14. 一般的Aharonov-Bohn效应

此处一张螺线管路径示意图

如图,电子的运动路径附近有螺线管,但本身电子的路径被限制并不通过螺线管内部,那么对于上下两条路径的波函数的演化,利用矢势 $ec{A}$,我们虽然可以如下直接列出薛定谔方程

$$i\hbarrac{\partial\psi(ec{x},t)}{\partial t}=H\psi=rac{(ec{P}-rac{qec{A}}{c})^2}{2\mu}\psi(ec{x},t)$$

但是直接解这个方程不现实,可是我们又想要得到添加磁场后含时演化的结果,因此我们换个思路解决 这个方程。

令 $ec{A}=0$ 时原方程的解为 $\psi'(ec{x},t)$,此时相当于没有外磁场,那么添加完磁场后方程的解相当于进行了一个规范变换 $\psi(ec{x},t)=g\psi'(ec{x},t)=e^{rac{iq\Lambda}{\hbar c}}\psi'(ec{x},t)$

其中变换系数 Λ 自然是需要满足关系式 $\vec{A}=0+\nabla\Lambda$ 的,那么我们对于给定的磁场,找到矢势,在上一节已经有结论了,现在问题是给定了矢势 \vec{A} ,我们该如何找到对应的变换系数 Λ ?这里教师直接给出了答案,总之可以找到 $\Lambda=\int_0^{\vec{x}}\vec{A}\cdot d\vec{l}$,这个形式是可以证明 $\nabla\Lambda(\vec{x})=\vec{A}(\vec{x})$ 的,因为该积分由于不涉及旋度,故与路径无关,那么求偏导相当于取积分变量的值,按照如下的数学原理

• 偏导数的求导法则及积分上限函数的求导法则(若 $F(x)=\int_a^x f(t)dt$,则F'(x)=f(x))

那么直接求导完就发现 $abla \Lambda(ec{x}) = ec{A}(ec{x})$,因此这就是我我们要的答案,我们就找到了这个函数。

于是这部分找变换系数结束,下面要把薛定谔方程右边的机械动量偏导平方展开,我们不妨先考虑一阶 正则动量偏导部分:

$$abla\psi(ec{x},t)=
abla(e^{rac{iq\Lambda}{\hbar c}}\psi'(ec{x},t))=rac{iq}{\hbar c}ec{A}\psi(ec{x},t)+e^{rac{iq\Lambda}{\hbar c}}
abla\psi'$$

上述只是简单用了一下前导后不导加后导前不导的链式法则而已,比较轻松,然后我们就会发现,考虑 机械动量偏导

$$ec{\Pi}\psi(ec{x},t)=e^{rac{iq\Lambda}{\hbar c}}i\hbar
abla\psi'(ec{x},t)$$

上面省略了矢势部分的抵消,因为机械动量表达式里的矢势,刚好会跟上面推导出来的正则动量里矢势

差负号,于是直接抵消,最终只剩下了我们想要的——很简单的结果。这也意味着如果再来一遍机械动量的偏导,很容易验证结果不过是把系数 $-i\hbar$ 再来一次罢了,

$$ec{\Pi}^2 \psi(ec{x},t) = -\hbar^2 e^{rac{iq\Lambda}{\hbar c}}
abla^2 \psi'(ec{x},t)$$

于是这样就考虑完毕了,然后我们考虑薛定谔方程左边时间偏导部分:

$$i\hbarrac{\partial e^{rac{iq\Lambda}{\hbar c}}\psi'(ec{x},t)}{\partial t}=i\hbar e^{rac{iq\Lambda}{\hbar c}}rac{\partial \psi'(ec{x},t)}{\partial t}$$

注意 Λ 是时间无关的,因此不需要链式法则展开,只保留波函数偏导即可。值得注意的是,尽管 Λ 涉及各个路径的积分,但是本质上其是一个场,表示电磁场的性质,而场在这里是恒定的不含时,因此也是时间无关的。

