МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РФ

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования ЮЖНЫЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

Институт математики, механики и компьютерных наук имени И.И.Воровича

Направление подготовки
02.03.02 — Фундаментальная информатика
и информационные технологии

СХЕМЫ РАЗДЕЛЕНИЯ СЕКРЕТА С РЕАЛИЗАЦИЕЙ НА ЯЗЫКЕ HASKELL

Выпускная квалификационная работа на степень бакалавра

Студента 4 курса О. Н. Хритоненкова

Научный руководитель: асс. каф. ИВЭ А. М. Пеленицын

Допущено к защите:		
руководитель направления ФИИТ	В. С. Пи	ІЛИДИ

Содержание

Вв	еден	ие	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	3
1.	Пре	дварит	гельные сведения	4
2.	Осн	овные	подходы к разделению секрета	5
	2.1.	Схема	а Шамира	5
		2.1.1.	Описание алгоритма	5
		2.1.2.	Обоснование криптографических свойств	6
		2.1.3.	Анализ вычислительной сложности	7
	2.2.	Схема	а Блэкли	9
		2.2.1.	Описание алгоритма	9
		2.2.2.	Обоснование криптографических свойств	9
		2.2.3.	Анализ вычислительной сложности	11
3.	Pea	тизаци	ия схем Шамира и Блэкли на языке Haskell	12
	3.1.	Реали	зация схемы Шамира	12
		3.1.1.	Пример работы программы	15
	3.2.	Реали	зация схемы Блэкли	16
		3.2.1.	Пример работы программы	18
За	ключ	іение		19
Сп	ІИСОК	х литер	ратуры	19

Введение

Защита секретной информации от потери и компрометации является одной из важнейших проблем современной криптографии. Метод создания нескольких копий данных и хранения их в разных местах повышает надежность при потере, но вместе с тем увеличивается вероятность компрометации ключа. Организовать надежное хранение конфиденциальной информации позволяют схемы разделения секрета (ключа), в которых секрет разделяется между участниками некоторой группы. При этом каждый участник получает долю секрета, а исходный секрет стирается. Для восстановления секрета требуется собрать определенное количество его долей.

Наиболее распространенными являются схемы, в которых количество долей, необходимых для восстановления секрета, может быть меньше общего количества участников. Такие схемы называются (k,n)-пороговыми, где n — количество долей, на которые был разделен секрет, k — количество долей, которые нужны для восстановления секрета. Таким образом, восстановить секрет способны любые k и более сторон $(k \le n)$. При этом любые k-1 сторон восстановить секрет не смогут.

К важнейшим свойствам схем разделения секрета относятся идеальность, которая оценивает эффективность хранения данных в схеме, и совершенность, которая характеризует ее вычислительную стойкость. Вычислительная стойкость определяется объемом вычислений, требуемых для взлома данной схемы [1].

Существует несколько основных подходов к построению пороговых схем разделения секрета. Это основополагающие схемы Шамира и Блэкли, модулярный подход Миньотта и Асмута – Блума, а также основанная на решении систем уравнений схема Карнина – Грина – Хеллмана.

В данной работе были поставлены следующие задачи.

- Обоснование свойств совершенности и идеальности для схем разделения секрета Шамира и Блэкли.
- Анализ вычислительной сложности схем Шамира и Блэкли.
- Реализация схем Шамира и Блэкли на языке Haskell.

1. Предварительные сведения

В общем виде проблема разделения секрета была сформулирована еще в 1976 году Диффи и Хеллманом [2]. Идеи пороговых схем были независимо предложены Ади Шамиром [3] и Джорджем Блэкли [4] в 1979 году.

Определение. Схема разделения секрета — криптографическая схема, позволяющая разделить секрет s на n частей. Части s_1, s_2, \ldots, s_n , называемые долями (частичными секретами), раздаются дилером D n участникам, при этом только определенные подмножества множества участников способны однозначно восстановить секрет. Такие подмножества называются разрешенными, остальные — запрещенными. Под структурой доступа Γ понимается монотонное семейство разрешенных подмножеств A, т.е.

$$\forall A,B:A\in\Gamma,A\subset B\Rightarrow B\in\Gamma$$

Частным случаем структуры доступа является (k,n)-пороговая структура доступа, в которой все подмножества из k или более участников являются разрешенными. Такая структура доступа может быть реализована через (k,n)-пороговую схему разделения секрета.

