18. 纯与混合系综

定义算符A的本征态满足 $A|a\rangle = a|a\rangle$,任意的态矢量 $|\alpha\rangle$ 可以用此基展开

$$|lpha
angle = \sum_lpha C_a |a
angle \ C_a = \langle a |lpha
angle$$

也就是对于态 $|lpha\rangle$,测量出态 $|a\rangle$ 的概率是 $|C_lpha|^2$,我们统计性地制备大量粒子态 $|lpha\rangle$,在这种定义下,统计量期望值的表示是 $\langle A \rangle = \sum_lpha lpha |C_lpha|^2$

上述的内容特别标准,这就是纯态的定义,即是可以用态矢量和基矢量完全描述的状态,测量结果与展开系数 $|C_lpha|^2$ 有关。

现在考虑某个粒子的自旋,其可以表示为z方向自旋本征态的叠加,叠加系数在基础量子力学里是讨论 过的,这里给出结果

$$|ec{n}
angle = C_+|z+
angle + C_-|z-
angle = e^{i\gamma}[\cosrac{ heta}{2}|z+
angle + \sinrac{ heta}{2}e^{iarphi}|z-
angle]$$

这里的 θ 和 φ 是球坐标中的极角和方位角,它们用于描述自旋态 $|\vec{n}\rangle$ 所对应的自旋方向。 $e^{i\gamma}$ 是一个整体的相位因子,由于在计算可观测物理量时,整体相位因子不产生实际影响,所以在后续的讨论中我们可以先不考虑它。 $\cos\frac{\theta}{2}$ 和 $\sin\frac{\theta}{2}e^{i\varphi}$ 分别是自旋态 $|\vec{n}\rangle$ 在 $|z+\rangle$ 和 $|z-\rangle$ 上的展开系数,它们的模的平方分别代表了测量该自旋态时得到自旋向上($|z+\rangle$)和自旋向下($|z-\rangle$)结果的概率。

自旋算符作用于其本征态会得到本征值,也就是其本征方程是

$$\vec{\sigma} \cdot \vec{n} \equiv \sigma \vec{n}$$

其中 $\vec{\sigma} = (\sigma_x, \sigma_y, \sigma_z)$ 是泡利矩阵算符, \vec{n} 是上面提到过自旋的单位矢量,可以表示为 $\vec{n} = (\sin\theta\cos\varphi, \sin\theta\sin\varphi, \cos\theta)$,它在三维空间中描述了自旋的方向,而泡利矩阵的具体形式为:

$$\sigma_x = egin{pmatrix} 0 & 1 \ 1 & 0 \end{pmatrix}$$
 , $\sigma_y = egin{pmatrix} 0 & -i \ i & 0 \end{pmatrix}$, $\sigma_z = egin{pmatrix} 1 & 0 \ 0 & -1 \end{pmatrix}$

根据矢量点积的定义, $\sigma \vec{n} = n_x \sigma_x + n_y \sigma_y + n_z \sigma_z$,将泡利矩阵和 \vec{n} 的分量代入可得把三个矩阵结果相加:

$$\sigmaec{n}=n_x\sigma_x+n_y\sigma_y+n_z\sigma_z=egin{pmatrix}\cos heta&\sin heta e^{-iarphi}\ \sin heta e^{iarphi}&-\cos heta\end{pmatrix}$$

对于自旋 $\frac{1}{2}$ 粒子,泡利矩阵 σ_x 、 σ_y 、 σ_z 分别对应着不同方向上的自旋算符。接下来,再复习一下,我们求解这几个泡利矩阵的本征值和本征态。

对于泡利矩阵 $\sigma_x=\begin{pmatrix}0&1\\1&0\end{pmatrix}$,求解本征方程 $\sigma_x|\psi\rangle=\lambda|\psi\rangle$,即 $(\sigma_x-\lambda I)|\psi\rangle=0$,其中I是 2×2 的单位矩阵。该方程有非零解的条件是其系数行列式 $\det(\sigma_x-\lambda I)=0$,也就是 $\begin{vmatrix}-\lambda&1\\1&-\lambda\end{vmatrix}=\lambda^2-1=0$,解得本征值 $\lambda_1=1$ 和 $\lambda_2=-1$