由于这个时候我们发现薛定谔方程左右两边,相位因子是相同的,因此是可以直接抵消掉的,于是我们得到了

$$i\hbarrac{\partial\psi'(ec{x},t)}{\partial t}=-\hbar^2
abla^2\psi'(ec{x},t)$$

这个公式就是新的波函数的演化方程,至此我们的任务已经完成了一半,剩下的问题是我们没有拿到新的波函数的形式。

下面我们考虑对于最终走到电子屏幕中间的波函数,把这部分分为两部分考虑,一部分走上面的路径一部分走下面的部分,那么其可以表示为

$$egin{aligned} \psi(ec{x},t) &= \psi_{up}(ec{x},t) + \psi_{down}(ec{x},t) \ &= (e^{rac{iq\Lambda_u}{\hbar c}} + e^{rac{iq\Lambda_d}{\hbar c}}) \psi'(ec{x},t) \end{aligned}$$

两个路径在无磁场的时候显然是没有区别的,但是加入磁场后就有了,这里用u和d标记了不同的路径下 波函数受到的矢势影响,下面我们考虑一下利用环路积分

$$A_d - A_u = \oint ec{A} \cdot dec{l} = arPhi$$

环路积分的物理意义是很明显的,对环形区域积分,积分值相当于区域内的通量,在这里就是磁通量, 而我们的上下两条路径,起点是一样的,终点是一样的,刚好就构成了一个环路,因此利用这个公式, 代入我们有

$$\psi(ec{x},t) = \psi'(ec{x},t) \cdot e^{rac{iq\Lambda_u}{\hbar c}} \cdot (1 + e^{rac{iq}{\hbar c} arPhi})$$

这就得到了有磁场下波函数跟无磁场波函数的联系,二者除了通过一个相位 Λ_u 进行波动外,还多了一个比较特殊的项,也就是问题来到 $\frac{\varPhi}{\hbar c/q}$ 这一项的取值。显然这一项为0的时候是相干,为 π 的时候则相消

对波函数直接观察形式可能不是很直观,因此可以取模方,可以发现取模方后,上面相位因此当然是抵消的,但是小括号内可无法抵消,这说明波函数的密度确实可以变化的,并且变化被磁通量进行调节。这里方便起见给磁通量补上一个因子 π ,可以直接从模方表达式看出来 $\rho \sim \cos^2 \left[\frac{\pi \Phi}{\hbar c/a} \right]$

这个强度随磁通量变化的关系,在1960年代已经得到实验的证实,这就是一般的Aharonov-Bohn效应

但是需要注意的是,上述问题:其实只考虑了电子屏幕中心的通量。因为对于不在中心的点上,实际上没有考虑路径相位差,即 A_u 和 A_d 两部分不仅是矢势不一样,而还有无磁场时,路径走的距离是不一样的,这带来了路径相位差。如何严格地考虑这一点,这是一个更复杂的问题了。

15. 磁场中圆周运动的粒子与朗道能级

示意图

考虑如图所示,在垂直于纸面的匀强磁场(只在z方向有强度,强度用符号B标记,即 $\vec{B}=(0,0,B)$)里有一个粒子在纸内做圆周运动,显然由高中物理有:

$$rac{eec{v} imesec{B}}{c}=rac{\mu v^2}{r}$$

以及可以写出圆周运动的周期,以及角频率

$$T = rac{2\pi r}{v} = rac{2\pi \mu c}{eB}$$
 $\omega_c = rac{eB}{\mu c}$

同时也很容易一眼得出粒子的速度表达式:

$$\frac{dx}{dt} = v_x = -v \cdot \sin(\omega_c t)$$

$$rac{dy}{dt} = v_y = v \cdot \cos(\omega_c t)$$

对速度积分得到坐标表达式:

$$x(t) = x_0 + rac{v}{\omega_c}\cos(\omega_c t)$$

$$y(t) = y_0 - rac{v}{\omega_c}\sin(\omega_c t)$$

粒子的加速度表示式为:

$$\mu rac{dv_x}{dt} = -\mu \cdot v \cdot \omega_c \cdot \cos(\omega_c t) = -\mu \omega_c^2 (x-x_0)$$

$$\mu rac{dv_y}{dt} = -\mu v \cdot \omega_c \cdot \sin(\omega_c t) = -\mu \omega_c^2 (y-y_0)$$