Определение. (k, n) – пороговая схема разделения секрета называется совершенной [5], если ни одно подмножество из менее чем k участ-

ников не может получить никакой дополнительной информации о секрете, кроме априорной.

Определение. (k,n)-пороговая схема разделения секрета называется идеальной, если размер доли секрета, предоставляемой участнику, равен размеру самого секрета.

2. Основные подходы к разделению секрета

2.1. Схема Шамира

2.1.1. Описание алгоритма

В основе предложенной А. Шамиром (k,n)-пороговой схемы разделения секрета лежит интерполяционная теорема Лагранжа.

Теорема 1. Для k+1 пар чисел (x_0,y_0) , (x_1,y_1) , ..., (x_k,y_k) , где все x_i различны, существует единственный полином L(x) степени не более k, для которого $L(x_i) = y_i$. Полином имеет вид

$$L(x) = \sum_{j=0}^{k} y_j l_j(x), \tag{1}$$

 \triangle

где базисные полиномы определяются по формуле:

$$l_j(x) = \prod_{i=0, j\neq i}^k \frac{(x-x_i)}{(x_j-x_i)} = \frac{(x-x_0)}{(x_j-x_0)} \cdots \frac{(x-x_{j-1})}{(x_j-x_{j-1})} \frac{(x-x_{j+1})}{(x_j-x_{j+1})} \cdots \frac{(x-x_k)}{(x_j-x_k)}.$$

Многочлен вида (1) получил название интерполяционного полинома Лагранжа.

Таким образом, для интерполяции полинома степени k-1 требуется k точек. Основная идея схемы Шамира состоит в том, что ин-

терполяция невозможна, если известно меньшее число точек [3]. Количество различных точек при этом ограничено размером числового поля, в котором ведутся расчеты.

Алгоритм 1. (k,n)-пороговая схема разделения секрета Шамира [3]

Начало: Дилер D делит секрет s на n частей, каждый из n участников получает долю секрета.

Конец: Если k или более участников объединяются, они могут восстановить исходный секрет s.

- 1. Разделение Дилер D знает некоторый секрет $s \geq 0$, который он делит среди n участников следующим образом:
 - а) D выбирает случайное простое число $p > \max(s, n)$, которое задает конечное поле размера p, и кладет $a_0 = s$.
 - b) D случайно выбирает k-1 чисел $a_1,\dots,a_{k-1},0\leq a_j\leq p-1$, задающих многочлен над полем \mathbb{Z}_p : $f(x)=\sum_{j=0}^{k-1}a_jx^j$.
 - с) D вычисляет значения многочлена в n различных точках (тени [6]): $\sigma_i = f(i) \bmod p, 1 \le i \le n$ и раздает каждому участнику долю секрета: тень σ_i вместе с ее индексом i.
- 2. Восстановление Любая группа из k или более участников объединяет свои доли. Эти доли представляют собой k различных точек $(x_i,y_i)=(i,\sigma_i)$, позволяющих вычислить коэффициенты $a_j, 1 \leq j \leq k-1$ многочлена f(x), используя интерполяционный полином Лагранжа. Секрет восстанавливается по формуле

$$L\left(0
ight) = \sum_{i=1}^{k} y_i l_i(x) mod p = s, \quad ext{где} \quad l_i(x) = \prod_{j \neq i} rac{x - x_j}{x_i - x_j} mod p.$$

2.1.2. Обоснование криптографических свойств

Схема Шамира является идеальной в предположении, что секрет выбран равновероятно в поле \mathbb{Z}_p . Поскольку s < p, справедлива фор-

мула Хартли:

$$m = \log_2 p$$
,

где m – количество бит.

Размер одной доли секрета складывается из суммы размера тени, передаваемой участнику, значение которой также находится в \mathbb{Z}_p , и размера ее индекса. Тогда размер секрета определяется как $B_s=m$ бит, размер одной доли секрета $B_{s_i}=B_{\sigma_i}+B_i=\log_2 p+\log_2 1=m$ бит. Поскольку $B_s=B_{s_i}$, схема Шамира является идеальной.