当本征值
$$\lambda=1$$
时,代入本征方程 $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}=\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$,得到方程组 $\begin{cases} b=a \\ a=b \end{cases}$,为了归一化令 $a=\frac{1}{\sqrt{2}}$,于是本征态为 $\frac{1}{\sqrt{2}}\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}=\frac{1}{\sqrt{2}}|+\rangle+\frac{1}{\sqrt{2}}|-\rangle$;当本征值 $\lambda=-1$ 时,完全类似,本征态为
$$\frac{1}{\sqrt{2}}\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}=\frac{1}{\sqrt{2}}|+\rangle-\frac{1}{\sqrt{2}}|-\rangle$$

显然,类似地也会有

$$\sigma_y=1$$
,本征态 $rac{1}{\sqrt{2}}|+
angle+rac{i}{\sqrt{2}}|-
angle$ $\sigma_z=1$,本征态 $|+
angle$

我们有一个结论是这样的,自旋矢量算符的期望值相当于自旋矢量

$$\langle ec{n} | ec{\sigma} | ec{n}
angle = (\langle ec{n} | \sigma_x | ec{n}
angle, \langle ec{n} | \sigma_y | ec{n}
angle, \langle ec{n} | \sigma_z | ec{n}
angle) = (\sin heta \cos arphi, \sin heta \sin arphi, \cos heta) = ec{n}$$

这个结论的证明麻烦的一点在于,泡利矩阵的定义是2×2基于z方向本征态的,这跟后续的三维空间的自旋矢量不在一个空间里;但事实上我们之前提到过自旋矢量的z方向表示

$$|ec{n}
angle = C_+|z+
angle + C_-|z-
angle = e^{i\gamma}[\cosrac{ heta}{2}|z+
angle + \sinrac{ heta}{2}e^{iarphi}|z-
angle]$$

也就是这种定义下,我们采用列向量表示右矢

$$|\mathbf{n}
angle = egin{pmatrix} \cos(heta/2) \ \sin(heta/2)\,e^{i\phi} \end{pmatrix}$$

那么泡利矩阵这个时候就可以作用了,而 σ_x 的作用是调换两个分量的位置,因此现在就可以进行计算了

$$egin{aligned} \langle ec{n} | \sigma_x | ec{n}
angle &= (\cos rac{ heta}{2} \langle + | + \sin rac{ heta}{2} e^{-iarphi} \langle - |) (\cos rac{ heta}{2} | -
angle + \sin rac{ heta}{2} e^{iarphi} | +
angle) \ &= 2\cos rac{ heta}{2} \sin rac{ heta}{2} (rac{e^{iarphi} + e^{-iarphi}}{2}) = \sin heta \cos arphi = n_x \end{aligned}$$

上面第一行把泡利矩阵作用掉了,第二行用了自旋本征态的正交归一性,后面就是欧拉公式了,于是最终就得到了 $\sin\theta\cos\varphi$,这正是对应的自旋矢量的分量

对于其他两个方向也是类似的,于是原题得证。至此我们就复习自旋到位了。

19.密度算符

不同于上面对单粒子纯系综的讨论,很多时候我们体系并不是纯的,是无法采用一套基进行描述的,这个时候要引入特定的权重 W_i ,定义混合系综下的算符的期望值是

$$egin{aligned} \langle A
angle &= [A] = \sum_i W_i \langle lpha^{(i)} | A | lpha^{(i)}
angle \ &= \sum_i W_i (\sum_lpha lpha | C_lpha^{(i)} |^2) \end{aligned}$$

其中第二行用到了基展开。总之,对于混合系综的期望值,要做两次平均,即一次括号内的量子力学平均,一次括号外的加权经典平均

进一步的,我们继续插入单位算符 $I=\sum_b|b
angle\langle b|$,假设这也是完备的,那么上面的公式可以进行改写

$$egin{aligned} \langle A
angle &= \sum_i W_i [\sum_{b',b''} \langle lpha^{(i)} | b'
angle \langle b' | A | b''
angle \langle b'' | lpha^{(i)}
angle] \ &= \sum_{b',b''} (\sum_i W_i \langle b'' | lpha^{(i)}
angle \langle lpha^{(i)} | b'
angle) \langle b' | A | b''
angle \end{aligned}$$

从第一行到第二行交换了部分顺序,这是安全的,因为内积的乘积无所谓先后顺序。但是这个交换其实 很关键,因为由此,下面,我们可以定义物理量

$$ho = \sum_i W_i |lpha^{(i)}
angle \langle lpha^{(i)}|$$

这个物理量被称为密度算符,这是很有用的一个定义,我们继续往下看此时根据定义,上式小括号相当于密度算符的 $|b\rangle$ 表象矩阵元 $\rho_{b''b'}=\langle b''|
ho|b'
angle$,因此公式可以进行进一步的改写

$$egin{aligned} [A] &= \sum_{b',b''} \langle b'' |
ho | b'
angle \langle b'' | A | b''
angle \ &= \sum_{b',b''}
ho_{b''b'} A_{b'b''} \ &= \sum_{b''} (
ho A)_{b''b''} \ &= \mathrm{Tr}(
ho A) \end{aligned}$$