上述的第二个等号用了位置公式进行了一次替换,这种形式更直观,因为由此我们一眼就看出来了这个加速度式子,本质上就是简谐运动。

下面我们进入大学物理的范畴,显然经典的哈密顿量是

$$H=rac{\pi_x^2}{2\mu}+rac{\pi_y^2}{2\mu}$$
 其中 $ec{\pi}=ec{p}-rac{eec{A}}{c}$

上述可以直接进行量子化,变为量子力学里的算符,然后我们就可以解薛定谔方程了,但是直接解其实是不现实的,有点困难,因此我们另辟蹊径。我们先对算符进行处理,回忆机械动量的对易关系:

$$[\pi_x,\pi_y]=i\hbarrac{e(ec{B})_z}{c}$$

$$[\pi_x,\pi_x]=0=[\pi_y,\pi_y]$$

我们发现上面的对易关系,跟 $[X,P]=i\hbar$ 的对易关系非常相似,只差常数,因此定义

$$X \equiv rac{c}{eB}\pi_x \quad P \equiv \pi_y$$

则现在利用这个定义,改写原本的哈密顿算符,得到

$$H = rac{1}{2\mu}(rac{eB}{c})^2X^2 + rac{P^2}{2\mu} = rac{1}{2}(rac{eB}{\mu c})^2X^2 + rac{P^2}{2\mu}$$

这里 $\frac{eB}{\mu c} = \omega_c$ 是前面定义过的角频率,这意味着此时这个体系被映射为了谐振子——上面这个哈密顿算符显然就是我们熟悉的谐振子形式,并且对易关系也确实是坐标和动量的对易关系,那这就是一个谐振子!

那么其解的能量本征值当然为 $E_n=(n+\frac{1}{2})\hbar\cdot\omega_c$,这就是分立的能级,这说明磁场里运动的粒子的能级发生分立,这些能级也称为朗道能级。

但是至此我们只解决了三个问题的两个,即拿到了方程,拿到了本征值,但是没拿到本征函数。下面我们想求本征函数就没有这么简单了,我们需要首先定义体系的矢势,对于上述磁场 $\vec{B}=(0,0,B)$ 之前我们学过,电磁场的矢势并不唯一,那么什么形式的矢势有利于我们解本征函数呢?有两种选法

第一种是朗道 gauge $\vec{A}=(-By,0,0)$

第二种是对称 gauge $ec{A}=rac{1}{2}ec{B} imesec{r}=(-rac{1}{2}By,rac{1}{2}Bx,0)$

上面注意,B没打箭头,这是因为这是磁场强度大小,磁场仅沿z轴方向,因此简单起见就拿字母B标记了强度。可以自行验证上述两种选法都是满足磁感应矢量的定义 $ec{B}=
abla imesec{A}$

我们选择朗道规范进行后续步骤,直接把矢势代入得到:

$$H = rac{1}{2\mu}(p_x - rac{eB}{c}y)^2 + rac{p_y^2}{2\mu}$$

这里我们发现 $[H,p_x]=0$ 是对易的,这意味着我们如果求出了 p_x 的本征函数,那么其自然也是哈密顿H的本征函数,而前者一般好求一些,因此我们转而想要先求 p_x 本征函数。

这个时候我们很容易注意到啊, p_x 是什么?这个算符是什么?这不是正则动量算符吗?那正则动量算符的本征函数,就是说偏导算符的本征函数是什么样?这其实很早之前我们就学过,其实是指数函数啊

$$\hat{p}_x e^{ik_x x} = -i\hbarrac{e^{ik_x x}}{\partial x} = \hbar k_x \cdot e^{ik_x x}$$

那么哈密顿的本征函数就是 e^{ik_xx} ,但是这肯定是不完整的,或者说,我们只拿到了特解,没拿到通解,因为我们没有考虑y分量部分,不过也还好,因为至少我们拿到了x部分的解,因此下一步我们就可以假设哈密顿的通解形式为

$$\psi=e^{ik_xx}\phi(y)$$

本征函数回代有:

$$H\psi=rac{1}{2\mu}\left[(p_x-rac{eB}{c}y)^2+p_y^2
ight]e^{ik_xx}\phi(y)=Ee^{ik_xx}\phi(y)$$

左边动量算符作用于波函数后直接替换成本征值:

$$rac{1}{2\mu}\left[(\hbar k_x-rac{eB}{c}y)^2+p_y^2
ight]e^{ik_xx}\phi(y)=Ee^{ik_xx}\phi(y)$$

此时等式左右已无坐标x相关的算符,因此消去 e^{ik_xx} ,然后进行系数的提取和改写

$$\left[rac{\mu}{2}rac{e^2B^2}{\mu^2c^2}(y-rac{c\hbar k_x}{eB})^2+rac{p_y^2}{2\mu}
ight]\phi(y)=E\phi(y)$$