Совершенность схемы следует из того, что секрет может быть восстановлен путем решения системы сравнений

$$\begin{cases} a_{k-1}j_1 + a_{k-2}j_1 + \dots + a_1j_1 + a_0 \equiv \sigma_{j_1} \pmod{p} \\ a_{k-1}j_2 + a_{k-2}j_2 + \dots + a_1j_2 + a_0 \equiv \sigma_{j_2} \pmod{p} \\ \dots \\ a_{k-1}j_t + a_{k-2}j_t + \dots + a_1j_t + a_0 \equiv \sigma_{j_t} \pmod{p} \end{cases}$$

относительно коэффициентов $a_{k-1}, a_{k-2}, \ldots, a_0$, при этом t < k. Решением такой системы будет множество точек, которые лежат на гиперплоскости в k-мерном пространстве, следовательно, никакое значение секрета не будет отвергнуто как невозможное.

2.1.3. Анализ вычислительной сложности

Суммарная оценка сложности алгоритма складывается из оценок, полученных на этапе разделения и восстановления секрета.

На первом шаге алгоритма выбирается случайное простое число. Оценка этого шага зависит от выбора алгоритма, способного протестировать простоту случайно выбранного числа. Поскольку тестирование простоты требует существенных временных затрат, в качестве таких алгоритмов зачастую используются вероятностные тесты простоты числа. Так, в программной реализации, представленной в этой работе, использован тест Бейли–Померанца–Селфриджа–Уогстаффа.

На практике используются базы данных простых чисел с усредненным временем доступа, равным O(1).

На втором шаге алгоритма необходимо выбрать k-1 коэффициентов для построения полинома над полем \mathbb{Z}_p . Сложность этого шага составит O(k).

Количество итераций для вычисления теней на следующем шаге составляет n, причем каждое вычисление подразумевает внутренний цикл, проходящий по k-1 координатам. Таким образом, суммарная оценка этого шага составит O(kn).

Для разделения долей n участникам потребуется n итераций. За время O(n) участникам раздаются доли секрета.

Поскольку k < n < kn, оценка вычислительной сложности этапа разделения секрета составит O(kn).

Для восстановления секрета используется построение интерполяционного полинома Лагранжа. Вычислительная сложность определяется подсчетом количества операций сложения, умножения и деления. Оценка этого шага составит $O(k^2)$ [7].

Поскольку $k^2 < kn$, общая оценка алгоритма составляет

$$O(kn)$$
,

где k — минимально необходимое число участников для восстановления секрета, n — общее число участников.

Затраты алгоритма по памяти анализируются в работе [8]. Число байт оперативной памяти, необходимой для хранения долей секрета, оценивается величиной n|s|+O(|s|), где |s| — верхний предел размерности для секрета s, характеристики p и любого числа из \mathbb{Z}_p . При k=n=128 подсчитано, что для восстановления секрета необходимо больше 112 кбайт оперативной памяти.

2.2. Схема Блэкли

2.2.1. Описание алгоритма

Основная идея схемы Блэкли, также называемой векторной схемой, в целом аналогична идее Шамира, за исключением того, что вместо многочлена используется уравнение плоскости в k-мерном пространстве. Для восстановления всех координат точки в k-мерном пространстве, принадлежащей нескольким гиперплоскостям, необходимо и достаточно знать уравнения k таких плоскостей. То есть в двумерном пространстве нужны две пересекающиеся прямые, в трехмерном — три пересекающиеся в нужной точке плоскости и так далее.

Определение. Гиперплоскостью называется подпространство с размерностью, на единицу меньшей, чем объемлющее пространство.

Разделяемым секретом в схеме Блэкли является одна из координат точки в k-мерном пространстве. Уравнения гиперплоскостей размерности k-1 служат долями секрета, раздаваемыми сторонам. Алгоритм разделения секрета по схеме Блэкли приведен на странице 10.