第一行只是单纯代入了密度算符的定义第二行改写为矩阵元的形式,由于这个形式对b'求和,这正是矩阵乘积的数学表示,因此变为第三行,而第三行正是求迹的表示,于是就得到了第四行,可以发现这是不依赖于表象的,也就是算符的期望值,有了密度算符,不依赖于具体表象。

下面我们讨论一下 ρ 的数学性质

首先是密度算符的迹是1,考虑在某个任意的表象下写出迹的表达式

$$egin{aligned} \operatorname{Tr}(
ho) &= \sum_{i,b'} W_i \langle b' | lpha^{(i)}
angle \langle lpha^{(i)} | b'
angle \ &= \sum_{i,b'} W_i \langle lpha^{(i)} | b'
angle \langle b' | lpha^{(i)}
angle \ &= \sum_i W_i \langle lpha^{(i)} | lpha^{(i)}
angle \ &= \sum_i W_i \ &= 1 \end{aligned}$$

第二行只是交换了一下内积顺序,然后利用完备基的定义改为单位算符作用掉,得到第三行,然后利用 态矢量的归一性得到第四行,最后就是利用权重的定义,得到结果1

第二个性质 ρ 是厄米的,这是显然的,因为根据其定义,权重 W_i 不会因为共轭而改变,而左右矢进行厄米,会分别变成右左矢,等价于原本的定义,因此是厄米的,这也说明其对角线元素是实数。

考虑之前讨论的自旋系统纯态,现在我们讨论一大堆粒子的混合态,我们由密度算符的厄米性,尽管不知道系统的具体状态,但是,其矩阵表达的形式显然是

$$ho = egin{pmatrix} a & c+id \ c-id & 1-a \end{pmatrix}$$

那么根据密度算符的性质,期望值的定义,就是求迹,于是

$$egin{aligned} \left[\sigma_x
ight] &= \operatorname{Tr}\left(
ho\sigma_x
ight) = \operatorname{Tr}\left[egin{pmatrix}
ho_{11} &
ho_{12} \
ho_{12}^* &
ho_{22} \end{pmatrix}egin{pmatrix}0 & 1 \ 1 & 0 \end{pmatrix}
ight] &= \operatorname{Tr}\left[egin{pmatrix}
ho_{12} &
ho_{11} \
ho_{22} &
ho_{12}^* \end{pmatrix}
ight] \ &= 2\operatorname{Re}(
ho_{12}) \end{aligned}$$

同理 $[\sigma_y]=2{
m Im}(
ho_{12})$

同理
$$[\sigma_z]=2
ho_{11}-1=
ho_{11}-
ho_{22}$$

这样,我们就把任意的混合态自旋系统的自旋期望值计算出来了,一旦代入对应的密度,就直接得到结果。或者我们倒过来说,我们如果实验测定的是上述三个期望值,那么我们也可以写出其密度矩阵的表达式,即

$$ho = egin{pmatrix} rac{1+[\sigma_z]}{2} & rac{[\sigma_x]-i[\sigma_y]}{2} \ rac{[\sigma_x]+i[\sigma_y]}{2} & rac{1-[\sigma_z]}{2} \end{pmatrix} = rac{1}{2} \left(I + egin{pmatrix} [\sigma_z] & [\sigma_x]-i[\sigma_y] \ [\sigma_x]+i[\sigma_y] & -[\sigma_z] \end{pmatrix}
ight) = rac{1}{2} (I + ec{n} \cdot [ec{\sigma}])$$

上面我们定义了一个新的 $\vec{n}=([\sigma_x],[\sigma_y],[\sigma_z])$,其跟泡利矩阵的三个分量的作用也完全类似,注意这跟之前的定义 \vec{n} 用了一个符号,这可能会引起一些混淆,我们需要注意下,但是在纯态系综的情况下,二者是等价的。

至此我们拿到了一个结论是 $ho=rac{1}{2}(I+ec{n}\cdotec{\sigma})$,我们回过头来验证一下纯态的情况

考虑粒子全部处于态 $|\vec{n}\rangle=\left(\cos\frac{\theta}{2}|+z\rangle+\sin\frac{\theta}{2}e^{i\varphi}|-z\rangle\right)e^{i\gamma}$,这里理论上应该写成列向量,读者能理解就行