上述进行了很多系数上的改写,这主要是为了突出方程的特点,因为令 $y_0=rac{c\hbar k_x}{eB}$, $\omega_c=rac{eB}{\mu c}$,可以发现这也是一个一维谐振子方程,这类方程的解我们已经学过,是

$$egin{aligned} \phi(y) &= H_n \cdot e^{-rac{lpha^2(y-y_0)^2}{2}} \ &= H_n(lpha(y-y_0)) e^{-rac{lpha^2(y-y_0)^2}{2}} \end{aligned}$$

其中 $\alpha=\sqrt{\frac{\mu\omega_c}{\hbar}}$ 是常数,有时我们会额外定义特征长度 $\alpha=\frac{1}{x_0}$,那么 $x_0=\sqrt{\frac{\hbar}{\omega_c\cdot\mu}}=\sqrt{\frac{\hbar c}{eB}}=L$ 是一个与磁场相关的量,可能会便于一些领域的使用。

总之至此,我们就拿到了最终本征函数的形式,原问题解决

$$e^{ik_xx}H_n(lpha(y-y_0))e^{-rac{lpha^2(y-y_0)^2}{2}}$$

不过值得一提的是,讨论还没结束,因为如果我们把本征函数回代哈密顿算符,会发现能量本征值此时除了谐振子,还会多出一项

$$E=\left(n+rac{1}{2}
ight)\hbar\omega_c+rac{\hbar^2k_x^2}{2\mu}$$

但是在之前,我们在分析的时候给出的结果只有这里的谐振子能量,没有多出来的这个自由动能 k_x 部分,这是怎么回事呢?这个其实也比较好理解,因为原本在分析的时候,把方程当成了谐振子给出了能量解,这意味对于给定的能量E,如果指定x就必须有唯一的p,即圆环上的粒子的x和y是一一对应的关系,自由度为1,但是我们这里厄米多项式得到的解可以不局限于此,而是x自由度是可以更加自由的,比原本谐振子假设多了一个自由度,因此带来多出的一项,也就是多的能量。

作业三

1. 对于上述过程,如果朗道规范的选取改为 $\vec{A}=(0,Bx,0)$,同样走全流程解方程。

可以预估的是过程是很无聊的,无非是复制粘贴一遍,因为只是对xy进行了对调,定义上有一点点区 别,注意正负号就行。首先哈密顿方程形式为

$$H = rac{p_x^2}{2\mu} + rac{1}{2\mu}(p_y + rac{eB}{c}x)^2$$

然后对易关系也是显然的,那么解可以写作

$$\psi=e^{ik_yy}\phi(x)$$

直接代入哈密顿方程然后把动量算符作用完毕替换成本征值:

$$\left[rac{p_x^2}{2\mu} + rac{1}{2\mu}\left(\hbar k_y + rac{eB}{c}x
ight)^2
ight]\phi(x) = E\phi(x)$$

发现这个解是厄米多项式,于是最终

$$\psi(x,y)=e^{ik_yy}H_n\left(lpha(x-x_0)
ight)e^{-rac{lpha^2(x-x_0)^2}{2}}$$

能量也是完全类似的替换一下

$$E=\left(n+rac{1}{2}
ight)\hbar\omega_c+rac{\hbar^2k_y^2}{2\mu}$$

2. 按照经典力学,磁场中带电粒子的圆周运动有中心位置 (x_0,y_0) . 定义算符 $x_0=x-\Pi_y/\mu\omega_c$ $y_0=y+\Pi_x/\mu\omega_c$ 请问 x_0,y_0 对易吗?对于朗道能级的基态, x_0 和 y_0 的涨落多大?直接大力出奇迹,展开对易关系式

$$[x_0,y_0] = [x,y] + \left[x,rac{\pi_x}{\mu\omega_c}
ight] - \left[rac{\pi_y}{\mu\omega_c},y
ight] - \left[rac{\pi_y}{\mu\omega_c},rac{\pi_x}{\mu\omega_c}
ight]$$

