 \quad \text{si } x \leq t$$

Si l'on note  $F$  la transformée de Laplace de  $f$ , en appliquant le théorème précédent et en se rappelant que  $\mathcal{U}(t) \sqsubset \frac{1}{p}$  et que l'abscisse de convergence de  $\mathcal{U}$  est 0, on obtient :

$$\left(\int_0^t f(x)dx\right) \sqsubset \frac{F(p)}{p}$$

## 3.2 Image et transformation de Laplace inverse

### 3.2.1 Définition

Si l'on transforme des fonctions du type  $f(t) = t^n e^{rt}\mathcal{U}(t)$ , on obtient des fractions rationnelles de la variable  $p$ . La transformée de Laplace de la translatée de  $f : t \mapsto f(t-\tau)$  s'obtient en multipliant la fraction rationnelle par  $e^{-p\tau}$ . On en déduit que toutes les transformées des fonctions de  $E_0$  sont des combinaisons linéaires de produit de fractions rationnelles par des exponentielles  $e^{-p\tau}$  (où  $\tau \geq 0$ ). On admettra que la réciproque de cette propriété est vraie, autrement dit que sur l'ensemble de ces combinaisons linéaires, on peut définir  $\mathcal{L}^{-1}$ , transformation inverse de  $\mathcal{L}$ .

Puisque toute fraction rationnelle se décompose en éléments simples, il suffit donc de connaître les transformées inverses de ces éléments simples pour pouvoir calculer toutes les transformées inverses.

Remarque Si  $F$  est la transformée de Laplace d'une fonction  $f$ ,  $f$  est appelée **original** ou **transformée de Laplace inverse** de la fonction  $F$ .

## 3.2.2 Dictionnaire d'images

Condition(s)	Fonction $f$	$\mathcal{L}(f) = F$
$p > 0$	$\mathcal{U}(t)$	$\frac{1}{p}$
$p > 0$	$t\mathcal{U}(t)$	$\frac{1}{p^2}$
$p > 0$	$t^n\mathcal{U}(t), n \in \mathbb{N}$	$\frac{n!}{p^{n+1}}$
$p > \mathcal{R}(a)$	$e^{-at}\mathcal{U}(t)$	$\frac{1}{p+a}$
$p > 0$	$(\cos(\omega t))\mathcal{U}(t)$	$\frac{p}{p^2 + \omega^2}$
$p > 0$	$(\sin(\omega t))\mathcal{U}(t)$	$\frac{\omega}{p^2 + \omega^2}$
$f \in E_0, p > \sigma(f)$	$f(t)$	$F(p)$
$g \in E_0, p > \sigma(g)$	$g(t)$	$G(p)$
$f \in E_0, p > \sigma(f), a > 0$	$f(at)$	$\frac{1}{a}F\left(\frac{p}{a}\right)$
$f \in E_0, p > \sigma(f), \tau > 0$	$f(t - \tau)$	$F(p)e^{-\tau p}$
$f \in E_0, p > \sigma(f) - a, a \in \mathbb{R}$	$f(t)e^{-at}$	$F(p + a)$
$f \in E_0, p > \sigma(f), f \in \mathcal{C}^0$	$f'(t)$	$pF(p) - f(0^+)$
$f \in E_0, p > \sigma(f), f \in \mathcal{C}^1$	$f''(t)$	$p^2F(p) - pf(0^+) - f'(0^+)$
$f \in E_0, p > \sigma(f)$	$\int_0^t f(x)dx$	$\frac{F(p)}{p}$
$f \in E_0, p > \sigma(f)$	$-tf(t)$	$\frac{dF}{dp}(p)$
$(f, g) \in E_0^2, p > \max(\sigma(f), \sigma(g))$	$(f * g)(t) = \mathcal{U}(t) \int_0^t f(x)g(t-x)dx$	$F(p) \times G(p)$