2.2.2. Обоснование криптографических свойств

Так же, как и в схеме Шамира, s < p и, при условии того, что секрет выбран равновероятно в поле \mathbb{Z}_p , $B_s = \log_2 p = m$ бит. Каждая доля секрета состоит из k чисел, выбранных в поле \mathbb{Z}_p . Размер одной доли секрета составит $B_{s_i} = k \log_2 p = km$ бит. Поскольку $B_s \neq B_{s_i}$, схема Блэкли не является идеальной.

Если собрано меньшее количество уравнений гиперплоскостей, их будет недостаточно для решения системы уравнений. Например, для k-1 участников результатом решения системы будет прямая в k-1 мерном пространстве. Это означает, что секрет может равновероятно принимать любое значение из поля \mathbb{Z}_p . В этом случае никакое

Алгоритм 2. (k, n)-пороговая схема разделения секрета Блэкли [4]

Начало: Дилер D делит секрет s на n частей, каждый из n участников получает долю секрета.

Конец: Если k или более участников объединяются, они могут восстановить исходный секрет s.

- 1. Разделение Дилер D знает некоторый секрет $s \geq 0$, который он делит среди n участников следующим образом:
 - а) D выбирает случайное большое простое число $p > \max(s, n)$, которое задает конечное поле размера p, и кладет $b_1 = s$.
 - b) D случайно выбирает k-1 чисел $b_2,\ldots,b_k,0\leq b_j\leq p-1$, вместе с b_1 задающих точку в k-мерном пространстве, первая координата которой является секретом.
 - с) Для каждого из n участников D случайно выбирает k чисел $a_{1_i},\ldots,a_{1_k},0\leq a_{1_i}\leq p-1$. Так как уравнение плоскости имеет вид $a_{1_i}x_1+a_{2_i}x_2+\ldots+a_{k_i}x_k+d_i=0$, для каждого участника необходимо вычислить коэффициент d_i :

$$d_i = -(a_{1_i}s + a_{2_i}b_2 + \ldots + a_{k_i}b_k) \mod p$$

При этом любые k уравнений должны быть линейно независимы. D раздает участникам доли — набор коэффициентов, задающих уравнение гиперплоскости.

2. Восстановление Любая группа из k или более участников объединяет свои доли. Для отыскания точки пересечения гиперплоскостей и восстановления секрета необходимо решить систему линейных уравнений

$$\begin{cases} (a_{1_1}x_1 + a_{2_1}x_2 + \dots + a_{k_1}x_k + d_1) & \text{mod } p = 0\\ (a_{1_2}x_1 + a_{2_2}x_2 + \dots + a_{k_2}x_k + d_2) & \text{mod } p = 0\\ \dots\\ (a_{1_k}x_1 + a_{2_k}x_2 + \dots + a_{k_k}x_k + d_k) & \text{mod } p = 0 \end{cases}$$

Решение системы дает точку в k-мерном пространстве, первая координата которой является исходным секретом.

значение секрета не будет отвергнуто как невозможное. Значит, схема Блэкли является совершенной.

2.2.3. Анализ вычислительной сложности

Так же, как и в схеме разделения секрета Шамира, оценка первого шага алгоритма зависит от выбранного метода проверки простоты числа. В общем случае оценка этого шага составит O(1).

Сложность второго шага данного алгоритма в точности совпадает со сложностью второго шага схемы Шамира. При выборе k-1 чисел оценка составит O(k).

На следующем шаге для каждого из n участников вычисляется коэффициент d_i , причем на каждой итерации используется набор из k случайно выбранных чисел. Оценка на этом шаге составит O(kn).

Для разделения долей n участникам потребуется n итераций. За время O(n) участникам раздаются доли секрета.

Поскольку k < n < kn, оценка вычислительной сложности этапа разделения секрета составит O(kn).

Для восстановления секрета необходимо решить систему линейных алгебраических уравнений. Поскольку секретом является первая координата точки, полученной в результате решения, лучшим вариантом будет метод Крамера [8]. Для восстановления секрета потребуется вычислить 2 определителя матриц размерности $k \times k$. При использовании метода Гаусса для вычисления определителей оценка составит $2O(k^3)$, где $O(k^3)$ – вычислительная сложность метода Гаусса [9]. Таким образом, оценка этапа восстановления секрета составит $O(k^3)$.