那么根据密度算符的定义,其权重就是W=1,那么密度算符就只有这一项的张量积,就是

$$ho = |ec{n}
angle \langle ec{n}| = egin{pmatrix} \cos^2rac{ heta}{2} & \sinrac{ heta}{2}\cosrac{ heta}{2}e^{-iarphi} \ \sinrac{ heta}{2}\cosrac{ heta}{2}e^{iarphi} & \sin^2rac{ heta}{2} \end{pmatrix}$$

这里行是 $\langle +|$,列是 $|-\rangle$ 的标记,比如第一行第二列的矢量标记是 $|+\rangle\langle -|$,第二行第二列是 $|-\rangle\langle -|$ 在这种纯态情况下,系统z方向自旋期望值为

$$[\sigma_z] = ext{Tr}(
ho\sigma_z) = \cos^2rac{ heta}{2} - \sin^2rac{ heta}{2} = \cos heta$$

即一开始定义的 \vec{n} 的z轴分量 n_z ,这是巧合地有 $n_x=[\sigma_z]$,类似地也会有 $[\sigma_x]=\sin\theta\cos\varphi$, $[\sigma_y]=\sin\theta\sin\varphi$ 。当然了这只是纯态下的巧合,因为上面我们新定义的 $\vec{n}=([\sigma_x],[\sigma_y],[\sigma_z])$ 在纯态下退化为单个粒子的自旋矢量是很符合"物理直觉"的

密度算符除了之前的迹归一性,厄米性,还有纯态下的平方等于自身性质

$${
m Tr}
ho=1$$
 , $ho^\dagger=
ho$, $ho^2=
ho(纯态)$

对于纯态,还可进一步推导一个很有用的性质

即 $ho^2|
ho'
angle=
ho|
ho'
angle=
ho'|
ho'
angle$,故有ho'(
ho'-1)=0,此即方程的解意味着纯态的密度取值 要么是 1 要么是 0,又因为迹是1,那么这意味着纯态的密度矩阵的对角元只有一个是1,其他都是零

密度矩阵对某一个基的展开矩阵元的表示是

$$ho_{ij} = \sum_k W_k \langle b_i | lpha^{(k)}
angle \langle lpha^{(k)} | b_j
angle \ = \sum_k W_k egin{pmatrix} C_i^{(k)} \ dots \ C_l^{(k)} \end{pmatrix} igg(C_1^{*(k)} & \cdots & C_j^{*(k)} igg) \end{cases}$$

当纯态的时候,我们给出两个例子的计算结果

$$ho = |+z
angle\langle +z| = egin{pmatrix} 1 \ 0 \end{pmatrix} (1\ 0) = egin{pmatrix} 1 & 0 \ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$ho = |+x
angle\langle +x| = egin{pmatrix} rac{1}{\sqrt{2}} \ rac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} (rac{1}{\sqrt{2}} rac{1}{\sqrt{2}}) = egin{pmatrix} rac{1}{2} & rac{1}{2} \ rac{1}{2} & rac{1}{2} \end{pmatrix}$$

然后我们给出一个混合态的计算结果

若 $ho=0.75|+z\rangle\langle+z|+0.25|+x\rangle\langle+x|$,则:

$$\begin{split} \rho &= 0.75 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + 0.25 \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{7}{8} & \frac{1}{8} \\ \frac{1}{8} & \frac{1}{8} \end{pmatrix} \\ &= \frac{1}{2} [I + \begin{pmatrix} \frac{3}{4} & \frac{1}{4} \\ \frac{1}{4} & -\frac{3}{4} \end{pmatrix}] \end{split}$$

然后我们讨论一下混合态自旋的性质,只注意到这里的密度矩阵可以写为三个泡利矩阵的加和,即 $\rho=rac{1}{2}[1+rac{1}{4}[\sigma_x]+0[\sigma_y]+rac{3}{4}[\sigma_z]]$,使用之前的自旋期望的定义,这意味着自旋矢量是 $\vec{n}=(rac{1}{4},0,rac{3}{4})$, $|\vec{n}|=rac{\sqrt{10}}{4}<1$,而相比于纯态而言,这个矢量应该是在单位球面上的,模方为1,现在小也就是矢量在球内,不是纯态。

当然了,即使是混合态,迹也是1

$$ho=0.5|+z
angle\langle+z|+0.5|-z
angle\langle-z|=egin{pmatrix}rac{1}{2}&0\0&rac{1}{2}\end{pmatrix}$$
,也有 ${
m Tr}=1$