第一项显然为零,然后第二第三项,注意机械动量里包含了一个矢势(坐标算符)以及一个动量算符,那

么机械动量跟坐标的对易关系,就成为了动量算符跟坐标的关系,也就是一个因子 $i\hbar$ 的关系。第四项要注意一下,慢慢来

$$\left[rac{\pi_y}{\mu\omega_c},rac{\pi_x}{\mu\omega_c}
ight] = rac{1}{(\mu\omega_c)^2}[\pi_y,\pi_x] = -rac{1}{(\mu\omega_c)^2}[\pi_x,\pi_y] = -rac{i\hbarrac{eB}{c}}{(\mu\omega_c)^2} = -rac{i\hbar}{\mu\omega_c}$$

其中最后一个等号利用了角频率的定义。然后综合四项,我们得到

$$[x_0,y_0]=0+rac{i\hbar}{\mu\omega_c}--rac{i\hbar}{\mu\omega_c}--rac{i\hbar}{\mu\omega_c}=rac{3i\hbar}{\mu\omega_c}$$

欲求涨落,直接利用不确定关系

$$|\Delta x_0\cdot\Delta y_0\geq rac{1}{2}\left|\langle [x_0,y_0]
angle
ight|=rac{3\hbar}{2\mu\omega_c}$$

结束?但是物理直觉告诉我们,往往这种对易关系出来是一倍,而不是三倍,我们大概率是某个地方正负号有问题?但是检查了好多遍发现符号没问题,可能真是三倍?

3. 如图,考虑两条路径,上面无磁场,下面有一小圈磁场,一束中子分叉经过两条路径后汇聚,显然中子内禀磁矩会受到磁场影响,那么调节磁场就可以调节汇聚时的相干和相消,求证相干相消的周期由磁场变化量决定,即每间隔一定的磁场 ΔB ,是一个周期,求证其表达式如下:

$$\Delta B = rac{4\pi\hbar c}{eg_n\lambda l} = rac{2\pi\hbar^2}{\lambda l\mu m_n} = rac{p\hbar}{l\mu m_n} = rac{\hbar}{t\mu}$$

这一题和之前电子的实验没有本质上的区别,因为都是相位引起的,只是中子受到磁场的影响反映在内 禀磁矩上,而不是传统电磁学中的洛伦兹力,并且中子必须要显式通过磁场才能被影响,而电子是包围 的区域有不为零的磁场就被影响,但是总之之前的式子都没有变化,仍然可以拿来用,仍然看作上下两 部分,注意将电荷q替换成磁矩 μ

$$egin{aligned} \psi(ec{x},t) &= \psi_{up}(ec{x},t) + \psi_{down}(ec{x},t) \ &= (e^{rac{i\mu\Lambda_u}{\hbar}} + e^{rac{i\mu\Lambda_d}{\hbar}})\psi'(ec{x},t) \end{aligned}$$

然后现在要考虑两部分相位,上半部分没有磁场没有影响,下半部分,我们考虑粒子在磁场中长度是 $oldsymbol{l}$ 宽度显然是德布罗意波长 $oldsymbol{\lambda}$,于是对应的影响为 $oldsymbol{\Lambda}_u=Bloldsymbol{\lambda}$,那么波函数有

$$\psi(ec{x},t)=\psi'(ec{x},t)\cdot(1+e^{rac{i\mu}{\hbar}Bl\lambda})$$

很容易看出相位差就是

$$\Delta \phi = \frac{\mu}{\hbar} B l \lambda$$

令相位差等于 2π ,可以解得

$$\Delta B = \frac{2\pi\hbar}{\mu\lambda l}$$

代入旋磁比定义

$$\Delta B = rac{2\pi\hbar}{(rac{g_n e}{2m_n c})\lambda l} = rac{4m_p\pi\hbar c}{g_n e\lambda l}$$

与原本式子差了一个质量 m_p ,有点疑问?

需要疑问的是:这里究竟把中子当成什么?事实上笔者认为问题出在相位的影响上,即我们应该把磁场的影响,通过中子通过磁场的时间联系起来,即把磁通量用磁时间累计替换 $\Phi=Bt=Bl/v=Blm_p/p=Blm_p\lambda/h$,这个样子是能凑出来题目的质量的。这个时候我们有

$$\Delta\phi=rac{\mu}{\hbar}Blm_p\lambda/h$$

于是代入相位为 2π ,就得到了

$$\Delta B = \frac{2\pi h\hbar}{\mu \lambda l m_p}$$

对比之前我们要证明的式子,仅仅只是差了一点点——h应该是 \hbar ,但考虑到似乎很多同学都是这样,因此这个可能是对的,原题是有问题的。

总之,按照这种时间积累的角度,我们就得到了答案。