Общая оценка алгоритма составляет

$$O(kn) + O(k^3),$$

где k — минимально необходимое число участников для восстановления секрета, n — общее число участников.

В работе [8] проведен анализ ресурсоемкости вычислений. Число байт оперативной памяти, необходимой для разделения секрета на доли, оценивается величиной nk|s|, где |s| — верхний предел размерности для секрета s, характеристики p и любого числа из \mathbb{Z}_p . Аналогичная оценка получена и для восстановления секрета. При k=n=128 подсчитано, что для операций восстановления и разделения секрета необходимо свыше 2 Мбайт оперативной памяти.

3. Реализация схем Шамира и Блэкли на языке Haskell

Для хранения секрета используется целочисленный тип **Integer**, размер которого ограничен оперативной памятью компьютера.

Выбранное случайное число p проверяется на простоту с использованием теста Бейли–Померанца–Селфриджа–Уогстаффа. Вероятностные алгоритмы реализованы в ряде Haskell-библиотек, например, в библиотеке The arithmoi [10]. В модуле Math. Number Theory. Primes. Testing данной библиотеки определена функция

```
isPrime :: Integer -> Bool
```

Она выполняет проверку числа на простоту с использованием теста Бейли–Померанца–Селфриджа–Уогстаффа.

3.1. Реализация схемы Шамира

Полиномы удобно задавать списком их коэффициентов, расположенных в порядке возрастания степеней. Так, многочлен $1+3x+5x^3$ может быть представлен в виде списка [1,3,0,5].

```
type Polynomial = [Integer]
```

Таким образом, генерация случайного полинома степени k-1 сводится к генерации списка его коэффициентов, каждый из которых лежит в поле \mathbb{Z}_p (листинг 3.1).

Листинг 3.1. Случайный многочлен над полем \mathbb{Z}_p

Здесь функция takeN (листинг 3.2) представляет собой вариант функции take из стандартной библиотеки языка для чисел типа Integer. Она возвращает указанное количество элементов из начала списка.

Листинг 3.2. Функция take для типа Integer

```
takeN :: Integer -> [a] -> [a]
takeN n list = take (fromIntegral n) list
```

Функция evalPoly (листинг 3.3) вычисляет значение полинома в точке. Вычисление производится по модулю p. Список temp содержит пары, состоящие из коэффициента монома и его степени, образованных при помощи стандартной функции **zip**.

Листинг 3.3. Значение полинома в точке

```
evalPoly :: Polynomial -> Integer -> Integer -> Integer
evalPoly poly x p = mod (sum [snd a * x ^ (fst a) | a <- temp]) p
   where
        temp = zip [0..] poly</pre>
```

Функция eval Shares (листинг 3.4) вычисляет значения полинома для точек из переданного списка points, соединяя каждое полученное значение с его индексом.

Листинг 3.4. Вычисление долей секрета

```
evalShares
    :: Polynomial -> [Integer] -> Integer -> [(Integer,Integer)]
evalShares poly points p
    = zip [1..] [evalPoly poly x p | x <- points]</pre>
```

Листинг 3.5. Множество всех подмножеств заданной длины

На этом завершается этап разделения секрета. Любая группа из k или более участников может его восстановить, тогда как любая группа из менее чем k участников сделать этого не сможет.

Функция getSubsets (листинг 3.5) принимает на вход целое число k и список элементов типа а и возвращает список, элементами которого являются все подсписки списка типа а длины k.

Полученный список может быть использован в качестве структуры доступа.

Наконец, функция evalLagrange (листинг 3.6) позволяет восстановить секрет, выполняя построение интерполяционного полинома Лагранжа и используя при этом ряд вспомогательных функций.

Функция і строит базисные полиномы.

Для целочисленного деления в конечном поле используется функция f, которая выполняет умножение на обратный по модулю делителя элемент.

Для нахождения обратного по модулю делителя элемента реализована функция inverse, которая использует расширенный алгоритм Евклида (eGCD), позволяющий найти обратный по модулю элемент.

Листинг 3.6. Восстановление секрета

```
evalLagrange :: Integer -> [(Integer, Integer)] -> Integer
evalLagrange p shares = mod (sum $ map g shares) p
  where
    g (c, y) = y * l c
    l i = product [f x | (x, _) <- shares, x /= i]
       where
         f x = (-x) * inverse (i - x) p
    inverse a = fst . eGCD a
    eGCD a b
    | b == 0 = (1, 0)
    | otherwise = (t, s - q * t)
       where
         (q, r) = divMod a b
         (s, t) = eGCD b r</pre>
```

3.1.1. Пример работы программы

Для демонстрации работы программы используется функция shamir, которая принимает на вход разделяемый секрет s, параметры k и n, определяющие (k,n)-пороговую схему, а также количество k' участников, пытающихся восстановить секрет, и выводит на экран результат разделения и восстановления секрета при заданных параметрах.

Для (3,4)-пороговой схемы Шамира три участника восстанавливают секрет (листинг 3.7).

Листинг 3.7. (3,4)–пороговая схема Шамира с тремя участниками

```
ghci> shamir 9895 3 4 3
secret = 9895
shares = [(1,243),(2,1288),(3,2297),(4,3270)]
secret = 9895
```

Два участника не могут восстановить секрет (листинг 3.8).

Листинг 3.8. (3,4)-пороговая схема Шамира с двумя участниками

```
ghci> shamir 157693 3 4 2
secret = 157693
shares = [(1,282708),(2,128374),(3,165342),(4,393612)]
secret = 437042
```

3.2. Реализация схемы Блэкли

Для получения списков случайных чисел b_2, \ldots, b_k и $a_{1_i}, a_{2_i}, \ldots, a_{k_i}$ удобно использовать функцию randomList, описанную в подразделе 3.1.

Функция getDiList принимает на вход количество разрешенных участников k, секрет s, простое число p, а также список коэффициентов b_2, \ldots, b_k и $a_{1_i}, a_{2_i}, \ldots, a_{k_i}$ возвращает список коэффициентов d_1, \ldots, d_n (листинг 3.9). При этом используются две вспомогательные функции: getDi (листинг 3.10) и sublist (листинг 3.12).

Листинг 3.9. Вычисление списка коэффициентов d_i

```
getDiList :: Integer -> Integer -> Integer ->
  [Integer] -> [Integer]
getDiList k s p blist alist
  = map (getDi s p blist) (sublist k alist)
```

Функция sublist разбивает список из kn случайных коэффициентов a_{j_i} на n подсписков длины k. Далее для каждого такого подсписка функция getDi вычисляет коэффициент d_i , используя стандартную функцию **zipWith** и левую свертку **foldl**. Поскольку d_i могут быть отрицательными, для получения остатка от деления используется функция **rem**.

Листинг 3.10. Вычисление коэффициента d_i

```
getDi :: Integer -> Integer -> [Integer] -> [Integer] -> Integer
getDi m p blist alist = rem ((head alist * m) +
   foldl (+) 0 (zipWith (*) (tail alist) blist)) p
```

Помимо функции takeN, описанной в подразделе 3.1, определена функция dropN (листинг 3.11), представляющая собой вариант функции drop из стандартной библиотеки языка для чисел типа Integer. Она удаляет указанное количество элементов из начала списка.

Листинг 3.11. Функция drop для типа Integer

```
dropN :: Integer -> [a] -> [a]
dropN n l = drop (fromIntegral n) l
```

Листинг 3.12. Все подсписки длины n

Функция getEquations (листинг 3.13) принимает на вход k, список из n коэффициентов a_{j_i} и n коэффициентов d_i и возвращает список из n списков, каждый из которых содержит коэффициенты $a_{1_i}, a_{2_i}, \ldots, a_{k_i}, d_i$ — доли секрета, которые раздаются участникам.

Листинг 3.13. Разделение секрета на доли

```
getEquations :: Integer -> [Integer] -> [Integer] -> [[Integer]]
getEquations k alist dlist = map (change) temp
  where
   temp = zipWith (:) dlist (sublist k alist)
   change (x:xs) = xs ++ [x]
```

На этом завершается этап разделения секрета.

Для восстановления секрета потребуется вычислить два определителя матриц размерности $k \times k$, где k — количество участников, пытающихся восстановить секрет. При этом все вычисления производятся в конечном поле.

Входными параметрами функции determinant (листинг 3.14) являются список списков, описывающий матрицу, и простое число p, по модулю которого выполняются вычисления.

Здесь функция returnWithout возвращает матрицу без верхней строки и i столбца.

Листинг 3.14. Подсчет определителя матрицы

```
determinant :: [[Integer]] -> Integer -> Integer
determinant [[x]] p = x
determinant mat p = sumrem [multrem ((-1)^i*x)
  (determinant (returnWithout i mat) p) p |
  (i, x) <- zip [0..] (head mat)] p
  where
   multrem a b p = (a * b) 'rem' p

  sumrem [] p = 0
  sumrem [x] p = rem x p
  sumrem (x:y:xs) p = (rem (x+y) p) + sumrem xs p

  returnWithout i mat = removeCols i (tail mat)

  removeCols _ [] = []
  removeCols i (r:rs) = (left ++ (tail right))
  : removeCols i rs
        where (left, right) = splitAt i r</pre>
```

3.2.1. Пример работы программы

Для демонстрации работы программы используется функция blakley, которая принимает на вход разделяемый секрет s, параметры k и n, определяющие (k,n)-пороговую схему, а также количество k' участников, пытающихся восстановить секрет, и выводит на экран результат разделения и восстановления секрета при заданных параметрах.

Для (3,4)-пороговой схемы Блэкли три участника восстанавливают секрет (листинг 3.15).

Два участника не могут восстановить секрет (листинг 3.16).

Листинг 3.15. (3,4)-пороговая схема Блэкли с тремя участниками

```
ghci> blakley 105 3 4 3
secret = 105
shares = [[280,218,300,30],[127,270,92,139],
[176,16,222,66],[271,254,140,37]]
secret = 105
```

Листинг 3.16. (3,4)-пороговая схема Блэкли с двумя участниками

```
ghci> blakley 78 3 4 2
secret = 78
shares = [[70,103,84,11],[52,163,123,19],
[107,69,147,172],[154,20,12,44]]
secret = 34
```

Заключение

В ходе данной работы было получено обоснование свойств совершенности и идеальности для схем разделения секрета Шамира и Блэкли, проведен анализ их вычислительной сложности, а также представлена реализация на языке программирования Haskell.

Полный исходный код доступен по адресу [11].

Список литературы

- 1. Пилиди В. С. Криптография. Вводные главы. ЮФУ, 2009.
- 2. Diffie W., Hellman M. E. New Directions in Cryptography // IEEE Transactions on Information Theory. 1976. URL: http://www-ee.stanford.edu/~hellman/publications/24.pdf.
- 3. *Shamir A*. How to share a secret // Communications of the ACM. 1979. T. 22, № 11. C. 612—613. ISSN 0001-0782. DOI: 10. 1145/359168.359176.

- 4. *Blakley G. R.* Safeguarding cryptographic keys // Proceedings of the 1979 AFIPS National Computer Conference. 1979. C. 313—317. DOI: 10.1109/AFIPS.1979.98.
- 5. *Pomerance C.* Advances in Cryptology CRYPTO '87. T. 293. Springer, 1988.
- 6. *Шнайер Б*. Прикладная криптография. Протоколы, алгоритмы, исходные тексты на языке Си. Триумф, 2002. С. 588.
- 7. *Ващенко Г. В.* Вычислительная математика. Основы алгебраической и тригонометрической интерполяции. СибГТУ, 2008. С. 40.
- 8. Сравнительный анализ стойкости некоторых классов схем разделения секрета. URL: http://master.cmc.msu.ru/files/master2013_1_pianov.pdf (дата обр. 18.04.2016).
- 9. *Вержбицкий В. М.* Вычислительная линейная алгебра. Директ-Медиа, 2013. — С. 299.
- 10. The arithmoi package. URL: http://hackage.haskell.org/package/arithmoi-0.4.2.0 (дата обр. 31.05.2016).
- 11. Shamir-and-Blakley-Secret-Sharing. URL: http://github.com/coastline7/Shamir-and-Blakley-Secret-Sharing (дата обр. 20.06.2016).